



RNN Timeseries

📌 상태	RNN
👤 담당자	

Many-to-One 응용 사례

Hidden state의 dimension 보장

PyTorch

하이퍼파라미터

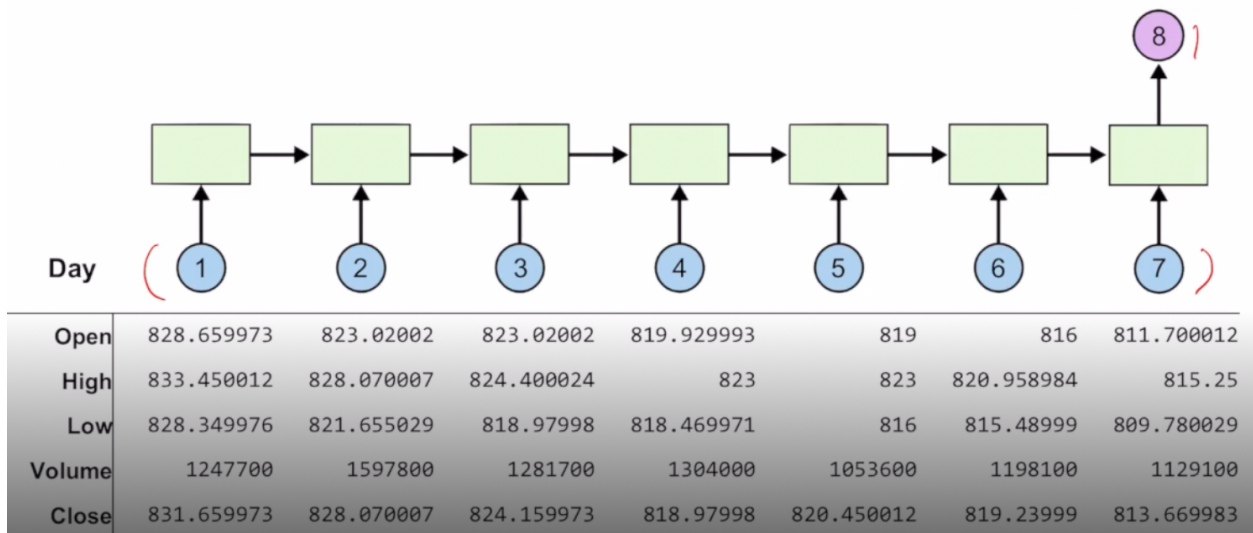
데이터 준비

RNN

Criterion, loss 정의

학습

Many-to-One 응용 사례



주식 종가 예측이 대표적인 many-to-one RNN이 사용되는 사례이다. 7개의 input을 바탕으로 8일 차의 주가를 예측하는 것이 과제이다.

이때 8일차의 output은 증가이기 때문에 1 dimension일 것이다. 이를 위해서는 이전 단계의 모든 hidden state 역시 1 dimension이 되어야 한다.

Hidden state의 dimension 보장

Input data로는 5 dimension의 텐서가 들어오게 되는데, 최종적으로 1 dimension output을 출력하기 위해 hidden state들은 매번 input data들을 압축해야 하는 부담을 가지게 된다.



데이터를 유통하기 위한 hidden state의 dimension을 충분히 보장해 주자!

Hidden state의 dimension을 충분히 보장해 주고, 마지막 output 직전에 FC layer를 연결해 구성하도록 하자.

PyTorch

하이퍼파라미터

```
# hyper parameters
seq_length = 7 # 7일
data_dim = 5 # 5차원
hidden_dim = 10 # 임의 정의
output_dim = 1 # 1차원 증가 (fc layer가 맞춰야 하는)
learning_rate = 0.01
iterations = 500
```

데이터 준비

```
xy = np.loadtxt("data-02-stock_daily.csv", delimiter=",")
xy = xy[::-1] # 데이터를 시간 역순으로 ordering

train_size = int(len(xy) * 0.7) # 데이터의 70%를 train set으로 이용
train_set = xy[0:train_size] # train set
test_set = xy[train_size - seq_length:] # test set
```

이렇게 작성한 train, test set에 scaling을 적용한다. 예를 들어 주가, 거래량은 800, 1000000 등 그 scale이 너무 다른데, 이를 모두 0과 1 사이의 값으로 바꾸어 주는 것이다.

▼ minmax_scaler

```
# scaling function for input data
def minmax_scaler(data):
    numerator = data - np.min(data, 0)
    denominator = np.max(data, 0) - np.min(data, 0)
    return numerator / (denominator + 1e-7)
```

```
train_set = minmax_scaler(train_set)
test_set = minmax_scaler(test_set)
```

▼ build_datasest

```
# make dataset to input
def build_dataset(time_series, seq_length):
    dataX = []
    dataY = []
    for i in range(0, len(time_series) - seq_length):
        _x = time_series[i:i + seq_length, :]
        _y = time_series[i + seq_length, [-1]] # Next close price
        print(_x, "->", _y)
        dataX.append(_x)
        dataY.append(_y)
    return np.array(dataX), np.array(dataY)
```

7일간의 입력, 8일자의 증가로 나누어 파이토치가 읽을 수 있는 형태로 변형해 준다.

RNN

```
class Net(torch.nn.Module):
    def __init__(self, input_dim, hidden_dim, output_dim, layers):
        super(Net, self).__init__()
        self.rnn = torch.nn.LSTM(input_dim, hidden_dim, num_layers=layers, batch_first=True)
        self.fc = torch.nn.Linear(hidden_dim, output_dim, bias=True)

    def forward(self, x):
        x, _status = self.rnn(x)
        x = self.fc(x[:, -1])
        return x

net = Net(data_dim, hidden_dim, output_dim, 1) # input dim, hidden dim, output dim, num of layer
```

Criterion, loss 정의

```
criterion = torch.nn.MSELoss()
optimizer = optim.Adam(net.parameters(), lr = learning_rate)
```

학습

```
# start training
for i in range(iterations):

    optimizer.zero_grad()
    outputs = net(trainX_tensor)
    loss = criterion(outputs, trainY_tensor)
    loss.backward()
    optimizer.step()
    print(i, loss.item())
```

```
plt.plot(testY)
plt.plot(net(testX_tensor).data.numpy())
plt.legend(['original', 'prediction'])
plt.show()
```

