

## Centru – descrierea solutiei

Problema se rezolva in doua etape. In prima etapa vom calcula pentru fiecare nod al caroiajului distanta pana la cel mai apropiat centru de prim ajutor. In a doua etapa vom determina solutia ceruta bazandu-ne pe informatiile de la primul pas.

Calculul distantelor pana la cel mai apropiat punct de prim ajutor se realizeaza in  $O(N^2)$ . In acest sens, vom explicita formula distantei Manhattan intre un punct  $(x, y)$  si un centru de prim ajutor  $(x_c, y_c)$ . Din formula  $|x-x_c| + |y-y_c|$  se obtin patru cazuri :

1.  $x \geq x_c, y \geq y_c \rightarrow \text{distanța} = x+y-x_c-y_c$
2.  $x \geq x_c, y < y_c \rightarrow \text{distanța} = x-y-x_c-y_c$
3.  $x < x_c, y \geq y_c \rightarrow \text{distanța} = -x+y+x_c-y_c$
4.  $x < x_c, y < y_c \rightarrow \text{distanța} = -x-y+x_c+y_c$

Astfel, pentru un nod oarecare caroiajul se va imparti in patru cadrane, pentru fiecare dintre ele fiind necesar sa se minimizeze una dintre expresiile  $-x_c-y_c, -x_c-y_c, x_c-y_c, x_c+y_c$ . Acest lucru se rezolva in  $O(N^2)$  folosind patru parcurgeri. Distantele minime calculate se introduc intr-o matrice  $M$ .

Sa consideram ca dupa introducerea noului punct de prim ajutor distanta maxima parcursa in cazul cel mai defavorabil este  $k$ . Asta inseamna ca toate nodurile  $(x, y)$  pentru care  $M[x][y] > k$  sunt *acoperite* de noul centru, altfel spus distanta pana la acesta este mai mica decat  $k$ . De aici se contureaza prima idee de rezolvare folosind cautarea binara: se fixeaza un  $k$  si se verifica daca toate nodurile pentru care  $M[x][y] > k$  pot fi acoperite cu un singur centru. De remarcat ca multimea nodurilor acoperite de un centru  $(x, y)$  este inclusa intr-un romb centrat in  $(x, y)$ . Ramane astfel suficient sa verificam daca rombul minim care contine toate nodurile cu  $M[x][y] > k$  pot fi incluse intr-un romb care sa satisfaca o restrictie de dimensiune (din centrul sau sa se poata ajunge in orice al nod inclus in acesta parcurgand o distanta de cel mult  $k$ ). Acesta se determina in  $O(N^2)$  ducand la o complexitate finala de  $O(N^2 \lg N)$ .

Pentru reducerea complexitatii la  $O(N^2)$  se observa ca odata cu decrementarea lui  $k$  apar noi puncte care trebuie acoperite, in timp ce dimensiunea rombului care trebuie sa le acopere scade. Ramane astfel sa se considere nodurile caroiajului in ordinea descrescatoare a distantelor calculate in  $M$  si la fiecare pas sa se calculeze in  $O(1)$  rombul minim care contine toate punctele considerate pana in momentul respectiv. Aceasta se realizeaza mentinand valorile  $\min(x+y), \max(x+y), \min(x-y), \max(x-y)$  pentru coordonatele nodurilor deja considerate si verificarea corespunzatoare in  $O(1)$ .

Pentru mai multe detalii consultati sursa oficiala.