

TOTAL: 7.2

QUESTÃO 1

1) No passo único, a próxima solução é obtida a partir da solução atual. Por exemplo, o próximo valor  $y[n-1]$  é calculado a partir do valor atual  $y[n]$ . Pode não ter uma boa precisão para múltiplos passos, mas cada etapa independe uma da outra. Ou seja, se tiver um erro em uma etapa, não afeta as seguintes.

No passo múltiplo se utiliza informações de múltiplos pontos anteriores pra calcular o próximo ponto, e isso aumenta a precisão da previsão. Porém, um erro lá atrás pode gerar em cascata erros de pontos seguintes.

2) Método explícito: a próxima solução no tempo  $t+1$  é calculada a partir da solução do tempo atual  $t$ . A vantagem é que são mais rápidos computacionalmente, mas depende do tamanho do passo de tempo.

Método implícito: a solução no tempo seguinte  $t+1$  depende da solução do tempo atual e do tempo seguinte. Ou seja, pra resolver a equação que inclui  $y(t+1)$ , precisa incluir a própria  $y(t+1)$ . A vantagem é que não depende do tamanho do passo de tempo, mas exigem mais tempo computacionalmente.

3) A condição de Dirichlet é usada pra especificar o valor da função solução na borda do domínio. Ou seja, a restrição da condição de contorno especifica para a própria função  $u^h(x)$  com  $(x \in \Gamma_u)$  que está contido em  $\Omega_D$ , onde  $\Omega_D$  é a borda do domínio  $D$ .

4) A condição de Neumann em vez de especificar o valor da função na borda, ela faz isso na derivada da função na borda. Ou seja, a restrição de condição de contorno especifica para a derivada da função  $u^h(x)$  com  $(x \in \Gamma_{du})$  que está contido em  $\Omega_D$ .

1.8

## QUESTÃO 2

$$m = 1 + (4 + 0 + 1 + 3 + 3 + 9) \% 4 = 1$$

$$k = 4$$

$$\omega = \sqrt{k/m} = 2$$

$$\zeta = 0.05$$

$$p/ \quad t = 0, \quad x(0) = 0, \quad v(0) = 0$$

$$p/ \quad t = 1.2, \quad x(1.2) = ?, \quad v(1.2) = ?$$

Preciso reescrever a equação diferencial de segunda ordem como um sistema de duas eq. diferenciais de primeira ordem.

Pra isso introduzo  $v(t)$ , que é a velocidade do carrinho, e é igual a 1ª derivada de  $x(t)$ .

$$\frac{dx(t)}{dt} = v(t)$$

0.6

$$\frac{dv(t)}{dt} = \frac{f(t)}{m} - 2\zeta\omega v(t) - \omega^2 x(t)$$

Sabendo que:

$$x(0) = 0$$

$$v(0) = 0$$

Defino o passo como sendo  $h = 0.1$  inicialmente, podendo reduzir ainda mais dependendo se atingiu ou não a tolerância comparado com o resultado de  $h$  de passo maior

E defino as derivadas de ordem maior

$$\frac{dx}{dt} = h \cdot v(t_i)$$

$i$  = índice que corresponde aos tempos analisados dentro do intervalo  $[0, 1.2]$ , com passos  $h = 0.1$

$$\frac{dv}{dt} = h \cdot \left[ \frac{f(t_i)}{m} - 2\zeta\omega v(t_i) - \omega^2 x(t_i) \right]$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} = h \cdot \left[ v(t_i) + 0.5 \frac{dv}{dt} \right]$$

$$\frac{d^2v}{dt^2} = h \cdot \left[ \frac{f(t_i) + 0.5 \cdot h}{m} - 2\zeta\omega \left( v(t_i) + 0.5 \cdot \frac{dv}{dt} \right) - \omega^2 \left( x(t_i) + 0.5 \frac{dx}{dt} \right) \right]$$

$$\frac{d^4x}{dt^4} = h \cdot v(t_i + \frac{d^3v}{dt^3})$$

$$\frac{d^4v}{dt^4} = h \cdot \left[ \frac{f(t_{i+1})}{m} - 2\zeta\omega \left( v(t_i) + \frac{d^3v}{dt^3} \right) - \omega^2 \left( x(t_i) + \frac{d^3x}{dt^3} \right) \right]$$

Próxima página...

Agora eu atualizo os valores de x e v

$$x(t_{j+1}) = x(t_j) + \frac{1}{6} \left[ \frac{dx}{dt} + 2 \cdot \frac{d^2x}{dt^2} + 2 \frac{d^3x}{dt^3} + \frac{d^4x}{dt^4} \right]$$

$$v(t_{j+1}) = v(t_j) + \frac{1}{6} \left[ \frac{dv}{dt} + 2 \cdot \frac{d^2v}{dt^2} + 2 \frac{d^3v}{dt^3} + \frac{d^4v}{dt^4} \right]$$

E faço isso para todos os t's.

Com uma tolerância de  $10^{-6}$  (sempre dividindo  $\Delta t$  por 10 e comparando com o resultado de uma nova redução de intervalo pelo anterior até atingir a tolerância), e a função f como sendo a força em função do tempo sendo:

$$f(t) \begin{cases} 4t, & \text{re } t < 0.5 \\ 4 \cdot (1-t), & \text{re } t < 1.0 \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

~~1.5~~

O resultado aproximado de  $x(1.2)$  e  $v(1.2)$  para  $t = 1.2$ , são respectivamente

$$\begin{aligned} x(1.2) &= 0.422326 \text{ m} \\ v(1.2) &= 0.172158 \text{ m/s} \end{aligned}$$

2.1

### QUESTÃO 3

$$T = 4 + 0 + 1 = 5$$

$$P = 3 + 3 + 9 = 15$$

$$N = 4 + (4 + 0 + 1 + 3 + 3 + 9) \cdot 4 = 4$$

No método precisaremos substituir a derivada por uma aproximação usando diferenças finitas.

Intervalo  $r$  entre 0.2 e 0.5: dividido em 4 partições  $h$

$$h = \frac{0.5 - 0.2}{4} = 0.075$$

Agora discretizo a eq. diferencial. A segunda e primeira derivada num ponto podem ser aproximadas com as fórmulas de df:

$$y''(r) \approx [y(r+h) - 2y(r) + y(r-h)] / h^2$$

$$y' \approx [y(r+h) - y(r-h)] / 2h$$

A equação diferencial da questão é:

$$T y''(r) + \frac{T}{r} y'(r) = -P$$

Substituindo com  $y''(r)$  e  $y'(r)$ :

$$T [y(r+h) - 2y(r) + y(r-h)] / h^2 + \frac{T}{r} [y(r+h) - y(r-h)] / 2h = -P$$

Sendo  $r_i = 0.2 + i \cdot h$  para  $i$  no intervalo  $[0,4]$ , a equação vira

$$T [y_{i+1} - 2y_i + y_{i-1}] / h^2 + \frac{T}{r_i} [y_{i+1} - y_{i-1}] / 2h = -P$$

Essa equação não se aplica nos extremos  $r = 0.2$  e  $r = 0.5$ , pois o deslocamento já é conhecido pelas C.C.:  $y(0.2) = 0$  e  $y(0.5) = 0$ .

O objetivo agora é buscar os valores para  $i = 1, 2$  e  $3$ .

$$T [y_2 - 2y_1 + y_0] / 0.0056 + \frac{T}{0.275} [y_2 - y_0] / 0.15 = -P$$

$$T [y_3 - 2y_2 + y_1] / 0.0056 + \frac{T}{0.35} [y_3 - y_1] / 0.15 = -P$$

$$T [y_4 - 2y_3 + y_2] / 0.0056 + \frac{T}{0.425} [y_4 - y_2] / 0.15 = -P$$

Substituindo  $T$  e  $P$ , temos (prox. página)

$$S [y_2 - 2y_1 + y_0] / 0.0056 + \frac{S}{0.275} [y_2 - y_0] / 0.15 = -15$$

$$S [y_3 - 2y_2 + y_1] / 0.0056 + \frac{S}{0.35} [y_3 - y_1] / 0.15 = -15$$

$$S [y_4 - 2y_3 + y_2] / 0.0056 + \frac{S}{0.425} [y_4 - y_2] / 0.15 = -15$$

Simplificando e isolando as variáveis, temos:

$$\frac{S}{0.0056} y_2 - \frac{10}{0.0056} y_1 + \frac{S}{0.0056} y_0 + \frac{S}{0.0413} y_2 - \frac{S}{0.0413} y_0 = -15$$

$$\frac{S}{0.0056} y_3 - \frac{10}{0.0056} y_2 + \frac{S}{0.0056} y_1 + \frac{S}{0.0525} y_3 - \frac{S}{0.0525} y_1 = -15$$

$$\frac{S}{0.0056} y_4 - \frac{10}{0.0056} y_3 + \frac{S}{0.0056} y_2 + \frac{S}{0.0638} y_4 - \frac{S}{0.0638} y_2 = -15$$



$$1013.9225 y_2 - 1785.7143 y_1 + 771.7918 y_0 = -15$$

$$988.0952 y_3 - 1785.7143 y_2 + 797.6790 y_1 = -15$$

$$971.2270 y_4 - 1785.7143 y_3 + 894.4872 y_2 = -15$$

Sabendo que  $y_0$  e  $y_4$  são zeros, então:

$$1013.9225 y_2 - 1785.7143 y_1 = -15$$

$$988.0952 y_3 - 1785.7143 y_2 + 797.6790 y_1 = -15$$

$$-1785.7143 y_3 + 894.4872 y_2 = -15$$

Temos um sistema linear com 3 incógnitas. Resolvendo por métodos de decomposição e eliminação, temos:

$$y_1 = 0.0277$$

$$y_2 = 0.0340$$

$$y_3 = 0.024$$

3.3