

CASO 1

Procedimiento:

1. Se configuro un angulo pequeño de $\theta = 5^\circ$ y una altura de $h = 1.0\text{m}$ para los tres cuerpos. Conservan un mismo radio (R) y una misma masa.
2. Se aplico el reset para asegurar que la velocidad es $v=0$ antes de comenzar, posición inicial igual y estado de reposo.
3. Se presiono iniciar y se observó el movimiento descendente de los 3 cuerpos. Luego, medimos el tiempo final de llegada (t_f) para cada uno, registrando los valores obtenidos en la tabla.
4. Comparamos los resultados con la predicción teórica de aceleración para la rodadura sin deslizamiento.

$$a = \frac{g \sin(\theta)}{1 + \frac{I}{mR^2}}$$

momentos de Inercia:

$$\text{Esfera: } I = \frac{2}{5} m R^2$$

$$\text{Cilindro: } I = \frac{1}{2} m R^2$$

$$\text{Aro: } m R^2$$

longitud del plano:

$$L = \frac{h}{\sin(5^\circ)} = \frac{1.0}{0.08716} = 11.47 \text{ m}$$

Aceleraciones teóricas

$$a_{\text{esfera}} = \frac{5}{7} g \sin(5^\circ) = 0.611 \text{ m/s}^2$$

$$a_{\text{cilindro}} = \frac{2}{3} g \sin(5^\circ) = 0.569 \text{ m/s}^2$$

$$a_{\text{aro}} = \frac{1}{2} g \sin(5^\circ) = 0.428 \text{ m/s}^2$$

Tiempos teóricos:

$$t = \sqrt{\frac{2L}{a}}$$

1. Esfera:

$$t = \sqrt{\frac{2(11.17)}{0.611}} = 6.13 s$$

2. cilindro:

$$t = \sqrt{\frac{2(11.17)}{0.569}} = 6.35 s$$

3. Aro:

$$t = \sqrt{\frac{2(11.17)}{0.428}} = 7.31 s$$

Dado que el ángulo es pequeño, la componente paralela del peso es baja. Por lo tanto, las aceleraciones son pequeñas y los tiempos de caída son mayores que en otros casos. Sin embargo, se mantiene la jerarquía teórica esperada. La esfera llega primero, seguida del cilindro y por último el aro, debido a sus diferentes momentos de inercia.

Caso 2: Ángulo moderado ($\Theta = 20^\circ$, $h = 1.2 \text{ m}$)

Para el segundo caso se tomó un ángulo más grande $\Theta = 20^\circ$ y una altura de $h = 1.2 \text{ m}$. Para los 3 pesos, lo cuales conservan la misma masa y el mismo radio.

Se hizo el mismo procedimiento del primer caso. Se aplicó resal para que los objetos partieran del reposo.

Se inició el proceso y se observó el movimiento descendente de los pesos. Y se midió el tiempo final de llegada (t_f) para cada uno, los cuales están registrados en la tabla.

Finalmente, se comparó el resultado obtenido con la predicción teórica de la aceleración para rotadura sin deslizamiento.

$$\alpha = \frac{g \operatorname{sen} \Theta}{1 + \frac{I}{mR^2}}$$

Momentos de inercia:

$$\text{Esfera: } I = \frac{2}{5} mR^2$$

$$\text{Cilindro: } I = \frac{1}{2} mR^2$$

$$\text{Aro: } I = mR^2$$

longitud del plano:

$$l = \frac{h}{\sin \theta} \rightarrow l = \frac{1,2}{\sin(20^\circ)} \rightarrow l = 3,51 \text{ m}$$

Aceleraciones:

$$\alpha = g \frac{\sin(20^\circ)}{1 + \frac{I}{mR^2}}$$

$$g = 9,806 \text{ m/s}^2$$

$$I_E = \frac{2}{5} mR^2$$

$$1 + \frac{I_E}{mR^2} = \frac{7}{5}$$

$$\alpha_E = \frac{5}{7} g \sin(20^\circ) = 2,395 \text{ m/s}^2$$

$$\alpha_C = \frac{2}{3} g \sin(20^\circ) = 2,235 \text{ m/s}^2$$

$$\alpha_A = \frac{1}{2} g \sin(20^\circ) = 1,676 \text{ m/s}^2$$

$$I_C = \frac{1}{2} mR^2$$

$$1 + \frac{I_C}{mR^2} = \frac{3}{2}$$

Tiempos:

$$t = \sqrt{\frac{2L}{\alpha}}$$

$$t_{\text{esfera}} = \sqrt{\frac{2(3,51)}{2,395}} = 1,71 \text{ s}$$

$$t_{\text{cilindro}} = \sqrt{\frac{2(3,51)}{2,235}} = 1,77 \text{ s}$$

$$t_{\text{aro}} = \sqrt{\frac{2(3,51)}{1,676}} = 2,05 \text{ s}$$

$$I_A = mR^2$$

$$1 + \frac{I_A}{mR^2} = 2$$

Debido a que el ángulo de plano es mayor que en el caso anterior, las aceleraciones aumentan, y el descenso es más rápido con movimiento estable de los cuerpos y rotadura sin deslizamiento.

CASO 3:

Procedimiento:

1. Se configuro un angulo pronunciado $\theta = 45^\circ$ y una altura inicial de $h = 1.2 \text{ m}$ para los tres cuerpos. Se mantuvo el mismo radio R y la misma masa.
2. Se ejecuto reset antes de correr la simulacion para asegurarse que se inicie del reposo
3. se dio iniciar, se registraron los valores finales.

formulas:

$$g = 9.81 \text{ m/s}^2$$

$$\cdot \sin 45^\circ = \frac{\sqrt{2}}{2} = 0.70710678$$

$$\cdot \text{Longitud del plano: } L = \frac{h}{\sin \theta}$$

Aceleración teórica para rodadura

$$a = \frac{g \sin \theta}{1 + \frac{I}{MR^2}}$$

Tiempo de reposo con aceleración constante

$$t = \sqrt{\frac{2L}{a}}$$

1. Longitud del recorrido

$$L = \frac{1.20}{\sin 45^\circ} = \frac{1.20}{0.70710678} \approx 1.69706 \text{ m}$$

2. componente $g \sin \theta$

$$\begin{aligned} g \sin 45^\circ &= 9.81 \times 0.70710678 \\ &= 6.93672 \text{ m/s}^2 \end{aligned}$$

3. Aceleraciones teóricas

• Esfera

$$I = \frac{2}{5} m R^2$$

$$a_{\text{esfera}} = \frac{5}{7} g \sin \theta$$

$$= 0.7142857 \times 6.93672 \\ = 4.95480 \text{ m/s}^2$$

• Cilindro

$$I = \frac{1}{2} m R^2$$

$$a_{\text{cilindro}} = \frac{2}{3} g \sin \theta$$

$$= 0.6666667 \times 6.93672 \\ = 4.62448 \text{ m/s}^2$$

• Aro

$$I = m R^2$$

$$a_{\text{aro}} = \frac{1}{2} g \sin \theta =$$

$$0.5 \times 6.93672$$

$$= 3.46836 \text{ m/s}^2$$

4. Tiempos teóricos de llegada

• Esfera:

$$\begin{aligned} t_{\text{esfera}} &= \sqrt{\frac{2(1.69706)}{4.95480}} \\ &= \sqrt{\frac{3.39412}{4.95480}} \\ &= \sqrt{0.68498} \\ &= 0.828 \text{ s} \end{aligned}$$

• Cilindro

$$\begin{aligned} t_{\text{cilindro}} &= \sqrt{\frac{3.39412}{4.62448}} \\ &= \sqrt{0.73399} \\ &= 0.857 \text{ s} \end{aligned}$$

• Aro:

$$\begin{aligned} t_{\text{aro}} &= \sqrt{\frac{3.39412}{3.16836}} = \sqrt{0.97816} \\ &= 0.989 \text{ s} \end{aligned}$$

los cuerpos alcanzan aceleraciones significativamente mayores debido al incremento de la componente del peso paralela al plano inclinado. Se produce un descenso rápido y dinámico, el movimiento se mantiene estable y la rodadura sin deslizamiento.