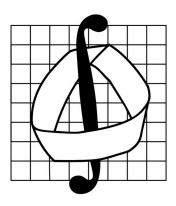
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования Московский государственный университет имени М.В. Ломоносова

МЕХАНИКО - МАТЕМАТИЧЕСКИЙ ФАКУЛЬТЕТ КАФЕДРА ПРИКЛАДНОЙ МЕХАНИКИ И УПРАВЛЕНИЯ



Домашняя работа

Инерциальные навигационные системы

Выполнил: студент группы M-1 Романов Андрей Владимирович

Преподаватель: д.ф.-м.н., Голован Андрей Андреевич

Содержание

1	Задача 1	3
2	Задача 2	4

1 Задача 1

Задание:

Введем «замороженный» относительно инерциального пространства трехгранник $M_0x_0^0$, совпадающий с географическим трехгранником M_0x^0 БИНС в начальный момент времени t_0 . Выведите динамические уравнения движения в абсолютных пере

Решение:

2 Задача 2

Задание:

Пусть баровысотомер доставляет точную информацию о текущей высоте. Выведите уравнения ошибок демпфируемого вертикального канала. Подберите подходящие коэффициенты демпфирования.

Решение:

Модельные уравнения демпфируемого вертикального канала

$$\dot{h}' = V_3' - \underline{K_{v_1}(h' - h^b)},
\dot{V}_3' = (\Omega_2' + 2u_2')V_1' - (\Omega_1' + 2u_1')V_2' - g' + f_3' - \underline{K_{v_2}(h' - h^b) - \Delta \widetilde{f}_3^0},
\Delta \dot{\widetilde{f}_3^0} = \underline{K_{v_3}(h' - h^b)}.$$

Пусть доступно измерение баровысотомера

$$h^b = h + \Delta h^b,$$

так как по условию задачи баровы
сотомер доставляет точные показания, то $h^b=h$

 f_{3}'' — показания "вертикального" акселерометра;

 $\Delta \widetilde{f}_{3}^{0}$ – оценка нуля "вертикального" акселерометра;

 $K_{v_1},\,K_{v_2},\,K_{v_3}$ – постоянные коэффициенты алгоритма демпфирования.

$$f_3' = f_3 + \Delta f_3^0 + \Delta f_3^s,$$

где f_3 – истинное значение, Δf_3^0 – постоянное смещение нуля (($\Delta \dot{f}_3^0=0$) "вертикального" акселерометра, Δf_3^s – шумовая составляющая погрешности измерения. Идеальные уравнения вертикального канала

$$\dot{h} = V_3,$$

 $\dot{V}_3 = (\Omega_2 + 2u_2)V_1 - (\Omega_1 + 2u_1)V_2 - g + f_3.$

Введем

$$\Delta h = h' - h,$$
 $\Delta V_3 = V_3' - V_3,$ $\delta f_3^0 = \Delta f_3^0 - \Delta \tilde{f}_3^0,$

где δf_3^0 имеет смысл ошибки оценивания смещения нуля вертикального акселерометра.

Вычитаем из модельных уравнений идеальные уравнения, в линейном приближении получим (не учитываем вариацию поправки Этвеша)

$$\Delta \dot{h} = \Delta V_3 - K_{v_1} \Delta h + K_{v_1} \Delta h^b,
\Delta \dot{V}_3 = 2\omega_0^2 \Delta h - K_{v_2} \Delta h + K_{v_2} \Delta h^b + \delta f_3^0 + \Delta f_3^s,
\delta \dot{f}_3^0 = K_{v_3} \Delta h - K_{v_3} \Delta h^b.$$

Уравнения ошибок примут вид:

$$\underbrace{\begin{pmatrix} \Delta \dot{h} \\ \Delta \dot{V}_{3} \\ \delta \dot{f}_{3}^{0} \end{pmatrix}}_{\dot{x}} = \underbrace{\begin{pmatrix} -K_{v_{1}} & 1 & 0 \\ 2\omega_{0}^{2} - K_{v_{2}} & 0 & 1 \\ K_{v_{3}} & 0 & 0 \end{pmatrix}}_{A} \underbrace{\begin{pmatrix} \Delta h \\ \Delta V_{3} \\ \delta f_{3}^{0} \end{pmatrix}}_{x} + \underbrace{\begin{pmatrix} K_{v_{1}} \Delta h^{b} \\ K_{v_{2}} \Delta h^{b} + \Delta f_{3}^{s} \\ -K_{v_{3}} \Delta h^{b} \end{pmatrix}}_{q}.$$

Характеристическое уравнение

$$|\lambda E - A| = 0 \Longrightarrow \begin{vmatrix} \lambda + K_{v_1} & -1 & 0 \\ -2\omega_0^2 + K_{v_2} & \lambda & -1 \\ -K_{v_3} & 0 & \lambda \end{vmatrix} = 0.$$

Коэффициенты характеристического уравнения зависят от свободных параметров K_{v_1} , K_{v_2} , K_{v_3} .

Раскроем определитель и получим $\lambda^3 + K_{v_1}\lambda^2 + \lambda(-2\omega_0^2 + K_{v_2}) - K_{v_3} = 0$ Подберем коэффициенты обратной связи таким образом, чтобы характеристическое уравнение имело кратные корни

$$(\lambda - \lambda_0)^3 = 0, \qquad \lambda_0 < 0.$$

$$\lambda^3 - 3\lambda^2\lambda_0 + 3\lambda\lambda_0^2 - \lambda_0^3 = 0$$

Приравняем коэффиценты при соответствующих степенях

$$K_{v_1} = -3\lambda_0; -2\omega_0^2 + K_{v_2} = 3\lambda_0^2; K_{v_3} = \lambda_0^3$$

$$K_{v_1} = -3\lambda_0; K_{v_2} = 3\lambda_0^2 + 2\omega_0^2; K_{v_3} = \lambda_0^3$$

Для примера возьмем запас устойчивости $\lambda_0 = -1$

 $\omega_0^2 \simeq 1.543 \cdot 10^{-6}$ – квадрат частоты Шулера.

$$K_{v_1} = 3; K_{v_2} = 3 + 2\omega_0^2 = 3.000003; K_{v_3} = -1$$

Ответ:
$$K_{v_1} = 3$$
; $K_{v_2} = 3.000003$; $K_{v_3} = -1$.