

2023的考研参考书

由物理量导出基本解只与 x 有关，所以写成 $\delta(x)$
当 $n=3$ 时，例如在 \mathbb{R}^3 的静电场中，Gauss定律：在原点处放一个正电荷： $\Delta E(x)=\delta(x)$
其中 $E(x)$ 只与 x 到原点的位置有关，即 $E(x)=E(r), r=(x_1^2+\dots+x_n^2)^{\frac{1}{2}}$

解得方程，得到基本解
常规定可得 $E(r)=\frac{d^2E}{dr^2}+\frac{n-1}{r}\frac{dE}{dr}, \frac{dE}{dr}=W(r)$, 则 $\frac{dW}{dr}+\frac{n-1}{r}W(r)=\Delta E(r)=\delta(r)$
两端同乘 $r^{n-1}\in C^\infty(\bar{\Omega})$, 则 $\frac{dW}{dr}r^{n-1}+W(r)(n-1)r^{n-2}=r(\delta)\Rightarrow\frac{d}{dr}[r^{n-1}W(r)]=\delta(r)$
则当 $r>0$ 时， $\frac{d}{dr}[r^{n-1}W(r)]=0\Rightarrow r^{n-1}W(r)=c$, 即 $\frac{dE}{dr}=W(r)=cr^{1-n}, n>2$
即 $E(r)=c_0\ln\frac{r}{r_0}, n=2$. 接下来求 $c_n, n\geq 2$

注：(1)此时 $|x|=|x-x_0|$ ，因此时在原点处放置正电荷。若在 x_0 处放置单位正电荷 $\Rightarrow r=|x-x_0|$
(2)Laplace方程的基本解用常数 $\Gamma(x)$ 表示 $\Gamma(x)$ 是点 x 的势函数， $\Gamma(x, y)$ 表示

推导位势积分公式，利用第二类高斯公式，取 $n=1/r$ ，2015年考过

第二类Green公式
设 $\Omega\subset\mathbb{R}^3$ 是一有界区域，且 $\partial\Omega$ 光滑，设 u 和 v 都在 $C^2(\Omega)\cap C^1(\bar{\Omega})$ 中，则

$\iint_{\Omega}(u\Delta v-v\Delta u)dx=\iint_{\Omega}\left[\frac{\partial u}{\partial n}-\frac{\partial v}{\partial n}\right]dS, n$ 是 $\partial\Omega$ 的单位外法向量

step 1: 取 $v=\frac{1}{r}$ ，在 Ω_r 上运用Green公式

令 $v=\frac{1}{r}$ ，代入Green公式，设 $B_r(Q)$ 是以 Q 为圆心， ε 为半径的小球， $\Omega_r=B_r(Q), P$ 是动点。 $|PQ|=r$

则 $v=\frac{1}{r}\in C^2(\Omega_r)\cap C^1(\bar{\Omega}_r)$ ，在 Ω_r 上使用Green公式， u 仍为一般的 $C^2(\Omega_r)\cap C^1(\bar{\Omega}_r)$

则 $\iint_{\Omega_r}\left[u\Delta\left(\frac{1}{r}\right)-\frac{1}{r}\Delta u\right]dx=\iint_{\Omega_r}\left[u\frac{\partial}{\partial n}\left(\frac{1}{r}\right)-\frac{1}{r}\frac{\partial u}{\partial n}\right]dS$

其中因为 $\frac{1}{r}$ 是基本解的主项，即 $\Delta\left(\frac{1}{r}\right)=\delta_r$ ，则在 Ω_r 中有 $\Delta\left(\frac{1}{r}\right)=0\Rightarrow\iint_{\Omega_r}u\Delta\left(\frac{1}{r}\right)dS=0$ ，则等式(*)左端是 $-\iint_{\Omega_r}\frac{1}{r}\Delta u dS$

下考虑 $\iint_{\partial B_r(Q)}\left[u\frac{\partial}{\partial r}\left(\frac{1}{r}\right)-\frac{1}{r}\frac{\partial u}{\partial r}\right]dS=r=\varepsilon$ ，则 $\frac{1}{\varepsilon^2}\iint_{\partial B_r(Q)}udS-\frac{1}{\varepsilon}\iint_{\partial B_r(Q)}\frac{\partial u}{\partial r}dS$

step 2: 由积分中值定理得， $\iint_{\partial B_r(Q)}udS=u(Q^*)4\pi\varepsilon^2, \iint_{\partial B_r(Q)}\frac{\partial u}{\partial r}dS=4\pi\varepsilon^2, Q^*\in\partial B_r(Q)$

则 $\lim_{r\rightarrow 0}\iint_{\partial B_r(Q)}\left[u\frac{\partial}{\partial r}\left(\frac{1}{r}\right)-\frac{1}{r}\frac{\partial u}{\partial r}\right]dS=-4\pi u(Q)$ ，此时原方程化为 $-\iint_{\Omega}\frac{1}{r}\Delta u dS=\iint_{\Omega}\left[u\frac{\partial}{\partial n}\left(\frac{1}{r}\right)-\frac{1}{r}\frac{\partial u}{\partial n}\right]dS+4\pi u(Q)$

整理得到位势积分公式： $u(Q)=\frac{1}{4\pi}\iint_{\Omega}\frac{1}{r}\frac{\partial u}{\partial n}dS-\iint_{\Omega}\frac{\partial}{\partial n}\left(\frac{1}{r}\right)udS-\iint_{\Omega}\frac{1}{r}udS$

$n>3$ 时的位势积分公式： $u(Q)=\frac{1}{(n-2)|S|^{n-1}}\left[\iint_{\Omega}r^{2-n}\frac{\partial u}{\partial n}dS_P-\iint_{\Omega}\frac{\partial}{\partial n}(r^{2-n})dS_P-\iint_{\Omega}r^{2-n}udS_P\right]$

$\forall\varphi\in C_0^\infty(\Omega), r=|P-Q|, \varphi(Q)=(\delta(P-Q), \varphi(P))=\left\langle\Delta\left(\frac{1}{r}\right), \varphi(P)\right\rangle_P=\frac{1}{r}\left\langle\Delta\varphi(P)\right\rangle_P$

又由位势积分公式，且 $\varphi\in C_0^\infty(\Omega)\Rightarrow\varphi|_{\partial\Omega}\equiv 0$ ，得 $\varphi(Q)=\frac{1}{4\pi}\iint_{\Omega}\frac{1}{r}\Delta\varphi dS=c_0\iint_{\Omega}\frac{1}{r}\Delta\varphi(P)dS=c_0\frac{1}{4\pi}$

一般情况 Γ ： $c_n=\frac{-1}{(n-2)|S|^{n-1}}$ ，位势积分公式也可写成： $u(Q)=\int_{\partial\Omega}(-\Gamma(P, Q))\frac{\partial u}{\partial n}dS_P+\int_{\partial\Omega}\frac{\partial}{\partial n}(\Gamma(P, Q))dS_P+\int_{\Omega}\Gamma(P, Q)\Delta ud\Omega_P$

设 u 是调和函数， $\Omega=B_R(Q)$ ，则有 $u(Q)=\frac{1}{4\pi R^2}\iint_{\Omega}u(P)dS_P$

证明：由位势积分 $u(Q)=\frac{1}{4\pi}\iint_{\Omega}\frac{\partial u}{\partial n}dS+\frac{1}{4\pi R^2}\iint_{\Omega}udS$

claim：设 $\Omega\subset\mathbb{R}^3$ 是连通开集， $\partial\Omega$ 光滑。 $\Delta u=0$ 在 Ω 上且有 $\iint_{\Omega}\frac{\partial u}{\partial n}dS=0$

法一：利用Green第二公式，令 $v=1$ 即得

法二：利用部分分部， $0=\iint_{\Omega}\Delta udz=\sum_{j=1}^n\iint_{\Omega}\frac{\partial^2 u}{\partial x_j^2}dz=\sum_{j=1}^n\left(\int_{\Omega}\partial_{x_j}u\cdot\vec{x}_jdz-\int_{\Omega}(\partial_{x_j}u)\cdot(\partial_{x_j}\vec{x})dz\right)=\iint_{\Omega}\frac{\partial u}{\partial n}dS$

设 u 是调和函数， $\Omega=B_R(Q)$ ，则有 $u(Q)=\frac{1}{|B_R(Q)|}\iint_{B_R(Q)}u(P)d\Omega_P$

证明：只按照球体平均值公式一层一层积分

$\frac{4}{3}\pi R^3 \cdot u(Q)=\int_0^R 4\pi r^2 dr \cdot u(Q)=\int_0^R 4\pi r^2 \cdot u(P)dr=\int_0^R \iint_{\partial B_r(Q)}udS_Pdr=\iint_{B_R(Q)}u(P)d\Omega_P$

球体平均值

证明：由位势积分 $u(Q)=\frac{1}{4\pi}\iint_{\Omega}\frac{\partial u}{\partial n}dS+\frac{1}{4\pi R^2}\iint_{\Omega}udS$

claim：设 $\Omega\subset\mathbb{R}^3$ 是连通开集， $\partial\Omega$ 光滑。 $\Delta u=0$ 且 $\iint_{\Omega}\frac{\partial u}{\partial n}dS=0$

推论： u 在 Ω 中调和，且最大值、最小值一定在边界上取得， u 在边界的最大、最小值都是 $0\leq u_1\leq u_2$

反证法：假设 $u\neq const$ ，且在 Ω 达到其上界 M ，某个小圆面平均值也一定恒为 M

反证法当然是个小圆面平均值分成两部分放缩，比较直觉，可以画图辅助理解

证明：反证：假设 $u\neq const$ ，且在 Ω 达到其上界 M ，不然，假设 $P_0\in B_r(Q), u(P_0)=M_1< M$ ，由连续性可知 $V_{P_0}\subset B_r(Q), s.t. u|_{V_{P_0}}=M$

$M=\frac{1}{|B_r(Q)|}\left[\int_{V_{P_0}}u(P)d\Omega_P+\int_{B_r(Q)\setminus V_{P_0}}u(P)d\Omega_P\right]<\frac{1}{|B_r(Q)|}[M|V_{P_0}|+M(|B_r|-|V_{P_0}|)]< M$ ，矛盾！

极值原理

证明：只用极值原理即可， u 在 Ω 中调和，且最大值、最小值一定在边界上取得， u 必不能在 Ω 内达到上、下确界

推论： u 在 Ω 中调和，且最大、最小值一定在边界上取得， u 在边界的最大、最小值都是 $0\leq u_1\leq u_2$

反证法：假设 $u\neq const$ ，假设 Ω 内部取得最大 M ，某个小圆面平均值公式，证明小圆面上任意的取值也一定恒为 M

反证法当然是个小圆面平均值分成两部分放缩，比较直觉，可以画图辅助理解

证明：反证：假设 $u\neq const$ ，且在 Ω 达到其上界 M ，不然，假设 $P_0\in B_r(Q), u(P_0)=M_1< M$

$M=\frac{1}{|B_r(Q)|}\left[\int_{V_{P_0}}u(P)d\Omega_P+\int_{B_r(Q)\setminus V_{P_0}}u(P)d\Omega_P\right]<\frac{1}{|B_r(Q)|}[M|V_{P_0}|+M(|B_r|-|V_{P_0}|)]< M$ ，矛盾！

极值原理

考到和可以变动，即 u 以 Q 为球心的某个球体上 $=M$

任选一点 $Q'\in\Omega$ 并以一条路径连结 Q 与 Q' ，于是可以此路往任于 B 内之一点为界作另一球体 B_1 ，同理在 B_1 中 $u\equiv M$ 。

由此进行即可证明 $u(Q')=M$ ，从而在 Q 中 $u\equiv M$ 而假设矛盾。

主要来着 $Dirichlet$ 问题： $\begin{cases} \Delta u=0 \\ u|_{\partial\Omega}=f \end{cases}$

利用极值原理，证明Laplace方程的唯一性和稳定性

设 u_1, u_2 均满足 $\begin{cases} \Delta u=0 \\ u|_{\partial\Omega}=f \end{cases}$

唯一性：面积和函数的最大、最小一定在边界上取得， u 在边界的最大、最小值都是 $0\leq u_1\leq u_2$

方程的解连通依赖于边界条件

由极值原理 $|u_1-u_2|\leq\max_{\partial\Omega}|u_1-u_2|$

稳定性： u_1-u_2 的绝对值在 Ω 内是常数

证明：只按照球体平均值公式一层一层积分

$\frac{4}{3}\pi R^3 \cdot u(Q)=\int_0^R 4\pi r^2 dr \cdot u(Q)=\int_0^R 4\pi r^2 \cdot u(P)dr=\int_0^R \iint_{\partial B_r(Q)}udS_Pdr=\iint_{B_R(Q)}u(P)d\Omega_P$

球体平均值

证明：由位势积分 $u(Q)=\frac{1}{4\pi}\iint_{\Omega}\frac{\partial u}{\partial n}dS+\frac{1}{4\pi R^2}\iint_{\Omega}udS$

claim：设 $\Omega\subset\mathbb{R}^3$ 是连通开集， $\partial\Omega$ 光滑。 $\Delta u=0$ 且 $\iint_{\Omega}\frac{\partial u}{\partial n}dS=0$

推论： u 在 Ω 中调和，且最大值、最小值一定在边界上取得， u 在边界的最大、最小值都是 $0\leq u_1\leq u_2$

反证法：假设 $u\neq const$ ，假设 Ω 内部取得最大 M ，某个小圆面平均值公式，证明小圆面上任意的取值也一定恒为 M

反证法当然是个小圆面平均值分成两部分放缩，比较直觉，可以画图辅助理解

证明：反证：假设 $u\neq const$ ，且在 Ω 达到其上界 M ，不然，假设 $P_0\in B_r(Q), u(P_0)=M_1< M$

$M=\frac{1}{|B_r(Q)|}\left[\int_{V_{P_0}}u(P)d\Omega_P+\int_{B_r(Q)\setminus V_{P_0}}u(P)d\Omega_P\right]<\frac{1}{|B_r(Q)|}[M|V_{P_0}|+M(|B_r|-|V_{P_0}|)]< M$ ，矛盾！

极值原理

证明：只用极值原理即可， u 在 Ω 中调和，且最大值、最小值一定在边界上取得， u 必不能在 Ω 内达到上、下确界

推论： u 在 Ω 中调和，且最大、最小值一定在边界上取得， u 在边界的最大、最小值都是 $0\leq u_1\leq u_2$

反证法：假设 $u\neq const$ ，假设 Ω 内部取得最大 M ，某个小圆面平均值公式，证明小圆面上任意的取值也一定恒为 M

反证法当然是个小圆面平均值分成两部分放缩，比较直觉，可以画图辅助理解

证明：反证：假设 $u\neq const$ ，且在 Ω 达到其上界 M ，不然，假设 $P_0\in B_r(Q), u(P_0)=M_1< M$

$M=\frac{1}{|B_r(Q)|}\left[\int_{V_{P_0}}u(P)d\Omega_P+\int_{B_r(Q)\setminus V_{P_0}}u(P)d\Omega_P\right]<\frac{1}{|B_r(Q)|}[M|V_{P_0}|+M(|B_r|-|V_{P_0}|)]< M$ ，矛盾！

极值原理

证明：只用极值原理即可， u 在 Ω 中调和，且最大值、最小值一定在边界上取得， u 必不能在 Ω 内达到上、下确界

推论： u 在 Ω 中调和，且最大、最小值一定在边界上取得， u 在边界的最大、最小值都是 $0\leq u_1\leq u_2$

反证法：假设 $u\neq const$ ，假设 Ω 内部取得最大 M ，某个小圆面平均值公式，证明小圆面上任意的取值也一定恒为 M

反证法当然是个小圆面平均值分成两部分放缩，比较直觉，可以画图辅助理解

证明：反证：假设 $u\neq const$ ，且在 Ω 达到其上界 M ，不然，假设 $P_0\in B_r(Q), u(P_0)=M_1< M$

$M=\frac{1}{|B_r(Q)|}\left[\int_{V_{P_0}}u(P)d\Omega_P+\int_{B_r(Q)\setminus V_{P_0}}u(P)d\Omega_P\right]<\frac{1}{|B_r(Q)|}[M|V_{P_0}|+M(|B_r|-|V_{P_0}|)]< M$ ，矛盾！

极值原理

证明：只用极值原理即可， u 在 Ω 中调和，且最大值、最小值一定在边界上取得， u 必不能在 Ω 内达到上、下确界

</