

# 1 Coomologia continua

## 1.1 Definizioni

Riportiamo la definizione di topologia compatta-aperta e ne ricordiamo alcune utili proprietà.

**Definizione 1.1.** Siano  $X, Y$  spazi topologici,  $F(X, Y)$  l'insieme delle funzioni continue da  $X$  in  $Y$ . La *topologia compatta-aperta* su  $F(X, Y)$  è la topologia generata dai sottoinsiemi

$$V(K, U) = \{f \in F(X, Y) : f(K) \subseteq U\}$$

al variare di  $K \subseteq X$  compatto e di  $U \subseteq Y$  aperto.

**Lemma 1.1.** (i) Siano  $X, Y, Z$  spazi topologici,  $f: Y \rightarrow Z$ ,  $g: X \rightarrow Y$  funzioni continue. Allora le applicazioni

$$f \circ -: F(X, Y) \longrightarrow F(X, Z), \quad - \circ g: F(Y, Z) \longrightarrow F(X, Z)$$

sono continue.

(ii) Siano  $X, Y$  spazi topologici con  $X$  localmente compatto e Hausdorff. Allora l'applicazione di valutazione

$$\begin{aligned} F(X, Y) \times X &\longrightarrow Y \\ (f, x) &\longmapsto f(x) \end{aligned}$$

è continua.

In questa sezione, tutti moduli di (co)catene e di (co)omologia saranno da intendersi a coefficienti in  $\mathbb{R}$ .

Sia  $M$  una  $n$ -varietà. Consideriamo sullo spazio  $S_i(M) = F(\Delta^i, M)$  degli  $i$ -simplessi singolari la topologia compatta aperta.

**Definizione 1.2.** Una cocatena  $\varphi \in C^i(M)$  si dice *continua* se la sua restrizione a  $S_i(M)$  è continua.

Osserviamo che se  $\varphi \in C^i(M)$  è continua, allora anche  $\varphi \circ d \in C^{i+1}(M)$  lo è (grazie al lemma 1.1). Dunque le cocatene continue formano un sottocomplesso di  $C^\bullet(M)$ , che denotiamo con  $C_c^\bullet(M)$ ; indichiamo inoltre con  $C_{b,c}^\bullet(M) = C_c^\bullet(M) \cup C_b^\bullet(M)$  il complesso delle cocatene continue limitate. I moduli di coomologia relativi ai complessi  $C_c^\bullet(M)$  e  $C_{b,c}^\bullet(M)$  saranno denotati, rispettivamente, con  $H_c^\bullet(M)$  e  $H_{b,c}^\bullet(M)$ . Le inclusioni di complessi

$$i^\bullet: C_c^\bullet(M) \longrightarrow C^\bullet(M), \quad i_b^\bullet: C_{b,c}^\bullet(M) \longrightarrow C_b^\bullet(M)$$

inducono mappe in coomologia

$$H^\bullet(i^\bullet): H_c^\bullet(M) \longrightarrow H^\bullet(M), \quad H_b^\bullet(i_b^\bullet): H_{b,c}^\bullet(M) \longrightarrow H_b^\bullet(M).$$

In questa sezione ci domanderemo se queste mappe siano isomorfismi, dando risposta affermativa nel caso in cui  $M$  ammetta una metrica Riemanniana a curvatura non positiva.

## 1.2 Cocatene continue e moduli relativamente iniettivi

Sia  $M$  una  $n$ -varietà chiusa,  $p: \widetilde{M} \rightarrow M$  il suo rivestimento universale. Fissiamo un'identificazione di  $\Gamma = \pi_1(M)$  con il gruppo degli automorfismi di rivestimento di  $p$ .

Ricordiamo che i moduli  $C^i(\widetilde{M})$  hanno una struttura naturale di  $\mathbb{R}[\Gamma]$ -moduli. Osserviamo che per ogni  $g \in \Gamma$  l'applicazione  $g \cdot -: S_i(\widetilde{M}) \rightarrow S_i(\widetilde{M})$  è continua (grazie al lemma 1.1), dunque i moduli  $C_c^i(\widetilde{M})$  ereditano per restrizione una struttura di  $\mathbb{R}[\Gamma]$ -moduli. Analogamente, i moduli  $C_{b,c}^i(\widetilde{M})$  ereditano una struttura di  $\mathbb{R}[\Gamma]$ -moduli normati.

**Lemma 1.2.** *Esiste una funzione continua  $h_{\widetilde{M}}: \widetilde{M} \rightarrow [0, 1]$  che soddisfa le seguenti proprietà:*

(i) *per ogni  $x \in \widetilde{M}$  esiste un intorno  $W \subseteq \widetilde{M}$  di  $x$  tale che l'insieme*

$$\{g \in \Gamma : g(W) \cap \text{supp } h_{\widetilde{M}} \neq \emptyset\}$$

*è finito;*

(ii) *per ogni  $x \in \widetilde{M}$  vale*

$$\sum_{g \in \Gamma} h_{\widetilde{M}}(g \cdot x) = 1.$$

**Proposizione 1.3.** *Per ogni  $i \geq 0$ , i moduli  $C_c^i(\widetilde{M})$  e  $C_{b,c}^i(\widetilde{M})$  sono relativamente iniettivi (rispettivamente come  $\mathbb{R}[\Gamma]$ -modulo e come  $\mathbb{R}[\Gamma]$ -modulo normato).*

*Dimostrazione.* Mostriamo innanzitutto che  $C_c^i(\widetilde{M})$  è un  $\mathbb{R}[\Gamma]$ -modulo relativamente iniettivo. Siano  $A, B$  due  $\mathbb{R}[\Gamma]$ -moduli,  $\iota: A \rightarrow B$  una funzione  $\Gamma$ -lineare fortemente iniettiva con inversa sinistra  $\mathbb{R}$ -lineare  $\sigma: B \rightarrow A$ ,  $\alpha: A \rightarrow C_c^i(\widetilde{M})$  una funzione  $\Gamma$ -lineare.

$$\begin{array}{ccccc} 0 & \longrightarrow & A & \xrightleftharpoons[\iota]{\sigma} & B \\ & & \downarrow \alpha & \swarrow \beta & \\ & & C_c^i(\widetilde{M}) & & \end{array}$$

Sia  $h_{\widetilde{M}}$  una funzione come nel lemma 1.2. Per ogni  $b \in B$  definiamo la cocatena  $\beta(b) \in C_c^i(\widetilde{M})$  come l'unica applicazione  $\mathbb{R}$ -lineare tale che per ogni  $s \in S_i(\widetilde{M})$  valga

$$\beta(b)(s) = \sum_{g \in \Gamma} h_{\widetilde{M}}(g^{-1}(s(e_0))) \cdot \alpha(g(\sigma(g^{-1}(b))))(s),$$

dove  $e_0, \dots, e_i$  sono i vertici del simpleso standard  $\Delta^i$ . Osserviamo che, per le proprietà di  $h_{\widetilde{M}}$ , la somma su  $g$  è in realtà una somma finita, dunque  $\beta(b)(s)$  è ben definito.

- **$\beta(b)$  è una cocatena continua.** Per definizione di  $h_{\widetilde{M}}$ , per ogni  $s \in S_i(\widetilde{M})$  esiste un intorno  $W \subseteq \widetilde{M}$  di  $s(e_0)$  tale che

$$\Gamma_s = \{g \in \Gamma : g^{-1}(W) \cap \text{supp } h_{\widetilde{M}} \neq \emptyset\}$$

è finito. Allora per ogni  $s' \in V(\{e_0\}, W)$  (che è un intorno di  $s$  in  $S_i(\widetilde{M})$ ) vale

$$\beta(b)(s') = \sum_{g \in \Gamma_s} h_{\widetilde{M}}(g^{-1}(s'(e_0))) \cdot \alpha(g(\sigma(g^{-1} \cdot b)))(s'),$$

che è evidentemente continua in  $s'$  (grazie al lemma 1.1).

- **$\beta$  è  $\Gamma$ -lineare.** Sia  $g_0 \in \Gamma$ . Abbiamo

$$\begin{aligned} \beta(g_0 \cdot b)(s) &= \sum_{g \in \Gamma} h_{\widetilde{M}}(g^{-1}(s(e_0))) \cdot \alpha(g(\sigma(g^{-1} g_0 \cdot b)))(s) \\ &= \sum_{k \in \Gamma} h_{\widetilde{M}}(k^{-1} g_0^{-1}(s(e_0))) \cdot \alpha(g_0 k(\sigma(k^{-1} \cdot b)))(s) \\ &= \sum_{k \in \Gamma} h_{\widetilde{M}}(k^{-1}(g_0^{-1} \circ s)(e_0)) \cdot \alpha(k(\sigma(k^{-1} \cdot b)))(g_0^{-1} \circ s) \\ &= \beta(b)(g_0^{-1} \circ s) = (g_0 \cdot \beta(b))(s). \end{aligned}$$

- **Vale  $\beta \circ \iota = \alpha$ .** Sia  $a \in A$ . Abbiamo

$$\begin{aligned} \beta(\iota(a))(s) &= \sum_{g \in \Gamma} h_{\widetilde{M}}(g^{-1}(s(e_0))) \cdot \alpha(g(\sigma(g^{-1} \cdot \iota(a))))(s) \\ &= \sum_{g \in \Gamma} h_{\widetilde{M}}(g^{-1}(s(e_0))) \cdot \alpha(g(\sigma(\iota(g^{-1} \cdot a))))(s) \\ &= \sum_{g \in \Gamma} h_{\widetilde{M}}(g^{-1}(s(e_0))) \cdot \alpha(a)(s) = \alpha(a)(s). \end{aligned}$$

Abbiamo dunque mostrato che  $C_c^i(\widetilde{M})$  è un  $\mathbb{R}[\Gamma]$ -modulo relativamente iniettivo.

La stessa costruzione funziona anche per  $C_{b,c}^i(\widetilde{M})$  nel contesto di  $\mathbb{R}[\Gamma]$ -moduli normati: infatti, poiché  $\|\sigma\| \leq 1$ , si vede che  $\|\beta\| \leq \|\alpha\|$ . Dunque  $C_{b,c}^i(\widetilde{M})$  è un  $\mathbb{R}[\Gamma]$ -modulo normato relativamente iniettivo.  $\square$

### 1.3 Varietà con curvatura non positiva

Nonostante si possa proseguire anche con ipotesi meno restrittive, per semplicità ci limiteremo a considerare, da qui alla fine della sezione, varietà chiuse  $M$  che ammettano una metrica Riemanniana con curvatura non positiva.

In questo contesto, il teorema di Cartan-Hadamard garantisce che ogni coppia di punti  $x, y \in \widetilde{M}$  siano collegati da un'unica geodetica; inoltre le parametrizzazioni a velocità costante delle geodetiche dipendono in modo continuo dagli estremi. Questo fatto permette di realizzare una procedura di raddrizzamento dei semplici singolari.

**Definizione 1.3.** Siano  $x_0, \dots, x_k$  punti di  $\widetilde{M}$ . Il *simpleso dritto* di vertici  $x_0, \dots, x_k$  è un simpleso singolare  $[x_0, \dots, x_k] \in S_k(\widetilde{M})$  definito induttivamente come segue.

- Se  $k = 0$ , allora  $[x_0]$  è lo 0-simpleso avente immagine  $x_0$ .
- Se  $k > 0$ , allora  $[x_0, \dots, x_k]$  è univocamente determinato dalla seguente condizione: per ogni  $z \in \Delta^{k-1} \subseteq \Delta^k$ , la restrizione di  $[x_0, \dots, x_k]$  al segmento di estremi  $z$  e  $e_k$  è la parametrizzazione a velocità costante della geodetica che collega  $[x_0, \dots, x_{k-1}](z)$  a  $x_k$ .

È facile vedere, grazie a Cartan-Hadamard, che la definizione è ben posta (ossia  $[x_0, \dots, x_k]$  è una funzione continua). Notiamo inoltre che, essendo gli elementi di  $\Gamma$  isometrie di  $\widetilde{M}$ , vale l'identità

$$g \circ [x_0, \dots, x_k] = [g(x_0), \dots, g(x_k)]$$

per ogni  $g \in \Gamma$ .

È infine utile osservare che, essendo  $M$  e  $\widetilde{M}$  spazi metrici, la topologia compatta-aperta su  $S_i(M)$  e  $S_i(\widetilde{M})$  coincide con quella della convergenza uniforme.

## 1.4 Cocatene continue e risoluzioni forti di $\mathbb{R}$

**Proposizione 1.4.** *I complessi  $C_c^\bullet(\widetilde{M})$  e  $C_{b,c}^\bullet(\widetilde{M})$  sono risoluzioni forti di  $\mathbb{R}$  (rispettivamente come  $\mathbb{R}[\Gamma]$ -modulo e come  $\mathbb{R}[\Gamma]$ -modulo normato).*

*Dimostrazione.* Fissiamo un  $x_0 \in \widetilde{M}$ . Definiamo per ogni  $i \geq 0$  un operatore  $\mathbb{R}$ -lineare  $T_k: C_k(\widetilde{M}) \rightarrow C_{k+1}(\widetilde{M})$ . Consideriamo l'applicazione

$$\begin{aligned} r: \quad \Delta^k &\longrightarrow \Delta^{k+1} \\ t_0 e_0 + \dots + t_k e_k &\longmapsto t_0 e_1 + \dots + t_k e_{k+1} \end{aligned}$$

che identifica  $\Delta^k$  con la faccia di  $\Delta^{k+1}$  opposta a  $e_0$ . Dato un simpleso singolare  $s \in S_k(\widetilde{M})$ , definiamo  $T_k(s) \in S_{k+1}(\widetilde{M})$  come l'unico simpleso singolare che soddisfa la seguente condizione: per ogni  $q \in \Delta^k$ , la restrizione di  $T_k(s)$  al segmento di estremi  $e_0$  e  $r(q)$  è la parametrizzazione a velocità costante della geodetica di  $\widetilde{M}$  di estremi  $x_0$  e  $s(q)$ . Grazie al teorema di Cartan-Hadamard, è facile verificare che  $T_k(s)$  è ben definito e continuo, e che l'applicazione  $T_k: S_k(\widetilde{M}) \rightarrow S_{k+1}(\widetilde{M})$  è continua. Estendendo  $T_k$  per  $\mathbb{R}$ -linearità, si ottiene una mappa  $T_k: C_k(\widetilde{M}) \rightarrow C_{k+1}(\widetilde{M})$ . Definiamo infine  $T_{-1}: \mathbb{R} \rightarrow C_0(\widetilde{M})$  come  $T_{-1}(t) = t x_0$ . Si verifica facilmente che  $d_0 \circ T_{-1} = \text{id}_{\mathbb{R}}$  e che  $T_{k-1} \circ d_k + d_{k+1} \circ T_k = \text{id}_{C_k(\widetilde{M})}$  per ogni  $k \geq 0$ .

Definiamo ora per ogni  $k \geq 0$  l'applicazione

$$\begin{aligned} h^k: C_c^k(\widetilde{M}) &\longrightarrow C_c^{k-1}(\widetilde{M}) \\ \varphi &\longmapsto \varphi \circ T_{k-1}. \end{aligned}$$

Il fatto che i complessi siano esatti segue dal fatto che l'identità è omotopa a 0, giusto?

Osserviamo che  $h^k(\varphi)$  è effettivamente una cocatena continua, poiché la restrizione di  $T_{k-1}$  a  $S_{k-1}(\widetilde{M})$  è continua. Dunque la famiglia  $\{h^k\}_{k \geq 0}$  fornisce un'omotopia fra l'identità del complesso  $C_c^\bullet(\widetilde{M})$  e l'applicazione nulla, da cui si ottiene che  $C_c^\bullet(\widetilde{M})$  è una risoluzione forte di  $\mathbb{R}$  come  $\mathbb{R}[\Gamma]$ -modulo.

Infine, è evidente che per ogni  $\varphi \in C_b^k(\widetilde{M})$  vale  $\|h^k(\varphi)\| \leq \|\varphi\|$ . Dunque le restrizioni  $h^k: C_{b,c}^k(\widetilde{M}) \rightarrow C_{b,c}^{k-1}(\widetilde{M})$  forniscono un'omotopia fra l'identità del complesso  $C_{b,c}^\bullet(\widetilde{M})$  e l'applicazione nulla, da cui si ottiene che  $C_{b,c}^\bullet(\widetilde{M})$  è una risoluzione forte di  $\mathbb{R}$  come  $\mathbb{R}[\Gamma]$ -modulo normato.  $\square$

## 1.5 Coomologia continua e coomologia singolare

**Lemma 1.5.** *Il morfismo di complessi  $p^\bullet: C^\bullet(M) \rightarrow C^\bullet(\widetilde{M})$  induce per restrizione isomorfismi isometrici di complessi*

$$p^\bullet|_{C_c^\bullet(M)}: C_c^\bullet(M) \longrightarrow C_c^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma, \quad p^\bullet|_{C_{b,c}^\bullet(M)}: C_{b,c}^\bullet(M) \longrightarrow C_{b,c}^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma,$$

*i quali a loro volta inducono isomorfismi isometrici in coomologia*

$$H_c^\bullet(M) \simeq H^\bullet(C_c^\bullet(M)^\Gamma), \quad H_{b,c}^\bullet(M) \simeq H_{b,c}^\bullet(C_{b,c}^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma).$$

Che norma c'è su  $C_c^\bullet(M)$ ?

Possiamo infine dimostrare il risultato principale di questa sezione.

Fare la dimostrazione.

**Proposizione 1.6.** *Sia  $M$  una varietà Riemanniana chiusa con curvatura non positiva. Allora le applicazioni*

$$H^\bullet(i^\bullet): H_c^\bullet(M) \longrightarrow H^\bullet(M), \quad H_b^\bullet(i_b^\bullet): H_{b,c}^\bullet(M) \longrightarrow H_b^\bullet(M)$$

*sono isomorfismi isometrici.*

Di nuovo, che norma c'è su  $H^\bullet(M)$ ?

*Dimostrazione.* In questa sezione (proposizione 1.3 e proposizione 1.4) abbiamo mostrato che il complesso  $C_c^\bullet(\widetilde{M})$  fornisce una risoluzione forte relativamente iniettiva di  $\mathbb{R}$ . Sappiamo (?THM? ??) che lo stesso vale per il complesso  $C^\bullet(\widetilde{M})$ . Poiché l'inclusione  $j^\bullet: C_c^\bullet(\widetilde{M}) \rightarrow C^\bullet(\widetilde{M})$  è un morfismo di complessi che estende l'identità di  $\mathbb{R}$ , dalla ?THM? ?? otteniamo che

$$H^\bullet(j^\bullet): H^\bullet(C_c^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma) \longrightarrow H^\bullet(C^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma)$$

è un isomorfismo lineare.

Analogamente,

$$H_b^\bullet(j_b^\bullet): H_b^\bullet(C_{b,c}^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma) \longrightarrow H_b^\bullet(C_b^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma)$$

è un isomorfismo lineare. Poiché  $j^\bullet$  e  $j_b^\bullet$  sono 1-Lipschitz, lo stesso vale per  $H^\bullet(j^\bullet)$  e  $H_b^\bullet(j_b^\bullet)$ ; per mostrare che si tratta di isometrie, è dunque sufficiente (di nuovo grazie alla ?THM? ??) esibire morfismi di complessi  $\theta^\bullet: C^\bullet(\widetilde{M}) \rightarrow$

$C_c^\bullet(\widetilde{M})$ ,  $\theta_b^\bullet: C_b^\bullet(\widetilde{M}) \rightarrow C_{b,c}^\bullet(\widetilde{M})$  che siano 1-Lipschitz ed estendano l'identità di  $\mathbb{R}$ .

Fissiamo un  $x_0 \in \widetilde{M}$ . Per ogni  $\varphi \in C^k(\widetilde{M})$  e per ogni  $s \in S_k(\widetilde{M})$  definiamo

$$\theta^k(\varphi)(s) = \sum_{(g_0, \dots, g_k) \in \Gamma^{k+1}} h_{\widetilde{M}}(g_0^{-1}(s(e_0))) \cdots h_{\widetilde{M}}(g_k^{-1}(s(e_k))) \cdot \varphi([g_0(x_0), \dots, g_k(x_0)]),$$

dove  $h_{\widetilde{M}}: \widetilde{M} \rightarrow [0, 1]$  è data dal lemma 1.2. Grazie alle proprietà di  $h_{\widetilde{M}}$  è facile verificare che  $\theta(\varphi)$  (una volta estesa per  $\mathbb{R}$ -linearità) definisce un elemento di  $C_c^k(\widetilde{M})$ , e che  $\theta^\bullet$  risulta essere un morfismo 1-Lipschitz di complessi di  $\mathbb{R}[\Gamma]$  moduli che estende l'identità di  $\mathbb{R}$ .

Abbiamo dunque mostrato che le mappe  $H^\bullet(j^\bullet)$  e  $H_b^\bullet(j_b^\bullet)$  sono isomorfismi isometrici. Dai seguenti diagrammi commutativi di complessi

$$\begin{array}{ccc} C_c^\bullet(M) & \xrightarrow[\simeq]{p^\bullet} & C_c^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma \\ \downarrow i^\bullet & & \downarrow j^\bullet \\ C^\bullet(M) & \xrightarrow[\simeq]{p^\bullet} & C^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma \end{array} \qquad \begin{array}{ccc} C_{b,c}^\bullet(M) & \xrightarrow[\simeq]{p^\bullet} & C_{b,c}^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma \\ \downarrow i_b^\bullet & & \downarrow j_b^\bullet \\ C_b^\bullet(M) & \xrightarrow[\simeq]{p^\bullet} & C_b^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma \end{array}$$

(in cui le frecce orizzontali sono isomorfismi isometrici per il lemma 1.5) segue che anche  $H^\bullet(i^\bullet)$  e  $H_b^\bullet(i_b^\bullet)$  sono isomorfismi isometrici.  $\square$

## 2 Principio di proporzionalità di Gromov

### 2.1 Mappa di restrizione

Utilizziamo le notazioni della sezione precedente, continuando a supporre che  $M$  sia una varietà Riemanniana chiusa con curvatura non positiva. Sia  $G$  il gruppo delle isometrie di  $\widetilde{M}$  che preservano l'orientazione. È ben noto che  $G$  ammette una struttura di gruppo di Lie che induce la topologia compatta-aperta. Di conseguenza esiste una misura di Borel regolare invariante a sinistra su  $G$  (*misura di Haar*), unica a meno di riscalamento.

Poiché  $\Gamma$  è un sottogruppo discreto di  $G$  e  $M \simeq \widetilde{M}/\Gamma$  è compatta, esiste un insieme misurabile  $F \subseteq G$  relativamente compatto tale che  $\{\gamma \cdot F\}_{\gamma \in \Gamma}$  definisca una partizione localmente finita di  $G$ . In particolare,  $\Gamma$  è cocompatto in  $G$ , pertanto la misura di Haar è anche invariante a destra. D'ora in poi supporremo che tale misura sia riscalata in modo che  $F$  abbia misura 1.

Reference  
please.

**Definizione 2.1.** Indichiamo con  $C_c^\bullet(\widetilde{M})^G$  il complesso delle cocatene continue  $G$ -invarianti. L'inclusione di complessi  $C_c^\bullet(\widetilde{M})^G \rightarrow C_c^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma$  induce una mappa in coomologia

$$\text{res}^\bullet : H^\bullet(C_c^\bullet(\widetilde{M})^G) \longrightarrow H^\bullet(C_c^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma)$$

detta *mappa di restrizione*.

Osserviamo che, considerando su  $H^\bullet(C_c^\bullet(\widetilde{M})^G)$  e  $H^\bullet(C_c^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma)$  le seminorme indotte rispettivamente da  $C_c^\bullet(\widetilde{M})^G$  e  $C_c^\bullet(\widetilde{M})^\Gamma$ , la mappa di restrizione risulta 1-Lipschitz.

Ci proponiamo ora di costruire un'inversa sinistra 1-Lipschitz di  $\text{res}^\bullet$ . Indichiamo con  $\mu_G$  la misura di Haar su  $G$ . Per ogni  $\varphi \in C_c^i(\widetilde{M})$  e per ogni  $s \in S_i(\widetilde{M})$  definiamo

$$\text{trans}^i(\varphi)(s) = \int_F \varphi(g \cdot s) d\mu_G(g).$$

Si tratta di una buona definizione, poiché  $\varphi(- \cdot s)$  è una funzione continua da  $G$  in  $\mathbb{R}$  e  $F$  è relativamente compatto. Estendendo  $\text{trans}^i(\varphi)$  per linearità, otteniamo un elemento di  $C^i(\widetilde{M})$ .

**Proposizione 2.1.** Per ogni  $\varphi \in C_c^i(\widetilde{M})$  valgono le seguenti proprietà.

- (i) La cocatena  $\text{trans}^i(\varphi)$  è continua.
- (ii) Se  $\varphi$  è  $\Gamma$ -invariante, allora  $\text{trans}^i(\varphi)$  è  $G$ -invariante.
- (iii) Se  $\varphi$  è  $G$ -invariante, allora  $\text{trans}^i(\varphi) = \varphi$ .

*Dimostrazione.*

- (i) Osserviamo innanzitutto che la topologia compatta-aperta su  $S_i(\widetilde{M})$  è indotta dalla distanza

$$\text{dist}(s, s') = \sup\{\text{dist}_{\widetilde{M}}(s(x), s'(x)) : x \in \Delta^i\}.$$

Sia  $s_0 \in S_i(\widetilde{M})$ , e sia  $\epsilon > 0$ . Poiché  $\overline{F}$  è compatto in  $G$ , dal lemma 1.1 si ottiene immediatamente che  $\overline{F} \cdot s_0$  è compatto in  $S_i(\widetilde{M})$ . Dalla continuità di  $\varphi$  segue facilmente l'esistenza di un  $\eta > 0$  tale che per ogni  $s \in \overline{F} \cdot s_0$  e per ogni  $s' \in S_i(\widetilde{M})$  con  $\text{dist}(s, s') < \eta$  valga  $|\varphi(s) - \varphi(s')| \leq \epsilon$ . Sia dunque  $s \in S_i(\widetilde{M})$  tale che  $\text{dist}(s_0, s) < \eta$ . Poiché  $G$  agisce su  $S_i(\widetilde{M})$  in modo isometrico, allora anche  $\text{dist}(g \cdot s_0, g \cdot s) < \eta$  per ogni  $g \in G$ . Ma allora

$$|\text{trans}^i(\varphi)(s) - \text{trans}^i(\varphi)(s_0)| \leq \int_F |\varphi(g \cdot s) - \varphi(g \cdot s_0)| d\mu_G(g) \leq \epsilon \mu_G(F) = \epsilon$$

dunque  $\text{trans}^i(\varphi)$  è continua.

- (ii) Fissiamo  $\varphi \in C_c^i(\widetilde{M})$ ,  $s \in S_i(\widetilde{M})$ ,  $g_0 \in G$ . Poiché  $F$  è relativamente compatto, lo sono anche  $F \cdot g_0$  e  $F \cdot g_0^{-1}$ , dunque esistono un numero finito di elementi  $\gamma_1, \dots, \gamma_r \in \Gamma$  tali che

$$F \cdot g_0 \subseteq \bigsqcup_{j=1}^r \gamma_j \cdot F \quad \text{e} \quad F \cdot g_0^{-1} \subseteq \bigsqcup_{j=1}^r \gamma_j^{-1} \cdot F.$$

Posto  $F_j = (\gamma_j^{-1} \cdot F \cdot g_0) \cap F$  si ottiene immediatamente che

$$F = \bigsqcup_{j=1}^r F_j \quad \text{e} \quad F \cdot g_0 = \bigsqcup_{j=1}^r \gamma_j \cdot F_j.$$

Sfruttando il fatto che  $\mu_G$  è invariante a destra e a sinistra e che  $\varphi$  è  $\Gamma$ -invariante si ottiene

$$\begin{aligned} \text{trans}^i(\varphi)(g_0 \cdot s) &= \int_F \varphi(g g_0 \cdot s) d\mu_G(g) \\ &= \int_{F \cdot g_0} \varphi(g \cdot s) d\mu_G(g) \\ &= \sum_{j=1}^r \int_{\gamma_j \cdot F_j} \varphi(g \cdot s) d\mu_G(g) \\ &= \sum_{j=1}^r \int_{F_j} \varphi(\gamma_j g \cdot s) d\mu_G(g) \\ &= \sum_{j=1}^r \int_{F_j} \varphi(g \cdot s) d\mu_G(g) \\ &= \int_F \varphi(g \cdot s) d\mu_G(g) = \text{trans}(\varphi)(s). \end{aligned}$$

- (iii) Se  $\varphi$  è  $G$ -invariante segue immediatamente dalla definizione che  $\text{trans}^i(\varphi) = \varphi$ .

□



## Possibili errori di battitura nel libro

- **p.105, Lemma 8.2.**  $X$  al posto di  $M$ .
- **p.106, Proposition 8.5.**  $\mathbb{R}$ -modulo normato al posto di  $\Gamma$ -modulo normato.
- **p.109, Proposition 8.7.** La mappa  $H^\bullet(i^\bullet)$  è fra moduli di coomologia, non di cocatene (stessa cosa per  $H_b^\bullet(i_b^\bullet)$ ).
- **p. 111, Proposition 8.8, proof.** Probabilmente sono io che mi perdo in qualche sciocchezza insiemistica, ma non riesco a dedurre

$$F = \bigsqcup_{i=1}^r F_i \implies F \cdot g_0 = \bigsqcup_{i=1}^r \gamma_i \cdot F_i.$$