

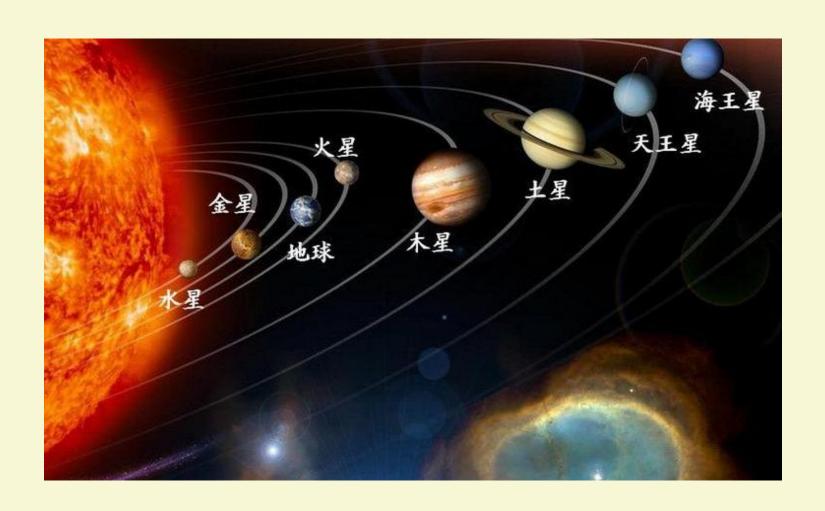
大学物理

蒋英

湖南大学物理与微电子科学学院



第1章 质点运动学

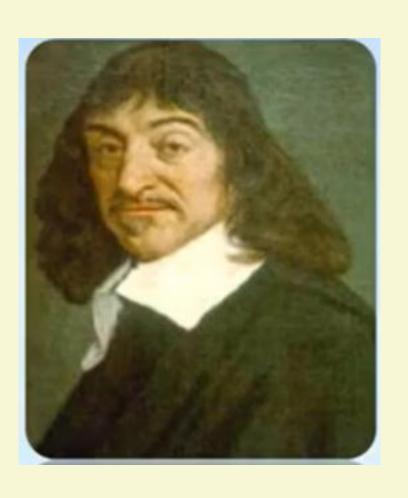




第1章 质点运动学

- §1.0 引言
- §1.1 质点、参考系、坐标系
- §1.2 质点运动的描述—位矢、位移、速度、加速度
- §1.3 切向加速度和法向加速度
- §1.4 几种常见的质点运动
- §1.5 相对运动





给我物质和运动,我可以创造 一个宇宙。

——笛卡尔 (Descar, 1596-1650, 法国数学家、哲学家、物理学家)

世界是物质的,物质是运动的, 而运动是有规律的。

——马克思恩格斯自然辩证哲学



万象纷呈的运动形式









斗转星移

江河水流

机器运转

火箭飞行



机械运动:最普遍、最基本的一种运动形式

物质之间或物体各部分之间相对位置的变化

力学: 研究机械运动及其规律的学科

- ★ 运动学——描述物体的运动
- ★ 动力学——研究引起物体运动和运动状态改变的原因
- ★ 静力学——研究物体在相互作用下的平衡问题



描述物体的运动面临的挑战

- ★ 客观物体的多样性 (形状、大小.....)
- ★ 物体运动形式的复杂性 (平动、转动、振动、扭曲.....)

解决问题的途径之一——理想化思维法

- ★ 在一定条件下,建立理想物理模型、理想的物理过程或实验, 使主要规律凸显出来,来简化问题的处理
- ★ 理想的物理模型: 质点、刚体、理想气体、点电荷......
- ★ 理想的物理过程: 自由落体、简谐振动......



一、质点

1、质点模型

- ★自然界的一切客观物体都有大小和形状,其机械运动可能较复杂
- ★若物体的大小和形状对所研究问题的影响可忽略,可将其看作

——一个具有质量但没有大小和形状的几何点——质点

例: 地球的绕日运动

- ★地球的大小、形状及其变化对地球 绕太阳公转的影响可忽略
- ★地球绕太阳公转可简化为——一个 含地球全部质量的质点在绕日转动

$$\bar{r}_{es} \approx 2.3 \times 10^4 \, \bar{r}_{e}$$





2、物体被视为质点的条件或判据

- (1) 物体的大小和形状对所研究问题的影响程度可忽略;
- ★要看所研究问题的性质而非物体的实际大小 (地球公转 VS 自转)
- (2) 如果物体不转动、不变形,只有平移运动,其上各点运动情况都相同,则物体的整体运动也可用一个质点代替。

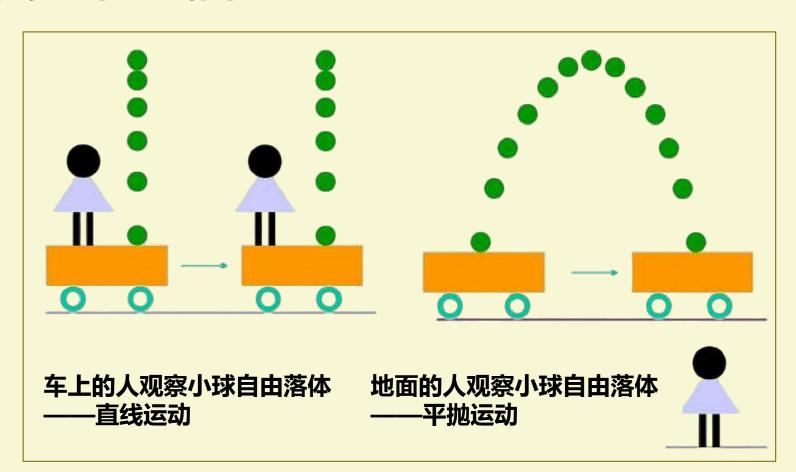
3、如何处理不能当作质点的物体的运动?

- (1) 整个物体看作是由许多质点组成的质点系;
- (2) 分析这些质点的运动,便可弄清整个物体的运动情况。

研究质点的运动是研究实际物体复杂运动的基础!



二、参考系与坐标系



运动是绝对的,但运动的描述是相对的



1、参考系

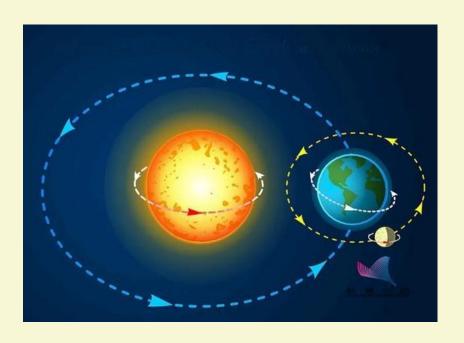
- (1) **定义**:在描述物体的运动状态时,必须选定一个物体作为参照,被选作参照的物体叫做参考系 (frame of reference)。
- (2) 说明:参考系的选取具有任意性(视具体问题和研究方便而定)。

★地球绕太阳公转时——

宜以太阳为参考系

★月亮绕地球公转时——

宜以地球为参考系



(3) 若无指明参考系,则默认以地面为参考系(也称为实验参考系)。



2、坐标系

(1) 坐标系: 定量地对物体的位置及其变化进行描述。

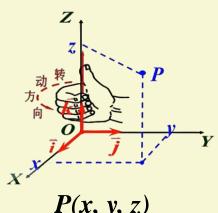
参考系: 定性地对物体的运动进行描述

(2) 常用的坐标系:

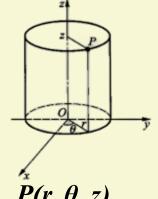
★ 直角坐标系 ★ 球坐标系

★ 柱坐标系

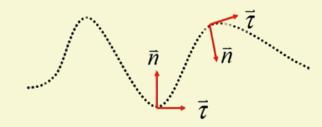
★ 平面自然坐标系



P(x, y, z) $P(r, \theta, \varphi)$



 $P(r, \theta, z)$



切向单位矢量: ፣

 $P(r, \theta)$ ★ 极坐标系 🥳

四维坐标系

物体的运动不能脱离空间 物体的运动也不能脱离时间





描述质点运动的四个物理量: 位置矢量、位移、速度、加速度

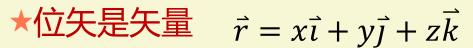


一、位置矢量

1、位置矢量(位矢, position vector)

(1) 定义:设质点在t时刻运动到P点,则从参考点O点指向P点的有向线段 \overrightarrow{OP} (用 \overrightarrow{r} 表示)被定义为质点在该时刻的位置矢量,简称位矢

(2) 说明:



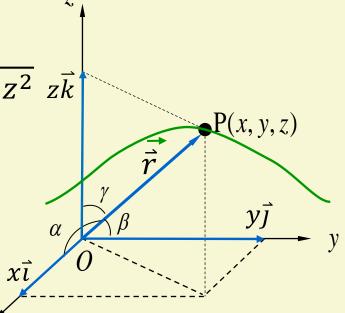
大小: P点到O点的距离 $r = |\vec{r}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \ z\vec{k}$

方向:从O点指向P点—质点在坐标系中的空间方位

方向可由方向余弦确定

$$\cos \alpha = x/r$$
, $\cos \beta = y/r$, $\cos \gamma = z/r$.

$$\cos\alpha^2 + \cos\beta^2 + \cos\gamma^2 = 1$$



★位矢具有瞬时性、相对性(参考点可变)

直角坐标系



2、运动方程 (equation of motion)

质点运动时,它相对于O点的位矢是随时间变化的: $\vec{r} = \vec{r}(t)$ ——质点的运动方程

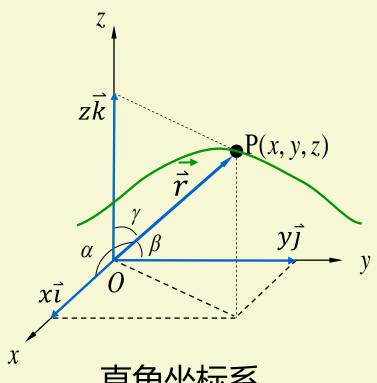
矢量形式:
$$\vec{r} = x(t)\vec{i} + y(t)\vec{j} + z(t)\vec{k}$$

参数形式:
$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$$

3、轨道方程(trajectory)

从运动方程消去时间 t 得到轨道方程

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \xrightarrow{\text{iff } \pm t} f(x, y, z) = 0 \\ z = z(t) \end{cases}$$



直角坐标系



二、位移

1、位移矢量 (displacement vector)

当质点在空间运动时,位置随时间变化,为了描述质点位置变化的大小和方向,引入<mark>位移(矢量)</mark>的概念。

$$t$$
时刻: $\vec{r}_A = x_A \vec{\imath} + y_A \vec{\jmath} + z_A \vec{k}$

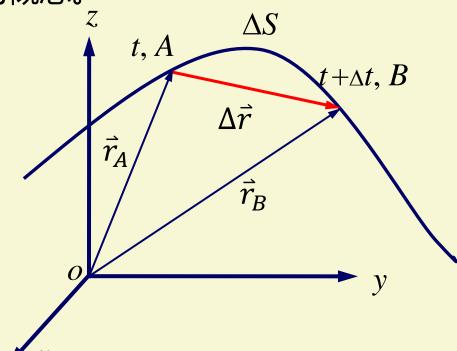
$$t + \Delta t$$
时刻: $\vec{r}_B = x_B \vec{\imath} + y_B \vec{\jmath} + z_B \vec{k}$

$$\Delta \vec{r} = \vec{r}(t + \Delta t) - \vec{r}(t) = \vec{r}_B - \vec{r}_A$$

$$|\Delta \vec{r}| = |\vec{r}_B - \vec{r}_A|$$

$$\Delta \vec{r} = \Delta x \vec{\imath} + \Delta y \vec{\jmath} + \Delta z \vec{k}$$

$$|\Delta \vec{r}| = \sqrt[2]{\Delta x^2 + \Delta y^2 + \Delta z^2}$$



$$[\Delta x = x_B - x_A; \ \Delta y = y_B - y_A; \ \Delta z = z_B - z_A]$$



2、位移大小与位矢大小增量

位移大小 $|\Delta \vec{r}|$ $\stackrel{?}{=}$ Δr 位矢大小增量

$$|\Delta \vec{r}| = |\vec{r}_B - \vec{r}_A|$$

$$\Delta r = |\vec{r}_B| - |\vec{r}_A|$$

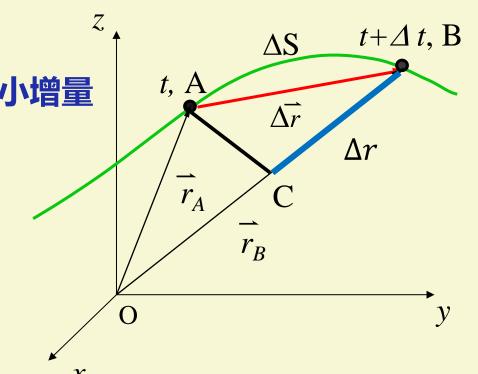
$$|\Delta \vec{r}| \neq \Delta r$$

$$|\Delta \vec{r}| = \left| (x_B - x_A)\vec{i} + (y_B - y_A)\vec{j} + (z_B - z_A)\vec{k} \right|$$

= $\sqrt[2]{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2 + (z_B - z_A)^2}$

$$\Delta r = |x_B \vec{i} + y_B \vec{j} + z_B \vec{k}| - |x_A \vec{i} + y_A \vec{j} + z_A \vec{k}|$$

$$= \sqrt[2]{x_B^2 + y_B^2 + z_B^2} - \sqrt[2]{x_A^2 + y_A^2 + z_A^2}$$





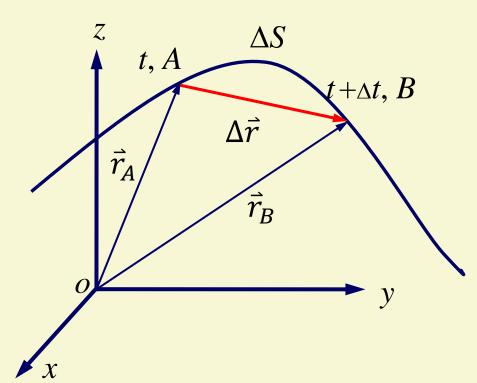
3、位移与路程

★位移:表示质点位置矢量的改变量(矢量)

★路程:表示质点运动轨迹的长度(标量)

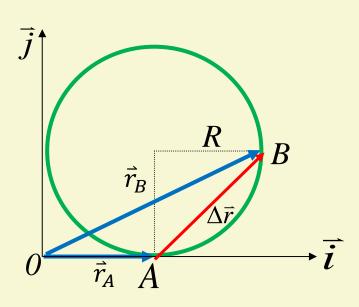
路程:
$$\Delta S = \widehat{AB}$$

通常: $|\Delta \vec{r}| \neq \Delta S$





例1.1: 求质点从A点顺时针沿圆周运动到B点时,质点处于始末位置时的位矢、质点的位移、以及质点的运动路程。



位矢: $\vec{r}_A = R\vec{\iota}$

$$\vec{r}_B = 2R\vec{\imath} + R\vec{\jmath}$$

位移: $\Delta \vec{r} = \vec{r}_B - \vec{r}_A = R\vec{i} + R\vec{j}$

 $\Rightarrow \vec{i}$ 路程: $S = \frac{3}{4} \times 2\pi R = \frac{3}{2}\pi R$

思考: 若坐标原点取在圆心,则位矢和位移的描述有无变化?

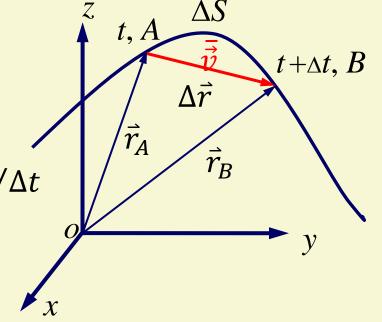


三、速度

1、平均速度 (average velocity)

定义:设质点在一段时间 Δt 内发生了位移 Δr ,位移 Δr 与时间 Δt 的比——质点在该时间内的**平均速度(矢量)**。

$$\bar{\vec{v}} = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$$
 *大小: $|\bar{\vec{v}}| = |\Delta \vec{r}/\Delta t| = |\Delta \vec{r}|/\Delta t$ *方向: 与位移 $\Delta \vec{r}$ 相同



2、平均速率: 质点在一段时间内走过的路程 ΔS 与时间 Δt 的比值

$$\bar{v} = \frac{\Delta S}{\Delta t}$$

$$\neq \frac{|\Delta \vec{r}|}{|\Delta r|}$$

★平均速度(矢量)≠平均速率(标量)

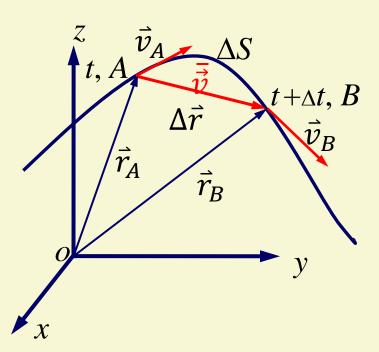
★ 平均速度大小 ≠ 平均速率大小



3、瞬时速度 (instantaneous velocity)

$$\vec{v} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} = \frac{\mathrm{d}\vec{r}}{\mathrm{d}t}$$
 速度是位矢对时间的导数

- *大小: $|\vec{v}| = |d\vec{r}/dt| = |d\vec{r}|/\Delta t$
- ★方向: 曲线所在点切线方向



$$v = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta S}{\Delta t} = \frac{\mathrm{d}S}{\mathrm{d}t} = \frac{|\mathrm{d}\vec{r}|}{\mathrm{d}t} = |\vec{v}|$$
 *速度(矢量) # 速率 (标量)
$$\Delta t \to 0: dS = |d\vec{r}|$$
 *速度大小=速率大小



5、速度在直角坐标系中的表述形式

位矢:
$$\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$$

 $x = x(t), y = y(t), z = z(t)$

速度:
$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{dx}{dt}\vec{i} + \frac{dy}{dt}\vec{j} + \frac{dz}{dt}\vec{k}$$

$$v_x = \frac{dx}{dt}, \quad v_y = \frac{dy}{dt}, \quad v_z = \frac{dz}{dt}$$

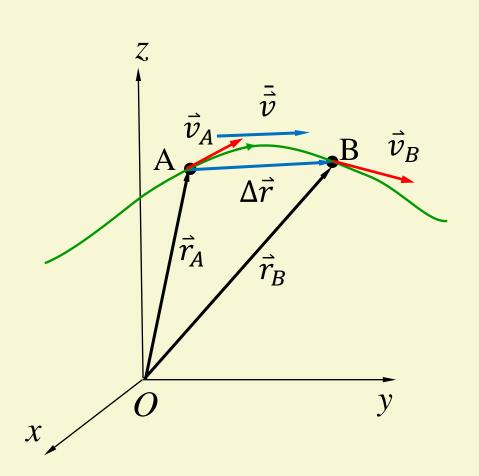
速度的矢量形式:
$$\vec{v} = v_x \vec{i} + v_y \vec{j} + v_z \vec{k}$$

速度的大小:
$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}$$



6、概念辨析

- (1) Δs 与 Δr 的区别与联系
- (2) ds与 $|d\vec{r}|$ 的区别与联系
- (3) v与 $|\vec{v}|$ 的区别与联系





四、加速度: 描述速度的变化情况

- ★质点在 Δt 内速度的增量: $\Delta \vec{v} = \vec{v}_2 \vec{v}_1$
- ★质点在△t 内平均加速度

(average acceleration)

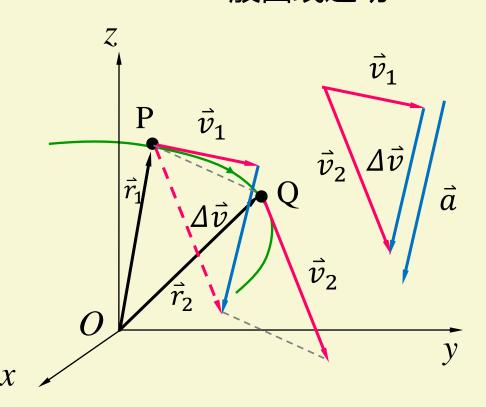
$$\bar{\vec{a}} = \frac{\Delta \bar{\vec{v}}}{\Delta t}$$

★质点在△t 内瞬时加速度

(instantaneous acceleration)

$$\vec{a} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2 \vec{r}}{dt^2}$$

一般曲线运动



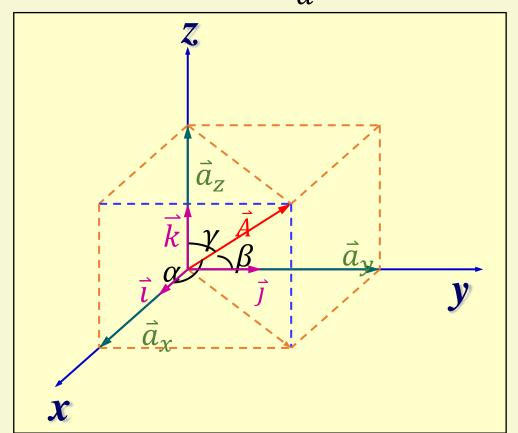


★在直角坐标系中描述加速度: $\vec{a} = a_x \vec{i} + a_y \vec{j} + a_z \vec{k}$

大小:
$$a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$$

大小:
$$a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$$

方向: $cos(a,i) = \frac{a_x}{a}$, $cos(a,j) = \frac{a_y}{a}$, $cos(a,k) = \frac{a_z}{a}$



加速度的分量式:

$$a_x = \frac{dv_x}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2}$$

$$a_y = \frac{dv_y}{dt} = \frac{d^2y}{dt^2}$$

$$a_z = \frac{dv_z}{dt} = \frac{d^2z}{dt^2}$$

五、位矢、速度、加速度之间的关系

1、若质点的加速度是时间的函数,且其函数关系式已知

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} \qquad \Longrightarrow \qquad \vec{v} - \vec{v}_0 = \int_{\vec{v}_0}^{\vec{v}} d\vec{v} = \int_0^t \vec{a}(t)dt$$

2、若位矢是时间的函数,且其函数关系式已知

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} \qquad \Longrightarrow \qquad \vec{r} - \vec{r}_0 = \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r} = \int_0^t \vec{v}(t) dt$$



例1.2:如图所示游乐场中的碰碰车的位置满足 $\vec{r} = 2t\vec{i} + (2 - t^2)\vec{j}$ (m)。请根据此关系式说明碰碰车运行的轨迹;并求t = 2s时的速度和加速度。

解: 由运动方程 $\vec{r} = 2t\vec{i} + (2 - t^2)\vec{j}$



$$\vec{v} = \frac{\overrightarrow{dr}}{dt} = \frac{dx}{dt}\vec{i} + \frac{dy}{dt}\vec{j} = 2\vec{i} - 2t\vec{j} \text{ (m/s)}$$



在平面自然坐标系中如何描述加速度?

一. 平面自然坐标系 (natural coordinates)

定义: 质点在一个平面内做曲线运动, 若运动轨迹已知,则可将此轨迹曲线作为一维坐标的轴线,建立一种新的坐标系,称平面自然坐标系(自然坐标系)。

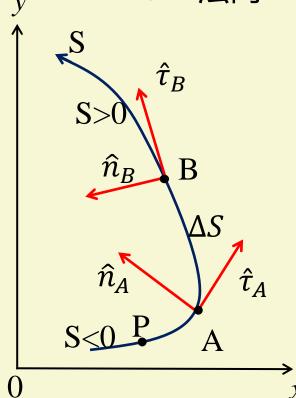
弧坐标S:任选一点P作为坐标原点,从P点到质点在轨迹所处位置的弧长。选定某一走向为正方向,S值可正可负。

- **★切向单位矢量** î: 沿轨迹切线并指向弧坐标增加方向的单位矢量。
- **★法向单位矢**量 *n*: 沿轨迹法线且指向轨迹凹侧的单位矢量。
- ★î 和 î 随着质点的运动而变化,不是恒矢量。

S: 弧坐标

 \hat{t} : 切向

n: 法向





二. 切向加速度和法向加速度

自然坐标系中的速度:
$$\vec{v} = v\hat{\tau} = \frac{dS}{dt}\hat{\tau}$$

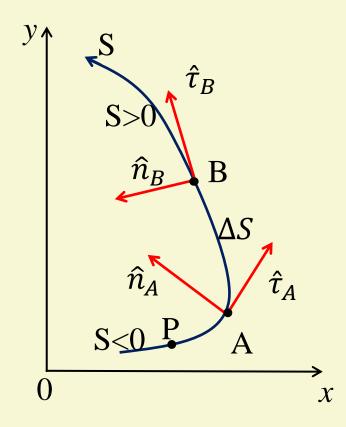
自然坐标系中的加速度:

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d(v\hat{\tau})}{dt} = \frac{dv}{dt}\hat{\tau} + v\frac{d\hat{\tau}}{dt} = \vec{a}_{\tau} + \vec{a}_{n}$$

1. 切向加速度
$$\vec{a}_{\tau} = \frac{\mathrm{d} \nu}{\mathrm{d} t} \hat{\tau} = \frac{\mathrm{d}^2 S}{\mathrm{d} t^2} \hat{\tau}$$

★大小: 反映速度大小随时间的变化

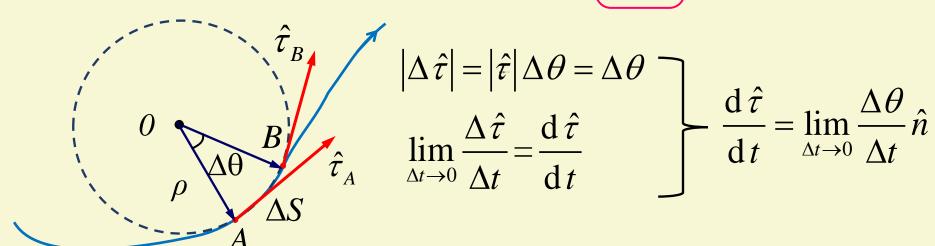
★方向: 指向轨迹的切线方向





2. 法向加速度

$$\vec{a} = \frac{\mathrm{d}\vec{v}}{\mathrm{d}t} = \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}t}\hat{\tau} + \left[v\frac{\mathrm{d}\hat{\tau}}{\mathrm{d}t}\right] = \vec{a}_{\tau} + \left[\vec{a}_{n}\right]$$



$$E \qquad \Delta\theta = \frac{\Delta S}{\rho} \Longrightarrow \frac{\mathrm{d}\,\hat{\tau}}{\mathrm{d}\,t} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta S}{\rho \Delta t}\,\hat{n} = \frac{1}{\rho} \frac{\mathrm{d}\,S}{\mathrm{d}\,t}\,\hat{n} = \frac{\upsilon}{\rho}\,\hat{n}$$

$$\hat{\tau}_{B} \Delta\theta \hat{\tau}_{A} \qquad \bar{a}_{n} = \upsilon \frac{\mathrm{d}\,\hat{\tau}}{\mathrm{d}\,t} = \frac{\upsilon^{2}}{\rho}\,\hat{n} \qquad \star \text{大小: 反映速度方向随时间的变化}$$

$$C \qquad \star \hat{\tau}_{A} \qquad \hat{\tau}_{A} \qquad \hat{\tau}_{B} = \upsilon \frac{\mathrm{d}\,\hat{\tau}}{\mathrm{d}\,t} = \frac{\upsilon^{2}}{\rho}\,\hat{n} \qquad \star \hat{\tau}_{B} = \frac{1}{\rho} \frac{\mathrm{d}\,S}{\mathrm{d}\,t}\,\hat{n} = \frac{\upsilon}{\rho}\,\hat{n}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{\mathrm{d}t} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{1}{\rho \Delta t} n = \frac{1}{\rho} \frac{1}{\mathrm{d}t} \hat{n} = -\hat{n}$$



自然坐标系中的加速度:

$$\vec{a} = \vec{a}_{\tau} + \vec{a}_{n} = \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}t}\hat{\tau} + \frac{v^{2}}{\rho}\hat{n}$$

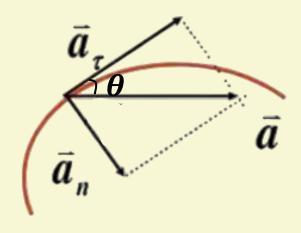
加速度的大小 $a = \sqrt{a_\tau^2 + a_n^2}$

加速度方向与切线方向的夹角

$$\tan\theta = \frac{a_n}{a_\tau}$$

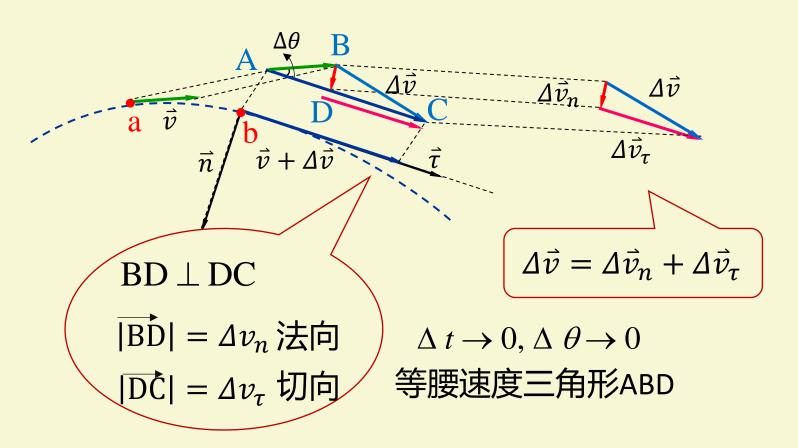
切向加速度的大小反映了速度大小随时间的变化

法向加速度的大小反映了速度方向随时间的变化



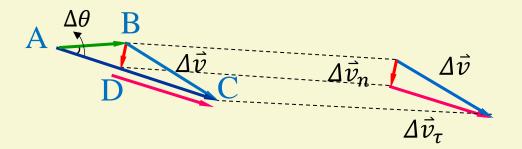


3.一般曲线运动中的速度与加速度



$$\vec{a} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{v}_n + \Delta \vec{v}_\tau}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{v}_n}{\Delta t} + \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{v}_\tau}{\Delta t}$$





$$\vec{a} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{v}_n + \Delta \vec{v}_\tau}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{v}_n}{\Delta t} + \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{v}_\tau}{\Delta t}$$

切向加速度
$$a_{\tau} = \begin{vmatrix} \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{v}_{\tau}}{\Delta t} \end{vmatrix} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{d v}{d t}$$

法向加速度
$$a_n = \left| \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{v}_n}{\Delta t} \right| = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{v\Delta \theta}{\Delta t} = v \frac{d\theta}{dt} = v \frac{d\theta}{ds} \frac{ds}{dt} = \frac{v^2}{\rho}$$

总加速度
$$\vec{a} = a_{\tau}\vec{\tau} + a_{n}\vec{n}$$



质点运动学——几种常见的质点运动

一、直线运动

直线运动是研究曲线运动的基础,一般曲线运动都可看成由x,y,z三个方向的直线运动合成的。

运动中两类质点运动学的基本问题

1. 已知运动方程, 求v, a.

$$x : x = x(t)$$
, $v = \frac{dx}{dt}$; $a = \frac{d^2x}{dt^2}$ 有确定的解。

例1.3: 已知 $x = 12t^2$, 求3秒末的速度和加速度.

解:
$$v = \frac{dx}{dt} = 24t$$
, $\vec{v}_3 = 24t \Big|_{t=3} \vec{i} = 72(ms^{-1}) \vec{i}$
$$a = \frac{d^2x}{dt^2} = \frac{dv}{dt} = 24, \quad \vec{a} = 24(ms^{-2})\vec{i}$$



质点运动学——几种常见的质点运动

2. 已知速度、加速度,求运动方程 x = x(t). 第二类问题的求解使用的数学工具是积分。

$$\frac{dx}{dt} = v(t) \quad \therefore dx = v(t) dt \quad \int_{x_0}^{x} dx = \int_{0}^{t} v(t) dt \quad \therefore x - x_0 = \int_{0}^{t} v(t) dt \quad \frac{1}{2}$$

如果质点做匀速直线运动, v(t)=常数 $x - x_0 = vt$ (1) 中学

$$\therefore a(t) = \frac{dv}{dt} \quad \therefore dv = a(t) dt \quad \int_{v_0}^{v} dv = \int_{0}^{t} a(t) dt \quad \therefore v - v_0 = \int_{0}^{t} a(t) dt \quad \frac{}{\triangle T}$$

(2) 中学 如果质点做匀变速直线运动, a(t) =常数 $v - v_0 = at$

$$v - v_0 = at$$

$$\therefore dx - v_0 dt = at dt$$

$$\int_{x_0}^{x} dx - \int_{0}^{t} v_0 dt = \int_{0}^{t} at dt$$

$$x - x_0 = v_0 t + \frac{1}{2} at^2$$
 (3) 中学

质点运动学——几种常见的质点运动

例1.4: 质点作直线运动, a(t) = 3t,求速度和运动方程。

注意:若由公式(2),得:
$$v-v_0=at--(2)$$
 $v-v_0=3t^2$ \bigstar

$$v - v_0 = \frac{3}{2}t^2 \rightarrow \frac{dx}{dt} = v_0 + \frac{3}{2}t^2$$
 \implies $dx = v_0 dt + \frac{3}{2}t^2 dt$

$$\int_{x}^{x} dx = \int_{0}^{t} v_{0} dt + \int_{0}^{t} \frac{3}{2} t^{2} dt \implies x - x_{0} = v_{0}t + \frac{1}{2}t^{3}$$



二、抛体运动

例1.5:抛体运动是典型的平面匀加速运动,已知 $\bar{a} = \bar{g}$,初速度与 水平面的夹角为 θ ,初速度大小为 ν_0 ,求解运动质点的运动方程、 轨道方程、速度随时间的变化关系和位矢随时间的变化关系。

解:
$$\begin{cases} x_0 = y_0 = 0 \\ a_x = 0 \quad a_y = -g \\ v_{0x} = v_0 \cos \theta \quad v_{0y} = v_0 \sin \theta \end{cases}$$
$$\begin{cases} a_x = \frac{dv_x}{dt} \\ a_y = \frac{dv_y}{dt} \end{cases} \implies \begin{cases} v_x = v_0 \cos \theta \\ v_y = v_0 \sin \theta - gt \end{cases}$$

$$v_0$$
 θ
 x

$$\begin{cases} v_x = \frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} \\ v_y = \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}t} \end{cases} \Longrightarrow \begin{cases} x = v_0 \cos\theta t \\ y = v_0 \sin\theta t - \frac{1}{2}gt^2 \end{cases}$$
 运动方程



速度分量
$$\begin{cases} v_x = v_0 \cos \theta \\ v_y = v_0 \sin \theta - gt \end{cases}$$

运动方程
$$\begin{cases} x = v_0 t \cos \theta \\ y = v_0 t \sin \theta - \frac{1}{2} g t^2 \end{cases}$$

轨道方程
$$y = x \tan \theta - \frac{gx^2}{2v_0 \cos^2 \theta}$$

$$\vec{v} = v_x \vec{i} + v_y \vec{j} = (v_0 \cos \theta) \vec{i} + (v_0 \sin \theta - gt) \vec{j}$$
$$= (v_0 \cos \theta) \vec{i} + (v_0 \sin \theta) \vec{j} - gt \vec{j} = \vec{v}_0 + \vec{g}t$$

$$\vec{r} = \int_0^t \vec{v} \, dt = (v_0 t \cos \theta) \vec{i} + (v_0 t \sin \theta - \frac{1}{2} g t^2) \vec{j}$$

$$= (v_0 \cos \theta \vec{i} + v_0 \sin \theta \vec{j}) t - \frac{1}{2} g t^2 \vec{j}$$

$$= \vec{v}_0 t + \frac{1}{2} \vec{g} t^2$$

自主学习教材P12: 例1.4

抛体运动可叠加为: 水平方向的匀速直线运动+竖直方向的自由落体运动



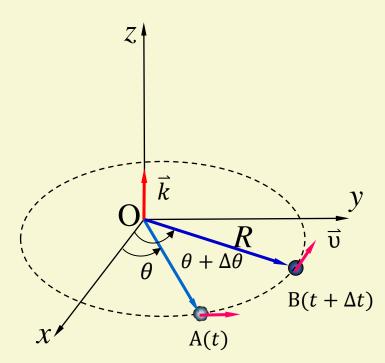
三、圆周运动

圆周运动是讨论一般曲线运动的基础:任何曲线运动可看作是由一系列半径不同的圆周运动组合而成的。

圆周运动的描述:

★线量: 位移、速度、加速度

★角量: 角位移、角速度、角加速度





1.圆周运动的角量描述

★角位置: 质点做半径为R的圆周运动,任一时刻质点所在的位置可用其位矢与参考方向(一般选x轴正方向)所成的夹角 θ 表示, θ 称为角位置(angular position)或角坐标。

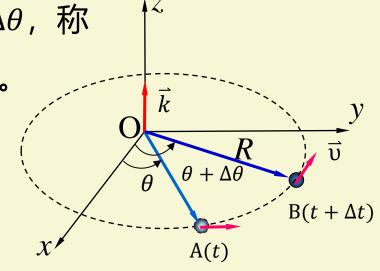
圆周运动的运动方程:角位置随时间变化的函数关系 $\theta = \theta(t)$

★**角位移**: 质点在时间 Δt 内转过的角度 $\Delta \theta$, 称

为质点的角位移(angular displacement)。

$$\Delta\theta = (\theta + \Delta\theta) - \theta$$
 弧度 (rad)

$$\Delta\theta = \Delta S/R$$





1.圆周运动的角量描述

★平均角速度: 角位移 $\Delta\theta$ 与时间 Δt 的比值称为质点在 Δt 内对0点的平均角速度($\overline{\omega}$, rad/s)。

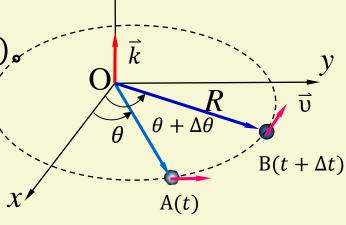
$$\overline{\omega} = \frac{\Delta \theta}{\Delta t} \quad (\text{rad} \cdot \text{s}^{-1})$$

★瞬时角速度: 当 $\Delta t \rightarrow 0$ 时, 平均角速度的

极限值称为质点在t时刻对O点的瞬时角速

度(简称角速度-angular velocity, ω , rad/s), ω

$$\omega = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \theta}{\Delta t} = \frac{\mathrm{d} \theta}{\mathrm{d} t} \quad (\mathrm{rad} \cdot \mathrm{s}^{-1})$$





1.圆周运动的角量描述

★平均角加速度: 变速圆周运动, 角速度的增量 $\Delta\omega$ 与时间 Δt 的

比值称为质点在 Δt 内对O点的平均角加速度($\bar{\beta}$, rad/s²)。

$$\overline{\beta} = \frac{\Delta \omega}{\Delta t} \text{ (rad } \cdot \text{ s}^{-2}\text{)}$$

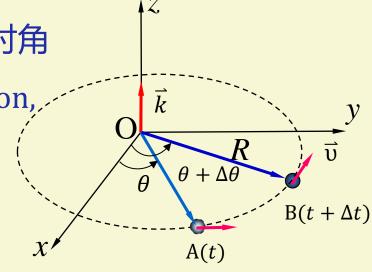
★瞬时角加速度: 当 $\Delta t \rightarrow 0$ 时, 平均角加速

度的极限值称为质点在t时刻对O点的瞬时角

加速度(简称角加速度-angular acceleration,

 β , rad/s²).

$$\beta = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \omega}{\Delta t} = \frac{\mathrm{d} \omega}{\mathrm{d} t} = \frac{\mathrm{d}^2 \theta}{\mathrm{d} t^2} \quad (\mathrm{rad} \cdot \mathrm{s}^{-2})$$





2.角量与线量的关系

线量: $\Delta \vec{r}$ 、 \vec{v} 、 \vec{a} ; 位移、速度、加速度

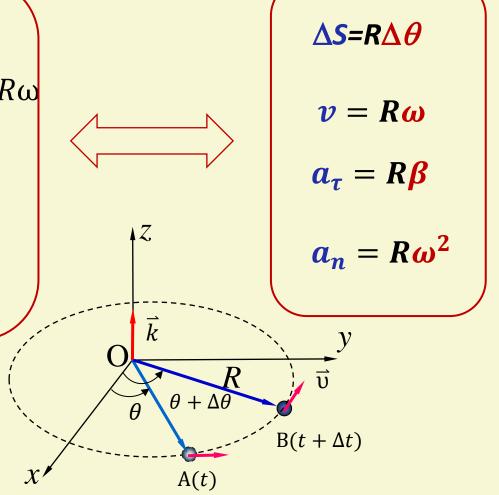
角量: θ、ω、β; 角位移、角速度、角加速度

$$\Delta S = R\Delta\theta \implies dS = Rd\theta$$

$$v = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta S}{\Delta t} = \frac{dS}{dt} = R\frac{d\theta}{dt} = R\omega$$

$$a_{\tau} = \frac{dv}{dt} = R\frac{d\omega}{dt} = R\beta$$

$$a_{n} = \frac{v^{2}}{R} = R\omega^{2}$$





1.圆周运动的角量描述

匀加速直线运动

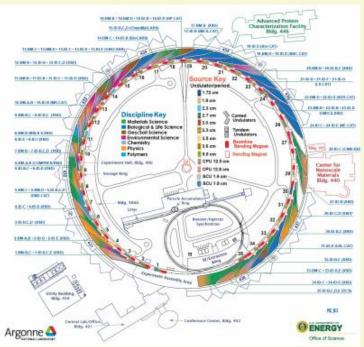
匀角加速圆周运动

$$\begin{cases} v = v_0 + at \\ x = x_0 + v_0 t + \frac{1}{2} a t^2 \\ v^2 - v_0^2 = 2a(x - x_0) \end{cases} \begin{cases} \omega = \omega_0 + \beta t \\ \theta = \theta_0 + \omega_0 t + \frac{1}{2} \beta t^2 \\ \omega^2 - \omega_0^2 = 2\beta(\theta - \theta_0) \end{cases}$$

用角量描述平面圆周运动可转化为一维运动形式,从而简化问题。

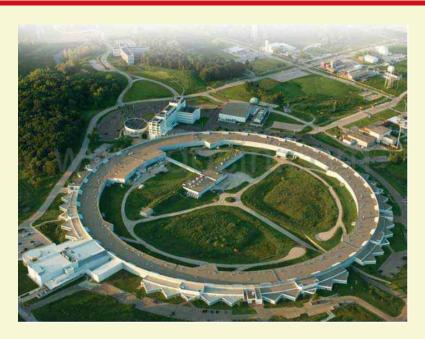


高速电子在磁场约束下的圆周运动:同步辐射X射线光源





上海先进光子源



美国阿岗国家实验室: 先进光子源



北京先进光子源



例1.6:列车离站时驶入半径为R = 1000m的圆弧轨道时,运动方

程为 $\theta = (2t^2 + t) \times 10^{-4} \, rad$, 求列车离开车站t = 20s时, 其角

速度,速度,角加速度,切向加速度和法向加速度各为多少?



解:

$$\omega = \frac{d\theta}{dt} \implies \omega = (4t + 1) \times 10^{-4} \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}$$
$$= 8.1 \times 10^{-3} \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}$$
$$\beta = \frac{d\omega}{dt} \implies \beta = 4 \times 10^{-4} \text{ rad} \cdot \text{s}^{-2}$$

$$v = R\omega = R(4t + 1) \times 10^{-4} m \cdot s^{-1} = 8.1 m \cdot s^{-1}$$

$$a_{\tau} = R\beta = 4R \times 10^{-4} \text{m} \cdot \text{s}^{-2} = 0.4 \text{ m} \cdot \text{s}^{-2}$$

$$a_n = \frac{v^2}{R} = 6.56 \times 10^{-2} \ m \cdot s^{-2}$$



质点运动学——相对运动

工程技术中,一般是从地面上观察物体的运动,我们把固定在地面上的参照系称为"静止参照系",把相对于地面运动的参照系称为"运动参照系"。

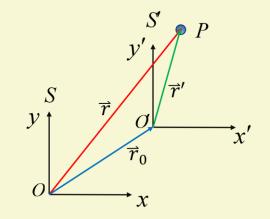


绝对运动: 质点相对于静止参照系的运动。 绝对(加)速度

相对运动: 质点相对于运动参照系的运动。 相对(加)速度

牵连运动:运动参照系相对于静止参照系的运动。牵连(加)速度

同一物体在不同参考系中的运动有何联系?





质点运动学——相对运动

参考系S'相对于参考系S以速度 v_0 运动,运动中相应坐标轴始终保持平行。

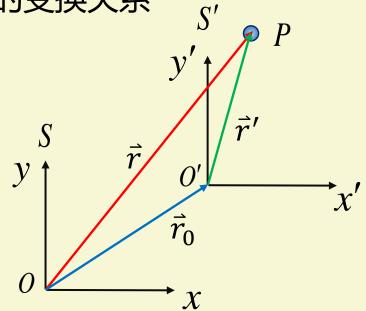
★同一质点的运动速度在不同参考系之间的变换关系

$$\vec{r} = \vec{r}_0 + \vec{r}'$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{d\vec{r}_0}{dt} + \frac{d\vec{r}'}{dt}$$

$$\vec{v} = \vec{v}_0 + \vec{v}'$$
伽利略速度变换

绝对速度=牵连速度+相对速度



★同一质点的加速度在不同参考系之间的变换关系

$$\frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d\vec{v}_0}{dt} + \frac{d\vec{v}'}{dt} \implies \vec{a} = \vec{a}_0 + \vec{a}'$$

绝对加速度=牵连加速度+相对加速度

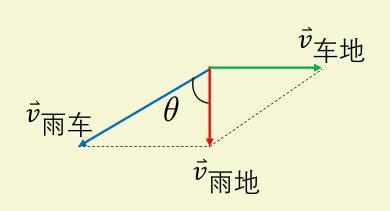


质点运动学——相对运动

例1.7: 雨天一辆卡车在水平马路上以20 m/s 的速度朝正东方行驶, 雨滴在空中相对于地面以10m/s的速度竖直下落, 求雨滴相对于卡车的速度。

解:取地面为S系,卡车为 系,以雨滴为研究对象。 由伽利略速度变换关系,可得:

$$\vec{v}_{\text{雨地}} = \vec{v}_{\text{雨卡}} + \vec{v}_{\text{卡地}}$$
 $\vec{v}_{\text{雨卡}} = \vec{v}_{\text{雨地}} - \vec{v}_{\text{卡地}}$
 $v_{\text{雨车}} = \sqrt{v_{\text{雨地}}^2 - v_{\text{卡地}}^2}$
 $= \sqrt{10^2 - 20^2} \approx 22.4 \text{ m/s}$
 $\theta = \arctan \frac{20}{10} \approx 63.4^\circ$





质点运动学——作业

1. 练习册A(第1章 质点运动学)

选择: 1-10; 填空: 1-10; 计算: 1-6; 研讨: 1-4

2. 智慧树网络课堂