

数据结构

授课教师: 张羽丰

湖南大学信息科学与工程学院

第13章

外排序

提纲

- 13.1 问题引入
- 13.2 文件与文件流
- 13.3 外排序的处理过程
- 13.4 二路归并外排序
- 13.5 多路归并
- 13.6* 最佳归并树
- 13.7 置换选择排序

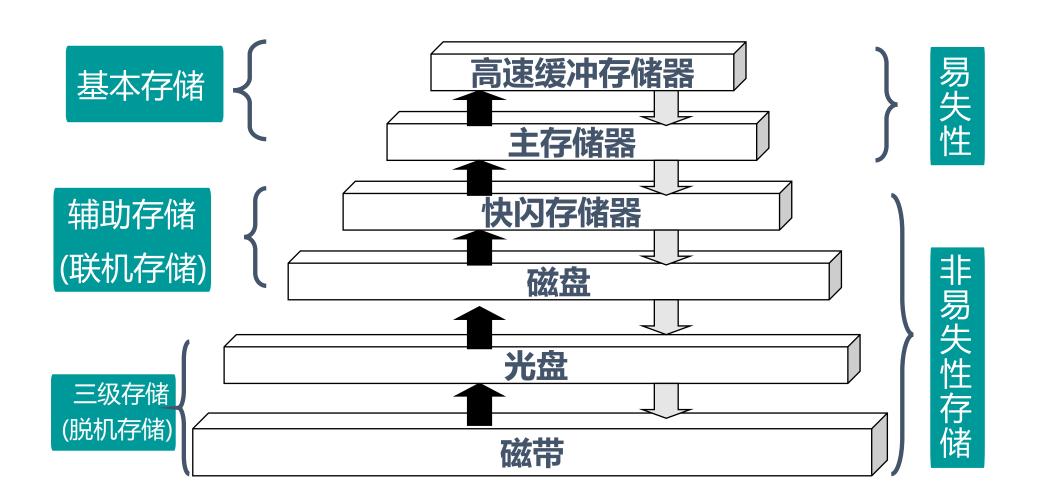


13.1 内存与外存

- 计算机存储器主要有两种
 - 主存储器 (Primary Memory或者Main Memory, 简称"内存" 或者"主存")
 - 随机访问存储器 (RAM, Random Access Memory)
 - 高速缓存 (Cache)
 - 视频存储器 (Video Memory)
 - 外存储器 (Peripheral Storage或者Secondary Storage,简称 "外存")
 - 硬盘(几百G-几百T, 10¹²B)
 - •磁带 (几个P, 10¹⁵B)



物理存储介质概览





内存 VS 外存

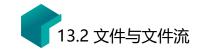
• 内存

- 优点:访问速度快
 - · CPU 直接与内存沟通,一般内存访问的时间单位是纳秒(10-9秒)
- ·缺点: 造价高, 存储容量小, 断电丢数据

• 外存

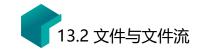
- 优点: 价格低, 信息不易失, 便携性
- 缺点: 存取速度慢
 - 外存一次访问的时间以毫秒或秒为数量级
- 牵扯到外存的计算机程序应当尽量减少外存的访问次数

机械硬盘的访问时间是内存访问的10⁶倍, 固态硬盘的访问时间是内存访问的10³倍



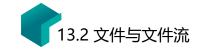
13.2 文件的逻辑结构

- 文件是记录的汇集
 - 文件的各个记录按照某种次序(时间先后、关键字大小)排列起来,各记录间自然形成了一种线性关系
 - 因而,文件可以看成是一种线性结构



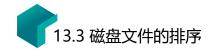
文件的组织和管理

- •逻辑文件 (Logical File)
 - 面向高级程序语言的编程人员
 - 连续的字节构成记录, 记录构成逻辑文件
- 物理文件 (Physical File)
 - 成块地分布在整个磁盘中
- 文件管理器
 - 操作系统或数据库系统的一部分
 - 把逻辑位置映射为磁盘中具体的物理位置



文件的组织

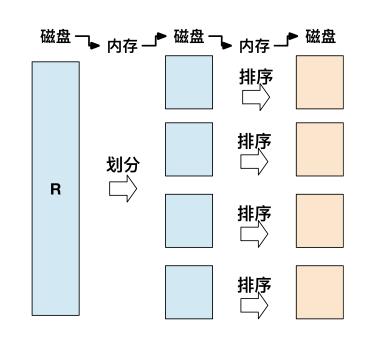
- 文件逻辑组织的三种形式
 - 顺序结构的定长记录
 - 顺序结构的变长记录
 - 按关键码存取的记录
- 常见的物理组织结构
 - 顺序结构——顺序文件
 - 计算寻址结构——散列文件
 - 带索引的结构——索引文件

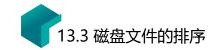


13.3 磁盘文件的排序

• 外排序

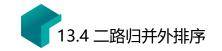
- 对外存设备(文件)上的数据的排序
- 待排序的文件非常大,内存存放不下,只能分段处理
- 通常由两个相对独立的阶段组成
 - · 将文件分成多个局部有序的初始顺串 (run)
 - · 置换选择排序:初始顺串尽可能长, 从而减少初始顺串的个数
 - 将初始顺串归并成全局有序的文件
 - 归并排序: 采用多路归并,减少归并的趟数





外排序的时间组成

- 由三部分组成
 - 产生初始顺串的内排序所需时间
 - ·对顺串的归并过程中所需的IO读写时间
 - 对外存的访问,速度慢
 - 内部归并所需要的时间
- ·减少外存IO读写次数是提高外部排序效率的关键



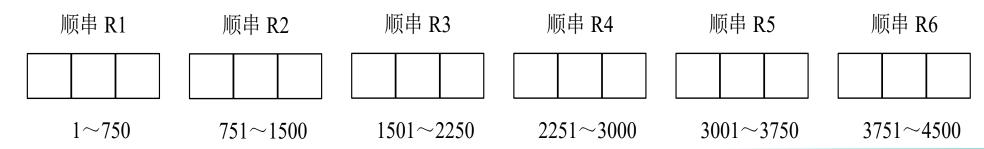
13.4 二路归并外排序

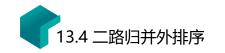
•二路归并

- 把第一阶段所生成的顺串,两两加以合并,直至变为一个顺串为止
 - 多个顺串加以合并,则称为多路归并

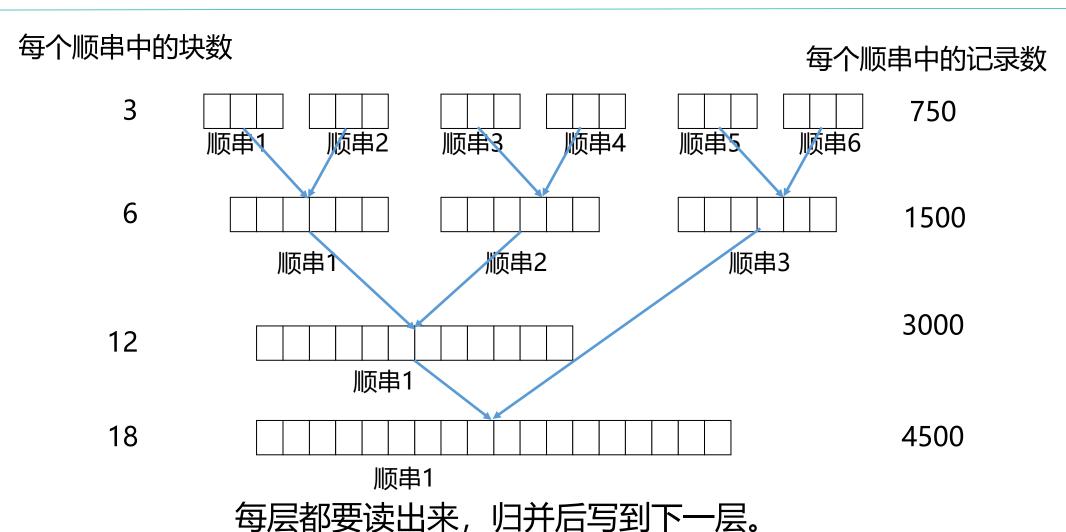
例子

- •设有一个文件,内含4500个记录: A_1 , A_2 , ..., A_{4500} , 现在要对该文件进行排序。文件存放在磁盘上,页块长为250个记录
 - 但可占用的内存空间至多只能对750个记录进行排序。

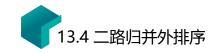




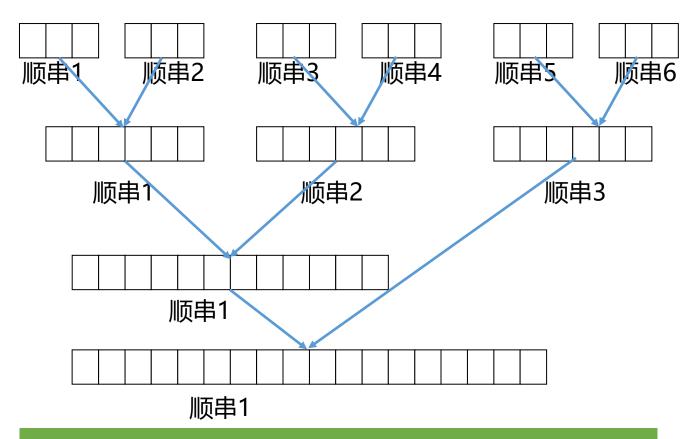
例子:产生顺串->归并顺串



读写各: 3*6 + 6*2 + (12 +6) = 48 次, 共96次



二路路归并外排序



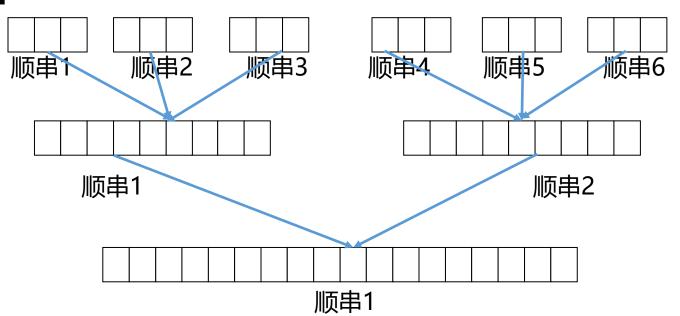
磁盘IO次数为2B*log_kn,可以通过增加归并的路数k 和减少初始顺串的数目n,减少磁盘IO次数

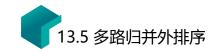
- ·文件所占磁盘块数为B
 - 每一趟读写各B次
 - · 3趟读写各3B次
- ·初始顺串的数目为n
 - 每趟归并, 顺串数减半
 - ·归并趟数为log2n
- 磁盘IO次数为2B*logkn
 - ·增加归并的路数k
 - ·减少初始顺串的数目n



13.5 多路归并外排序

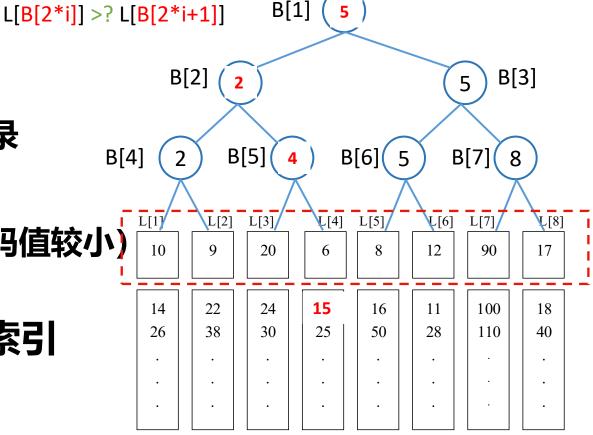
- ·增加归并的路数,可减少磁盘IO的次数,提高外排序效率
- 多路归并时,实质就是找最小值
 - ·直接循环遍历找k个顺串中的最小值,代价较大
 - 如何提高找最小值的效率?
 - ・胜者树
 - ・败者树





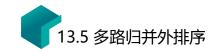
胜者树

- 胜者树是一棵完全二叉树
 - 叶子结点用数组L[1..n]表示
 - 存储各顺串在合并过程中的当前记录
 - · 分支结点用数组B[1..n-1]表示
 - · 代表两个儿子结点中的胜者(关键码值较小) 所对应数组L的索引
 - 根结点B[1]是树中的最终赢者的索引
 - 即为下一个要输出的记录结点
- ·如果L[i]发生改变



顺串 1 顺串 2 顺串 3 顺串 4 顺串 5 顺串 6 顺串 7 顺串 8

· 只需沿着从L[i]到根结点的路径修改二叉树,不必改变其它的结果



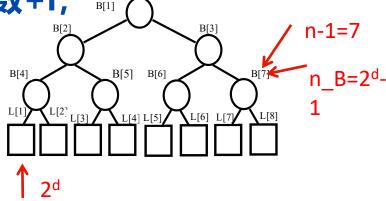
胜者树与数组的对应关系

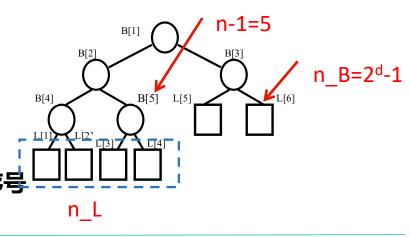
- n路归并,则外部叶子结点数为n,内部结点数为n-1
 - 叶子结点数 = 内部结点数 + 1
- 如果n=2d,第i个叶子结点在完全树中的序号为内部节点数+i,

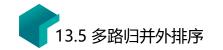
即为n-1+i,对应的内部父结点p:

$$p = (n - 1 + i)/2$$

- 否则: $\partial d = \lceil \log_2 n \rceil$
 - 最底层的叶子结点父节点p: $p = (2^d 1 + i)/2$
 - 除最底层叶子结点外的所有结点个数 $n_B = 2^d 1$
 - ・非最底层叶子结点父节点p: $p=(n-1+i-n_L)/2$
 - · 其中非最底层叶子结点序号i在底层叶节点之后,因此从最后一个内部 与结点n-1开始,往后数i-n_L个得到第i个非最底层叶节点在数组中的序号





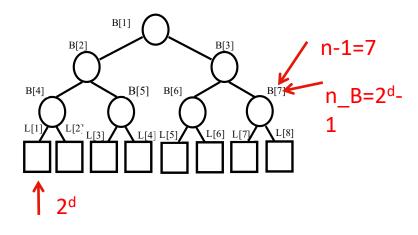


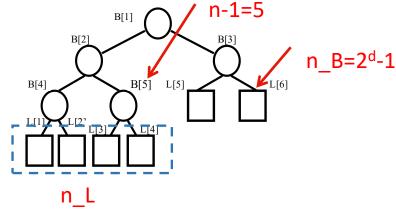
胜者树与数组的对应关系

- •n路归并,则外部叶子结点数为n,内部结点数为n-1
 - 叶子结点数 = 内部结点数 + 1
- ·最底层的叶子结点数目n L为多少?
 - n L = $(2n-1) (2^d-1)=2n-2^d$
- · 最后两层中统一从左到右数, 第i个叶子结点对应的内部结点p:

$$p = \begin{cases} (2^d - 1 + i)/2 & i \le n_L \\ (n - 1 + i - n_L)/2 & i > n_L \end{cases}$$

• 其中 $d = \lceil log_2 n \rceil$ $n_L = 2n - 2^d$

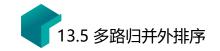






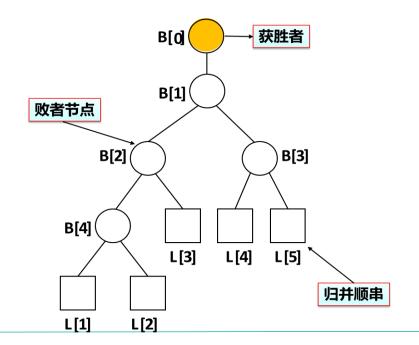
胜者树

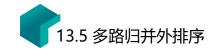
- 时间复杂度
 - ·初始化k路归并的胜者树: O(k)
 - 读入新值并重构胜者树
 - · 沿着从L(i)到根的路径进行更新,O(logk)
 - ·n个元素的k路归并:O(nlogk)
 - ·总时间为: O(k+nlogk)



败者树

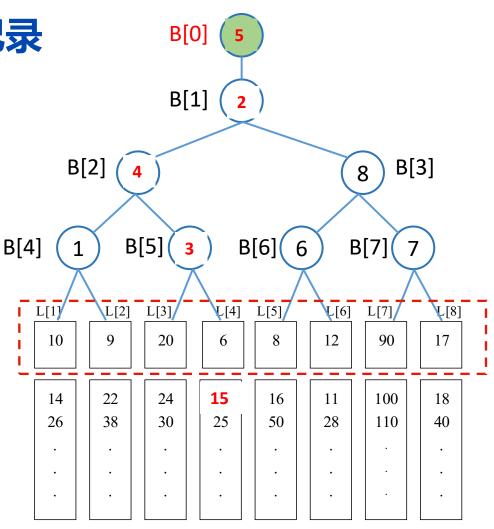
- 败者树是胜者树的一种变体
 - 在败者树中,父节点B[i]记录其左右子节点进行比赛的败者,而 让获胜者去参加更高阶段的比赛
 - ·新增根节点B[0],来记录整个比赛的全局胜者



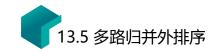


败者树示例

- L[]存储各顺串在合并过程中的当前记录
- B[]代表两个儿子结点中的败者 (关键码值较大) 所对应数组L的索引
- L[i]发生改变时,沿着从L[i]到B[0] 的路径修改败者树
 - 与胜者树不同,只需当前结点的胜者 与父节点(败者/更新前兄弟中更大的 那个)进行比较,无需与兄弟结点进行比较
 - ・降低了重构的开销



顺串 1 顺串 2 顺串 3 顺串 4 顺串 5 顺串 6 顺串 7 顺串 8



败者树与数组的对应关系

- 为了将L中的败者存储在父节点中,需要知道B[]与L[]的下
 - ・与胜者树一致

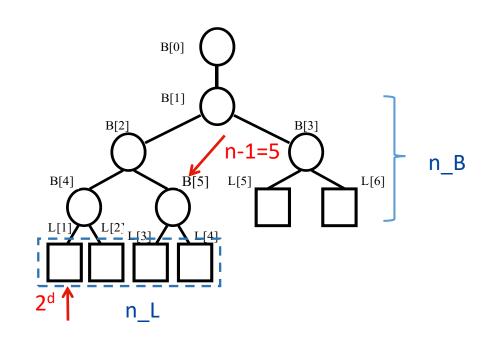
标对应关系

$$p = \begin{cases} (2^{d}-1+i)/2 & i \leq n_{L} \\ (n-1+i-n_{L})/2 & i > n_{L} \end{cases}$$

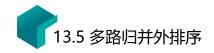
- 其中: $d = [log_2 n]$
 - 最底层叶子结点个数

$$n L = 2n - 2^d$$

• 最底层第一个叶子结点之前的结点数 $n B = 2^d - 1$

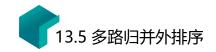


$$n_B = 2^d - 1$$



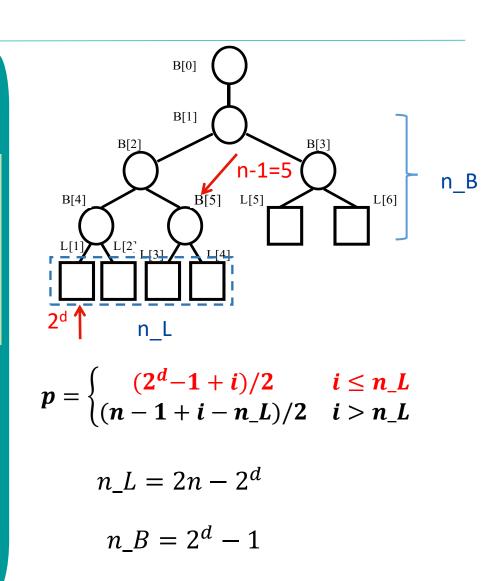
败者树ADT

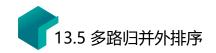
```
ADT LoserTree {
数据对象:
     kMaxSize, n, n L, n B, B, L
数据关系:
     kMaxSize, n分别表示最大选手数和当前选手数
     n_L, n_B分别表示最底层外部结点数,最底层外部结点之上的结点(除最底层结点之外的结点)
     B表示存放下标的胜者树数组
     L表示元素数组
基本操作:
     Initialize(tree, array, size):根据有size个元素的数组array初始化败者树tree。
      Winner(tree, x, y): 比较两个元素并返回胜者。
      Loser(tree, x, y): 比较两个元素并返回败者。
     Play(tree, p, left, right): 在初始化时,从内部结点p到树根的路径上进行比赛。
     RePlay(tree, i): 重构时,从外部结点i到树根的路径上重新进行比赛。
      FinalWinner(tree):根据败者树tree返回最终胜者。
```



败者树初始化

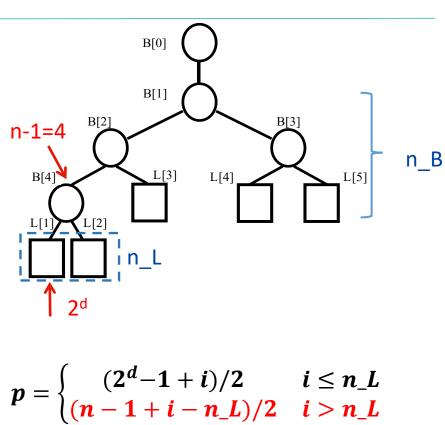
```
// 输入:元素数组array,元素个数size
// 输出: 败者树tree
Initialize(tree, array, size){
                                    记最后一层叶节点数为n L,
                                    倒数第二层叶节点数为n R,
  tree.n ← size
                                    则n_L+n_R=n, 若将倒数第
  tree.L ← array
                                    二层n R个结点都附上两个子
  d ← [log<sub>2</sub>(tree.n)] //右图d=3
                                    节点,则最后一层叶节点数量
                                    为n L+2 * n R = 2<sup>d</sup>, 结合可
  tree.n L ← 2 \times \text{tree.n-} 2^d / /最底层数量
                                    得n L=2n-2d
  tree.n B ← 2^d-1//除去最底层的数量
  i←2
  while i ≤ tree.n L do
  p \leftarrow (i+tree.n B)/2
   Play(tree, p, i-1, i)
                           // 最底层外部结点比赛,比到树根
  | i ← i+2
  end
```





败者树初始化 (续)

```
// 处理其余外部结点
if tree.n % 2 = 1 then // n为奇数,内部结点和外部结点比赛
//这里用L[n L+1]和它的父结点比赛
//因为此时它的父结点中存放的是其兄弟结点处的比赛胜者索引
 Play(tree, tree.n / 2, tree.B[(tree.n - 1)/2], tree.n L + 1)
i ← tree.n L 3 //多跳一个节点
else
                   n L的父节点的父节点,按照右
| i ← tree.
                          侧计算方式
end
whi 倒数第二层的第一个叶节点的父 知此赛
   节点索引,右侧计算p的方式:
| i ← i+2
End
```



$$p = \begin{cases} (2^{d}-1+i)/2 & i \leq n_{L} \\ (n-1+i-n_{L})/2 & i > n_{L} \end{cases}$$

$$n_{L} = 2n - 2^{d}$$

$$n_{B} = 2^{d} - 1$$



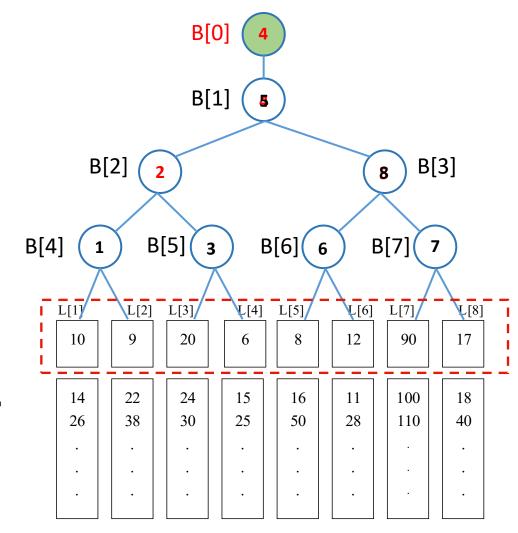
Play比赛

```
Play(tree, p, left, right) {
 tree.B[p] ← Loser(tree, left, right) // 将败者索引放在B[p]中
 winner1 ← Winner(tree, left, right) // 将胜者索引暂存在winner1中
 while p>1 且 p%2=1 do // p是某个结点右孩子,需要沿路径继续向上比赛
   // 胜者和B[p]父结点所标识的外部结点相比较(左孩子结点的胜者索引暂存在B[p]的父节点)
   winner2 ← Winner(tree, winner1, tree.B[p/2]) // 新的胜者索引暂存在winner2中
   tree.B[p/2] ← Loser(tree, winner1, tree.B[p/2]) // 新的败者索引存在B[p/2]中
   winner1 ← winner2
    p \leftarrow p/2
 end
 // 结束循环(B[p]是左孩子,或者B[1])之后,胜者索引暂存在B[p]的父结点,将来B[p]的兄弟有比
 tree.B[p/2] \leftarrow winner1
```



Initialize过程演示

- 左孩子结点 (编号为偶数)
 - 败者保存在当前结点
 - ·胜者临时保存在父节点
- 右孩子结点 (编号为奇数)
 - 败者保存在当前结点
 - 继续与左兄弟结点的胜者比较, 左兄弟结点的胜者已保存在父节 点,因此只需与父节点比较

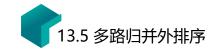


顺串 1 顺串 2 顺串 3 顺串 4 顺串 5 顺串 6 顺串 7 顺串 8



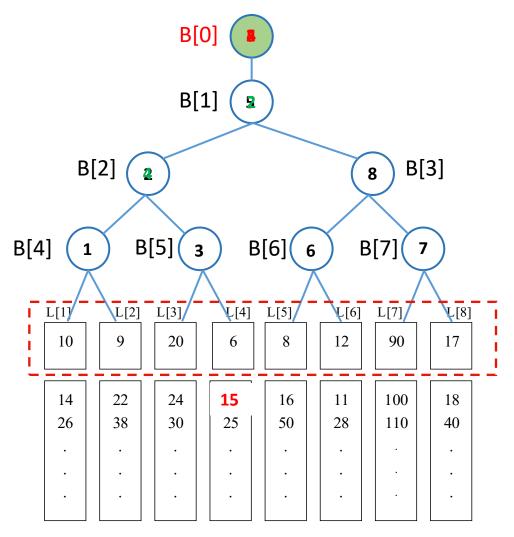
RePlay重构

```
RePlay(tree, i) {
  if i ≤ tree.n_L then // 最底层叶子结点
    p ← (i + tree.n B)/2 // 父节点下标
                                                             p = \begin{cases} (2^{d}-1+i)/2 & i \leq n_{L} \\ (n-1+i-n_{L})/2 & i > n_{L} \end{cases}
  else
                      // 非最底层叶子结点
    p \leftarrow (tree.n - 1 + i - tree.n L)/2
  end
  tree.B[0] ← Winner(tree, i, tree.B[p]) // B[0]中始终保存胜者索引,下面循环会更新B[0]
  tree.B[p] ← Loser(tree, i, tree.B[p]) // B[p]中保存败者的索引
  while p/2≥1 do //沿路径向上比赛
    // 只需当前结点的胜者与父节点的败者比较
                                                  //B[0]中保存了胜者的索引
    winner ← Winner(tree, tree.B[p/2], tree.B[0])
    tree.B[p/2] \leftarrow Loser(tree, tree.B[p/2], tree.B[0])
    tree.B[0] ← winner
                                                   //winner临时存放胜者的索引
    p \leftarrow p/2
  end
```



Replay过程演示

- 胜者一直暂存在B[0]
- 每次只需与父节点保存的败者 进行比较



顺串 1 顺串 2 顺串 3 顺串 4 顺串 5 顺串 6 顺串 7 顺串 8



小结

- · 外排序:尽可能减少磁盘IO操作,提高排序性能
 - 多路归并排序: 多个顺串归并成一个顺串
 - ·增加同时归并的顺串数,可减少磁盘IO数
 - ・胜者树:分支结点代表两个子节点中的胜者(关键码值小)对应的索引
 - · 败者树: 分支结点记录两个子节点中的败者对应的索引
 - 新增根结点以记录全局胜者
 - 最佳归并树: K叉Huffman树, IO降到最少
 - 置换选择排序: 利用最小堆产生尽可能长的顺串