# 透镜参数测量 实验报告

姓名:涂婳 学号: PB22020603 班级: 22级物理学院4班 日期: 2023年4月6日

# 实验背景

透镜是使用最广泛的一种光学元件,通过透镜及各种透镜的组合,我们可以得到放大的或缩小的实像及虚像。

透镜是用透明材料(如光学玻璃、熔石英、水晶、塑料等)制成的一种光学元件。一般它由两个或两个以上共轴的折射表面组成。仅有两个折射面的透镜称单透镜,由两个以上折射面组成的透镜称组合透镜。多数单透镜的两个折射曲面都是球面或一面是球面而另一面是平面,故称其为球面透镜,它可分为凸透镜、凹透镜两大类。其最重要的参数即为焦距。

### 1.实验目的

根据透镜成像原理,利用物像距法,位移法,自准直法测量凸透镜焦距,利用辅助透镜和物像距法,自准直法测量凹透镜焦距,并完成利用视差现象测量透镜焦距的进阶实验。

### 2.实验仪器

凸透镜, 凹透镜, 平面镜, 一字屏, 成像屏, 白炽灯, 钢卷尺, (碳素笔芯)。

### 3.实验原理

本实验原理重点在于以凸透镜和凹透镜对于光线的会聚或发散能力,即清晰成像的物距,像距,透镜位移等,作为确定焦距的定量依据,以此测量给定的凸透镜和凹透镜的焦距。

### 正方向规定

顺光线方向为正, 逆光线方向为负。

高斯公式中,以光心O 和光轴上的起点为原点向左右,上下取正负。

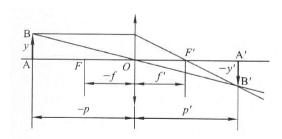


图 1 几何光学的符号规定(全正图形)

#### 高斯成像公式

在近轴条件下高斯公式成立,设 p 为物距,p'为像距,物方焦距(也称前焦距)为 f,像方焦距(也称后焦距)为 f'则有:

$$\frac{f'}{p'} + \frac{f}{p} = 1$$

由于在空气中 f = -f', 高斯公式变成

$$\frac{1}{p'} - \frac{1}{p} = \frac{1}{f'}$$

### 测凸透镜焦距

凸透镜为会聚透镜,可直接在像屏上成实像。

### (1) 直接法测焦距 (物像距法)

平行光经凸透镜后会聚至一点,如图 2。测得会聚点和透镜中心的间距,即为该透镜的焦距(像方焦距)。

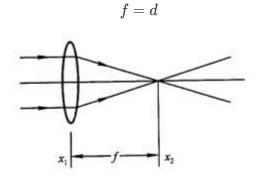


图2 物像距法测焦距

### (2)位移法测焦距

当物距在一倍焦距和二倍焦距之间时,在像方可以获得一放大的实像,物距大于二倍焦距时,可以得到一缩小的实像。当物和屏之间的距离 L 大于 4f 时,固定物和屏,移动透镜至 C、D 处(图 4),在像屏上可分别获得放大和缩小的清晰实像。C、D 间距离为 I,通过物像公式,可得

$$f = rac{L^2 - l^2}{4L}$$

即可通过L, I得到焦距f。

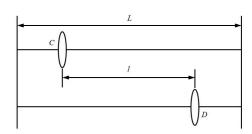


图3 位移法测凸透镜焦距

### (3)平面镜反射法测焦距(自准直法)

如图 4,位于焦点 F 上的物 A 所发出的光经过透镜变成平行光。再经平面镜 M 反射后可在1字屏上得到清晰的倒立像 A'。

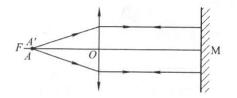


图4 自准直法测凸透镜焦距

#### 测凹透镜焦距

### 辅助透镜法

凹透镜为发散透镜,物经其仅能成虚像,不能用像屏接受。但可利用凸透镜成的像作为凹透镜的物,再产生一个实像。利用高斯公式可以计算出凹透镜的焦距。凹透镜的像方焦点在物空间,物方焦点在像空间。实验中应使凹透镜成像的物距、像距均大于 0,才能用屏接收到实像,如图 5。

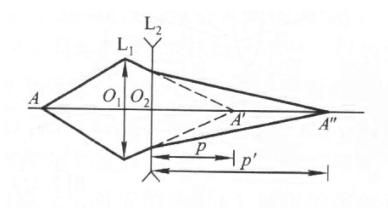


图5 利用辅助透镜测量凹透镜焦距

### (1) 物像距法

以凸透镜会聚的光线为物光线,再经凹透镜发散,在像屏上成像。

凹透镜与单个凸透镜所成实像间距离为物距,凹透镜与组合透镜实像距离为像距。利用高斯公式求解焦距。

### (2) 自准直法 (平面镜法)

光路设计如图6。

利用辅助透镜凸透镜和平面镜,最终在一字屏上成像。

$$f = x_1 - d = x_1 - (x_2 - x_1)$$

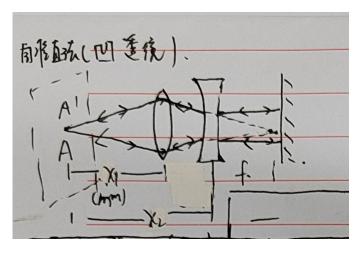


图5 利用自准直法测量凹透镜焦距

进阶实验:利用视差现象测量透镜焦距

### 1、视差

拿两支铅笔,将它们前后排成竖排,用一只眼睛去观察,当眼睛左右微动时,就会发现两支铅笔有相对位 移,这种现象称为视差。有这样的规律: 离眼近的笔其移动方向与眼睛移动方向相反,而离眼远的其移动方向与眼睛相同。光学实验中常要利用视差来判断像与参考物(针尖、叉丝)或两个像是否在同一平面上,从而进行定位或测量。

2、利用视差确定实像位置,测量透镜焦距

# 4.实验步骤与注意事项

实验步骤

1.各分实验共有步骤: 共轴调节

(1) 粗调

目测调节。将所用的元件靠拢,使其光心等高,光轴平行于光学平台。

### (2) 细调

以位移法测凸透镜焦距光路为方法,先利用凸透镜对远处光源的会聚粗略估计凸透镜的焦距,再使物、屏距 离略大于 4f,观察小像,调像屏,使屏中十字标记与小像中心重合;观察大像,调透镜,使大像中心与屏中 十字标记重合。如此反复几次,达到大、小像中心重合即实现了各元件的共轴。

共轴的调节要在竖、横两方向上进行,调节的方法一样。

如果光学系统由多个透镜组成,则应先调好一个透镜的共轴并保持不动,逐个加入其余透镜逐一调节它们的光轴与原系统的光轴一致。

- 2. 测量凸透镜的焦距
- 1) 物像距法:
- 1.将物与凸透镜固定于桌面,用钢卷尺单次测量距离
- 2.将物屏从远处移近,调整至物象边界清晰无色散,测量像距。将凸透镜前后旋转,各6次测量物屏与凸透镜取平均。
- 2) 位移法:

- 1.将物与像屏固定于桌面(距离大于4f), 用钢卷尺单次测量距离
- 2.将凸透镜在物与像屏间移动,调整至大像与小像边界清晰无色散 , 6 次测量凸透镜在小像和大像位置间的 距离 , 取平均。
- 3) 自准直法 (平面镜法):
- 1.将凸透镜与平面镜紧贴放置,调整至1字屏上的像边界清晰无色散,直接测得1字屏与凸透镜距离6次。
- 3.测量凹透镜的焦距
- 1) 物像距法:
- 1.固定凸透镜,测量凸透镜与1字屏距离
- 2.将凹透镜与凸透镜紧贴,测量距离
- 3.引入物屏,调整到物像边界清晰无色散,测量像屏与凹透镜间距离,测量3次取平均
- 2) 自准直法 (平面镜法):
- 1.将凸透镜, 凹透镜和平面镜三者按顺序紧贴放置
- 2.调整透镜距离,直至1字屏上的像边界清晰无色散,测量凸透镜与凹透镜距离,凸透镜与物屏距离,重复3次取平均。
- 4.利用视差现象测量凸透镜焦距
- 1.用针尖 1 做"物",放置凸透镜,用眼睛观察凸透镜对针尖 1 所成的倒立的实像,当针尖 1、透镜、眼睛 3 者共轴时,可以看到针尖 1 倒立的实像的尖端与透镜中心是对齐的。
- 2.再用一个针尖 2放置在像屏的位置,调节针尖 1、透镜、针尖 2、眼睛 4 者共轴,观察到实像和针尖 2 尖端相对与透镜中心是对齐的,眼睛左右微动,观察视差,判断针尖 2 在实像前还是在实像后,移动针尖 2的位置,直到无视差
- 3.此时针尖 2 的位置即针尖 1 所成实像的位置。针尖 1 到透镜即物距;针尖 2到透镜即像距。

#### 注意事项

- 1.因透镜表面经抛光处理,故使用时应避免触碰光学表面,只能触摸磨砂面。
- 2.白炽灯具有一定安全和能耗风险,使用后应及时关闭。

### 5.思考题:

- 1. 如果在"1"字屏后不加毛玻璃,对实验会有什么影响?
  - (1) 毛玻璃作用:表面粗糙,光在毛玻璃上发生"漫反射"。所以光能均匀的照亮"1"字屏,并使实像成在粗糙面上。
- (2) 若不加毛玻璃, 光无法均匀散射在1字屏上, 将导致无法成清晰的1字像, 而得到"灯管"的轮廓像
- (3) 若不加毛玻璃,因1字屏无法均匀透光,其位置实际上也不再能够作为物的位置使用,将会给光源位置的测量带来较大误差.
  - (4) 因白炽灯光线较强,若不利用毛玻璃进行适当散射,将导致像屏接受光纤过多,成像模糊难辨。

2.自准直法测凸透镜焦距时,如果透镜安装在光具座上时沿光轴方向与光具座中心不重合(偏心),而我们测量距离时测量的是光具座之间的距离(默认为光学元件位于光具座中心位置),这对测量有什么影响?如何消除这一影响?

若透镜中心靠近物屏,将导致物距增大,像距减小,即测得的物距偏小,像距偏大。反之亦然

解决方法:在进行实验时,将透镜翻转后分别测量一次焦距,最后取平均值。

3. 在利用公式法和位移法测凸透镜焦距时,如果透镜安装时也存在上述偏心,对实验测量结果是否有影响公式法:对实验结果有影响。因如题2所答,若透镜中心靠近物屏,将导致物距增大,像距减小,即测得的物距偏小,像距偏大。反之亦然。而公式法测焦距使用的即为高斯成像公式

$$\frac{1}{p'} - \frac{1}{p} = \frac{1}{f'}$$

必然对结果有影响。

位移法:对实验结果无影响。因位移法中的焦距结果只与凸透镜成大像和小像的相对位置有关,偏心情况可以被抵消。

# 7.数据记录 (原始数据)

凸透镜焦距

## 1.物像距法

物距: 421.0mm

数据类型/实验次数	_	=	Ξ	四	五	六	均值
像距f/mm (正面)	114.3	115.2	114.3	110.3	108.3	109.0	111.9
像距f/mm (反面)	115.2	116.0	115.0	112.4	112.5	111.0	113.7

表1: 物像距法 像距 (钢卷尺) 原始数据表

初步算得焦距:  $f = \frac{111.9 + 113.7}{2}$ =112.8mm

# 2.位移法

物像距L: 500.5mm

数据类型/实验次数	_	=	Ξ	四	五	六	均值
透镜位移l/mm	211.6	212.0	207.0	209.6	209.2	209.5	209.8

### 表2: 位移法 位移 (钢卷尺) 原始数据表

# 初步算得焦距 $f=rac{L^2-l^2}{4L}$ =103.1mm

# 3.自准直法

数据类型/实验次数	_	=	Ξ	四	五	六	均值
透镜焦距f/mm	106.0	105.0	105.3	104.8	104.5	105.0	105.1

表3: 自准直法 焦距 (钢卷尺) 原始数据表

初步算得焦距: 105.1mm

凹透镜焦距

# 1.物像距法

物距p: 110.0mm

数据类型/实验次数	_	=	Ξ	均值
像距p'/mm	255.0	257.5	259.8	257.4

表4: 物像距法 像距 (钢卷尺) 原始数据表

初步算得焦距: f=192.1mm (利用高斯公式)

# 2.自准直法

凸透镜与凹透镜间距 $x_1$ : 67.0mm

数据类型/实验次数	_	=	Ξ	四	五	六	均值
凸透镜像距 $x_2$ /mm	265.0	267.0	264.3	266.7	265.0	268.0	266.0

表5: 自准直法 凸透镜像距 (钢卷尺) 原始数据表

初步算得焦距:  $x_2-x_1$ =199.0mm

### 利用视差现象测量凸透镜焦距

物距p: 245.0mm

像距p': 152.0mm

焦距 $f=rac{pp'}{p-p'}$ =93.8mm

# 分析与讨论

# 1.数据处理与误差分析

### 物像距法测凸透镜焦距

平均值:  $\overline{f} = \frac{114.3 + 115.2 + 114.3 + 110.3 + 108.3 + 109.0 + 115.2 + 116.0 + 115.0 + 112.4 + 112.5 + 111.0}{12} = 112.79 mm$  (中间结果多保留一位)

标准差:
$$\sigma=\sqrt{rac{\sum_{i=1}^{n}(x_{i}-\overline{x}^{2})}{n-1}}$$
=2.62mm

A类不确定度: \$u\_A=\frac{\sigma}{\sqrt{n}}=\frac{2.62}{\sqrt{12}}=0.76mm \$ (P=95%)

t分布下的A类标准不确定度: (为获得与无穷次测量相同的置信概率,扩大置信区间。) $$u_t=t_p\times u_A=t_p\frac{\sigma}{\sqrt{n}}=2.26\times frac{2.62}{\sqrt{12}}=1.7mm $ (P=95%) (不确定度保留两位有效数字)$ 

B类标准不确定度:钢卷尺: $\Delta_B = 0.2cm$ 

$$u_B = \frac{\Delta_B}{C} = \frac{0.2}{3} = 0.067cm = 0.67mm$$

合成标准不确定度: 
$$U_p=\sqrt{(u_A)^2+(u_B)^2}=$$
1.0mm

((t因子对
$$u_A$$
修正后):  $U_p = \sqrt{(u_t)^2 + (u_B)^2} =$ 1.8mm)

 $P=0.950, k_p=1.96$ 

展伸不确定度: 
$$U_p = \sqrt{(t_{0.95}u_A)^2 + (rac{k_{0.95}\Delta_B}{C})^2} =$$
2.1mm

综上,  $2\times6$ 次等精度测量测得的焦距为  $f=(112.8\pm2.1)mm$  (P=0.950)

### 位移法测凸透镜焦距

位移

平均值: 
$$\overline{f} = \frac{211.6 + 212.0 + 207.0 + 209.6 + 209.2 + 209.5}{6} = 209.82 mm$$
 (中间结果多保留一位)

标准差:
$$\sigma=\sqrt{rac{\sum_{i=1}^{n}(x_{i}-\overline{x}^{2})}{n-1}}$$
=1.81mm

A类不确定度: 
$$u_A = \frac{\sigma}{\sqrt{n}} = \frac{1.81}{\sqrt{6}} = 0.74mm$$
 (P=95%)

t分布下的A类标准不确定度: (为获得与无穷次测量相同的置信概率,扩大置信区间。) $$u_t=t_p\times u_A=t_p$ frac ${\sigma}_{0}$ 0 (不确定度保留两位有效数字)

B类标准不确定度:钢卷尺: $\Delta_B = 0.2cm$ 

$$u_B = rac{\Delta_B}{C} = rac{0.2}{3} = 0.067 cm = 0.67 mm$$

合成标准不确定度: 
$$U_p=\sqrt{(u_A)^2+(u_B)^2}=$$
1.0mm

((大因子对
$$u_A$$
修正后):  $U_n = \sqrt{(u_t)^2 + (u_B)^2} = 2.0$ mm)

 $P=0.950, k_n=1.96$ 

展伸不确定度: 
$$U_p = \sqrt{(t_{0.95}u_A)^2 + (rac{k_{0.95}\Delta_B}{C})^2} =$$
2.3mm

六次等精度测量测得的位移为  $f=(209.8\pm2.3)mm$  (P=0.950)

焦距

$$f = rac{L^2 - l^2}{4L} = 103.1mm$$

的展伸不确定度:

$$rac{u_f}{f} = \sqrt{2^2 (rac{u_l}{ar{l}})^2} = 0.022$$

$$u_f = 0.022 \times 103.1 = 2.3 mm$$

综上,位移法测得的焦距为  $f=(103.1\pm2.3)mm$  (P=0.950)

# 3.结论

本实验测得给定的凸透镜和凹透镜的焦距为:

凸透镜:

物像距法 (112.8 $\pm 2.1$ )mm (P=0.950) 位移法 (103.1 $\pm 2.3$ )mm (P=0.950)

自准直法 105.1mm 视差法: 93.8mm 四者平均值为103.7mm

凹透镜:

物像距法: 192.1mm 自准直法: 199.0mm 二者平均为195.6mm

### 透镜参数的测量 实验数据记录

#### 实验数据:

#### 1. 测量凸透镜的焦距

1)物像距法:物距单次测量,像距6次测量取平均。

物距(mm)	421.0	) <b>p</b>					
像距(mm)	114.3: 115.2	1143	112.4	108,3	1110	平均值	111.7
焦距(mm)	112.79.						

2) 位移法: 物像距离单次测量,透镜位移量6次测量取平均。

物像距(mm)	200,7							
透镜位移(mm)	195 41.6	361.0. 420.	358 10 Was	361-1 209.6.	362.2 WP12	363.0 WPJ	平均值	20 P.82.
焦距(mm)		103.1	β.					

3) 自准直法 (平面镜法): 直接测得焦距 6次。

			_						- 1
透镜焦距(mm)	106.0.	105.0	105.3.	104.8	104.5	107.0	平均值	1,20)	

### 2. 测量凹透镜的焦距(以下各法均测量3次)

1) 物像距法: 需利用凸透镜辅助成像。

物距(mm)	3.6%	F	10,0mm		
像距(mm)	255.0	257,5	259.8	平均值	257.4
焦距(mm)	17:	2.1			

