

习题课 7

20220604

一、第七章内容回顾

1. 欧式空间的定义：在线性空间中引入内积
2. 内积的性质：对称性，线性性，正定性，柯西不等式与三角不等式
3. 度量矩阵，矩阵的相合
4. 标准正交基，schmidt 正交化

设欧氏空间 V 的一组基： $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n \Rightarrow$ 构造一组标准正交基？

$$e_1 = \frac{\alpha_1}{|\alpha_1|},$$

$$\beta_2 = \alpha_2 - (\alpha_2, e_1)e_1, e_2 = \frac{\beta_2}{|\beta_2|},$$

\vdots

$$\beta_k = \alpha_k - \sum_{i=1}^{k-1} (\alpha_k, e_i)e_i, e_k = \frac{\beta_k}{|\beta_k|}, k = 1, 2, \dots, n,$$

$\Rightarrow e_1, e_2, \dots, e_n$ 为一组标准正交基，上述**构造性算法**称为 Schmidt 正交化方法

5. 正交变换：保持内积不变的变换
 6. 正交矩阵的性质
 7. 对称变换和对称矩阵
 8. 实对称阵的对角化
- 对称阵的特征值一定是实数；不同特征值对应的特征向量相互正交；对称阵可以正交对角化
9. 酉空间

二、作业题选讲

14

证：

$$A^T A = I \rightarrow A^T = A^{-1} \rightarrow \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} = \frac{1}{|A|} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

由于 A 为正交阵，则 $|A|$ 只可能为 1 或 -1。

$|A| = 1$ 时， $a = d, b = -c, a^2 + b^2 = 1$ ，令 $a = \cos \theta, b = \sin \theta$

此时的正交矩阵为 $\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$

$|A| = -1$ 时, $a = -d, b = c, a^2 + b^2 = 1$, 令 $a = \cos \theta, b = \sin \theta$

此时的正交矩阵为 $\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}$

15

解:

先求出 A 的特征值和特征向量。

$$\begin{aligned} |\lambda I - A| &= \begin{vmatrix} \lambda - 1 & 2 & 0 \\ 2 & \lambda - 2 & 2 \\ 0 & 2 & \lambda - 3 \end{vmatrix} = \lambda^3 - 6\lambda^2 + 3\lambda + 10 = (\lambda - 2)(\lambda^2 - 4\lambda - 5) \\ &= (\lambda + 1)(\lambda - 2)(\lambda - 5) \end{aligned}$$

A 的特征值为 -1, 2, 5,

对于 $\lambda = -1$, 求解 $(-I - A)x = 0$ 得 $x = (2, 2, 1)^T$

对于 $\lambda = 2$, 求解 $(2I - A)x = 0$ 得 $x = (-2, 1, 2)^T$

对于 $\lambda = 5$, 求解 $(5I - A)x = 0$ 得 $x = (1, -2, 2)^T$

单位化并正交化得

$$\begin{aligned} P &= \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{2}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix} \\ P^{-1}AP &= \begin{pmatrix} -1 & & \\ & 2 & \\ & & 5 \end{pmatrix} \\ A^k &= P \begin{pmatrix} -1 & & \\ & 2 & \\ & & 5 \end{pmatrix}^k P^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{2}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} (-1)^k & & \\ & 2^k & \\ & & 5^k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

17

由于 e_1, \dots, e_n 是 n 维空间的一组标准正交基, 则对任意 x_i 均可以被唯一表示为 e_1, \dots, e_n 的线性组合。

设 $x_i = t_{i1}e_1 + \dots + t_{in}e_n (i = 1, \dots, k)$

必要性:

$$(x_i, x_j) = 0 \rightarrow t_{i1}t_{j1} + \dots + t_{in}t_{jn} = 0$$

$$\sum_{s=1}^n (x_i, e_s)(x_j, e_s) = \sum_{s=1}^n t_{is}t_{js} = 0$$

必要性成立。

充分性：

$$\sum_{s=1}^n (x_i, e_s)(x_j, e_s) = \sum_{s=1}^n t_{is}t_{js} = 0 \rightarrow (x_i, x_j) = 0$$

充分性成立。

三、补充题

1. 2020FA

4. (16 分) 设 V 是 3 维欧氏空间, 由基 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 给出的度量矩阵 $= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 10 & -2 \\ 1 & -2 & 2 \end{pmatrix}$. 请由 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 按现在的顺序进行 Schmidt 正交化给出一组标准正交基.

解：

$$\begin{aligned} e_1 &= \alpha_1, \beta_2 = \alpha_2 - (e_1, \alpha_2)e_1 = \alpha_2, e_2 = \frac{\alpha_2}{\sqrt{10}} \\ \beta_3 &= \alpha_3 - (e_1, \alpha_3)e_1 - (e_2, \alpha_3)e_2 = \alpha_3 - \alpha_1 + \frac{1}{5}\alpha_2 \\ |\beta_3| &= 2 + 1 + \frac{2}{5} - 2 - \frac{4}{5} = \frac{3}{5} \\ e_3 &= \frac{\sqrt{15}}{3} \left(\alpha_3 - \alpha_1 + \frac{1}{5}\alpha_2 \right) \end{aligned}$$

2. 2021SP

四、【12分】考虑线性空间 $V = \mathbb{R}_2[x]$, 运算为多项式的加法与数乘. 对于 $f(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2$, $g(x) = b_0 + b_1x + b_2x^2$, 定义

$$(f, g) = \int_0^1 f(x)g(x)dx.$$

则 $(V, (,))$ 为欧氏空间. 用Schmidt正交化方法将 $1, x, x^2$ 按顺序改造成标准正交基.

解：

$$\begin{aligned} \alpha_1 &= 1, e_1 = 1 \\ \beta_2 &= \alpha_2 - (e_1, \alpha_2)e_1 = x - \frac{1}{2} \end{aligned}$$

$$(\beta_2, \beta_2) = \int_0^1 \left(x - \frac{1}{2}\right)^2 dx = \frac{1}{3} - \frac{1}{2} + \frac{1}{4} = \frac{1}{12}$$

$$e_2 = \sqrt{3}(2x - 1)$$

$$\beta_3 = \alpha_3 - (e_1, \alpha_3)e_1 - (e_2, \alpha_3)e_2 = x^2 - \frac{1}{3} - 3(2x - 1) \int_0^1 (2x - 1)x^2 dx = x^2 - x + \frac{1}{6}$$

$$(\beta_3, \beta_3) = \int_0^1 \left(x^2 - x + \frac{1}{6}\right)^2 dx = \frac{1}{5} - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} \left(\frac{1}{3} + 1\right) - \frac{1}{6} + \frac{1}{36} = \frac{1}{180}$$

$$e_3 = \sqrt{5}(6x^2 - 6x + 1)$$

3. 2021SP

4. 设 $\mathbb{R}_2[x]$ 中的某个内积在基 $\alpha_1 = x - 1, \alpha_2 = x + 1, \alpha_3 = x^2$ 下的度量矩阵为 $\begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 2 & 5 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$,

则该内积在基 $\beta_1 = 2x, \beta_2 = -x + 1, \beta_3 = x^2 + 2$ 下的度量矩阵为_____.

$$(\alpha_1 \ \alpha_2 \ \alpha_3) = (1 \ x \ x^2) \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$(\beta_1 \ \beta_2 \ \beta_3) = (1 \ x \ x^2) \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = (\alpha_1 \ \alpha_2 \ \alpha_3) \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} P^T G P &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 2 & 5 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 7 & 1 \\ -2 & -2 & -1 \\ 1 & 3 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 11 & -4 & 4 \\ -4 & 2 & -1 \\ 4 & -1 & 2 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

4.

6. (8 分) 设 n 阶实对称方阵 A 满足 $A^2 = I$, 证明:

- (1) 存在正交方阵 P , 使得 $A = P \operatorname{diag}(I_r, -I_{n-r}) P^{-1}$, 这里 $0 \leq r \leq n$.
- (2) 存在实对称方阵 B , 使得 $I + A = B^2$.

证:

A 的特征值只有 1 和 -1, 且相应的特征向量两两正交, 因此 A 与对角阵正交相似.

$$I + A = 2P \operatorname{diag}(I_r, 0) P^{-1} = P \operatorname{diag}(\sqrt{2}I_r, 0) P^{-1} P \operatorname{diag}(\sqrt{2}I_r, 0) P^{-1} = B^2$$

四、补充内容

1. 矩阵的 QR 分解

QR 分解的定义

$m \times n$ 矩阵 A , A 的列向量组线性无关, 那么 A 可以唯一分解成 $A=QR$, 其中 Q 是列向量组为正交单位向量组的 $m \times n$ 矩阵, R 是主对角元都是正数的 n 阶上三角阵。

QR 分解的存在性和唯一性

证法 1: 用数学归纳法

证明 先证明 QR 分解的存在性. 对 n 用数学归纳法. 当 $n=1$ 时, 此定理就是定理 3.2.2 所述的情形, 因此自然成立. 现假定已经证明定理对所有的 $p \times (n-1)$ 矩阵成立, 这里假设 $p \geq (n-1)$. 设 $A \in R^{m \times n}$ 的第一列为 a_1 , 则由定理 3.2.2 知, 存在正交矩阵 $Q_1 \in R^{m \times m}$ 使得 $Q_1^T a_1 = \|a_1\|_2 e_1$, 于是, 有

$$Q_1^T A = \begin{bmatrix} \|a_1\|_2 & v^T \\ 0 & A_1 \end{bmatrix} \begin{matrix} 1 \\ m-1 \end{matrix} \begin{matrix} 1 \\ n-1 \end{matrix}$$

对 $(m-1) \times (n-1)$ 矩阵 A_1 应用归纳法假定, 得

$$A_1 = Q_2 \begin{bmatrix} R_2 \\ 0 \end{bmatrix},$$

其中 Q_2 是 $(m-1) \times (m-1)$ 正交矩阵, R_2 是具有非负对角元的 $(n-1) \times (n-1)$ 上三角阵. 这样, 令

$$Q = Q_1 \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & Q_2 \end{bmatrix}, \quad R = \begin{bmatrix} \|a_1\|_2 & v^T \\ 0 & R_2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix},$$

则 Q 和 R 满足定理的要求. 于是, 由归纳法原理知存在性得证.

再证唯一性. 设 $m=n$ 且 A 非奇异, 并假定 $A = QR = \tilde{Q}\tilde{R}$, 其中 $Q, \tilde{Q} \in R^{m \times m}$ 是正交矩阵, $R, \tilde{R} \in R^{n \times n}$ 是具有非负对角元上三角阵. A 非奇异蕴含着 R, \tilde{R} 的对角元均为正数. 因此, 我们有

$$\tilde{Q}^T Q = \tilde{R} R^{-1}$$

既是正交矩阵又是对角元均为正数的上三角矩阵, 这只能是单位矩阵. 从而, 必有 $\tilde{Q} = Q, \tilde{R} = R$, 即分解是唯一的. \square

证法 2: 用施密特正交化

设 A 的列向量组为 $\alpha_1, \dots, \alpha_n$, 经过正交化和单位化得到正交的单位向量组 e_1, \dots, e_n , 以

e_1, \dots, e_n 作为列向量得到矩阵 Q , $R = Q^T A$

QR 分解用于最小二乘求解

$$\begin{aligned} A &= QR \\ A^T A x &= A^T b \\ R^T R x &= R^T Q^T b \\ x &= R^{-1} Q^T b \end{aligned}$$

2. 矩阵的奇异值分解

引理 1:

$$\text{rank}(AA^T) = \text{rank}(A^T A) = \text{rank}(A)$$

引理2. 假设 $\lambda \neq 0$ 是 $A^T A$ 或 AA^T 的特征根, 对应于 λ :

- (1) 若 \mathbf{v} 是 $A^T A$ 的单位特征向量, 则 $\mathbf{u} = A\mathbf{v} / \sqrt{\lambda}$ 是 AA^T 的单位特征向量;
- (2) 若 \mathbf{u} 是 AA^T 的单位特征向量, 则 $\mathbf{v} = A^T \mathbf{u} / \sqrt{\lambda}$ 是 $A^T A$ 的单位特征向量。
- (3) 若非0特征根的特征向量 \mathbf{v} 's 相互正交, 则对应的 \mathbf{u} 's 相互正交. 反之也对。

证明: 若 \mathbf{v} 是 $A^T A$ 的特征根 λ 的单位特征向量, 则

$$A^T A \mathbf{v} = \mathbf{v} \lambda \Rightarrow AA^T A \mathbf{v} = A \mathbf{v} \lambda,$$

所以 $\mathbf{b} = A\mathbf{v}$ 是 AA^T 的特征向量. 因为 $\mathbf{b}^T \mathbf{b} = \mathbf{v}^T A^T A \mathbf{v} = \mathbf{v}^T (\mathbf{v} \lambda) = \lambda$,

$\Rightarrow \mathbf{u} = \mathbf{b} / \sqrt{\lambda} = A\mathbf{v} / \sqrt{\lambda}$ 是 AA^T 的单位特征向量.

同样, 对于 AA^T 的特征向量 \mathbf{u} , $\mathbf{v} = A^T \mathbf{u} / \sqrt{\lambda}$ 是 $A^T A$ 的单位特征向量.

若 $A^T A$ 的非0特征根 λ_1, λ_2 对应的单位特征向量 $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2$ 正交 (λ_1, λ_2 可能相同),

$$\mathbf{u}_1 = A\mathbf{v}_1 / \sqrt{\lambda_1}, \mathbf{u}_2 = A\mathbf{v}_2 / \sqrt{\lambda_2},$$

则 $\mathbf{u}_1^T \mathbf{u}_2 = \mathbf{v}_1^T A^T A \mathbf{v}_2 / \sqrt{\lambda_1 \lambda_2} = \mathbf{v}_1^T \mathbf{v}_2 \lambda_2 / \sqrt{\lambda_1 \lambda_2} = 0$, 这是因为 $A^T A \mathbf{v}_2 = \mathbf{v}_2 \lambda_2$.

奇异值分解定理

定理6. 任一秩为 r 的 $n \times m$ 矩阵 A 可表示为

$$A = U_{n \times r} D_{r \times r} V_{r \times m}^T$$

其中 $U^T U = V^T V = I_r$, $D = \text{diag}(\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_r})$ 称为奇异值,

$\lambda_1 \geq \dots \geq \lambda_r > 0$ 为 $A^T A$ 或 AA^T 的 r 个正特征根, U 的各列 \mathbf{u}_i

为 AA^T 的特征向量, V 的各列 \mathbf{v}_i 为 $A^T A$ 的特征向量.

定理6的证明:

我们以矩阵表达 $A^T A$ 和 AA^T 所有非0特征根的特征向量的对偶关系.

由 $A^T A$ 的谱分解定理,我们可选择单位正交特征向量 $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_r$, 满足:

$$A^T A \mathbf{v}_j = \mathbf{v}_j \lambda_j, \quad j=1, \dots, r \Leftrightarrow A^T A V = V \Lambda \quad (*)$$

令 $\mathbf{u}_j = A \mathbf{v}_j / \sqrt{\lambda_j}, j=1, \dots, r$, 由引理, $\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_r$ 是 AA^T 的

对应于特征根 $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ 的相互正交的单位正交特征向量, 即

$$AA^T \mathbf{u}_j = \mathbf{u}_j \lambda_j \Leftrightarrow AA^T U = U \Lambda, U = (\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_r) \quad (**)$$

所有 $A \mathbf{v}_j = \mathbf{u}_j \sqrt{\lambda_j}, j=1, \dots, r$, 按列排列在一起即 $AV = UD$,

由引理, 所有对偶关系 $A^T \mathbf{u}_j = \mathbf{v}_j \sqrt{\lambda_j}, j=1, \dots, r$ 排列在一起

即 $A^T U = VD$. 因此我们有矩阵形式的对偶关系:

$$\begin{cases} AV = UD \\ A^T U = VD \end{cases}$$

对偶方程 $AV = UD$ 两边同时右乘 V^T , 得 $AVV^T = UDV^T$,

因此, 为证 $A = UDV^T$, 我们只需证明 $A = AVV^T$.

因为 V 是 $L(A^T)$ 的一组正交基 \Rightarrow 存在 B 使得 $A^T = VB$, 由 $V^T V = I_r$,

$\Rightarrow AVV^T = B^T V^T V V^T = B^T V^T = A$, 所以 $A = UDV^T$.