Suchen auf Arrays

Dozent: Prof. Dr. Michael Eichberg

Kontakt: michael.eichberg@dhbw.de, Raum 149B

Version: 1.0

Quelle: Die Folien sind teilweise inspiriert von oder basierend auf Lehrmaterial von

Prof. Dr. Ritterbusch



Folien: https://delors.github.io/theo-algo-suchen_auf_arrays/folien.de.rst.html

https://delors.github.io/theo-algo-suchen_auf_arrays/folien.de.rst.html.pdf

Fehler melden:

https://github.com/Delors/delors.github.io/issues



1. EINFÜHRUNG

Skalierung von Daten

Welche Skalierung haben gesuchte Daten sind im Array?

nominal: Nur Vergleich auf Gleichheit, keine natürliche Ordnung oder Zahlbegriff.

ordinal: Es gibt Größenvergleiche und damit eine Sortierung, aber kein Zahlbegriff.

kardinal: Es gibt Größenvergleiche und Zahlbegriff.

- Unsortiert oder nominal führt (zunächst) zur linearen Suche.
- Ordinale und kardinale Werte können sortiert werden für binäre Suche.
- Kardinale Größen können modelliert werden für interpolierende Suche.

Hinweis

Für unsere Betrachtung gehen wir im Folgenden davon aus, dass die Daten sortiert sind. Beim Vergleich der Algorithmen beschränken wir uns auf eine Betrachtung der Anzahl der Elementzugriffe.

- Ein Beispiel für eine *nominal* skalierte Datenmenge wäre die Menge der Farben. Es gibt keine natürliche Ordnung der Farben, und es gibt auch keinen natürlichen Zahlenbegriff, der die Farben beschreibt. Ein weiteres Beispiel ist eine Liste von Wohnorten.4
- Ein Beispiel für eine *ordinale* skalierte Datenmenge wäre die Menge der Kleidergrößen (S,M,L,XL,...). Es gibt eine natürliche Ordnung der Kleidergrößen, aber es gibt keinen natürlichen Zahlenbegriff, der die Kleidergrößen beschreibt. Ein weiteres Beispiel ist die Bewertung von Filmen auf einer Skala von 1 bis 5 Sternen.

Lineare Suche

```
1 Algorithm linearSearch(A,n,needle)
2    for i= 1,...,n do
3        if A[i] == needle then
4            return i
5    return nil
```

Laufzeit und Elementzugriffe kann asymptotisch durch $\mathcal{O}(n)$ abgeschätzt werden.



Binäre Suche

```
1 Algorithm binarySearch(A,l,u,needle)
       upper = u
 2
 3
       lower = l
       repeat
 4
           pos = round((upper+lower)/2)
 5
           value = A[pos]
 6
           if value == needle then
 7
 8
                return pos
           else if value > needle then
9
10
                upper = pos-1
           else
11
                lower = pos + 1
12
       until upper < lower</pre>
13
14
       return nil
```

Laufzeit ist $O(\log(n))$, genauer im Schnitt $\log_2(n) - 1$ Zugriffe.



Wiederholung

In diesem Beispiel gehen wir davon aus, dass die Werte *im Wesentlichen* linear verteilt sind. Das bedeutet, dass die Differenz zwischen zwei aufeinanderfolgenden Werten immer gleich ist.

Effizientere Suche bei bekannter Verteilung (hier linear)

Sei beispielsweise ein Array a mit folgenden Werten geben (Auszug):

Index i	Wert
i = 10	a[i = 10] = 20.0
i = 30	49.5
i = 50	87.2
i = 70	151.3
i = 90	169.9
i = 110	220.0
i = 130	251.2

Wenn man jetzt exemplarisch die Paare: (i=10,a[i]=20.0), und (i=110,a[i]=220) betrachtet, dann kann man zu dem Schluss kommen, dass die Funktion $f(x)=2.0\cdot x$ eine Approximation der Verteilung der Werte ist. Würde man also nach dem Wert a[i]=y=170 suchen wollen, dann wäre es gut als erstes den Wert von a [85] zu überprüfen, $170=2\cdot x \to \frac{170}{2}=85=i$.

In diesem Beispiel gehen wir davon aus, dass die Werte *im Wesentlichen* exponentiell verteilt sind. Das bedeutet, dass die Differenz zwischen zwei aufeinanderfolgenden Werten immer größer wird.

Effizientere Suche bei bekannter Verteilung (hier expo.)

Sei beispielsweise ein Array a mit folgenden Werten geben (Auszug):

x	у
0	0
20	5
50	25
70	75.7
90	110
110	380
125	579.5
130	794

Wenn man jetzt exemplarisch die Paare: (i=20,a[i]=5.0), und (i=130,a[i]=794) betrachtet, und eine lineare Approximation durchführt, dann könnte man zu dem Schluss kommen, dass die Funktion $f(x)=6.1 \cdot x$ eine gute

Approximation ist.

Würde man eine quadratische Approximation mit Hilfe von Lagrange durchführen, zum Beispiel mit den Werten (i=20,a[i]=5.0), (i=90,a[i]=110), und (i=130,a[i]=794). Dann wäre der Fehler zwischen der realen Verteilung und der angenommen deutlich geringer, da die quadratische Funktion die Werte besser approximiert. In diesem Fall Fall wäre die Funktion: $p(x)=\frac{39}{275}x^2-\frac{141}{10}x+\frac{2533}{11}$ In diesem Fall können wir die Position des Wertes 650 im Array besser abschätzen (durch die Aufstellung der Umkehrfunktion und dann einsetzen von 650): ≈ 123 .

Warnung

Eine vernünftige Interpolation ist nur dann möglich, wenn die Verteilung der Werte im Wesentlichen bekannt ist.

Approximation der Verteilung

Wichtig

Wenn wir die Verteilung der Werte kennen, können wir effizientere Algorithmen entwickeln.

Beispiel:

Wenn wir wissen, dass die Werte quadratisch verteilt sind (Array [10] a = { 1, 4, 9,16, ..., 100 }), und wir zum Beispiel wissen, dass der kleinste Wert im Array 1 und der größte Wert 100 (an Stelle/mit Index 10) ist, den wir im Array gespeichert haben, dann macht es "keinen" Sinn den Wert 85 oder 5 in der Mitte zu suchen! (85 findet sich vermutlich an Stelle $9 = \lfloor \sqrt{85} \rfloor$).

Modellierung durch Interpolation: hier Lagrange-Polynome

Speichert unser Array kardinal skalierte Daten, so können diese modelliert werden. Das einfachste Prinzip ist die Polynominterpolation mittels Lagrange-Polynomen.

Das Ziel ist es, ein Polynom p(x) zu finden, das eine Funktion f(x) an einer gegebenen Menge von Punkten $(x_1, y_1), \ldots, (x_n, y_n)$ exakt interpoliert. Das heißt:

$$p(x_i) = y_i$$
 für alle $i = 1, \dots, n$

1

Satz

Das Lagrange-Interpolationspolynom p(x) wird als Summe von Lagrange-Basispolynomen $l_i(x)$ aufgebaut:

$$p(x) = \sum_{i=1}^n \left(y_i \cdot l_i(x)
ight)$$

wobei $l_i(x)$, das *i*-te Lagrange-Basispolynom, gegeben ist durch:

$$l_i(x) = \prod_{\substack{j=1 \ j
eq i}}^n rac{x-x_j}{x_i-x_j}$$

2

Sind n Tupel $(x_n,y_n)\in\mathbb{R}_2$ reeller Zahlen gegeben mit $x_l\neq x_m$ für $l\neq m$.

Das Lagrange-Interpolationspolynom hat dann höchstens den Grad n-1 und es gilt $p(x_i)=y_i$ für alle $i=1,\ldots,n$.

3

Beispiel

Gegeben sein die zwei Punkte: $(x_1,y_1)=(1,2)$ und $(x_2,y_2)=(3,4)$.

Das Lagrange-Polynom p(x) wäre dann:

1.
$$l_1(x) = \frac{x - x_2}{x_1 - x_2} = \frac{x - 3}{1 - 3} = \frac{3 - x}{2}$$

2.
$$l_2(x) = \frac{x - x_1}{x_2 - x_1} = \frac{x - 1}{3 - 1} = \frac{x - 1}{2}$$

3.
$$p(x) = y_1 \cdot l_1(x) + y_2 \cdot l_2(x) = 2 \cdot \frac{3-x}{2} + 4 \cdot \frac{x-1}{2} = x+1$$

Nach Ausmultiplizieren und Zusammenfassen ergibt das ein Polynom, das durch beide Punkte verläuft.

4

Wenn zwei Punkte gegeben sind, ist das Lagrange Polynom somit:

$$p(x) = y_1 \cdot rac{x - x_2}{x_1 - x_2} + y_2 \cdot rac{x - x_1}{x_2 - x_1}$$

Bei drei Punkten ist das Lagrange Polynom somit:

$$p(x) = egin{array}{ll} y_1 \cdot rac{(x-x_2)(x-x_3)}{(x_1-x_2)(x_1-x_3)} + \ & y_2 \cdot rac{(x-x_1)(x-x_3)}{(x_2-x_1)(x_2-x_3)} + \ & y_3 \cdot rac{(x-x_1)(x-x_2)}{(x_3-x_1)(x_3-x_2)} \end{array}$$

5

Der Grad unseres Lagrange-Polynoms ist immer um 1 kleiner als die Anzahl der gegebenen Punkte (die Terme des Basispolynom sind nur für $j \neq i$ definiert). Das bedeutet, dass wir für zwei Punkte ein lineares Polynom erhalten, für drei Punkte ein quadratisches Polynom, für vier Punkte ein kubisches Polynom, und so weiter. Weiterhin stellt die Konstruktion sicher, dass wir durch alle gegebenen Punkte gehen.

Übung



Bestimme p(2)

Bestimmen Sie direkt p(2) für das quadratische Polynom mit den Eigenschaften:

$$p(-10) = 3, p(-8) = 1, p(-4) = -1$$

Bestimme p(-1)

Für die gegebenen Punkte, bestimmen Sie erst das Lagrange Polynom p(x) im Allgemeinen und rechnen Sie dann den Wert für p(-1) aus.

$$p(2) = 4, p(4) = 6, p(7) = 3$$

Bestimme p(2)

Bestimmen Sie direkt p(2) für das quadratische Polynom mit den Eigenschaften:

$$p(-10) = 3, p(-8) = 1, p(-4) = -1$$

Bestimme p(-1)

Für die gegebenen Punkte, bestimmen Sie erst das Lagrange Polynom p(x) im Allgemeinen und rechnen Sie dann den Wert für p(-1) aus.

$$p(2)=4, p(4)=6, p(7)=3$$

Interpolierende Suche - lineare Approximation

Beispiel

Gegeben: Vom Array a sei bekannt: a[1] = 0, a[20] = 30 und a[40] = 120.

Frage: Ist der Wert **50** im Array enthalten?

Lösung: Das Lagrangepolynom p(x) mit

$$p(30) = 20$$
 und $p(120) = 40$ lautet:

$$p(x) = 20 \cdot \frac{x - 120}{30 - 120} + 40 \cdot \frac{x - 30}{120 - 30}$$

Für den gesuchten Wert **50** ergibt sich als zu untersuchende Position:

Bemerkung

Wir möchten die Position des Wertes 50 im Array abschätzen! Deswegen sind im linearen Modell die Paare $(x_1,y_1)=(30,20)$ und $(x_2,y_2)=(120,40)$

 $(x_1,y_1)=(30,20)$ und $(x_2,y_2)=(120,40)$ zu wählen. D. h. die Indizes sind unsere y-Werte.

$$p(50) = 20 \cdot rac{50 - 120}{30 - 120} + 40 \cdot rac{50 - 30}{120 - 30} = rac{220}{9} pprox 24$$

 \blacksquare Eine binäre Suche würde in diesem Fall mit der Position $\frac{40+20}{2}=30$ beginnen.

Hinweis

Das Lagrangepolynom kann per Konstruktion die Position der Werte 30 und 120 perfekt bestimmen:

$$p(30) = 20 \cdot \frac{30 - 120}{30 - 120} + 40 \cdot \frac{30 - 30}{120 - 30} = 20$$

$$p(120) = 20 \cdot \frac{120 - 120}{30 - 120} + 40 \cdot \frac{120 - 30}{120 - 30} = 40$$

Interpolierende Suche - quadratische Approximation

Beispiel

Gegeben: Vom Array a sei bekannt: a[1] = 0, a[20] = 30 und a[40] = 120.

Frage: Ist der Wert **50** im Array enthalten?

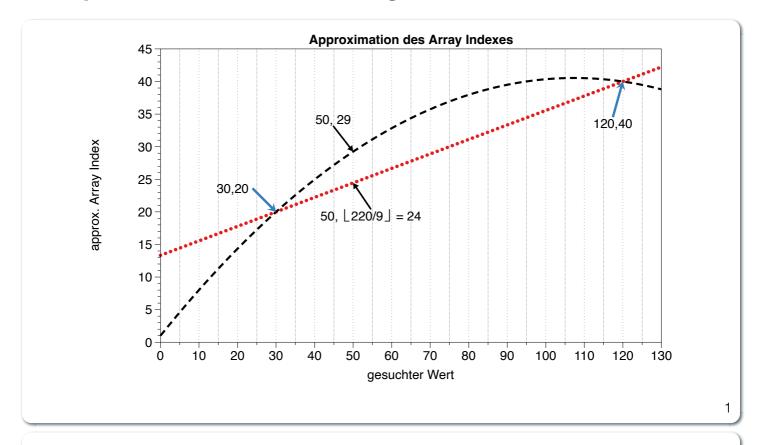
Lösung: p(x) mit p(0) = 1, p(30) = 20 und p(120) = 40 lautet:

$$egin{array}{ll} p(x) = & 1 \cdot rac{(x-30)(x-120)}{(0-30)(0-120))} + \ & 20 \cdot rac{(x-0)(x-120)}{(30-0)(30-120)} + \ & 40 \cdot rac{(x-0)(x-30)}{(120-0)(120-30)} \end{array}$$

Für den gesuchten Wert 50 ergibt sich als zu untersuchende Position:

$$p(50) \approx 29$$

Interpolierende Suche - Vergleich



- Auf gleichverteilten Daten hat die lineare Interpolationssuche O(log log n).
- Auf anderen Verteilungen ist lineare Interpolation oft schlechter als binäre Suche.
- Quadratische Interpolation hat ein erweitertes Modell und schlägt binäre Suche häufig.

Lineare interpolierende Suche

```
1 Algorithm linearInterpolatingSearch(A,needle)
       lower = 1
 2
                                  // index auf das kleinste Element
       upper = \underline{length}(A)
 3
                                 // index auf das größte Element
       vL = A[lower]
 4
       if vL == needle then return lower
 5
       vU = A[upper]
 6
       if vU == needle then return upper
 7
       while upper > lower do
 8
            pos = round(lower \cdot (needle - vU) / (vL - vU) +
 9
                         upper · (needle-vL)/(vU-vL))
10
            value = A[pos]
11
12
            if value == needle then
13
                return <u>pos</u>
            else if value < needle then</pre>
14
15
                lower = \max(pos, lower+1), vL = A[lower]
16
            else
                upper = min(pos, upper-1), vU = A[upper]
17
18
       return nil
```

Exponentielle Suche im sortierten (unbeschränkten) *Array*

```
1 Algorithmus ExponentialSearch(A,needle)
2    i = 1
3    while A[i] < needle do
4    i = i * 2
5    return BinarySearch(A, floor(i/2) + 1, i, needle)</pre>
```

15

Die Idee ist erst mit einer exponentiellen Schrittweite zu springen, um dann mit einer binären Suche den Wert zu finden. Die Laufzeit ist $O(\log(i))$ wobei i die Position des gesuchten Wertes ist. Die Laufzeit ist also $O(\log(n))$.

Übung



Wer sucht, der findet 5?

Folgende Werte sind vom Array A bekannt:

$$A[1] = -27, \ A[15] = 13, \ A[29] = 29$$

Gesucht wird der potentielle Index des Wertes 5. Welcher Index i sollte als nächstes untersucht werden bei binärer, linearer oder quadratisch interpolierender Suche?

Wer sucht, der findet -1?

Folgende Werte sind vom Array A bekannt:

$$A[1] = -13, \ A[7] = -4, \ A[13] = 11$$

Gesucht wird der potentielle Index des Wertes –1. Welcher Index i sollte als nächstes untersucht werden bei binärer, linearer oder quadratisch interpolierender Suche?

Wer sucht, der findet 5?

Folgende Werte sind vom Array A bekannt:

$$A[1]=-27,\;A[15]=13,\;A[29]=29$$

Gesucht wird der potentielle Index des Wertes 5. Welcher Index i sollte als nächstes untersucht werden bei binärer, linearer oder quadratisch interpolierender Suche?

Wer sucht, der findet -1?

Folgende Werte sind vom Array A bekannt:

$$A[1] = -13, \ A[7] = -4, \ A[13] = 11$$

Gesucht wird der potentielle Index des Wertes –1. Welcher Index i sollte als nächstes untersucht werden bei binärer, linearer oder quadratisch interpolierender Suche?

Übung



Lineare Interpolierende Suche

Setzen Sie den Algorithmus für die lineare interpolierende Suche in einer Programmiersprache Ihrer Wahl um.

Testen Sie den Algorithmus mit folgenden Arrays:

```
A = [1, 3, 5, 7, 9, 11, 13, 15] # linear verteilt (2x-1)
B = [0, 7, 13, 22, 27, 32, 44, 49] # approx. linear verteilt (approx. 7x)
C = [0, 4, 16, 36, 64, 100, 144, 196] # quadratisch verteilt (4x^2)
```

Wie viele Schritte (im Sinne von Schleifendurchläufen) sind maximal notwendig, um festzustellen ob ein Wert im Array enthalten ist oder nicht?

Lineare Interpolierende Suche

Setzen Sie den Algorithmus für die lineare interpolierende Suche in einer Programmiersprache Ihrer Wahl um.

Testen Sie den Algorithmus mit folgenden Arrays:

```
A = [1, 3, 5, 7, 9, 11, 13, 15] # linear verteilt (2x-1)
B = [0, 7, 13, 22, 27, 32, 44, 49] # approx. linear verteilt (approx. 7x)
C = [0, 4, 16, 36, 64, 100, 144, 196] # quadratisch verteilt (4x^2)
```

Wie viele Schritte (im Sinne von Schleifendurchläufen) sind maximal notwendig, um festzustellen ob ein Wert im Array enthalten ist oder nicht?

Übung [Optional]



Exponentiell Interpolierende Suche

Implementieren Sie den Algorithmus für die exponentiell interpolierende Suche in einer Programmiersprache Ihrer Wahl.

Wann macht es Sinn die exponentiell interpolierende Suche zu verwenden?

Exponentiell Interpolierende Suche

Implementieren Sie den Algorithmus für die exponentiell interpolierende Suche in einer Programmiersprache Ihrer Wahl.

Wann macht es Sinn die exponentiell interpolierende Suche zu verwenden?



2. SELBSTANORDNENDE ARRAYS

Suchen auf Arrays mit spezieller Ordnung

- Sind die Daten nominal skaliert, oder sagt die Ordnung der Werte im Array nichts über die Zugriffshäufigkeit aus, so können Arrays auf Basis der Zugriffe sortiert werden.
- Erfordert prinzipiell eine lineare Suche, die es gilt soweit möglich zu beschleunigen.
- Anwendung(-sgebiete):
 - Cache-Zugriffe, Verwaltung von virtuellem Speicher
 - Wenn Werte häufiger verlangt werden als andere, so besitzen die Anfragen eine Wahrscheinlichkeitsverteilung.
 - Die Verteilung wird durch Abzählen angenähert, da sie nicht bekannt ist. Darauf basierend werden die Werte entsprechend sortiert.

Strategien zur Anordnung

Definition

Ein Array A ist gemäß **frequency count** oder **FC-Regel** sortiert, wenn für alle Werte gilt, dass $c(A[k]) \geq c(A[j])$ wenn k < j und c(x) die realisierte Häufigkeit des Wertes x darstellt.

Hinweis

Es wird typischerweise lokal getauscht, um die Ordnung herzustellen.

Definition

Ein Array A ist gemäß **move to front** oder nach der **MF-Regel** sortiert, wenn bei Auftritt eines Wertes A[k] in der Folge mit der ersten Position A[1] oder A[0] vertauscht wird, sollte der Wert noch nicht an der ersten Stelle stehen.

Definition

Ein Array A ist gemäß **transpose** oder nach der **T-Regel** sortiert, wenn bei Auftritt eines Wertes A[k] in der Folge mit der Position davor A[k-1] vertauscht wird, sollte der Wert noch nicht an der ersten Stelle stehen.

Strategien zur Anordnung - Diskussion

- Die FC-Regel erfordert das Mitführen der Häufigkeit der Werte. Die MF-Regel und die T-Regel sind einfacher zu implementieren, da sie nur die Reihenfolge der Werte im Array verändern.
- Für MF-Regel und T-Regel gibt es worst-case Aufrufsequenzen, die immer zu den schlechtesten Laufzeiten führen.
- Die MF-Regel nimmt eher starke Änderungen vor und reagiert schnell.
- Die T-Regel nimmt eher schwache Änderungen vor und ist stabiler.

Zusammenfassung

Die Bewertung sollte an Hand der tatsächlichen Daten erfolgen:

- Liegen Häufigkeitsinformationen vor, so ist die FC-Regel sinnvoll.
- Die MF-Regel ist für sich ändernde Verteilungen sinnvoller, die T-Regel für stabilere Situationen.

Übung



\blacksquare A = [1,2,3,4,5] selbstanordnend sortieren

Das Array A = [1,2,3,4,5] soll selbstanordnend sortiert werden. Die gesuchten Werte sind: 1,2,3,2,3,2,1,5. Bestimmen Sie die Anordnung des Arrays nach jedem Zugriff für die Sortierungen nach MF-Regel, T-Regel und FC-Regel. Füllen Sie die nachfolgende Tabelle aus:

X	MF-Regel	T-Regel	FC-Regel	Häufigkeiten pro Wert
1				
2				
3				
2				
3				
2				
1				
5				

A = [1,2,3,4,5] selbstanordnend sortieren

Das Array A = [1,2,3,4,5] soll selbstanordnend sortiert werden. Die gesuchten Werte sind: 1,2,3,2,3,2,1,5. Bestimmen Sie die Anordnung des Arrays nach jedem Zugriff für die Sortierungen nach MF-Regel, T-Regel und FC-Regel. Füllen Sie die nachfolgende Tabelle aus:

х	MF-Regel	T-Regel	FC-Regel	Häufigkeiten pro Wert
1				
2				
3				
2				
3				
2				
1				
5				

Übung



\blacksquare A = [1,2,3,4,5] selbstanordnend sortieren

Das Array A = [1,2,3,4,5] soll selbstanordnend sortiert werden. Danach werden die folgenden Werte in der angegebenen Reihenfolge gesucht: 5,1,6,2,3,6,5. Bestimmen Sie die Anordnung des Arrays nach jedem Zugriff für die Sortierungen nach MF-Regel, T-Regel und FC-Regel. Füllen Sie die nachfolgende Tabelle aus:

X	MF-Regel	T-Regel	FC-Regel	Häufigkeiten
5				
1				
6				
2				
3				
6				
5				

A = [1,2,3,4,5] selbstanordnend sortieren

Das Array A = [1,2,3,4,5] soll selbstanordnend sortiert werden. Danach werden die folgenden Werte in der angegebenen Reihenfolge gesucht: 5,1,6,2,3,6,5. Bestimmen Sie die Anordnung des Arrays nach jedem Zugriff für die Sortierungen nach MF-Regel, T-Regel und FC-Regel. Füllen Sie die nachfolgende Tabelle aus:

X	MF-Regel	T-Regel	FC-Regel	Häufigkeiten
5				
1				
6				
2				
3				
6				
5		·		



3. TEXTSUCHE

Arrays und Textsuche

Texte können als unsortierte Arrays von Zeichen verstanden werden. Eine typische Frage ist hier das Finden von Textsequenzen im Text.

Einfache Textsuche

```
1 Algorithmus NaiveTextSearch(text,needle)
                                                        Bemerkung
       n = \underline{length}(text)
 3
       m = \underline{length}(needle)
                                                        Die Laufzeit der einfachen
       for i = 1, ..., n-m + 1 do
 4
                                                        Textsuche kann asymptotisch
            j = 0
 5
                                                        durch O(n \cdot m) abgeschätzt
            while text[i + j] == needle[j + 1] do
 6
                                                        werden.
 7
                j = j + 1
                if j == m then
 8
                     return i // print("Found at",i)
 9
        return nil
10
```

Beispiel bei einfacher Suche nach aaab in aaaaaaaab:

```
a a a <del>b</del>
```

aaaaaab

Sind so viele Vergleiche notwendig?

a a a b

Knuth-Morris-Pratt Verfahren - Grundlagen

Das Verfahren von Knuth-Morris-Pratt vermeidet unnötige Vergleiche, da es zunächst die Suchwortteile auf den größten Rand, also das größte Prefix, das auch Postfix ist, untersucht.

Definition: Präfix, Postfix und Rand

Für ein Wort $w=(w_1,\ldots,w_n)$ sind die Präfixe $p^{(k)}=(w_1,\ldots,w_k)$ und die Postfixe $q^{(k)}=(w_{n-k+1},\ldots,w_n)$ für $0\leq k\leq n$.

Ist $p^{(k)} = q^{(k)} = \overline{r^{(k)}}$ für ein $0 \le k < n$, so ist r(k) ein Rand von w.

Für k < n werden $p^{(k)}$ und $q^{(k)}$ auch echte Prä- und Postfixe genannt.

Beispiel/Idee

Text 010110101

Gesucht/Muster 010101

Übereinstimmung ////x

Beobachtungen:

- 1. Wir haben an Stelle 5 ein Mismatch.
- 2. Wenn wir im Text das Muster um eine Stelle nach rechts verschoben suchen, so haben wir garantiert wieder ein Mismatch.

Frage

Wie weit kann man also das Muster im Allgemeinen verschoben werden ohne ein Vorkommen zu übersehen?

2

Beispiel/Idee

1. 2.

Text 01101100 0102111
Gesucht/Muster 01100 010201
Übereinstimmungen ///x //x

Beobachtungen bzgl.:

- 1. Beim Mismatch an Stelle 5 kann das Muster "nur" um 3 Stellen nach rechts verschoben werden.
- 2. Beim Mismatch an Stelle 5 kann das Muster um 4 Stellen nach rechts verschoben werden.

Wie weit wir das Muster verschieben können, hängt also vom Rand des Teils des Musters ab, der bereits übereinstimmt.

3

Beispiel

Das Wort aufkauf hat die echten Präfixe und Postfixe:

$$\{p^{(k)}: 0 \leq k < n\} = \{arepsilon, au, auf, aufk, aufka, aufkau\}$$

$$\{q^{(k)}: 0 \leq k < n\} = \{arepsilon, f, uf, auf, kauf, fkauf, ufkauf\}$$

und die Ränder:

$$\{r^{(k)}: 0 \leq k < n\} = \{arepsilon, auf\}.$$

Das bedeutet, dass wenn aufkauf erkannt wurde, die letzten drei Buchstaben schon den nächsten Treffer einleiten können, wie beispielsweise in aufkaufkauf.

4

Das KMP-Verfahren fängt nicht immer von vorne an, sondern prüft, ob ein Rand eines $Pr\ddot{a}fixes - \varepsilon$ ausgenutzt werden kann. Dazu werden die entsprechenden größten Ränder bestimmt.

Beispiel: ananas

Größter	Länge des
Rand	Randes
3	0
3	0
а	1
an	2
ana	3
ε	0
	Rand ε ε a an ana

Beispiel: axaaxax

$oxed{Pr \ddot{ extit{a}} fixe \setminus \{arepsilon\}}$	Größter	Länge des	
$igg \mathit{Pr\"{a}fixe} \setminus \{arepsilon\}$	Rand	Randes	
а	3	0	
a ax	3	0	
<u>a</u> × a	а	1	
<u>a</u> xa a	а	1	
<u>ax</u> a ax	ax	2	
<u>a</u> xa <u>a</u> <u>a</u> xa <u>a</u> x <u>axaax</u> <u>axaaxa</u>	axa	3	
<u>ax</u> aax ax	ax	2	

Die Idee ist also, dass wir beim Musterabgleich nach einem Mismatch, wenn der übereinstimmende Teil einen Rand hat, beim Abgleich des Musters an einer späteren Stelle - basierend auf der Größe des Randes - weitermachen können. Wir müssen also nicht immer das ganze Muster von vorne anfangen zu vergleichen.

Übung



Ränder und Randlängen bestimmen

Bestimmen Sie die Ränder und die Längen der $Pr\ddot{a}fixe - \varepsilon$ für die Worte:

- 1. tultatul
- 2. eikleike
- 3. okokorok
- 4. trattrad

Ränder und Randlängen bestimmen

Bestimmen Sie die Ränder und die Längen der $Pr\ddot{a}fixe - \varepsilon$ für die Worte:

- 1. tultatul
- $2. \ eikleike$
- 3. okokorok
- $4.\ trattrad$

Knuth-Morris-Pratt Verfahren

```
1 Algorithmus ComputePrefixFunction(needle)
       m = \underline{length}(needle)
 3
       sei B[1...m] ein Array // Array für die Längen der Ränder der Teilworte
 4
       B[1] = 0
 5
       j = 0 // j ist die Länge des Randess
       for i = 2, \ldots, m do
 6
 7
            j = j + 1
           while j > 0 and needle[j] ≠ needle[i] do
 8
                if j > 1 then
 9
                    j = B[j-1] + 1
10
11
                else
12
                    j = 0
13
            B[i] = j
14
       return B
```

Komplexität: O(m)

```
1 Algorithmus KMP(text, needle)
 2
       n = <u>length(text)</u>, m = <u>length(needle)</u>
       B = ComputePrefixFunction(needle)
 3
       q = 0
 4
                            // Anzahl der übereinstimmenden Zeichen
 5
       R = []
                            // Ergebnisliste der Indizes der Übereinstimmungen
       for i = 1, ..., n do
 6
 7
           while q > 0 and needle [q + 1] \neq text[i] do
 8
                            // ... die nächsten Zeichen stimmen nicht überein
           if needle[q + 1] == text[i] then
 9
10
               q = q + 1 // Übereinstimmung
11
           if q == m then
               R = m + 1
12
               q = B[q] // Suche nach nächster Übereinstimmung
13
14
       return R
```

Komplexität: O(n+m)

30

2

1

Details ComputePrefixFunction

Die Funktion Compute Prefix Function berechnet die größten Werte der Präfixe für das Suchwort needle der Länge m und gibt diese als Array (B) zurück. Das Array B enthält somit die größten Ränder der Präfixe $needle[1,\ldots,i]$. (Der Wert von B[1] ist immer 0, da es keinen Rand gibt.)

Beispiel für eine KMP-Textsuche

Gesucht wird ananas in saansanananas

```
s a a n s a n a n a n a s

i

a

a

a

a

b

a n a

b

Beim Auftreten des Mismatch (Zeile 7) ist

q = 5 und wird auf p[5] = 3 (Zeile 8) gesetzt

a n a n a s
```

Dargestellt sind die Fälle, in denen ein Mismatch auftritt. i ist der Index des aktuellen Zeichen im Text, das mit dem Muster verglichen wird.

Übung



■KMP-Algorithmus

Bestimmen Sie die Randlängen der Muster und stellen Sie die Teilschritte bei der Durchführung des KMP-Algorithmus zur Suche des Wortes/Muster im Text dar.

Stellen Sie insbesondere die Fälle dar in denen ein Mismatch auftritt.

Muster	Text		
aaab	aaaaaaaab		
barbara	abbabarabarbarbara		

KMP-Algorithmus

Bestimmen Sie die Randlängen der Muster und stellen Sie die Teilschritte bei der Durchführung des KMP-Algorithmus zur Suche des Wortes/Muster im Text dar.

Stellen Sie insbesondere die Fälle dar in denen ein Mismatch auftritt.

Muster	Text		
aaab	aaaaaaaab		
barbara	abbabarabarbarbara		

Boyer-Moore-Algorithmus

Beobachtung

Häufig ist das Alphabet des Textes größer als das des Musters.

Der Algorithmus vergleicht das Muster (Pattern) von rechts nach links mit dem Text.

Viele andere Algorithmen führen die Vergleiche von links nach rechts durch.

■ Der Boyer-Moore-Algorithmus nutzt dies aus, indem er die Verschiebung des Musters anhand des letzten Zeichens des Musters und des Textes vornimmt.

Wird beispielsweise das Wort Banane im Text Orangen, "Ananas "und "Bananen gesucht, so wird zunächst die Sprungtabelle für das verwendete Alphabet in Bezug auf das Suchwort (Banane mit Länge 6) bestimmt:

Zeichen im Text В 0 d Α а е n S g r U 5 6 Sprung 6

2

1

Unterschrichen sind die durchgeführten Vergleiche. Die Verschiebung des Musters erfolgt anhand des letzten Zeichens des Musters und des Textes, dass nicht übereinstimmt. Dabei ist die Verschiebung durch das Zeichen des Textes gegeben, das nicht mit dem Muster übereinstimmt.

Banan<u>e</u>

Komplexität

Im guten und häufigen Fall erreicht das Verfahren $O(\frac{n}{m})$, aber in speziellen Fällen ist auch $O(n \cdot m)$ möglich.

4

Bei der Sprungtabelle handelt es sich um eine Tabelle, die *für jedes Zeichen des Alphabets des Textes* die Verschiebung des Musters angibt, wenn das Zeichen im Text mit dem Muster nicht übereinstimmt. Die Zeichen A, 0, d, g, r, s, u, , und das Leerzeichen haben die größte Verschiebung, da sie nicht im Muster vorkommen. Das Zeichen e hat die kleinste Verschiebung, da es das letzte Zeichen des Musters ist. Das Zeichen n hat eine Verschiebung von 1, da es im Muster als vorletztes Zeichen vorkommt, das Zeichen a hat eine Verschiebung von 2, da das späteste Vorkommen an drittletzer Stelle ist, und das Zeichen B hat eine Verschiebung von 5, da es nur einmal vorkommt und das erste Zeichen des Musters ist.

Übung - Boyer-Moore-Algorithmus



,belli"

Suchen Sie das Wort

belli

im Text

It is a dark time for the Rebellion.

"barbara"

Suchen Sie das Wort

barbara

im Text

abbabarabarbara

"belli"

Suchen Sie das Wort

belli

im Text

It is a dark time for the Rebellion.

"barbara"

Suchen Sie das Wort

barbara

im Text

abbabarabarbarbara



4. Suche nach dem n-ten Element

Suche nach dem n-ten Element - Einführung

- Ist das Array sortiert, so ist die Suche nach dem n-ten Element trivial und hat eine Laufzeit von O(1).
- Ist das Array nicht sortiert, so ist die Suche nach dem n-ten Element nicht trivial.

 Wir unterscheiden:
 - 1. wird das Array (im Folgenden) auch noch sortiert gebraucht, so ist es am effizientesten dieses erst zu sortieren, um dann das n-te Element auszulesen. Die Laufzeit beträgt dann mit der Wahl eines geeigneten Sortierverfahrens $O(n \log n)$.
 - 2. Ist eine Sortierung nicht erforderlich/gewünscht, so können wir mit Hilfe von Teile-und-Herrsche-Verfahren das n-te Element auch effizienter bestimmen.

Suche nach dem n-ten Element mittels Quickselect

```
1 Algorithmus Quickselect(A,k) // k ist der Index des gesuchten Elements
 2
       if length(A) == 1 then return A[0]
 3
       pivot := arr[\underline{length}(A)-1] // ein bel. Element als Pivot (hier das letzte)
       lows := []
 4
                                   // Elemente kleiner als Pivot
       highs := []
 5
                                   // Elemente größer als Pivot
       pivotsCount := 0
 6
                                   // Anzahl der Pivot-Elemente
       for x in arr do
 7
                                  // Partitionierung ...
 8
           if x < pivot then lows.append(x)</pre>
           else if x > pivot then highs.append(x)
 9
           else pivotsCount := pivotsCount + 1
10
11
       if k < length(lows) then</pre>
12
13
           return Quickselect(lows, k)
14
       else if k < length(lows) + pivotsCount then</pre>
           return pivot
15
                                   // das k-te Element ist ein Pivot-Element
16
       else
           return Quickselect(highs, k - len(lows) - pivotsCount)
17
```

Hinweis

In einer realen Implementierung sollte das Pivot-Element zufällig gewählt werden, um - für den Fall, dass das Array sortiert ist - die Laufzeit zu verbessern.

Hinweis

Der Quickselect Algorithmus kann auch *in-place* implementiert werden, d. h. ohne zusätzlichen Speicherbedarf. Dies setzt voraus, das die ursprüngliche Reihenfolge der Elemente nicht erhalten bleiben muss.

Beispiel: Bestimmung des Medians mittels Quickselect

```
1 Algorithmus FindeMedian(A) // A ist _nicht sortiert_
2    n = length(A)
3    if n % 2 == 1 then // d. h. wir haben eine ungerade Anzahl von Elementen in A
4        return Quickselect(A, floor(n / 2))
5    else // gerade Anzahl von Elementen in A
6        left = Quickselect(A, floor(n / 2) - 1)
7        right = Quickselect(A, floor(n / 2))
8        return (left + right) / 2
```

Übung



n-te Element bestimmen

Bestimmen Sie (I) den Median für das Array A = [23,335,2,24,566,3,233,54,42,6,667,7,5,7,7]. Wenden Sie dazu den Algorithmus FindeMedian (inkl. Quickselect-Algorithmus) an.

Geben Sie weiterhin (II) nach jeder Partitionierung im Quickselect Algorithmus den aktuellen Zustand an (d. h. nach Zeile 11 in Quickselect).

Array A	k	Pivot	Lows	Highs	Pivots Count
[]	<k></k>	<p></p>	[]	[]	<#P>

n-te Element bestimmen

Bestimmen Sie (I) den Median für das Array A = [23,335,2,24,566,3,233,54,42,6,667,7,5,7,7]. Wenden Sie dazu den Algorithmus FindeMedian (inkl. Quickselect-Algorithmus) an.

Geben Sie weiterhin (II) nach jeder Partitionierung im Quickselect Algorithmus den aktuellen Zustand an (d. h. nach Zeile 11 in Quickselect).

Array A	k	Pivot	Lows	Highs	Pivots Count
[]	<k></k>	<p></p>	[]	[]	<#P>

Übung

Komplexität von Quickselect

Bestimmen Sie die Komplexität des Quickselect-Algorithmus im schlechtesten Fall, im Durchschnittsfall und im besten Fall.

40

Geometrische Reihen

Die Summenformel für eine geometrische Reihe lautet:

$$S_n = a \cdot rac{1-r^n}{1-r} \quad ext{f\"{u}r} \quad r
eq 1$$

Mit:

 S_n : Summe der ersten n Glieder der geometrischen Reihe.

a: Das erste Glied der Reihe.

r: Der Quotient (Verhältnis aufeinanderfolgender Glieder).

n: Die Anzahl der Glieder.

Für n gegen unendlich und |r| < 1 gilt somit:

$$S = rac{a}{1-r} \quad ext{f\"{u}r} \quad |r| < 1$$

Komplexität von Quickselect

Bestimmen Sie die Komplexität des Quickselect-Algorithmus im schlechtesten Fall, im Durchschnittsfall und im besten Fall.