Toelichting bij de RobotArm opdrachten (gevorderd)

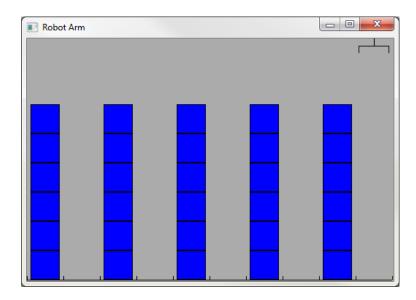
Functie	Uitleg wat de functie doet
robotArm.moveRight()	Verplaats de robotarm één plaats naar rechts
robotArm.moveLeft()	Verplaats de robotarm één plaats naar links
robotArm.grab()	Grijp het bovenste blok van een stapel
robotArm.drop()	Zet het blok neer op een stapel
robotArm.scan()	Geeft de kleur van het blok dat de robotarm op
	dat moment vast heeft. Indien de robotarm geen blok
	vast heeft geeft hij als kleur de waarde null.

robotArm.speed=50; Bepaalt de snelheid waarmee de robotarm beweegt. Je kunt deze snelheid wijzigen

OpdrachtG01

Verplaats iedere stapel één plek naar links.

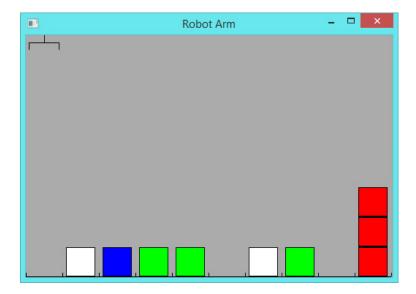
Je mag maximaal 13 regels code gebruiken!



OpdrachtG02

Verplaats alle rode blokken naar het einde.

Let op, de blokken zijn iedere keer anders als je het programma start!



OpdrachtG03

Verplaats alle blokken over de lege plaatsen, zodra er geen blokken meer zijn moet de arm stoppen.

OpdrachtG04

Draai de volgorde van de blokken om.

Je mag maximaal 20 regels code gebruiken!



OpdrachtG05

Verplaats alle stapels vijf stappen naar rechts.

Je mag maximaal 15 regels code gebruiken!

