

Activités

Activité 2

Démontrer que $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos(\vec{u}, \vec{v})$.

Cf. fig. 2.

On pose :

$$\overrightarrow{AB} = \vec{u} \overrightarrow{AC} = \vec{v}(\vec{u}; \vec{v}) = (\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC})$$

Soit \vec{i} tel que $\overrightarrow{AB} = AB \times \vec{i}$ et \vec{j} tel que $(A; \vec{i}; \vec{j})$ soit orthonormé.
Le cercle orienté de centre A et de rayon 1 est donc le cercle trigonométrique.

$$AK = 1 = \|\vec{i}\| = \|\vec{j}\| \overrightarrow{AC} = AC \times \overrightarrow{AK}$$

On a donc :

$$K(\cos \theta; \sin \theta) \overrightarrow{AC}(AC \cos \theta; AC \sin \theta) \overrightarrow{AB}(AB; 0)$$

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = AB \times AC \times \cos(\vec{u}; \vec{v})$$

Or $\cos(\vec{u}; \vec{v}) = \cos(\vec{v}; \vec{u})$.

$$\cos(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC}) = \cos(\overrightarrow{AC}; \overrightarrow{AB}) = \cos \widehat{BAC}$$

Conséquence : exprimer $\vec{u} \cdot \vec{v}$ dans le cas \vec{u} et \vec{v} colinéaires.

\vec{u} et \vec{v} colinéaires $\Leftrightarrow (u; v) = 0[2\pi]^1$ ou $(u; v) = \pi[2\pi]^2$.

On en déduit :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos 0 = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\|$$

ou

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos \pi = -\|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\|$$

-
1. Même sens
 2. Sens contraire

Activité 3

Soient A, B, C non alignés, H le projeté orthogonal de C sur (AB) .

Démontrer que $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AH}$.

Fin du cours.

exit

Application du produit scalaire dans un repère orthonormé

Rappel Soient $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$.

On a : $\vec{u} \cdot \vec{v} = x \times x' + y \times y'$.

- $\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ avec $\vec{u} \neq \vec{0}$ et $\vec{v} \neq \vec{0}$
- Soient un point A et un vecteur non nul \vec{n} . Soient $M(x; y)$ et $A(x_A; y_A)$.
L'ensemble des points du plan tels que $\overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0$ est une droite (d) passant par A . \vec{n} est appelé vecteur normal de (d) .

Preuve

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0 &\Leftrightarrow \overrightarrow{AM} = \vec{0} \text{ ou } \overrightarrow{AM} \perp \vec{n} \\ \overrightarrow{AM} = \vec{0} &\Leftrightarrow M = A\end{aligned}$$

On pose $\vec{n}(a; b)$ et on a $\overrightarrow{AM}(x - x_A; y - y_A)$.

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0 &\Leftrightarrow a(x - x_A) + b(y - y_A) = 0 \\ &\Leftrightarrow ax + by - ax_A - by_A = 0 \\ &\Leftrightarrow \underbrace{ax + by + c = 0}_{\text{équation cartésienne de la droite de vecteur directeur } \vec{u}(-b; a)} \quad \text{en posant } c = -ax_A - by_A\end{aligned}$$

Remarque $\vec{u} \cdot \vec{n} = a \times (-b) + b \times a = 0$

Application numérique

On pose $A(1; 2)$ et $\vec{n}(-2; 3)$. Déterminer une équation de (Δ) qui passe par A et qui a pour vecteur normal \vec{n} .

On a donc $\overrightarrow{AM}(x-1; y-2)$.

$$\begin{aligned} M(y; y) \in (\Delta) &\Leftrightarrow \overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0 \\ &\Leftrightarrow -2(x-1) + 3(y-2) = 0 \\ &\Leftrightarrow -2x + 3y - 4 = 0 \end{aligned}$$

Donc :
(BC) vecteur directeur de \overrightarrow{BC} .
(AH) vecteur normal de \overrightarrow{BC}