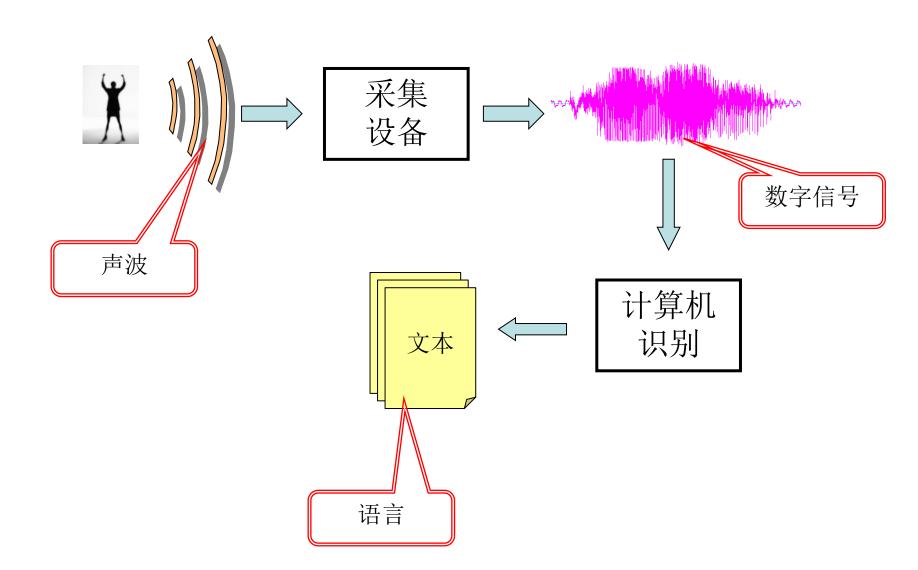
# 视听觉信号处理 Visual and Auditory Signal Processing



# 语音识别技术概述



## 语音识别示意图



- > 语音识别任务的分类
- · 按词汇表(Vocabulary)的大小分 小词汇表系统:包括10~100个词条 中词汇表系统:包括100~1000个词条 大词汇表系统:至少包含1000个以上的词条
- 按照发音方式分 孤立词(Isolated Word )识别 连接词(Connected Word)识别 连续语音(Continuous Speech)识别

 按说话人的限定范围分 特定人(Speaker Dependent, SD)识别 非特定人(Speaker-Independent, SI)识别

特定人小词表孤立词系统

动态时间归正方法 (DTW)

非特定人大词表连续语音识别任务

隐马尔科夫模型方法 (HMM)

### > 动态时间归正

DTW(Dynamic Time Warping)是一种模板匹配技术,是基于相似度计算与匹配实现的识别方法。

● 计算两个标量 x₁和 x₂ 的相似度

$$d = |x_1 - x_2|$$

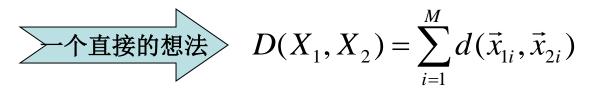
• 计算两个矢量  $\vec{x}_1 = \{x_{11},...x_{1n}\}$ 和  $\vec{x}_2 = \{x_{21},....x_{2n}\}$  的相似度

$$d(\vec{x}_1, \vec{x}_2) = \sum_{i=1}^{n} (x_{1i} - x_{2i})^2$$
**X**

● 经过预处理和特征提取后的语音可以看作矢量的序列

$$X = (\vec{x}_1, \vec{x}_2, ..., \vec{x}_M)$$

 $\bullet$  如何计算两个矢量序列 $X_1$ 和 $X_2$ 之间的相似度 ???

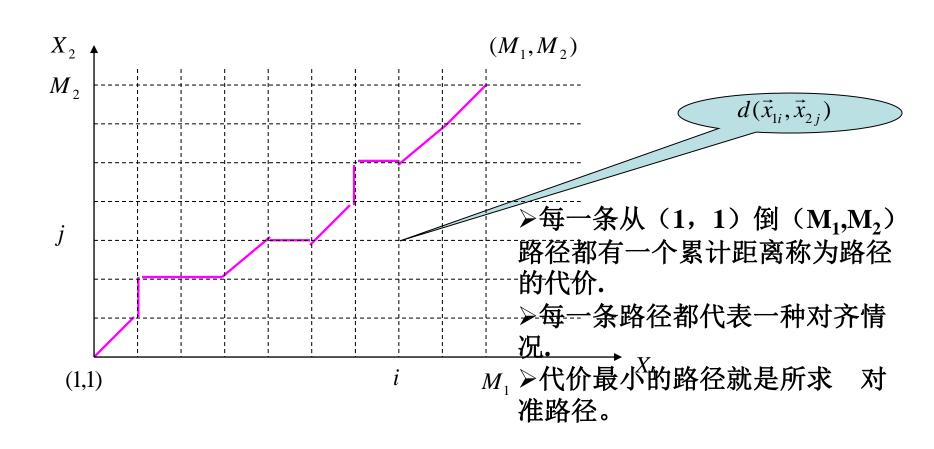


#### 存在问题:

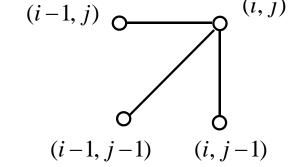
- 长度不同, $M_1 \neq M_2$
- 对不准

DTW:将表示两个语音段的矢量序列对准了再计算相似度。 或者说在时间上归正后再计算相似度。

#### • 如何对准



- 将对准问题,或者说将求两个语音段的相似度 问题,转化成了搜索代价最小的最优路径问题。
- 事实上,在搜索过程中,往往要进行路径的限制
  - (1) 起点/终点的限制
  - (2) 连续性限制



● 再此限制条件下,可以将全局最优化问题转化 为许多局部最优化问题一步一步地来求解,这 就动态规划(Dynamic Programming, 简称DP) 的思想。

定义一个代价函数  $\Phi(i,j)$  表示从起始点(1,1)出发,到达(i,j)点最小代价路径的累计距离。

有: 
$$\Phi(i,j) = \min_{(i',j') \to (i,j)} \{\Phi(i',j') + d(\vec{x}_{1i},\vec{x}_{2j})w_n\}$$

**列:** 
$$\Phi(M_1, M_2) = \min\{\Phi(M_1 - 1, M_2) + d(\vec{x}_{1M1}, \vec{x}_{2M2})w_n,$$

$$\Phi(M_1, M_2 - 1) + d(\vec{x}_{1M1}, \vec{x}_{2M2})w_n,$$

$$\Phi(M_1 - 1, M_2 - 1) + d(\vec{x}_{1M1}, \vec{x}_{2M2})w_n\}$$

依次类推, $\Phi(M_1-1,M_2)$ 、 $\Phi(M_1,M_2-1)$ 、 $\Phi(M_1-1,M_2-2)$ 可由更低一层的代价函数计算得到。

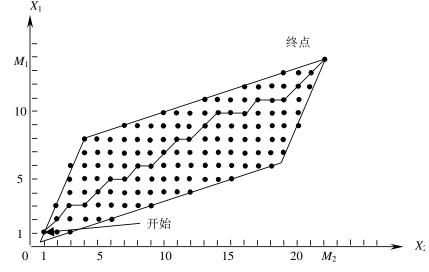
• 这样就可从

Φ(1,1) 逐步向上搜索。

● 加权系数的取值与局部路径有关

$$w_n = \begin{cases} 2 & (i-1, j-1) \rightarrow (i, j) \\ 1 & \sharp \Xi \end{cases}$$

- 定义回溯函数P(i, j)
- 平行四边形区域约束



#### DTW路径搜索算法

(1) 初始化: i = j = 1,  $\Phi(1,1) = d(\vec{x}_{11}, \vec{x}_{21})$ 

$$\Phi(i,j) = \begin{cases} 0 & \stackrel{\text{deg}}{=} (i,j) \in \text{Reg} \\ huge & \stackrel{\text{deg}}{=} (i,j) \notin \text{Reg} \end{cases}$$

其中约束区域Reg可以假定是这样一个平行四边形,它有两个顶点位于(1,1)和 $(M_1,M_2)$ ,相邻两条边的斜率分别为2和1/2。

#### (2) 递推求累计距离 并记录回溯信息

$$\Phi(i,j) = \min\{\Phi(i-1,j) + d(\vec{x}_{1i},\vec{x}_{2j}) \cdot W_n(1); \Phi(i-1,j-1) + d(\vec{x}_{1i},\vec{x}_{2j}) \cdot W_n(2);$$

$$\Phi(i, j-1) + d(\vec{x}_{1i}, \vec{x}_{2j}) \cdot W_n(3)$$

$$i = 2,3,\dots,M_1; j = 2,3,\dots,M_2; (i, j) \in \text{Reg}$$

一般取距离加权值为, $W_n(1) = W_n(3) = 1$   $W_n(2) = 2$ 

并将(i,j)点的回溯信息记录在p(i,j)中

- (3) 回溯求出所有的匹配点对:根据每步的上一步最佳局部路径p(i,j),由匹配点 $(M_1,M_2)$ 对向前回溯一直到(1,1)。这个回溯过程对于求平均模板或聚类中心来讲是必不可少的,但在识别过程往往不必进行。
- 对所求得的  $\Phi(M_1, M_2)$  还需用  $\sum W_n$  来归正

- 模板的训练
  - 1偶然训练法

将每个词的每一遍语音形成一个模板。在识别时,待识别矢量序列用DTW算法分别求得与每个模板的累计失真,综合在一起来形成总失真。 这种方法具有很大的偶然性。

2 顽健模板训练方法

这种方法将每个词重复说多遍,直到得到一对一致性较好的特征矢量序列。最终得到的模板是在一致性较好的特征矢量序列对在沿DTW的路径上求平均。

若  $D(X_1, X_2) < \sigma$  且最优路径为

$$(i(1), j(1)), (i(2), j(2)), ..., (i_{T_y}(T_y), j_{T_y}(T_y))$$

则可得到新的模板 Y,长度为 $T_{v}$ 

$$y_k = \frac{1}{2}(x_{1i(k)} + x_{2j(k)}), \qquad k = 1, 2, ... T_y$$

比偶然训练法可靠,但不够充分。当识别任务是针对非特定人时,这种问题更为突出。

>非特定人识别的模板训练算法—聚类方法

令 $\Omega$ 为L个训练序列的集合, $\Omega$  ={ $X_1, X_2, \cdots, X_L$ },其中,每个元素为某特定语音的一次实现,即一次发音。对每两次发音的特征矢量序列进行匹配计算,得到的匹配距离  $\delta(X_i, X_j)$  ,则可构成一个  $L \times L$  的距离矩阵。聚类的目的是将训练集 $\Omega$ 聚成N个不同的类  $\{\omega_i; i=1,2,\dots,N\}$ ,使  $\Omega = \bigcup_{\omega_i}^N \omega_i$  ,在同一类中的语音模式比较相近。

MKM聚类算法.doc

课堂练习:

要求:编制DTW匹配程序

输入:语音矢量序列 $X_1$ , $X_2$ 

输出: X<sub>1</sub>, X<sub>2</sub>的相似度得分

### 马尔可夫链

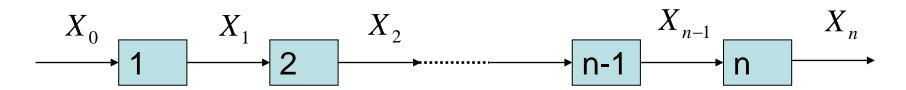
### 马尔可夫链

- ◆ 因俄国数学家安德烈·马尔可夫而得名,是他在1906年 提出来的。
- ◆ 状态空间是有限的或可列;
- ◆ 是一种离散时间随机过程。即指标集 T = (0,1,2,...);
- ◆具有马尔可夫性质(无后效性)。即在给定当前知识或信息的情况下,过去(即当期以前的历史状态)对于预测将来(即当期以后的未来状态)是无关的。

### 马尔可夫性质示例

#### ◆简单信号模型

在某数字通讯系统中,只传输 0、1两种信号,且传输 要经过很多级,且每级中由于噪声的存在会引起误差。假设每级输入0、1信号后,其输出不产生误差的概率为 $X_n$ . 记 $\{X_n,n\geq 0\}$ 为第n级的输出信号. 则它是状态有限的马尔科夫链,.



### 马尔可夫性质示例

#### ◆ 抛硬币输赢模型

假设甲乙两人以抛硬币的方式进行赌博,每次抛同一枚硬币;若出现正面,则甲付给乙一元钱,若出现反面,则乙付给甲一元钱.记 $X_n$ 为第n局之后甲赢的总钱数.则  $\{X_n, n \ge 0\}$  是马尔可夫链.

### 马尔可夫性质示例

- ◆ 有时是计算处理的需要;
- ◆ 计算符号串的概率 如拼音输入法 拼音串: wo zai deng ni

对应字串: 我在等你

我在瞪你

我载邓妮

窝仔灯拟

0 0 0

决策时需要计算每个可能的字串的概率

## 定义----马尔可夫性质示例

◆ 计算字符串  $\{X_n, n \ge 0\}$  的发生概率

$$P(X_2 = i_2 \mid X_0 = i_0, X_1 = i_1)$$

$$P(X_1 = i_1 \mid X_0 = i_0) P(X_0 = i_0)$$

定义 设随机过程  $\{X_n, n \ge 0\}$  的状态空间为:  $S = \{0, 1, 2, 3, \cdots\}$ 

若对任意的  $n \ge 0$  , 及  $i_0$ ,  $i_1$ ,  $i_2$ , ...,  $i_{n-1}$ ,  $i, j \in S$  有

$$P\{X_{n+1} = j \mid X_n = i, X_{n-1} = i_{n-1}, \dots, X_1 = i_1, X_0 = i_0\}$$
  
=  $P\{X_{n+1} = j \mid X_n = i\}$ 

则称  $\{X_n, n \geq 0\}$  为离散时间、离散状态的马尔可夫过程

,或简称为马尔可夫链。

◆ 字符串的概率可计算为:

$$\begin{split} P(X_0 = i_0, X_1 = i_1, ..., X_{K-1} = i_{K-1}, X_K = i_K) \\ &= P(X_K = i_K \mid X_{K-1} = i_{K-1}) \cdot P(X_{K-1} = i_{K-1} \mid X_{K-2} = i_{K-2}) \cdot \\ &\bullet \bullet \bullet \\ P(X_2 = i_2 \mid X_1 = i_1) \cdot P(X_1 = i_1 \mid X_0 = i_0) \cdot P(X_0 = i_0) \end{split}$$

◆ 即马尔可夫链 $\{X_n, n \ge 0\}$  的有限维分布完全由初始分布  $P\{X_0 = i\}$  和 条件概率  $P\{X_n = j \mid X_{n-1} = i\}$  确定.

定义1 设  $\{X_n, n \ge 0\}$  是马尔可夫链,记

$$a_{ij}(n) = P\{X_{n+1} = j \mid X_n = i\}$$

称 $a_{ij}(n)$  为马尔可夫链  $\{X_n, n \ge 0\}$  在时刻n 时的一步转移概率。有:

$$a_{ij}(n) \ge 0$$
,  $\forall i, j \in S$ ,  $n > 0$ ;  
 $\sum_{j \in S} a_{ij}(n) = 1$ ,  $\forall i \in S$ ,  $n > 0$ .

若其一步转移概率  $a_{ij}(n)$  与时间 n 无关,即:

$$a_{ij} = P\{X_{n+1} = j \mid X_n = i\} = P\{X_1 = j \mid X_0 = i\}$$

则称  $\{X_n, n \ge 0\}$  为齐次马尔可夫链

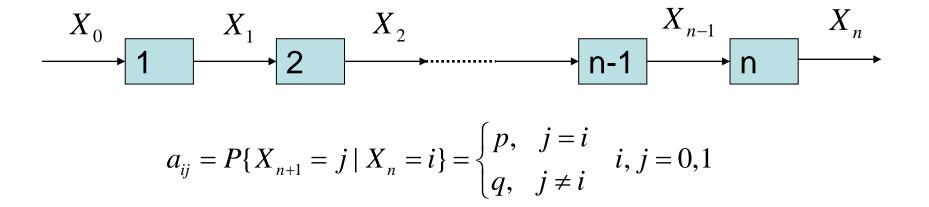
齐次马尔科夫链的一步转移概率矩阵.

短阵的每一行都  
是一条件分布律
$$A = (a_{ij})$$

$$a_{00} \ a_{01} \ a_{02} \ \cdots \ a_{0j} \ \cdots \ a_{1j} \ \cdots \ a_{20} \ a_{21} \ a_{22} \ \cdots \ a_{2j} \ \cdots \ a_{i0} \ a_{i1} \ a_{i2} \ \cdots \ a_{ij} \ \cdots \ a_{ij} \ \cdots$$

记  $\pi = (\pi_0, \pi_1, \cdots), (\pi_i = P\{X_0 = i\}, i \in S).$  称  $\pi$  为齐次马尔可夫链的初始分布.

#### 例1简单信号模型的转移概率矩阵



$$A = \begin{bmatrix} p & q \\ q & p \end{bmatrix}$$

#### 例2(一个简单的疾病死亡模型)

考虑一个包含两个健康状态 $S_1$ 和 $S_2$ 以及两个死亡状态  $S_3$ 和 $S_4$ (即由不同原因引起的死亡)的模型。若个体病愈,则认为它处于状态 $S_1$ ,若患病,则认为它处于 $S_2$ ,个体可以从 $S_1$ , $S_2$ 进入 $S_3$ 和 $S_4$ ,易见这是一个马氏链,转移矩阵为

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

例3 某计算机机房的一台计算机经常出故障,研究者每隔 15分钟观察一次计算机的运行状态,收集了24个小时的数 (共作97次观察),用1表示正常状态,用0表示不正常状态,所得的数据序列如下:

### 

设 $X_n$ 为第n(n=1,2,...,97)个时段的计算机状态,可以认为它是一个齐次马氏链。求

- (1)一步转移概率矩阵;
- (2)已知计算机在某一时段(15分钟)的状态为0,问在此条件下,从此时段起,该计算机能连续正常工作45分钟(3个时段)的条件概率.

**解:** (1) 设 $X_n$ 为第n(n=1,2,...,97)个时段的计算机状态,可以认为它是一个齐次马氏链,状态空 $S=\{0,1\}$ ,

96次状态转移情况是:  $0 \rightarrow 0$ : 8次;  $0 \rightarrow 1$ : 18次;

 $1 \rightarrow 0$ : 18次;  $1 \rightarrow 1$ : 52次;

因此一步转移概率可用频率近似地表示为:

$$a_{00} = P(X_{n+1} = 0 \mid X_n = 0) \approx \frac{8}{8+18} = \frac{8}{26}$$

$$a_{01} = P(X_{n+1} = 1 \mid X_n = 0) \approx \frac{18}{18+8} = \frac{18}{26}$$

$$a_{10} = P(X_{n+1} = 0 \mid X_n = 1) \approx \frac{18}{18+52} = \frac{18}{70}$$

$$A = P(X_{n+1} = 1 \mid X_n = 1) \approx \frac{52}{18+52} = \frac{52}{70}$$

$$A = P(X_{n+1} = 1 \mid X_n = 1) \approx \frac{52}{18+52} = \frac{52}{70}$$

(2) 某一时段的状态为0, 定义其为初始状态, 即 $X_0 = 0$ , 所求概率为:

$$P(X_{1} = 1, X_{2} = 1, X_{3} = 1 | X_{0} = 0)$$

$$= P(X_{1} = 1 | X_{0} = 0) P(X_{2} = 1 | X_{0} = 0, X_{1} = 1)$$

$$\times P(X_{3} = 1 | X_{0} = 0, X_{1} = 1, X_{2} = 1)$$

$$= a_{01}a_{11}a_{11}$$

$$= \frac{18}{26} \frac{52}{70} \frac{52}{70} = 0.382$$

### 隐马尔可夫模型

- 实际问题比Markov链模型所描述的更为复杂。观察到的事件并不是与状态一一对应,而是通过一组概率分布相联系。
- 使用双重随机过程来描述模型,一个是Markov链, 描述状态的转移;另一个随机过程描述状态和观 察值之间的统计对应关系。
- 由于状态是不可见的,因此称之为"隐" Markov 模型。

一个HMM的例子: Ball and Urn







缸 1

缸 2

缸 N

$$P(\mathfrak{U})=b_1(1)$$
  $P(\mathfrak{U})=b_2(1)$   $P(\mathfrak{U})=b_N(1)$ 

$$P({lay {(1)}}=b_2(1)$$

$$P(\mathfrak{T})=b_N(1)$$

$$P(绿)=b_1(2)$$

$$P(\$)=b_1(2)$$
  $P(\$)=b_2(2)$   $P(\$)=b_N(2)$ 

$$P({\rm $\mathfrak{A}$})=b_{\scriptscriptstyle N}(2)$$

$$P(蓝)=b_1(3)$$

$$P(\stackrel{\cdot}{\text{m}})=b_1(3)$$
  $P(\stackrel{\cdot}{\text{m}})=b_2(3)$   $P(\stackrel{\cdot}{\text{m}})=b_N(3)$ 

$$P(蓝)=b_N(3)$$

### ◆一个HMM可以由下列参数描述

初始状态概率  $\pi = (\pi_1, \dots, \pi_N)$ 

$$\pi_i = P(q_1 = \theta_i)$$

 $1 \le i \le N$ 

状态转移概率矩阵 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{N \times N}$   $a_{ij} = P(q_{t+1} = \theta_j \mid q_t = q_t)$ 

单高斯概率密度函数 或 混合高斯概率密度函数

观察概率序列 $\mathbf{B} = (b_1(o), b_2(o), ..., b_N(o))$ 

### ◆一个HMM的参数组为:

$$\lambda = (\pi, A, B)$$

$$b_{j}(o) = \sum_{k=1}^{K} c_{jk} N(o, u_{j}, \Sigma_{j})$$

- ◆ HMM的三个基本问题
  - 1 已知一个HMM参数组  $\lambda = (\pi, A, B)$  ,和给定一个观察序列  $O = o_1 o_2 .... o_T$  的条件下,如何计算在给定模型  $\lambda$  条件下观察序列O的概率  $P(O | \lambda)$  。
  - 2 如何确定最佳状态序列  $Q = q_1q_2...q_T$ ,以最好的解释观察序列Q。
  - 3 给定一组观察序列的集合 $\{O_m\}$ ,如何调整参数  $\lambda$  ,以使  $P(\{O_m\}|\lambda)$ 达到最大值。

计算概率 P(O | λ)

先计算 $P(O,Q|\lambda)$ ,其中Q为一给定的状态序列

$$Q = q_1 q_2, ..., q_T$$

有: 
$$P(O,Q|\lambda) = P(O|Q,\lambda)P(Q|\lambda)$$

所以 
$$P(O,Q \mid \lambda) = \pi_{q_1} b_{q_1}(o_1) a_{q_1 q_2} b_{q_2}(o_2) \cdots a_{q_{T-1} q_T} b_{q_T}(o_T)$$

$$P(O \mid \lambda) = \sum_{\forall Q} P(O, Q \mid \lambda)$$

$$= \sum_{\forall Q} \pi_{q_2} b_{q_1}(o_1) a_{q_1 q_2} b_{q_2}(o_2) \cdots a_{q_{T-1} q_T} b_{q_T}(o_T)$$

计算量: 2TN<sup>T</sup>

当N=5, T=100 时,计算量达 $10^{72}$ 

# 前向—后向算法

定义前向变量为:  $\alpha_t(i) = P(o_1 o_2 \cdots o_t, q_t = i \mid \lambda)$ 

前向变量有如下性质:

(1) 初值易求 
$$\alpha_1(i) = P(o_1, q_1 = i) = \pi_i b_i(o_1)$$

(2) 可以计算
$$P(O|\lambda)$$
  $P(O|\lambda) = \sum_{i=1}^{N} \alpha_{T}(i)$ 

(3) 有递推关系 
$$\alpha_{t+1}(j) = \left[\sum_{i=1}^{N} \alpha_{t}(i)a_{ij}\right]b_{j}(o_{t+1})$$

因此可以利用递推关系,逐层递推,计算出全部  $\alpha_t(j)$   $1 \le t \le T-1$   $1 \le j \le N$ 。最后再由  $\alpha_T(i)$  计算 得到  $P(O|\lambda)$ 

(a) 初始化:  $\forall 1 \leq i \leq N$ 

$$\alpha_1(i) = \pi_i b_i(o_1)$$

(b) 递推:  $\forall 1 \le t \le T - 1$ ,  $1 \le j \le N$ 

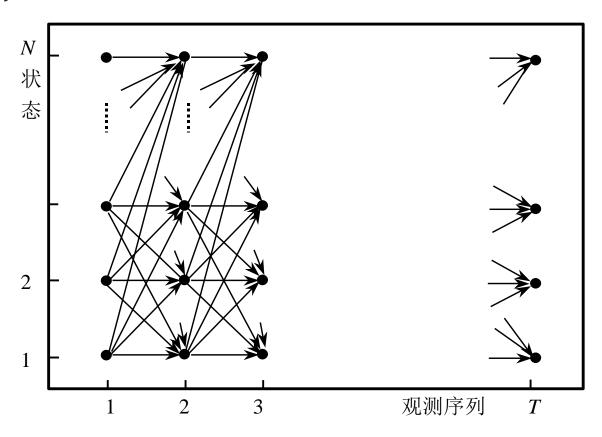
$$\alpha_{t+1}(j) = \left[\sum_{i=1}^{N} \alpha_{t}(i)a_{ij}\right]b_{j}(o_{t+1})$$

(c) 终止:

$$P(O \mid \lambda) = \sum_{i=1}^{N} \alpha_{T}(i)$$

计算量为 $N^2T$ ,N=5 T=100时,只需2500次乘法运算

### 格型结构



#### 定义后向变量为

$$\beta_t(i) = P(o_{t+1}o_{t+2}\cdots o_T \mid q_t = i, \lambda)$$

$$\beta_T(i) = b_i(O_T)$$

$$\beta_{t}(i) = \sum_{i=1}^{N} a_{ij} b_{j}(o_{t+1}) \beta_{t+1}(j)$$

$$P(O \mid \lambda) = \sum_{j=1}^{N} \alpha_{t}(j) \beta_{t}(j)$$

• 最佳状态链的确定

确定一个最佳状态序列  $Q^* = q_1^*, q_2^*, \dots, q_T^*$  , 使  $P(O, Q^* \mid \lambda)$ 为最大。

$$Q^* = \arg\max_{Q} P(O, Q \mid \lambda)$$

#### Viterbi算法

定义  $\delta_t(i) = \max_{q_1,q_2,\cdots q_{t-1}} P(q_1q_2\cdots q_{t-1},q_t=i,o_1o_2\cdots o_t \mid \lambda)$ 为在时刻t,沿一条路径 $q_1,q_2,\cdots,q_t$ ,且  $q_t=i$ ,产生出 $o_1o_2\cdots o_t$ 的最大概率

#### 是否满足DP算法的三个条件

1 初值易求:

$$\delta_1(i) = P(q_1 = i, o_1 \mid \lambda) = \pi_i b_i(o_1)$$

2 能够解决问题:

$$P(O, Q^* \mid \lambda) = \max_{i} \max_{q_1...q_{T-1}} P(o_1 o_2...o_T, q_1...q_{T-1}, q_T = i \mid \lambda) = \max_{i} \delta_T(i)$$

3有递推关系:

若已知  $\delta_t(i)$  对应的最佳状态链  $q_1q_2\cdots q_{t-1}q_t$ ,设  $q_{t-1}=j$ 可以证明  $\delta_{t-1}(j)$  对应的最佳状态链为  $q_1q_2\cdots q_{t-1}$ 即若已知  $q_{t-1}=j$  则  $\delta_t(i)=\delta_{t-1}(j)a_{ji}b_i(o_t)$ 

实际上不知道  $q_{t-1} = j$  ,可以遍历所有的  $q_{t-1}$  求最值有:

$$\delta_{t}(i) = \max_{1 \le j \le N} [\delta_{t-1}(j)a_{ji}]b_{j}(o_{t})$$

可以用回溯的方式求出Q\*

那么,求取最佳状态序列  $Q^*$ 的过程为

(a) 初始化: 对
$$1 \le i \le N$$

$$\delta_1(i) = \pi_i b_i(o_1)$$

$$\varphi_1(i) = 0$$

(b) 递推: 对
$$2 \le t \le T$$
,  $1 \le j \le N$ 

$$\delta_t(j) = \max_{1 \le i \le N} [\delta_{t-1}(i)a_{ij}]b_j(o_t)$$

$$\varphi_t(j) = \arg\max_{1 \le i \le N} [\delta_{t-1}(i)a_{ij}]$$

#### c) 终止:

$$P^* = \max_{1 \le i \le N} [\delta_T(i)]$$

$$q_T^* = \arg\max_{1 \le i \le N} [\delta_T(i)]$$

#### 路径回溯,确定最佳状态序列:

$$q_t^* = \varphi_{t+1}(q_{t+1}^*), \quad t = T-1, T-2, \dots, 1$$

 $\max_{Q} P(O,Q|\lambda)$ 事实上是  $\sum_{Q} P(O,Q|\lambda)$  中举足轻重的唯一成分,因此,常常等价地使用  $\max_{Q} P(O,Q|\lambda)$  来近似  $\sum_{Q} P(O,Q|\lambda)$  。即Viterbi算法也就能用来计算  $P(O|\lambda)$  。

在连接词和连续语音识别中,更多地采用Viterbi 算法来进行识别操作。因为它不仅能计算得分,还 能通过最佳状态链获得词的边界信息。

- MLE和EM
  - MLE---一元高斯分布

$$\hat{\mu}, \hat{\sigma} = \arg \max_{\mu, \sigma} p(\lbrace x_i \rbrace | \mu, \sigma) = \arg \max_{\mu, \sigma} \prod_{i=1}^{n} p(x_i | \mu, \sigma)$$

改变目标函数

$$\hat{\mu}, \hat{\sigma} = \arg \max_{\mu, \sigma} \ln \{ \prod_{i=1}^{N} p(x_i | \mu, \sigma) \}$$

$$= \arg \max_{\mu, \sigma} \sum_{i=1}^{N} \ln p(x_i | \mu, \sigma)$$

$$\hat{\mu}, \hat{\sigma} = \arg \max_{\mu, \sigma} \sum_{i=1}^{N} \left( -\frac{(x_i - \mu)^2}{2\sigma^2} - \ln \sigma - \ln \sqrt{2\pi} \right)$$

$$= \arg \max_{\mu, \sigma} \sum_{i=1}^{N} \left( -\frac{(x_i - \mu)^2}{2\sigma^2} - \ln \sigma \right)$$

$$= \arg \min_{\mu, \sigma} \sum_{i=1}^{N} \left( \frac{(x_i - \mu)^2}{2\sigma^2} + \ln \sigma \right)$$

求极值

$$\frac{\partial J}{\partial \mu} = \sum_{i=1}^{N} \frac{-2(x_i - \mu)}{2\sigma^2}$$

$$= \frac{1}{\sigma^2} (N\mu - \sum_{i=1}^{N} x_i)$$

$$= 0$$

$$\hat{\mu} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} x_i$$

$$\frac{dJ'(\sigma)}{d\sigma} = \frac{N}{\sigma} - \sum_{i=1}^{N} \frac{(x_i - \mu)^2}{\sigma^3}$$

$$= \frac{1}{\sigma} (N - \frac{1}{\sigma^2} \sum_{i=1}^{N} (x_i - \hat{\mu})^2)$$

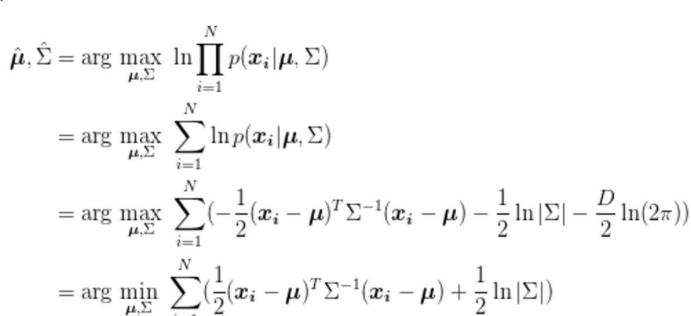
$$= 0$$

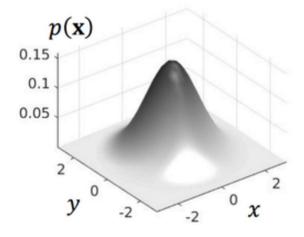
$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (x_i - \hat{\mu})^2$$

#### MLE---多元高斯分布

$$p(\boldsymbol{x}) = \frac{1}{(2\pi)^{D/2} |\Sigma|^{1/2}} \exp\{-\frac{1}{2} (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu})^T \Sigma^{-1} (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu})\}$$

有





$$\frac{\partial J}{\partial \boldsymbol{\mu}} = \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{\mu}} \sum_{i=1}^{N} (\frac{1}{2} (\boldsymbol{x}_{i} - \boldsymbol{\mu})^{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} (\boldsymbol{x}_{i} - \boldsymbol{\mu}) + \frac{1}{2} |\boldsymbol{\Sigma}|)$$

$$= \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{\mu}} \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} (\boldsymbol{x}_{i}^{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{x}_{i} - \boldsymbol{x}_{i}^{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{\mu} - \boldsymbol{\mu}^{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{x}_{i} + \boldsymbol{\mu}^{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{\mu})$$

$$= \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{\mu}} \sum_{i=1}^{N} (\frac{1}{2} \boldsymbol{\mu}^{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{x}_{i} - \boldsymbol{x}_{i}^{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{\mu} - \boldsymbol{\mu}^{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{x}_{i} + \boldsymbol{\mu}^{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{\mu})$$

$$= \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{\mu}} \sum_{i=1}^{N} (\frac{1}{2} \boldsymbol{\mu}^{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{\mu} - \boldsymbol{\mu}^{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{x}_{i})$$

$$= \sum_{i=1}^{N} (\frac{1}{2} \boldsymbol{\mu}^{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{\mu} - \boldsymbol{\mu}^{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{x}_{i})$$

$$= \sum_{i=1}^{N} (\boldsymbol{\mu} - \boldsymbol{x}_{i})$$



$$\hat{\boldsymbol{\mu}} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \boldsymbol{x_i}$$

$$\frac{\partial J}{\partial \Sigma} = \frac{\partial}{\partial \Sigma} \sum_{i=1}^{N} \left( \frac{1}{2} (\boldsymbol{x}_i - \hat{\boldsymbol{\mu}})^T \Sigma^{-1} (\boldsymbol{x}_i - \hat{\boldsymbol{\mu}}) + \frac{1}{2} \ln |\Sigma| \right)$$
$$= \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} \left( -\Sigma^{-1} (\boldsymbol{x}_i - \hat{\boldsymbol{\mu}}) (\boldsymbol{x}_i - \hat{\boldsymbol{\mu}})^T \Sigma^{-1} + \Sigma^{-1} \right)$$

$$\frac{\mathrm{d}x^{T} A}{\mathrm{d}x} = A_{\text{http://blog.csdn.ne}} \frac{\mathrm{d}Ax}{\mathrm{d}x^{T}} = A$$

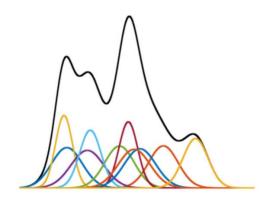
$$\frac{\mathrm{d}Ax}{\mathrm{d}x} = A^{T}$$

$$\frac{\mathrm{d}x A}{\mathrm{d}x} = A^{T}$$

$$\frac{\partial \boldsymbol{u}^T \boldsymbol{v}}{\partial \boldsymbol{x}} = \frac{\partial \boldsymbol{u}^T}{\partial \boldsymbol{x}} \boldsymbol{v} + \frac{\partial \boldsymbol{v}^T}{\partial \boldsymbol{x}} \boldsymbol{u}^T - \hat{\boldsymbol{\mu}})^T$$

EM---混合高斯分布

$$p(\mathbf{x}) = \sum_{k=1}^{K} w_k g_k(\mathbf{x}|\boldsymbol{\mu}_k, \Sigma_k)$$



- 由于求和式出现对数函数中,因而求极值而得到的方程组不是线性方程组,无法求解
- 用迭代的方法来求解,先给个初值,然后认为均值、 协方差矩阵已知,去估计权重,再根据权重,去估计 均值和方差

· HMM模型的训练

给定一个观察值序列  $O = o_1, o_2, \cdots o_T$  确定一个  $\lambda = (\pi, A, B)$  ,使  $P(O | \lambda)$  最大。 实际上,不存在一种方法直接估计最佳的  $\lambda$ 。

#### 替代的方法是:

根据观察值序列选取初始模型  $\lambda = (\pi, A, B)$ ,然后依据某种方法求得一组新参数  $\overline{\lambda} = (\overline{\pi}, \overline{A}, \overline{B})$ ,保证有  $P(O|\overline{\lambda}) > P(O|\lambda)$ 。重复这个过程,逐步改进模型参数,直到  $P(O|\overline{\lambda})$  收敛。

- ▶ 这一方法,未必能求得全局最大值、而有可能 得到一局部极值点
- > 经典的方法: Baum-Welch算法。
- ➤ Baum-Welch算法的理论基础是EM算法。

#### 定义辅助函数

$$Q(\overline{\lambda},\lambda) = \sum_{Q} P(Q,O|\lambda) \log P(Q,O|\overline{\lambda}).$$

可以证明: 若  $Q(\bar{\lambda}, \lambda) \ge Q(\lambda, \lambda)$  则有  $P(O|\bar{\lambda}) \ge P(O|\lambda)$ 

$$Q(\overline{\lambda}, \lambda) - Q(\lambda, \lambda) = \sum_{Q} P(Q, O|\lambda) \log \frac{P(Q, O|\lambda)}{P(Q, O|\lambda)}$$

$$\leq \sum_{Q} P(Q, O|\lambda) \left( \frac{P(Q, O|\overline{\lambda})}{P(Q, O|\lambda)} - 1 \right)$$

$$= P(O|\overline{\lambda}) - P(O|\lambda).$$

计算  $\frac{\partial Q(\lambda, \overline{\lambda})}{\partial \overline{\lambda}} = 0$  , 得到一组求取  $\overline{\lambda}$  的公式,这一组公式就称为重估(Re-Estimation )公式,它们是Baum-Welch算法的核心内容。

$$Q(\overline{\lambda}, \lambda) = \sum_{Q} P(Q, O|\lambda) \log P(Q, O|\overline{\lambda}).$$

$$= \sum_{Q} \log(\overline{\pi}_{q_1} \overline{b}_{q_1} (o_1) \prod_{i=2}^{T} \overline{a}_{q_{i-1}q_i} \overline{b}_{q_i} (o_i)) p(O, Q \mid \lambda)$$

$$= \sum_{Q} \log \overline{\pi}_{q_1} p(O, Q \mid \lambda) + \sum_{Q} (\sum_{i=2}^{T} \log \overline{a}_{q_{i-1}q_i}) P(O, Q \mid \lambda) + \sum_{Q} (\sum_{i=1}^{T} \log \overline{b}_{q_i}(O_i) p(O, Q \mid \lambda)$$

 $\pi_i$  的重估

$$Q(\lambda, \overline{\lambda}) = \sum_{Q} \log \overline{\pi}_{q_1} p(Q, Q \mid \lambda) + \varphi_1 = \sum_{i=1}^{N} \log \overline{\pi}_{i} p(Q, q_1 = s_i \mid \lambda) + \varphi_1$$

以及约束条件  $\sum_{n=1}^{N} \pi_{n} = 1$ 

$$\sum_{i=1}^{N} \pi_i = 1$$

根据拉格朗日乘子法

$$\frac{\partial}{\partial \overline{\pi}_i} \left( \sum_{i=1}^N \log \overline{\pi}_i p(O, q_1 = s_i \mid \lambda) + \varphi_1 + r \left( 1 - \sum_{i=1}^N \overline{\pi}_i \right) \right) = 0$$

$$\overline{\pi}_{i} = \frac{p(O, q_{1} = s_{i} \mid \lambda)}{p(O \mid \lambda)} = \frac{\alpha_{1}(i)\beta_{1}(i)}{\sum_{i=1}^{N} \alpha_{1}(i)\beta_{1}(i)}$$

 $a_{ij}$  的重估

$$\varphi(\lambda, \overline{\lambda}) = \sum_{i=1}^{N} \sum_{i=2}^{T} \log \overline{a}_{ij} p(O, q_{i-1} = s_i, q_i = s_j | \lambda) + \varphi_2$$
  
以及约束条件 
$$\sum_{i=1}^{N} a_{ij} = 1$$

以此类推,去重估观察概率。

#### Baum-Welch算法

》定义 $\xi_t(i,j)$  为给定训练序列O和模型 $\lambda$ 时,HMM模型在t时刻处于状态i,t+1时刻处于状态j的概率。

$$\xi_t(i, j) = P(q_t = i, q_{t+1} = j \mid O, \lambda)$$

易证

$$\xi_{t}(i,j) = [\alpha_{t}(i)a_{ij}b_{j}(o_{t+1})\beta_{t+1}(j)]/P(O|\lambda)$$

 $\triangleright$ 定义HMM模型在t时刻处于状态i的概率为  $\gamma_t(i)$ 。

$$\gamma_t(i) = P(q_t = i \mid O, \lambda) = \sum_{j=1}^{N} \xi_t(i, j) = \alpha_t(i) \beta_t(i) / P(O \mid \lambda)$$

#### 重估公式可写成如下形式

$$\overline{\pi}_{i} = \gamma_{1}(i)$$

$$\overline{a}_{ij} = \sum_{t=1}^{T-1} \xi_{t}(i, j) / \sum_{t=1}^{T-1} \gamma_{t}(i)$$

#### 若观察概率采用离散值

$$\overline{b}_{ik} = \sum_{\substack{t=1\\o_t=V_k}}^{T} \gamma_t(i) / \sum_{t=1}^{T} \gamma_t(i)$$

若观察概率为多维连续高斯概率密度函数形式,即

$$b_i(o) = N(\mathbf{o}, \boldsymbol{\mu}_i, \boldsymbol{\Sigma}_i) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{K}{2}} |\boldsymbol{\Sigma}_i|^{\frac{1}{2}}} \exp \left\{ -\frac{(\mathbf{o} - \boldsymbol{\mu}_i)^T \boldsymbol{\Sigma}_i^{-1} (\mathbf{o} - \boldsymbol{\mu}_i)}{2} \right\}$$

则

$$\overline{u}_i = \frac{\sum_{t=1}^T \gamma_t(i) o_t}{\sum_{t=1}^T \gamma_t(i)} \qquad \qquad \overline{\Sigma}_i = \frac{\sum_{t=1}^T \gamma_t(i) (o_t - \overline{u}_i)^t}{\sum_{t=1}^T \gamma_t(i)}$$

若观察概率为混合高斯分布形式,即

$$b_{j}(o_{t}) = \sum_{k=1}^{K} c_{jk} N(o_{t}, u_{jk}, \Sigma_{jk})$$

则重估公式写为

$$\overline{c}_{jk} = \frac{\sum_{t=1}^{T} \upsilon_{t}(j,k)}{\sum_{t=1}^{T} \gamma_{t}(j)} \qquad \overline{u}_{jk} = \frac{\sum_{t=1}^{T} \upsilon_{t}(j,k)o_{t}}{\sum_{t=1}^{T} \upsilon_{t}(j,k)}$$

$$\overline{\Sigma}_{jk} = \frac{\sum_{t=1}^{T} \upsilon_{t}(j,k)(o_{t} - \overline{u}_{jk})(o_{t} - \overline{u}_{jk})^{t}}{\sum_{t=1}^{T} \upsilon_{t}(j,k)}$$

中

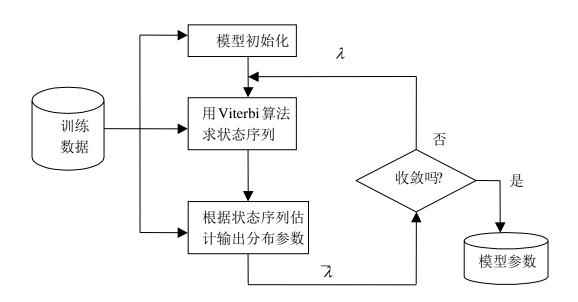
$$\upsilon_{t}(j,k) = \frac{\sum_{i=1}^{N} \alpha_{t-1}(i) a_{ij} c_{jk} b_{jk}(o_{t}) \beta_{t}(j)}{P(O \mid \lambda)}$$

#### HMM算法实现中的问题

• 初始模型选取

初始模型的选取对Baum-Welch算法的结果有巨大影响。只有选取好的初始模型,才能使最后求出的局部极大与全局最大相接近。

最常采用的是一种基于Viterbi算法的初始模型 选取方法。



#### • 根据状态序列重估

 $\bar{\pi}_i$  =以状态i起始的语音段数量/语音段总数量

 $\bar{a}_{ij}$  = 状态i后出现状态j的数量/状态i的数量

#### 若观察概率为单高斯概率密度函数形式

$$b_i(o) = N(\mathbf{o}, \boldsymbol{\mu}_i, \boldsymbol{\Sigma}_i) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{K}{2}} |\boldsymbol{\Sigma}_i|^{\frac{1}{2}}} \exp \left\{ -\frac{(\mathbf{o} - \boldsymbol{\mu}_i)^T \boldsymbol{\Sigma}_i^{-1} (\mathbf{o} - \boldsymbol{\mu}_i)}{2} \right\}$$

一般 豆 采用对角阵形式

$$ar{\Sigma}_i = egin{bmatrix} oldsymbol{\sigma}_{i1}^2 & & 0 \ & .. & \ 0 & oldsymbol{\sigma}_{iD}^2 \ \end{pmatrix}$$

将 $\bar{u}_i$ 估计为所有状态标号为i的特征矢量的样本均值将 $\sigma_{id}^2$ 估计为所有状态标号为i的特征矢量第d维的方差

若观察概率为混合高斯概率密度函数形式

$$b_{i}(o_{t}) = \sum_{k=1}^{K} c_{ik} N(o_{t}, u_{ik}, \Sigma_{ik})$$

需要将状态标号为i的特征矢量进行聚类,聚成K类, 在每一类的样本中估计  $\bar{\mu}_{ik}$   $\bar{\Sigma}_{ik}$ 

$$\bar{c}_{ik} = \frac{\text{状态标号为i}的特征矢量中属于第k类的数量}{\text{状态标号为i}的特征矢量的数量}$$

 多个观察值序列训练
 用L个观察序列训练HMM时,要对Baum-Welch 算法的重估公式加以修正。

$$\bar{\pi}_{i} = \sum_{l=1}^{L} \alpha_{1}^{(l)}(i) \beta_{1}^{(l)}(i) / P(O^{(l)} | \lambda)$$

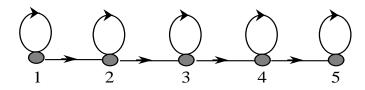
$$\bar{a}_{ij} = \frac{\sum_{l=1}^{L} \sum_{t=1}^{T_{l}-1} \alpha_{t}^{(l)}(i) a_{ij} b_{j}(o_{t+1}^{(l)}) \beta_{t+1}^{(l)}(j) / P(O^{(l)} | \lambda)}{\sum_{l=1}^{L} \sum_{t=1}^{T_{l}-1} \alpha_{t}^{(l)}(i) \beta_{t}^{(l)}(j) / P(O^{(l)} | \lambda)}$$

$$ar{b}_{jk} = rac{\sum\limits_{l=1}^{L}\sum\limits_{t=1}^{T_{l}}lpha_{t}^{(l)}(i)eta_{t}^{(l)}(j)/P(O^{(l)}\,|\,\lambda)}{\sum\limits_{l=1}^{L}\sum\limits_{t=1}^{T_{l}}lpha_{t}^{(l)}(i)eta_{t}^{(l)}(j)/P(O^{(l)}\,|\,\lambda)}$$

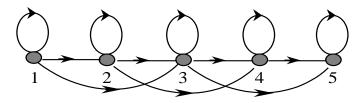
• 数据下溢问题

用对数似然度,取代概率值

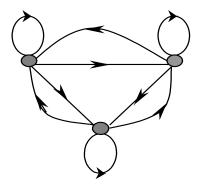
• Markov链的形状和HMM的类型



(a) 无跨越从左向右模型



(b) 有跨越从左向右模型

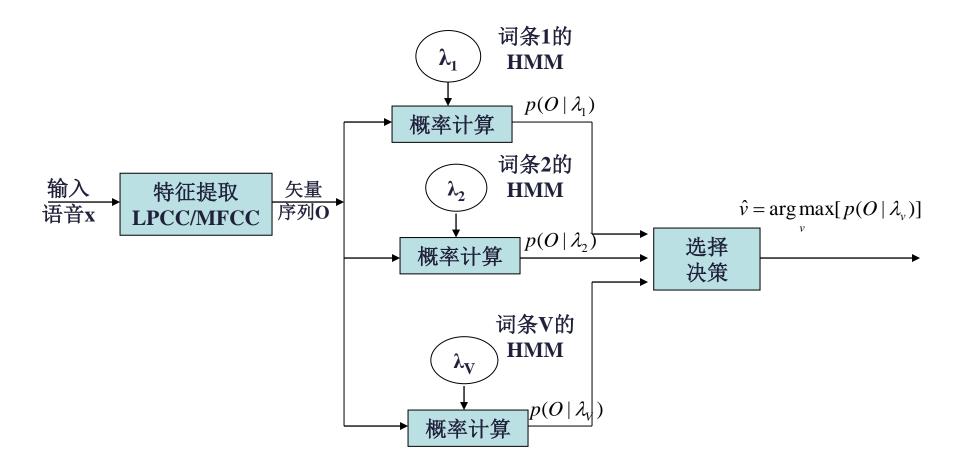


(c) 全连接模型

### HMM的类型:

- 离散HMM
- 连续HMM

• 孤立词识别原理图



- > 连接词语音识别技术
- 连接词
  - (1) 连续发音,不知道语音中词的个数和词的 边界信息。
  - (2) 词表有限,可以象孤立词识别一样,以词为单位建模。
- 连接词识别

连接词识别,就是指系统存储的模板或模型是针对孤立词的,但是识别的语音却是由这些词构成的词串。

>连接词识别问题的一般描述(从DTW的角度)

设 给 定 测 试 发 音 的 特 征 矢 量 序 列 为  $O = \{o(1), o(2), ..., o(M)\}$ ,词表中 V 个词的模板分别为  $R_1, R_2, ..., R_V$ 。某一个参考模板  $R_i$  具有如下的形式:

$$R_i = \{r_i(1), r_2(2), ..., r_i(N_i)\}$$
 1 \le i \le V

其中 $N_i$ 是第i个词参考模板的帧数。

连接词识别的问题变为,寻找与 O 序列最优匹配的参考模板序列  $R^*$ ,  $R^*$ 是 L 个参考模板的连接:

$$R^* = \{R_{q^*(1)} \oplus R_{q^*(2)} \oplus R_{q^*(3)} \oplus \dots \oplus R_{q^*(L)}\}$$

其中每个 $q^*(l)$ 可能是[1,V]中任意一个模板。

### 一个超模板 Rs

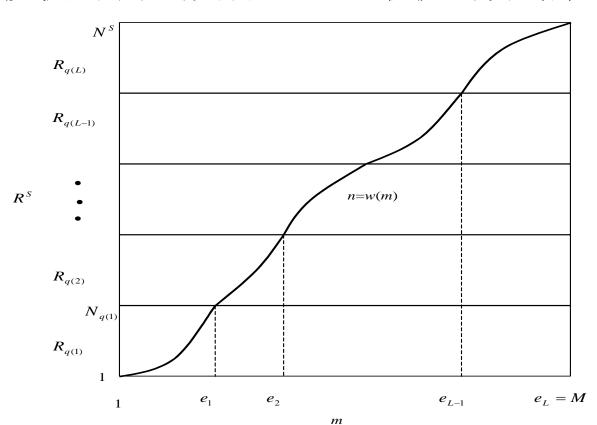
$$R^{s} = R_{q(1)} \oplus R_{q(2)} \oplus R_{q(3)} \oplus \dots \oplus R_{q(L)} = \{r^{s}(n)\}_{n=1}^{N^{s}}$$

超模板与测试发音O之间的相似度可以用DTW来计算

$$D(R^{s}, O) = \min_{w(m)} \sum_{m=1}^{M} d(o(m), r^{s}(w(m)))$$

 $d(\cdot,\cdot)$  为局部特征匹配距离, $w(\cdot)$  是时间弯折函数

### 超模板与测试发音之间的最优对齐路径



R\* 可以如下计算

$$D^* = \min_{R^s} D(R^s, O)$$

$$= \min_{\substack{L_{\min} \le L \le L_{\max} \ q(1), q(2), \dots, q(L) \ 1 \le q(i) \le V}} \min_{w(m)} \sum_{m=1}^{M} d(o(m), r^s(W(m)))$$

$$R^* = \arg\min_{R^s} D(R^s, O)$$

计算量太大,因此必须寻找快速算法:

- > 二阶动态规划算法
- > 分层构筑算法

> 二阶动态规划算法

先定义两个函数

$$\widetilde{D}(b,e) = \min_{1 \le v < V} [\widehat{D}(v,b,e)]$$

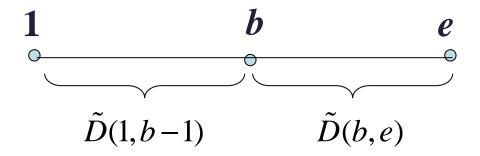
$$\widetilde{N}(b,e) = \underset{1 \le v < V}{\operatorname{arg\,min}} [\widehat{D}(v,b,e)]$$

 $\hat{D}(v,b,e)$ 表示起始点为b,结束点为e的语音段与模板v之间的DTW距离

设  $\bar{D}_l(e)$  为有l个词时,以e为终点的  $D^*$ ,有初值

$$\overline{D}_1(e) = \widetilde{D}(1,e) \quad 1 \le e \le M$$

● 看一看当词的数目确定为2时



$$D^* = \min_{1 \le b \le e} [\tilde{D}(1, b-1) + \tilde{D}(b, e)]$$

$$\bar{D}_{2}(e) = \min_{1 \le b \le e} \{\bar{D}_{1}(b-1) + \tilde{D}(b,e)\} \quad 1 \le e \le M$$

### 词的数目为1个时的递推式

$$\bar{D}_{l}(e) = \min_{1 \le b < e} [\bar{D}_{l-1}(b-1) + \tilde{D}(b,e)] \quad 1 \le e \le M$$

而 $D^*$ 

$$D^* = \min_{1 \le l \le L_{\max}} [\overline{D}_l(M)]$$

#### 算法描述:

(1) 初始化

$$\bar{D}_l(e) = \infty$$
 ,  $1 \le l \le L_{\text{max}}$   $0 \le e \le M$ 

(2) 对 *l*=1

$$\overline{D}_{1}(e) = \widetilde{D}(1,e), \qquad 2 \le e \le M$$

(3) 递推,对 e从 l=2 到 L 进行循环

$$\overline{D}_{2}(e) = \min_{1 \le b < e} [\widetilde{D}(b, e) + \overline{D}_{1}(b - 1)], \qquad 3 \le e \le M$$

$$\overline{D}_3(e) = \min_{1 \le b < e} [\widetilde{D}(b,e) + \overline{D}_2(b-1)], \qquad 4 \le e \le M$$

$$\overline{D}_{l}(e) = \min_{1 \leq b < e} [\widetilde{D}(b,e) + \overline{D}_{l-1}(b-1)], \qquad l+1 \leq e \leq M$$

### (4) 最优解

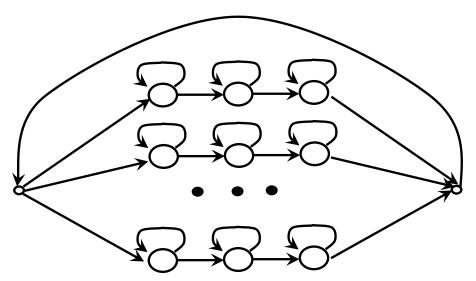
$$D^* = \min_{1 \le l \le L_{\max}} [\overline{D}_l(M)]$$

(5) 回溯:利用 $D^*$  所对应的 $\tilde{D}(b,e)$ ,可以找到其对应标号 $\tilde{N}(b,e)$ ,以及最优路径上第  $\mathbf{l}$  个模板的起始位置  $\mathbf{b}$ , $\mathbf{b}$ — $\mathbf{l}$  即为第  $\mathbf{l}$ — $\mathbf{l}$  个模板的结束位置  $\mathbf{e}$ ,通过 $\overline{D}_{l-1}(e)$  可以找到第  $\mathbf{l}$ — $\mathbf{l}$  个模板的起始位置,以及它的前一个模板的结束位置,以此类推,就可以逐步找出所有的最优模板。

· 基于HMM的连接词识别

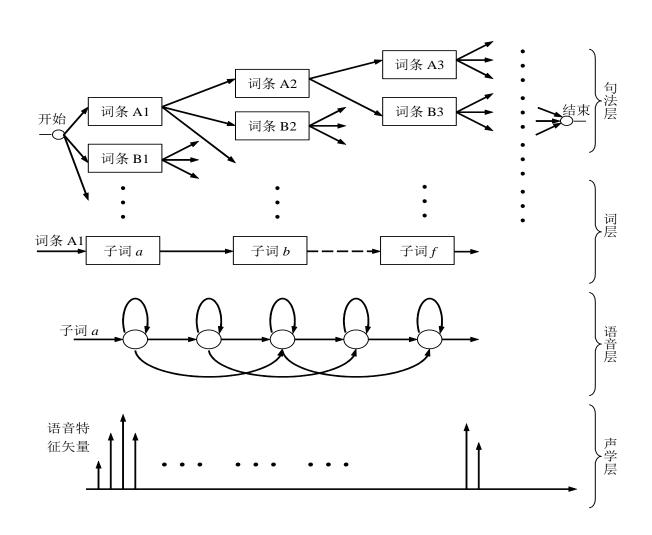
举例: 数字串识别

- 0-9共10个数字,采用3状态从左至右无跨越HMM
- 形成一个新的HMM(识别网络)
- Viterbi解码



- > 大词汇量连续语音识别技术(LVCSR)
- 语音识别研究中意义最重大、应用成果最丰富,同时最具有挑战性的研究课题。
- 大词汇量非特定人的连续语音识别系统的词误 识率大体为小词汇量、特定人的孤立词识别系 统词误识率的50倍左右。
- 特有的问题:
  - ❖词(模式)的数量太多,语料不够。
  - ❖发音相近的内容多,误识严重。

- · 在上个世纪90年代初期,取得了里程碑式的成果(李开复和他的Sphinx)
- · 基于HMM的LVCSR系统的统一框架,将整个识别系统分为三层: 声学—语音层、词层和句法层。
  - ❖声学—语音层是识别系统的底层,它接受输入语音, 并以一种"子词(Subword)"单位作为其识别输 出,每个子词单位对应一套HMM结构和参数。
  - ❖词层规定词汇表中每个词是由什么音素—音子串接 而成的
  - ❖句法层中规定词按照什么规则组合成句子。

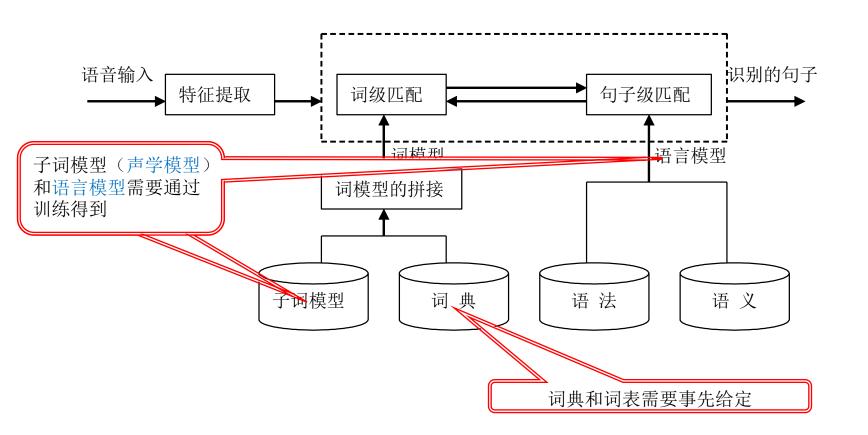


在句法层,每个句子由若干词条组成,需要通过语言模型评价所有可能的句子候选的合理性。

在词层,每一个词条由若干子词串接而成, 为此需要一部词典来描述这种串接关系。

在语音层,每一个子词用一个HMM模型及一套 参数来表示。

### 基于子词单元的连续语音识别系统总体框图



$$W^* = \operatorname*{arg\,max}_{W} P(W \mid O)$$

$$= \underset{W}{\operatorname{arg max}} \frac{P(O|W)P(W)}{P(O)}$$
 语言学得分
$$= \underset{W}{\operatorname{arg max}} P(O|W)P(W)$$

#### 几个问题:

- 1) 基本声学单元(子词)的选择?
- 2) 如何得到词模型?
- 3) 如何训练子词模型?
- 4) 如何利用语言学知识?
- 5) 如何识别?

- > 声学模型
- (1) 基本声学单元的选择
- 以词作为基本单元建立模型会造成大量不必要的冗余存储和计算。因此一般采用比词小的子词基元,如音节、半音节、音素等。
- 声学单元越小,其数量也就越少,训练模型的工作量也就越小;
- 但是,单元越小,对上下文的敏感性越大,越容易受到前后相邻的影响而产生变异,因此其类型设计和训练样本的采集更困难。

- 子词的数量应该是固定不变的。因而,英语只能选择音素作为建模基元。
- 单音素模型(Monophone): 每个音素建立一个HMM模型。
- · 三音素模型(Triphone): 考虑协同发音效应, 上下文不同则建立不同的HMM模型。例如:

- Triphone数量太多(48×48×48),建模时需要太多数据。
- 解决方法: 状态绑定。
- Young, S. . "Tree-based state tying for high accuracy acoustic modeling." Proc. ARPA Human Language Technology Workshop 1994.

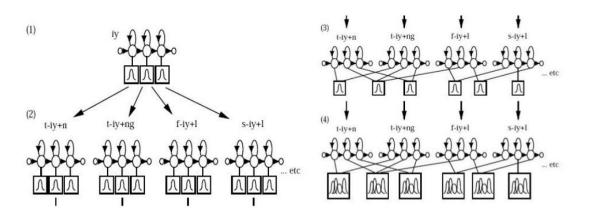


Figure: The tied-state HMM system build-procedure

- 1) 用BW算法训练Monophone
- 2) 用Monophone初始化 Triphone,用BW算法训练。
- 3)中心音素相同的三音素被聚类,一个典型的状态被选择出
- ,同类的状态绑定该状态。
- 4) 增加GMM混合分量数。

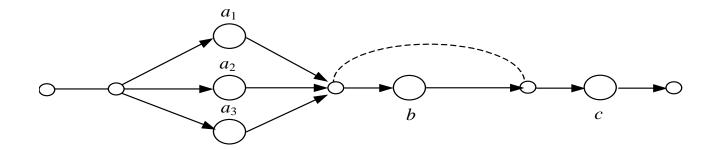
- 对中文而言,音节、半音节、音素的数量都是固定不变的。
- · 半音节(Subsyllable)是主要建模基元
- 汉字是单音节的,是声韵结构的,这种独特而规则的结构,使对音节、以及词条的表示变得比较规则和统一
- · 使用半音节作为基元,其上下文有特殊的约束规则,Triphone的数目比较少,不是基元数的立方。

- (2) 如何得到词模型
- 在词层用一部词典(Dictionary)来规定词表中 每一个词是用哪些子词单元以何种方式构筑而 成的。
- 最简单实用的方案是每个词用若干子词单元串接而成。
- 然而每个词的发音可能有多种变化方式
  - ❖ 替换: 即词中的某个子词可能被用其它相似而略有 差异的子词单元所替换。
  - ❖ 插入和删除: 词中有时增加了一个不是本词成分的 子词单元,有时又将本词成分中的某个子词删除。

#### • 解决方案

❖方案1:每一个词建立多套子词单元串接规则。

❖方案2:将子词单元构成词的规则用一个网络图来描述。



- (3) 基于子词单元的HMM训练
- · 子词单元的HMM一般采用从左到右的结构, 状态数固定为2到4个。
- 在语音段中,子词太短,无法精确标出语音的边界。
- 已知句子内容,因此可以将子词模型串接成句子。
- 用分段K均值算法进行多次迭代,对各子词模型进行重估。最终它会自动收敛于一个最佳模型估计,同时达到合理的子词分段

#### 分段K均值算法

- ❖ 初始化:将每个训练语句线性分割成子词单元,将 每个子词单元线性分割成状态,即假定在一个语句中, 子词单元及其内部的状态驻留时间是均匀的;
- ❖ 聚类: 对每个给定子词单元的每一个状态,其在所有 训练语句段中特征矢量用 K均值算法聚类;
- ❖ 参数估计:根据聚类的结果计算均值、各维方差和混合权值系数;
- ❖ 分段:根据上一步得到的新的子词单元模型,通过 Viterbi算法对所有训练语句再分成子词单元和状态, 重新迭代聚类和参数估计,直到收敛。

- · 这一过程也被称之为"强制对齐"(Force Allignment)
- 对齐过程合理分割了语音段,并得到子词边界
- · 也初步估计出了每个子词的HMM参数。
- 以此参数为初值,采用BW算法迭代若干次即 完成子词训练。

- > 语言模型
- 从一个词表中任意选择若干词所构成的序列不一 定能构成自然语言中的句子,只有合乎句法者才 能算是句子。
- 语言模型分为基于文法的语言模型和基于统计的语言模型。
- 在大词汇量的语音识别系统中,统计语言模型被广泛的应用。

统计语言模型的基本原理是,采用大量的文本资料,统计各个词的出现概率以及其相互关联的条件概率。

● 理想情况: 对词串 $W = w_1, w_2, ..., w_Q$ ,  $P(W) = P(w_1, w_2, ..., w_Q)$  $= P(w_1)P(w_2 \mid w_1)P(w_3 \mid w_1w_2)...P(w_Q \mid w_1w_2...w_{Q-1})$ 

● 一般采用简化模型

(1) N元文法模型:条件概率计算时,只考虑与前<math>N-1个词相关。

$$P_N(W) = \prod_{i=1}^{Q} P(w_i \mid w_{i-1} w_{i-2} ... w_{i-N+1})$$

- ❖通常系统中采用的也只是二元和三元文法。
- ❖N元文法统计语言模型的建立,一般是通过相对频率计数得到:

$$\hat{P}(w_i \mid w_{i-1}w_{i-2}...w_{i-N+1}) = \frac{F(w_iw_{i-1}w_{i-2}...w_{i-N+1})}{F(w_{i-1}w_{i-2}...w_{i-N+1})}$$

F(W)是指词串W在训练数据中出现的次数

F(W)=0 或接近于零的情况,可以用三元、二元和一元相对频率做插值。

$$\hat{P}(w_3 \mid w_1 w_2) = p_1 \frac{F(w_1 w_2 w_3)}{F(w_1 w_2)} + p_2 \frac{F(w_2 w_3)}{F(w_1)} + p_3 \frac{F(w_1)}{\sum_{i} F(w_i)}$$

其中 
$$\sum_{i=1}^{3} p_i = 1$$
 ,  $\sum_{i} F(w_i)$  是训练语料的总词数。

(4)  $N元词类文法模型:每个词<math>w_t$ 只与其所在类 $c_t$ 有关,而与前一时间的词所在类 $c_{t-1}$ 中的成员无关。

$$P(W) = \sum_{C \in C^{m}} \prod_{t=1}^{Q} P(c_{t} \mid c_{1}c_{2}...c_{t-N+1}) P(w_{t} \mid c_{t})$$

- > 如何识别
- ◆ 用viterbi算法做最优路径搜索,找出概率最大的状态序列:
  - ✓ HMM转移概率控制子词内状态间的转移;
  - ✓ 词典控制词内子词间的状态转移;
  - ✓ 语言模型控制词间的状态转移。
- ◆ 状态空间太大,例如:词表中有十万个词,平 均每个词有10状态,则计算复杂度为:

- ◆ 在此状态空间上,计算量非常大,无法保证识别算法的实时性
- ◆ 解决方案: Viterbi Beam 搜索算法
- ◆ 核心思想是剪枝,每个时刻仅保留少量状态可以向下个时刻扩展路径。例如,若仅保留100 个状态,时间复杂度为:

$$O(100万 \times 100 \times T)$$

- ◆ 剪枝的依据是当前局部路径的概率
- ◆ 贪心算法

#### Viterbi Beam搜索算法

初始化初始化活动路径(最高层)

● 递推

For m=1 到M
For 每一层次(指各个层次的语言和声学模型)
For HMM的每个活动状态
把每个活动路径向后扩展一帧至所有可以到
达的状态
执行Viterbi计算

End {活动状态}

裁剪路径

End {每一层次}

End {观察矢量序列}

•终止:选择最可能的路径