

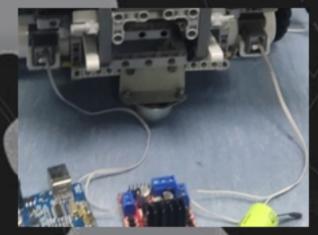
## Команда "Таёжные ёжики"

В состязаниях роботовс техническим зрением памяти Виктора Ширшина Командный состав:



(код для робота был написан с применением библиотеки opencv)

Пильщиков Григорий и Гетагазов Беслан. Робота создавали, собирали и программировали вместе.



лего-моторов к драйверу с Arduino мы обжали провода и модифицировали стандартный разъем RJ-12,

RobotChip

Для подключения

срезав защелку

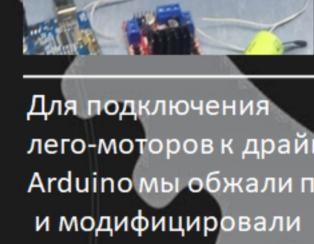


Схема подключения двигателей к ардуино:

PC





Ссылки на гитхаб и на наш ютуб – канал:





Косаченко Сергей Викторовичнаш тренер

## Аннотация:

Наша команда "Таёжные ёжики" решила выступить на Кубке Губернатора в состязаниях роботов с техническим зрением в памяти Виктора Ширшина с целью познакомиться и углубиться в изучение компьютерного зрения на базе библиотеки opency , так как в будущем нам очень сильно пригодится хоть какое – то знания opency, так же наша команда планирует участвовать и в других соревнованиях с приминением компьютерного зрения, а так же с целью Обм на о ытом с другими участниками Соревнований.

## Таблица коэффициентов:

коэффициет и скорость	Результат
Кф: 0,5; скорость: 150;	Робот быстро поворачивает, но теряет линию
Кф: 0,3; скорость: 120;	Робот идёт плавно, но иногда слишком медленно.
Кф: 0,35; скорость: 135;	Робот идёт достаточно плавно и при том не слишком медленно.