

#### Санкт-Петербургский государственный университет Кафедра информатики

# Реализация и внедрение архитектуры Gated Recurrent Unit в пакет DEGANN

Мурадян Денис Степанович, группа 23.Б16-мм

**Научный руководитель:** доцент кафедры ситемного программирования, к.ф.-м.н., Гориховский В. И. **Консультант:** Преподаватель СПбГУ, Алимов П. Г.

Санкт-Петербург 2024

## Введение

- Дифференциальные уравнения широко применяются в науке и технике
- Традиционные численные методы сталкиваются с проблемами, связанными с длительным вычислением и недостаточной точностью
- Библиотека для нейросетевой аппроксимации дифференциальных уравнений
- Цель работы: интеграция архитектуры GRU в DEGANN

# Архитектура и принцип работы GRU

## • RNN (Recurrent Neural Networks):

- Преимущества: используют скрытые состояния для учёта временных зависимостей.
- ▶ Проблемы: затухание и взрыв градиентов, затрудняющие обучение на длинных последовательностях.

### GRU (Gated Recurrent Unit):

• обновляющий  $(z_t)$  и сбрасывающий  $(r_t)$  гейты:

$$z_t = \sigma(W_z \cdot [h_{t-1}, x_t] + b_z), \quad r_t = \sigma(W_r \cdot [h_{t-1}, x_t] + b_r)$$

Новое состояние:

$$h_t = z_t \odot h_{t-1} + (1-z_t) \odot \tilde{h}_t, \quad \tilde{h}_t = \tanh(W_h \cdot [r_t \odot h_{t-1}, x_t] + b_h)$$

## • Преимущества GRU:

- Сохраняет зависимость в последовательности данных
- ▶ Частично решает затухание градиентов, учитывая долгосрочные зависимости.
- Компактная структура.

# Рекуррентные слои в TensorFlow

#### • Использование TensorFlow:

- ▶ Для реализации GRU использовался встроенный слой tf.keras.layers.GRU.
- ▶ Слой предоставляет механизмы управления потоками данных:
  - ⋆ Обновляющий и сбрасывающий гейты.
  - ⋆ Поддержка скрытых состояний.
- ▶ Интеграция GRU с TensorFlow позволяет сосредоточиться на настройке модели и анализе её поведения, а так же настройке гиперпараметров.

## • Существующая проблема:

▶ Текущая версия DEGANN имеет только полносвязные сети, что ограничивает возможности аппроксимации сложных функций.

#### • Выводы:

- ► GRU может помочь в аппроксимации для дифференциальных уравнений, где каждое значение функции связано с предыдущими.
- Архитектура GRU решает проблему затухания градиентов, присущую классическим RNN.
- ► TensorFlow предоставляет гибкие инструменты для разработки и ускоряет процесс интеграции.

## Постановка задачи

**Целью** работы является реализация и внедрение рекуррентных нейронных сетей с архитектурой GRU в пакет DEGANN

### Задачи:

- Общая архитектура решения
  - Реализация модуля с топологией рекуррентной сети со слоями tensorflow для архитектуры GRU и внедрение его в пакет DEGANN.
  - ② Создание модели с архитектурой GRU. Создание и интеграция callback-функции для расширения функциональности обучения и его трекинга.
- Валидация решения
  - Создание датасета для корректной передачи данных в модель. Реализация сложно-аппроксимируемой функции для тестирования.
  - 2 Подбор метрики, настройка гиперпараметров.

# Реализация модуля с топологией рекуррентной сети GRU

#### Класс TensorflowGRUNet:

- ► Hаследуется от tf.keras.Model.
- ▶ Реализует логику построения и инициализации GRU-слоёв.
- ► Поддерживает настройку параметров, таких как input\_size, block\_size, output\_size, dropout\_rate.

### • Интеграция в DEGANN:

- ▶ Через параметр net\_type="GRUNet" в IModel.
- ▶ Единообразный интерфейс для различных типов сетей (DenseNet, GRUNet).

#### • Принципы работы:

- ▶ Все слои GRU имеют одинаковое количество нейронов.
- ▶ После каждого слоя применяется Dropout для предотвращения переобучения.
- Функция call выполняет последовательный проход данных через GRU-слои и выходной слой.

#### • Особенности:

- ► Совместимость с другими модулями DEGANN.
- ▶ Экспорт параметров через метод to\_dict.

# Модель и callback-функции

#### • Создание модели:

- ▶ Использована стандартная архитектура DEGANN на базе класса IModel.
- ▶ При создании модели мы просто наследуемся от IModel и передаем нужные параметры сети.

## • Основные callback-функции:

- ▶ EarlyStopping: Раннее прекращение обучения при отсутствии улучшений.
- SaveBestModel: Сохранение параметров модели с минимальной валидационной ошибкой.
- ▶ VisualizationTS: Визуализация функции потерь и предсказаний модели. На графиках можно посмотреть на качество аппроксимации функции.

## • Цели callback-функций:

- ▶ Отслеживание метрик и динамики обучения. (используем записи history из Tensorflow)
- Оптимизация процесса обучения и предотвращение переобучения.
- ▶ Удобный анализ и визуализация результатов.

# Датасет и сложно-аппроксимируемая функция

#### • Генерация датасета:

- ▶ Использован инструмент DEGANN для генерации данных.
- ▶ Выбрана сложно-аппроксимируемая функция hardsin:

$$f(x) = \sin\left(\ln(x^{\sin(10x)})\right)$$

График функции предоставлен на следующем слайде

### • Создание временных последовательностей:

- ▶ Преобразование данных в последовательности длиной time\_steps.
- ▶ Это позволяет GRU использовать контекст предыдущих шагов.

## • Добавление шума:

- Шум с нормальным (Гауссовским) распределением.
- ▶ Повышает устойчивость модели и адаптацию к реальным данным.

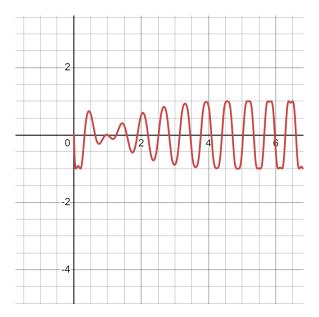


Рис.: График функции  $f(x) = \sin\left(\ln(x^{\sin(10x)})\right)$ 

# Подбор метрики, настройка гиперпараметров

#### • Функция потерь:

▶ Использована среднеквадратичная ошибка (MSE):

$$MSE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \hat{y}_i)^2$$

▶ MSE минимизирует крупные отклонения и стабилизирует сходимость.

#### • Гиперпараметры модели:

Количество слоёв: 5, нейронов в слое: 30.

## • Оптимизатор:

- ▶ Выбран *Adam*, который стабилизирует градиентный спуск и адаптирует скорость обучения.
- Эффективен для временных последовательностей и рекуррентных сетей.

# Экспериментальное исследование

#### • Цель эксперимента:

- ▶ Сравнить рекуррентные и полносвязные сети на задачах аппроксимации функций.
- ▶ Оценить время обучения, значение функции потерь (лосс) и качество аппроксимации.

#### • Условия эксперимента:

- Архитектура:
  - Количество слоёв: 5.
  - ★ Количество нейронов в слое: 30.
- ▶ Количество эпох: 100, 200, 500, 1000 (тестирование на разных значениях).

#### • Набор данных:

- ▶ Использованы встроенные функции DEGANN и функция hardsin.
- ► hardsin была выбрана из-за её сложной математической структуры, которая делает её трудной для аппроксимации.
- ► Набор данных позволяет объективно оценить возможности архитектур для задач аппроксимации.

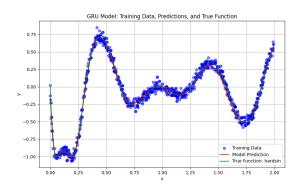
## • Исследовательские вопросы:

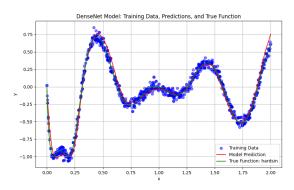
- RQ1: Способна ли рекуррентная сеть лучше аппроксимировать встроенные функции DEGANN по сравнению с полносвязной?
- RQ2: Насколько значительна разница в точности аппроксимации и скорости обучения?

#### • Итоги:

- Эксперимент находится на этапе тестирования.
- ▶ Полные результаты анализа будут готовы на завершающем этапе работы.

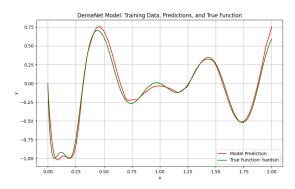
# Результаты аппроксимации функции hardsin





# Результаты аппроксимации функции hardsin





# Результаты

- Разработан и реализован модуль с топологией рекуррентной сети для архитектуры GRU, интегрированный в библиотеку DEGANN.
- Создана модель с архитектурой GRU, включающая следующие callback-функции:
  - Раннее прекращение обучения.
  - Сохранение лучшей модели.
  - Визуализация результатов обучения.
- Подготовлены специальные датасеты для тестирования, включая сложно-аппроксимируемую функцию hardsin. Реализовано добавление шума для повышения устойчивости модели.
- Проведён подбор функции потерь (MSE) и настройка гиперпараметров, обеспечившая баланс между качеством аппроксимации и вычислительными затратами.

#### Предстоящие работы и ланы:

- Работа с экспериментами и более глубокий анализ результатов пока находятся на стадии тестированя.
- Планируется разработать кастомную реализацию слоёв GRU для расширения функционала DEGANN.
- Продолжить тестирование модели на дополнительных наборах данных.