Восстановление значений многомерных временных рядов с помощью тензорного разложения и выделения временного индекса

Тихонов Денис Максимович

Московский физико-технический институт Факультет управления и прикладной математики Кафедра интеллектуальных систем

2024 г.

Восстановление значений многомерных временных рядов с помощью тензорного разложения и выделения временного индекса

Цель работы: Построение алгоритма восстановления пропущенных или зашумленных значений многомерного временного ряда сложной структуры с выделение индекса временной составляющей.

Проблема: Классические тензорные методы восстановления зашумленных значений временных рядов не используют априорное знание об особенности одного из индексов входных данных — времени.

Гипотеза: использование в методах априорного знания о временной составляющей повысит качество восстанавливаемого многомерного временного ряда.

Требуется: разработать алгоритм, основанный на классический методах тензорного разложения, учитывающий временной индекс с помощью маскирования данных.

Постановка задачи восстановления временных рядов

1 Дан многомерный временной ряд одноканальных снимков МРТ

$$\underline{\mathbf{X}} \in \mathbb{R}^{I_1 \times I_2 \times I_3}$$

② Модель восстановления — модификация разложения Такера, представляющего тензор через $\underline{\mathbf{G}}$ центральный тензор и фактор-матрицы $\mathbf{U}^{(n)}$:

$$\underline{\mathbf{X}} = \underline{\mathbf{G}} \times_1 \mathbf{U}^{(1)} \times_2 \mathbf{U}^{(2)} \times_3 \cdots \times_N \mathbf{U}^{(N)}$$

3 Решаемая задача оптимизации:

$$\begin{aligned} & \underset{(R_1, \dots, R_N)}{\text{minimize}} \sum_{m} R_m &, \\ & \text{s.t.} & & \| \underline{\mathbf{Q}}_T * (\underline{\mathbf{X}} - \underline{\hat{\mathbf{X}}}) \|_F^2 < \epsilon \end{aligned}$$

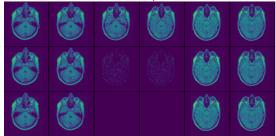
где $(R_1,...,R_N)$ - ранги тензора в разложении Такера

Зашумленный временной ряд МРТ

1 Дан многомерный временной ряд и тензор маскирования

$$\underline{\mathbf{X}} \in \mathbb{R}^{I_1 \times I_2 \times \dots \times I_N}, \underline{\mathbf{Q}}_T \in \{0,1\}^{I_1 \times I_2 \times \dots \times I_N}$$

- 2 Индексы I_1, I_3 обозначают координаты пикселей на снимке, индекс I_3 обозначает номер снимка или время, в которое снимок был сделан.
 - **3** Предполагаем, что в моменты времени $I_3 \in 3,4$ данные были сняты сильно зашумленными (или отсутствовали вовсе).



Разложение Такера для восстановления зашумленных тензоров

Input: тензоры $\underline{\mathbf{X}} \in \mathbb{R}^{I_1 \times \cdots \times I_N}, \underline{\mathbf{Q}} \in \{0,1\}^{I_1 \times I_2 \times \cdots \times I_N}.$ **Output**: Разложение через тензор $\underline{\mathbf{G}}$ и фактор-матрицы $\mathbf{U}^{(n)} \in \mathbb{R}^{I_n \times R_n}.$

- **1** Случайная инициализация тензоров $\underline{G}, \mathbf{U}^{(1)}, \dots, \mathbf{U}^{(N)}$
- 2 repeat

$$\hat{\mathbf{X}} = \underline{\mathbf{G}} \times_1 \mathbf{U}^{(1)} \cdots \times_N \mathbf{U}^{(N)}$$

$$\underline{\mathbf{Z}} = \underline{\mathbf{Q}} * \underline{\mathbf{X}} + (\underline{\mathbf{1}} - \underline{\mathbf{Q}}) * \hat{\underline{\mathbf{X}}}$$

- **5** for n = 1, ..., N do:
- **6** $\underline{\mathbf{Y}} = \underline{\mathbf{Z}} \times_1 \mathbf{U}^{\mathsf{T}(1)} \cdots \times_N \mathbf{U}^{\mathsf{T}(N)}$ исключая $\mathbf{U}^{(n)}$
- $\mathbf{U}_{(n)}$ матрица из R_n старших собств. векторов $\mathbf{Y}_{(n)}$
- end for
- $\mathbf{0} \qquad \mathbf{G} = \mathbf{Z} \times_1 \mathbf{U}^{\mathsf{T}(1)} \cdots \times_N \mathbf{U}^{\mathsf{T}(N)}$
- 1 until разность норм $\|\underline{\mathbf{X}}\|_F \|\hat{\underline{\mathbf{X}}}\|_F$ не перестанет убывать
- $oldsymbol{0}$ return тензор $oldsymbol{\underline{G}}$ и фактор-матрицы $oldsymbol{\mathsf{U}}^{(n)} \in \mathbb{R}^{I_n imes R_n}$

Модификация разложения для временных рядов рядов

 Для учета временной составляющей ввести дополнительный тензор маскирования применяемый к случайным временным срезам на каждой итерации

$$\underline{\mathbf{Q}}_T \in \{0,1\}^{I_1 \times I_2 \times \cdots \times I_N}.$$

В него так же включаются восстанавливаемые временнные срезы.

- 2 Для выборка оптимальных рангов разложения Такера, предлагается начинать итеративный алгоритм с малых значений $R_1 = R_2 = \cdots = R_N = 1$
- На каждой итерации выбирать моду для повышения ранга основываясь на остатках по выбранной моде

$$\|\hat{\underline{\mathbf{X}}} \times_1 \mathbf{U}^{\intercal(1)} \cdots \times_N \mathbf{U}^{\intercal(N)}\|_F$$

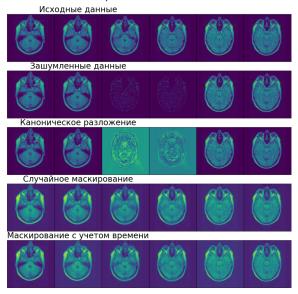
исключая $\mathbf{U}^{\intercal(n)}$ из произведения

Модифицированное разложение Такера

Input: тензоры $\underline{\mathbf{X}} \in \mathbb{R}^{I_1 \times \cdots \times I_N}, \underline{\mathbf{Q}} \in \{0,1\}^{I_1 \times I_2 \times \cdots \times I_N}.$ **Output**: Разложение через тензор $\underline{\mathbf{G}}$ и фактор-матрицы $\mathbf{U}^{(n)} \in \mathbb{R}^{I_n \times R_n}.$

- **1** Случайная инициализация тензоров $\underline{G}, \mathbf{U}^{(1)}, \dots, \mathbf{U}^{(N)}$
- 2 repeat
- $oldsymbol{3}$ Случайный временной тензор маскирования $oldsymbol{Q}_{\mathcal{T}}$
- $oldsymbol{0}$ Получить приближения классическим алгоритмом Такера $oldsymbol{G}, oldsymbol{U}^{(n)} \in \mathbb{R}^{I_n imes R_n}$, используя дополнительное маскирование $oldsymbol{Q}_T$
- Быбрать моду для повышения ранга
- $\hat{m} = \underset{m}{\operatorname{argmax}} \|\hat{\mathbf{X}} \times_1 \mathbf{U}^{\intercal(1)} \cdots \times_N \mathbf{U}^{\intercal(N)}\|_F,$ исключая $\mathbf{U}^{\intercal(m)}$ из произведения
- $\mathbf{7}$ Обновить ранг моды $R_{\hat{m}}$
- $oldsymbol{0}$ return тензор $oldsymbol{\underline{G}}$ и фактор-матрицы $oldsymbol{\mathsf{U}}^{(n)} \in \mathbb{R}^{I_n imes R_n}$

Вычислительный эксперимент



Сравнение методов на МРТ-изображениях головы человека

Результаты работы

Модель	Средний SSIM
СР-разложение	0.32
Случайное маскирование	0.54
Маскирование с учетом времени	0.58

SSIM (Structural similarity index measure) исходных и восстановленных MPT-изображениях головы человека **Результаты**:

- Предложен модифицированный алгоритм восстановления тезорных временнях рядов, основанный на разложении Такера;
- Показано, что для задачи с временной структурой предложенный подход повышает точность восстанавливаемых данных.