У. Сойєр

ЛЕКЦІЯ 2-3

ВИЗНАЧНИКИ ТА ЇХ ВЛАСТИВОСТІ. ОБЕРНЕНА МАТРИЦЯ

Початок зародження теорії визначників припадає на XVII ст. і належить великому німецькому математику Готфріду — Вільгейму Лейбніцу (Leibnitz, 1648—1716). У 1750 р. шведський математик, ректор Стокгольмського університету Карл Крамер обґрунтував загальний закон побудови визначника і вивів загальні формули для розв'язування систем n лінійних рівнянь з n невідомими.

Визначник (детермінант) – це одна з характеристик квадратної матриці. На прямокутні матриці поняття визначників не поширюється.

Визначник матриці А позначають

$$\Delta$$
, a foodet A , a foo $\begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$.

- **Визначником матриці першого порядку** $A = (a_{11})$ називають величину, яка дорівнює єдиному елементу цієї матриці: $\det A = a_{11}$.
- **В** Визначником матриці другого порядку $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$ називається

число
$$a_{11} \cdot a_{22} - a_{21} \cdot a_{12}$$
:

$$\det A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11} \cdot a_{22} - a_{21} \cdot a_{12} .$$

Приклад. Обчислити визначник матриці $A = \begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$.

За означенням визначник матриці A дорівнює різниці добутків елементів головної та побічної діагоналей: $\det A = 5 \cdot 4 - 3 \cdot 1 = 17$.

Для формулювання правила обчислення визначників третього та вищих порядків означимо деякі нові поняття.

- **■ Мінором** M_{ij} **елемента** a_{ij} квадратної матриці A n-го порядку називається визначник матриці (n-1)-го порядку, отриманої викреслюванням елемента a_{ij} разом із рядком та стовпцем, в яких знаходиться цей елемент.
- **lacktriangle** Алгебраїчним доповненням A_{ij} елемента a_{ij} матриці A називається добуток мінора цього елемента на множник $(-1)^{i+j}$. Тобто

$$A_{ii} = (-1)^{i+j} M_{ii}$$
.

Приклад. Для матриці $A = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 4 \\ -1 & 2 & 7 \\ 5 & 6 & 1 \end{pmatrix}$ мінором M_{23} елемента $a_{23} = 7$ ε визначник

$$M_{23} = \begin{vmatrix} 3 & 5 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = 18 - 25 = -7$$
, а алгебраїчне доповнення цього елемента $A_{23} = (-1)^{2+3} \cdot (-7) = 7$.

Визначником матриці п-го порядку називається число, яке дорівнює сумі добутків усіх елементів деякого рядка або стовпця цієї матриці на алгебраїчні доповнення цих елементів:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = \sum_{j=1}^{n} a_{ij} A_{ij} = \sum_{i=1}^{n} a_{ij} A_{ij} ,$$

причому перша рівність називається *розкриттям визначника за і-м рядком*, а друга — *розкриттям визначника за ј-м стовпцем*.

Приклад. Розкриємо визначник матриці $A = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 4 \\ -1 & 2 & 7 \\ 5 & 6 & 1 \end{pmatrix}$, наприклад, за першим

рядком:
$$\det A = \sum_{j=1}^{3} a_{1j} A_{1j} = a_{11} A_{11} + a_{12} A_{12} + a_{13} A_{13}$$
.

Визначаємо усі необхідні компоненти:

$$a_{11} = 3;$$
 $M_{11} = \begin{vmatrix} 2 & 7 \\ 6 & 1 \end{vmatrix} = 2 - 42 = -40;$ $A_{11} = (-1)^{1+1}(-40) = -40;$ $a_{12} = 5;$ $M_{12} = \begin{vmatrix} -1 & 7 \\ 5 & 1 \end{vmatrix} = (-1) - 35 = -36;$ $A_{12} = (-1)^{1+2}(-36) = 36;$ $a_{13} = 4;$ $M_{13} = \begin{vmatrix} -1 & 2 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -6 - 10 = -16;$ $A_{13} = (-1)^{1+3}(-16) = -16.$

Тепер підставляємо знайдені числа у формулу: $\det A = 3 \cdot (-40) + 5 \cdot 36 + 4(-16) = -4$. Якщо розкрити визначник цієї матриці за довільним іншим рядком чи стовпцем, результат не зміниться (переконайтесь у цьому самостійно).

■ Квадратна матриця називається виродженою (особливою), якщо її визначник дорівнює нулю. Матриця називається невиродженою (неособливою), якщо її визначник відмінний від нуля.

Матриця $\begin{pmatrix} 3 & 5 \\ 6 & 10 \end{pmatrix}$ є виродженою, оскільки її визначник дорівнює нулю:

$$\begin{vmatrix} 3 & 5 \\ 6 & 10 \end{vmatrix} = 3 \cdot 10 - 5 \cdot 6 = 0.$$

Крім методу розкриття визначника за довільним його рядком або стовпцем для обчислення визначників третього порядку, можна використати також *метод трикутників*, або *метод Сар'юса*. Метод трикутників схематично зображають так:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix};$$

$$(1) \qquad (2)$$

Ця схема означає, що визначник третього порядку дорівнює різниці двох величин:

- перша дорівнює сумі трьох доданків, кожен з яких дорівнює добутку певних трьох елементів матриці: елементів головної діагоналі та елементів, які знаходяться у вершинах двох трикутників, зображених на схемі (1);
- друга дорівнює сумі таких добутків: елементів побічної діагоналі та елементів, які знаходяться у вершинах двох трикутників, зображених на схемі (2).

Тобто

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = (a_{11}a_{22}a_{33} + a_{21}a_{32}a_{13} + a_{12}a_{23}a_{31}) - (a_{31}a_{22}a_{13} + a_{11}a_{32}a_{23} + a_{21}a_{12}a_{33}).$$

Метод Сар'юса полягає у такому. Допишемо до визначника 1-й та 2-й його стовпці. З'єднаємо суцільною лінією ті три трійки елементів, які отримують паралельним перенесенням головної діагоналі; пунктирною лінією з'єднаємо три інші трійки елементів, які отримують паралельним перенесенням побічної діагоналі. Визначник дорівнює сумі добутків елементів, спо-

лучених суцільними лініями без суми добутків елементів, сполучених пунктирними лініями:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{31} & a_{32} \end{vmatrix} =$$

$$=a_{11}a_{22}a_{33}+a_{12}a_{23}a_{31}+a_{13}a_{21}a_{32}-a_{31}a_{22}a_{13}-a_{32}a_{23}a_{11}-a_{33}a_{21}a_{12}.$$

Очевидно, що одержані формули збігаються із попередніми, тобто значення визначника не залежать від застосованого методу обчислення.

ВЛАСТИВОСТІ ВИЗНАЧНИКІВ

1. Визначник матриці дорівнює визначнику транспонованої до неї матриці: $\det A = \det A^T$.

Приклад.
$$A = \begin{pmatrix} 2 & 7 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}$$
, $A^T = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 7 & 5 \end{pmatrix}$. Тоді $\det A = -18$; $\det A^T = -18$.

Ця властивість забезпечує справедливість властивостей, які будемо формулювати для рядків матриці і для її стовпців.

2. Якщо переставити місцями два рядки матриці, то визначник матриці змінить лише знак:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{k1} & a_{k2} & \dots & a_{kj} & \dots & a_{kn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{s1} & a_{s2} & \dots & a_{sj} & \dots & a_{sn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{s1} & a_{s2} & \dots & a_{sj} & \dots & a_{sn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}, \quad k, s = \overline{1, n}.$$

3. Визначник не змінюється, якщо до будь-якого рядка матриці додати інший її рядок, помножений на довільне число:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{k1} & a_{k2} & \dots & a_{kj} & \dots & a_{kn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{s1} & a_{s2} & \dots & a_{sj} & \dots & a_{sn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{k1} + \lambda a_{s1} & a_{k2} + \lambda a_{s2} & \dots & a_{kj} + \lambda a_{sj} & \dots & a_{kn} + \lambda a_{sn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{s1} & a_{s2} & \dots & a_{sj} & \dots & a_{sn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

k, s = 1, n.

4. Визначник верхньотрикутної (нижньотрикутної) матриці дорівнює добутку її діагональних елементів:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & a_{kj} & \dots & a_{kn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & a_{jj} & \dots & a_{sn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = a_{11} \cdot a_{22} \cdot \dots \cdot a_{jj} \cdot \dots \cdot a_{nn}, \quad j = \overline{1,n}.$$

Якщо хоча б один діагональний елемент трикутної матриці дорівнює нулеві, то її визначник дорівнює нулю.

5. Якщо хоча б один із рядків матриці складається з нулів, то її визначник дорівнює нулю:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nj} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = 0.$$

Цю властивість можна легко перевірити, розкриваючи визначник за нульовим рядком.

6. Визначник матриці, яка містить два однакові рядки, дорівнює нулю:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{s1} & a_{s2} & \dots & a_{sj} & \dots & a_{sn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{s1} & a_{s2} & \dots & a_{sj} & \dots & a_{sn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = 0$$

Справді, у такому визначнику легко одержати нульовий рядок, додаючи до одного з двох однакових рядків інший, помножений на (–1), тобто застосувавши властивість 3.

7. Якщо усі елементи будь-якого рядка матриці помножити на деяке число λ , то її визначник помножиться на це число, тобто спільний множник будь-якого рядка можна виносити за знак визначника:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \lambda a_{k1} & \lambda a_{k2} & \dots & \lambda a_{kj} & \dots & \lambda a_{kn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{s1} & a_{s2} & \dots & a_{sj} & \dots & a_{sn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = \lambda \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{k1} & a_{k2} & \dots & a_{kj} & \dots & a_{kn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{s1} & a_{s2} & \dots & a_{sj} & \dots & a_{sn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

Наприклад,
$$\begin{vmatrix} 2 & 7 \\ 6 & 9 \end{vmatrix} = 2 \cdot 9 - 6 \cdot 7 = -24$$
, i $3 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 7 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = 3 \cdot (2 \cdot 3 - 2 \cdot 7) = -24$.

8. Визначник матриці, яка містить два пропорційні рядки, дорівнює нулю:

8. Визначник матриці, яка містить ова пропорційні ряоки, дорівнює нулю
$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \lambda a_{s1} & \lambda a_{s2} & \dots & \lambda a_{sj} & \dots & \lambda a_{sn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{s1} & a_{s2} & \dots & a_{sj} & \dots & a_{sn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{s1} & a_{s2} & \dots & a_{sj} & \dots & a_{sn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = 0, \quad s = \overline{1,n}.$$

Ця властивість є наслідком трьох попередніх.

Наприклад,
$$\begin{vmatrix} 2 & -3 \\ 6 & -9 \end{vmatrix} = 3 \cdot \begin{vmatrix} 2 & -3 \\ 2 & -3 \end{vmatrix} = 3 \cdot 0 = 0.$$

9. Визначник добутку двох матриць дорівнює добутку їх визначників: $\det(A \cdot B) = \det A \cdot \det B$.

Приклад. Нехай $\det A = \begin{vmatrix} -1 & -3 \\ 2 & -9 \end{vmatrix} = 15$, $\det B = \begin{vmatrix} 4 & 2 \\ -1 & 0 \end{vmatrix} = 2$, тоді $\det A \cdot \det B = 15 \cdot 2 = 30$. Але $A \cdot B = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 17 & 4 \end{pmatrix}$, і визначник добутку $\det(A \cdot B) = \begin{vmatrix} -1 & -2 \\ 17 & 4 \end{vmatrix} = 30$. Одержані результати є однакові.

МЕТОДИ ОБЧИСЛЕННЯ ВИЗНАЧНИКІВ *n* -ГО ПОРЯДКУ

1. Метод пониження порядку.

Він полягає у тому, що перш ніж розкривати визначник за деяким стовпцем або рядком

$$\det A = a_{1j}A_{1j} + a_{2j}A_{2j} + \dots + a_{nj}A_{nj} = a_{i1}A_{i1} + a_{i2}A_{i2} + \dots + a_{in}A_{in},$$

утворюють у цьому рядку (стовпцеві) якомога більше нульових елементів.

Справедливим є твердження:

□ У довільно вибраному рядку (стовпці) визначника скінченною кількістю застосувань властивостей визначників можна утворити усі, окрім, можливо одного, нульові елементи. ■

Це означає, що після описаних перетворень, обчислення визначника n-го порядку зведеться до обчислення на один порядок нижчого визначника.

Приклад. Обчислити визначник методом пониження порядку:

$$\det A = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 & 2 \\ 2 & 5 & -3 & 4 \\ 3 & 0 & 0 & 3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & -3 & 0 \\ 0 & 7 & -5 & 2 \\ 0 & 3 & -3 & 0 \end{vmatrix} = 1 \cdot \begin{vmatrix} 3 & -3 & 0 \\ 7 & -5 & 2 \\ 3 & -3 & 0 \end{vmatrix} = 2 \cdot (-1)^5 \begin{vmatrix} 3 & -3 \\ 3 & -3 \end{vmatrix} = 0.$$

На першому кроці утворили нулі у першому стовпці. Для цього до другого та третього рядків додали перший, помножений на (-2), а до четвертого додали перший, помножений на (-3). Розкрили визначник за першим стовпцем і одержали один визначник третього порядку. Оскільки усі, крім другого, елементи третього стовпця дорівнюють нулеві, то розкрили визначник за цим стовпцем. В одержаному визначнику другого порядку ϵ два однакові рядки, тому він дорівню ϵ нулеві.

Якщо зауважити на передостанньому кроці, що другий і четвертий рядки ϵ однакові, то вже тоді можна зробити висновок, що $\det A = 0$.

2. Метод зведення до трикутної форми

Визначник довільної матриці скінченною кількістю застосувань властивостей визначників можна звести до визначника верхньотрикутної матриці.

Приклад. Обчислити визначник методом зведення до трикутного вигляду:

$$\Delta = \begin{vmatrix} 2 & 6 & -1 & 11 & 10 \\ 2 & 6 & -1 & 9 & 13 \\ 1 & 2 & -1 & 3 & 4 \\ -1 & -2 & 3 & 1 & -1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 & 3 & 4 \\ 2 & 6 & -1 & 9 & 13 \\ 2 & 6 & -1 & 11 & 10 \\ 3 & 6 & -3 & 9 & 14 \\ -1 & -2 & 3 & 1 & -1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 & 3 & 4 \\ 2 & 6 & -1 & 11 & 10 \\ 3 & 6 & -3 & 9 & 14 \\ -1 & -2 & 3 & 1 & -1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 & 3 & 4 \\ 0 & 2 & 1 & 3 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 4 & 3 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 & 3 & 4 \\ 0 & 2 & 1 & 3 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 4 & 3 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 & 3 & 4 \\ 0 & 2 & 1 & 3 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & -3 \end{vmatrix} = -16.$$

Спочатку переставили місцями перший і третій рядки (знак визначника змінився на протилежний), домігшись рівності $a_{11} = 1$ (з числом 1 легко шукати спільне кратне). На другому кроці перетворюють на нулі елементи першого стовпця, додаючи до другого, третього, четвертого рядків перший, помножений відповідно на (-2), (-2), (-3), а до п'ятого – додаючи перший рякок без змін. Перший рядок залишають далі без змін. На третьому кроці

елемент $a_{32}=2$ перетворюють на нуль, додаючи до третього рядка другий, помножений на (-1). На двох останніх кроках міняють місцями третій і п'ятий та четвертий і п'ятий рядки відповідно, змінюючи знак визначника на протилежний. Одержана матриця, визначник якої обчислюють, ϵ трикутна, тому її визначник дорівню ϵ добутку діагональних елементів $\Delta = -1 \cdot 2 \cdot 2 \cdot 2 \cdot 2 = -16$.

ОБЕРНЕНА МАТРИЦЯ

Природним ϵ запитання: чи можна означити для матриці A елемент, обернений стосовно операції множення?

lacktriangle Оберненою до квадратної матриці A називається така матриця A^{-1} , що

$$A \cdot A^{-1} = A^{-1} \cdot A = E.$$

Наступне запитання стосується умов існування такої матриці і правил її відшукання. Відповідь дає теорема:

□ Для того, щоб для квадратної матриці А існувала обернена, необхідно і досить, щоб ця матриця була невиродженою. Обернена матриця, якщо вона існує, єдина і її знаходять за формулою

$$A^{-1} = \frac{1}{\Delta} \cdot \begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1n} \\ A_{21} & \cdots & A_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ A_{n1} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}^T \text{, де } A_{ij} -$$
алгебраїчні доповнення елементів a_{ij} . \blacksquare

Доведення. (Необхідність).

Нехай для матриці A існує обернена A^{-1} . Згідно з означенням $A^{-1} \cdot A = E$. За властивістю визначників $\det A^{-1} \cdot \det A = \det(A^{-1} \cdot A) = \det E = 1$. Звідки $\det A^{-1} \cdot \det A = 1$, а отже, $\det A \neq 0$.

Достатність. Нехай $\Delta = \det A \neq 0$. Доведемо спочатку, що обернена матриця, якщо вона існує, є єдина. Доведення виконаємо від супротивного. Нехай існують дві матриці X та Y такі, що $X \cdot A = A \cdot X = E$, $Y \cdot A = A \cdot Y = E$, тоді $X = X \cdot E = X \cdot (A \cdot Y) = (X \cdot A) \cdot Y = E \cdot Y = Y$, тобто X = Y — обернена, вона єдина і її позначають A^{-1} . Простою перевіркою можна переконатись, що

$$A^{-1} = rac{1}{\Delta} egin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1n} \ A_{21} & \cdots & A_{2n} \ \cdots & \cdots & \cdots \ A_{n1} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}^T,$$

де A_{ij} – алгебраїчні доповнення елементів a_{ij} матриці A .

Матрицю
$$A^* = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & \dots & A_{1n} \\ A_{21} & A_{22} & \dots & A_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n1} & A_{n2} & \dots & A_{nn} \end{pmatrix}^T$$
 називають *приєднаною* матрицею до

матриці A.

Приклад. Знайти обернену до матриці $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$. Визначник $\Delta = 4 - 6 = -2 \neq 0$, отже, обернена матриця існує. $A_{11} = 4$, $A_{12} = -3$, $A_{21} = -2$, $A_{22} = 1$. $A^{-1} = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix}$. Зробимо перевірку: $A \cdot A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix} = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Зауважимо, що у приєднаній матриці до матриці другого порядку елементи головної діагоналі помінялись місцями, а побічної – змінили знак на протилежний.

Приклад. Знайти обернену матрицю до матриці
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & -2 \\ 2 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$
.

Обчислимо
$$\det A = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & -2 \\ 2 & -2 & 1 \end{vmatrix} = 1 \cdot 1 \cdot 1 + 2(-2) \cdot 2 + 2(-2) \cdot 2 - 2 \cdot 1 \cdot 2 - (-2)(-2) \cdot 1 - 2 \cdot 2 \cdot 1 = -27$$
.

Оскільки ця матриця невироджена, то для неї існує обернена матриця. Знайдемо алгебраїчні доповнення усіх елементів матриці A:

$$A_{11} = (-1)^{2} \cdot \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{vmatrix} = 1 - 4 = -3; \qquad A_{21} = (-1)^{3} \cdot \begin{vmatrix} 2 & 2 \\ -2 & 1 \end{vmatrix} = -6; \quad A_{31} = (-1)^{4} \cdot \begin{vmatrix} 2 & 2 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} = -6;$$

$$A_{12} = (-1)^{3} \cdot \begin{vmatrix} 2 & -2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -(2 + 4) = -6; \quad A_{22} = (-1)^{4} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -3; \quad A_{32} = (-1)^{5} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -2 \end{vmatrix} = 6;$$

$$A_{13} = (-1)^{4} \cdot \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 2 & -2 \end{vmatrix} = -4 - 2 = -6; \quad A_{23} = (-1)^{5} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -2 \end{vmatrix} = 6; \quad A_{33} = (-1)^{6} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -3.$$

Тоді приєднаною матрицею буде:

$$A^* = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & \dots & A_{1n} \\ A_{21} & A_{22} & \dots & A_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n1} & A_{n2} & \dots & A_{nn} \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} -3 & -6 & -6 \\ -6 & -3 & 6 \\ -6 & 6 & -3 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} -3 & -6 & -6 \\ -6 & -3 & 6 \\ -6 & 6 & -3 \end{pmatrix},$$

а оберненою
$$A^{-1} = \frac{1}{\det A}A^* = -\frac{1}{27} \begin{pmatrix} -3 & -6 & -6 \\ -6 & -3 & 6 \\ -6 & 6 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{9} & \frac{2}{9} & \frac{2}{9} \\ \frac{2}{9} & \frac{1}{9} & -\frac{2}{9} \\ \frac{2}{9} & -\frac{2}{9} & \frac{1}{9} \end{pmatrix}.$$

За означенням знайдена обернена матриця повинна бути такою, щоб її добуток з почат-ковою матрицею дорівнював одиничній матриці. Тому для перевірки, чи обернена матриця знайдена правильно, слід помножити її (справа або зліва) на вихідну матрицю. Перевірка:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & -2 \\ 2 & -2 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{9} & \frac{2}{9} & \frac{2}{9} \\ \frac{2}{9} & \frac{1}{9} & -\frac{2}{9} \\ \frac{2}{9} & -\frac{2}{9} & \frac{1}{9} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = E.$$

НАЙПРОСТІШІ МАТРИЧНІ РІВНЯННЯ

Нехай X — невідома, A, B, C — відомі матриці відповідних розмірностей. Рівняння вигляду

$$AX = B$$
, $XA = B$, $AXB = C$

називають найпростішими матричними рівняннями.

- **Розв'язком** матричного рівняння називається така матриця X, яка під час підстановки у матричне рівняння перетворює його у правильну рівність (тобто по обидва боки знака рівності утворяться однакові матриці).
- \square Рівняння AX = B має єдиний розв'язок $X = A^{-1}B$ тоді і лише тоді, коли матриця A є невиродженою, а кількість рядків матриці B дорівнює порядку квадратної матриці A.

Дійсно домножимо ліву і праву частини рівняння зліва на A^{-1} : $A^{-1}AX = A^{-1}B$. Оскільки $A^{-1} \cdot A = E$, то одержимо $EX = A^{-1}B$. Але добуток у лівій частині рівності дорівнює X, що і доводить твердження.

- \square Рівняння вигляду XA = B має єдиний розв'язок $X = BA^{-1}$ тоді і лише тоді, коли матриця A є невиродженою, а кількість стовпців матриці B дорівнює порядку квадратної матриці A.
- □ Рівняння вигляду AXB = C має єдиний розв'язок $X = A^{-1}CB^{-1}$ тоді і лише тоді, коли матриці A і B є невиродженими, кількість рядків матриці C дорівнює порядку квадратної матриці A, а кількість стовпців матриці C дорівнює порядку квадратної матриці B.

Приклад. Знайти
$$X$$
 , якщо $AXB=C$, $\partial e \ A=\begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}, \ B=\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}, \ C=\begin{pmatrix} 4 & 5 \\ -2 & 2 \end{pmatrix}.$ det $A=0-6=-6\neq 0$; det $B=6-0=6\neq 0$ — матриці A і B — невироджені.

$$X = -\frac{1}{6} \begin{pmatrix} 0 & -3 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} = -\frac{1}{36} \begin{pmatrix} 6 & -6 \\ -6 & -12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} =$$

$$= \frac{1}{6} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} -4 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{6} & \frac{2}{3} \end{pmatrix} .$$

РАНГ МАТРИЦІ

Нехай A — прямокутна $m \times n$ матриця. Елементи, які лежать на перетині довільних k рядків і r стовпців утворюють $k \times r$ *підматрицю*.

Визначник квадратної підматриці, утвореної з елементів, які лежать на перетині довільних к рядків і к стовпців матриці А називається мінором k-го порядку матриці A.

Приклад. Матриця $A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 5 & 0 \\ -1 & 3 & 2 & 2 \end{pmatrix}$ має 8 мінорів 1-го порядку (суть самі елементи матриці) і 6 мінорів 2-го порядку:

$$\begin{split} M_1 &= \det \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} = 11; \quad M_2 &= \det \begin{pmatrix} 3 & 5 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} = 11; \quad M_3 &= \det \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} = 6; \\ M_4 &= \det \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} = -11; \quad M_5 &= \det \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} = 4; \quad M_6 &= \det \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} = 10. \end{split}$$

Матриця розміру $m \times n \ (m \ge k \ , \ n \ge k \)$ має $C_m^k \cdot C_n^k$ мінорів k -го порядку.

■ Рангом матриці називається найвищий порядок відмінного від нуля мінора цієї матриці.

Приклад. Розглянемо матриці

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}; \quad B = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}; \quad C = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}; \quad D = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 5 & 2 & 1 \\ 5 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

і знайдемо їхні визначники: $\det A = 30$; $\det B = 0$; $\det C = 0$ і $\det D = 0$. У кожної із чотирьох матриць найвищий порядок мінора дорівнює 3. Проте лише у матриці A він відмінний від нуля. Тому ранг матриці A дорівнює 3 (rangA = 3). Визначник матриці B дорівнює нулю, тому rangB < 3. Проте є ненульові мінори 2-го порядку:

$$M_1 = \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = 10; \quad M_2 = \begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} = 15; \quad M_3 = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} = 4.$$

Тому rangB = 2. Усі мінори 2-го порядку матриць C та D дорівнюють 0, вони мають ненульові лише мінори 1-го порядку. Тому $rang\ C = rang\ D = 1$.

Обчислити ранг матриці можна, обчисливши усі мінори, починаючи з k=2 (ранг будь-якої ненульової матриці ≥ 1 , оскільки лише в нульової матриці усі мінори 1-го порядку дорівнюють 0). Це громіздка робота, особливо якщо розмірність матриці достатньо велика. Значно спростити процес обчислення рангу матриці може застосування таких властивостей:

- \square Якщо всі мінори k-го порядку матриці A дорівнюють нулю, тоді і всі мінори вищих порядків теж дорівнюють нулю. A отже, rang A < k.
- □ Під час еквівалентних перетворень ранг матриці не змінюється.
- □ Ранг східчастої матриці дорівнює кількості ненульових рядків цієї матриці.

Приклад. Нехай дано східчасту матрицю

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 & 4 \\ 0 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Її ранг, згідно з останнім твердженням дорівнює 3. Дійсно, єдиний мінор 4-го порядку (визначник самої матриці) дорівнює нулеві, оскільки визначник матриці, яка містить нульовий рядок, дорівнює нулю. Якщо знайдеться відмінний від нуля мінор 3-го порядку, то rangA = 3. Розглянемо мінор з елементів, які знаходяться на перетині 1-го, 3-го, 4-го

стовпців та 1-го, 2-го, 3-го рядків:
$$M = \begin{vmatrix} 1 & 5 & 4 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 4 \end{vmatrix} = 4 \neq 0$$
 (визначник трикутної матриці

дорівнює добутку діагональних елементів). Отже, rangA = 3. Зауважимо, що у цій східчастій матриці ненульових рядків є рівно три.

АЛГОРИТМ ЗНАХОДЖЕННЯ РАНГУ МАТРИЦІ

- 1. За допомогою елементарних перетворень над рядками матриці A одержати східчасту матрицю \widetilde{A} .
- 2. Порахувати кількість k ненульових рядків у матриці \widetilde{A} .
- 3. Зробити висновок: rangA = k.

Приклад. Обчислити rangA, якщо $A = \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}$. Східчаста матриця, еквівалентна даній, — це матриця $\begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 0 & -7 \end{pmatrix} = \tilde{A}$. Східчаста матриця \tilde{A} має два ненульові рядки. Тому $rangA = rang\tilde{A} = 2$.