Программно-методический комплекс Технологической подготовки производства

Лабораторные работы Методическое пособие

Содержание

Лабораторная работа №1	4
1.1. «Изучение основных функциональных возможностей. САПР ТП на примере системь	
«ТЕМП»	4
1.2. Маршрутно-операционная карта по ГОСТ 3.1118-82	6
1.3. Технологический редактор	8
1.4. Результаты проведения первой лабораторной работы	12
Лабораторная работа №2	. 14
«Проектирование ТП «с нуля»	. 14
2.1. Постановка задачи	14
2.2. Проектирование ТП	16
2.2.1. Нормирование расхода материалов	17
2.2.2. Проектирование маршрута	
2.2.3. Проектирование переходов	24
2.2.4. Проектирование СТО	25
Лабораторная работа №3	. 27
«Проектирование на основе ТП-аналога»	. 27
3.1. Проектирование в одном окне	27
3.2. Проектирование на основе ТП-аналогов в многооконном режиме	
Лабораторная работа №4	. 38
«Автоматическое проектирование ТП на примере сверла спирального»	. 38
4.1. Постановка задачи автоматического проектирования	38
4.2. Исходные данные	
4.3. Исходные данные	39
4.4. Выполнение работы	
4.4.2. Объявление параметров ТАТП.	
4.4.3. Формирование правил существования объектов.	
4.4.4. Формирование методики расчета трудоемкости выполнения токарной операции	41
4.4.5. Формирование методики определения диаметра и длины припускного центра	
4.5. Сформированный ТАТП	
4.6. Результат автоматического проектирования	
4.6.1. Уточнение значений параметров модели	
4.6.3. Комплект технологической документации	46

Список сокращений

БД – база данных

БДЗ – база данных и знаний

ВМ – ведомость материалов

ДСЕ – деталь, сборочная единица

ПР – Проектное решение

ТАТП – типовой алгоритмизированный техпроцесс

ТД – технологическая документация

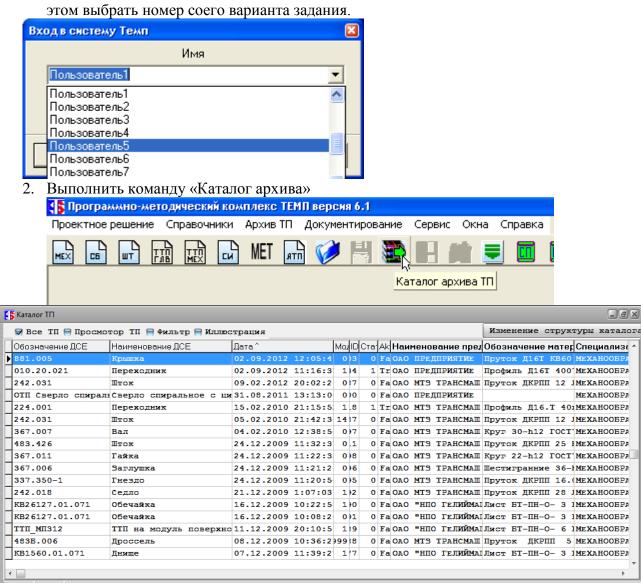
ТП – технологический процесс

Лабораторная работа №1

1.1. «Изучение основных функциональных возможностей. САПР ТП на примере системы «ТЕМП»

Выполнение работы:

1. Запустить систему из меню программ или с помощью ярлыка на рабочем столе при



При этом выбрать режим просмотра всех (своих и чужих) ТП и отсортировать ТП по свежести их записи в архиве – указать на колонку «Дата».

3. Прочитать ТП на деталь 881.005 Крышка. На его примере ознакомимся с основными принципами работы в системе.

Система обеспечивает выполнение следующих функций:

1. Автоматизированное проектирование технологических процессов для любого вида производства с использованием методов прямого документирования, проектирования на основе процесса-аналога, типовых технологических процессов, синтеза технологических процессов на основе разработанных пользователем технологических алгоритмов.

* * *

Проектирование ТП различных специализаций от диалогового до автоматического уровней: начиная с команд «Добавить объект» (операция, переход, средство технологического оснащения (СТО), материал, деталь, сборочная единица (ДСЕ)), редактирование значений параметров объектов, далее через использование таблиц прнятия решений и методик повышение степени автоматизации.

2. **Автоматизированное нормирование трудоемкости** технологических процессов с использованием подготовленных пользователем классификаторов, нормативносправочной информации и алгоритмов.

* * *

Попереходное нормирование трудоемкости (расчет основного времени (То), вспомогательного времени (Тв) по методикам любой сложности, содержащим шаги, связанные с опеределенными условиями, формулы, обращения к пользователю с просьбой уточнения значения параметров. Далее — определение трудоемкости выполнения технологических операций и ТП в целом. Определение трудоемкости изготовления всего изделия,

3. Автоматизированное нормирование расхода материалов.

* * *

Определение норм расхода основных материалов, необходимых для изготовления деталей. Вспомогательных материалов для сборки узлов и изделия. Формирование сводных ведомостей материалов.

4. Формирование классификаторов и справочников по инструменту, оснастке, оборудованию, типовым переходам и пр.

* * *

Формирование иерархической структуры разделов классификаторов объектов: - входящих в состав ТП (операций, переходов, средств технологического оснащения, материалов) и объектов, формирующих параметры объектов ТП (оборудование).

5. Ведение архива технологической документации.

* * *

Запись спроектированных ТП в архив. Поиск в архиве ТП-аналогов. Проведение статистического анализа данных архива. Экспорт информации из архива во внешние системы.

- 6. Создание новых форм проектных документов как шаблонов редактора WORD.
- 7. Документирование результатов проектирования в виде комплекта технологической документации, просмотр в редакторе WORD и при необходимости их печать.

* * *

Для автоматического формирования комплекта документов в системе необходимо создать шаблоны начального и следующих листов форм документов в в редакторе WORD, указать в таблицах места расположения параметров в штампе и подвале, описать в БД макетов

документов параметры соответствующего макета, параметры форматированных строк основы, сформировать в таблице «Правила формирования комплекта» правила автоматического и диалогового формирования комплекта документов.

8. Работа с проектным решением «Состав изделия»

На стыке конструкторских и технологических работ часто требуется на основе проектного решения «Разузлованный состав изделия» получить разцеховку, подетальную ведомость материалов с маршрутами изготовления деталей и узлов или использовать конструкторскую спецификацию сборочной единицы в ТП на сборку. Для этого в системе предусмотрены возможности импорта состава изделий из различных систем документооборота (PDM-систем(Product Data Management — система управления данными об изделии)):WindChill, SWR-PDM.

9. Работа в режиме экспертной системы

Большинство функциональных возможностей системы реализовано с помощью методик. Существует возможность выполнения методик в режиме экспертной системы. В этом случае система поясняет выполняется или нет каждый шаг методики если он связан с определенным условием, показывает что происходит с параметрами, участвующими в процессе выполнения методики, в каком направлении идет дальнейшее выполнение методики в зависимости от выполнения или невыполнения соответствующего условия. т.к. система ТЕМП реализована на принципе управления оболочкой компонентами системы с помощью команд, существует возможность записи сценария команд и значения их параметров. На основе этой статистики создаются новые методики и система начинает работать с конкретной задачей в автоматическом режиме.(ТАТП)

10. Интеграция с внешними системами

ПМК ТЕМП интегрирован с различными системами, как «слева» - решающие задачи до этапа технологической подготовки производства, так и «справа» - пользующиеся результатами технологического проектирования. Такими системами явля.тся, например, различные PDM-системамы(SWR PDM,Windchill), а так же с MES-системой ФОБОС. ТЕМП-ФОБОС - уникальный тандем, позволяющий в любой степени автоматизации спроектировать ТП, все деталеоперации которого привязаны к группам оборудования, что позволяет получить максимальный эффект оптимизации производственного расписания на этапе планирования.

11. Сервисные ф-ии

В системе есть возможность настройки панелей команд, возможность смены пароля, управления окнами в многооконном режиме проектирования, получения справки по системе и т.д.

1.2. Маршрутно-операционная карта по ГОСТ 3.1118-82

С 1982-го года и по сей день наиболее распространенной формой маршрутнооперационной карты на многих предприятиях является Форма 1 для ТП изготовления детали и Форма 2 для ТП сборки по ГОСТу 3.1118-82.

Смотри демо-фильм «Разноформатность»

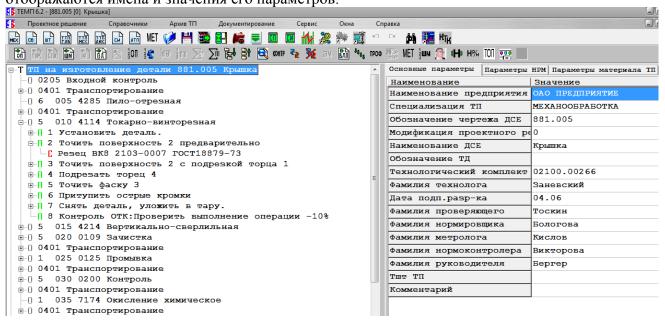
																		roci	r 3.	1118-	-82	±0PM	A 1	CAMP
Дубп.	-					7												\vdash	+	+		+		\vdash
Взам.																								
Подда.																								
Утвер;	тил	Гутов															0	114	1.0	0023	4	2		1
Разра	6.	Невс																						
Пров.		Радо					0740 1	РЕДПРИ	HIME	1		88	B1.005	5							10:	L41.	00	590
Норжи		Спад	гурог	•	\rightarrow		 			_											_			_
Нетр. Н. жон		•••	ков Въева	.+	-		-						Крыш	шка										
M 01				_	000 FO	CT2148	8-88														т			
		Код		EB	мд	EH	Н.рассод	, ки	м	F	од загот	٠.	Проф	нль н	разм	фи	K	д]	MB	T			
M 02	10101	1034	_		0,1	1	0,141	0,709	1	Трока	т		жв60 х 3	3000			213		30,	024				
A	Цен	Уч.		0nep			ажиенова		e Parton							начени								
В			Код,	наз			борудов					роф.	Р УТ	_			οπ	Кшт		Τπ.	3.		Гиег	<u>. </u>
A003					020	5 Bxo	дной к	нтрол	ь		4214	41.00	0556;42	21 41	.00	556								
A004					040	l Tpa	нспорті	ирован	ие		TON	N16												
0005	1. 7	Гранс	порті	фов	зать :	прутк	и со сі	клада	вц	ex 6														
A006	6		(005	428	5 Пил	о-отре:	вная			тои	N11												
Б007	ZEU:	5											2							4%		1.0	8	
A008					040	l Tpa	нспорті	ирован	ие		тои	N16												
0009	1. 7	Гранс	порті	фов	ать	загот	овки и	з цеха	6 в	цех	5													
A010	5		(010	411	4 Tor	арно-ві	инторе	зная		TON	M2;	60141.	.000	01;	20141	.02	609						
Б011	16K2	20											3	1	1			1		31.0)	7.3	371	
A012	5		(015	421	4 Bep	тикалы	но-све	рлил	ьная	тои	m3;	60141.	.000	02;	20141	.02	610						
Б013	Hacı	ольн	о-све	рли	итьны	й ста	нок мод	д.2M11	2				2	1	1			1		15.0)	1,4	455	
A014	5		(020	010	9 Зач	истка				иот	N5;	60141.	.000	103									
B015	Верс	так											2	1	1			1		4%		0.5	59	
A016					040	l Tpa	нспорті	ирован	ие		иот	M16;	;											
]	МК																						П	
																				1				_

Этот стандарт положил основу создания принципиально новых форм технологических документов. Он добавил принцип создания разноформатных строк основы, что позволило компактно разместить в документе сложно структурированную информацию с большим количеством различных параметров.

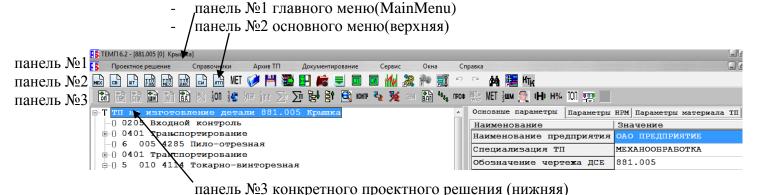


1.3. Технологический редактор.

При работе в технологическом редакторе в левой половине окна редактирования проектного решения располагается дерево иерархически связанных объектов ТП: операций, переходов и средств технологического оснащения (СТО): приспособлений, режущих, мерительных инструментов и т.д. При выборе конкретного объекта в правом окне отображаются имена и значения его параметров.



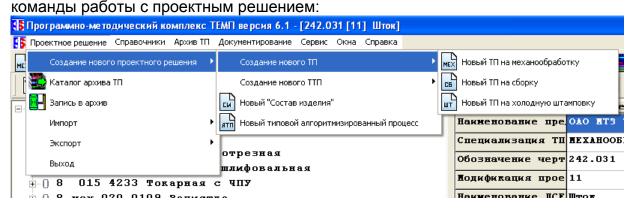
Кроме главного меню в системе существуют две панели иконок, выполняющих команды системы:

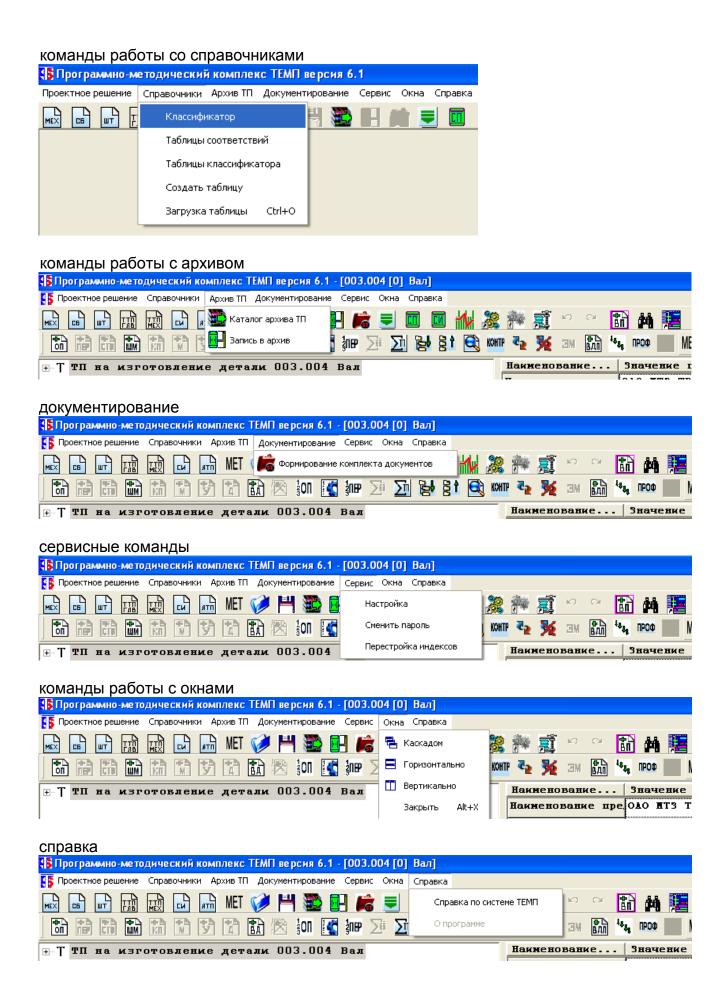


1. Команды главного меню:

- команды работы с проектным решением (см.панель главного меню)
 - 1.1. Создание нового проектного решения
 - Создание нового ТП
 - Новый ТП на механообработку
 - Новый ТП на сборку
 - Новый ТП на холодную штамповку
 - Создание нового ТТП
 - Новый ТТП на МЕХАНООБРАБОТКУ Пило-отрезная
 - Новый ТТП на ГАЛЬВАНИКУ
 - Новый "Состав изделия"
 - Новый типовой алгоритмизированный ТП
- команды работы со справочниками
 - 1.1.классификатор
 - 1.2.таблицы соответствий
 - 1.3.таблицы классификатора
 - 1.4.создать таблицу
 - 1.5.загрузка таблицы
- команды работы с архивом(см.панель главного меню)
- документирование(см. панель главного меню)
- сервис
 - 1.6.настройка панелей команд системы
 - 1.7.сменить пароль
- окна
 - 1.8.каскадом
 - 1.9.горизонтально
 - 1.10.вертикально
 - 1.11.закрыть окно
- справка
 - 1.12. справка по системе ТЕМП

Так главное меню выглядит при работе в системе:





Панель основного меню:

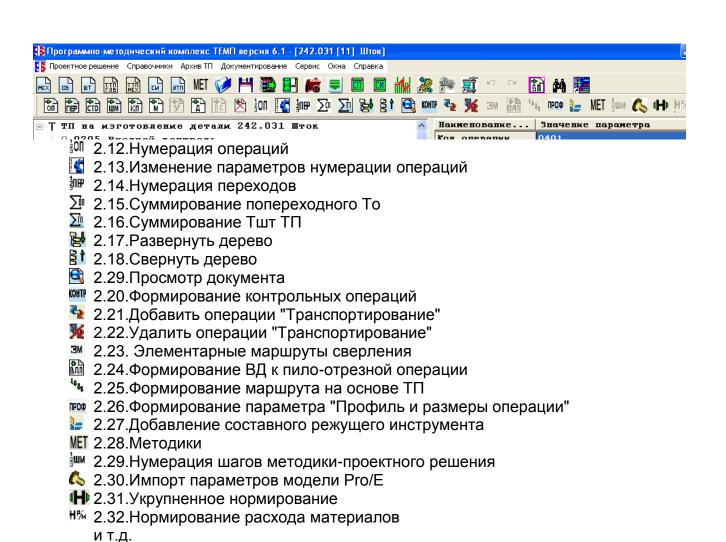


- 2.1. Команды создания, поиска, чтения и записи проектного решения
- 2.1.1.Новый ТП на механообработку
- 2.1.2.Новый ТП на сборку
- 2.1.3.Новый ТП на холодную штамповку
- 2.1.4.Новый ТТП на ГАЛЬВАНИКУ
- 📓 2.1.5.Новый ТТП на МЕХАНООБРАБОТКУ Пило-отрезная
- 🗟 2.1.6.Новый "Состав изделия"
- 2.1.7. Новый типовой алгоритмизированный процесс
- № 2.1.8.Выполнение методики-ПР
- 🤣 2.1.9.Открытие командного файла
- 💾 2.1.10.Сохранить командный файл
- 🖺 2.1.11.Каталог архива ТП
- 2.1.12.Запись в архив
- **г** 2.1.13. Формирование комплекта документов
 - 1.2.Команды импорта состава изделия
- 토 1.2.1. Импорт параметров ДСЕ
- 1.2.2. Импорт конструкторской спецификации
- 1.2.3. Импорт разузлованного состава изделия
 - 1.3. Прочие команды
- **1.3.1.Тестирование**
- 🎎 1.3.2.Импорт спец.ср-ва измерения
- 1.3.3.Импорт спец.режущ.ин-та
- 🗸 1.3.4.Импорт оборудования
 - 1.5. Шаги редактирования
- ⁶ 1.5.1.На шаг назад
- 1.5.2.На шаг вперед
 - 1.6.Статистический анализ проектирования
- 🛅 1.6.1.Новая "Ведомость применяемости"
- 1.6.2.Поиск объекта
- 🧵 1.7. Диалоговое формирование групп оборудования



Панель окна проектного решения:

- 2. Команды редактирования проектного решения
- 🛅 2.1.Добавить операцию из классификатора
- 🖺 2.2.Добавить переход из классификатора
- 2.3 Добавить СТО из классификатора
- 🖮 2.4.Добавить шаг методики
- 🖺 2.5.Добавить контролируемый параметр
- 🟗 2.6.Добавить материал
 - 2.7.Добавить СЕ
- 🟗 2.8.Добавить деталь
- 🛍 2.10.Добавить ВД
- 🖄 2.11.Удалить объект



1.4. Результаты проведения первой лабораторной работы

На первой лабораторной работе необходимо:

- усвоить правила формирования маршрутно-операционной карты: правильно прочитать фрагмент ТП, понять соответствие параметров дерева иерархически связанных объектов в редакторе системы и параметров разноформатного документа.
- изучить основные команды (иконки) в панели главного меню и панели проектного решения системы, сформировать отчет по основным функциональным возможностям системы и набору иконок, их реализующим.

Порядок изучения команд на конкретных примерах:

2.1.11.Каталог архива ТП

- открыть каталог архива, прочитать «чужой» ТП самый «свежий» 881.005 Крышка
- изменить обозначение чертежа ДСЕ на 010.20.<№Пользователя>.<Группа>

Например, для пользователя 5 из группы 7: 010.20.5.7

2.1.12.Запись в архив

Выйти из системы, войти заново. Убедиться, что теперь при просмотре каталога «своих» ТП появляется только что записанный ТП.

2.1.13. Формирование комплекта

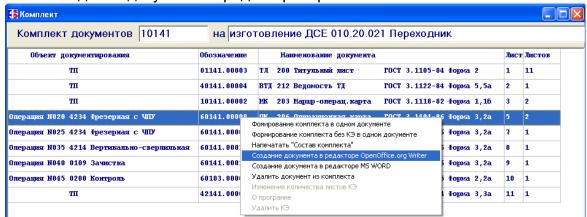
Задать новые регистрационный номер комплекта документов. Убедиться, что он используются во время формирования комплекта.

Посмотреть маршрутно-операционную карту. Найти в ней и в дереве объектов в редакторе:

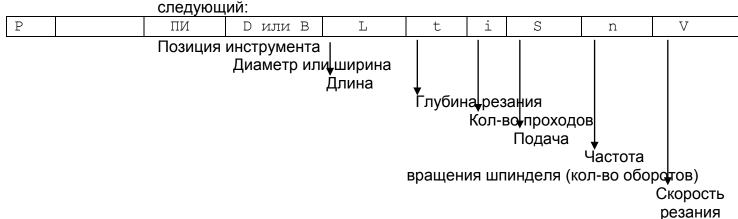
- описание операции 010 4114 Токарно-винторезная
- переход «3. Точить поверхность 2 с подрезкой торца 1» операции 010

- какие средства технологического оснащения используются при выполнении этого перехода?
- на каком оборудовании выполняется эта операция?

Чтобы получить конкретный документ необходимо выбрать его в списке сформированных документов и по правой клавише мыши выбрать команду «Создание документа в редакторе OpenOffice»



Формат строки режимов резания «Р» в операционной карте (ОК)



После документирования комплекта прочитать операционную карту на операцию 010.

- с какой подачей, частотой вращения шпинделя выполняется переход
- 4. Подрезать торец 4?

1.5. Контрольные вопросы

- 1. За счет чего осуществляется автоматическое формирование комплекта технологической документации на основе спроектированного ТП?
- 2. Перечислите основные функции САПР ТП ТЕМП. Чем они помогают технологу в работе?
- 3. Что такое принцип разноформатности строк основы технологической документации?
- 4. Какое принципиальное отличие Маршрутно-операционной карты от Операционной?
- 5. Сколько панелей иконок в САПР ТП ТЕМП, почему?

Лабораторная работа №2

«Проектирование ТП «с нуля»

2.1. Постановка задачи

Во время выполнения лабораторных работ необходимо овладеть основными приемами формирования технологических проектных решений в системе на конкретном примере проектирования технологического проецесса (ТП) механообработки «с нуля» и на основе ТП-аналога. Вам предлагается спроектировать ТП на деталь, например, «Крышка 862.001»: в начале «с нуля» в диалоговом режиме с помощью справочников, а на следующей лабораторной работе - на основе ТП-аналога «Крышка 881.005».

Целью лабораторных работ является научить в диалоговом режиме проектировать ТП с помощью команд системы. Предполагается, что пользователь знает содержание ТП, который необходимо спроектировать в системе.

Каждому студенту будет выдано индивидуальное задание в виде комплекта документов в файле MS WORD «Результат проектирования», где отдокументирован ТП, который студент должен спроектировать в системе.

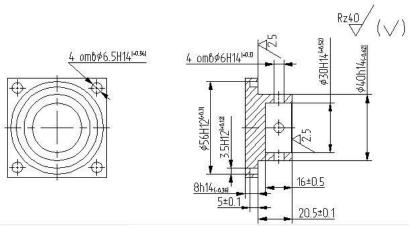


Рис.1. Крышка 862.001

Например ТП, который необходимо спроектировать в системе:

Дуби. Взам. Поди. Утверд: Разраб Пров.		Гутов																						\perp	
Взам. Подда. Утверді Разраб		Гутов			_															1					_
Утверд: Разраб		Гутов			- 1				Т	\top				Т				\dashv		+		\dashv		+	_
Paspa6		Гутов							\top	\top				\top				\neg				\neg		\top	_
	. :				<u> </u>				_	ŤΤ							Т	011	41	. 00	234	Τ	2	Τ:	1
Прож		Невско																							_
		Радост				OÃO	предпр	HTTE	:			881	.005	i							1	014	1.0	0059	30
Норжир	$\overline{}$	Бологу				1																_		_	
Нетр. э: Н. жонт		Спадко Муравн											Кръщ	жa											
A- T				2000 TI																	$\overline{}$				_
\.	Іфутα	ж Д16АТ Коп	EB 60 X		EH		- 1 70	им		TC	агот.	_	TL				_	TOTE	_	МЗ	_				
M 02	101011		кт	0.1	1		0.709		Прох		aror.	+	Профа св 60 х 3		разме	фы	21	қд	+	ль 10.024	_				_
A A	Цеж Теж		H One	1-1-		толиског Кажиског	_			311			KEUU X 3		06031	ачени			_						_
В		11		-		оборужо		•		сн	Проф.	. 1	р Ут				οπ		шт.		п.з.	Т	Т	шт.	
A003				02	05 Bx	дной в	онтро	ль		4	42141.	0055	56;42	141	.00	556									
A004				04	01 Tp:	нспорт	ирова	ние		J	NOT N1	6													
0005 .	1. T	ранспо	ортиро	вать	прут	an co o	клада	В	цех	6															
A006	6		003	42	85 Пи	10-отре	зная			J	MOT N1	1													
Б007	ZEUS	;										2	2							4	ŝ		1.08	}	
A008				04	01 Tp:	анспорт	ирова	ние		J	NOT N1	6													
0009 .	1. T	ранспо	ортиро	вать	заго	говки и	із цех	a 6 :	в це	x 5															
A010 .	5		010	41.	14 To	карно-и	интор	езна	я	J	иот ига	; 60	0141.	000	01;	2014	1.0	260	9						
Б011	16K2	:0										3	3	1	1			1		3.	1.0	•	7.37	1	
A012	5		013	42.	14 Bej	тикаль	но-св	ерли	льна	я І	иот из	; 60	0141.	000	02;	2014	1.02	261	0						
Б013	Наст	ольно-	-сверл	вильн	ый ст	anor mo	д.2М1	12				2	2	1	1			1		1.	5.0	1	1,45	55	
A014	5		020	01	09 3an	истка				J	иот и 5	; 60	0141.	000	103										
Б015	Верс	так										2	2	1	1			1		4	\$	(o . 59)	
A016				04	01 Tp:	нспорт	ирова	ние		J	MOT M:1	6;													
N.	ИK																							T	

ВНИМАНИЕ!!!

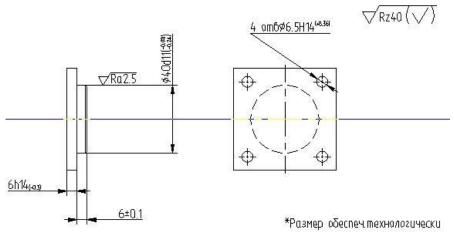
В методичке, демо-фильмах на различных примерах показано решение конкретных задач для разлиных деталей и ТП.Разультатом работ №2 и №3 должен быть ТП, находящийся в файле "Рузультат проектирования"! с учетом обозначения чертежа и массы детали, соответствующих Вашему варианту (см.таблицу).

Материал и крышки-аналога и крышки, на которую требуется спроектировать ТП: Пруток Д16Т КВ60 ГОСТ21488-97. Размер заготовки 60x30-0.5

Масса детали 0,17

L=3000

№вар-та	Обозн. чертежа детали	Масса детали
1	881.001	0,171
2	881.002	0,172
3	881.003	0,173
4	881.004	0,174
5	881.005	0,175
6	881.006	0,176
7	881.007	0,177
8	881.008	0,178
9	881.009	0,179
10	881.010	0,18
11	881.011	0,181
12	881.012	0,182
13	881.013	0,183
14	881.014	0,184
15	881.015	0,185



Размер заготовки 60x13-0.5 Масса детали 0,1

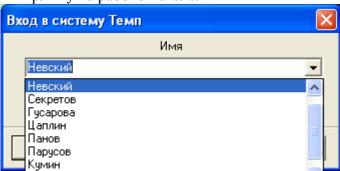
Рис.2. Крышка 881.005 Масса детали 0,05

Попробуем спроектировать ТП двумя способами:

- 1. Проектирование «с нуля»
- 2. Проектирование на основе ТП-аналога:
 - 2.1. В одном окне
 - 2.2. В многооконном режиме.

2.2. Проектирование ТП

1. Стартуйте систему из меню программ или двойным кликом левой клавиши мыши по ярлыку на рабочем столе.



Выбор пользователя при входе в систему.

При выполнении лабоработных работ имена пользователей должны соответствовать № варианта:

Пользователь 1

Пользователь 2

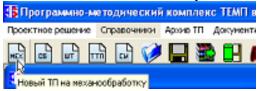
. . .

Далее – смотри фильм «ДЕМО - Нормирование расхода материалов»

Все демонстрационные фильмы находятся в директории «с:/Program Files/temp6.0/filmtemp»

2.2.1. Нормирование расхода материалов

2. Выполните команду «Новый ТП на механообработку»

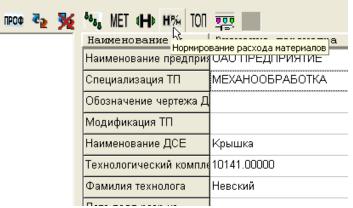


Выполнение команды «Новый ТП на механообработку»

- 3. Введите обозначение чертежа (862.001) детали и наименование «Крышка». Наименование можно выбрать из таблицы типовых наименований деталей:
 - указать левой клавишей мыши параметр «Наименование ДСЕ»
 - по нажатию правой клавишей мыши выбрать команду «Определения значения параметра...»

	mapawicip	m//			
			Обозначени	е чертежа Д	862.001
			Модификаци	ıя ТП	
			Наименован		
	Определение	значения па	араметра "Наим	енование ДСЕ	
	Норматив				1.00000
	Каталог табли	иц классифи	катора		ский
	Методики		·		, idin
			шата подп.в	UJD NU	
	- выбрать ти	повое н	аименован	ие детали	I
	Корпус	Фолипи			
	Колодка	Фамили	я проверяющего		
	Кольцо	Фамили	я нормировщика		
	Контргайка	Фамили	я метролога		
	Конус	Фолипи	я нормоконтроле		
	Кронштейн	Фамили	я нормоконтроле		
	№ Крышка	Фамили	я руководителя		
	Крюк	Обознач	ение материала		
	Муфта	Наши	onvo Hot		
ı	Обечайка	ј наим. "м	арка мат.		

4. Выполните команду «Нормирование расхода материалов»:



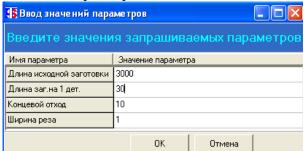
Процедура нормирования расхода материалов состоит из следующих шагов:

+101002 алюминий - листы - отход
+101003 алюминий - листы - отход - использование
+101004 алюминий - уголок
+101005 алюминий - шестигранник
+101009 алюминий - проволока для сварки
+101011 АЛЮМИНИЙ - КВАДРАТ
+101010 алюминий - круг
+101801 Цветное литье
+101901 Чугунное литье
+101101 металлоизделия промышленного назначения - проволока сварочная
+101102 металлоизделия промышленного назначения - электороды сварочные

2.3.выбор материала «Алюминий - квадрат»

	Обозначениє	Моди	Наимено	Размер А	Длина	ГОСТ на профиль	Марка мат
	101011028	1	Пруток	46	3000	21488-88	Д16АТ
	101011029	1	Пруток	48	3000	21488-88	Д16АТ
	101011030	1	Пруток	50	3000	21488-88	Д16АТ
	101011031	1	Пруток	52	3000	21488-88	Д16АТ
	101011032	1	Пруток	55	3000	21488-88	Д16АТ
	101011033	1	Пруток	58	3000	21488-88	Д16АТ
Þ	101011034	1	Пруток	60	3000	21488-88	Д16АТ
	101011035	1	Пруток	65	3000	21488-88	Д16АТ
	101011036	1	Пруток	70	3000	21488-88	Д16АТ

2.4.введите размер заготовки на деталь – 30 мм



Количество деталей из одной заготовки определяется с учетом ширины реза и концевых отходов для Пило-отрезного автомата «ZEUS»

КДЗ=(ДлИсхЗаг-2*КонцОтх)/(ДлЗагДет-ШирРеза)

ШирРеза=1

КонцОтх=10

После расчета у КДЗ отбрасывается дробная часть.

2.5. подтвердите значение параметров: укажите на клавишу «ОК»

	1 1
Имя параметра	Значение параметра
Размер А	60
Длина	3000
Длина заг.на 1 дет.	30
Кол-во дет.из одной заг.	96
Удельный вес	2,78
Точность округления	3
Выражение для расчета вес	УдВес*A*A*L/1000000
Выражение для расчета вес	УдВес*А*А*ДлЗагДет/1000000
Единица величины	кг

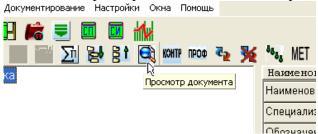
2.6. уточните массу детали. Предполагается, что точный вес детали указан конструктором на штампе чертежа (см. индивидуальное задание).

Имя параметра	Значе
Масса ДСЕ	0,17
Норма расхода материала	0,313

2.7. подтвердите результаты нормирования:

Имя параметра	Значение параметра
Обозначение материала	Пруток Д16АТ КВ 60 x 3000 ГОСТ 21488-88
Норма расхода материала	0,313
Коэф-т исп-я материала	0,543

После выполнения данных шагов результаты нормирования фиксируются в значениях параметровТП. По команде «Просмотр документа»



их можно увидеть в формате марштуной карты – форма 1 по ГОСТ 3.1118-82

																		LOC	T 3.1118	-82 Φ	OPMA	1 CAF	1P
Дчбл Взам Подл	ı.							Γ	Изм.	Лист	Обозн.	use	Подпись	Τ,	ата	Изм.	Лист	Ofo	зн.изв.	Пос	іпись	Дата	_
ПОДО	·	Гуп	гов														7,,,,,		41.00590		AT IPIOD	1	Ή
Разр. Пров Метр	ерил экс	Pa Eo	вский доски логчо	ин ЮВ					OAC	ОАО ПРЕДПРИЯТИЕ 881.005							•					•	
Норм Н.кон			адков равье										K	рышк	a								
M01	Пр	уток ,	Д16Т	KB	60 FO	CT 21 488-9	17																
		Ko	од		ЕВ	МД	EH	H.pac	x KI	им	Код за	гот.	Профил	ъир	азмер	ы	КД	l	мз				
M02	1010	01103	4		кг	0.1	1	0.315	j 0	.317	Прока	т	кв60х2	:000			96	3 (0.313				
Α	Цех	94.	РМ	Or	пер.	Код, наи	менова	ание ог	ераци	111				060	означе	ение док	умент	a					
Б		Ko	од, на	им	енова	ние обору	дования	7			СМ	Проф.	Р	УT	KΡ	коид	EH	ОΠ	Кшт	Тпз		Гшт	

Далее – смотри фильм «ДЕМО - Проектирование маршрута»

2.2.2. Проектирование маршрута

5. Спроектируем ТП на уровне операций.

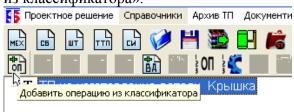
Добавим в ТП все необходимые операции за исключением «Входной контроль» и «Транспортирование» - они будут добавлены в ТП автоматически по команде «Добавить операции Транспортирование».

 	T на изготовление детали. Крышка
0	4285 Пило-отрезная
0	4111 Токарно-револьверная
0	4214 Вертикально-сверлильная
0	4214 Вертикально-сверлильная
0	0109 Зачистка
0	0125 Промывка
0	0200 Контроль
-0	1 7141 Окисление химическое

Удаление любого объекта возможно по команде «Удаление объекта» (см. иконка панели текущего окна)

Добавление объекта возможно либо с помощью копирования (переноса) объектов (ветвей объектов) либо с помощью справочников.

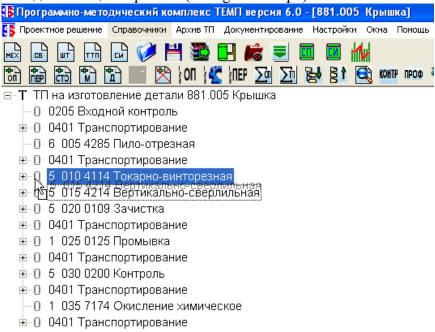
Для добавления операции из классификатора следует указать левой клавишей мыши объект, за которым будет добавлена операция и выполнить комнаду «Добавить операцию из классификатора».



При выполнении команды выбираем нужную операцию из российского классификатора операций:

+02 Технический контроль					Выбо
+03 Технический контроль		Код го операці	Koa onen	Наименование операции	Инстр.ох
+04 Перемещение +06 Испытания	_	4230	4233	Токарная с ЧПУ	иот №6
		4230	4234	Фрезерная с ЧПУ	ИОТ №4
+08 Консервация и упаков		4230	4236	Шлифовальная с ЧПУ	ИОТ №9
+10 Литье металлов и спл			.===		NOT N-3
+21 Обработка давлением		4230	4237	Комплексная на обраб	1407.11.4
+41 Обработка резанием		4260	4261	Вертикально-фрезерная	ИОТ №4
+42 Обработка резанием		4260	4262	Горизонтально-фрезерная	ИОТ №4
+50 Термическая обраб.		4260	4263	Продольно-фрезерная	ИОТ №4
+51 Термическая обработк		4260	4264	Карусельно-фрезерная	ИОТ Nº4
-55 Фотохимико-физическа		4260	4265	Барабанно-фрезерная	ИОТ №4
+60 Формообразование из		4260	4267	Копировально-фрезерная	ИОТ №4
-65 Порошковая металлургия		4260	4268	Гравировально-фрезерная	ИОТ №4
+71 Получение покрытий		4260	4269	Фрезерно-центровальная	ИОТ №4
+73 Получение покрытий органических		4269	4271	Шпоночно-фрезерная	ИОТ №4
··· +74 Получение покрытий органических		4269	4272	Специальная фрезерная	ИОТ №4
··· -75 Электрофизическая обработка		4269	4273	Универсально-фрезерная	ИОТ №4
··· +80 Пайка					
··· +81 Пайка		4269	4274	Резьбофрезерная	ИОТ №4
+85Электромонтаж		4280	4281	Ножовочно-отрезная	ИОТ №1
+88 Сборка		4280	4282	Ленточно(проволочно)	ИОТ №1
+90 Сварка		4280	4283	Алмазно-отрезная	ИОТ №1
+91 Сварка		4280	4284	Токарно-отрезная	ИОТ №1
	▶	4280	4285	Пило-отрезная	ИОТ №1
		4280	4286	Фрезерно-отрезная	ИОТ №1

При добавлении второй операции Верикально-сверлильная можно воспользоваться методом «Тащи и бросай» («Drag and Drop»).

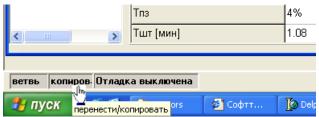


Копирование Верикально-сверлильной операции методом «Тащи и бросай»

В редакторе системы ТЕМП есть возможность скопировать или перенести любой объект (ветвь объектов) за объектом, указанным в качестве места копирования.

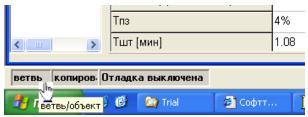
Для этого достаточно скопировать Вертикально-сверлильную операцию 015 перед собой — выбрать ее указателем мыши, нажать левую клавишу и переместить указатель на предыдущую операцию. В результате мы увидим как операция 015 скопировалась после 010 Токарно-винторезной. Выполним команду «Нумерация операций», после чего в ТП получаем две Вертикально-сверлилные операции: NN 015 и 020.

При использовании этого метода возможно переключение режимов:



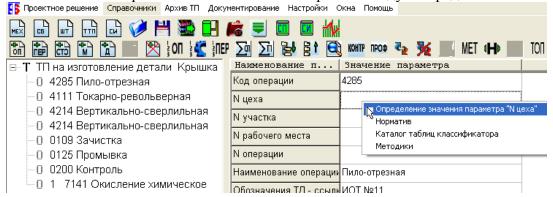
Переключение режимов копирования (переноса) объектов в левом нижнем углу многоконного редактора.

Примечание. Режим переноса возможен только в рамках одного окна. При переносе объекта (ов) из окна в окно воизбежание порчи ТП-аналога возможно только копирвоание объектов.

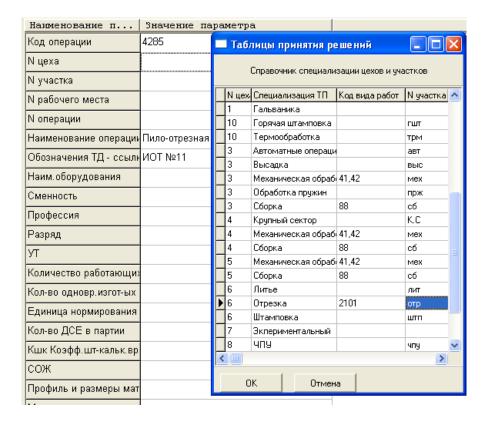


Переключение режима «ветвь/объект»

- 6. Для генерации операций «Транспортирование» во всех операциях введем значения параметров цех, участок для этого:
- 2.2. укажем на нужную операцию в дереве объектов ТП
- 2.3. в правом окне укажем на цех или на участок
- 2.4. по правой клавише мыши выберем команду «Определение значения параметра...»



Далее предлагается выбрать из таблицы специализации цехов и участков соотвествтующую строку. После двойного клика левой клавишей мыши в параметрах «цех» и «участок» фиксируются выбранные значения.



В результате получаем следующий маршрут:

- = T ТП на изготовление детали 862.001 Крышка
 - 🛛 6 отр 4285 Пило-отрезная
 - 🛮 5 мех 4111 Токарно-револьверная
 - 0 5 мех 4214 Вертикально-сверлильная
 - 0 5 мех 4214 Вертикально-сверлильная
 - -- O 5 cб 0109 Зачистка
 - —O 1 0125 Промывка
 - 🛾 🛛 5 сб 0200 Контроль
 - 0 1 7141 Окисление химическое

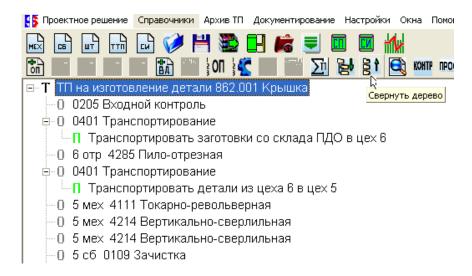
ТП до выполнения команды «Добавление операций «Транспортирование»»

Выполним команду «добавить операции Транспортирование»

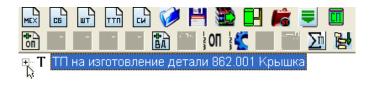
— Т ПП на изготовление детали 862.001 Крышка -- () 0205 Входной контроль Ё 0 0401 Транспортирование Транспортировать заготовки со склада ПДО в цех 6. 0 6 отр 4285 Пило-отрезная □ 0 0401 Транспортирование П Транспортировать детали из цеха 6 в цех 5 О 5 мех 4111 Токарно-револьверная. 0 5 мех 4214 Вертикально-сверлильная. -- 🛮 5 мех 4214 Вертикально-сверлильная 0 5 сб 0109 Зачистка □ 0 0401 Транспортирование Транспортировать детали из цеха 5 в цех 1 — () 1 0125 Промывка Ё-0 0401 Транспортирование П Транспортировать детали из цеха 1 в цех 5 — О 5 сб 0200 Контроль □ 0 0401 Транспортирование Транспортировать детали из цеха 5 в цех 1 1 7141 Окисление химическое Ё-0 0401 Транспортирование Транспортировать детали из цеха 1 в цех-потребитель

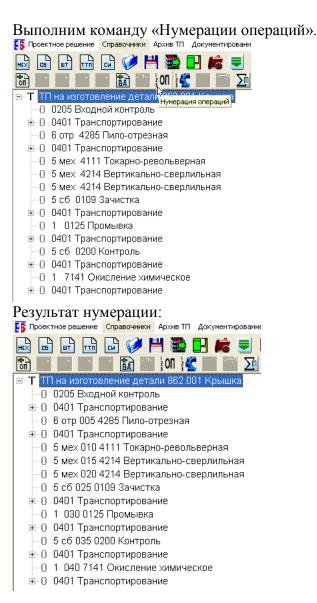
ТП после выполнения команды «Добавление операций «Транспортирование»»

7. Теперь свернем дерево



и раскроем только уровень операций



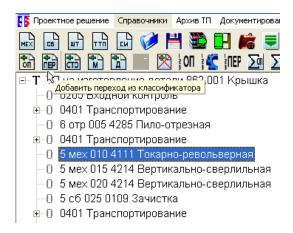


Далее - смотри фильм «ДЕМО - Проектирование переходов»

2.2.3. Проектирование переходов

Далее спроектируем в операции 010 Токарно-револьверная уровень переходов и частично уровень средств технологического оснащения (СТО). Для этого:

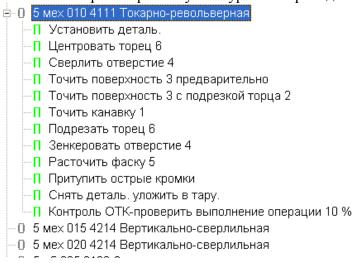
2.5. укажем в дереве ТП левой клавишей мыши данную операцию и выполним команду «Добавить переход из классификатора»



Выберем вспомогательные переходы – переход «Установить деталь»

Т окарные			
+ Токарные вспомогательные +1 Токарные основные			Справочник вспог
		Код перехода	Текст перехода
	▶	001001	Установить деталь. _С
		001002	Установить деталь с поджатием задним центро
		001003	Переустановить деталь.
		001004	Притупить острые кромки
		001005	Притупить острые кромки фаской <0бознФаск
		001006	Снять деталь, уложить в тару.
		001007	Контроль ОТК-проверить выполнение операции
		001008	Установить и закрепить заготовку.
		003001	Установить, закрепить деталь.
		003002	Кантовать кондуктор

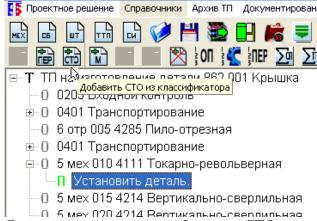
Далее из основных и вспомогательных переходов выбираем нужные, уточняя значения параметров переходов. При необходимости любой переход можно отредактировать. В результате получаем операцию 010 «Токарно-револьверная» полностью спроектированную на уровне переходов:



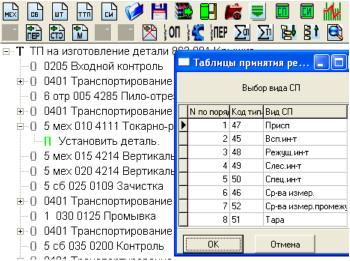
Далее – смотри фильм «ДЕМО - Проектирование СТО»

2.2.4. Проектирование СТО

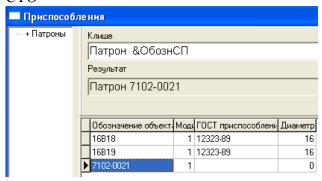
Впрочем, пользователь может решить действовать немного иначе: спроектировать переход и сразу добавить СТО к нему. Добавление СТО производится с помощью команды «Добавить СТО из классификатора»



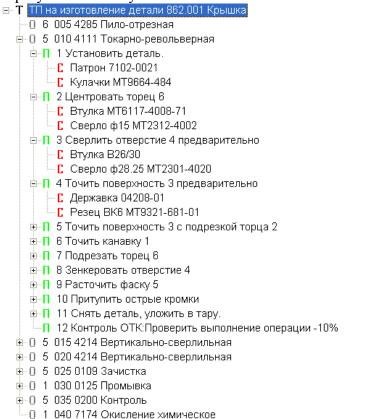
Сначала производится выбор типа СТО – для патрона и кулачков это «Приспособления». Эту команду, впрочем как и все команды добавления объектов, можно выполнить по правой клавише мыши:



Затем выбор типа СТО (конкретной таблицы) и из таблицы выбора типоразмера СТО



В результате – получаем почти законченный новый ТП:



При добавлении СТО и копировании через буфер обмена его полного обозначения из файла «Результат проектирования» следует выбирать вид СТО на основе его наименования по следующей таблице:

Наименование СТО	Вид
Патрон	Присп
Кондуктор	Присп
Кулачки	Присп
Втулка	Всп.ин-т
Сверло	Режущ.ин-т
Державка	Режущ.ин-т
Резец	Режущ.ин-т
Зенкер	Режущ.ин-т
Напильник	Режущ.ин-т
Зенковка	Режущ.ин-т
Скоба	Ср-ва измер.
Пробка	Ср-ва измер.
Высотомер	Ср-ва измер.
Глубиномер	Ср-ва измер.

Далее – смотри фильмы «ДЕМО - Проектирование ТП на основе ТП-аналога» Фильм первый «ДЕМО - Перенормирование расхода материалов»

2.2.5. Контрольные вопросы

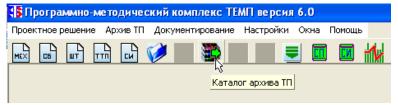
- 1. Что чаще использует технолог в своей работе: проектирование ТП «с нуля» или на основе ТП-аналога?
- 2. Что надо делать сначала: проектировать ТП или расчитывать норму расхода материала?
- 3. На основе каких данных расчитывается норма расхода матерала?
- 4. С помощью каких команд в диалоге проектируется ТП? Как выполняются эти команды?
- 5. Есть ли возможность автоматически добавит в ТП операции Транспортирование?
- 6. Чем отличается режим копирования обектов (веток объектов) от переноса?
- 7. Связана ли команда Добавления перехода с кодом операции? Как?

Лабораторная работа №3

«Проектирование на основе ТП-аналога»

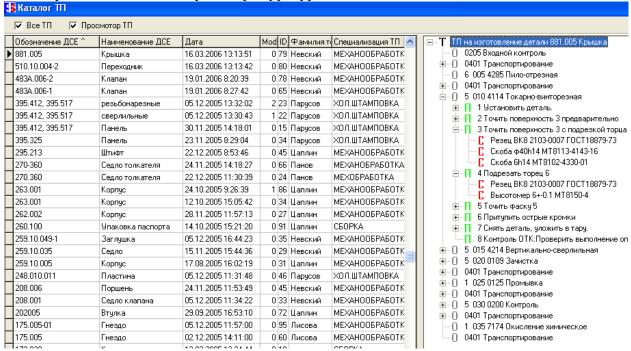
3.1. Проектирование в одном окне

- 2.1. Стартуйте систему из меню программ или двойным кликом левой клавиши мыши по ярлыку на рабочем столе.
- 2.2. Из архива ТП прочитайте ТП-аналог на деталь «Крышка 881.005» для этого выполните команду «Каталог архива ТП»



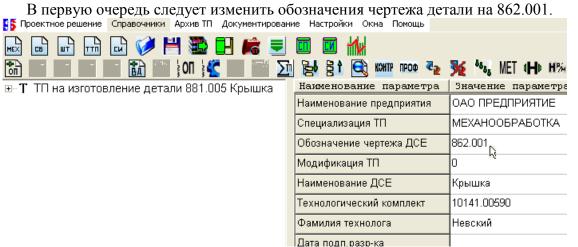
Выполнение команды «каталог архива ТП»

При просмотре каталога архива возможны сортировки по любому параметру, поиск по горячим клавишам и просмотр структуры ТП.

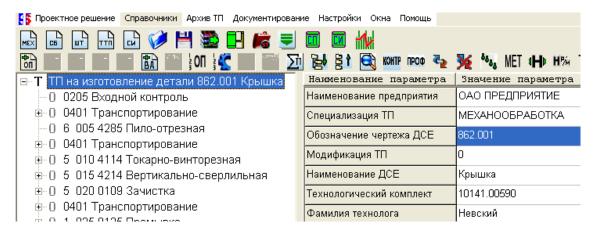


Работа с каталогом архива ТП

2.3. Корректировка параметров ТП



После внесения изменений в значение одного или нескольких параметров ТП или любого объекта ТП (операции, перехода, СТО) для отображения их в дереве ТП (на окне редактирования слева) необходимо нажать «Enter». Обратите внимание: только после нажатия «Enter» изменение обозначения чертежа будет отображено в дереве ТП.



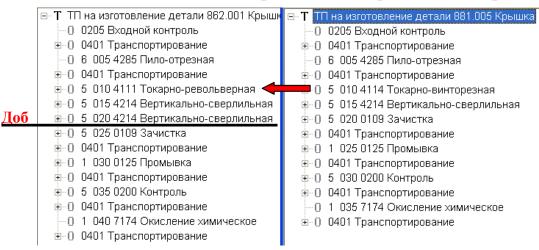
Далее требуется произвести перенормирование расхода материала. (см.п.2.1. Нормирование материала в случае проектирования ТП «с нуля»).

Далее - смотри фильм второй «ДЕМО - Редактирование основы ТП-аналога»

Далее следует внести необходимые исправления в содержание ТП.

На уровне операций – два изменения:

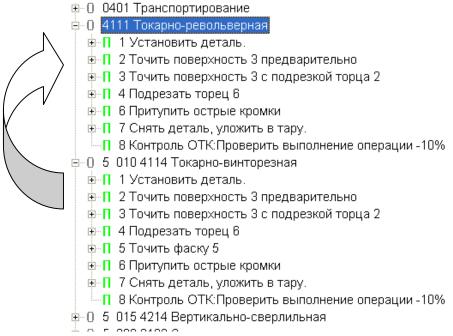
- 1. Замена операции 010
- 2. Добавление новой операции: 020 Верикально-сверлильная



1. Заменить операцию 010 «Токарно-винторезная» на «Токарно-револьверная»



Для этого: добавим перед операцией 010 операцию Токарно-револьверную операцию и скопируем в нее нужные переходы из операии ТП-аналога — все кроме пятого, после чего удалим Токарно-винторезную операцию.



В параметрах Токарно-револьверной операции необходимо ввести значение параметров. Для этого укажем в дереве ТП эту уперацию в окне параметров операции (справа):

Укажем параметр «N цеха» и по правой клавише мыши выберем команду «Определение значения параметра...»

	1
4111	
	Определение значения параметра "N цеха"
	Определение значения параметра. № цеха
	Норматив
	Каталог таблиц классификатора
	Методики
Токарно-р	евольверная

Из таблицы специализации цехов и участков выбираем строку, соответствующую цеху 5 участку «Мех»

	Таби	тицы принятия ре	шений 📮	
	Cr	равочник специализа	ции цехов и участ	гков
	N цех	Специализация ТП	Код вида работ	N уча
	1	Гальваника		
	10	Горячая штамповка		гшт
	10	Термообработка		трм
	3	Автоматные операци		авт
	3	Высадка		выс
	3	Механическая обраб	41,42	мех
	3	Обработка пружин		прж
	3	Сборка	88	сб
	4	Крупный сектор		K.C
	4	Механическая обраб	41,42	мех
	4	Сборка	88	сб
Þ	5	Механическая обраб	41,42	мех
	5	Сборка	88	сб
	6	Литье		лит
	6	Отрезка	2101	отр
	6	Штамповка		штп
	7	Экпериментальный		
	8	чпу		чпу
	БТЗ	г.Белев		

В результате получаем сформированными значения переметров «N цеха» и «N участка».

Код операции	4111
N цеха	5
N участка	мех
N рабочего места	
N операции	
Наименование операции	Токарно-револьверная
Обозначения ТД - ссылки	ИОТ N2
Ноим оборшворония	

По этой же команде (Определение значения параметра) определяем «Наименование оборудования» - выбираем из таблицы базы данных «Токарные станки» Токревольверный станок мод. $1\Gamma 340\Pi$.

Уточняем значение других параметров новой операции:



2. **С**копировать операцию 015 «Верикально-сверлильная» перед собой, после чего следует выполнить команду «Нумерации операций».

На уровне переходов и СТО:

Необходимо закончить проектирование операции 010 Токарно-револьверная.

На рисунке линиями показаны одинаковые переходы, рядом с добавляемыми написано «Доб» и только переход «Точить фаску» необходимо изменить на «Расточить фаску».

При копировании переходов мы уже учли повторяющиеся переходы: скопировали переход 1. «Установить деталь». Добавим за ним переходы:

- Центровать торец
- Сверлить отверстие

После перехода 5 Точить пов. 3 с подрезкой торца добавим переход:

Точить канавку 1

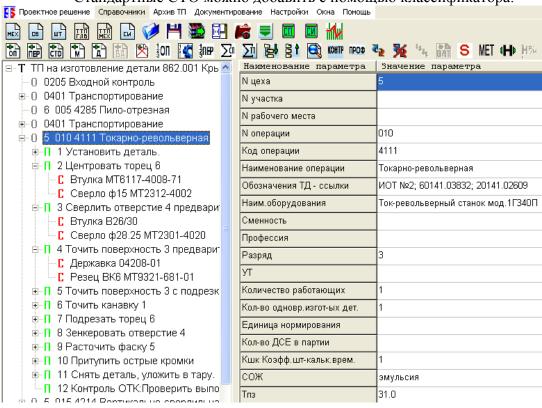
После перехода «Подрезать торец 6» - переходы:

- Зенкеровать отв.4
- Расточить фаску 5

Для перехода «Центровать торец 6» добавим специальные СТО:

- вспомогательное приспособление «Втулка МТ6117-4008-71»
- режущий инструмент «Сверло ф15 MT2312-4002»
- ит.л.

Стандартные СТО можно добавить с помощью классификатора:



См.п 2.4. Проектирование СТО.

Далее - смотри фильм «ДЕМО - Расчет Тшт операции - формирование комплекта документов»

Расчет трудоемкости операции «Токарно-револьверная» возможен только после того, как опеределены все То и Тв переходов.

- 1. Рассчитываем суммарное То
- 2. Суммарное Тв
- 3. Расчет Тшт

Сначала необходимо рассчитать То и Тв для переходов. Для вспомогательных переходов (Установить деталь, Притупить острые кромки и т.д.) достаточно ввести вспомогательное время (Тв).

$\exists \neg T \ T \Pi$ на изготовление детали 862.001 Крышка * Рас $ $	Наименование п	Значение параметра
— 0 0205 Входной контроль	N перехода	1
⊕ 0 0401 Транспортирование	Текст перехода	Установить деталь.
— O 6 005 4285 Пило-отрезная	Т основное	
🗓 🕕 0401 Транспортирование		
-0 5 010 4111 Токарно-револьверная	Т вспомогательное	0,2
<u> </u>		

В системе есть возможность нормировать трудоемкость по любым методикам.

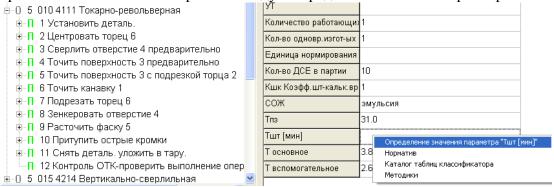
На данном этапе воспользуемся основными зависимостями:

V=(3,1415*DилиB*N)/1000

Для фрезерования To=L*i/S[мм.мин]

Для токарных, сверлильных переходов To=L/(S[об/мин]*N)

Т.е. предполагается, что параметры указанных выше формул уже определены. Для вычисления трудоемкости конкретного перехода необходимо выбрать его нажатием левой клавишей мыши, затем справа — в окне параметров выбрать нужный переметр (V,To) и по правой клавише мыши выбрать команду «Определение знчения параметра...»



После опеределения трудоескости переходов следует выбрать объект «операция» и выполнить аналогичную команду (Определение значения) для параметров: То, Тв и Тшт. В этом случае То будет определено как сумма То переходов, Тв - Тв переходов, а Тшт рассчитано по формуле:

Тшт=(То+Тв)*К1+Тпз/ОП, где

То - суммарное То переходов

Тв - суммарное Тв

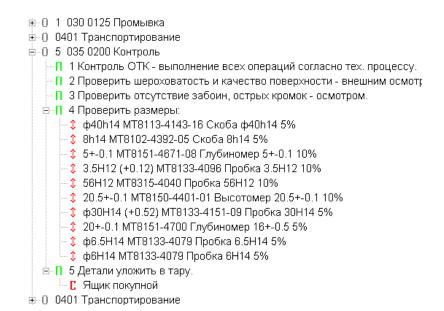
К1- коэффициент

Тпз - подготовительно-заключительное время операции

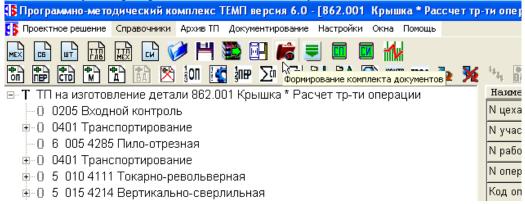
ОП - объем партии

Для формирования контрольных операций достаточно добавить их в нужные места маршрута и выполнить команду «Формирование контрольных операций».

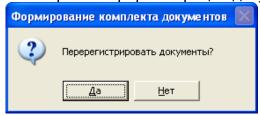
Результат — формирование основы всех контрольных операций: фиксирование средств измерения в виде объектов «Контролируемый размер».



Для просмотра результатов проектирования ТП в виде комплекта документов выполним команду «Формирования комплекта документов».



На вопрос о перерегистрации документов ответим положительно



и после уточнения для каждого типа документа (код обозначения документа до точьки) начального регистрационного номера (окончание обозначения документа) выполним команду формирования комплекта

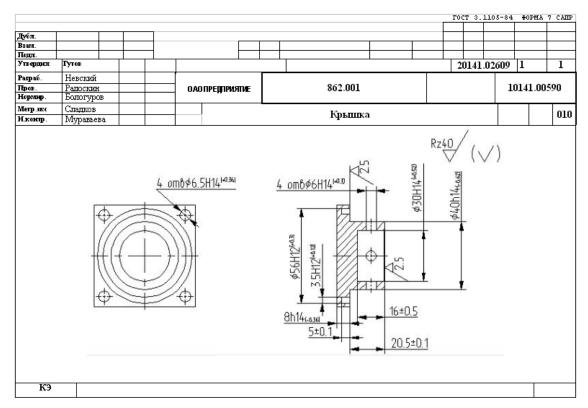
	- 1	изготовление детал регистрационных	номеров документо
	ок, обози-е, макет, наим-		
10141 06031	начение технологического	комплекта	590
01141 ТЛ	200 Титульный лист	ГОСТ 3.1105-84 Форма 2	0
40141 ВТД :	212 Ведомость ТД	ГОСТ 3.1122-84 Форма 5,	5a 0
42141 BO	205 Ведомость оснастки	ГОСТ 3.1122-84 Форма 3,	3a 556
60141 OK :	206 Операционная карта	ГОСТ 3.1404-86 Форма 3	3832
60103 OKK :	208 Опер.контролн.карта	ГОСТ 3.1502-85 Форма 2,	2a 1268
20103 КЭ	305 Карта эскизов	ГОСТ 3.1105-84 Форма 7,	734
20141 КЭ	305 Карта эскизов	ГОСТ 3.1105-84 Форма 7,	7a 2609
Формиро	вание комплекта 🚶 Птказ от д	окументирования	

В результате – перечень документов комплекта, любой из которых можно посмотреть в виде редакторе WORD.

5 Комплект			
Комплект документов на изготов	ление дета	ли(сборочной единицы) 862.001 Крышка * Резу.	л
Объект документирования	Обозначение	Наименование документа	Лист Листо
тп	01141.00000	ТЛ 200 Титульный лист ГОСТ 3.1105-84 Форма 2	1 19
тп	40141.00000	ВТД 212 Ведомость ТД ГОСТ 3.1122-84 Форма 5,5а	2 1
тп	10141.00590	МК 203 Маршр-операц.карта ГОСТ 3.1118-82 Форма 1,16	3 2
тп	42141.00556	ВО 205 Ведомость оснастии ГОСТ 3.1122-84 Форма 3,3а	5 3
)перация N010 4111 Токарно-револьверная	60141.03832	ОК 206 Операционная карта ГОСТ 3.1404-86 Форма 3	8 3
Операция N010 4111 Токарно-револьверная	20141.02609	КЭ 305 Карта эскизов ГОСТ 3.1105-84 Форма 7,7а	11 1
перация N015 4214 Вертикально-сверлипьная	60141.03833	ОК 206 Операционная карта ГОСТ 3.1404-86 Форма 3	12 1
перация N015 4214 Вертикально-сверлильная	20141.02610	КЭ 305 Карта эскизов ГОСТ 3.1105-84 Форма 7,7а	13 1
перация N020 4214 Вертикально-сверлипьная	60141.03834	OK 206 Операционная карта ГОСТ 3.1404-86 Форма 3	14 1
перация N020 4214 Вертикально-сверлипьная	20141.02611	КЭ 305 Карта эскизов ГОСТ 3.1105-84 Форма 7,7а	15 1
перация N025 0109 Зачистка	60141.03835	ОК 206 Операционная карта ГОСТ 3.1404-86 форма 3	16 1
перация N035 0200 Контроль	60103.01268	ОКК 208 Опер.контроли.карта ГОСТ 3.1502-85 форма 2,2а	17 2
)перация N035 0200 Контроль	20103.00734	КЭ 305 Карта эскизов ГОСТ 3.1105-84 Форма 7,7а	19 1

Любой документ комплекта может быть просмотрен по двойному клику лево клавиши мыши в редакторе WORD и, при необходимости выведен на печать.

Особый случай — формирование текстово-графических документов карт эскизов(КЭ). После проектирования ТП автоматически формируется их текстовая часть — штамп карты эскизов. Графическая часть, созданная в любой графической системе может быть вставлена в документ редактора WORD в виде графического файла. Возможна также генерация карт эксизов в среде конкретной конструкторской системы. Для этого достаточно передать в нее значения текстовых параметров как значения параметров графической параметрической модели.

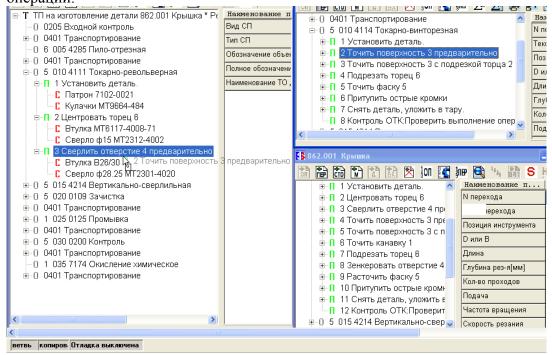


Далее - смотри фильм «ДЕМО - Проектирование на основе ТП-аналогов в многооконном режиме»

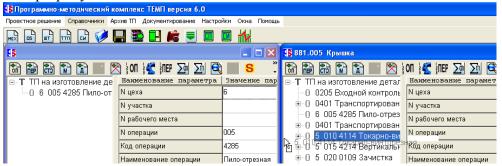
3.2. Проектирование на основе ТП-аналогов в многооконном режиме.

В многоконном редакторе есть возможность копировать из окна в окно либо объекты, либо ветви иерархии объектов, работая при этом с любым количеством ТП-аналогов.

Воспользуемся многооконным режимом редактирования. А именно, в примере, рассмотренном выше при проектировании ТП на деталь «Крышка 862.001» на основе ТП-аналога — «Крышка 881.005» спроектируем новую операцию «Токарно-револьверная», на основе двух аналогов. Если есть второй ТП-аналог, в котором присутствуют переходы, которые необходимо добавить к переходам, скопированным из Токарно-винторезной операции

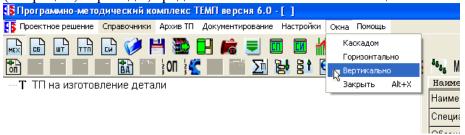


При переносе объектов из окна в окно не возможен режим переноса во избежание порчи исходного ТП-аналога. Если же мы пользуемся данным приемом в рамках одного окна, то возможны переключения режимов: «копирование - перенос» объектов. И в том и в другом случае возможно работать с копированием (перемещением) либо конкретного объекта с параметрами либо целой ветви объектов (операция с входящими в нее переходами и СТО) – смотри рисунок.



Копирование объектов ТП-аналога при работе в многооконном редакторе.

Выберите, например, вертикальную ориентацию окон. Далее проектированипе нового ТП будет вестись в многооконном режиме с помощью команд, позволяющих копировать объекты ТП (операции, переходы, средства технологического оснащения - СТО) имежду окнами.



Выбор вертикальной ориентации окон проектирования.

Спроектируйте новый ТП с помощью переноса объектов ТП-аналога. Для этого выберите указателем мыши на правом окне (окне ТП-аналога) нужный объект, нажмите левую клавишу мыши и удерживая ее переместите выбранный объект к объекту нового ТП (левое окно), после которого требуется вставка. На рисунке операция 010 Токарно-винторезная копируется за операцией 005 Пило-отрезная.

При завершении копирования нужного состава операций нового ТП следует выполнить команду «Нумерация операций» (см. панель иконок текущего окна), в результате выполнения которой операции будут пронумерованы начиная с номера 5 с шагом 5.

3.3. Контрольные вопросы

- 1. Как найти ТП по обозначению чертежа ДСЕ?
- 2. Какой ТП необходимо спроектировать? Его можно увидеть в методичке, демо-фильме или в файле «Результат проектирования»?
- 3. Как эффективнее проектировать Токарно-револьверную операцию на основе Токарновинторезной?
- 4. На основе чего расчитывается трудоемкость выполнения операции?
- 5. Можно ли автоматически сформировать содержание контрольных операций?
- 6. Сколько окон редактирования необходимо для проектирования ТП «с нуля»? На сонове ТП-аналога?

Лабораторная работа №4

«Автоматическое проектирование ТП на примере сверла спирального»

4.1. Постановка задачи автоматического проектирования

Под автоматическим проектированием ТП понимают формирование комплекта технологической документации на основе значений параметров 3D-модели без участия пользователя или с некоторым небольшим уточнением условий, при которых выполняется ТП, что собственно можно считать дополнительными параметрами модели.

В данной работе требуется спроектировать типовой алгоритмизированный ТП (ТАТП) на основе обобщенного (ОТП) и знаний, полученных от опытных технологов о влиянии изменений значений параметров модели на структуру объектов ТП и значения их параметров.

На основе такого ТАТП можно автоматически получать десятки тысяч ТП на изготовление спиральных сверл.

4.2. Исходные данные

1. ОТП на сверло спиральное – прочитайте из архива ТП по значению ключевого параметра «Обозначение чертежа ЛСЕ» «ОТП Сверло спиральное»

«Ооозначение чертежа Каталог III	дсь» «ОПП Сверло (лиральное»						
▼ Bce TII ☐ Просмотор ?	ГП Г Фильтр Г Иллюст	грация						
Обозначение ДСЕ	Наименование ДСЕ	Дата^		Мод	ID Ста	Ak Ha	именован	ие предприятия
▶ ОТП Сверло спирально	е Сверло спиральное	29.01.2011	23:28:0	0	1 0	Fa ΦI	УП НН	Ш "Салют
242.031	Шток	28.01.2011	21:37:1	0	i7 0	Fa O	О НТЗ	ТРАНСНАШ
010.20.021	Переходник	09.09.2010	21:10:0	1	4 1	TrO	о пре	дприятие
224.001	Переходник	15.02.2010	21:15:5	1	.8 1	Tr O	о нтз	ТРАНСНАШ
242.031	WTOK	05.02.2010	21:42:3	14	7 0	Fa O	O HT3	ТРАНСНАШ
367.007	Вал	04.02.2010	12:38:5	0	7 0	Fa O	о нтз	ТРАНСМАШ
483.426	WTOR	24.12.2009	11:32:3	0	.1 0	Fa O	O ET3	ТРАНСНАШ
Программно-методический комплекс	ТЕМП версия 6.1 - [ОТП Сверло спира	альное [0] Сверло спира	эльное с цилин	дриче	еским хво	стовиком]	
🚺 Проектное решение Справочники	Архив ТП Документирование Сер	рвис Окна Справка						
MEX CB WT FIR FIR CU ATR	MET 🥟 💾 🖺 📴 🧵		ရှိ ကြ 🖂	雷	M	КŢĸ		
	🕏 🟗 🖺 🖟 🕏 🕏		KOHTP 2	%	EM BA	Tuk :	A _{4,} ПРОФ	🛵 MET а́шм ў
⊟-T TП на изготовление	е детали ОТП Сверло	Наименование	параме	тра	Зна	чение	э пара	метра
🗓 🛘 9 005 0199 Загот		Наименование	предпри	TRI	ил ФГУ	п ммг	П "Са	лют"
⊞ 0 8 2 010 4233 Ток	-	Специализаци	я ТП		MEX	AHOOE	PABOT	KA
⊕ () 010 4114 Токарно ⊕ () 015 4261 Вертика	-	Обозначение	чертежа	дс	Е ОТП	Свер	ло сп	иральное
— () 020 4261 Вертика — () 020 4261 Вертика		Модификация	проектн	ого	1 0			
⊕ 0 2 025 0108 Слеса		Наименование	ДСЕ		Све	рло с	пирал	ьное с ци
	рно-винторезная	Обозначение	тд					
⊕ () БТК 035 0200 Кон	-	Технологичес	кий комі	іле	к: 101	41.00	010	
⊕ (БТК 040 0200 Кон ⊕ (7 045 5000 Терми	-	Фамилия техн	олога		Яко	влева	L	
⊕ 0 7 050 5000 Терми	_	Дата подп.ра	зр-ка					
⊞ () БТК 055 0200 Koн	_	Фамилия пров	еряющего	5				
⊕ 0 6 2 060 2156 Пра		Фамилия норм	ировщика	a .	Бол	огова		
⊞ () 2 065 4131 Кругл ⊕ () 6 2 075 2101 Отр	_	фамилия метр	олога		Кис	лов		
⊞ 0 6 2 070 2156 Пра		Фамилия норм	оконтрол	тер	а Вик	торов	a	
⊕ 0 2 080 4236 Шлифо		фамилия руко			_	гер		
⊞ [] 2 085 0108 Слеса	-	Обозначение						
⊕ () ETK 090 0200 Kon	_	Наим., марка						
⊞ () 095 0801 Консерв	ация	, F. K.						

Рис.4.1. Чтение из архива обобщенного ТП

Объявить параметры:

Имя параметра	Наименование	Тип	Нач.значение
D_РежЧасти	Диаметр режущей части	Веществ.	8,8
D_Хвостовика	Диаметр хвостовика	Веществ.	8,8
L_РежЧасти	Длина режущей части	Веществ.	15
LОбщ	Длина общая	Веществ.	70
Фаска	Фаска	Симв.	0,6x45°
ГлУгВПлане	Главный угол в плане	Веществ.	140
КонусМорзе	Конус Морзе	Целый	3
ТипХвост	Тип хвостовика	Симв.	Цил
ТипТокОбраб	Тип токарной обработки	Симв.	ЧПУ
ПрипО_РежЧ	Припуск на D_РежЧасти	Симв.	2
ПрипО_Хвостовика	Припуск на D_Хвостовика	Симв.	2

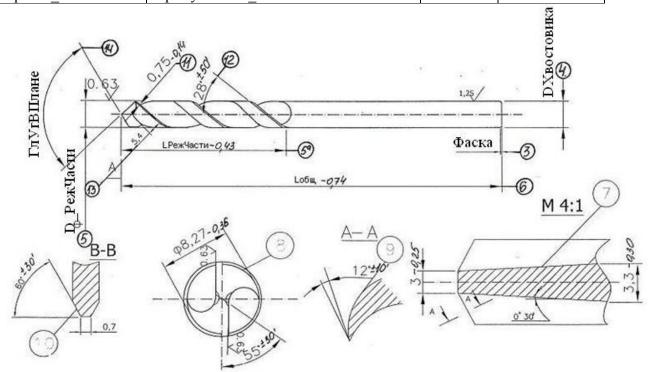


Рис.4.2. Модель сверла спирального

4.3. Правила сущестования объектов

Объекты ТП (операции, переходы) должны присутствовать в ТП не всегда. Необходимо сформировать правила существования некоторых из них:

Для операции 010 Токарная с ЧПУ правило ее существования: ТипТокОбраб=ЧПУ Для операции 010 Токарно-винторезная ТипТокОбраб^=ЧПУ

Обратите внимание, операции имеют одинаковый номер - присутствие двух этих операций в $T\Pi$ сразу исключено.

Операция 015 Вертикально-фрезерная должна присутствовать в ТП только для случая если сверло имеет конический тип хвостовика: ТипХвост=Кон

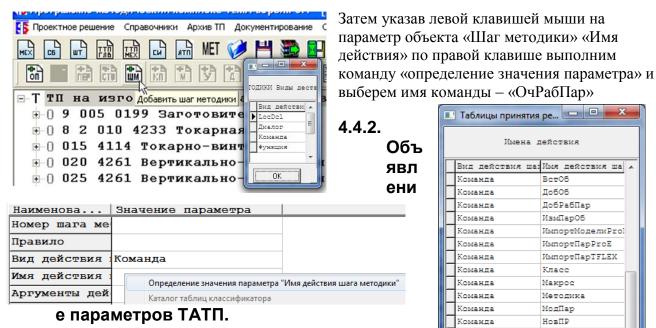
Операции 020 и 025 должны присутствовать в ТП только в случае когда диаметр режущей части сверла больше или равен 10 мм, т.е. выполняется условие D_P еж4асти9,99

4.4. Выполнение работы

Вместо значения параметра Обозначение чертежа ДСЕ «ОТП Сверло спиральное» введите: «ТАТП Сверло спиральное». В параметре ТП «Фамилия технолога» впишите свою фамилию. Для создания на базе обобщенного ТП типового алгоритмизированного ТП необходимо выполнить следующие действия:

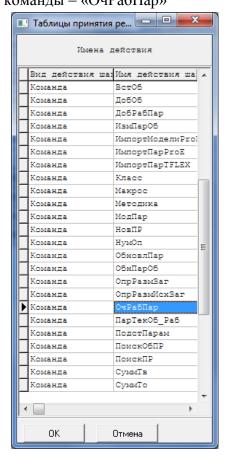
4.4.1. Очистка «Рабочих параметров»

Вначале ТАТП добавим команду очистки рабочих параметров, которые в дальнейшем будем использовать для автоматического преобразования ТАТП в единичный. Рабочие параметры – аналог оперативной памяти. Именно эти параметры являются входными при обращении методики к таблице принятия решений. Для добавления в ТАТП команды очистки рабочих параметров выберем из предлагаемого меню Вид действия «Команда».



После этого добавим объявление параметров ТАТП. Снова добавим объект Шаг методики, но теперь выберем Вид действия не команду, а LocDcl – объявление локальных переменных. В параметре Шага методики «Аргументы действия» необходимо описать тип, имя, начальное значение и наименорвание всех переменных в следующем формате:

<Тип><ИмяПар>_<НачЗнач>_<НаимПар>;<Тип><ИмяПар >...



В параметре объекта Шаг

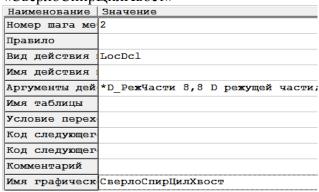
методики «Аргументы действия» должно быть не более 255 символов, поэтому разобъем объявления всех необходимых параметров на два шага.

Типы значений отображаются одним символом перед именем параметра: символьному типу соотвествует '.', вещественному '*', целочисленному '#'

Пример:

*D РежЧасти 8,8 Диаметр режущей части; *Dхвостовика...

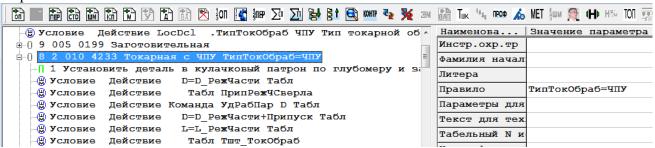
В шаге объявления парамеров необходимо вписать вызов графического файла «СверлоСпирЦилХвост»



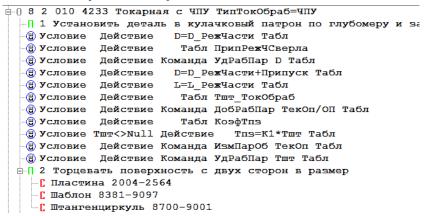
4.4.3. Формирование правил существования объектов.

Изменения ТП в связи с изменением значения параметров модели необходимо вживить в ТАТП:

Правила существования объектов ТП(операций) формируются как параметры этих объектов «Правило»:



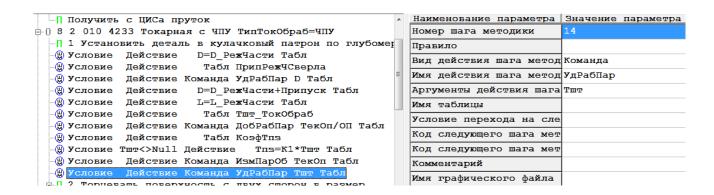
4.4.4.Формирование методики расчета трудоемкости выполнения токарной операции.



Ввести шаги методики следует следующим образом:

Тп	Получить с ЦИСа пруток	Наименование параметра	Значение параметра
	2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ	Номер шага методики	4
	1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме;	Правило	
-Œ	Условие Действие D=D РежЧасти Табл		
-Œ	Условие Действие Табл ПрипРежЧСверла	Вид действия шага метод	
	Условие Действие Команда УдРабПар D Табл	Имя действия шага метод	Ţ.
1 1 =	Условие Действие D=D РежЧасти+Припуск Табл	Аргументы действия шага	D=D Режчасти
	Условие Действие L=L РежЧасти Табл	Имя таблицы	-
	Условие Действие Табл Тшт ТокОбраб		
1 1 2	Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл	Условие перехода на сле	
1 1 7	Условие Действие Табл КоэфТпэ	Код следующего шага мет	
	Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл	Код следующего шага мет	
	Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл		
	Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл	Комментарий	
	2 Торцевать поверхность с двух сторон в размер	Имя графического файла	
	Получить с ЦИСа пруток	Наименование параметра	Значение параметра
	•	Номер шага методики	5
1 .	2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ		3
1 1 _	1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер	Правило	
	Условие Действие D=D_Режчасти Табл	Вид действия шага метод	
1 1 7	Условие Действие Табл ПрипРежЧСверла	Имя действия шага метод	
1 1 =	Условие Действие Команда УдРабПар D Табл		
	Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл	Аргументы действия шага	
- 1 1 7	Условие Действие L=L_РежЧасти Табл	Имя таблицы	ПрипРежЧСверла
1 1 2	Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб	Условие перехода на сле	
1 1 2	Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл	Код следующего шага мет	
	Условие Действие Табл КоэфТпэ		
1 1 2	Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл	Код следующего шага мет	
(#)	Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл	Комментарий	
- (#)	Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл	Имя графического файла	
<u> </u>	2 Торцевать поверхность с двух сторон в размер	пан трафитовкого фаниа	
I	Получить с ЦИСа пруток	Наименование параметра	Значение параметра
-08	2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ	Номер шага методики	6
	1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер	Правило	
(E	Условие Действие D=D РежЧасти Табл		
1 1 2	Условие Действие Табл ПрипРежЧСверла	Вид действия шага метод	Команда
1 1 2	Условие Действие Команда УдРабПар D Табл	Имя действия шага метод	УдРабПар
	Условие Действие D=D РежЧасти+Припуск Табл	Аргументы действия шага	D
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	Jenerale D D_reminder reprinted recon	TIPI JACATE MONOTONIA MATA	
/u	Условие Пействие ТТ. Вежизсти Тэбл		
	Условие Действие L=L_РежЧасти Табл	Имя таблицы	
- (£	Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб	Имя таблицы Условие перехода на сле	
(F)	Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл	Условие перехода на сле	
	Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпэ	Условие перехода на сле Код следующего шага мет	
	Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпэ=К1*Тшт Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет	
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет	
全角色色色色色	Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет	
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла	
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=K1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра	
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=K1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ Типтокобраб=ЧПУ	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла	
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Ториевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ Типтокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра	
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торневать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер Условие Действие D=D_Режчасти Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра :	
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Ториевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл ПрипРежчСверла	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра: Номер шага методики Правило Вид действия шага метод	
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Ториевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ Типтокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл ПрипРежчСверла Условие Действие Команда УдРабПар D Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра: Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод	Значение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие D=D_Режчасти+Припуск Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра : Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага I	Значение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=K1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ Типтокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл ПрипрежчСверла Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие D=D_Режчасти+Припуск Табл Условие Действие L=L_Режчасти Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра: Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод	Значение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=K1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Обрабов Тшт Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра : Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага I	Значение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торпевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер Условие Действие Б=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл ПрипРежчСверла Условие Действие Б=D_Режчасти-Припуск Табл Условие Действие L=L_Режчасти Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага I Имя таблицы Условие перехода на сле	Значение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Ториевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер Условие Действие D=D_РежЧасти Табл Условие Действие Табл ПрипРежЧСверла Условие Действие D=D_РежЧасти Табл Условие Действие D=D_РежЧасти Табл Условие Действие L=L_РежЧасти Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет	Значение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торневать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл ПрипРежчСверла Условие Действие D=D_Режчасти+Припуск Табл Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага I Имя таблицы Условие перехода на сле	Значение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 2010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие Б=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет	Значение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ Типтокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие L=L_Режчасти Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет	Значение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 2010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие Б=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод Аргументы действия шага I Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий	Значение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ Типтокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие L=L_Режчасти Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод Аргументы действия шага I Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий	Вначение параметра ———————————————————————————————————
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ Типтокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие L=L_Режчасти Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с двух сторон в размер	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра З Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод Аргументы действия шага I Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла	Вначение параметра ———————————————————————————————————
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=K1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер Условие Действие D=D_РежЧасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие Б=D_РежЧасти-Припуск Табл Условие Действие Б=D_РежЧасти Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Ословие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Новер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод Аргументы действия шага и Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Наименование параметра	Вначение параметра ———————————————————————————————————
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Топиевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ Типтокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл ПрипрежЧСверла Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие Б=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Ословие Действие Команда ИзмПарОб	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод Аргументы действия шага и Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило	Вначение параметра D=D_Режчасти+Припуск Вначение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Тшт<>Null Действие Тпз=K1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Топиевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие Б=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар В Табл Условие Действие Б=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл ПрипрежЧСверла Условие Действие Б=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Ословие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Ословие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Ословие Табл Козарти Табл Ословие Табл Коза	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Новер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод Аргументы действия шага и Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Наименование параметра	Вначение параметра D=D_Режчасти+Припуск Вначение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ИзмПароб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПароб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПароб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие Бшр_Режчасти Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ИзмПароб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПароб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Ословие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торцевать поверхность с двух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с чПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Уславие Действие Бшруток 2 010 4233 Токарная с чПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Уславие Действие В кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие В СПР Режчасти Табл Условие Действие В СПР Режчасти Табл Условие Действие В СПР Режчасти Табл Ословие Действие В СПР Режчасти Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод Аргументы действия шага и Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило	Вначение параметра р=D_Режчасти+Припуск Вначение параметра в
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ Типтокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с двух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ Типтокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие О=D_Режчасти Табл Условие Действие Бал В кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие Табл ПрипРежчСверла Бусловие Действие Команда УдРабПар D Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра: Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага п Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод	Вначение параметра D=D_Режчасти+Припуск Вначение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ Типтокобраб=ЧПУ 1 Установить действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл ПрипРежчСверла Условие Действие Команда УдРабПар Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с двух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомет Условие Действие О=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл ПрипРежчСверла Условие Действие Команда УдРабПар D Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра: Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага П Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Вид действия шага метод Имя действия шага метод Имя действия шага метод Омя действия шага метод Омя действия шага метод	Вначение параметра D=D_Режчасти+Припуск Вначение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_РежЧасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие Бабл Тшт_Токобраб Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с двух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Бабл ПрипРежчСверла Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Бабл ПрипРежчСверла	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра: Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага п Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод	Вначение параметра D=D_Режчасти+Припуск Вначение параметра
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл О Топиевать поверхность с леух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар Вабл Условие Действие Бер Режчасти Табл О Условие Действие Табл Тшт_Токобраб О Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл О Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл О О О О О О О О О О О О О О О О О О О	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра: Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага П Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Вид действия шага метод Имя действия шага метод Имя действия шага метод Омя действия шага метод Омя действия шага метод	Значение параметра D=D_РежЧасти+Припуск Значение параметра В L=L_РежЧасти
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокобраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Оусловие Действие Команда ОреабПар ТекОп/ОП Табл В Сусловие Действие Табл ПрипРежЧСверла Оусловие Действие Табл ПрипРежЧСверла Оусловие Действие Семанда УдРабПар D Табл Оусловие Действие Табл Тшт_ТокОбраб Оусловие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Оусловие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра: Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага I Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага Имя действия шага метод Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле	Значение параметра D=D_РежЧасти+Припуск Значение параметра В L=L_РежЧасти
	Условие Действие Табл Тшт_Токобраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Бер Режчасти Табл Условие Действие Бер Табл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Табл Тшт Табл Тшт Табл Условие Действие Табл Тшт Табл Тшт Табл Условие Действие Табл Тшт Табл Т	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра: Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага I Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага методики Правило Вид действия шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага метод Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага метод	Значение параметра D=D_РежЧасти+Припуск Значение параметра В L=L_РежЧасти
	Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торневать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие Бабл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торневать поверхность с двух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ 1 Условие Действие Бабл ПрипРежЧСверла Условие Действие Бабл ПрипРежЧСверла Условие Действие Табл ПрипРежЧСверла Условие Действие Бабл ПрипРежЧСверла Условие Действие Бабл ПрипРежЧСверла Условие Действие Бабл ПрипРежЧСверла Условие Действие Бабл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Бабл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Бабл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Бабл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага І Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага методики Имя действия шага методими Код следующего шага методики Код следующего шага методики Код следующего шага методики Код следующего шага методими Код следующего шага мет	Значение параметра D=D_РежЧасти+Припуск Значение параметра В L=L_РежЧасти
	Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Команда ДобрабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдрабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдрабПар Тшт Табл 2 Ториевать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ 1 Условие Действие D=D_РежЧасти Табл Условие Действие Табл ПрипРежЧСверла Условие Действие Б=D_РежЧасти Табл Условие Действие Б=D_РежЧасти Табл Условие Действие Б=D_РежЧасти Табл Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ДобрабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ИзрабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдрабПар Тшт Табл Условие Действие Команда ИзрабПар Тшт Табл 2 Ториевать поверхность с двух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомет Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдрабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдрабПар Тшт Табл 2 Ториевать поверхность с двух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомет Условие Действие Команда УдрабПар Т Табл Условие Действие Команда УдрабПар Табл Условие Действие Команда УдрабПар Табл Условие Действие Команда Режчасти Табл Условие Действие Команда ДобрабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ДомПарОб ТекОп Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра: Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага I Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага методики Правило Вид действия шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага метод Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага метод	Значение параметра D=D_РежЧасти+Припуск Значение параметра В L=L_РежЧасти
	Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торневать поверхность с лвух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубоме; Условие Действие D=D_Режчасти Табл Условие Действие Команда УдРабПар D Табл Условие Действие Бабл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл 2 Торневать поверхность с двух сторон в размер Получить с ЦИСа пруток 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ 1 Условие Действие Бабл ПрипРежЧСверла Условие Действие Бабл ПрипРежЧСверла Условие Действие Табл ПрипРежЧСверла Условие Действие Бабл ПрипРежЧСверла Условие Действие Бабл ПрипРежЧСверла Условие Действие Бабл ПрипРежЧСверла Условие Действие Бабл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Бабл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Бабл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Бабл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл Условие Действие Табл КоэфТпз Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл	Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага І Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага методики Имя действия шага методими Код следующего шага методики Код следующего шага методики Код следующего шага методики Код следующего шага методими Код следующего шага мет	Значение параметра D=D_РежЧасти+Припуск Значение параметра В L=L_РежЧасти

П Получить с ЦИСа пруток ▲	Наименование параметра	значение параметра
🖃 [] 8 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ	Номер шага методики	9
П 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомег	Правило	
—∭ Условие Действие D=D_РежЧасти Табл		
—∰ Условие Действие Табл ПрипРежЧСверла	Вид действия шага метод	
—∰ Условие Действие Команда УдРабПар D Табл	Имя действия шага метод	
∰ Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл	Аргументы действия шага	
₩ Условие Действие L=L_РежЧасти Табл	Имя таблицы	Гшт_ТокОбраб
— Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб	Условие перехода на сле	
— ∰ Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл	Код следующего шага мет	
—∰ Условие Действие Табл КоэфТпз —∰ Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл	Код следующего шага мет	
Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл		
Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл	Комментарий	
🗏 🗍 2 Торцевать поверхность с двух сторон в размер	Имя графического файла	
Получить с ЦИСа пруток	Наименование параметра	Значение параметра
🗏 🕕 🛮 8 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ	Номер шага методики	10
—∏ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомеј	Правило	
- Условие Действие D=D_РежЧасти Табл	Вид действия шага метод 1	Команла
∰ Условие Действие Табл ПрипРежЧСверла	Имя действия шага метод)	
⊕ Условие Действие Команда УдРабПар D Табл		
— В Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл	Аргументы действия шага	rekon/on
— В Условие Действие L=L_РежЧасти Табл — В Условие Действие Табл Тшт ТокОбраб	Имя таблицы	
— В Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл	Условие перехода на сле	
— Условие Действие Табл КоэфТпз	Код следующего шага мет	
— Условие Тшт<>Null Действие Ппз=К1*Тшт Табл	Код следующего шага мет	
🖫 Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл	Комментарий	
🧓 Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл	Имя графического файла	
ф.П 2 Ториевать поверхность с лвух сторон в размер		
П Получить с ЦИСа пруток	Наименование параметра	
e-0 8 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ		11
— П 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер — В Условие Действие D=D РежЧасти Табл	Правило	
— Табл ПрипРежЧСверла — Табл ПрипРежчСверла	Вид действия шага метод	
— Условие действие Команда УдРабПар D Табл	Имя действия шага метод	
— Условие Действие D=D Режчасти+Припуск Табл	Аргументы действия шага	
Условие Действие L=L_РежЧасти Табл		КоэфТпз
-∰Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл	Условие перехода на сле	
— Условие Действие Табл КоэфТпэ	Код следующего шага мет	
₩ Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл	Код следующего шага мет	
	Комментарий	
- Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл - П 2 Торцевать поверхность с лвух сторон в размер	Имя графического файла	
Получить с ЦИСа пруток	Наименование параметра	Значение параметра
⊟-() 8 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ	Номер шага методики	12
-∏ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомеј	Правило	Tmr<>Null
Условие Действие D=D_Режчасти Табл	Вид действия шага метод	
@ w	вид деиствия шага метод	
— Условие Действие Табл ПрипРежЧСверла	v	
Условие Действие Команда УдРабПар D Табл	Имя действия шага метод	
—∰ Условие Действие Команда УдРабПар D Табл —∰ Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл	Имя действия шага метод Аргументы действия шага	Тпs=К1*Тшт
— ∰ Условие Действие Команда УдРабПар D Табл — ∰ Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл — ∰ Условие Действие L=L_РежЧасти Табл		тпэ=К1*тшт
— В Условие Действие Команда УдРабПар D Табл — В Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл — В Условие Действие L=L_РежЧасти Табл — В Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб	Аргументы действия шага	Тпэ=К1*Тшт
— В Условие Действие Команда УдРабПар D Табл — В Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл — В Условие Действие L=L_РежЧасти Табл — В Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб — В Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл	Аргументы действия шага Имя таблицы	тпэ=К1*Тшт
— В Условие Действие Команда УдРабПар D Табл — В Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл — В Условие Действие L=L_РежЧасти Табл — В Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб — В Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл — В Условие Действие Табл КоэфТпз	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет	тпэ=К1*Тшт
— Условие Действие Команда УдРабПар D Табл — Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл — Условие Действие L=L_РежЧасти Табл — Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб — Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл — Условие Действие Табл КоэфТпз — Условие Тшт<>Null Действие Тп==К1*Тшт Табл	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет	тлз=К1*тшт
— Условие Действие Команда УдРабПар D Табл — Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл — Условие Действие L=L_РежЧасти Табл — Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб — Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл — Условие Действие Табл КоэфТпз — Условие Тшт<>Null Действие Тпа=К1*Тшт Табл	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий	тлз=К1*тшт
— В Условие Действие Команда УдРабПар D Табл — В Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл — В Условие Действие L=L_РежЧасти Табл — В Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб — В Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл — В Условие Действие Табл КоэфТпз — В Условие Тшт<>Null Действие Тпаск Тпаск Тшт Табл — В Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет	тлз=К1*тшт
— Условие Действие Команда УдРабПар D Табл — Условие Действие D=D_Режчасти+Припуск Табл — Условие Действие L=L_Режчасти Табл — Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб — Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл — Условие Действие Табл КоэфТпз — Условие Тшт<>Null Действие Тп=К1*Тшт Табл — Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл — Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл — Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий	
	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра	
	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра	Значение параметра
	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики	Значение параметра
Условие Действие Команда УдРабПар D Табл В Условие Действие D=D_Режчасти+Припуск Табл В Условие Действие L=L_Режчасти Табл В Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл В Условие Действие Табл КоэфТпз В Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл В Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл В Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл П 2 Торшевать поверхность с лвух сторон в размер П Получить с ЦИСа пруток В 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ П 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер В Условие Действие D=D_Режчасти Табл В Условие Действие Табл ПрипРежчСверла	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод	Значение параметра
	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод	Значение параметра 13 Команда ИзмПарОб
	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага	Значение параметра 13 Команда ИзмПарОб
	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод	Значение параметра 13 Команда ИзмПарОб
	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага	Значение параметра 13 Команда ИзмПарОб
₩ Условие Действие Команда УдРабПар D Табл ₩ Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл ₩ Условие Действие L=L_РежЧасти Табл ₩ Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОП/ОП Табл ₩ Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОП/ОП Табл ₩ Условие Действие Табл КоэфТпз ₩ Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОП Табл ₩ Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОП Табл ₩ Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл ₩ Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл ☐ 1 2 Торшевать поверхность с леух сторон в размер ☐ Получить с ЦИСа пруток ☐ 3 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТиптокОбраб=ЧПУ ☐ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер ₩ Условие Действие D=D_РежЧасти Табл ₩ Условие Действие Команда УдРабПар D Табл ₩ Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл ₩ Условие Действие D=D_РежЧасти Табл ₩ Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб ₩ Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОП/ОП Табл	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага Имя таблицы	Значение параметра 13 Команда ИзмПарОб
₩ Условие Действие Команда УдРабПар D Табл ₩ Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл ₩ Условие Действие L=L_РежЧасти Табл ₩ Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб ₩ Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл ₩ Условие Действие Табл КоэфТпз ₩ Условие Действие Табл КоэфТпз ₩ Условие Тшт<\Null Действие Тпз=Kl*Tшт Табл ₩ Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл ₩ Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл ₩ Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл ☐ 1 Торцевать поверхность с пвух сторон в размер ☐ Получить с ЦИСа пруток ☐ 3 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ ☐ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер ₩ Условие Действие D=D_РежЧасти Табл ₩ Условие Действие Табл ПрипРежЧСверла ₩ Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл ₩ Условие Действие D=D_РежЧасти Табл ₩ Условие Действие L=L_РежЧасти Табл ₩ Условие Действие L=L_РежЧасти Табл ₩ Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле	Значение параметра 13 Команда ИзмПарОб
₩ Условие Действие Команда УдРабПар D Табл ₩ Условие Действие D=D_Режчасти+Припуск Табл ₩ Условие Действие L=L_Режчасти Табл ₩ Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб ₩ Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОП/ОП Табл ₩ Условие Действие Табл КоэфТпз ₩ Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОП Табл ₩ Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОП Табл ₩ Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл ₩ Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл ☐ 2 Торпевать поверхность с лвух сторон в размер ☐ Получить с ЦИСа пруток ☐ 3 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТиптокОбраб=ЧПУ ☐ 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер ₩ Условие Действие D=D_Режчасти Табл ₩ Условие Действие Команда УдРабПар D Табл ₩ Условие Действие D=D_Режчасти+Припуск Табл ₩ Условие Действие L=L_Режчасти Табл ₩ Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб ₩ Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб ₩ Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОП/ОП Табл ₩ Условие Действие Табл КоэфТпз	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Имя действия шага метод Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет	Значение параметра 13 Команда ИзмПарОб
₩ Условие Действие Команда УдРабПар D Табл ₩ Условие Действие D=D_Режчасти+Припуск Табл ₩ Условие Действие L=L_Режчасти Табл ₩ Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб ₩ Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл ₩ Условие Действие Табл КоэфТпз ₩ Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл ₩ Условие Действие Команда ИзмПарОб ТекОп Табл ₩ Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл ₩ Условие Действие Команда УдРабПар Тшт Табл ☐ 1 2 Торпевать поверхность с лвух сторон в размер ☐ Получить с ЦИСа пруток ☐ 8 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТиптокОбраб=ЧПУ ☐ П Установить деталь в кулачковый патрон по глубомер ₩ Условие Действие D=D_Режчасти Табл ₩ Условие Действие Табл ПрипРежчСверла ₩ Условие Действие D=D_Режчасти Табл ₩ Условие Действие D=D_Режчасти Табл ₩ Условие Действие D=D_Режчасти Табл ₩ Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб ₩ Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб ₩ Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб ₩ Условие Действие Табл ТокОбраб ₩ Условие Действие Табл КоэфТпз ₩ Условие Действие Табл КоэфТпз ₩ Условие Тшт<\Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл	Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет Код следующего шага мет Комментарий Имя графического файла Наименование параметра Номер шага методики Правило Вид действия шага метод Аргументы действия шага Имя таблицы Условие перехода на сле Код следующего шага мет	Значение параметра 13 Команда ИзмПарОб



4.4.5.Формирование методики определения диаметра и длины припускного центра.

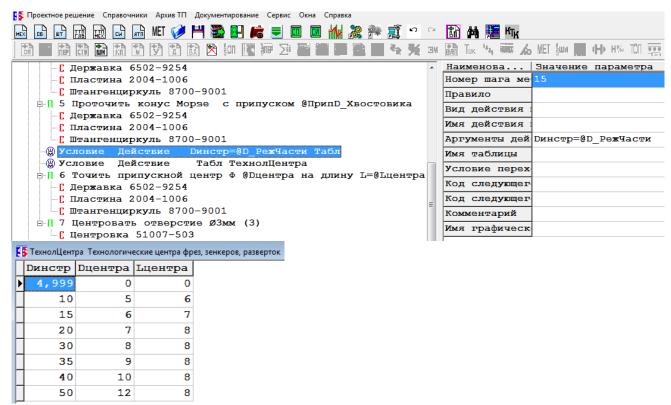


Рис.Определение диаметра и длины припускного центра на основе диапазона значения диаметра инструмента (сверла)

4.5. Сформированный ТАТП

После внесения всех вышеописанных в 4.4 шагов методики ОТП превращается в ТАТП:

```
□-Т ТП на изготовление детали ТАТП Сверло спиральное Сверло спиральное
- இ Условие Действие Команда ОчРабПар Табл
       - Условие Действие LocDcl *D_РежЧасти 8,8 D режущей части;*D_Хвостовика 8,8 D хв
      \mathbb{Q} Условие Действие LocDcl .	ilde{	t T}ип	ilde{	t T}ип	ilde{	t T}ип 	ilde{	t T}ип 	ilde{	t T}ип 	ilde{	t T}ип 	ilde{	t T}ип 	ilde{	t T}ип 	ilde{	t T}ип 	ilde{	t T}иг 	ildе{	t T}и
    ⊞ 0 9 005 0199 Заготовительная
    🚊 🛮 8 2 010 4233 Токарная с ЧПУ ТипТокОбраб=ЧПУ
           -- 1 Установить деталь в кулачковый патрон по глубомеру и закрепить.
            ∰ Условие Действие D=D_РежЧасти Табл
            - (∰) Условие Действие Табл ПрипРежЧСверла
- (∰) Условие Действие Команда УдРабПар D Табл
            —
∰ Условие Действие D=D_РежЧасти+Припуск Табл
           —∰ Условие Действие L=L_РежЧасти Табл

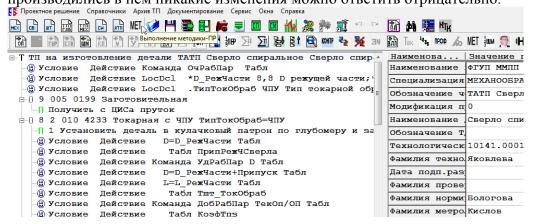
—∰ Условие Действие Табл Тшт_ТокОбраб
            -∰Условие Действие Команда ДобРабПар ТекОп/ОП Табл
            🥮 Условие Действие Табл КоэфТпз
            - Д Условие Тшт<>Null Действие Тпз=К1*Тшт Табл
           🗓 🛮 2 Торцевать поверхность с двух сторон в размер
         ы Проточить Ø@D РежЧасти с припуском @ПрипD РежЧасти
          П 4 Переустановить деталь.
         ⊞-∏ 5 Проточить Ø@D_Хвостовика с припуском @ПрипD_Хвостовика
         .
- Проточить конус Морзе с припуском @ПрипD Хвостовика
           --∰ Условие Действие Dинстр=@D_РежЧасти Табл
--∰ Условие Действие Табл ТехнолЦентра
```

После добавления в ТАТП всех шагов методики необходимо выполнить команду «Нумерация шагов методики»

4.6. Результат автоматического проектирования

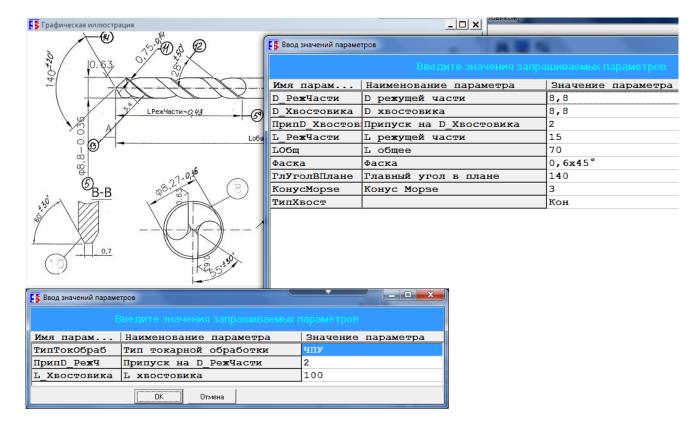
Теперь можно провести тест на автоматическое проектирование Π на изготовление сверла на основе Π .

Для этого выполнииспользуем команду выполнения методики-проектного решения «Проектирование ТП на основе типового алгоритмизированного ТП». На вопрос в начале выполнения методики «Записывать ТАТП в архив?» надо ответить «ДА». Если не производились в нем никакие изменения можно ответить отрицательно.



4.6.1. Уточнение значений параметров модели

В начале выполнения команды уточним значение параметров модели: выполним проектирование ЕТП для двух вариантом его структуры – с диаметром режущей части до 10-ти и свыше 10-ти мм. Убедимся что наш ТАТП работает.



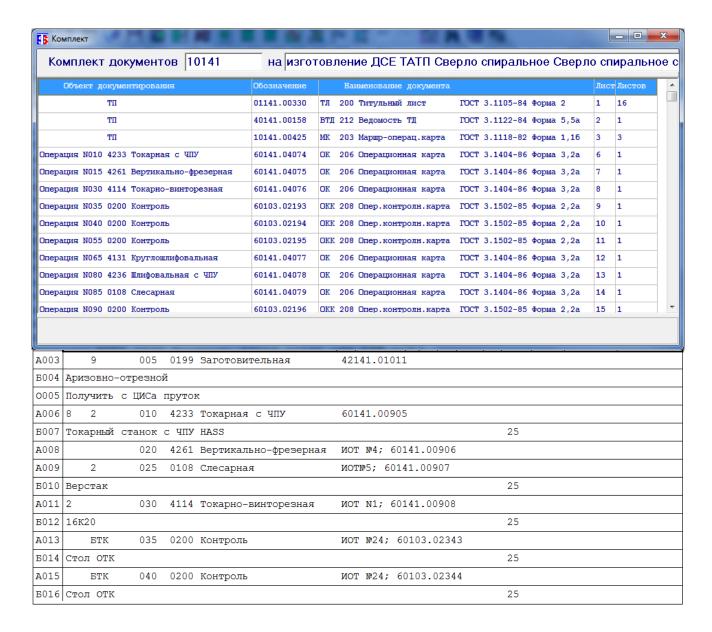
При значении D реж. части менее 10 мм получаем ТП без операции 020 и 025.

```
🗓 [] 9 005 0199 Заготовительная
🗓 [] 8 2 010 4233 Токарная с ЧПУ
--() 015 4261 Вертикально-фрезерная
🗓 🗓 2 030 4114 Токарно-винторезная
⊕ П БТК 035 0200 Контроль
⊞ П БТК 040 0200 Контроль
⊞-0 7 045 5000 Термическая обработка
🗓 🗓 7 050 5000 Термическая обработка
⊕ 0 БТК 055 0200 Контроль
🗓 [] 6 2 060 2156 Правка
🖽 🗓 2 065 4131 Круглошлифовальная
🗓 () 6 2 075 2101 Отрезка
🗓 [] 6 2 070 2156 Правка
🖃 🛘 2 080 4236 Шлифовальная с ЧПУ
⊕ 0 2 085 0108 Слесарная
П БТК 090 0200 Контроль
🗓 [] 095 0801 Консервация
```

Если мы задаем в исходных данных D реж. части например, 12, то структура ТП меняется.

4.6.3. Комплект технологической документации

Сформируйте для этого случая комплект документов и отдокументируйте маршрутно-операционную карту:



Контрольные вопросы:

- 1. Постановка задачи автоматического проектирования.
- 2. Исходные данные.
- 3. Автоматическое изменение структуры ТП. Правила сущестования объектов
- 4. Автоматизированное определение трудоемкости
- **5.** Возможности автоматического проектирования ТП на основе ТАТП. Примеры.
- **6.** Результаты автоматического проектирования ТП.