

Analiza dynamiki

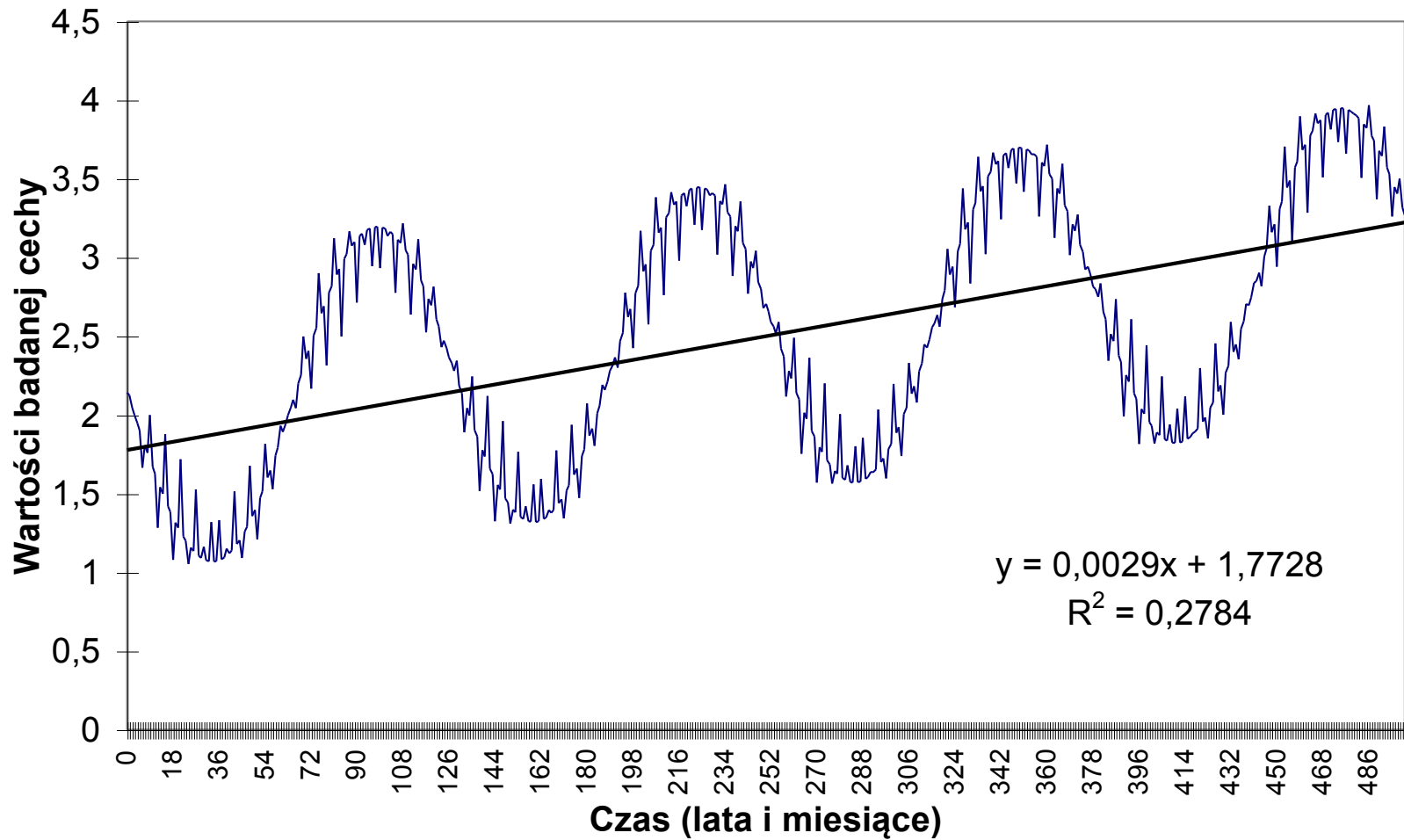
Analiza dynamiki

- **Cel - analiza rozwoju zjawiska w czasie**
- **Podstawą są szeregi dynamiczne:**
 - **momentów (średnia chronologiczna)**
 - **okresów (średnia arytmetyczna)**
- **Porównywalność danych przedstawionych w postaci szeregów dynamicznych wymaga aby:**
 - **zjawiska były wyrażone w tych samych miarach**
 - **rodzaje porównywanych szeregów były identyczne**
 - **badane zjawiska dotyczyły tego samego terytorium**
 - **przedziały czasowe były tej samej rozpiętości**
- **Metody:**
 - **indeksowe**
 - **tendencji rozwojowej**
 - **analizy sezonowości**

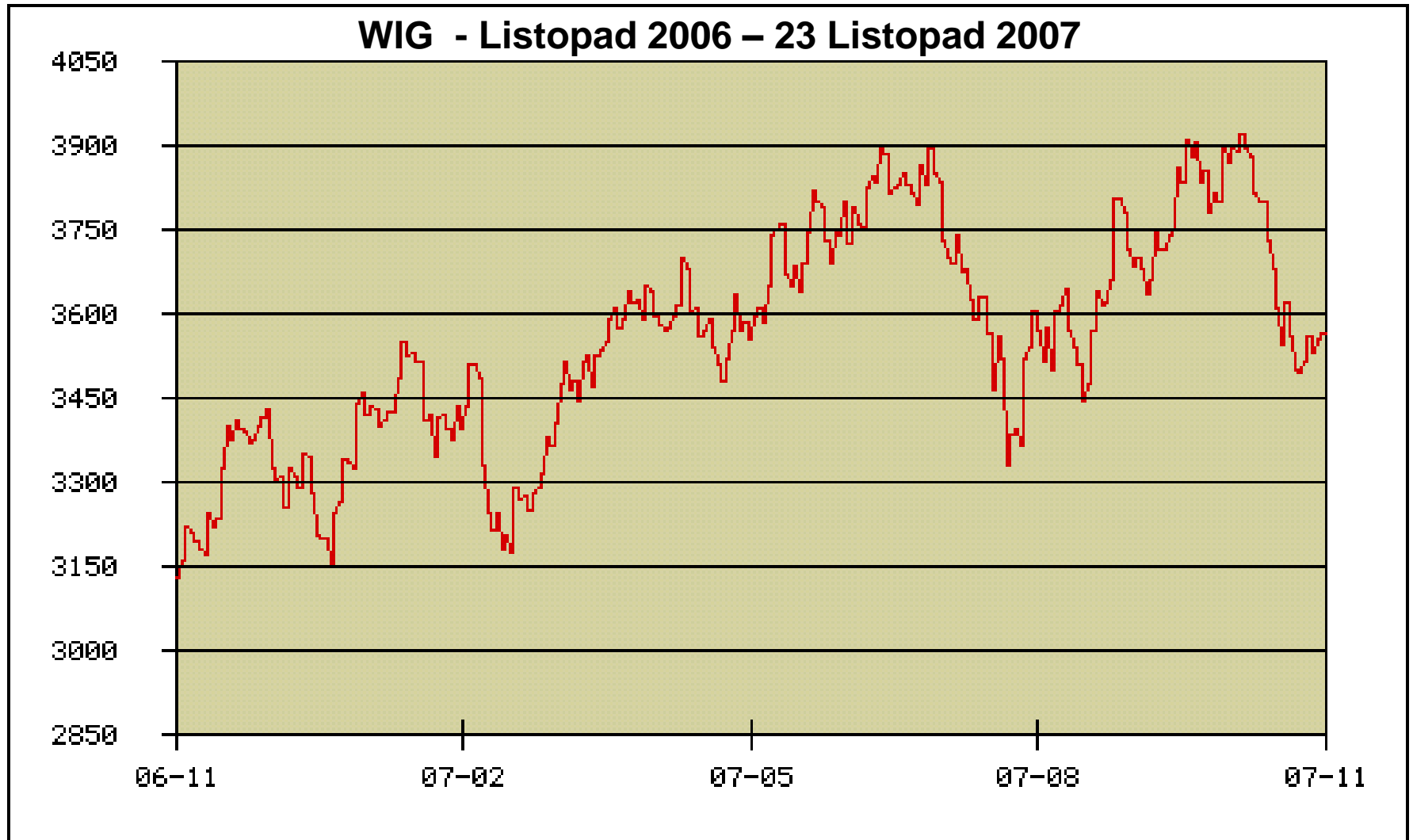
Mierniki, kryteria klasyfikacji

- **Mierniki:**
 - **absolutne (przyrosty absolutne, średnia chronologiczna, średnia geometryczna)**
 - **względne (przyrosty względne, wskaźniki dynamiki)**
- **Podział indeksów:**
 - **według kryterium podstawy:**
 - łańcuchowe**
 - jednopodstawowe**
 - **według stopnia złożoności zjawiska:**
 - indywidualne**
 - agregatowe**
 - **według rodzaju liczby opisującej zjawisko:**
 - wielkości absolutnych**
 - wielkości stosunkowych**

Dekompozycja szeregu czasowego



Dekompozycja szeregu czasowego



Dekompozycja szeregu czasowego

- Tendencja rozwojowa
- Wahania okresowe
- Wahania sezonowe
- Wahania koniunkturalne
- Wahania przypadkowe

Prawidłowości rozwoju zjawisk wykryte w szeregach czasowych opisuje się metodami statystycznymi, które pozwalają wyrazić zależność poziomu zjawiska od czasu .

Nie oznacza to, iż czas jest przyczyną zmian zachodzących w poziomie zjawiska ale, że zmiany czasu są wyrazem zmiany warunków w jakich rozwija się dane zjawisko !

Model wahań w czasie

I rodzaju

$$Y_t = F(t) + S(t) + C(t) + \xi(t) \quad \text{addytywny}$$
$$Y_t = F(t) \bullet S(t) \bullet C(t) \bullet 10^{\xi(t)} \quad \text{multiplikatywny}$$

gdzie: $F(t)$ funkcja tendencji rozwojowej

$S(t)$ funkcja wahań sezonowych

$C(t)$ funkcja wahań cyklicznych (okresowych)

$\xi(t)$ składnik losowy

$$E[\xi(t)] = 0 \quad D^2[\xi(t)] = \text{const} \quad s^2[e(t)] > D^2[\xi(t)]$$

II rodzaju

$$y_t = f(t) + s(t) + c(t) + e(t)$$

$$y_t = f(t) \bullet s(t) \bullet c(t) \bullet 10^{e(t)}$$

Wyrównywanie szeregów czasowych

- Wyodrębnianie tendencji rozwojowej zjawiska przez eliminację wahań przypadkowych i okresowych nazywamy wyrównywaniem bądź wygladzaniem szeregu czasowego

- Metody:

- mechaniczne

- Metoda średniej arytmetycznej ruchomej

- analityczne

- Klasyczna Metoda Najmniejszych Kwadratów

Metoda Mechaniczna

Metoda średniej arytmetycznej ruchomej - zastępowanie danych empirycznych średnimi poziomymi zjawiska z okresu badanego i kilku sąsiednich

Średnie ruchome mogą być obliczane z nieparzystej liczby okresów (**zwykle**) bądź parzystej (**scentrowane**).

Średnie ruchome zwykle (np. trzykresowe $k = 3$) obliczamy następująco:

np.

$$\bar{y}_{n-1} = \frac{y_{n-2} + y_{n-1} + y_n}{3}$$

Średnie ruchome scentrowane:

np.

$$\bar{y}_{n-2} = \frac{\frac{1}{2}y_{n-4} + y_{n-3} + y_{n-2} + y_{n-1} + \frac{1}{2}y_n}{4}$$

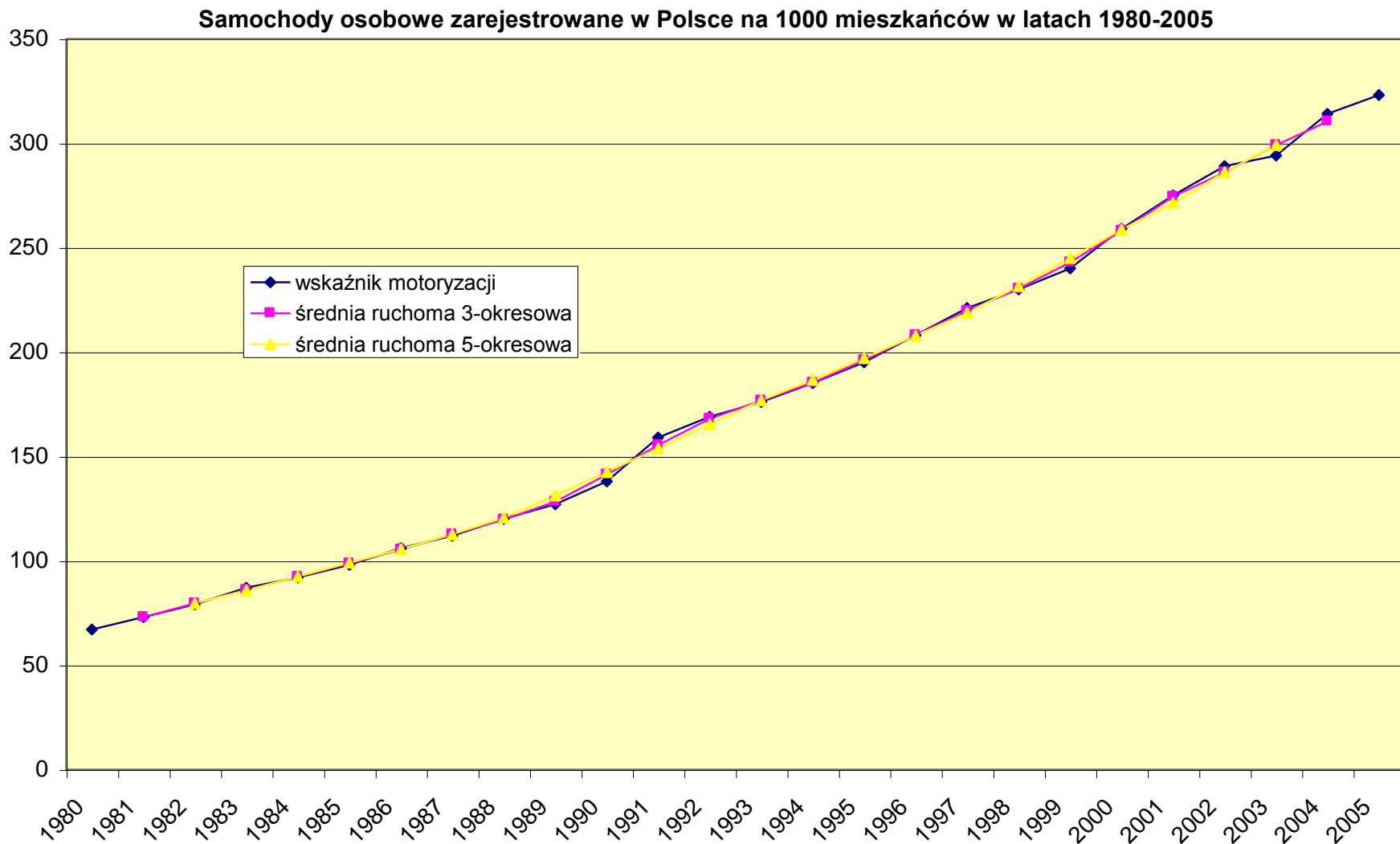
$$\bar{y}_3 = \frac{\frac{1}{2}y_1 + y_2 + y_3 + y_4 + \frac{1}{2}y_5}{4}$$

$$\bar{y}_4 = \frac{\frac{1}{2}y_2 + y_3 + y_4 + y_5 + \frac{1}{2}y_6}{4}$$

Zaletą mechanicznej metody wyodrębniania tendencji rozwojowej jest **prostota obliczeń**.

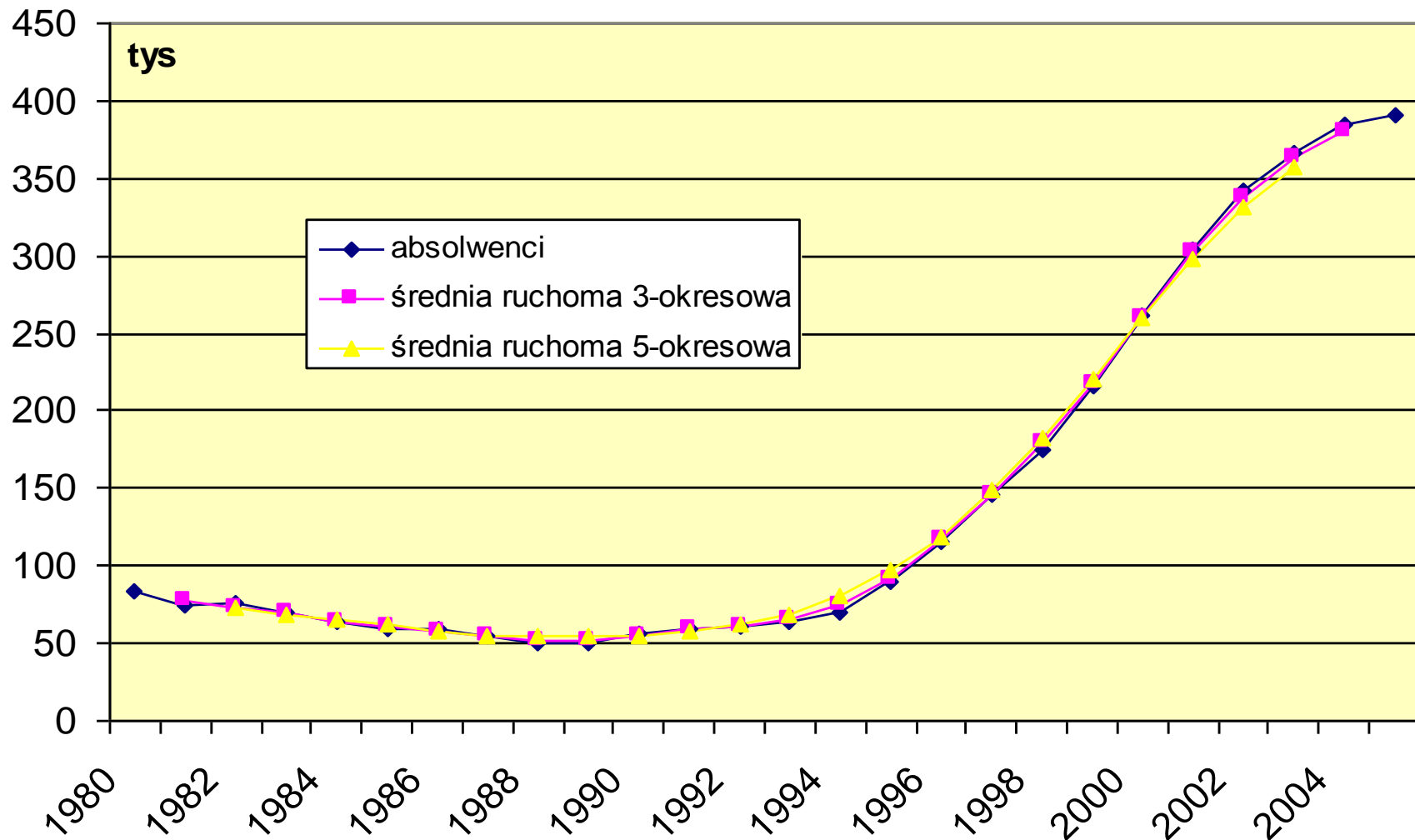
Wadą jest natomiast **skracanie** wyrównanego szeregu czasowego.

Metoda Mechaniczna



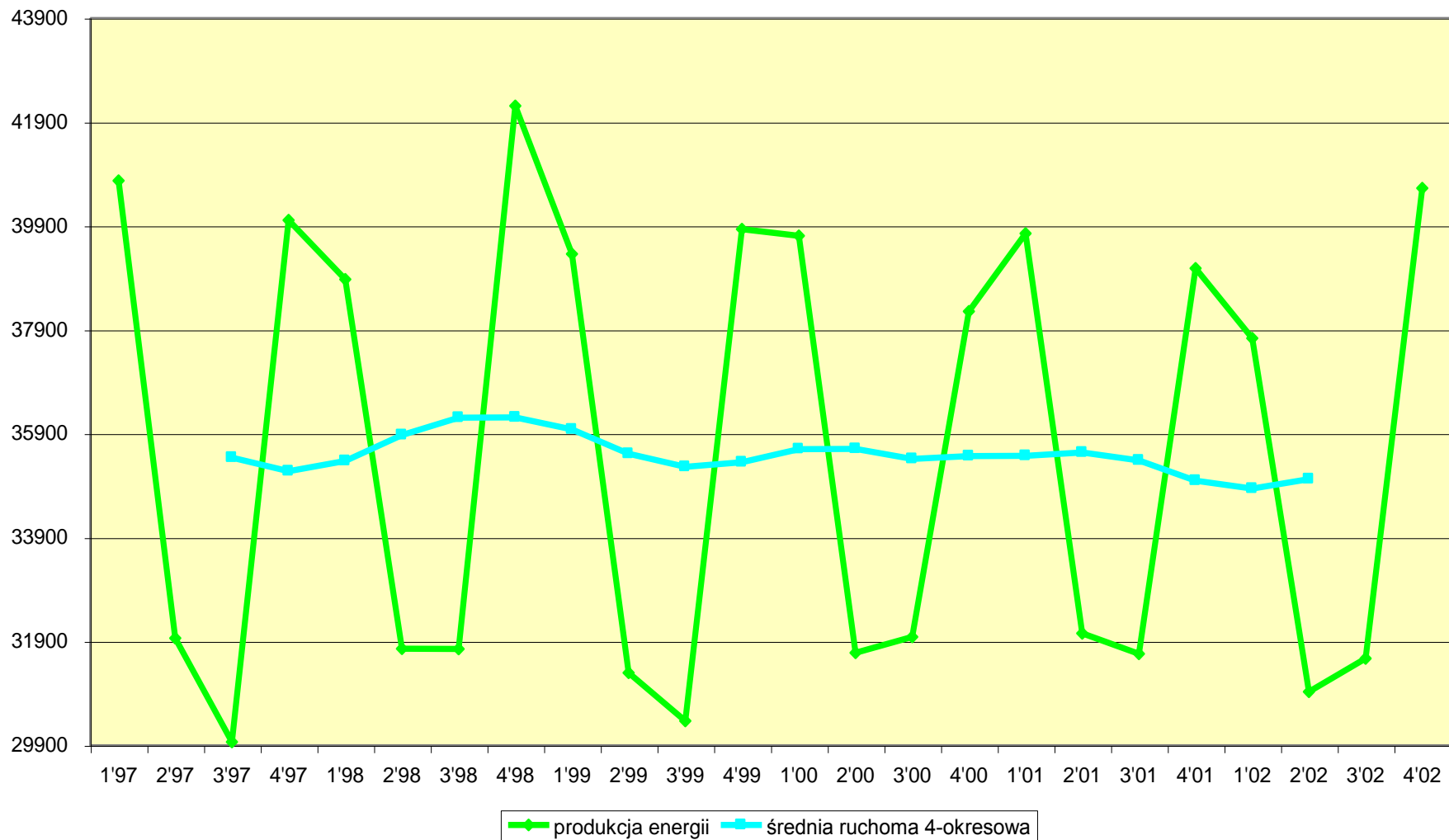
Metoda Mechaniczna

Absolwenci szkół wyższych w Polsce w latach 1980 - 2005



Metoda Mechaniczna

Kwartalna wielkość produkcji elektrycznej w Polsce w latach 1997-2002



Metoda Analityczna

Liniowa funkcja trendu (równanie prostej)

$$\hat{y}_i = a_0 + a_1 \cdot t_i$$

Liniowy model tendencji rozwojowej

$$y_i = a_0 + a_1 \cdot t_i + z_i$$

gdzie: y_i – empiryczne wartości zmiennej,

a_0, a_1 – parametry funkcji trendu,

t_i – zmienna czasowa,

z_i – składnik resztowy

Estymatory a_0 i a_1 parametrów liniowej funkcji trendu I rodzaju

α_0 i α_1 szacujemy za pomocą **klasycznej metody najmniejszych kwadratów (KMNK)**. Funkcja kryterium KMNK określona jest jako suma kwadratów odchyłeń wartości empirycznych od teoretycznych:

$$K = \sum_{i=1}^n (y_i - a_0 - a_1 \cdot t_i)^2 = \min$$

Minimalizacja funkcji kryterium sprowadza się do rozwiązania układu równań normalnych:

$$\begin{cases} \sum_{i=1}^n y_i = a_0 n + a_1 \sum_{i=1}^n t_i \\ \sum_{i=1}^n y_i t_i = a_0 \sum_{i=1}^n t_i + a_1 \sum_{i=1}^n t_i^2 \end{cases}$$

Metoda Analityczna

Ostatecznie parametry liniowej funkcji trendu dane są następującymi wzorami:

$$a_1 \frac{n \sum_{i=1}^n t_i y_i - \sum_{i=1}^n t_i \sum_{i=1}^n y_i}{n \sum_{i=1}^n t_i^2 - \left(\sum_{i=1}^n t_i \right)^2} = \frac{12 \sum_{i=1}^n y_i t_i}{n^3 - n} - \frac{6 \sum_{i=1}^n y_i}{n^2 - n} = \frac{\sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})(t_i - \bar{t})}{\sum_{i=1}^n (t_i - \bar{t})^2}$$

$$a_0 = \frac{\sum_{i=1}^n y_i - a_1 \sum_{i=1}^n t_i}{n} = \bar{y} - a_1 \bar{t}$$

Jakość dopasowania funkcji trendu

Wariancja składnika resztowego (nieobciążony estymator wariancji składnika losowego $D^2(\xi)$)

$$s^2(z_j) = s_{y(t)}^2 = \frac{\sum_{j=1}^n z_j^2}{n-k} = \frac{\sum_{j=1}^n (y_j - \hat{y}_j)^2}{n-k}$$

Współczynnik zmienności resztowej

$$V_{s_z} = V_{s_{y(t)}} = \frac{s_z}{\bar{y}}$$

Jakość dopasowania funkcji trendu

Współczynnik zbieżności:

$$\varphi^2 = \frac{(n-2) \cdot s_z^2}{\sum_{i=1}^n y_i^2 - \frac{(\sum y_i)^2}{n}}$$

$$\varphi^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (y_i - \hat{y}_i)^2}{\sum (y_i - \bar{y})^2}$$

$$0 \leq \varphi^2 \leq 1$$

Jakość dopasowania funkcji trendu

Współczynnik determinacji

$$R^2 = 1 - \varphi^2$$

$$0 \leq R^2 \leq 1$$

Jakość dopasowania funkcji trendu

Błędy standardowe ocen parametrów a_0 i a_1 :

$$s_{(a_0)} = s_z \sqrt{A} = \sqrt{\frac{s_{y(t)}^2 \sum_{i=1}^n t_i^2}{n \left(\sum_{i=1}^n t_i^2 - n \bar{t}^2 \right)}}$$

$$s_{(a_1)} = s_z \sqrt{B} = \frac{s_{y(t)}}{\sqrt{\sum_{i=1}^n t_i^2 - n \bar{t}^2}}$$

Współczynniki zmienności :

$$V_{(a_0)} = \frac{s_{(a_0)}}{a_0} \cdot 100\%$$

$$V_{(a_1)} = \frac{s_{(a_1)}}{a_1} \cdot 100\%$$

Jakość dopasowania funkcji trendu

Ostatecznie pełen zapis funkcji i modelu trendu jest następujący:

$$\hat{y}_i = a_0 + a_1 t_i$$
$$(S_{a_0}) (S_{a_1})$$

$$y_i = a_0 + a_1 t_i + z_i$$
$$(S_{a_0}) (S_{a_1}) (S_{z_i})$$