D.S.复习提纲

第1章:

数据,数据结构,基本类型,抽象数据类型,Java语言的面向对象编程、<u>递归的概念与实现</u>。

• 主要能用递归思想写出算法

例子: ppt----- 递归例1 求n!

作业------ 例2 求数组中的最大值

例3 求数组元素的平均值

例2,例3如果用链表来实现呢?

复习例题----例4统计二叉树中的叶结点个数

例5交换每个结点的左子女和右子女

例1. 求n!

factorial function f(n)=n!

$$f(n)$$
 $\begin{cases} 1 & n <= 1 \text{ (base) //递归终结条件} \\ n*f(n-1) & n > 1 \text{ (recursive component) //递归部分} \end{cases}$

```
f(5)=5*f(4)=5*4f(3)=5*4*3f(2)=5*4*3*2f(1)=120
static long factorial (int n)
{ if (n <= 1)
    return 1;
    else return n* factorial(n-1)
}
```

```
例2. 求数组中的最大值
public static int findMax(int[] a, int n){
    //n表示n个元素,它们在数组a中
       if(n==1)
           return a [0];
        else{
            int temp=findMax(a,n-1);
            return temp>a [n-1]?temp:a [n-1];
int max(int a[],int n)
{ if(n = 1) return a[0];
   int m = max(a,n-1);
   if (m > a[n-1])
        return m;
   else
        return a[n-1];
```

例2. 求数组中的最大值

```
如果用链表来实现表:
求链表中的最大值
int GetMaxInt( ListNode f )
{ if( f.link = NULL ) return f.data; }
  else
       int i = GetMaxInt( f.link );
       if (i > f.data) return i;
       else return f.data;
或 else return (f.data) > (GetMaxInt(f.link))?f.data:
                                             GetMaxInt(f.link);
```

```
例3. 求数组元素的平均值
float average(int a[],int n)
\{ if(n = 1) \}
    return a[0];
  else
     return (average(a,n-1)*(n-1)+a[n-1])/n;
如果用链表:
float Average(ListNode f, int n)
 if(f.link = = NULL) return f.data;
  else return (Average (f.link, n-1) * (n-1) + f.data) / n;
```

例4. 统计叶子结点个数 int leafNum (BinTreeNode <Type> * root) { if (root = = NULL) return 0; if (root->leafchild = = NULL && root->rightchild = = NULL) return 1;

else return leafNum(root-> leftchild) + leafNum(root-> rightchild);

例5. 交换左右子树

```
void Swapchild ( BinTreeNode * p )
\{ \text{ if } (p = NULL) \text{ return } ; \}
  BinTreeNode * temp = p -> left;
  p \rightarrow left = p \rightarrow right;
  p \rightarrow right = temp;
  Swapchild (p ->left);
  Swapchild (p ->right);
```

第2章 算法分析

最佳、最差和平均情况下的复杂度差异; 大O、 Ω 和 θ 符号

- 1)分析某个语句的执行次数(频度)
- 2) 分析某个程序段执行的时间复杂度(用大O表示,要求写出推导过程)

第2章 算法分析

```
例2. x = 0; y = 0;
    for (int i = 1; i \le n; i++)
        for (int j = 1; j \le i; j++)
             for (int k = 1; k \le j; k++)
                  \mathbf{x} = \mathbf{x} + \mathbf{y};
      次数为: n*(n+1)*(n+2)/6
例3. int x = 91; int y = 100;
      while(y>0)
       if(x>100) \{ x = 10; y = ; \}
        else x++;
       1100次
```

第3章 表、栈和队列

表、栈和队列的(基本概念,顺序存储结构,链式存储结构,应用),

 表:

 逻辑-----(e₁, e₂,e_n)

 物理-----数组实现

 链表实现------单链表

 循环链表

 双向链表

操作-----查找、插入、删除等

cursor

ppt----多项式相加 约瑟夫问题 用链表实现 双链表的插入、删除

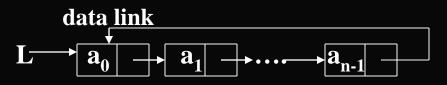
例题----逆转链表等题

第3章 表

```
例1. 逆转链表(假设不带表头结点)
public void inverse( ListNode f )
{ if (f = NULL) return; }
  ListNode p = f \cdot link; pr = NULL;
  while (p! = NULL)
 {f.link = pr;}
    pr = f;
    f = p;
    p = p \cdot link;
  f. link = pr;
```

第3章

例2. 设有如下结构的循环链表和可利用空间表





请在常数时间内实现将L链表中的所有结点归还到可利用空间表

ListNode p = **L.link**;

L.link = Avail;

Avail = p;

栈、队列

定义-----栈的定义,队列的定义 机内实现-----数组 (循环队列) 单链表

应用

栈-----对表达式求值。中缀----后缀----对后缀表达式求值 递归函数的实现。

PPT: 第4章中用非递归实现中序,后序遍历(在第4章中讲)队列---循环队列的补充题:已知队尾元素的位置与元素的个数,求队头元素的位置。

中缀到后缀:

(a+b)*((c-d)/2*e)----→ ab+cd-2/e**
用了什么栈?

对后缀表达式求值: 用了什么栈

例2. 队列---循环队列的补充题 已知队尾元素的位置与元素的个数, 求队头元素的位置。

先用实例来分析,然后归结到一般情况。



合并: front=(rear-length+1+m)%m

特殊矩阵的压缩存储

Arrays and Matrix

1. One-dimensional array

1D-array is a limited sequence composed of n (n≥0) elements which are of the same data type.

For example:

Location of the element

$$Loc(a[i])=Loc(a[0])+i$$

Two-dimensional arrays are composed of n rows and m columns.

$$\mathbf{A[n][m]} = \begin{pmatrix} \mathbf{a_{00}} & \mathbf{a_{01}} & \mathbf{a_{02}} & \dots & \mathbf{a_{0 \ m-1}} \\ \mathbf{a_{10}} & \mathbf{a_{11}} & \mathbf{a_{12}} & \dots & \mathbf{a_{1 \ m-1}} \\ \mathbf{a_{20}} & \mathbf{a_{21}} & \mathbf{a_{22}} & \dots & \mathbf{a_{2 \ m-1}} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mathbf{a_{n-10}} & \mathbf{a_{n-11}} \mathbf{a_{n-12}} & \dots & \mathbf{a_{n-1 \ m-1}} \end{pmatrix}$$

There are three ways to implement a 2D array

1) mapping the 2D-array to a 1D-array

 \mathbf{a}_{00}

$(a_{00} \ a_{01} \ a_{02}a_{0 \text{ m-1}})$		\mathbf{a}_{01}
		•••
$a_{10} \ a_{11} \ a_{12} \dots a_{1 \text{ m-1}}$		a _{0 m-1}
a_{20} a_{21} a_{22} $a_{2 \text{ m-1}}$	Row major	a ₁₀
	order	a ₁₁
••••••		
$a_{n-10} a_{n-11} a_{n-12} \dots a_{n-1 \ m-1}$		••••
		a _{n-1 m-1}

Location mapping:

- a) row-major order
 - Loc(a[i][j])=Loc(a[0][0])+[i*m+j]*l
- b) column-major order

$$Loc(a[i][j])=Loc(a[0][0])+[j*n+i]*l$$

An 3D-Array:

int $a[m_1][m_2][m_3]$

Location mapping

 $Loc(a[i][j][k])=Loc(a[0][0][0])+i*m_2*m_3+j*m_3+k$

- A square matrix has the same number of rows and columns.
- Some special forms of square matrix that arise frequently are:
- Diagonal. M(i,j)=0 for i!=j;
- Tridiagonal. M(i,j)=0 for|i-j|>1;
- Lower triangular. M(i,j)=0 for i<j;
- Upper triangular. M(i,j)=0 for i>j;
- Symmetric.M(i,j)=M(j,i);

For example:

0 0 0 6 0 0 9 0 4 2 7 0

0 1 0 0 3 1 3 0 5 1 0 0

0 0 4 0 0 5 2 7

2 0 0 0

0 3 1 0

2 1 3 0

0 1 3 8

 $0 \quad 0 \quad \overline{1} \quad \overline{6}$

 $0 \overline{0} \overline{0} \overline{0}$

(a)Diagonal (b) Tridiagonal © Lower Triangular

2 4 6 0

4 1 9 5

6 9 4 7

0 5 7 0

(d)Upper Triangular (e)Symmetric

1)Lower Triangular

$$\left(\begin{array}{c} a_{11} \\ a_{21} \, a_{22} \\ a_{31} \, a_{32} \, a_{33} \\ \dots \\ a_{n1} \, a_{n2} \, \dots \dots a_{nn} \end{array}\right)$$

Location mapping in row-major order:

$$Loc(a(i,j))=Loc(a(1,1))+[(1+2+3+.....+i-1)+(j-1)]*l$$

$$=Loc(a(1,1))+(i*(i-1)/2+j-1)*l$$

2)Upper Triangular

$$a_{11} a_{12} \dots a_{1n}$$
 $a_{22} \dots a_{2n}$
 a_{nn}

Location mapping in row-major order:

$$Loc(a(i,j))=Loc(a(1,1))+\sum_{k=1}^{i-1}(n-k+1)+j-i]*l$$

3) Tridiagonal

$$\left(\begin{array}{c} a_{11} \ a_{12} \\ a_{21} \ a_{22} \ a_{23} \\ a_{32} \ a_{33} \ a_{34} \\ & \cdots \\ a_{n,n-1} \ a_{n,n} \end{array}\right)$$

Location mapping in row-major order:

$$Loc(a(i,j))=Loc(a(1,1))+[(i-1)*3-1+(j-i+1)]*1$$

1.Definition:

An m*n matrix is said to be sparse if "many" of its elements are zero.

number of zero elements>>number of non-zero elements

An example of sparse matrix:

```
      0
      0
      0
      2
      0
      0

      0
      6
      0
      0
      7
      0

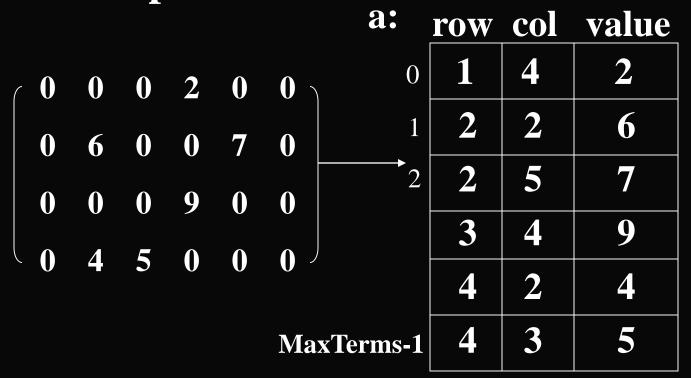
      0
      0
      0
      9
      0
      0

      0
      4
      5
      0
      0
      0
```

- 2.Array representation
- The nonzero entries of an sparse matrix may be mapped into a 1D array in row major order.
- The structure of each element is:

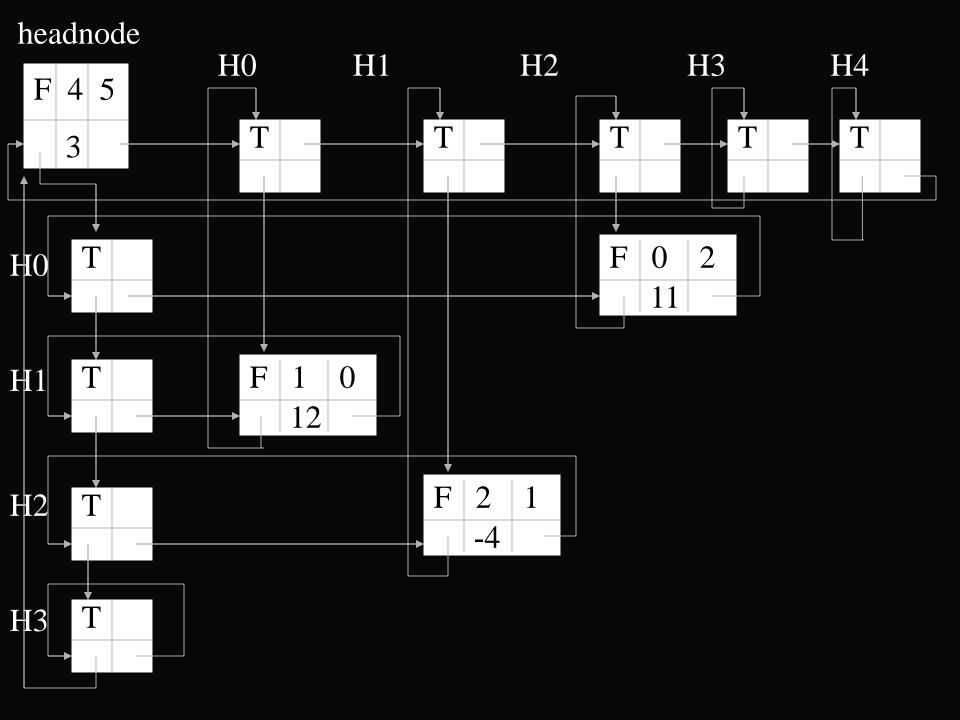
row	col	value
-----	-----	-------

For example:



3. Linked Representation

例子:	五列					
	0	0	11	0	0	
四行	12	0	0	0	0	
	0	-4	0	0	0	
	0	0	0	0	0	



习题:

- 设有一个n*n的对称矩阵A,如下图(a)所示。为了节约存储,可以只存对角线及对角线以上的元素,或者只存对角线或对角线以下的元素。前者称为上三角矩阵,后者称为下三角矩阵。我们把它们按行存放于一个一维数组B中,如图(b)和图(c)所示。并称之为对称矩阵A的压缩存储方式。试问:
- 1) 存放对称矩阵A上三角部分或下三角部分的一维数组B有多少元素?
- 2) 若在一维数组B中从0号位置开始存放,则如图(a)所示的对称矩阵中的任一元素a_{ij}在只存上三角部分的情形下(图(b))应存于一维数组的什么下标位置?给出计算公式。
- 3) 若在一维数组B中从0号位置开始存放,则如图(a)所示的对称矩阵中的任一元素a_{ij}在只存下三角部分的情况下*(图(c))应存于一维数组的什么下标位置?给出计算公式。

$$\begin{pmatrix} a_{00} \ a_{01} \dots a_{0 \ n-1} \\ a_{10} \ a_{11} \dots a_{1 \ n-1} \\ \vdots \\ a_{n-10} \ a_{n-11} \dots a_{n-1n-1} \\ (a) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{00} \ a_{01} \dots a_{0n-1} \\ a_{11} \dots a_{1n-1} \\ \vdots \\ a_{n-1n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{00} \\ a_{10} \\ \vdots \\ a_{n-10} \\ a_{n-11} \dots a_{n-1n-1} \\ \vdots \\ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-11} \dots a_{n-1n-1} \\ \vdots \\ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-11} \dots a_{n-1n-1} \\ \vdots \\ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-11} \dots a_{n-1n-1} \\ \vdots \\ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-11} \dots a_{n-1n-1} \\ \vdots \\ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-11} \dots a_{n-1n-1} \\ \vdots \\ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-11} \dots a_{n-1n-1} \\ \vdots \\ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-11} \dots a_{n-1n-1} \\ \vdots \\ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-11} \dots a_{n-1n-1} \\ \vdots \\ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-11} \dots a_{n-1n-1} \\ \vdots \\ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-10} \\ \vdots \\ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-10} \ a_{n-1$$

答案:

- 1) $1+2+3+...+n = \frac{1}{2}*(1+n)*n$
- 2) loc(A[i,j]) = loc(B[0]) + (n+n-1+...+n-i+2+j-i)

$$\begin{cases} t = \frac{1}{2} * (2*n-i+1)*i + j-i & i <= j \\ t = \frac{1}{2} * (2*n-j+1)*j + i-j & i > j \end{cases}$$

$$\begin{cases} t = \frac{1}{2} * (2*n-i+2)*(i-1)+j-i \\ t = \frac{1}{2} * (2*n-j+2)*(j-1)+j-i \end{cases}$$

3) loc(A[i,j] = loc(B[0]) + (1+2+3+....+i-1+j-1)

$$\begin{cases} t = \frac{1}{2} * i * (i+1) + j & i >= j \\ t = \frac{1}{2} * j * (j+1) + i & i < j \end{cases} \begin{cases} t = \frac{1}{2} * i * (i-1) + j-1 \\ t = \frac{1}{2} * j * (j-1) + i-1 \end{cases}$$

对角线元素的地址: t = i*(i+3)/2

$$V_1$$
 V_2
 V_3

$$A(i,j) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$V_1$$
 6
 10
 8
 12
 V_2
 7
 V_3

$$A(i,j) = \begin{pmatrix} 0 & 8 & 12 & 6 \\ 8 & 0 & 7 & 10 \\ 12 & 7 & 0 & \infty \\ 6 & 10 & \infty & 0 \end{pmatrix}$$

第4章 树

- 1.二叉树的定义、性质
- 2.满二叉树与完全二叉树的概念
- 3.二叉树的机内存储:

数组表示(完全二叉树)、左---右拉链表示、cursor

递归

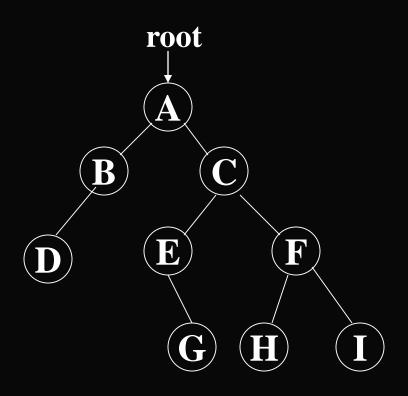
4. 先序、中序、后序遍历

\非递归

层次遍历-----用到队列

例1. 第4章中用非递归实现中序,后序遍历 Inorder, Postorder non-recursive algorithm

Inorder non-recursive algorithm



```
template<class T>
  void InOrder(BinaryNode<T>* t)
  { if(t){ InOrder(t→Left);
         visit(t);
         InOrder(t→Right);
```

Inorder non-recursive algorithm

```
void Inorder(BinaryNode <T> * t)
{ Stack<BinaryNode<T>*> s(10);
  BinaryNode<T>* p = t;
  for (;;)
  { 1) while(p!=NULL)
      \{ s.push(p); p = p->Left; \}
   2) if (!s.IsEmpty( ))
      { p = s.pop(); }
        cout << p->element;
        p = p \rightarrow Right;
      else return;
```

5. 利用先序、中序可唯一构造一棵树

先序: ABDCEGFHI

中序: DBAEGCHFI

利用中序、后序可唯一构造一棵树

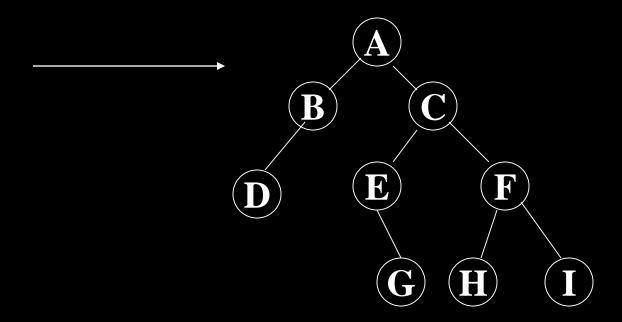
手工画出一棵树

利用算法生成一棵树

Create BinaryTree recursive algorithm

preorder:ABDCEGFHI

inorder: DBAEGCHFI



- *6. 利用广义表表示来构造一棵树
 - 7. 应用

树的机内表示:

广义表表示、双亲表示、左子女---右兄弟表示

树的存储方式: 三种

•广义表表示: a(b(f,g),c,d(h,i,j),e)

•双亲表示法

•左子女—右兄弟表示法

1) Take a tree as a binary tree a b d b C e d g g h firstchild data nextsibling

class TreeNode:

T data;

TreeNode *firstchild, *nextsibling;

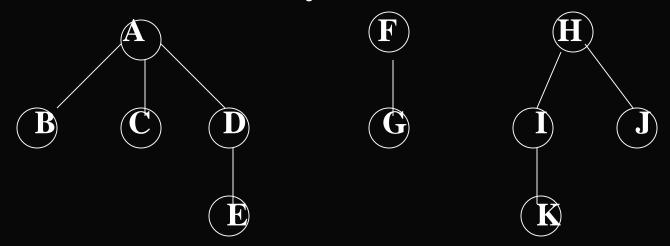
class Tree:

TreeNode * root, *current;

树-----二叉树的转换

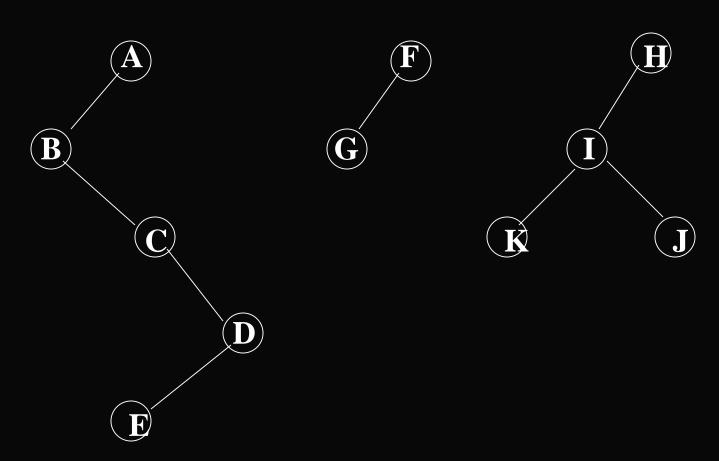
Forest Binary tree

Forest — Binary tree

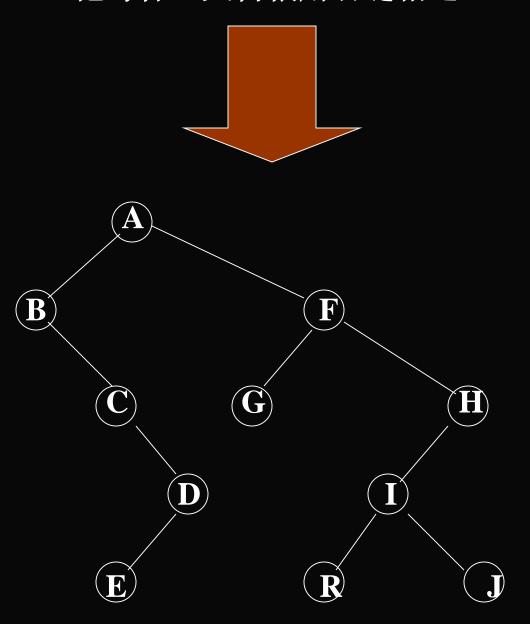


每棵树转为二叉树

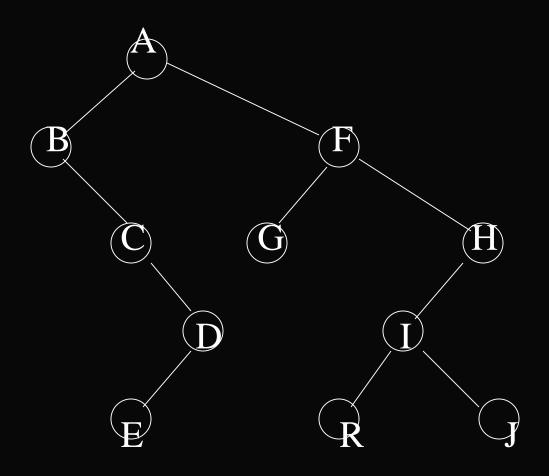




把每棵二叉树根用右链相连



• Binary tree Forest



树与森林的遍历

树的遍历:深度优先遍历,广度优先遍历

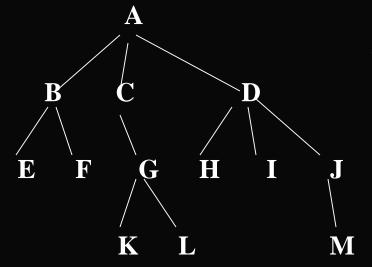
• 深度优先遍历

先序次序遍历(先序)

访问树的根───按先序遍历根的第一棵子树,第二棵子树,等。

后序次序遍历(后序)

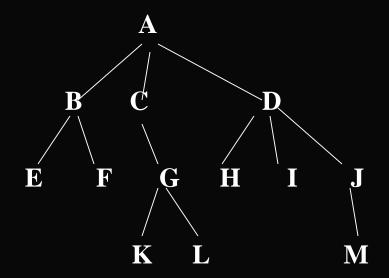
按后序遍历根的第一棵子树,第二棵子树,......等 ———— 访问树的根。



先根: ABEFCGKLDHIJM与 对应的二叉树的先序一致

后根: EFBKLGCHIMJDA与 对应的二叉树的中序一致

• 广度优先遍历



分层访问: ABCDEFGHIJKLM

森林的遍历

深度优先遍历

* 先根次序遍历 访问F的第一棵树的根 按先根遍历第一棵树的子树森林 按先根遍历其它树组成的森林

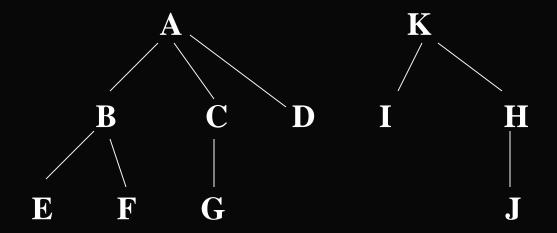


* 中根次序遍历 按中根遍历第一棵树的子树森林 访问F的第一棵树的根 按中根遍历其它树组成的森林



* 后根次序遍历 按后根遍历第一棵树的子树森林 按后根遍历其它树组成的森林 访问F的第一棵树的根

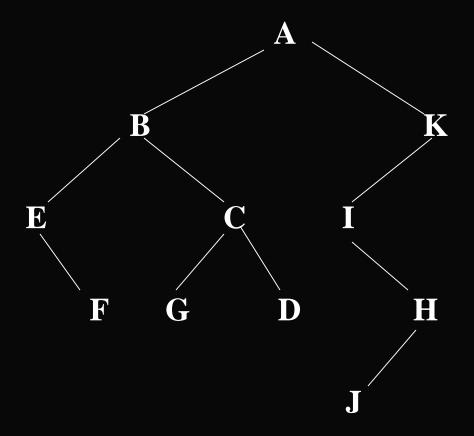




先根: ABEFCGDKIHJ

中根: EFBGCDAIJHK

后根: FEGDCBJHIKA



广度优先遍历(层次遍历)

AKBCDIHEFGJ

补充:

线索树 Thread Tree

1.Purpose:

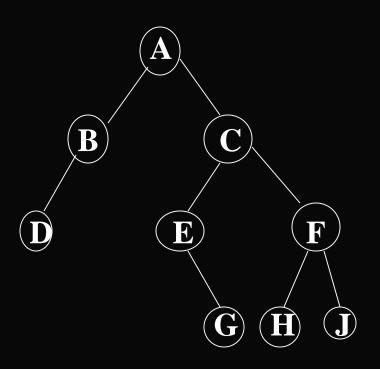
2. Thread Tree Representation left Thread Tree and right Thread Tree

3.Thread Tree class

1.Purpose:

Thread Tree

Example:



Thread Tree

Inorder: DBAEGCHFJ root Λ F

2. 机内如何存储

一个结点增加两个标记域:

	leftchild	leftth	read	data	rightthread	rightchild	
l of4T	Throad -	0	0 leftchild 指向左子女				
leftThread = =		1	leftchild 指向前驱(某线性序列)				
ui ala	tThroad — —		right	child ‡	旨向右子女		
rigni	tThread = =	1	right	child :	指向后继		

Thread Tree

left threadTree

right threadTree

8. 哈夫曼树

哈夫曼树的构造 哈夫曼编码 扩充的二叉、三叉、....、t叉树

15, 3, 14, 2, 6, 9, 16, 17 构造扩充的三叉树。

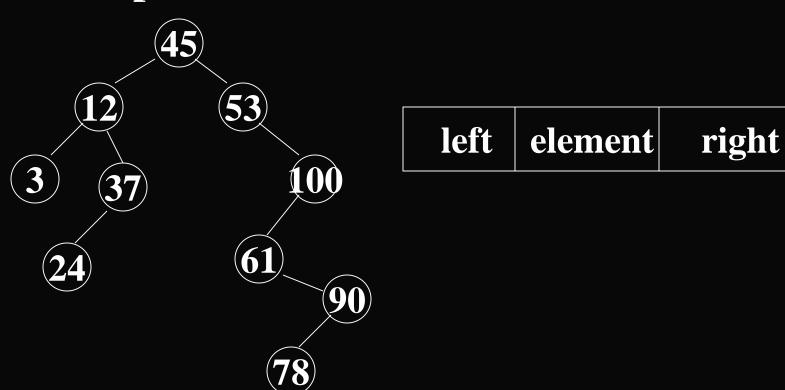
第4.1章:二叉搜索树

- 1.二叉搜索树的概念
- 2.带索引的二叉搜索树的概念
- 3. AVL树-----平衡的二叉搜索树
- 4. B-树

1.二叉搜索树的概念

二叉搜索树

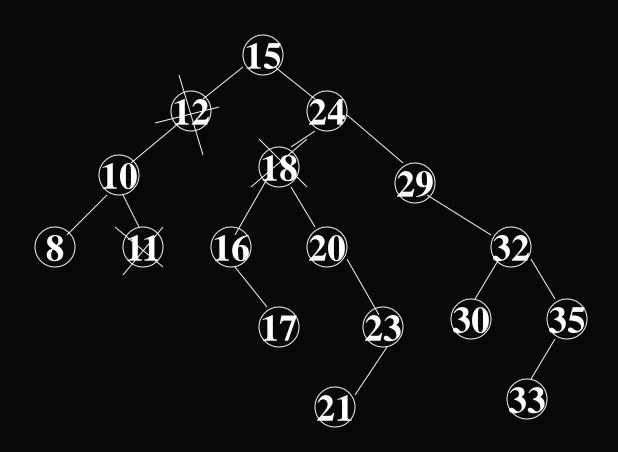
Example:



二叉搜索树

主要操作:

查找、插入、删除

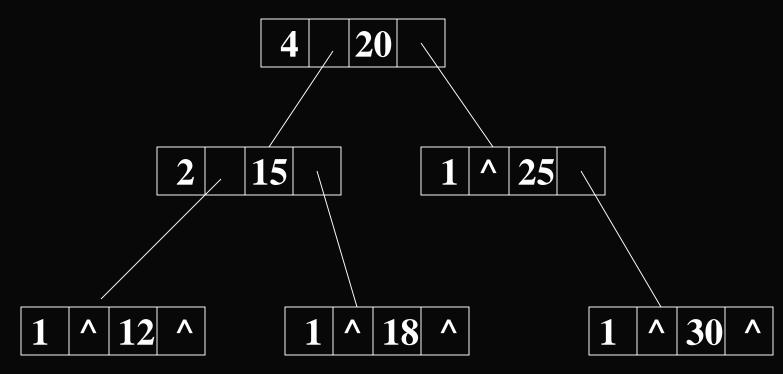


2.带索引的二叉搜索树的概念

- An indexed binary search tree is derived from an ordinary binary search tree by adding the field leftSize to each tree node.
- Value in Leftsize field=number of the elements in the node's left subtree +1

leftSize	left	element	right
----------	------	---------	-------

Example:



```
例子:
 写一递归函数实现在带索引的二叉搜索树(IndexBST)中查找第k个小
  的元素。
public Comparable findK( BinaryNode root, int k)
\left\{ 
ight.
  if(root==null)return null;//空
  if(k<root.leftSize)//在左子树
      findK( root. left, k);
  else if(k>root.leftSize)//在右子树
      findK(root.right, k-root.leftSize);//注意减去
  else return root.element;
```

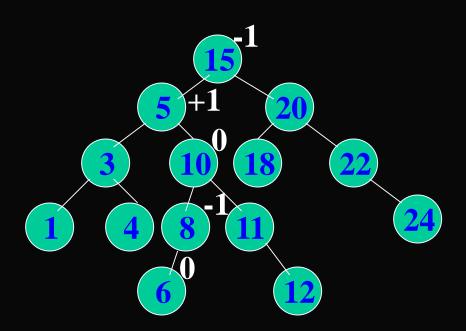
3.AVL树----平衡的二叉搜索树

Definition of an AVL tree:

- (1) is a binary search tree
- (2) Every node satisfies

 $|h_L-h_R| \le 1$ where h_L and h_R are the heights of T_L (left subtree) and T_R (right subtree), respectively.

例子



AVL Tree

- Height of an tree:
 the longest path from the root to each leaf node
- Balance factor bf(x) of a node x:
 height of right subtree of x height of left subtree of x

Each node: Left data Right balance(height)

AVL Tree

The height of an AVL tree with n elements is $O(log_2 n)$, so an n-element AVL search tree can be searched in $O(log_2 n)$ time.

AVL Tree

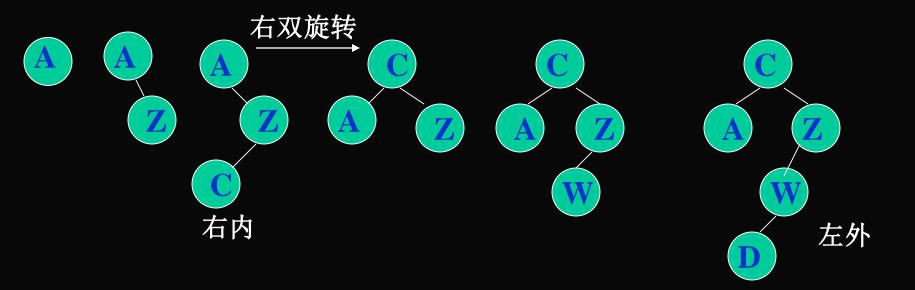
插入

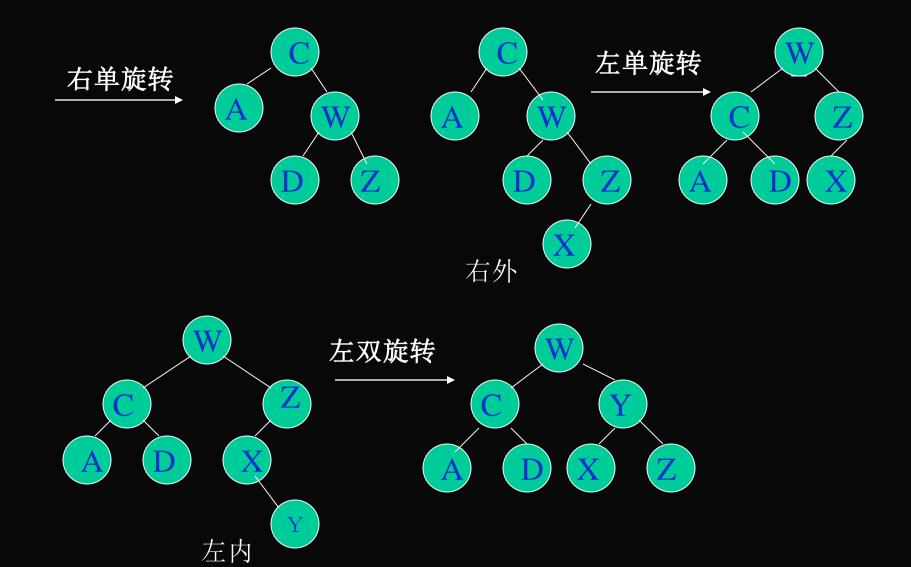
左外侧, 右外侧-----一次旋转 左内侧, 右内侧-----二次旋转

AVL树的插入:

- 1. 首先要正确地插入
- 2. 找到有可能发生的最小不平衡子树
- 3. 判别插入在不平衡子树的外侧还是内侧
- 4. 根据3的判别结果,再进行单旋还是双旋

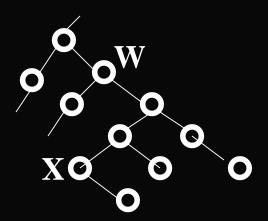
从空的AVL树建树的算法。一个例子:
7个关键码发生四种转动 A, Z, C, W, D, X, Y





• AVL树的删除:

方法: 与二叉搜索树的删除方法一样。



假设被删除结点为W,它的中序后继为X,则用X代替W,并删除X.所不同的是:删除X后,以X为根的子树高度减1,这一高度变化可能影响到从X到根结点上每个结点的平衡因子,因此要进行一系列调整。

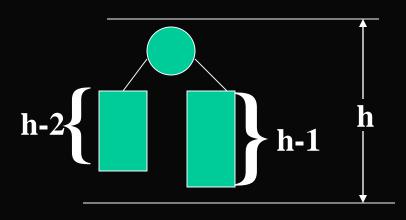
· AVL树的算法分析

具有n个结点的平衡二叉树(AVL),进行一次插入或删除的时间最坏情况 $\leq O$ (log_2 n)

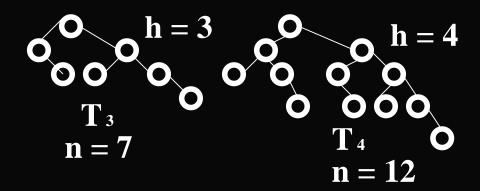
证明:实际上要考虑n个结点的平衡二叉树的最大高度

$$\leq$$
 (3/2) $\log_2 (n+1)$

设Th为一棵高度为h,且结点个数最少的平衡二叉树。



假设右子树高度为h-1 因结点个数最少,:.左子树高度 只能是h-2 这两棵左子树,右子树高度分别 为h-2, h-1,也一定是结点数最少的:



AVL Tree

例子:

对一棵空的AVL树,分别画出插入关键码为{ 16, 3, 7, 11, 9, 28, 18, 14, 15}后的AVL树。

4. B-树 (外查找)

B-Trees of order m

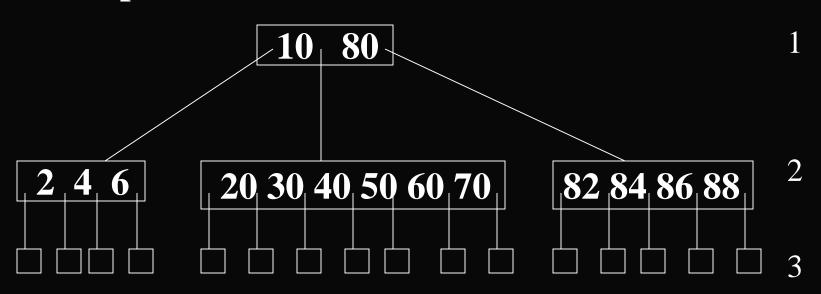
70年 R.Bayer提出的。

Definition: A B-tree of order m is an m-way search tree. If the B-tree is not empty, the corresponding extended tree satisfies the following properties:

- 1) the root has at least two children
- 2) all internal nodes other than the root have at least [m/2] children
- 3) all external nodes are at the same level

B-trees

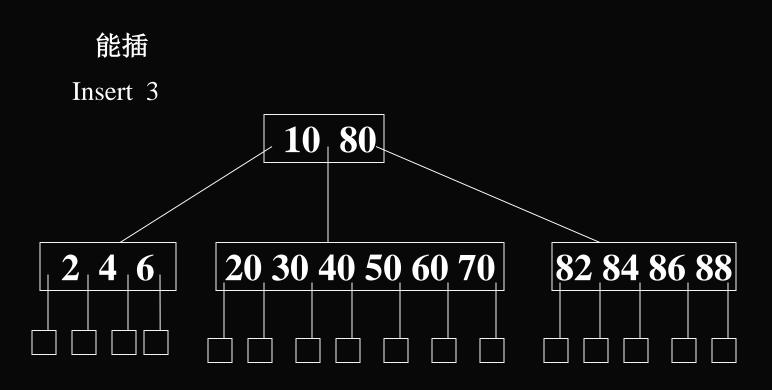
example



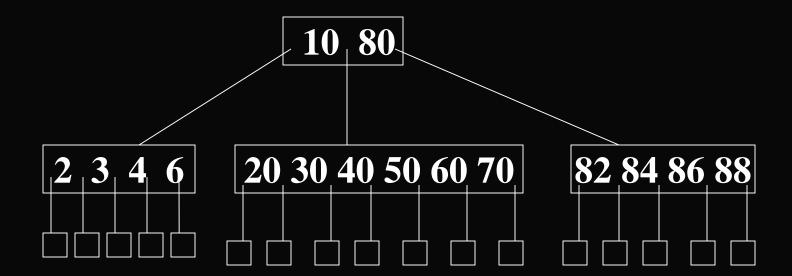
a B-tree of order 7

B树的插入: (注意分支数的上界m)

- 一定只发生在外部结点的上一层。
- 1. 能插。按序插入
- 2. 不能插。将关键码按序插入后,把该结点分为两个结点,并把中间的关键码上提到父亲结点,可能引起再一次分裂,依次向上传递。可能引起树升高一层。

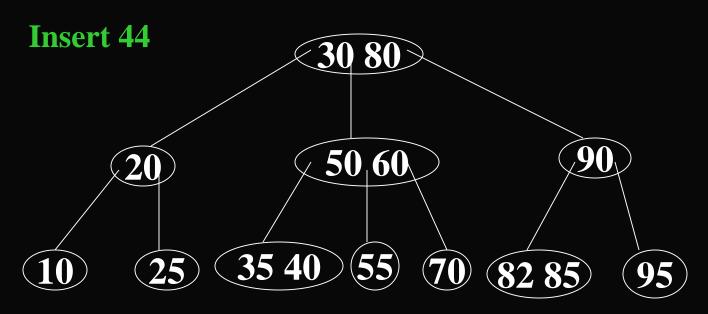


A B-Tree of order 7

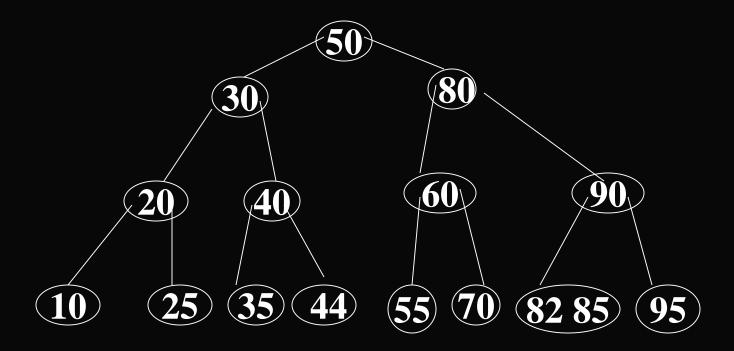


不能插

Example:



A B-Tree of order 3



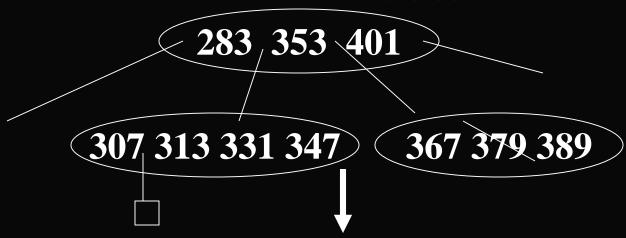
删除: (注意分支数的下界[m/2])

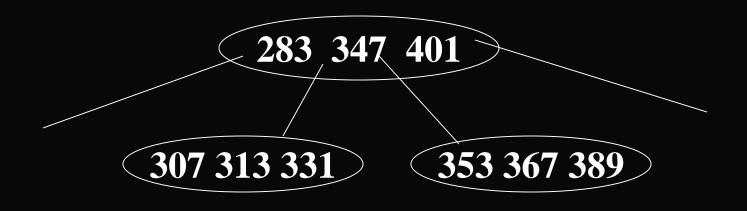
有两种情况:

- 1. 发生在外部结点的上一层(与插入情况一样)
 - 1) 能删则删
 - 2) 不能删(关键码要删除,但分支数也减少1)
 - a. 能借则借, 但要作关键码的适当调整;
 - b. 不能借,则与邻近的一个结点合并,相应的父结点的一个关键码要下放,如果引起父结点的不平衡,则还是能借则借,不能借,则合并,这样会引起更上一层的不平衡,依次传递上去,可能会引起树高降低一层。

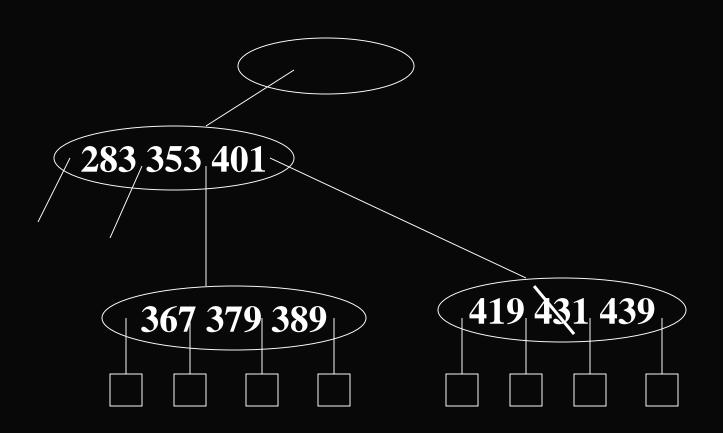
Example: delete 379

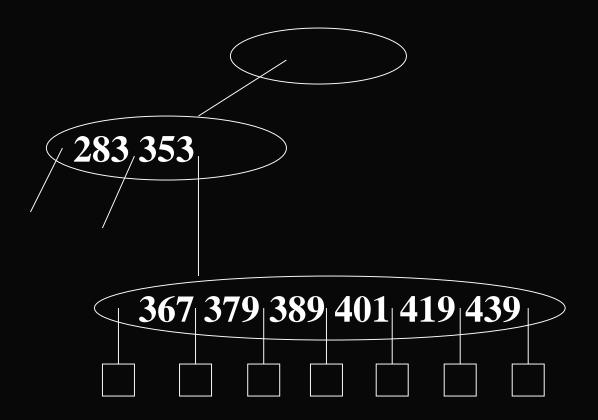




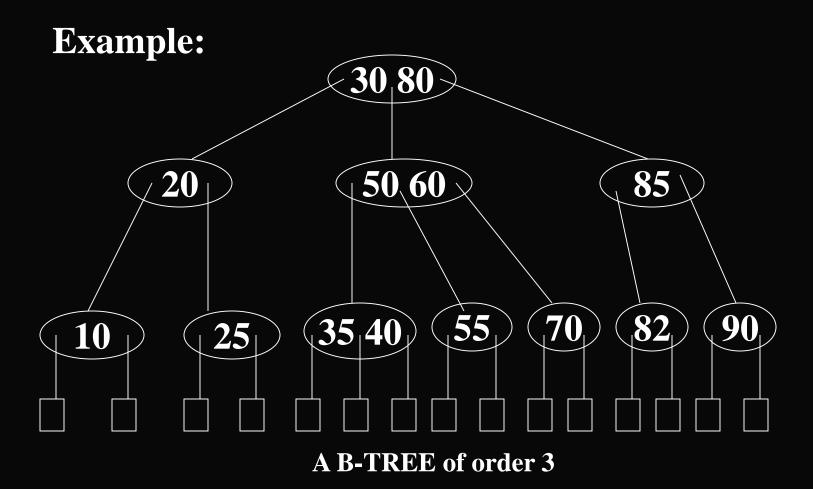


Example:a B-Tree of order 7, delete 431





- 2. 删除发生在以上各层
- 删除它
- Replace it with the smallest key in the right subtree or the largest key in the left subtree
- 这样就变成1的情况

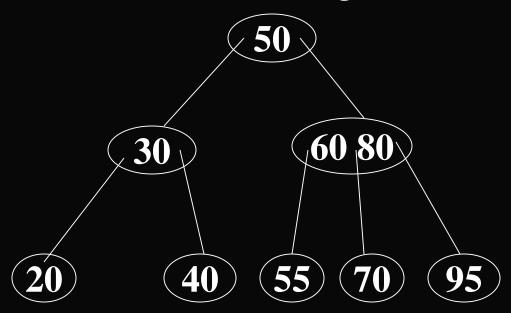


Delete 80, then replace it with 82 or 70, delete 82 or 70 at last

B-tree

例子:

1. 分别 delete 50,40 in the following 3阶B-树.



第5章: 散列

- 1.散列函数的选择
- 2.解决冲突的方法

开地址法:线性探查法

平方探查法

二次散列

链地址法

Hash Function

- 1. 散列函数的选择
 - 1. 计算简单
 - 2. 地址分布比较均匀

- Open Addressing
 - 1) linear Probing

If hash(key)=d and the bucket is already occupied then we will examine successive buckets d+1, d+2,.....m-1, 0, 1, 2,d-1, in the array

```
example
```

keys: Burke, Ekers, Broad, Blum, Attlee, Alton, Hecht, Ederly

hash(key) = ord(x) - ord(A')

x为取key第一个字母在字母表中的位置。例如:

hash(Attlee) = 0

$$H(Burke) = 1$$
, $H(Ekers) = 4$, $H(Broad) = 1$, $H(Blum) = 1$,

Attlee	Burke	Broad	Blum	Ekers	Alton	Ederly	Hecht	•••••	•••••	
1	1	2	3	1	6	3	1			

分析比较次数:

搜索成功的平均搜索长度

$$1/8*(1+1+2+3+1+1+6+3) = 18/8$$

* 搜索不成功的平均搜索长度

$$1/26*(9+8+7+6+5+4+3+2+1+1+1+.....+1) = (9+8+7+6+5+4+3+2+18) = 62/26$$

2) Quadratic probing

If hash(k)=d and the bucket is already occupied then we will examine successive buckets d+1, $d+2^2$, $d+3^3$, in the array

example:

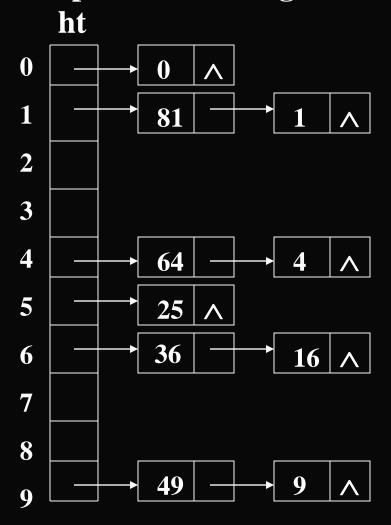
$$hash(k) = k \% 10;$$

3) Double Hashing

If $hash_1(k)=d$ and the bucket is already occupied then we will counting $hash_2(k)=c$, examine successive buckets d+c, d+2c, d+3c....., in the array

example:

• Separate Chaining



0, 1, 4, 9, 16, 25, 36, 49, 64, 81 Hash(x) = x % 10

Chapter 5

例子:

设散列表为HT[13], 散列函数为

H(key) = key % 13。用线性开地址法解决冲突,对下列关键码序列 12,23,45,57,20,03,78,31,15,36:

- 1) 画出其散列表。
- 2) 计算等概率下搜索成功的平均搜索长度。
- 3) 如果采用链表散列解决冲突, 画出该链表。

2010年统考题

综合应用题(10分)

将关键字序列(7, 8, 30, 11, 18, 9, 14)散列存储到散列表中,散列表的存储空间是一个下标从0开始的一个一维数组中,散列函数为:

H(key) = (key*3) MOD T

处理冲突采用线性探测法,要求装载因子为0.7

问题:

- 1). 请画出所构造的散列表;
- 2). 分别计算等概率情况下,查找成功和查找不成功的平均查找长度.

注: 所谓查找不成功的平均查找长度是指: 在表中所有可能散列到的位置上,要插入新元素时为找到空桶的探查次数的平均值.

解答:

1). 由装载因子0.7, 数据总数7个,得到存储空间长度为10, 所以H(hey) = (key*3) MOD 10 (7, 8, 30, 11, 18, 9, 14)

散列表为:

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
30	7	14	11	8	18		9		
		1					1		

2). 查找成功的ASL=(1+1+1+1+1+2+1)/7=8/7 查找不成功的ASL=(7+6+5+4+3+2+1+2+1+1)/10=3.2

注: 所谓查找不成功的平均查找长度是指: 在表中所有可能散列到的位置上,要插入新元素时为找到空桶的探查次数的平均值.

第6章:优先队列

- 1.优先队列的概念
- 2.优先队列的实现

用无序的线性表来实现 用堆来实现----堆的定义 初始化一个堆

堆排序

优先队列

1.优先队列的概念

- A priority queue is a collection of zero or more elements. Each element has a priority or value.
- Operations:
 - 1)find an element
 - 2)insert a new element
 - 3)delete an element

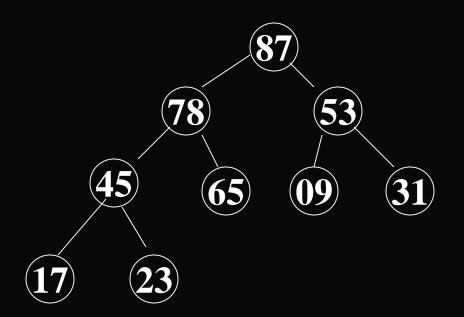
Heaps

2.优先队列的实现(用堆)

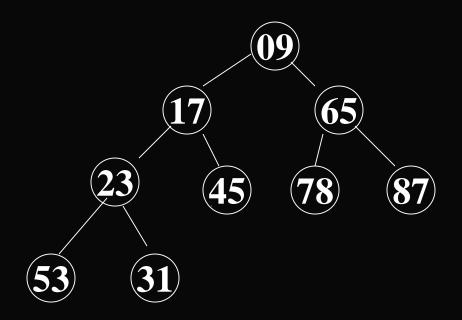
A max heap(min Heap)

- is A complete binary tree
- The value in each node is greater(less) than or equal to those in its children(if any).

Example of a max heap k={87,78,53,45,65,09,31,17,23}



Example of a min heap k={09,17,65,23,45,78,87,53,31}

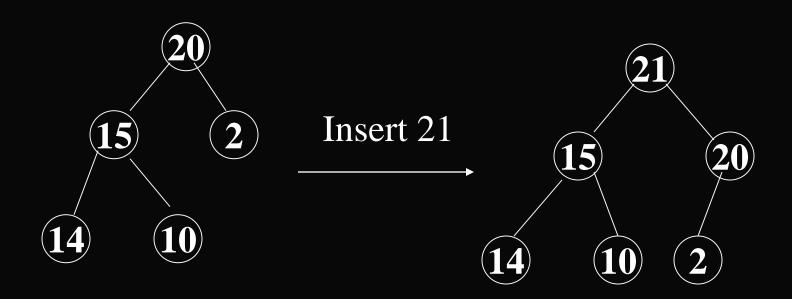


考纲上的题:

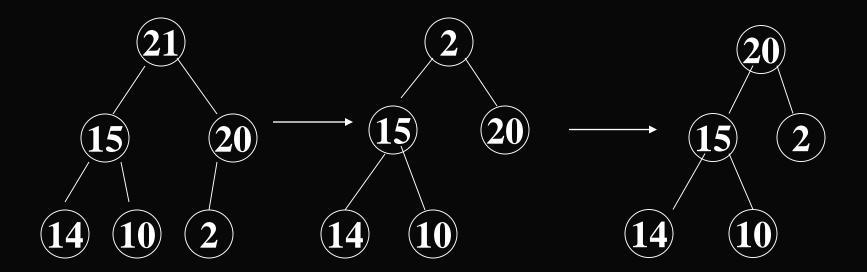
判别以下序列是否是堆?如果不是,将它调整为堆。

- 1) { 100, 86, 48, 73, 35, 39, 42, 57, 66, 21 }
- 2) { 12, 70, 33, 65, 24, 56, 48, 92, 86, 33 }
- 3) { 103, 97, 56, 38, 66, 23, 42, 12, 30, 52, 06, 20 }
- 4) { 05, 56, 20, 23, 40, 38, 29, 61, 35, 76, 28, 100 }

Insertion Example:



deletion

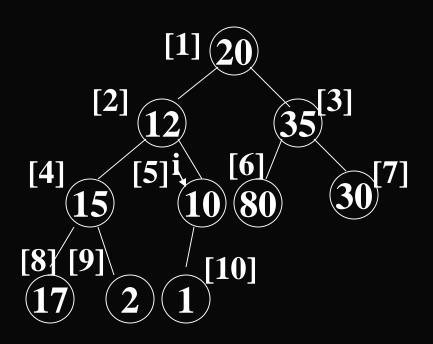


Initialize a nonempty max heap

有两种方法建堆:

- 将数据依次放入一棵完全二叉树,然后由下而上调,如下例.O(n)
- 输入一个数据,就调整一下,即由上而下调. O(nlogn)

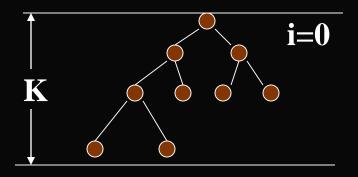
Example: {20,12,35,15,10,80,30,17,2,1}



Turn into max heap from these subtree roots

Create Heap time complexity:

初始建堆:n个结点,K=log₂n」,从0层开始



i=0 第i层交换的最大次数为k-i 第i层有2ⁱ个结点

总交换次数:
$$\sum_{i=0}^{k-1} 2^{i} \cdot (k-i) = \sum_{j=1}^{k} j \cdot 2^{k-j} = \sum_{j=1}^{k} j(2^{k} \cdot 2^{-j})$$
 令k-i=j

$$=2^{k} \cdot \sum_{j=1}^{k} j \cdot 2^{-j} \le 2^{k} \cdot 2 \le 2^{\log n} \cdot 2 = 2n = O(n)$$

heap sort

Method:

- 1)initialize a max heap with the n elements to be sorted O(n)
- 2)each time we delete one element, then adjust the heap $O(log_2n)$

Time complexity is $O(n)+O(n*log_2n)=O(n*log_2n)$

heap sort

例子:

Example :{21,25,49,25*,16,08}

Chapter 6

设待排序的关键码序列为{ 12, 2, 16, 30, 28, 10, 16*, 20, 6, 18 }, 使用堆排序方法进行排序。写出建立的初始堆,以及调整的每一步。

- 各种排序方法的算法思想与时间复杂度的分析
 - 1.排序的有关概念 稳定性
 - 2.插入排序(直接插入排序,二分法插入排序,shell排序)
 - 3.交换排序(起泡排序,快速排序)
 - 4.选择排序(直接选择排序,堆排序)
 - 5.归并排序
 - 6.基数排序

1.排序的有关概念

内排序:对内存中的n个对象进行排序。

外排序:内存放不下,还要使用外存的排序。

排序算法的稳定性:

如果待排序的对象序列中,含有多个关键码值相等的对象, 用某种方法排序后,这些对象的相对次序不变的,则是稳定的,否 则为不稳定的。

例:	35	81	20	15	8_{2}	28
	$\mathbf{8_1}$	82	15	20	28	35
五年 产业	$\mathbf{o_1}$	\mathbf{o}_2	15	20	20	33

稳定的

- 2. 插入排序(直接插入排序,二分法插入排序,表插入排序,shell排序)
- 直接插入排序

例子

```
V<sub>0</sub> i=1
8 3 2 5 9 1 6
3 8
2 3 8
2 3 5 8
```

• • •

算法分析

1)n个对象已有序



2) n个对象逆序

· 折半插入排序(Binary Insert Sort) 也称二分法插入排序

1.思想

0	1	2	3	4	5	6	7
28	13	72	85	39	41	6	20
6	13	28	39	41	72	85	20

算法分析

折半查找所需比较次数与初始排序无关,仅依赖于对象个数比较次数: v_0 , v_1 , v_2 ,..., v_{i-1} , v_i ,..., v_{n-1}

- · 设n=2k,插入第i个对象时,需要经过_log,i_+1
- 次关键码比较
- :折半查找所需的关键码比较次数为:

•

•
$$\Sigma(\lfloor \log_2 i \rfloor + 1) = \underline{1} + \underline{2} + \underline{2} + \underline{2} + \underline{3} + \underline{3} + \underline{...} + \underline{4} + \underline{...} + \underline{4} + \underline{...} + \underline{k} + \underline{k} + \underline{...} + \underline{k}$$

•
$$i=1$$
 $2^{0} \uparrow 1 \ 2^{1} \uparrow 2 \ 2^{2} \uparrow 3 \ 2^{3} \uparrow 4 \ 2^{k-1} \uparrow k$

$$=2^{0}+2^{1}+2^{2}+...+2^{k-1}$$

•
$$+2^{1}+2^{2}+...+2^{k-1}$$

$$+2^{2}+...+2^{k-1}$$

.

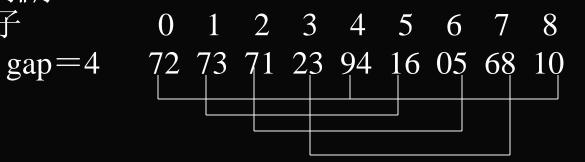
$$+2^{k-2}+2^{k-1}$$

$$+2^{k-1}$$

$$\begin{array}{l}
\mathbf{k} \\
= \sum_{i=1}^{k} (2^{k} - 2^{i-1}) = k \quad 2^{k} - \sum_{i=1}^{k} 2^{i-1} = k \quad 2^{k} - 2^{k} + 1 \\
= n \quad \log_{2} n - n + 1 \approx \\
n \quad \log_{2} n = O(n \quad \log_{2} n)
\end{array}$$

稳定性:稳定

• 希尔排序 例子



05 10 16 23 68 71 72 73 94

稳定性:不稳定

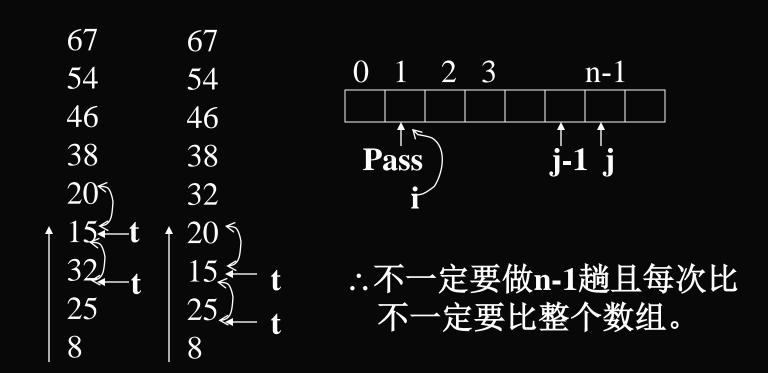
算法分析:与选择的缩小增量有关,但到目前还不知如何选择最好结果的缩小增量序列。

平均比较次数与移动次数大约n^{1.3}左右。

3.交换排序(起泡排序,快速排序)

- 起泡排序
- 方法: 1) 从头到尾做一遍相邻两元素的比较,有颠倒则交换,记下交换的位置。一趟结束,一个或多个最大(最小)元素定位。
 - 2) 去掉已定位的的元素,重复1,直至一趟无交换。

例子



4.算法分析

最小比较次数

有序: n-1次比较,移动次数为0

最大比较次数

5.稳定性 起泡排序是稳定的

- 快速排序(分划交换排序) 1962年Hoare提出的。
 - 1. 方法:
- 1)在n个对象中,取一个对象(如第一个对象——基准pivot),按该对象的关键码把所有≤ 该关键码的对象分划在它的左边。>该关键码的对象分划在它的右边。
- 2) 对左边和右边(子序列)分别再用快排序。

2. 例子

```
i
                  05 17 70 82
    13 55 42 94
                                100
46
                  [94 55 70 82 100]
   13 05
          42] 46
[17]
[05]
   13] 17
          [42] 46 [94]
                     55 70
                            82
                                100]
                      55 70 82
          42
              46 [94
                                100]
05
   13 17
          42
              46 [82]
                     55 70] 94 100]
05
   13
      17
   13
      17
          42
              46 [70]
                     55] 82 94 100
05
                        82 94
05
   13
      17 42
              46 55 70
                                100
```

- 3. 算法分析
 - 1) 最差的情况(当选第一个对象为分划对象时) 如果原对象已按关键码排好序



2) 最理想的情况 每次分划第一个对象定位在中间

可以证明Quicksort的平均计算时间也是O(nlog2n)

4. 选择排序

方法: 1.直接选择排序

2. 堆排序

• 直接选择排序

思想: 首先在n个记录中选出关键码最小(最大)的记录,然后与第一个记录(最后第n个记录)交换位置,再在其余的n-1个记录中选关键码最小(最大)的记录,然后与第二个记录(第n-1个记录)交换位置,直至选择了n-1个记录。

	0	1	2	3	4	5
例子:	21	25	49	25*	16	<u>08</u>
	08	[25	49	25 *	<u>16</u>	21]
	08	16	[49	25 *	25	<u>21</u>]
	08	16	21	[<u>25</u> *	25	49]
	08	16	21	25 *	25	49]
	08	16	21	25 *	25	49

算法分析: 比较次数n-1+n-2+...+1=n(n-1)/2=O(n2)

与原始记录次序无关。

稳定性 : 不稳定的。

堆排序(由J.W.J.Willman提出的)

1.思想:第一步,建堆,根据初始输入数据,利用 堆的调整算法FilterDown(),形成初始 堆。(形成最大堆) 第二步,一系列的对象交换和重新调整堆

5 归并排序(merge sort)

一、归并:两个(多个)有序的文件组合成一个有序文件方法:每次取出两个序列中的小的元素输出之; 当一序列完,则输出另一序列的剩余部分 i

二、迭代的归并排序算法

1.方法:

```
n个长为1的对象两两合并,得n/2个长为2的文件n/2个长为2......得n/4个长为4的文件:
```

2个长为n/2的对象两两合并,得 1个长为n的文件

[08 21 25 25* 49 62 72 93][16 37 54] len=8
四趟
[08 16 21 25 25* 37 49 54 62 72 93] len=16
3.算法:
主程序(多趟)→ 一趟 → 多次merge

- 4.算法分析: 合并趟数 $\log_2 n$,每趟比较n次,所以为 $O(n\log_2 n)$
- 5. 稳定性: 稳定。

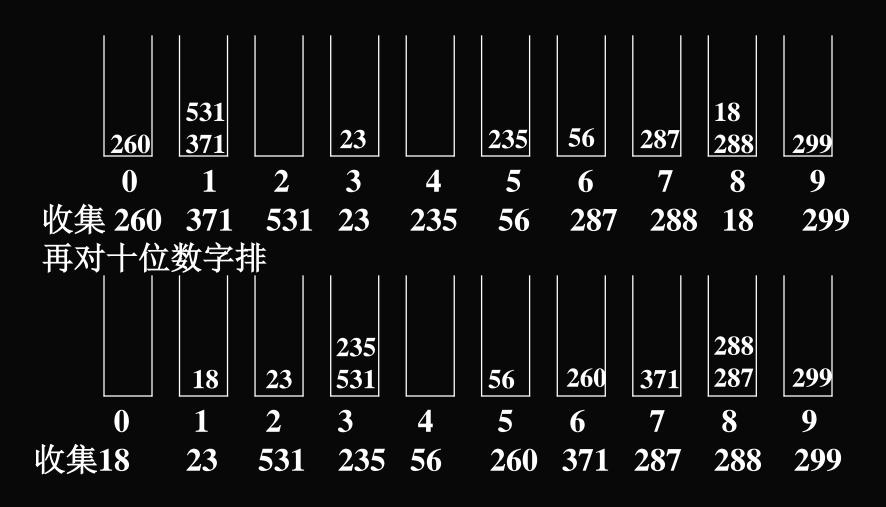
6. 基数排序

链式基数排序(Radix Sort)

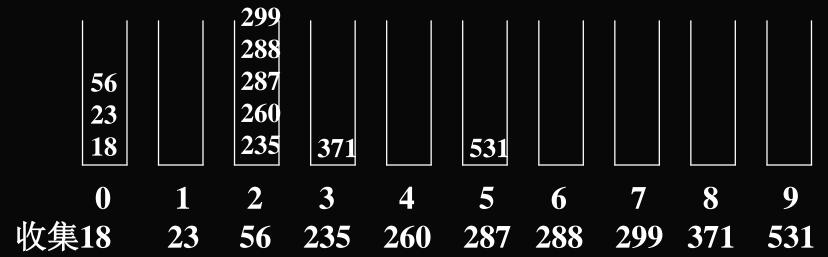
1)例子

288 371 260 531 287 235 56 299 18 23

因为十进制数字的范围在[0,9],所以分配10只桶或盒子 先从个位开始排



再对百位数字排



3)算法分析 初始化桶 O (radix) 分配桶 O (n) 收集桶 O (radix)

循环d次,所以,总执行时间为O(d.(n+radix)附加时间: O(n+2radix) 指针 桶指针

4)稳定的

复习例题---在O(n)时间内实现将负数排在所有非负数之前。

```
void sort ( float [ ] a, int n )
{    int i = 0 , j = n-1 ;
    while ( i != j )
    {       while ( a[j] >= 0.0 && i < j ) j-- ;
            while ( a[i] < 0 && i < j ) i++ ;
            float temp = a[i] ; a[i] = a[j]; a[j] = temp;
            j-- ; i++ ;
        }
}</pre>
```

考纲上的题目:

下列排序算法中,时间复杂度为 $O(nlog_2n)$ 且占有额外空间最少的是

A. 堆排序 **B.** 起泡排序

C. 快速排序

D. 希尔排序

第9章:图

- 1.无向图、有向图的有关概念
- 2.图的机内存储 邻接矩阵 邻接表
- 3.图的若干算法
 - 1) 图的遍历----DFS BFS
 - 2) 最小代价生成树---Prime算法 Kuscal算法
 - 3) 最短路径-----Dijkstra算法 Floyed算法
 - 4) 活动网络----AOV——拓扑排序 AOE——关键路径
- 4. 例1, 例2

2.图的机内存储 邻接矩阵 邻接表

Representation of graphs and digraphs

1.Adjacency Matrix

$$G=(V,E), V=\{V_1,V_2,...,V_n\}$$

then the adjacency matrix of graph G:

$$A(i,j) = \begin{cases} 1 & \text{if } \langle i,j \rangle, \langle j,i \rangle \in E \text{ or } (i,j) \in E \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

Representation of graphs and digraphs

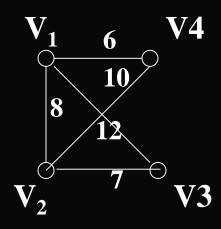
For example:

graph

$$V_{1} \qquad V_{4} \qquad A(i,j) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

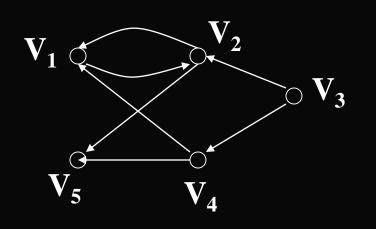
$$V_{2} \qquad V_{3} \qquad 1 \qquad 1 \qquad 0 \qquad 0$$

- 1)Adjacency matrix of graph is a symmetric matrix
- 2) $\sum_{j=1}^{n} A(i,j) = \sum_{j=1}^{n} A(j,i) = d_i$ (degree of vertex i)



$$\mathbf{A(i,j)} = \begin{bmatrix} 0 & 8 & 12 & 6 \\ 8 & 0 & 7 & 10 \\ 12 & 7 & 0 & \infty \\ 6 & 10 & \infty & 0 \end{bmatrix}$$

Digraph



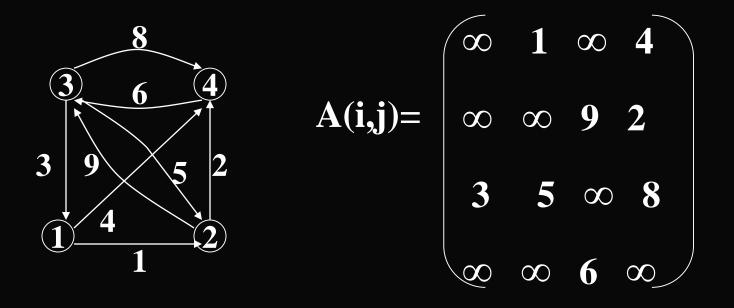
$$A(i,j)=$$

$$\sum_{i=1}^{n} \mathbf{A}(\mathbf{i},\mathbf{j}) = \mathbf{d_i}^{\text{out}} \qquad \sum_{j=1}^{n} \mathbf{A}(\mathbf{j},\mathbf{i}) = \mathbf{d_i}^{\text{in}}$$

Representation of networks, replace 1 with weights, others with ∞

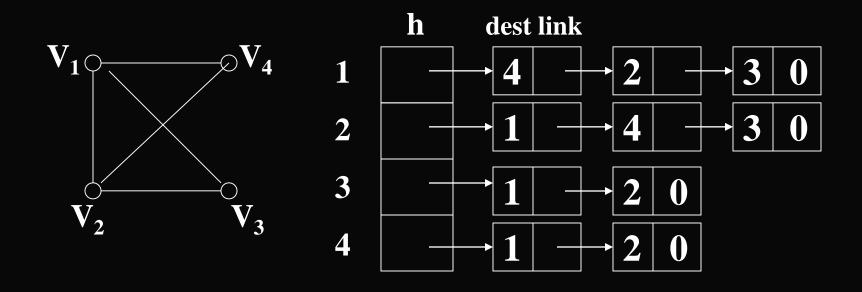
$$A(i,j) = \begin{cases} W(i,j) & \text{if i!=j and } \langle i,j \rangle, \langle j,i \rangle \in E \text{ or } (i,j) \in E \\ \infty & \text{otherwise} \end{cases}$$

For example:除了邻接矩阵外,还要顶点信息表.



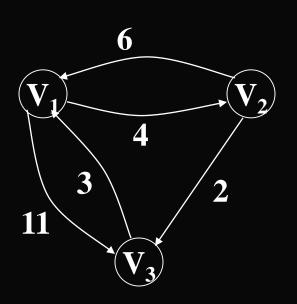
2. Linked-adjacency Lists

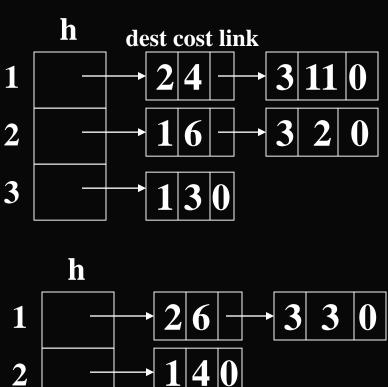
reduce the storage requirement if the number of edges in the graph is small.



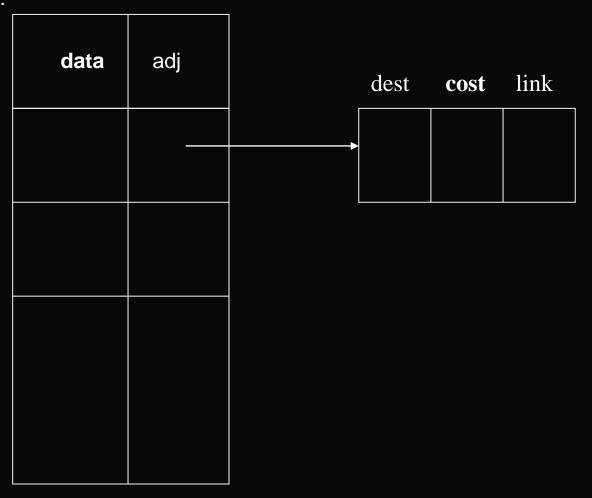
Representation of graphs and digraphs Digraph:

3





Node Table:



第9章:图

- 3.图的若干算法
 - 1) 图的遍历----DFS

BFS

DFS:

思想: 从图中某个顶点V0出发,访问它,然后选择一个V0 邻接到的未被访问的一个邻接点V1出发深度优先遍历图,当遇到一个所有邻接于它的结点都被访问过了的结点U时,回退到前一次刚被访问过的拥有未被访问的邻接点W,再从W出发深度遍历,......直到连通图中的所有顶点都被访问过为止.

BFS:

思想:从图中某顶点V0出发,在访问了V0之后依次访问v0的各个未曾访问过的邻接点,然后分别从这些邻接点出发广度优先遍历图,直至图中所有顶点都被访问到为止.

2) 最小代价生成树---Prime算法 Kuscal算法

最小代价生成树(minimun-cost spanning tree)

问题的提出:如何找到一个网络的最小生成树,即各边权的总和为最小的生成树

Kuscal算法: 实现思想 具体实现

数据结构:邻接矩阵

堆、并查集----实现技巧

Prime算法: 实现思想 具体实现

数据结构:邻接矩阵

辅助数据结构: 开辟两个附加数组

对于具体实现,还可以有其他一些实现方法

算法结构为:

□ n
□ n
□ 时间复杂度: O(n²)
□ 求最小的 n
□ 修改 n

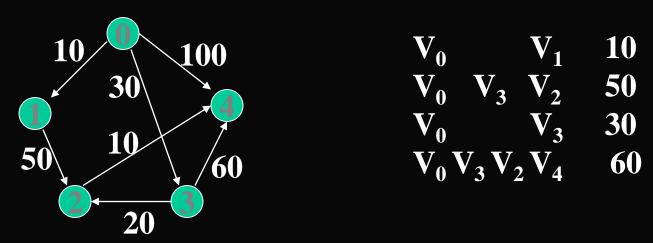
思考题: 这两种算法分别适合那种情况?

3) 最短路径-----Dijkstra算法 Floyed算法

两种算法:

- 1)边上权值为非负情况的从一个结点到其它各结点的最短路径(单源最短路径)(Dijkstra算法)
- 2)边上权值为非负情况的所有顶点之间的最短路径

- 1.含非负权值的单源最短路径(Dijkstra)
- 问题



如果按距离递增的顺序重新排列一下

	经过	终止	距离
$\mathbf{V_0}$		$\mathbf{V_1}$	10
$\mathbf{V_0}$		$\mathbf{V_3}$	30
$\mathbf{V_0}$	$\mathbf{V_3}$	$\mathbf{V_2}$	50
$\mathbf{V_0}$	V_3 V_2	$\overline{\mathbf{V_4}}$	60

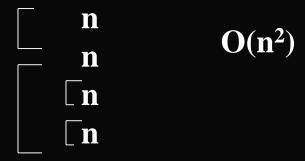
距离值数组:dist						
0	0					
1	10 0-1					
2	∞ 0-2	60 0-1-2	50 0-3-2			
3	30 0-3	30 0-3				

路径path

0	_			
1	0	0	0	0
2	-1	1	3	3
3	0	0	0	0
4	0	0	3	2

每次放由vo到达该顶点的前一顶点

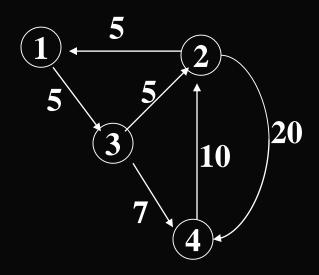
算法分析:



2.所有顶点之间的最短路径(floyed)

$$O(n^3)$$

例子:



$$A = \begin{bmatrix} 0 & \infty & 5 & \infty \\ 5 & 0 & \infty & 20 \\ \infty & 5 & 0 & 7 \\ \infty & 10 & \infty & 0 \end{bmatrix}$$

floyed算法: 在矩阵A上作n-1次迭代,设每次迭代结果分别为

$$A^{(0)},A^{(1)},A^{(2)},...A^{(n)}$$

4) 活动网络----AOV——拓扑排序 AOE——关键路径

> 用顶点表示活动的网络 (拓扑排序—topological sort)

算法思想:

- 1) 从图中选择一个入度为0的结点输出之。 (如果一个图中,同时存在多个入度为0的结点,则随便 输出那一个结点)
- 2) 从图中删掉此结点及其所有的出边。
- 3) 反复执行以上步骤: a) 直到所有结点都输出了,则算法结束
 - b)如果图中还有结点,但入度不为0,则说明有环路

算法分析: n个顶点,e条边 建立链式栈O(n) 每个结点输出一次,每条边被检查一次O(n+e) 所以为:O(n+n+e) 用边表示活动的网络(AOE网络, Activity On Edge Network)
 又称为事件顶点网络

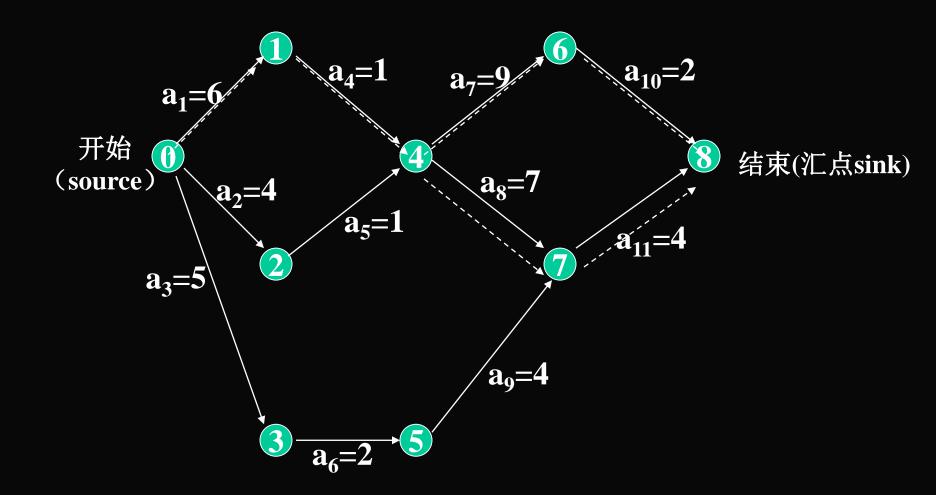
顶点:表示事件(event)

事件——状态。表示它的入边代表的活动已完成,它的出边 代表的活动可以开始,如下图v₀表示整个工程开始

 $\overline{, v_4$ 表示 a_4 , a_5 活动已完成 a_7 , a_8 活动可开始。

有向边:表示活动。

边上的权——表示完成一项活动需要的时间

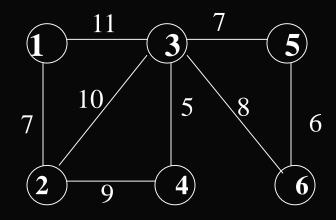


关键路径(critical path)

- 1)目的:利用事件顶点网络,研究完成整个工程需要多少时间加快那些活动的速度后,可使整个工程提前完成。
- 2)关键路径:具有从开始顶点(源点)→完成顶点(汇点)的最长的路径

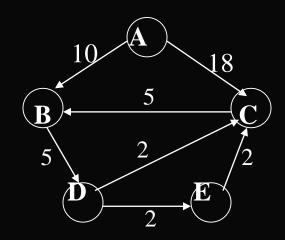
算法分析: 按拓扑排序求Ve[i] 按逆拓扑排序求Vl[i] O(n+e) 求各活动e[k]和l[k] O(e)

1. 对下列无向图:



分别用Prim算法与Kruscal算法,求出最小代价生成树(要求写出构造生成树的每一步)。

2. 对下列有向图:



用Dijkstra算法求从顶点A到其它各顶点的最短路径。

3.考纲上的题:

(10分) 设无向图 G = (V, E), 其中 V = {1,2,3,4,5}, E = {(1,2,4),(2,5,5),(1,3,2),(2,4,4),(3,4,1),(4,5,3), (1,5,8)},每条边由一个三元组表示,三元组中前两个元素为该边关联的顶点,第三个元素为该边的权。请写出图 G 中从顶点1到其余各点的最短路径的求解过程。要求列出最短路径上的各顶点,并计算路径长度。