

# Integrales inmediatas

$$\int k \, dx = kx + C$$

$$\int x^n \, dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + C$$

$$\int e^x \, dx = e^x + C$$

$$\int e^{kx} \, dx = \frac{e^{kx}}{k} + C$$

$$\int \frac{1}{x} \, dx = \ln|x| + C$$

$$\int a^x \, dx = \frac{a^x}{\ln a} + C$$

$$\int \sin x \, dx = -\cos x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x + C$$

$$\int \sin x \, dx = -\cos x + C$$

$$\int \sin x \, dx = -\cos x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x + C$$

$$\int \sin x \, dx = -\cos x + C$$

$$\int \sin x \, dx = -\cos x + C$$

$$\int \sin x \, dx = -\sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

# Integral por partes

$$\int u \, dv = uv - \int v \, du$$

# **Derivadas**

$$(x)' = 1 \qquad (a^{x})' = a^{x} \ln a \qquad (\frac{1}{x})' = -\frac{1}{x^{2}}$$
 Regla de la cadena: 
$$(nx)' = x \qquad (\sin x)' = \cos x$$
 
$$(f(g))' = f'g \cdot g' \qquad (x^{n})' = nx^{n-1} \qquad (\cos x)' = -\sin x \qquad (x^{-2})' = -2x^{-3}$$
 Regla del producto 
$$(e^{x})' = e^{x} \qquad (\cot x)' = -\csc^{2} x \qquad = -\frac{2}{x^{3}}$$
 
$$(e^{x})' = ke^{kx} \qquad (\sec x)' = \sec x \tan x \qquad (\sec x)' = -\csc x \cot x$$
 
$$(x^{-2})' = -2x^{-3} \qquad (\cot x)' = -2x^{-3} \qquad (\cot x$$



# Identidades trigonométricas

$$csc x = \frac{1}{\sin x}$$

$$sin^2 x + cos^2 x = 1$$

$$tan x = \frac{\sin x}{\cos x}$$

$$cot x = \frac{\cos x}{\sin x}$$

$$cot x = \frac{1}{\cos x}$$

$$cos 2x = cos^2 x - sin^2 x$$

$$cos 2x = 2 cos^2 x - 1$$

$$sec x = \frac{1}{\cos x}$$

$$cos 2x = 1 - 2 sin^2 x$$

$$cos^2 x = \frac{1 + cos 2x}{2}$$

$$tan^2 x + 1 = sec^2 x$$

# **Propiedades**

$$\frac{u^{\frac{3}{5}}}{\frac{3}{5}} = \frac{5}{3}u^{\frac{3}{5}} \qquad \frac{1}{u^{2/5}} = u^{-2/5} \qquad \ln(e^x) = x$$

$$n\sqrt{u^m} = u^{m/n} \qquad e^{\ln x} = x$$

# Teoremas de ecuaciones diferenciales

### Teorema 1:

### Resolución de una E.D. de variables separables:

Dada la E.D. de variables separables M(x) dx + N(y) dy = 0, la solución es:

$$\int M(x) dx + \int N(y) dy = C$$

# Teorema 2:

#### Resolución de una E.D. homogénea:

Dada la E.D. homogénea M(x,y) dx + N(x,y) dy = 0, tomamos el cambio de variable y=ux, transformandola en una E.D. de variable separable.

$$y = ux$$
$$dy = u dx + x du$$

# Teorema 3:

#### Resolución de una E.D. exacta:

Dada la E.D. exacta M(x,y) dx + N(x,y) dy = 0, existe una función F(x,y) tal que:

$$\frac{\partial F}{\partial x} = M(x, y)$$
 y  $\frac{\partial F}{\partial y} = N(x, y)$ 



## Teorema 4:

### Factores integrantes:

Si la E.D. de la forma M(x,y) dx + N(x,y) dy = 0 no es exacta, entonces:

A: Si 
$$\frac{\frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x}}{N(x,y)}$$
 sólo depende de "x", entonces el factor integrante es: 
$$\mu(x) = e^{\int \frac{\frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x}}{N(x,y)} dx}$$
B: Si  $\frac{\frac{\partial N}{\partial x} - \frac{\partial M}{\partial y}}{M(x,y)}$  sólo depende de "y", entonces el factor integrante es:

$$\mu(y) = e^{\int \frac{\frac{\partial N}{\partial x} - \frac{\partial M}{\partial y}}{M(x,y)} dy}$$

# Teorema 5:

# Resolución de una E.D. lineal de primer orden:

Dada la E.D. lineal de primer orden:  $\frac{dy}{dx} + p(x)y = q(x)$ , La solución es:  $y = e^{-\int p(x) dx} \left(C + \int q(x)e^{\int p(x) dx} dx\right)$ 

# Teorema 6:

### Resolución de una E.D. Bernoulli

Dada la E.D. de Bernoulli:  $\frac{dy}{dx} + p(x)y = q(x)y^n \quad (n \neq 1, \quad n \neq 0)$ 

Tomamos el cambio de variable:  $u = y^{1-n}$ 

Esto transforma la E.D. de Bernoulli en una E.D. lineal de primer orden.

## Teorema 7:

### Resolución de una E.D. Riccati

Dada la E.D. de Riccati:  $\frac{dy}{dx} + a_2(x)y^2 + a_1(x)y + a_0(x) = 0$   $(a_0(x) \neq 0 \land a_2(x) \neq 0)$  siendo  $y_{particular}(x)$  una solución, entonces:

A: Si tomamos el cambio de variable:  $y = y_p(x) + u$ 

La E.D. de Riccati se transforma en una E.D. de Bernoulli.

**B:** Si tomamos el cambio de variable  $y = y_p(x) + \frac{1}{u}$ 

La E.D. de Riccati se transforma en una E.D. lineal de primer orden.



# Ecuaciones diferenciales de orden superior

### Teorema 1:

# Teorema de existencia y unicidad

Dada la E.D. P.V.I.

$$a_n(x)y^n + ... + a_0(x)y = h(x)$$
 con  
 $y(x_0) = y_1,$   
 $y'(x_0) = y_2,$   
 $y''(x_0) = y_3,$   
...,  
 $y^{(n-1)}(x_0) = y_n$ 

Si las funciones  $a_n(x), ..., a_0(x)$  son continuas en un intervalo abierto que contiene a  $x_0$ , entonces existe una única solución de la E.D. en ese intervalo.

### Teorema 2:

# La solución del caso homogéneo es n-dimensional

Dada la E.D. homogénea de orden n:

$$a_n(x)y^n + \dots + a_0(x)y = 0$$

Si  $y_1(x), ..., y_n(x)$  son soluciones linealmente independientes de la E.D. homogénea, entonces la solución general de la E.D. homogénea es:

$$y(x) = c_1 y_1(x) + \dots + c_n y_n(x)$$

donde  $c_1, ..., c_n$  son constantes arbitrarias.



## Teorema 3:

Solución de ecuaciones diferenciales homogéneas a coeficientes constantes

Dada la E.D. homogénea de orden 2:

$$ay'' + by' + cy = 0$$

con polinomio característico:

$$p(m) = m^2 + am + b = 0$$

Entonces se cumple que:

**A:** Si  $\alpha_1 \neq \alpha_2$  con  $\alpha_1, \alpha_2$  siendo raices reales y distintas, entonces la solución general es:  $y_H(x) = c_1 e^{\alpha_1 x} + c_2 e^{\alpha_2 x}$ 

**B:** Si  $\alpha_1 = \alpha_2 = \alpha$  con  $\alpha$  siendo raíz real y doble, entonces la solución general es:  $y_H(x) = c_1 e^{\alpha x} + c_2 x e^{\alpha x}$ 

C: Si  $\alpha = \beta + -i$  (complejo "i") entonces la solución general homogénea es:  $y_H(x) = c_1 e^{\alpha x} \cos(\beta x) + c_2 e^{\alpha x} \sin(\beta x)$ 

### Nota:

Respecto al siguiente discriminante:

$$\Delta = a^2 - 4b$$

Se cumple que:

A: Si  $\Delta > 0$  entonces las raíces son reales y distintas.

**B:** Si  $\Delta = 0$  entonces las raíces son reales y dobles.

C: Si  $\Delta < 0$  entonces las raíces son complejas conjugadas.

### Teorema 4:

### Wronskeano

Dadas las soluciones  $y_1(x),...,y_n(x)$  de una E.D. homogénea de orden n, el Wronskeano de estas soluciones es:

$$W[y_1(x), ..., y_n(x)] = Det \begin{vmatrix} y_1(x) & y_2(x) & ... & y_n(x) \\ y'_1(x) & y'_2(x) & ... & y'_n(x) \\ ... & ... & ... & ... \\ y_1^{(n-1)}(x) & y_2^{(n-1)}(x) & ... & y_n^{(n-1)}(x) \end{vmatrix}$$

Si  $W[y_1(x),...,y_n(x)] \neq 0$  entonces las soluciones son linealmente independientes.



### Teorema 5:

# Fórmula de Abel (para comprobar/comparar)

Dada la E.D. homogénea de orden "n":

$$a_n(x)y^{(n)} + ... + a_0(x)y = 0$$
 NORMALIZADA, entonces:

Si  $[y_1(x),...,y_n(x)]$  son soluciones de la E.D. se cumple:

$$W[y_1(x), ..., y_n(x)] = C_0 e^{-\int a_{n-1}(x) dx}$$

# Corolario (Teorema 5:)

Para 
$$y'' + p(x)y' + q(x)y = 0$$

Si  $y_1(x) \neq 0$  es solución de la E.D. entonces:

$$y_2(x) = y_1(x) \int \frac{e^{-\int p(x) dx}}{[y_1(x)]^2} dx$$

 $y_1(x), y_2(x)$  son soluciones linealmente independientes.

Además la solución general de la E.D es:

$$y_H(x) = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x)$$

### Teorema 6:

### Método de variación de parámetros

Dada la E.D. homogénea de orden 2:

$$ay'' + p(x)y' + q(x)y = h(x)$$

Si  $y_H(x) = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x)$  es la solución general de la E.D. homogénea, entonces: Diremos que:

$$y_p(x) = v_1(x)y_1(x) + v_2(x)y_2(x)$$

es una solución particular de la E.D. donde:

$$v_1(x) = -\int \frac{y_2(x)h(x)}{W[y_1(x), y_2(x)]} dx$$
,  $v_2(x) = \int \frac{y_1(x)h(x)}{W[y_1(x), y_2(x)]} dx$ 



# Teorema 7:

## Método de coeficientes variables

El caso más conocido es la E.D de Euler

$$a_n x^n y^{(n)} + a_1 x y^{(1)} + \dots + a_0 y = 0$$
  

$$a_n (\alpha x + \beta)^n y^{(n)} + a_1 (\alpha x + \beta) y^{(1)} + \dots + a_0 y = 0$$
  

$$u = \ln \alpha x + \beta$$

La idea es usar el cambio de variable para transformar la E.D. en una E.D. de coeficientes constantes  $u = \ln |x|$  (es el cambio de variable más común)

# Teorema 8:

Método de coeficientes indeterminados: Usaremos la siguiente tabla para apoyarnos:

| Función  | Término de la solución particular |
|--|-----------------------------------|
| 1  | D                                 |
| x  | $D^2$                             |
| $x^n$  | $D^{n+1}$                         |
| $e^{\alpha x}$   | $D-\alpha$                        |
| $x^n e^{\alpha x}$   | $(D-\alpha)^{n+1}$                |
| $\cos \beta x, \sin \beta x$                                   | $(D^2+\beta^2)$                   |
| $x^n \cos \beta x, x^n \sin \beta x$                           | $(D^2 + \beta^2)^{n+1}$           |
| $e^{\alpha x}\cos\beta x, e^{\alpha x}\sin\beta x$             | $(D-\alpha)^2 + \beta^2$          |
| $x^n e^{\alpha x} \cos \beta x, x^n e^{\alpha x} \sin \beta x$ | $(D-\alpha)^{n+2}+\beta^2$        |