

Integrales inmediatas

$$\int k \, dx = kx + C$$

$$\int x^n \, dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + C$$

$$\int e^x \, dx = e^x + C$$

$$\int e^{kx} \, dx = \frac{e^{kx}}{k} + C$$

$$\int \frac{1}{x} \, dx = \ln|x| + C$$

$$\int a^x \, dx = \frac{a^x}{\ln a} + C$$

$$\int \sin x \, dx = -\cos x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x + C$$

$$\int \sin x \, dx = -\cos x + C$$

$$\int \sin x \, dx = -\cos x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x + C$$

$$\int \sin x \, dx = -\cos x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x - x + C$$

$$\int \cos x \, dx = \cos x + x + x + C$$

Integral por partes

$$\int u \, dv = uv - \int v \, du$$

Derivadas

$$(x)' = 1 (a^{x})' = a^{x} \ln a (\frac{1}{x})' = -\frac{1}{x^{2}}$$
Regla de la cadena: $(nx)' = x (\sin x)' = \cos x$

$$(f(g))' = f'g \cdot g' (x^{n})' = nx^{n-1} (\cos x)' = -\sin x (x^{-2})' = -2x^{-3}$$
Regla del producto $(e^{x})' = e^{x} (\cot x)' = -\csc^{2} x = -\frac{2}{x^{3}}$

$$(f \cdot g)' = f'g + fg' (e^{kx})' = ke^{kx} (\sec x)' = \sec x \tan x (\sec x)' = -\csc x \cot x$$

$$(h \mid x \mid)' = \frac{1}{x} (\csc x)' = -\csc x \cot x (\sqrt{x})' = \frac{1}{2\sqrt{x}}$$



Identidades trigonométricas

$$csc x = \frac{1}{\sin x}$$

$$sin^2 x + cos^2 x = 1$$

$$tan x = \frac{\sin x}{\cos x}$$

$$cot x = \frac{\cos x}{\sin x}$$

$$cot x = \frac{1}{\cos x}$$

$$cos 2x = cos^2 x - sin^2 x$$

$$cos 2x = 2 cos^2 x - 1$$

$$sec x = \frac{1}{\cos x}$$

$$cos 2x = 1 - 2 sin^2 x$$

$$cos^2 x = \frac{1 + cos 2x}{2}$$

$$tan^2 x + 1 = sec^2 x$$

Propiedades

$$\frac{u^{\frac{3}{5}}}{\frac{3}{5}} = \frac{5}{3}u^{\frac{3}{5}} \qquad \frac{1}{u^{2/5}} = u^{-2/5} \qquad \ln(e^x) = x$$

$$\sqrt[n]{u^m} = u^{m/n} \qquad e^{\ln x} = x$$

Teoremas de ecuaciones diferenciales

Teorema 1:

Resolución de una E.D. de variables separables:

Dada la E.D. de variables separables M(x) dx + N(y) dy = 0, la solución es:

$$\int M(x) dx + \int N(y) dy = C$$

Teorema 2:

Resolución de una E.D. homogénea:

Dada la E.D. homogénea M(x,y) dx + N(x,y) dy = 0, tomamos el cambio de variable y=ux, transformandola en una E.D. de variable separable.

$$y = ux$$
$$dy = u dx + x du$$

Teorema 3:

Resolución de una E.D. exacta:

Dada la E.D. exacta M(x,y) dx + N(x,y) dy = 0, existe una función F(x,y) tal que:

$$\frac{\partial F}{\partial x} = M(x, y)$$
 y $\frac{\partial F}{\partial y} = N(x, y)$



Teorema 4:

Factores integrantes:

Si la E.D. de la forma M(x,y) dx + N(x,y) dy = 0 no es exacta, entonces:

A: Si
$$\frac{\frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x}}{N(x,y)}$$
 sólo depende de "x", entonces el factor integrante es:
$$\mu(x) = e^{\int \frac{\frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x}}{N(x,y)} dx}$$
 on $\frac{\partial M}{\partial y}$

B: Si
$$\frac{\frac{\partial N}{\partial x} - \frac{\partial M}{\partial y}}{M(x, y)}$$
 sólo depende de "y", entonces el factor integrante es:
$$\mu(y) = e^{\int \frac{\frac{\partial N}{\partial x} - \frac{\partial M}{\partial y}}{M(x, y)} dy}$$

Resolución de una E.D. lineal de primer orden:

Dada la E.D. lineal de primer orden: $\frac{dy}{dx} + p(x)y = q(x)$, La solución es: $y = e^{-\int p(x) dx} \left(C + \int q(x)e^{\int p(x) dx} dx\right)$

Teorema 6:

Resolución de una E.D. Bernoulli

Dada la E.D. de Bernoulli: $\frac{dy}{dx} + p(x)y = q(x)y^n \quad (n \neq 1, \quad n \neq 0)$

Tomamos el cambio de variable: $u = y^{1-n}$

Esto transforma la E.D. de Bernoulli en una E.D. lineal de primer orden.

Teorema 7:

Resolución de una E.D. Riccati

Dada la E.D. de Riccati: $\frac{dy}{dx} + a_2(x)y^2 + a_1(x)y + a_0(x) = 0$ $(a_0(x) \neq 0 \land a_2(x) \neq 0)$ siendo $y_{particular}(x)$ una solución, entonces:

A: Si tomamos el cambio de variable: $y = y_p(x) + u$

La E.D. de Riccati se transforma en una E.D. de Bernoulli.

B: Si tomamos el cambio de variable $y = y_p(x) + \frac{1}{u}$

La E.D. de Riccati se transforma en una E.D. lineal de primer orden.



Ecuaciones diferenciales de orden superior

Teorema 1:

Teorema de existencia y unicidad

Dada la E.D. P.V.I.

$$a_n(x)y^n + ... + a_0(x)y = h(x)$$
 con
 $y(x_0) = y_1,$
 $y'(x_0) = y_2,$
 $y''(x_0) = y_3,$
...,
 $y^{(n-1)}(x_0) = y_n$

Si las funciones $a_n(x), ..., a_0(x)$ son continuas en un intervalo abierto que contiene a x_0 , entonces existe una única solución de la E.D. en ese intervalo.

Teorema 2:

La solución del caso homogéneo es n-dimensional

Dada la E.D. homogénea de orden n:

$$a_n(x)y^n + \dots + a_0(x)y = 0$$

Si $y_1(x), ..., y_n(x)$ son soluciones linealmente independientes de la E.D. homogénea, entonces la solución general de la E.D. homogénea es:

$$y(x) = c_1 y_1(x) + \dots + c_n y_n(x)$$

donde $c_1, ..., c_n$ son constantes arbitrarias.



Teorema 3:

Solución de ecuaciones diferenciales homogéneas a coeficientes constantes

Dada la E.D. homogénea de orden 2:

$$ay'' + by' + cy = 0$$

con polinomio característico:

$$p(m) = m^2 + am + b = 0$$

Entonces se cumple que:

A: Si $\alpha_1 \neq \alpha_2$ con α_1, α_2 siendo raices reales y distintas, entonces la solución general es:

 $y_H(x) = c_1 e^{\alpha_1 x} + c_2 e^{\alpha_2 x}$

B: Si $\alpha_1 = \alpha_2 = \alpha$ con α siendo raíz real y doble, entonces la solución general es:

$$y_H(x) = c_1 e^{\alpha x} + c_2 x e^{\alpha x}$$

C: Si $\alpha = \beta + -i$ (complejo "i") entonces la solución general homogénea es:

$$y_H(x) = c_1 e^{\alpha x} \cos(\beta x) + c_2 e^{\alpha x} \sin(\beta x)$$

Nota:

Respecto al siguiente discriminante:

$$\Delta = b^2 - 4ac$$

Se cumple que:

A: Si $\Delta > 0$ entonces las raíces son reales y distintas.

B: Si $\Delta = 0$ entonces las raíces son reales y dobles.

C: Si $\Delta < 0$ entonces las raíces son complejas conjugadas.

Teorema 4:

Wronskeano

Dadas las soluciones $y_1(x),...,y_n(x)$ de una E.D. homogénea de orden n, el Wronskeano de estas soluciones es:

$$W[y_1(x),...,y_n(x)] = Det \begin{vmatrix} y_1(x) & y_2(x) & \dots & y_n(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) & \dots & y_n'(x) \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ y_1^{(n-1)}(x) & y_2^{(n-1)}(x) & \dots & y_n^{(n-1)}(x) \end{vmatrix}$$

Si $W[y_1(x),...,y_n(x)] \neq 0$ entonces las soluciones son linealmente independientes.



Teorema 5:

Fórmula de Abel (para comprobar/comparar)

Dada la E.D. homogénea de orden "n":

$$a_n(x)y^{(n)} + ... + a_0(x)y = 0$$
 NORMALIZADA, entonces:

Si $[y_1(x),...,y_n(x)]$ son soluciones de la E.D. se cumple:

$$W[y_1(x), ..., y_n(x)] = C_0 e^{-\int a_{n-1}(x) dx}$$

Corolario (Teorema 5:)

Para
$$y'' + p(x)y' + q(x)y = 0$$

Si $y_1(x)$ Øes solución de la E.D. entonces:

$$y_2(x) = y_1(x) \int \frac{e^{-\int p(x) dx}}{y_1^2(x)} dx$$

 $y_1(x), y_2(x)$ son soluciones linealmente independientes.

Además la solución general de la E.D es:

$$y_H(x) = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x)$$

Teorema 6:

Método de variación de parámetros

Dada la E.D. homogénea de orden 2:

$$ay'' + p(x)y' + q(x)y = h(x)$$

Si $y_H(x) = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x)$ es la solución general de la E.D. homogénea, entonces: Diremos que:

$$y_p(x) = v_1(x)y_1(x) + v_2(x)y_2(x)$$

es una solución particular de la E.D. donde:

$$v_1(x) = -\int \frac{y_2(x)h(x)}{W[y_1(x), y_2(x)]} dx$$
, $v_2(x) = \int \frac{y_1(x)h(x)}{W[y_1(x), y_2(x)]} dx$



Teorema 7:

Método de coeficientes variables

El caso más conocido es la E.D de Euler

$$a_n x^n y^{(n)} + a_1 x y^{(1)} + \dots + a_0 y = 0$$

$$a_n (\alpha x + \beta)^n y^{(n)} + a_1 (\alpha x + \beta) y^{(1)} + \dots + a_0 y = 0$$

$$u = \ln \alpha x + \beta$$

La idea es usar el cambio de variable para transformar la E.D. en una E.D. de coeficientes constantes $u = \ln |x|$ (es el cambio de variable más común)

Teorema 8:

Método de coeficientes indeterminados: Usaremos la siguiente tabla para apoyarnos:

Función	Término de la solución particular
1	D
x	D^2
x^n	D^{n+1}
$e^{\alpha x}$	$D-\alpha$
$x^n e^{\alpha x}$	$(D-\alpha)^{n+1}$
$\cos \beta x, \sin \beta x$	$(D^2+\beta^2)$
$x^n \cos \beta x, x^n \sin \beta x$	$(D^2 + \beta^2)^{n+1}$
$e^{\alpha x}\cos\beta x, e^{\alpha x}\sin\beta x$	$(D-\alpha)^2 + \beta^2$
$x^n e^{\alpha x} \cos \beta x, x^n e^{\alpha x} \sin \beta x$	$(D-\alpha)^{n+2}+\beta^2$