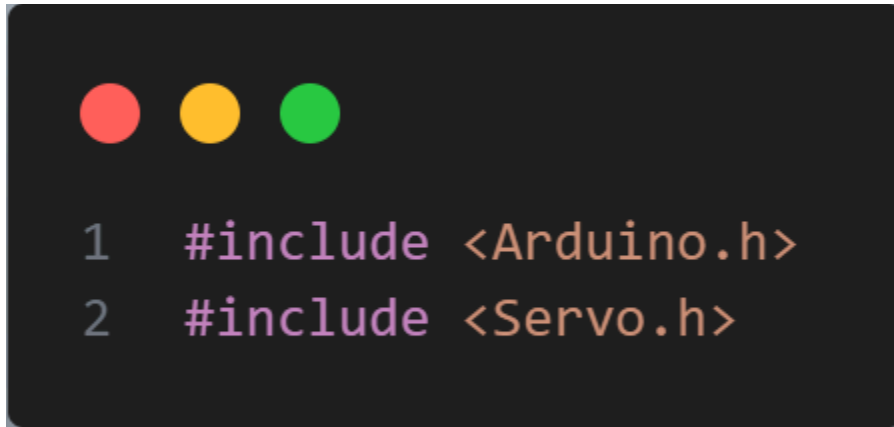


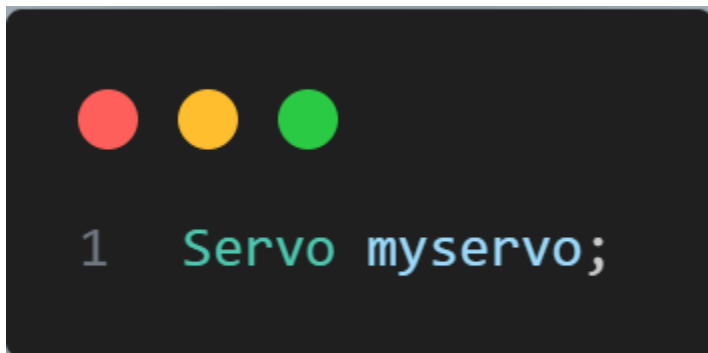
Nama : Destian Ardan Alfatanu
NIM : H1D022045
Shift : A-I-H

Fungsi Kode pada Tiap Baris



#include <Arduino.h> berfungsi sebagai header utama Arduino yang menyertakan semua definisi dasar dan fungsi.

#include <Servo.h> Library yang berfungsi memudahkan dalam mengontrol motor servo menggunakan perintah sederhana.




Servo myservo; berfungsi untuk membuat objek servo bernama myservo. Objek ini akan digunakan untuk mengendalikan motor servo, misalnya dengan fungsi `.attach()` dan `.write()`.



```
1 void setup()
2 {
3     myservo.attach(D4);
4 }
```

Fungsi **void setup()** dijalankan sekali saat Arduino dinyalakan atau di-reset. **myservo.attach(D4);** berfungsi untuk menghubungkan objek myservo ke pin D4 di papan Arduino. Motor servo akan menerima sinyal kontrol dari pin ini.



```
1 void loop()
2 {
3     for (int pos = 0; pos <= 180; pos++)
4     {
5         myservo.write(pos);
6         delay(10);
7     }
8     for (int pos = 180; pos >= 0; pos--)
9     {
10        myservo.write(pos);
11        delay(10);
12    }
```

void loop() Fungsi ini terus berulang selama Arduino menyala.

```
for (int pos = 0; pos <= 180; pos++)
{
    myservo.write(pos);
    delay(10);
}
```

Berfungsi untuk menggerakkan motor servo perlahan dari posisi 0° ke 180° dengan penambahan 1° setiap 10 ms.

```
for (int pos = 180; pos >= 0; pos--)  
{  
  myservo.write(pos);  
  delay(10);  
}
```

Berfungsi untuk mengembalikan motor servo secara perlahan dari 180° ke 0°

A screenshot of a code editor window with a dark background. At the top left, there are three colored circles: red, yellow, and green. The code is written in a light blue/cyan monospaced font. It consists of a loop that moves a servo motor from 180 degrees to 0 degrees in increments of 10 degrees, with a 10ms delay between each step. The code is as follows:

```
1  myservo.write(180);  
2  delay(2000);  
3  myservo.write(0);  
4  delay(2000);  
5  myservo.write(180);  
6  delay(2000);  
7  myservo.write(0);  
8  delay(2000);  
9  }
```

```
myservo.write(180);  
delay(2000);  
myservo.write(0);  
delay(2000);  
myservo.write(180);  
delay(2000);  
myservo.write(0);  
delay(2000);
```

Berfungsi untuk menggerakkan motor servo ke posisi 180°, tunggu 2 detik, lalu ke 0°.

Tampilan Alat Arduino Servo Motor

