#### **Discrete Mathematics**

#### Lecture 5. 관계 1

Lecturer: Suhyung Park, PhD

• Office: 공과대학 7호관 431호

• Contact: 062-530-1797

• E-mail: suhyung@jnu.ac.kr

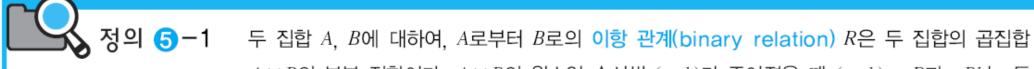
<sup>\*</sup> 본 강의 자료는 생능출판사와 한빛아카데미 "PPT 강의자료"를 기반으로 제작되었습니다.

# 강의 내용

- 1. 관계와 이항 관계
- 2. 관계의 표현
- 3. 합성 관계
- 4. 관계의 성질
- 5. 동치 관계와 분할
- 6. 부분 순서 관계

- 관계(Relation)란 객체들 간의 연관성을 표현하는 구조로서, 수학이나 공학 분야뿐만 아니라 여러 다른 분야에서도 기본적이고 중요한 개념임
- 수학, 컴퓨터, 여러 가지 공학 분야에서의 객체들도 이와 같이 여러 가지 관계를 가짐

#### ■ 이항 관계



구 집합 A, B에 대하여, A도부터 B도의 이형 신제(Binary Telation) R는 구 집합의 급집합  $A \times B$ 의 부분 집합이다.  $A \times B$ 의 원소인 순서쌍 (a, b)가 주어졌을 때  $(a, b) \in R$ 과 aRb는 동 치이다.

■ **관계에 대한 표기**를 기호로 나타내면

 $aRb \Leftrightarrow (a, b) \in R : a와 b$ 가 관계가 있는 경우

 $aRb \Leftrightarrow (a, b) \notin R : a와 b$ 가 관계가 없는 경우

- 정의에서 사용된 이항(binary)이라는 용어는 2개 집합 사이의 관계를 의미함
- 두 개 이상인 원소에 대한 관계는 n-ary 관계라고 함
- 세 원소 간의 관계는 3-ary 관계임

#### ■ 관계 R의 원소인 순서쌍

- 첫 번째 원소의 집합을 정의역(domain)이라 하고 Dom(R)로 표시함
- 두 번째 원소의 집합을 <mark>치역(range)</mark>이라 하며 Ran(R)로 표시함
  - Dom(R) =  $\{a \mid (a, b) \in R\} \subseteq A$
  - Dom(R) =  $\{b \mid (a, b) \in R\} \subseteq B$



예제 (5-1

두 집합 A, B에서 A={0, 1, 2}, B={1, 2, 3}이라고 하자. 집합 A에 있는 원소 x와 집합 B에 있는 원소 y에 대하여, x가 y보다 작을 때 서로 관계가 있다고 가정하고 관계의 집합을 구해보자.

#### 풀 ○ 총 9가지 순서 집합에 대해 살펴본다.

0<1이므로 0R1.

0<2이므로 0R2,

0<3이므로 0R3.

1<2이므로 1R2.

1<3이므로 1R3.

2<3이므로 2R3

#### 또한

1 ≰ 1이므로 1₹1.

2 ★ 1이므로 21/21.

2 ★ 2이므로 2/22

따라서 집합 A와 집합 B 사이의 곱집합의 집합

 $A \times B = \{(0, 1), (0, 2), (0, 3), (1, 1), (1, 2), (1, 3), (2, 1), (2, 2), (2, 3)\}$ 

중에서 주어진 관계를 만족하는 집합은

 $\{(0, 1), (0, 2), (0, 3), (1, 2), (1, 3), (2, 3)\}$ 

이 된다.



예제 (5-2)

 $A = \{1, 2, 3\}$ 이고, A에 대한 관계  $R = \{(1, 1), (1, 3), (3, 2)\}$ 일 때  $R \in A \times A$ 의 부분 집합이기 때문에 A에 관한 관계이다. 이때의 관계를 기호로 나타내고, 관계의 정의역과 치역을 구해보자.

물이 관계  $R=\{(1, 1), (1, 3), (3, 2)\}$ 이므로 관계 표기는 1R1, 1R3, 3R2이고 R의 정의역은  $\{1, 3\}$ 이고, 치역은  $\{1, 2, 3\}$ 이다.



관계에서는 특히  $xRy \neq yRx$ 임을 유의해야 한다.

정의역은 순서쌍의 첫 번째 원소들로 이루어진 집합이고, 치역은 두 번째 원소들로 이루어진 집합이다.



집합  $A = \{1, 2\}, B = \{1, 2, 3\}$ 에 대한 이항 관계 R을 다음과 같이 정의해보자.

 $(a, b) \in A \times B$ ,  $(a, b) \in R \Leftrightarrow a - b$ 는 짝수

- (1)  $A \times B$ 의 순서쌍들과 R의 순서쌍들을 모두 구해보자.
- (2) 1R3, 2R3, 2R2들이 성립하는가?
- (3) Dom(R)과 Ran(R)을 구해보자.

R의 순서쌍을 구하기 위해서는  $A \times B$  원소들인 6개의 순서쌍을 R에서 정의된 조건에 적합한지를 살펴보아야 한다.

- 1-1=0은 짝수이므로 (1, 1)∈R
- 1-2=-1은 짝수가 아니므로 (1, 2) ∉R
- 1-3=-2는 짝수이므로 (1, 3)∈R
- 2-1=1은 짝수가 아니므로 (2, 1) ∉ R
- 2-2=0은 짝수이므로 (2, 2)∈R
- 2-3=-1은 짝수가 아니므로 (2, 3) ∉ R

그러므로  $R = \{(1, 1), (1, 3), (2, 2)\}$ 이다.

- (2) (1, 3)∈R이므로 1R3은 성립한다.
- (2, 3) *∉* R이므로 2R3은 성립하지 않는다.
- (2, 2)∈R이므로 2R2는 성립한다.
- (3)  $Dom(R) = \{1, 2\}$

$$Ran(R) = \{1, 2, 3\}$$



A와 B가 집합일 때, 순서쌍(ordered pair)의 첫 번째 요소는 집합 A의 원소이고 두 번째 요소는 B의 원소로 구성된 모든 순서쌍의 집합을 A와 B의 카티시안 곱(cartesian product) 또는 곱집합이라고 하며  $A \times B$ 로 나타낸다.

$$A \times B = \{(x, y) \mid x \in A, y \in B\}$$

카티시안 곱은 두 개 이상의 집합에 대해서도 확장할 수 있다. 즉.

$$A_1 \times A_2 \times \cdots \times A_n = \{(x_1, x_2, \cdots, x_n) \mid 모든 i, 1 \leq i \leq n \text{에 대해 } x_i \in A_i\}$$

이다.



 $A = \{a, b\}, B = \{1, 2, 3\}$ 인 경우  $A \times A, A \times B, B \times A, B \times B$ 를 각각 구해 보자.

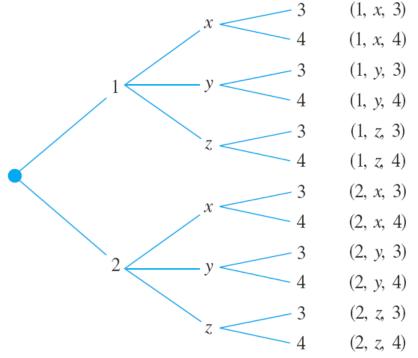


$$A \times A = \{(a, a), (a, b), (b, a), (b, b)\}$$
  
 $A \times B = \{(a, 1), (a, 2), (a, 3), (b, 1), (b, 2), (b, 3)\}$   
 $B \times A = \{(1, a), (1, b), (2, a), (2, b), (3, a), (3, b)\}$   
 $B \times B = \{(1, 1), (1, 2), (1, 3), (2, 1), (2, 2), (2, 3), (3, 1), (3, 2), (3, 3)\}$ 이 된다.



 $A=\{1, 2\}, B=\{x, y, z\}, C=\{3, 4\}$ 에 대하여  $A\times B\times C$ 를 구해보자.

물이  $A \times B \times C$ 는  $a \in A$ ,  $b \in B$ ,  $c \in C$ 인 모든 순서쌍 (a, b, c)로 구성되어 있고  $A \times B \times C$ 의 순서쌍들은 다음과 같은 트리(tree) 도표를 활용하면 보다 체계적으로 구할 수 있다.



 $A \times B \times C$ 의 순서쌍들은 앞의 트리 도표에 나타난 바와 같이 모두 12개이다. 즉, A, B, C 각 원소의 개수를 모두 곱한 것이 된다.



집합 A에서 집합 B로의 관계 R에 대한 역관계(inverse relations)  $R^{-1}$ 는 집합 B에서 집합 A로의 관계를 나타내며, 순서쌍 내의 순서를 다시 바꾸면 그 순서쌍은 관계 R에 속하게 된다.

$$R^{-1} = \{ (b, a) \mid (a, b) \in R \}$$

다시 말하면, aRb의 관계가 있어야만  $bR^{-1}a$ 가 존재하게 된다.



두 집합  $A = \{1, 2, 3\}, B = \{3, 4\}$ 일 때 관계 R이 다음과 같다고 하자.

$$R = \{(1, 3), (2, 3), (2, 4), (3, 4)\}$$

이때 관계 R의 역관계  $R^{-1}$ 을 구해보자.

풀이 역관계는 관계에서 순서쌍의 순서를 모두 바꾸면 되므로  $R^{-1}$ = $\{(3, 1), (3, 2), (4, 2), (4, 3)\}$ 이다.

■ 화살표 도표(Arrow Diagram)

• 화살표 도표를 이용한 관계의 표현은 a가 집합 A의 원소이고, b가 집합 B의 원소라 가정할 때

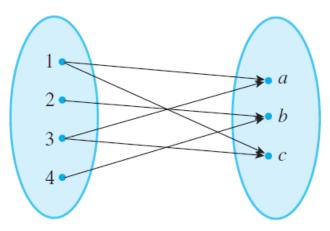
• (a, b) ∈ R일 경우 집합 A에있는 원소 a에서 집합 B에 있는 원소 b로 화살표를 그려서 관계를 표

현함

예제 ⑤-8

집합  $A=\{1,2,3,4\}$ , 집합  $B=\{a,b,c\}$ 라 하고 그들 사이의 관계  $R=\{(1,a),(1,c),(2,b),(3,a),(3,c),(4,b)\}$ 일 경우, 관계 R을 화살표 도표를 이용하여 나타내어보자.

(물○) 순서쌍의 값에 따라 집합 A에서 집합 B의 방향으로 화살표를 연결한다.



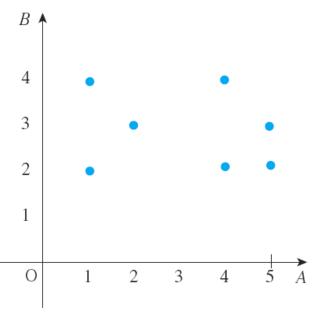
■ 좌표 도표(Coordinate Diagram)

- 관계를 표현하는 방법은 집합 A의 원소를 x축 위의 점으로 표시함
- 집합 B의 원소를 y축 위의 점으로 생각함
- a ∈ A와 b ∈ B가 관계가 있으면 a를 가리키는 x 좌표축과 b를 가리키는 y 좌표축이 만나는 곳에 점으로 표시함



A={1, 2, 3, 4, 5}, B={2, 3, 4}이고 집합 A에서 집합 B로의 관계 R={(1, 2), (1, 4), (2, 3), (4, 2), (4, 4), (5, 2), (5, 3)}일 때 관계 R을 좌표 도표를 이용하여 표시해보자.

(물 ○ ] 관계 R에 해당하는 좌표에 점으로 표시한다.



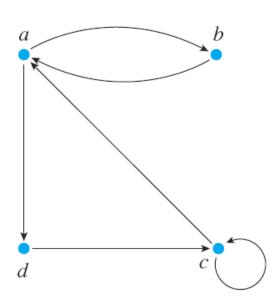
- 방향 그래프(Directed Graph)
  - 관계 R이 두 집합 A와 B 사이의 관계가 아니고 하나의 집합 A에 대한 관계라고 할 때
    - 1. 집합 A의 각 원소를 그래프의 정점(vertex)으로 표시함
    - 2. (a, b) ∈ R일 경우 a에서 b로의 화살표가 있는 연결선(edge)인 방향 그래프로 표현함



다음과 같은 관계 R이 주어졌을 때, 관계를 방향 그래프로 그려보자.

 $R = \{(a, b), (b, a), (a, d), (d, c), (c, c), (c, a)\}$ 

풀 ○ 관계의 첫 번째 원소로부터 두 번째 원소로 방향 그래프를 그리면 된다.



#### ■ 관계 행렬(Relation Matrix)

- 관계를 표현하는 또 다른 방법으로서 부울 행렬(Boolean Matrix)을 이용하는 관계 행렬(Relation Matrix) 방법이 있음
- 부울 행렬은 행렬 안에 있는 모든 원소들이 0 또는 1로 표시되는 행렬을 의미함
- 관계 행렬의 행에는 집합 A의 원소, 열에는 집합 B의 원소를 표시함
- 행렬의 각 요소의 값은 a ∈ A와 b ∈ B의 관계가 있으면 1, 관계가 없으면 0으로 표현하는 방법임

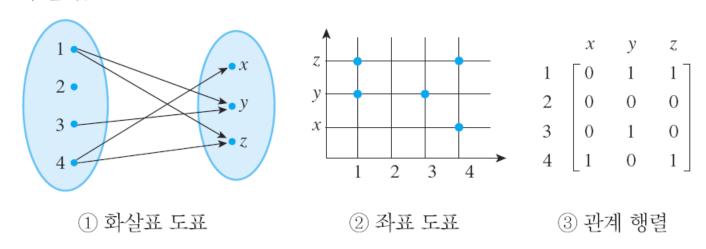
예를 들어, R={(1, 2), (1, 3), (3, 2)}일 때 행렬에 의한 관계 표현·



 $A = \{1, 2, 3, 4\}$ 이고  $B = \{x, y, z\}$ 일 때, 다음과 같이 A에서 B로 가는 관계가 있다.

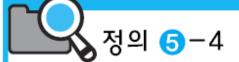
$$R = \{(1, y), (1, z), (3, y), (4, x), (4, z)\}$$

- (1) 관계 R을 화살표 도표, 좌표 도표, 관계 행렬로 각각 표현해보자.
- (2) R의 정의역과 치역을 구해보자.
- 물이 (1) 주어진 관계를 화살표 도표, 좌표 도표, 관계 행렬로 표현하면 다음 과 같다.



(2) 정의역 =  $\{1, 3, 4\}$ 이고, 치역 =  $\{x, y, z\}$ 이다.

- 합성 관계는 주어진 두 관계로부터 새로운 관계를 이끌어내는 것임
- 이미 존재하고 있는 관계 R<sub>1</sub>과 R<sub>2</sub>로부터 새로운 관계 R<sub>1</sub>·R<sub>2</sub>를 만들어냄
- 합성 관계에서 관계  $R_1$ 과  $R_2$ 는 연관성이 있어야 하는데,  $R_1$ 의 치역이  $R_2$ 의 정의역이 될 경우에만 합성 명제  $R_1 \cdot R_2$ 를 만들 수 있음



세 집합 A, B, C에서  $R_1$ 을 집합 A에서 집합 B로의 관계라 하고,  $R_2$ 를 집합 B에서 집합 C로의 관계라 하면, 집합 A에서 집합 C로의 합성 관계(composite relation)  $R_1 \cdot R_2$  또는  $R_1R_2$ 는 다음과 같이 정의된다.

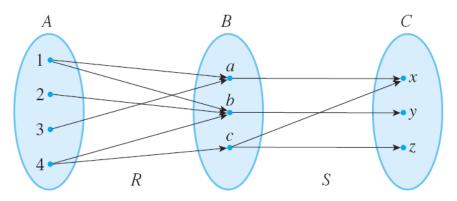
 $R_1 \cdot R_2 = \{(a, c) \mid a \in A, c \in C, (a, b) \in R_1 \circ ] \exists (b, c) \in R_2 \}$ 



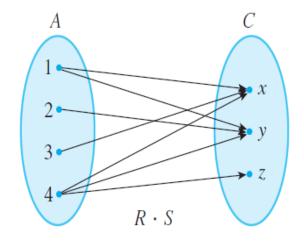
집합 A, B, C가 각각 A={1, 2, 3, 4}, B={a, b, c}, C={x, y, z}이고, 집합 A 에서 집합 B로의 관계를 R, 집합 B에서 집합 C로의 관계를 S라 한다. R과 S가 다음과 같을 때 합성 관계  $R \cdot S$ 를 화살표 도표를 사용하여 나타내어보자.

 $R = \{(1, a), (1, b), (2, b), (3, a), (4, b), (4, c)\}$  $S = \{(a, x), (b, y), (c, x), (c, z)\}$ 

**픨** 이 관계 R과 S를 화살표 도표로 나타내면 다음과 같다.



- 1에서 a, b로 가고, a와 b는 다시 x와 y감
- 결과적으로 1에서 x와 y로 가는 셈임
- 따라서 1에서 x와 y로의 화살표를 직접 만들어줌





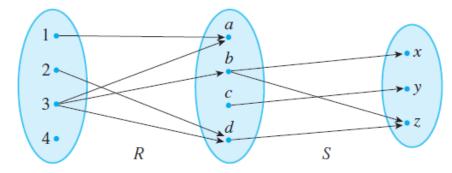
다음과 같이 3개의 집합과 두 개의 관계가 주어졌을 경우, 합성 관계를 화살표 도표를 통해 나타내어보자.

$$A = \{1, 2, 3, 4\}, \quad B = \{a, b, c, d\}, \quad C = \{x, y, z\}$$

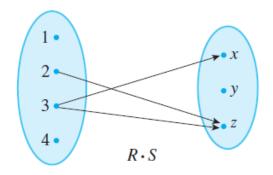
$$R = \{(1, a), (2, d), (3, a), (3, b), (3, d)\}$$

$$S = \{(b, x), (b, z), (c, y), (d, z)\}$$

(晉○) 먼저 R과 S의 관계를 화살표 도표로 나타내면 다음과 같다.



따라서 합성 관계 R·S는 다음과 같은 화살표 도표로 나타낼 수 있다.





정의 😘 – 5

집합 A에 대한 항등 관계(Identity relation)  $I_A$ 는 다음과 같이 정의된다.

$$I_A = \{(a, a) | a \in A\}$$

항등 관계를 이용한 합성 관계는 원래의 관계와 같음

$$I_A R = R I_B = R$$



예제 (5 -17

 $A = \{1, 2, 3, 4\}, B = \{1, 2, 3\}$ 이고, 집합 A에서 집합 B로의 관계가 다음과 같이 R로 나타내어질 경우 다음 관계를 각각 구해보자.

$$R = \{(1, 2), (1, 3), (2, 2), (3, 1), (4, 2)\}$$

$$(1) I_A R$$

(2) 
$$I_{B}$$

(2) 
$$I_B = \{(1, 1), (2, 2), (3, 3)\}$$