

傅里叶变换的物理含义

傅里叶变换是一种数学工具,可用于将一个时域信号转换为频域信号。它的物理含义可以理解为对信号的频率成分进行分析。傅里叶变换提供了以下几方面的信息:

- 1. 频率成分: 傅里叶变换可以揭示信号中存在的不同频率成分。通过分析频率成分,能够 了解信号是由哪些频率的正弦波组成的。
- 2. 信号的能量分布:通过傅里叶变换,可以观察信号的能量在不同频率上的分布。例如, 在电信号处理中,可以使用傅里叶变换来分析信号的频谱,了解哪些频率成分在信号中 占主导地位。
- 3. 信号处理:许多信号处理技术,例如滤波、信号复原等,都是基于傅里叶变换的原理。 通过在频域中处理信号,可以更有效地实现滤波或降噪。

傅里叶系数的物理含义

傅里叶系数是傅里叶级数展开中每个正弦或余弦分量的权重。

- 1. 幅值和相位信息: 傅里叶系数不仅包含关于频率的幅值信息(表示各个频率成分在信号中所占的能量),还包含相位信息(表示各个频率成分的相位位置)。这两者结合起来可以重构原始信号。
- 2. 信号的周期性特征: 傅里叶系数的计算是基于对周期信号的积分, 其中每个系数代表了信号在特定频率上的贡献。

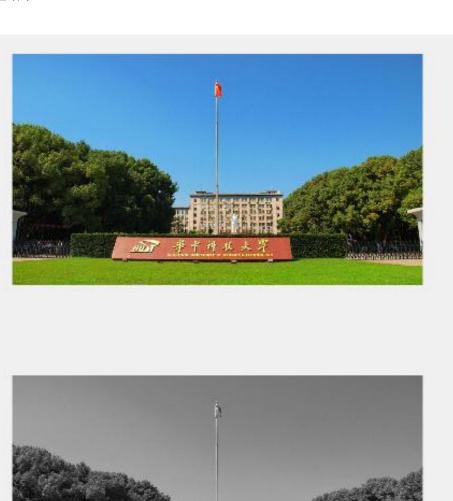
一、图片的旋转与放大

- 1.1 彩色图转灰度图
- 1.1.1 代码实现 function picture_imread_imshow

I=imread('p_1.jpg');

```
% 显示原图
figure(1);
subplot(2,1,1);
imshow(I);
% 将 RGB 图像转换为灰度图
I_1=rgb2gray(I);
subplot(2,1,2);
imshow(I_1);
imwrite(I_1,'p_2.png')
```

1.1.2 实验结果



```
1.2.1 代码实现
最近邻方法:
function rotation (I, angle)
I=imread('p 2. jpg');
ang1e=30;
[h, w, d] = size(I);
theta=angle/180*pi;
\cos_val = \cos(theta);
\sin \text{ val} = \sin(\text{theta});
w2=round(abs(cos val)*w+h*abs(sin val));
h2=round(abs(cos_val)*h+w*abs(sin_val));
img_rotate = uint8(zeros(h2, w2, 3)); %无符号8位整数表示灰度图像的像
素值
for x=1:w2
for y=1:h2
%展开矩阵乘法
        x0 = uint32(x*cos_val + y*sin_val)
-0.5*w2*cos_va1-0.5*h2*sin_va1+0.5*w);
        y0 = uint32(y*cos val - x*sin val
+0.5*w2*sin val-0.5*h2*cos val+0.5*h);
        %最近邻
        x0=round(x0);
        y0=round(y0);
        if x0>=1 && y0>=1&& x0<=w && y0<=h %检测下标不能越界
            img_rotate(y, x, :) = I(y0, x0, :);
        end
    end
end
imshow(img_rotate);
imwrite(img rotate, 'p 3. jpg')
1.2.2 实验结果
```



```
1.3 放大
1.3.1 代码实现(最近邻放大两倍)
I = imread('p_2. jpg');
[h, w, ch] = size(I);
new_h = round(h * 2);
new_w = round(w * 2);
large_img = zeros(new_h, new_w, ch);
for i = 1:new_h
   for j = 1:new_w
       % 计算原图像的索引
       i_1 = floor((i - 1) / 2) + 1;
       j 1 = floor((j - 1) / 2) + 1;
       % 确保索引在有效范围内
       if (i_1 >= 1 && i_1 <= h && j_1 >= 1 && j_1 <= w)
           large_img(i, j, :) = I(i_1, j_1, :); % 复制所有通道
       end
   end
end
```

imshow(uint8(large_img));

1.3.2 实验结果(最近邻放大两倍)



```
1.3.3 代码实现(双线性插值放大四倍)
I = imread('p_2. jpg');
[m, n, ch] = size(I);
new_w = round(m * 4);
new h = round(n * 4);
large_img = uint8(zeros(new_w, new_h, ch));
for c = 1:ch
   for x = 1:new_w
       for y = 1:new_h
           % 新图像位置对应原图像位置
           xx = x / 4;
           yy = y / 4;
           % 向下取整
           a = floor(xx);
           b = floor(yy);
           if (a < 1 || b < 1 || a >= m || b >= n) %下标不能越界
               continue;
           end
           % 处理插值
           x11 = double(I(a, b, c)); % x11 = I(a, b)
```

```
x12 = double(I(a, min(b + 1, n), c));
x21 = double(I(min(a + 1, m), b, c));
x22 = double(I(min(a + 1, m), min(b + 1, n), c));

% 双线性插值
large_img(x, y, c) = uint8((b + 1 - yy) * ((xx - a) * x21 + (a + 1 - xx) * x11) + ...

(yy - b) * ((xx - a) * x22 + (a + 1 - xx) * x12));
end
end
end
imshow(large_img);
```

1.3.4 实验结果(双线性插值放大四倍)



2 傅里叶变换

2.1.1 代码实现

```
function imageDFT()
    I=imread('gray_image.jpg');
    I=im2double(I);
    [x,y] = size(I);
    Ax = ones(x,y);
    A = ones(x,y);
    com = 0+1i;
    对每一列进行DFT
    for k =1:x
```

```
for m=1:y
               sn = 0;
               for n = 1:x
                    \operatorname{sn} = \operatorname{sn} + \operatorname{I}(n, m) * \exp(-\operatorname{com} *2 * \operatorname{pi} * k * n / x);
               end
               Ax(k, m) = sn;
          end
     end
     % 对每一行进行DFT
     for p = 1:y
          for k = 1:x
               sn = 0;
               for m=1:y
                    \operatorname{sn} = \operatorname{sn+Ax}(k, m) * \exp(-\operatorname{com} *2 * \operatorname{pi} * \operatorname{p*m/y});
               end
               A(k, p) = sn;
          end
     end
     F=my_fftshift(A);
     F = abs(F);
     F = log(F+1);
     imshow(F, []);
end
function y = my fftshift(x)
    sz = size(x);
    % 对于二维数组
     if length(sz) == 2
          % 对行列都进行 fftshift
          y = fftshift2d(x, sz(1), sz(2));
    % 对于一维数组
     else
          N = length(x);
          if mod(N, 2) == 0
               % 将前半部分和后半部分进行置换
               y = [x(N/2 + 1:end); x(1:N/2)];
          else
               % N为奇数的情况
               y = [x(cei1(N/2) + 1:end); x(1:floor(N/2));
x(cei1(N/2));
          end
     end
end
```

```
function y = fftshift2d(x, M, N)
   % 二维数组进行行和列的 fftshift
   y = x;
   % 行处理
   if mod(M, 2) == 0
       % 偶数行
       y = [y(M/2 + 1:end, :); y(1:M/2, :)];
   else
       % 奇数行
       y = [y(cei1(M/2) + 1:end, :); y(1:floor(M/2), :);
y(cei1(M/2), :)];
   end
   % 列处理
   if mod(N, 2) == 0
       % 偶数列
       y = [y(:, N/2 + 1:end), y(:, 1:N/2)];
   else
       % 奇数列
       y = [y(:, ceil(N/2) + 1:end), y(:, 1:floor(N/2)), y(:,
ceil(N/2))];
   end
end
```

2.1.2 实验结果

