

2.3 可逆矩阵 (Matrix Inverses)

概 述

建立矩阵可逆和逆矩阵的概念

讨论矩阵的逆矩阵存在的条件

给出求逆矩阵的一个方法

一、矩阵求逆问题的背景

对数的方程 $ax=c$ ，数 $a \neq 0$ 时， $aa^{-1} = a^{-1}a = 1$ ，

因此有 $a^{-1}ax = a^{-1}c \Rightarrow x = a^{-1}c = \frac{c}{a}$

对线性方程组的矩阵形式 $AX=b$ ，希望能求得矩阵 B ，使得 $AB = BA = I$ 。

从而类似于数的方程，有 $BAX = Bb \Rightarrow X=Bb$

这样的矩阵 B 就将被定义为矩阵 A 的逆矩阵。

这时，矩阵 A 、 B 必须为方阵！

二、逆矩阵的概念和性质

定义2.8 对于 n 阶矩阵 A ，如果有一个 n 阶矩阵 B ，使得 $AB = BA = I$ ，则说矩阵 A 是**可逆**的，并把矩阵 B 称为 A 的**逆矩阵**。

例 1 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 \\ -1/2 & 1/2 \end{pmatrix}$, 验证 B 是 A 的逆矩阵。

$\because AB = BA = I$, $\therefore B$ 是 A 的一个逆矩阵。

例2 设 A 为 (2×2) 的矩阵， $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$,
证明矩阵 A 没有逆矩阵。

$A \neq 0$ ，推不出 A 是可逆矩阵！

例3

若 A 是可逆矩阵，证明： A 的逆矩阵是**唯一**的。

证明要点：

- 设 B 和 C 都是矩阵 A 的逆矩阵，证明： $B = C$ 。

问题的意义：

- A 的逆矩阵是唯一的，记为 A^{-1}
- 以任何方式求得的逆矩阵无差异

• 例4

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 2 & -1 \end{bmatrix}, AB = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

讨论矩阵 B 是否为矩阵 A 的逆矩阵.

例5: 设矩阵 A 可逆, 讨论用矩阵 A 的逆求解线性方程组 $A_{n \times n} X_{n \times 1} = b_{n \times 1}$.

$$X = A^{-1}b$$



二、逆矩阵存在的充要条件与求法

- 矩阵 A 可逆，则 $|A| \neq 0$.
- 设 $|A| \neq 0$ ，矩阵 A 的逆的存在性与结构分析：
 - 矩阵 A 的伴随矩阵 A^* 的定义

$$A^* = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}$$

定义2.9

- 矩阵的伴随矩阵 A^* 的基本性质

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \end{pmatrix}$$

$$a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12} + \cdots + a_{1n}A_{1n} = |A|$$

$$a_{n1}A_{n1} + a_{n2}A_{n2} + \cdots + a_{nn}A_{nn} = |A|$$

$$= \begin{pmatrix} |A| & & & \\ & |A| & & \\ & & \ddots & \\ & & & |A| \end{pmatrix},$$

定理2.2 矩阵 A 可逆的充要条件是 $|A| \neq 0$, 且

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} A^*,$$

其中 A^* 为矩阵 A 的伴随矩阵.

证明

必要性: 若 A 可逆, 即有 A^{-1} 使 $AA^{-1} = I$.

故 $|A| \cdot |A^{-1}| = |I| = 1$, 所以 $|A| \neq 0$.

充分性: 当 $|A| \neq 0$ 时, $AA^* = A^*A = |A|I$

$$A \frac{A^*}{|A|} = \frac{A^*}{|A|} A = I \Rightarrow A^{-1} = \frac{A^*}{|A|}$$



推论：对 n 阶方阵 A ，如果存在 n 阶方阵 B ，使得 $AB = I$ 或 $BA = I$ ，则矩阵 B 为矩阵 A 的逆矩阵。

证明 $AB = I \Rightarrow |A| \cdot |B| = |I| = 1$ ，故 $|A| \neq 0$ ，

因而 A^{-1} 存在，于是

$$B = IB = (A^{-1}A)B = A^{-1}(AB) = A^{-1}I = A^{-1} \quad \text{证毕}$$

推论与例题4结论的差别？

推论的应用意义？

- 如果 $AB = I$ ，则同时证明了矩阵 A 是可逆矩阵，而且 B 是 A 的逆矩阵。
- 今后用于求逆矩阵，特别是求抽象矩阵的逆。



- **例5** 证明矩阵A是可逆的，求矩阵A的逆矩阵.

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 4 \end{bmatrix}$$



二阶可逆矩阵逆的一般公式:

$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$$

- **例6** (p41eg11) 证明矩阵A是可逆的，求矩阵A的逆矩阵.

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 2 \\ 1 & 3 & 3 \end{bmatrix}$$

四、可逆矩阵逆的性质 p.44

- 讨论矩阵的求逆和其他运算的关系：

- 设矩阵 A 、 B 是 n 阶可逆矩阵，则

1. A^{-1} 是可逆的，而且 $(A^{-1})^{-1} = A$.

2. AB 是可逆的， $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$.

3. 对任何非零的数 k , 矩阵 kA 是可逆的，
且 $(kA)^{-1} = \frac{1}{k} A^{-1}$.

4. $|A^{-1}| = \frac{1}{|A|}$

推广 $(A_1 A_2 \cdots A_m)^{-1} = A_m^{-1} \cdots A_2^{-1} A_1^{-1}$.

三、逆矩阵的求法

例1 下列矩阵 A, B 是否可逆?若可逆,求出其逆矩阵.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 2 \\ 1 & 3 & 3 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 3 & -1 \\ -1 & 3 & 5 \\ 1 & 5 & -11 \end{pmatrix}.$$

解

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 2 \\ 1 & 3 & 3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -3 & -4 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -3 & -4 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -3 & -4 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = 4 \neq 0, \text{ 所以 } A \text{ 可逆.}$$

$$\because A_{11} = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 3 \end{vmatrix} = -3, \quad A_{12} = -\begin{vmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = -4,$$

$$A_{13} = \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = 5,$$

同理可求得 $A_{21} = 3, A_{22} = 0, A_{23} = -1, A_{31} = 1,$
 $A_{32} = 4, A_{33} = -3.$

$$\therefore A^{-1} = \frac{A^*}{|A|} = \frac{1}{|A|} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & A_{31} \\ A_{12} & A_{22} & A_{32} \\ A_{13} & A_{23} & A_{33} \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{4} \begin{pmatrix} -3 & 3 & 1 \\ -4 & 0 & 4 \\ 5 & -1 & -3 \end{pmatrix}.$$

由于 $|B| = \begin{vmatrix} 2 & 3 & -1 \\ -1 & 3 & 5 \\ 1 & 5 & -11 \end{vmatrix} = 0$, 故 B 不可逆.

例2 已知 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$ 求 A^{-1} .

解 因 $|A| = 5! \neq 0$, 故 A^{-1} 存在. 由伴随矩阵法得

$$A^{-1} = A^* / |A| = \frac{1}{5!} \begin{pmatrix} 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \cdot 2 \cdot 4 \cdot 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

对角矩阵的乘法性质?

例3 设 $A = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix},$

(1) 证明 A 的伴随矩阵 A^* 可逆。

(2) 求 $(3A^*)^{-1}$

$$|A| = 3! = 6 \neq 0$$

$$AA^* = |A|I \Rightarrow (A^*)^{-1} = A/|A|$$

$$(3A^*)^{-1} = \frac{1}{3}(A^*)^{-1} = \frac{1}{3|A|}A$$

例4 设方阵 A 满足方程: $A^2 - A - 2I = 0$, 证明:
矩阵 A 和 $A + 2I$ 都可逆, 求它们的逆矩阵.

证明 由 $A^2 - A - 2I = 0$,
得 $A(A - I) = 2I \Rightarrow A \frac{A - I}{2} = I$
故 A 可逆, $A^{-1} = \frac{A - I}{2}$.

因 A 可逆, 故 A^2 可逆, 于是 $A + 2I = A^2$ 可逆。

另解: $(A + 2I)^{-1} = -\frac{1}{4}(A - 3I) = (A^2)^{-1} = A^{-2}$.

$$A^2 - A - 2I = 0 \Rightarrow (A - 3I)(A + 2I) = A^2 - A - 6I = -4I,$$

推知 $A + 2I$ 可逆。

例5 设三阶矩阵 A, B 满足关系:

$$A^{-1}BA = 6A + BA, \text{ 且 } A = \begin{pmatrix} 1/2 & \mathbf{0} & \\ & 1/4 & \\ \mathbf{0} & & 1/7 \end{pmatrix} \text{ 求 } B.$$

解 $A^{-1}BA - BA = 6A$

$$\Rightarrow (A^{-1} - I)BA = 6A \Rightarrow (A^{-1} - I)B = 6I$$

$$\Rightarrow B = 6(A^{-1} - I)^{-1} = 6 \begin{pmatrix} 2-1 & & \\ & 4-1 & \\ & & 7-1 \end{pmatrix}^{-1}.$$

本节内容要点:

逆矩阵的概念及运算性质.

逆矩阵 A^{-1} 存在 $\Leftrightarrow |A| \neq 0$.

逆矩阵的计算方法

(1) 利用公式 $A^{-1} = \frac{A^*}{|A|}$;

(2) 初等变换法(后面介绍).

思考题

若 A 可逆,那么矩阵方程 $AX = B$ 是否有唯一解
 $X = A^{-1}B$? 矩阵方程 $YA = B$ 是否有唯一解
 $Y = BA^{-1}$?

思考题解答

答 是的.这是由于 A^{-1} 的唯一性决定的.