

Лабораторная работа №6

Выполнил Мацур Дмитрий ст.грп ПМ-21М

1. Создание и отладка работы программы.

Требуется написать и отладить работу программы, в которой будут реализованы следующие ядра:

- Test_Kernel;
- Bilinear_Kernel;
- Gaussian_Kernel;
- Bilateral_Kernel;
- Lanczos_Kernel.

Результатом являются 7 изображений:

- 1) lena_gam (Test_Kernel – гамма коррекция);
- 2) lena_neg (Test_Kernel – негатив);
- 3) lena_br (Test_Kernel – преобразование яркости);
- 4) lena_bilinear;
- 5) lena_gaussian;
- 6) lena_bilateral;
- 7) lena_lanczos.

Замечание: 7 необработанных изображений формируются вручную путем копирования и соответствующего переименования файла lena.pgm.

```
#include <cuda.h>
#include <cuda_runtime.h>
#include "helper_image.h"

typedef unsigned int uint;
typedef unsigned char uchar;
texture<uchar, cudaTextureType2D, cudaReadModeElementType> g_Texture;
uint WIDTH = 512;
uint HEIGHT = 512;
```

Разделяем 1 функцию на 3

```
__global__ void Test_KernelNeg(uchar *pDst, float g, uint w, uint h)
{
    size_t tidx = threadIdx.x + blockIdx.x * blockDim.x;
    size_t tidy = threadIdx.y + blockIdx.y * blockDim.y;

    if (tidx < w && tidy < h)
    {
        float c = tex2D<uchar>(g_Texture, tidx + 0.5f, tidy + 0.5f);;
        float r = 1.0f - c;
        pDst[tidx + tidy * w] = (int)r;
    }
}
```

```

__global__ void Test_KernelGamma(uchar *pDst, float g, uint w, uint h)
{
    size_t tidx = threadIdx.x + blockIdx.x * blockDim.x;
    size_t tidy = threadIdx.y + blockIdx.y * blockDim.y;

    if (tidx < w && tidy < h)
    {
        float c = tex2D<uchar>(g_Texture, tidx + 0.5f, tidy + 0.5f);
        float r = powf(c, g);
        pDst[tidx + tidy * w] = (int)r;
    }
}

__global__ void Test_KernelBrightness(uchar *pDst, float g, uint w, uint h)
{
    size_t tidx = threadIdx.x + blockIdx.x * blockDim.x;
    size_t tidy = threadIdx.y + blockIdx.y * blockDim.y;

    if (tidx < w && tidy < h)
    {
        float c = tex2D<uchar>(g_Texture, tidx + 0.5f, tidy + 0.5f);
        float r = c * 0.3f;
        pDst[tidx + tidy * w] = (int)r;
    }
}

```

В данном блоке изменений нет

```

__global__ void Gaussian_Kernel(unsigned char * pDst, float radius, float sigma_sq, int w, int h)
{
    int tidx = threadIdx.x + blockIdx.x * blockDim.x;
    int tidy = threadIdx.y + blockIdx.y * blockDim.y;

    if (tidx < w && tidy < h)
    {
        float r = 0;
        float weight_sum = 0.0f;
        float weight = 0.0f;
        for (int ic = -radius; ic <= radius; ic++)
        {
            weight = exp(-(ic*ic) / sigma_sq);
            r += tex2D<uchar>(g_Texture, tidx + 0.5f + ic, tidy + 0.5f) * weight;
            weight_sum += weight;
        }
        r /= weight_sum;
        pDst[tidx + tidy*w] = (int)r;
    }
}

```

```

__global__ void Bilinear_Kernel(unsigned char * dest, float factor, unsigned int w,
                                unsigned int h)
{
    size_t tidx = threadIdx.x + blockIdx.x * blockDim.x;
    size_t tidy = threadIdx.y + blockIdx.y * blockDim.y;
    // проверка, что текущие индексы не выходят за границы изображения

    if (tidx < w && tidy < h) {
        float center = tidx / factor;
        auto start = (unsigned int)center;
        unsigned int stop = start + 1.0f;
        float t = center - start;
        unsigned char a = tex2D<uchar>(g_Texture, tidy + 0.5f, start + 0.5f);
        unsigned char b = tex2D<uchar>(g_Texture, tidy + 0.5f, stop + 0.5f);
        float linear = (b - a)*t + a;
        dest[tidx + tidy*w] = (int)(linear);
    }
}

// Функции для загрузки и сохранения изображения
void loadImage(char *file,
                unsigned char** pixels,
                unsigned int* width,
                unsigned int* height) {
    size_t file_length = strlen(file);

    if (!strcmp(&file[file_length - 3], "pgm"))
    {
        if (!sdkLoadPGM<unsigned char>(file, pixels, width, height))
        {
            printf("Failed to load PGM image file: %s\n", file);
            exit(EXIT_FAILURE);
        }
    }
}

void saveImage(char *file, unsigned char* pixels, unsigned int width,
                unsigned int height)
{
    size_t file_length = strlen(file);

    if (!strcmp(&file[file_length - 3], "pgm"))
    {
        sdkSavePGM(file, pixels, width, height);
    }
}

__device__ float Lanczos(float x, float r)
{
    const float m_pi = 3.14159265f;
    float result = 0.0f;

    if (x >= -r && x <= r) {
        float a = x*m_pi;
        float b = (r*(sin(a / r)) * (sin(a)) / (a*a));
        result = (x == 0.0f) ? 1.0f : b;
    }
    return result;
}

```

```

__global__ void Lanczos_Kernel(uchar * pDst, float factor, float blur,
float radius, float
support, float scale, uint w, uint h)
{
    size_t tidx = threadIdx.x + blockIdx.x * blockDim.x;
    size_t tidy = threadIdx.y + blockIdx.y * blockDim.y;
    // проверка, что текущие индексы не выходят за границы изображения

    if (tidx < w && tidy < h)
    {
        float r = 0;
        float weight_sum = 0.0f, weight = 0.0f;
        float center = tidx / factor;

        uint start = (uint)fmax(center - support + 0.5f, (float)0);
        uint stop = (uint)fmin(center + support + 0.5f, (float)w);

        float nmax = stop - start;
        float s = start - center;

        for (size_t n = 0; n < nmax; ++n, ++s) {
            weight = Lanczos(s*scale, radius);
            weight_sum += weight;
            r += (tex2D<uchar>(g_Texture, tidy + 0.5f, start + n + 0.5f)* we
ight);
        }
        if (weight_sum != 0.0f)
        {
            //нормализация полученных результатов
            r /= weight_sum;
        }
        pDst[tidx + tidy*w] = int(r);
    }
}

```

Вносим исправления

```

__global__ void Bilateral_Kernel(uchar * pDst, int radius, float sigma
,
float weight_threshold, uint w, uint h)
{
    int area = (2 * radius + 1) * (2 * radius + 1);
    int tidx = threadIdx.x + blockIdx.x * blockDim.x;
    int tidy = threadIdx.y + blockIdx.y * blockDim.y;

    if (tidx < w && tidy < h)
    {
        float r = 0;
        float weight_sum = 0.0f;
        float weight = 0.0f;
        float weight_threshold_counter = 0.0f;
        float c00 = tex2D<uchar>(g_Texture, tidx + 0.5f, tidy + 0.5f);

        for (int ir = -radius; ir <= radius; ir++)
        {
            for (int ic = -radius; ic <= radius; ic++)
            {

```

```

float c = tex2D<uchar>(g_Texture, tidx + 0.5f + ic, tidy + 0.5f + ir);
uint param = 0; // !!! ПОПРОБУЙТЕ ИЗМЕНЯТЬ ДАННЫЙ ПАРАМЕТР

float v1 = expf(-abs(ir * ir + ic * ic) / (2 * radius * radius));
float v2 = expf(-abs(c - c00) * abs(c - c00) / (2 * sigma * sigma));

assert(v1 < 1.01 && v2 < 1.01);

weight = v1 * v2;
weight_sum += weight;
weight_threshold_counter += (weight >= weight_threshold ? 1.0f
: 0.0f);
r += (c * weight);

}
}

r /= weight_sum;
r = c00 + (r - c00) * weight_threshold_counter / area;
pDst[tidx + tidy * w] = (int)r;
}
}

```

```
I.open('lena.pgm')
```



Гамма фильтр

```
I.open('lena_gamma.pgm')
```



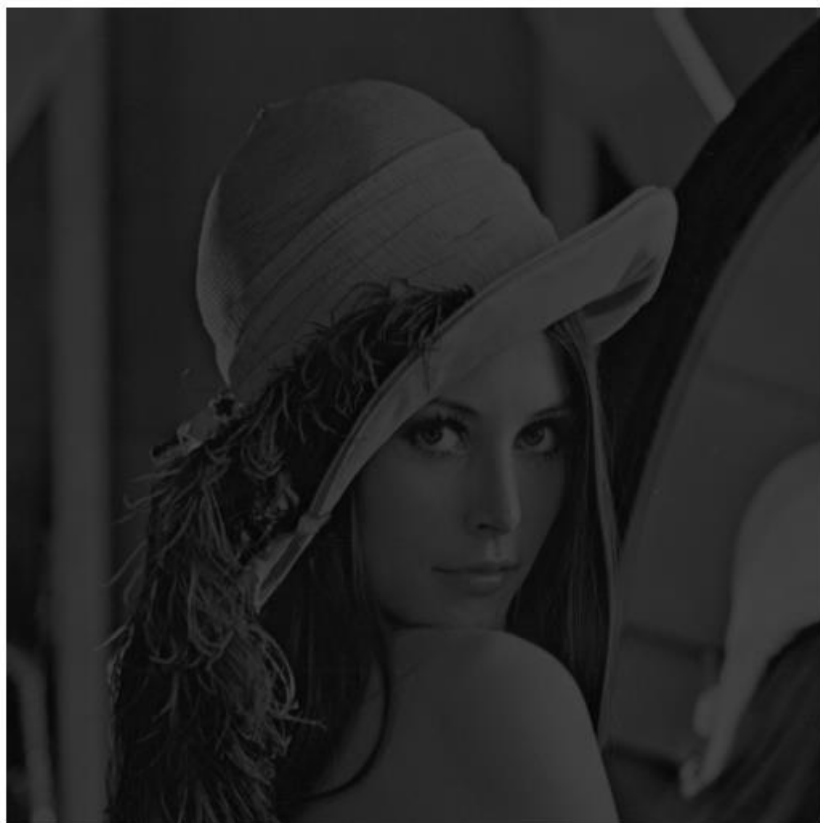
Негатив

```
I.open('lena_neg.pgm')
```



Яркость

```
I.open('lena_brightness.pgm')
```



Билинейный фильтр с разными параметрами

Factor = 1.2

```
I.open('lena_bilinear.pgm')
```



Factor=4

```
I.open('lena_bilinear.pgm')
```



Гауссов фильтр

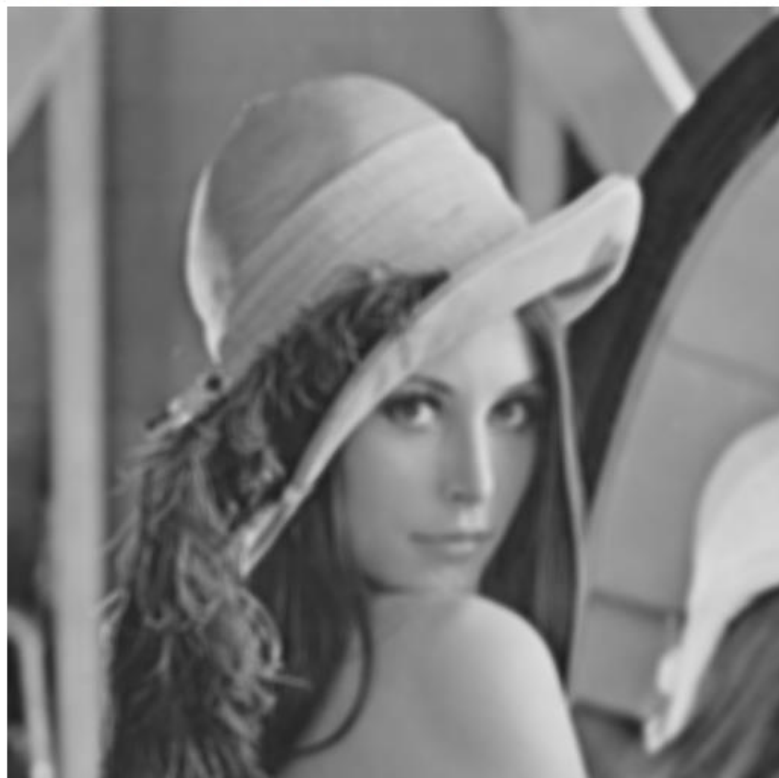
```
I.open('lena_gauss.pgm')
```



Билатеральный фильтр с разными параметрами

```
Bilateral_Kernel<<<grid, block>>>(d_result_pixels, 3, 200, 0, WIDTH, HEIGHT);
```

```
I.open('lena_bilateral.pgm')
```



```
Bilateral_Kernel<<<grid, block>>>(d_result_pixels, 3, 200, 0, WIDTH, HEIGHT);
```

```
I.open('lena_bilateral.pgm')
```



Фильтр Ланцоша с разными параметрами

```
Lanczos_Kernel<<<grid, block>>> (d_result_pixels, 2, 1, 10, 1, 1, WIDTH, HEIGHT);
```

```
I.open('lena_lancroz.pgm')
```



```
Lanczos_Kernel<<<grid, block>>> (d_result_pixels, 1.1, 4, 10, 2, 2, WIDTH, HEIGHT);
```

```
I.open('lena_lancroz.pgm')
```



Поиск оптимального размера блока

Размер блока 8

```
! ../cmake-build-debug/lab6
```

```
Texture was successfully binded  
Negative GPU elapsed time: 0.267872  
Bilateral GPU elapsed time: 0.758944
```

Размер блока 16

Размер блока 16

```
! ../cmake-build-debug/lab6
```

```
Texture was successfully binded  
Negative GPU elapsed time: 0.231392  
Bilateral GPU elapsed time: 0.787552
```

Размер блока 32

```
! ../cmake-build-debug/lab6
```

```
Texture was successfully binded  
Negative GPU elapsed time: 0.217792  
Bilateral GPU elapsed time: 0.861824
```

Размер блока 48

```
! ../cmake-build-debug/lab6
```

```
Texture was successfully binded  
Negative GPU elapsed time: 0.160384  
Bilateral GPU elapsed time: 0.119104
```

Размер блока 64

```
! ../cmake-build-debug/lab6
```

```
Texture was successfully binded  
Negative GPU elapsed time: 0.11856  
Bilateral GPU elapsed time: 0.138944
```

Размер блока 128

```
! ../cmake-build-debug/lab6
```

```
Texture was successfully binded  
Negative GPU elapsed time: 0.143936  
Bilateral GPU elapsed time: 0.126016
```

Размер блока 256

```
! ../cmake-build-debug/lab6
```

```
Texture was successfully binded  
Negative GPU elapsed time: 0.113312  
Bilateral GPU elapsed time: 0.120352
```

Размер блока 512

```
! ../cmake-build-debug/lab6
```

```
Texture was successfully binded  
Negative GPU elapsed time: 0.122176  
Bilateral GPU elapsed time: 0.1032
```

Вывод:

Оптимальным размером блока будет 48, при дальнейшем росте, производительность замедляется. Замедление в данном процессе происходит из-за шины памяти. Используя данный размер блока, позволяет занять нам все потоковые процессоры устройства и при этом адресует на слишком большую область изображения.