MOwNiT - Laboratorium 3: Interpolacja

Wojciech Dąbek

19 marca 2024

1 Treści zadań laboratoryjnych

- 1. Dane są trzy węzły interpolacji: (-1, 2.4), (1, 1.8), (2, 4.5). Proszę obliczyć wielomian interpolacyjny 2-go stopnia, wykorzystując:
 - jednomiany
 - wielomiany Lagrange'a
 - wielomiany wg wzoru Newtona

Proszę pokazać, że trzy reprezentacje dają ten sam wielomian.

- 2. Wyrazić następujący wielomian metodą Hornera: $p(t) = 3t^3 7t^2 + 5t 4$
- 3. Ile mnożeń trzeba wykonać do ewaluacji wielomianu p(t) stopnia n-1 w danym punkcie t jeżeli wybieramy jako reprezentacje:
 - jednomiany
 - wielomiany Lagrange'a
 - wielomiany Newtona

2 Treści zadań domowych

- 1. Znaleźć kompromis między granicą błędu a zachowaniem wielomianu interpolacyjnego dla funkcji Rungego $f(t)=\frac{1}{1+25t^2}$, dla równoodległych węzłów na przedziale [-1,1].
- 2. Proszę:
 - sprawdzić, czy pierwsze siedem wielomianów Legendre'a są wzajemnie ortogonalne
 - sprawdzić, czy one spełniają wzór na rekurencję

- wyrazić każdy z sześciu pierwszych jednomianów 1, t, ..., t⁶ jako liniową kombinację pierwszych siedmiu wielomianów Legendre'a p_0, \ldots, p_6 .
- 3. Dana jest funkcja określona w trzech punktach x_0 , x_1 , x_2 , rozmieszczonych w jednakowych odstępach ($x_1 = x_0 + h$, $x_2 = x_1 + h$):

$$f(x_0) = y_0, \ f(x_1) = y_1, \ f(x_2) = y_2$$

Proszę wykonać interpolację danej funkcji sklejanymi funkcjami sześciennymi.

3 Rozwiązania zadań laboratoryjnych

3.1

• Wykorzystując jednomiany: Współczynniki a_j postaci naturalnej szukanego wielomianu interpolacyjnego 2-go stopnia można wyznaczyć rozwiązując układ równań:

$$f(x_i) = \sum_{j=0}^{2} a_j x_i^j$$
 dla $i = 0, 1, 2$

Podstawiam zadane węzły interpolacji:

$$\begin{cases} a_0 - a_1 + a_2 = 2.4 \\ a_0 + a_1 + a_2 = 1.8 \\ a_0 + 2a_1 + 4a_2 = 4.5 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_0 = 1.1 \\ a_1 = -0.3 \\ a_2 = 1 \end{cases}$$

Szukany wielomian ma zatem postać:

$$x^2 - 0.3x + 1.1$$

• Wykorzystując wielomiany Lagrange'a:

$$P_2(x) = \sum_{k=0}^{2} f(x_k) L_k(x) \quad \text{gdzie} \quad L_k(x) = \prod_{i=0, i \neq k}^{2} \frac{x - x_i}{x_k - x_i}$$

$$P_2(x) = y_0 \frac{(x - x_1)(x - x_2)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} + y_1 \frac{(x - x_0)(x - x_2)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} + y_2 \frac{(x - x_0)(x - x_1)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)}$$

Podstawiam zadane węzły interpolacji:

$$P_2(x) = 2.4 \frac{(x-1)(x-2)}{(-1-1)(-1-2)} + 1.8 \frac{(x-(-1))(x-2)}{(1-(-1))(1-2)} + 4.5 \frac{(x-(-1))(x-1)}{(2-(-1))(2-1)} = 0.4(x-1)(x-2) - 0.9(x+1)(x-2) + 1.5(x+1)(x-1) = 0.4(x-1)(x-2) + 1.1$$

• Wykorzystując wielomiany Newtona:

$$P_2(x) = f[x_0] + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1)$$

Podstawiam do obliczeń zadane węzły interpolacji:

$$f[x_0] = f(x_0) = 2.4$$

$$f[x_0, x_1] = \frac{f[x_1] - f[x_0]}{x_1 - x_0} = \frac{1.8 - 2.4}{1 + 1} = -0.3$$

$$f[x_1, x_2] = \frac{f[x_2] - f[x_1]}{x_2 - x_1} = \frac{4.5 - 1.8}{2 - 1} = 2.7$$

$$f[x_0, x_1, x_2] = \frac{f[x_1, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_0} = \frac{2.7 + 0.3}{2 + 1} = 1$$

Stąd mamy:

$$P_2(x) = 2.4 - 0.3(x+1) + (x+1)(x-1) =$$

= $x^2 - 0.3x + 1.1$

Wniosek: Wszystkie trzy metody dają ostatecznie ten sam wielomian interpolacyjny.

3.2

Dokonując odpowiednich przekształceń otrzymujemy:

$$p(t) = 3t^3 - 7t^2 + 5t - 4 = t(3t^2 - 7t + 5) - 4 = t(t(3t - 7) + 5) - 4 = t(t(t \cdot 3 - 7) + 5) - 4$$

3.3

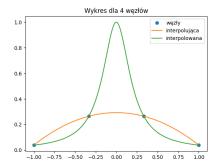
- Wybierając jednomiany, możemy zastosować algorytm Hornera dla postaci naturalnej. Przy jego użyciu do ewaluacji wielomianu stopnia n-1 wykonywanych jest n-1 mnożeń.
- Wybierając wielomiany Lagrange'a, przy każdej ewaluacji wartości w konkretnym punkcie musimy powtórzyć obliczanie licznika dla każego $L_k(x)$, co daje n-1 mnożeń do wykonania n razy. Oprócz tego, każdą obliczoną bazę Lagrange'a mnożymy jeszcze przez odpowiedni współczynnik (rzędną węzła), co daje kolejne n mnożeń. Stąd przy takiej ewaluacji wykonywanych jest ich $n(n-1)+n=n^2$.
- Wybierając wielomiany Newtona, obliczamy n-1 kolejnych wartości $p_k(x)$, $k \in [1, n-1]$, które wymagają wykonania k-1 mnożeń. Każdy z nich mnożymy jeszcze przez odpowiedni współczynnik b_k . Stąd mamy w sumie $\sum_{k=1}^{n-1} (k-1) + 1 = \sum_{k=1}^{n-1} k = \frac{1}{2} (n-1) n$ mnożeń.

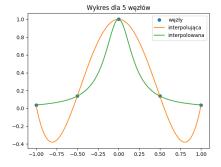
4 Rozwiązania zadań domowych

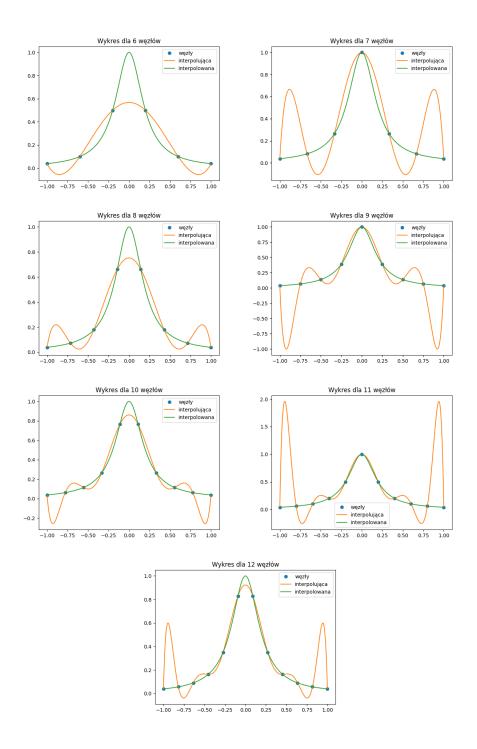
4.1

Poniższy program napisany w języku Python generuje wykresy funkcji Rungego i jej wielomianu interpolacyjnego dla $n=4,\ 5,\ \ldots,\ 12$ równoodległych węzłów na przedziale [-1,1].

```
1 import numpy as np
2 from matplotlib import pyplot
3 from scipy import interpolate
6 def runge(t) -> float:
      return 1 / (1 + 25 * t * t)
8
x = np.linspace(-1, 1, 1000)
11
12
def plot_for_n_knots(n: int):
14
      x_knots = np.linspace(-1, 1, n)
      y_knots = runge(x_knots)
15
16
      y = interpolate.krogh_interpolate(x_knots, y_knots, x)
17
      pyplot.title(f'Wykres dla {n} wezłów')
18
      pyplot.plot(x_knots, y_knots, 'o', label='wezły')
19
      pyplot.plot(x, y, label='interpolujaca')
20
      pyplot.plot(x, runge(x), label='interpolowana')
21
      pyplot.legend()
22
23
      pyplot.show()
24
25
26 if __name__ == '__main__':
27
     for n in range (4, 13):
          plot_for_n_knots(n)
```







Początkowo można zauważyć wyraźnie mniejsze rozbieżności wykresów funkcji interpolującej od interpolowanej dla parzystej liczby węzłów, ale dla $n \geq 12$ są one i tak bardzo duże.

Wniosek: Jako rozsądny kompromis przyjmuję n = 10 węzłów.

4.2

• Pierwsze 7 wielomianów Legendre'a:

```
\begin{split} P_0(x) &= 1 \\ P_1(x) &= x \\ P_2(x) &= \frac{1}{2}(3x^2 - 1) \\ P_3(x) &= \frac{1}{2}(5x^3 - 3x) \\ P_4(x) &= \frac{1}{8}(35x^4 - 30x^2 + 3) \\ P_5(x) &= \frac{1}{8}(63x^5 - 70x^3 + 15x) \\ P_6(x) &= \frac{1}{16}(231x^6 - 315x^4 + 105x^2 - 5) \end{split}
```

Licząc dla każdej kombinacji różnych od siebie powyższych wielomianów całkę

$$\int_{-1}^{1} P_i(x) P_j(x) \ dx$$

zawsze otrzymamy zero, co z definicji oznacza ich wzajemną ortogonalność.

Dla potwierdzenia obliczeń dokonywanych najpierw w silniku obliczeniowym Wolfram/Alpha, posłużyłem się następującym programem w języku R:

```
p <- function(i, x) {
   if (i == 0) return(1)
   if (i == 1) return(x)
    return(((2*i+1)/(i+1))*x*p(i-1,x) - (i/(i+1))*p(i-2, x))
}

pp <- function(i, j, x) {
   return(p(i, x) * p(j, x))
}

for (i in 0:6) {
   if (i == j) next
    ppv <- Vectorize(function(x) pp(i, j, x))
   print(integrate(ppv, -1, 1))
}
</pre>
```

Program ten wypisał dla wszystkich rozważanych kombinacji wynik kwadratur jako dokładnie 0 lub niemalże 0 (z uwagi na niedokładność obliczeń na liczbach zmiennoprzecinkowych i aproksymacyjną naturę kwadratur).

Obliczeń tych może być wyraźnie mniej przy zauważeniu, że każdy wielomian o nieparzystym numerze (P_1, P_3, \ldots) jest nieparzysty, a każdy o parzystym - parzysty. Iloczyn funkcji nieparzystej z parzystą jest zawsze nieparzysty, a więc całkuje się do 0 na symetrycznym przedziale względem 0, tak jak w tym przypadku.

• Wzór rekurencyjny wygląda następująco:

$$\begin{cases} P_{n+1}(x) = \frac{2n+1}{n+1}xP_n(x) - \frac{n}{n+1}P_{n-1}(x) \\ P_0(x) = 1 \\ P_1(x) = x \end{cases}$$

Następujący program w języku Python oblicza kolejne wyrazy ciągu rekurencyjnego.

```
from numpy.polynomial.polynomial import Polynomial

p = [Polynomial([1]), Polynomial([0, 1])]

x = Polynomial([0, 1]) # x jako wielomian 0 + 1*x

for n in range(1, 6):
    p.append((2*n + 1)/(n+1) * x * p[n] - n/(n+1) * p[n-1])
    print(p[n+1])
```

Program wypisał takie reprezentacje obliczonych wielomianów:

```
-0.5 + 0.0 x + 1.5 x**2

0.0 - 1.5 x + 0.0 x**2 + 2.5 x**3

0.375 + 0.0 x - 3.75 x**2 + 0.0 x**3 + 4.375 x**4

0.0 + 1.875 x + 0.0 x**2 - 8.75 x**3 + 0.0 x**4 + 7.875 x**5

-0.3125 + 0.0 x + 6.5625 x**2 + 0.0 x**3 - 19.6875 x**4

+ 0.0 x**5 + 14.4375 x**6
```

Odpowiadają one wielomianom podawanym w tablicach, więc zależność rekurencyjna jest spełniona.

• Kombinacji liniowych wielomianów Legendre'a odpowiadających pierwszym jednomianom można łatwo szukać znając już rozwiązania dla niższych numerów wielomianów. Zaczynam więc od zanotowania $1=P_0$.

Idac dalej:

$$t = P_1$$

$$2P_2 = 3t^2 - 1 \Rightarrow t^2 = \frac{1}{3}(2P_2 + P_0)$$

$$2P_3 = 5t^3 - 3t \Rightarrow t^3 = \frac{1}{5}(2P_3 + 3P_1)$$

$$8P_4 = 35t^4 - 30t^2 + 3 \Rightarrow t^4 = \frac{1}{35}(8P_4 + 20P_2 + 7P_0)$$

$$8P_5 = 63t^5 - 70t^3 + 15t \Rightarrow t^5 = \frac{1}{63}(8P_5 + 28P_3 + 27P_1)$$

$$16P_6 = 231t^6 - 315t^4 + 105t^2 - 5 \Rightarrow t^6 = \frac{1}{231}(16P_6 + 72P_4 + 110P_2 + 103P_0)$$

4.3

Konstruuję funkcję

$$s(x) = \begin{cases} s_0(x) & x \in [x_0, x_1] \\ s_1(x) & x \in [x_1, x_2] \end{cases}$$

spełniającą warunki interpolacji funkcji f dla zadanych węzłów, w której funkcje s_0 i s_1 są sześcienne. Wiadomo stąd, że ich drugie pochodne s_i'' są liniowe na swoich przedziałach. Łącząc to z warunkiem interpolacji sześciennej $s_i''(x_{i+1}) = s_{i+1}''(x_{i+1})$, dla $i \in \{0,1\}$ otrzymuję wzór:

$$s_i''(x) = s_i''(x_i) \frac{x_{i+1} - x}{h} + s_i''(x_{i+1}) \frac{x - x_i}{h}$$

Całkując dwukrotnie otrzymuję:

$$s_i(x) = \frac{s_i''(x_i)}{6h}(x_{i+1} - x)^3 + \frac{s_i''(x_{i+1})}{6h}(x - x_i)^3 + C(x - x_i) + D(x_{i+1} - x)$$

gdzie C i D to stałe całkowania, które mogę wyliczyć korzystając z warunków interpolacji $s_i(x_i) = y_i$ oraz $s_i(x_{i+1}) = y_{i+1}$. Dzięki temu mamy:

$$s_{i}(x) = \frac{s_{i}''(x_{i})}{6h}(x_{i+1} - x)^{3} + \frac{s_{i}''(x_{i+1})}{6h}(x - x_{i})^{3} + \left(\frac{y_{i+1}}{h} - \frac{s_{i}''(x_{i+1})h}{6}\right)(x - x_{i}) + \left(\frac{y_{i}}{h} - \frac{s_{i}''(x_{i})h}{6}\right)(x_{i+1} - x)$$

Do wyliczenia $s_i''(x)$ skorzystam z warunku ciągłości pierwszej pochodnej. Różniczkując powyższą funkcję na przedziale otrzymuję:

$$s_i'(x_i) = -\frac{h}{3}s_i''(x_i) - \frac{h}{6}s_i''(x_{i+1}) + \frac{y_{i+1} - y_i}{h}$$

Dla przejrzystości wprowadzam symbole:

$$\sigma_i = \frac{1}{6}s''(x_i) \left(= \frac{1}{6}s''_0(x_i) = \frac{1}{6}s''_1(x_i) \right)$$
$$\Delta_i = \frac{y_{i+1} - y_i}{h}$$

Wtedy:

$$s_1'(x_1)=\Delta_1-h(\sigma_2+2\sigma_1)$$

$$s_0'(x_1)=\Delta_0+h(2\sigma_1+\sigma_0)$$
 (wyznaczane analogicznie dla s_{i-1})

musza być sobie równe:

$$\Delta_1 - h(\sigma_2 + 2\sigma_1) = \Delta_0 + h(2\sigma_1 + \sigma_0)$$

 $h(\sigma_0 + 4\sigma_1 + \sigma_2) = \Delta_1 - \Delta_0$

Mamy w jednym równaniu trzy niewiadome, więc koniecznie jest określenie warunków brzegowych, dlatego przyjmuję $s''(x_0) = s''(x_2) = 0 \ (= \sigma_0 = \sigma_2) \ (natural\ cubic\ spline)$. Pozostaje wtedy:

$$4h\sigma_{1} = \Delta_{1} - \Delta_{0}$$

$$4h\sigma_{1} = \frac{y_{0} - 2y_{1} + y_{2}}{h}$$

$$\sigma_{1} = \frac{y_{0} - 2y_{1} + y_{2}}{4h^{2}}$$

Ostateczną postać funkcji interpolującej s otrzymamy podstawiając współrzędne węzłów interpolacji oraz wartości σ_i do wzoru:

$$s(x) = \begin{cases} y_0 + b_0(x - x_0) + c_0(x - x_0)^2 + d_0(x - x_0)^3, & x \in [x_0, x_1] \\ y_1 + b_1(x - x_1) + c_1(x - x_1)^2 + d_1(x - x_1)^3, & x \in [x_1, x_2] \end{cases}$$

gdzie

$$b_i = \frac{y_{i+1} - y_i}{h} - h(\sigma_{i+1} + 2\sigma_i)$$

$$c_i = 3\sigma_i$$

$$d_i = \frac{\sigma_{i+1} - \sigma_i}{h}$$

5 Bibliografia

Wykład MOwNiT - Interpolacja - Marian Bubak, Katarzyna Rycerz Wykład MOwNiT - $Funkcje\ sklejane$ - $spline\ functions$ - Marian Bubak, Katarzyna Rycerz

Dokumentacja SciPy Manual

Dokumentacja NumPy