

启用内置的EKF，这会极大的减小震动，同时导致明显的延迟感。  
开启关闭后请调节EKFConfig页面的相关设置和Opentrack的滤波器。

是否发送UDP和对应的IP地址以及端口。

重识别的间隔，如果CPU富裕可以适度开小，最小为1，反之如果占用过大可以适度增加。对精度有一定影响。

FSA/PnP的混合率。仅在非EKF模式有效，两个模型对光照摄像头适应不同。请酌情调整。

FSA和PnP方法的修正，需要调节至左右拉FSA/PnP时，上下基本不动。

Landmark方法使用的模型。坐标速度快精确度低，右边精度高速度慢。狗斗推荐左边档，BVR/操作仪表/冷启动推荐右边。

相机编号和采样率。根据你的设备调整

是否开启自动曝光

手动曝光和增益调节，越右边越明亮。注意过大的增益会导致过量噪点，影响数据稳定。在自动曝光不适当的情况下请酌情调节。

绑定摇杆回中热键。键盘目前只支持默认左Alt+C回中。

绑定暂停键，用于暂停头瞄功能。

Config

General EKFConfig About

### General

☐ EKF ☐ Directly Control Game

☒ Send UDP

IP: 127.0.0.0.0.1 Port: 4242

Detect Duration: 10

FSA/PnP Slerp Rate

FSA/PnP Pitch Offset: 11

Landmark Model

FAST/NOISY SLOW/ACCURACY

### Camera

ID: 0 FPS: 60 ☒ AUTO EXPO

EXPO

GAIN

### Hotkeys

Joy: iitek Pro Flight X-55 Rhino Thrott'

CenterBtn: 1 Unbind Bind

Joy: PauseBtn: 0 Unbind Bind

foxtracker.xuhao1.me

www.xuhao1.me

OK Cancel