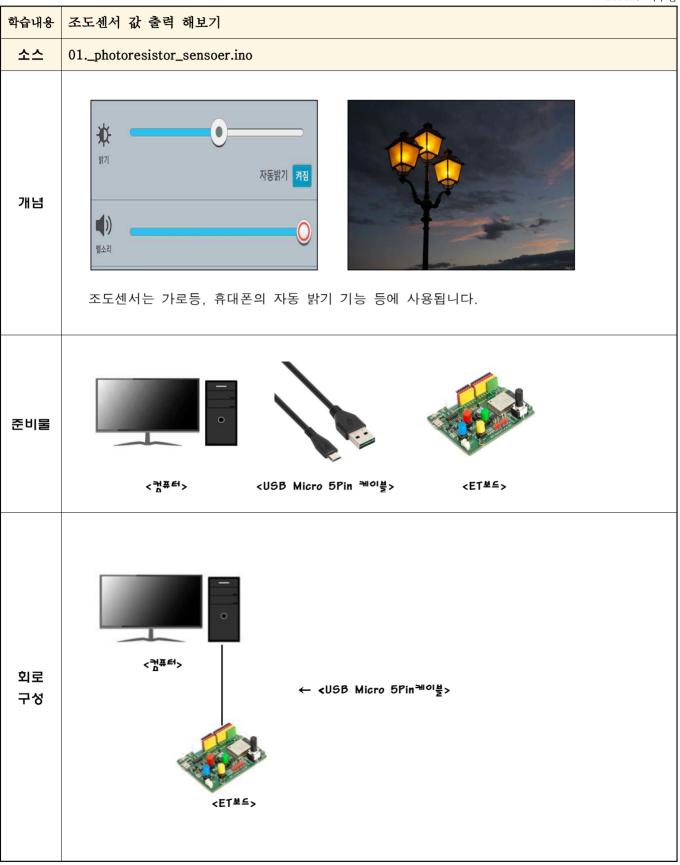
ET보드 level2 콘텐츠

211126 최수범



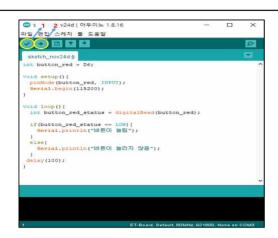


① 컴퓨터 본체의 USB포트에 케이블을 연결합니다.

회로 구성



② 다른 한쪽 케이블을 ET보드에 연결합니다.



① 아두이노 코드입력 후 상단의 1 [확인]아이콘을 클릭하고 완료되면 2 [업로드] 아이콘도 클해 펌웨어를 ET보드에 업로드합니다.

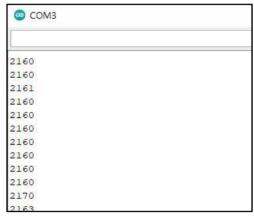


② 업로드까지 마치면 우측상단 돋보기 모양의 "시리얼모니터"를 클릭해줍니다.

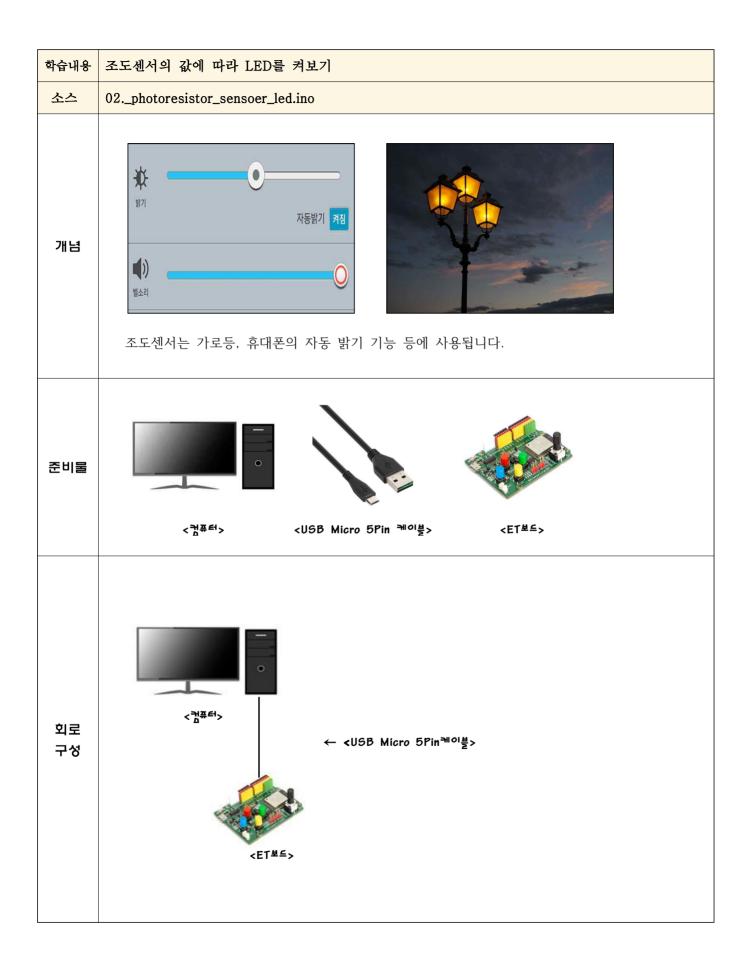




① 조도센서가 빛의 양을 측정합니다.



② 측정된 값을 시리얼 모니터로 출력합니다.





① 컴퓨터 본체의 USB포트에 케이블을 연결합니다.

회로 구성



② 다른 한쪽 케이블을 ET보드에 연결합니다.

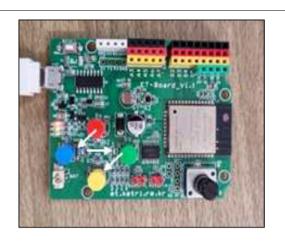
```
// 조도센서
     int sensor = A1;
                                // 빨강 LED
     int led_red = D2;
                                // 파랑 LED
     int led_blue = D3;
                                // 초록 LED
     int led_green = D4;
                                // 노랑 LED
     int led_yellow = D5;
소스
     void setup(){
코드
      pinMode(led_red, OUTPUT); // 핀 모드 설정
     pinMode(led_blue, OUTPUT); // 핀 모드 설정
      pinMode(led_green, OUTPUT);
                                // 핀 모드 설정
      pinMode(led_yellow, OUTPUT); // 핀 모드 설정
     }
     void loop(){
      // 센서가 측정한 값 저장
```

```
int sensor_result = analogRead(sensor);
 digitalWrite(led red, LOW);
 digitalWrite(led blue, LOW);
 digitalWrite(led green, LOW);
 digitalWrite(led_yellow, LOW);
 // 센서측정값이 2000 미만 이라면 빨강 LED 켜기
 if(sensor result < 2000){</pre>
   digitalWrite(led_red, HIGH);
 }
 // 센서측정값이 1500 미만 이라면 파랑 LED 켜기
 if(sensor result < 1500){</pre>
   digitalWrite(led_blue, HIGH);
 }
 // 센서측정값이 1000 미만 이라면 초록 LED 켜기
 if(sensor result < 1000){</pre>
   digitalWrite(led_green, HIGH);
 }
 // 센서측정값이 500 미만 이라면 노랑 LED 켜기
 if(sensor_result < 500){</pre>
   digitalWrite(led_yellow, HIGH);
 }
}
```

동 작 과 정



① 조도센서가 빛의 양을 측정합니다.



- ② **조도센서**의 값이 낮아지면 LED가 순차적으로 켜집니다. (빨-파-초-노)
 - ※ 손가락으로 조도센서 가려보기

통 작 과 정



- ③ **조도센서**의 값이 커지면 LED가 순차적으로 꺼집니다. (노-초-파-빨)
 - ※ 손전등으로 조도센서 비춰보기

① 회로

○ 조도센서에 대한 참고 링크 :

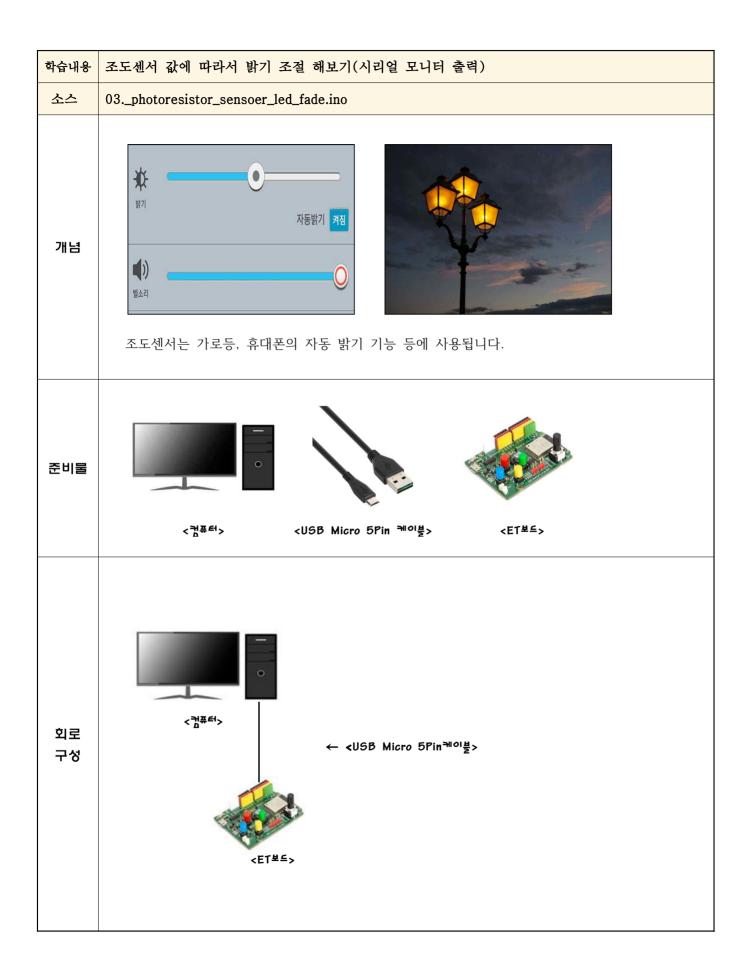
참고 사항

 $\underline{https://sweetnew.tistory.com/165}$

② 소스코드

○ analogRead에 대한 참고 링크 :

https://www.arduino.cc/reference/en/language/functions/analog-io/analogread/





① 컴퓨터 본체의 USB포트에 케이블을 연결합니다.

회로 구성



② 다른 한쪽 케이블을 ET보드에 연결합니다.

```
// 조도센서
     int sensor = A1;
                                // 빨강 LED
     int led_red = D2;
                                 // 밝기 값
     int brightness = 0;
     void setup(){
       ledcAttachPin(led_red, 0);
       ledcSetup(0, 4000, 8);
소스
       Serial.begin(115200);
코드
     }
     void loop(){
      brightness = map(analogRead(sensor), 0, 4095, 255, 0);
      Serial.println(brightness);
      ledcWrite(0, brightness);
```



① 조도센서가 빛의 양을 측정합니다.





② **조도센서**의 값이 낮아질수록 LED의 밝기가 밝아집니다.



- ③ **조도센서**의 값이 커질수록 LED의 밝기가 어두워집니다.
 - ※ 손전등으로 조도센서에 비춰보면서 확인

① 회로 ○ 조되

○ 조도센서에 대한 참고 링크 :

https://sweetnew.tistory.com/165

② 소스코드

참고 사항

○ analogRead에 대한 참고 링크 :

https://www.arduino.cc/reference/en/language/functions/analog-io/analogread/

○ analogWrite에 대한 참고 링크 :

https://github.com/ERROPiX/ESP32_AnalogWrite & https://makernambo.com/81