ET보드 level2 콘텐츠

학습내용	가변저항 값 출력 해보기
소스	01variable_resistance_sensor
개념	스피커의 음량 조절 다이얼 및 레이싱 휠에 사용됩니다.
준비물	<컴퓨터> <usb 5pin="" micro="" 케이블=""> <et보드></et보드></usb>
회로 구성	< 컴 퓨터> USB Micro 5Pin케이블> <et보드< li=""> > </et보드<>



① 컴퓨터 본체의 USB포트에 케이블을 연결 합니다.

회로 구성



② 다른 한쪽 케이블을 ET보드에 연결 합니다.

```
int sensor = A0;  // 가변저항 센서

void setup(){
Serial.begin(115200);  // 통신속도
}
코드

void loop(){
int sensor_result=analogRead(sensor);  // 가변저항 센서 값 저장
Serial.println(sensor_result);  // 가변저항 센서 값 출력
}
```

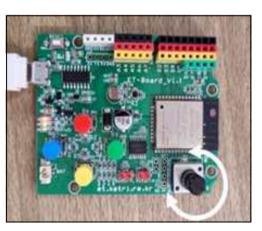


① 아두이노 코드입력 후 상단의 1 [확인]아이콘을 클릭하고 완료되면 2 [업로드] 아이콘도 클릭해 펌웨어를 ET보드에 업로드 합니다.

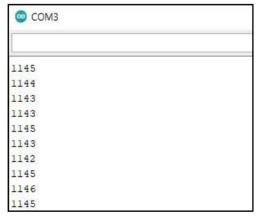


② 업로드까지 마치면 우측상단 돋보기 모양의 "시리얼모니터"를 클릭 해 줍니다.





① 가변저항을 좌우로 돌려 봅니다.



② 시리얼 모니터에 가변저항의 값이 변하는 것을 확인 할 수 있습니다.

학습내용	가변저항 값에 따라 LED 순차적으로 켜보기(빨강-파랑-노랑-초록)
소스	02variable_resistance_sensor_led
개념	스피커의 음량 조절 다이얼 및 레이싱 휠에 사용됩니다.
준비물	< 컴퓨터> < USB Micro 5Pin 케이블> < ET보드>
회로 구성	<t퓨터> <usb 5pin케이블="" micro=""> <et보드></et보드></usb></t퓨터>



① 컴퓨터 본체의 USB포트에 케이블을 연결 합니다.

회로 구성

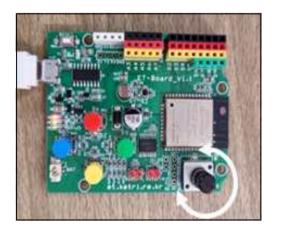


② 다른 한쪽 케이블을 ET보드에 연결 합니다.

```
int sensor = A0;
                                // 가변저항 센서
                                // 빨강 LED
     int led red = D2;
                                // 파랑 LED
     int led blue = D3;
     int led green = D4;
                                // 초록 LED
                                // 노랑 LED
     int led_yellow = D5;
     void setup(){
      pinMode(led_red,OUTPUT); // 핀 모드 설정
소스
코드
      pinMode(led_blue,OUTPUT); // 핀 모드 설정
      pinMode(led_green,OUTPUT);
                                 // 핀 모드 설정
       pinMode(led_yellow,OUTPUT); // 핀 모드 설정
     }
     void loop(){
      // 센서가 측정한 값 저장
      int sensor_result = analogRead(sensor);
```

```
digitalWrite(led_red,LOW);
digitalWrite(led_blue,LOW);
digitalWrite(led green,LOW);
digitalWrite(led_yellow,LOW);
// 센서측정값이 500초과 빨강 LED 켜기
if(sensor result > 500){
 digitalWrite(led_red,HIGH);
}
// 센서측정값이 1000초과 파랑 LED 켜기
if(sensor result > 1000 ){
 digitalWrite(led_blue,HIGH);
}
// 센서측정값이 1500초과 노랑 LED 켜기
if(sensor_result > 1500){
 digitalWrite(led_yellow,HIGH);
}
// 센서측정값이 2000초과 초록 LED 커기
if(sensor_result > 2000){
 digitalWrite(led_green,HIGH);
}
```

통 작 과 정



① 가변저항을 반시계 방향으로 돌려봅니다.



② 가변저항의 값이 커지면 **LED가 순차적**으로 켜집니다. (**빨-파-노-초**)

통 작 과 정



③ 가변저항의 값이 작아지면 **LED가 순차적**으로 꺼집니다. (초-노-파-빨)

① 회로

○ 가변저항에 대한 참고 사항 :

 $\frac{\text{https://ko.wikipedia.org/wiki/\%EA\%B0\%80\%EB\%B3\%80\%EC\%A0\%80\%ED\%95\%AD}{\text{https://wikidocs.net/}30788}$

참고 사항

② 소스코드

○ analogRead에 대한 참고 링크 :

https://search.arduino.cc/search?tab=reference&q=analogRead

학습내용	가변저항 값에 따라 빨강 LED의 밝기 조절 해보기
소스	03variable_resistance_sensor_led_fade
개념	스피커의 음량 조절 다이얼 및 레이싱 휠에 사용됩니다.
준비물	< 컴퓨터> < USB Micro 5Pin 케이블> < ET보드>
회로 구성	< 컴퓨터> ← <usb 5pin케이블="" micro=""> <et보드></et보드></usb>



① 컴퓨터 본체의 USB포트에 케이블을 연결 합니다.

회로 구성



② 다른 한쪽 케이블을 ET보드에 연결 합니다.

```
int sensor = A0;  // 가변저항 센서
int led_red = D2;  // 빨강 LED
int brightness = 0;

void setup(){
  ledcAttachPin(led_red, 0);
  ledcSetup(0, 4000, 8);
  Serial.begin(115200);  // 통신속도

코드
}

void loop (){
  brightness = map(analogRead(sensor), 0, 4095, 0, 255);
  Serial.println(brightness);
  ledcWrite(0, brightness);
}
```



① 가변저항을 반시계 방향으로 돌려봅니다.





② 가변저항의 값에 커지면 **LED의 밝기**가 밝아집니다.



③ 가변저항의 값이 작아지면 **LED의 밝기**가 어두워집니다.

① 회로

○ 가변저항에 대한 참고 사항 :

 $\frac{https://ko.wikipedia.org/wiki/\%EA\%B0\%80\%EB\%B3\%80\%EC\%A0\%80\%ED\%95\%AD}{https://wikidocs.net/30788}$

참고

② 소스코드

사항

○ analogRead에 대한 참고 링크 :

https://search.arduino.cc/search?tab=reference&q=analogRead

○ analogWrite에 대한 참고 링크 :

https://github.com/ERROPiX/ESP32_AnalogWrite / https://makernambo.com/81