

# Lab5 Tomasulo 和 cache 一致性

## 模拟器使用

### 实验目的：

1. 熟悉 Tomasulo 模拟器和 cache 一致性模拟器（监听法和目录法）的使用
2. 加深对 Tomasulo 算法的理解，从而理解指令级并行的一种方式-动态指令调度
3. 掌握 Tomasulo 算法在指令流出、执行、写结果各阶段对浮点操作指令以及 load 和 store 指令进行什么处理；给定被执行代码片段，对于具体某个时钟周期，能够写出保留站、指令状态表以及浮点寄存器状态表内容的变化情况。
4. 理解监听法和目录法的基本思想，加深对多 cache 一致性的理解
5. 做到给出指定的读写序列，可以模拟出读写过程中发生的替换、换出等操作，同时模拟出 cache 块的无效、共享和独占态的相互切换

### 实验要求：

#### 一、Tomasulo 算法模拟器

使用模拟器进行以下指令流的执行并对模拟器截图、回答问题

L.D F6, 21 (R2)

L.D F2, 2, 0 (R3)

MUL.D F0, F2, F4

SUB.D F8, F6, F2

DIV.D F10, F0, F6

ADD.D F6, F8, F2

假设浮点功能部件的延迟时间：加减法 2 个周期，乘法 10 个周期，load/store 2 个周期，除法 40 个周期。

1. 分别截图（当前周期 2 和当前周期 3），请简要说明 load 部件做了什么改动
2. 请截图（MUL.D 刚开始执行时系统状态），并说明该周期相比上一周期整个系统发生了哪些改动（指令状态、保留站、寄存器和 Load 部件）
3. 简要说明是什么相关导致 MUL.D 流出后没有立即执行
4. 请分别截图（15 周期和 16 周期的系统状态），并分析系统发生了哪些变化
5. 回答所有指令刚刚执行完毕时是第多少周期，同时请截图（最后一条指令写 CBD 时认为指令流执行结束）

#### 二、多 cache 一致性算法-监听法

1. 利用模拟器进行下述操作，并填写下表

所进行的访问	是否发生了替换？	是否发生了写回？	监听协议进行的操作与块状态改变
--------	----------	----------	-----------------

CPU A 读第 5 块			
CPU B 读第 5 块			
CPU C 读第 5 块			
CPU B 写第 5 块			
CPU D 读第 5 块			
CPU B 写第 21 块			
CPU A 写第 23 块			
CPU C 写第 23 块			
CPU B 读第 29 块			
CPU B 写第 5 块			

2. 请截图，展示执行完以上操作后整个 cache 系统的状态。

### 三、多 cache 一致性算法-目录法

1. 利用模拟器进行下述操作，并填写下表

所进行的访问	监听协议进行的操作与块状态改变
CPU A 读第 6 块	
CPU B 读第 6 块	
CPU D 读第 6 块	
CPU B 写第 6 块	
CPU C 读第 6 块	
CPU D 写第 20 块	
CPUA 写第 20 块	
CPU D 写第 6 块	
CPU A 读第 12 块	

2. 请截图，展示执行完以上操作后整个 cache 系统的状态。

### 四、综合问答

1. 目录法和监听法分别是集中式和基于总线，两者优劣是什么？（言之有理即可）
2. Tomasulo 算法相比 Score Board 算法有什么异同？（简要回答两点：1.分别解决了什么相关，2.分别是分布式还是集中式）（参考第五版教材）
3. Tomasulo 算法是如何解决结构、RAW、WAR 和 WAW 相关的？（参考第五版教材）

## 实验验收：

只需要提交实验报告（pdf 格式），提交邮箱、截止日期和文档命名请看 github 实验主页