## 《数据结构》上机报告

姓名:	赵得泽	学号:	1753642	班级:	电子二班	得分:	
-----	-----	-----	---------	-----	------	-----	--

实验题目	排序算法汇总
问题描述	排序算法分为简单排序(时间复杂度为 0(n^2))和高效排序(时间复杂度为 0(nlog n))。
基本要求	本题给定 N 个整数,要求输出从小到大排序后的结果。 请用不同的排序算法(直接插入排序,折半插入排序,希尔排序,冒泡排序,快速排序,选择排序,归并排序,堆排序)分别进行测试,查看每个算法的运行时间和通过组数,进行对比分析,总结,写入报告中。
	已完成基本内容(序号): 1
选做要求	已完成选做内容(序号)
致据结构 设计	typedef int KeyType; typedef struct {     KeyType key; }RedType; typedef struct {     RedType r[MAX_SIZE + 1];     int length; }SqList; 数据结构主要用到的就是线性表中的顺序表;
	归并排序 归并排序

```
RedType L[MAX_SIZE / 2 + 2], R[MAX_SIZE / 2 + 2];
          void Merge(SqList&S, int left, int mid, int right)
              int n1 = mid - left, n2 = right - mid;
              for (int i = 0; i < n1; i++)
                 L[i] = S.r[left + i];
              for (int i = 0; i < n2; i++)
                 R[i] = S.r[mid + i];
              int i = 0, j = 0;
              R[n2]. key = L[n1]. key = INF;
              for (int k = left; k < right; k++)
                 if (L[i].key \leftarrow R[j].key)
                     S.r[k] = L[i++];
算法源码
              else
                     S.r[k] = R[j++];
              }
          void MergeSort(SqList&S, int left, int right)
              if (left + 1 < right)
                 int mid = (left + right) / 2;
                 MergeSort(S, left, mid);
                 MergeSort(S, mid, right);
                 Merge(S, left, mid, right);
              }
          这种方法也就是分治的策略,将有序的子序列合并,得到完全有序的序列。若将两个有序
          表合并成一个有序表,称为二路归并。
算法说明
及图示
                  4 8
          治
                     4 5
                                                     1 2 3 6
                                     3 4 5 6 7 8 https://blog.csdn.net/
                                      堆排序
```

```
RedType temp;
           typedef SqList HeapType;
           int pivotkey;
           void HeapAdjust(HeapType &H, int s, int m)
               int j;
               RedType rc = H.r[s];
               for (j = 2 * s; j \le m; j *= 2)
                   if (j < m\&H.r[j].key < H.r[j + 1].key)j++;
                   if (!(rc.key < H.r[j].key))break;</pre>
                   H.r[s] = H.r[j];
                   s = j;
算法源码
               H.r[s] = rc;
           void HeapSort(HeapType&H)
               RedType temp;
               for (int i = H. length / 2; i > 0; i--)
                   HeapAdjust (H, i, H. length);//建立初始大顶堆;
               for (int i = H. length; i > 1; i--)
                   temp = H.r[1];
                   H.r[1] = H.r[i];
                   H.r[i] = temp;
                   HeapAdjust(H, 1, i - 1);//将1~i-1重新调整为大顶堆;
               }
```

#### 堆的说明:

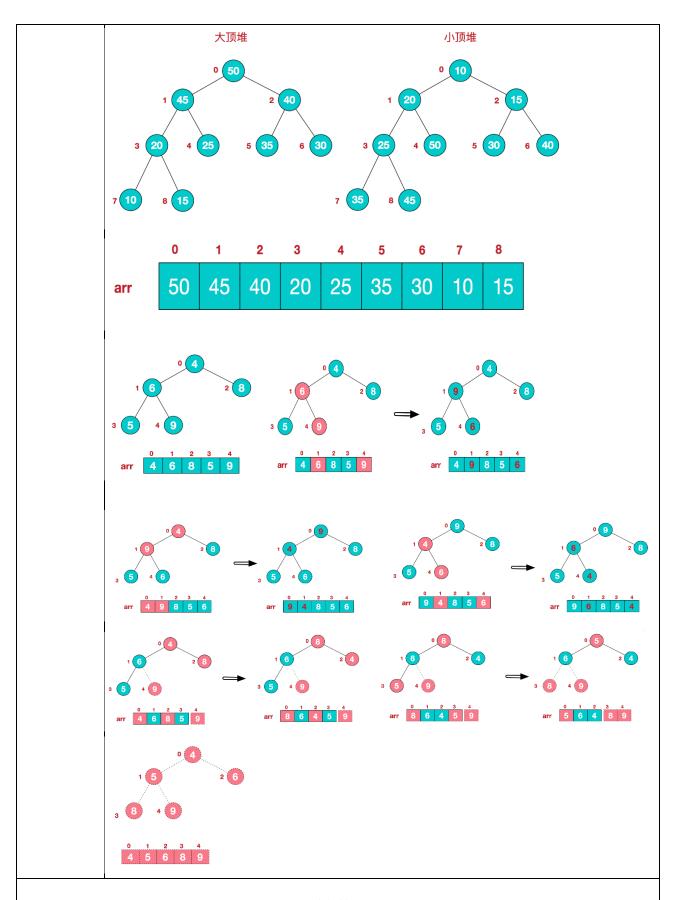
- (1) 性质: 堆是一棵完全二叉树,完全二叉树不一定是堆;
- (2)分类:大顶堆:父节点不小于子节点键值,小顶堆:父节点不大于子节点键值;上 述算法中我们采用的是大顶堆;
- (3) 左右孩子:没有大小的顺序。
- (4) 堆的存储: 一般都用数组来存储堆, i结点的父结点下标就为(i-1)/2(i-1)/2。它的左右子结点下标分别为 2\*i+12\*i+1 和 2\*i+22\*i+2。如第0个结点左右子结点下标分别为1和2。

#### 算法说明及 图示

#### 算法描述:

将初始的待排序关键字序列建立成大顶堆,次堆为初始的无序区;再将堆顶元素r[1]与最后一个元素r[n]交换,此事得到新的无序区r[1,2…,n-1],且满足r[1,2…,n-1]<=r[n];由于交换后的新堆顶可能违反堆的性质,所以对当前r[1,2…,n-1]继续进行调整为大顶堆,然后再将r[1]与无序区的最后一个元素交换,以此类推,不断重复直到有序取得元素个数为n-1,则整个排序过程完成。

算法图示:



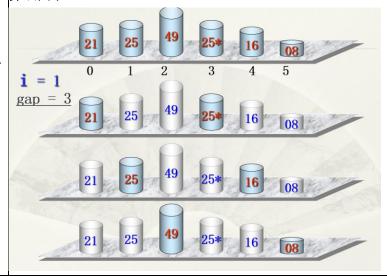
希尔排序

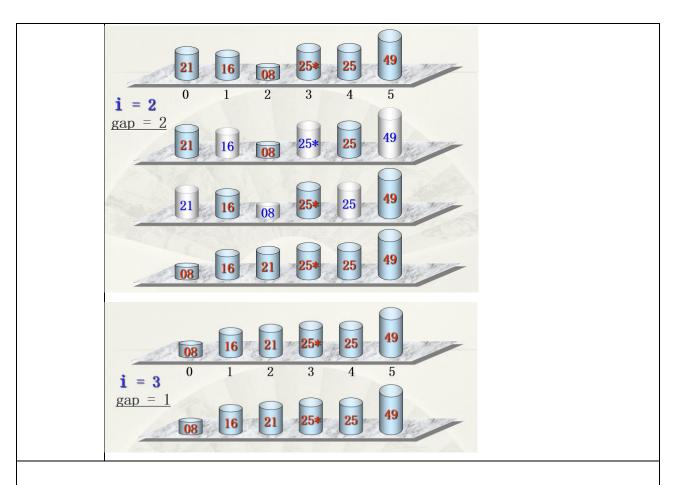
```
void ShellInsert(SqList &L, int gap)
              int j;
              for (int i = gap + 1; i \le L. length; i++)
                  if (L.r[i].key < L.r[i - gap].key)
                      L.r[0] = L.r[i];
                      for (j = i - gap; j > 0 \&\& L.r[0].key < L.r[j].key; j = j - gap)
算法源码
                          L.r[j + gap] = L.r[j];
                      L.r[j + gap] = L.r[0];
                  }
              }
           void ShellSort(SqList&L, int Delta[], int t)
              for (int k = 0; k < t; k++)
                  ShellInsert(L, Delta[k]);
           希尔排序方法又称为"缩小增量"排序。
           算法描述:
```

先将整个待排对象序列按照一定间隔分割成为若干子序列,分别进行直接插入排序 然后缩小间隔,对整个对象序列重复以上的划分子序列和分别排序工作,直到最后间隔为 1

此时整个对象序列已"基本有序",最后,进行一次直接插入排序。 算法图示:

#### 算法说明及 图示





#### 快速排序

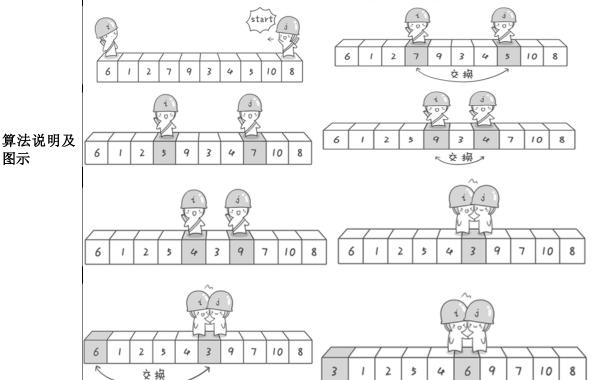
```
第一种:
           RedType temp;
           int pivotloc;
           int pivotkey;
           int ppp(SqList&L, int high, int low)
               pivotkey = L.r[low].key;//枢轴记录关键字
               while (low < high)
               {
                   while (low < high&&L.r[high].key >= pivotkey)
算法源码
                       high--;
                   temp = L.r[low];
                   L.r[low] = L.r[high];
                   L.r[high] = temp;
                   while (low < high&&L.r[low].key <= pivotkey)</pre>
                       1ow++;
                   temp = L.r[low];
                   L.r[low] = L.r[high];
                   L.r[high] = temp;
```

```
return low;
int QuickSort(SqList &L, int low, int high)
   if (low < high)
       pivotloc = ppp(L, high, low);
       QuickSort(L, low, pivotloc - 1);//低子表进行递归
       QuickSort(L, pivotloc + 1, high);//高子表进行递归
   }
第二种:
RedType temp;
int pivotkey;
void QuickSort(SqList&L, int low, int high)
   if (low < high)
    {
       int pl = low, ph = high;
       pivotkey = L.r[low].key;//枢轴记录关键字
       RedType p = L.r[low];
       while (low < high)
           while (low < high&&L.r[high].key >= pivotkey)
               high--;
           if (low < high)
               L.r[low++] = L.r[high];
           while (low < high&&L.r[low].key <= pivotkey)</pre>
               low++:
           if (low < high)
               L.r[high--] = L.r[low];
       L.r[low] = p;
       QuickSort(L, pl, low - 1);//低子表进行递归
       QuickSort(L, low + 1, ph);//高子表进行递归
   }
```

快速排序的基本思想:通过一趟排序将待排记录分隔成独立的两部分,其中一部分记录的 关键字均比另一部分的关键字小,则可分别对这两部分记录继续进行排序,以达到整个序 列有序。 算法图示:

图示

以 3 1 2 5 4 6 9 7 10 8 为例,取中间数6为参照数



#### 选择排序

```
void SelectSort(SqList &L)
              int k;
              for (int i = 1; i < L. length; i++)
              {
                 k = i;
                 for (int j = i + 1; j <= L. length; j++)//选出剩余元素中最小值
                     if (L.r[j].key < L.r[k].key)
算法源码
                         k = j;
                  if (k != i)//将第i个与剩余元素中的最小值交换
                  {
                     RedType temp = L.r[k];
                     L.r[k] = L.r[i];
                     L.r[i] = temp;
                 }
              }
```

#### 算法描述:

每次从待排序的数据元素中选出最小(或最大)的一个元素,存放在序列的起始位置,知道 全部待排序的数据元素排完。

#### 算法图示:

排序前: 9 1 2 5 7 4 8 6 3 5

第1趟: 1 9 2 5 7 4 8 6 3 5

第2趟: 1 2 9 5 7 4 8 6 3 5

第3趟: 1 2 3 5 7 4 8 6 9 5

第4趟: 1 2 3 4 7 5 8 6 9 5

第5趟: 1 2 3 4 5 7 8 6 9 5

**红色粗体**表示位置 发生变化的元素

第6趟: 1 2 3 4 5 5 8 6 9 7

第7趟: 1 2 3 4 5 5 6 8 9 7

第8趟: 1 2 3 4 5 5 6 7 9 8

第9趟: 1 2 3 4 5 5 6 7 8 9

排序后: 1 2 3 4 5 5 6 7 8 9

#### 算法说明及 图示

#### 插入排序

#### 算法描述:

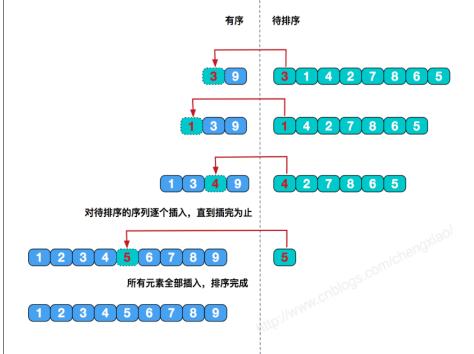
算法源码

算法说明及

图示

工作原理是通过构建有序序列,对于未排序数据,在已排序序列中从后向前扫描,找到相应位置并插入。插入排序在实现上,通常采用 in-place 排序 (即只需用到 0(1)的额外空间的排序),因而在从后向前扫描过程中,需要反复把已排序元素逐步向后挪位,为最新元素提供插入空间。

算法图示:



#### 折半插入排序

```
void BInsertSort(SqList &L)
               int j;
               for (int i = 2; i \le L. length; i++)
                   L.r[0] = L.r[i];
                   int low = 1;
                   int high = i - 1;
                   while (low <= high)
算法源码
                       int m = (low + high) / 2;
                       if (L.r[0].key < L.r[m].key)
                           high = m - 1;
                       else
                           1ow = m + 1;
                   for (j = i - 1; j >= high + 1; j--)
                       L.r[j + 1] = L.r[j];
                   L.r[high + 1] = L.r[0];
               }
```

#### 算法描述:

设在顺序表中有一个对象序列V[0], V[1], ···, v[n-1]。其中,v[0], V[1], ···, v[i-1] 是已经排好序的对象。在插入 v[i] 时,利用折半搜索法寻找 v[i] 的插入位置。 算法图示:

#### 算法说明及 图示

```
初始关键字: 32 46 21 6 8 4 i=1: (32) 46 21 6 8 4 i=2: (32 46) 21 6 8 4 i=3: (21 32 46) 6 8 4 i=4: (6 21 32 46) 8 4 i=5: (6 8 21 32 46) 4
```

```
冒泡排序
        void BubbleSort(SqList &L)
           for (int i = 1; i < L. length; i++)
               for (int j = 1; j \le L. length -i; j++)
                  if (L.r[j + 1].key < L.r[j].key)
算法源码
                  {
                     RedType temp = L.r[j + 1];
                     L.r[j + 1] = L.r[j];
                    L.r[j] = temp;
                 }
              }
         算法描述:
        设待排序对象序列中的对象个数为 n。最多作 n-1 趟排序。在第 i 趟中顺次两两比较
        r[j-1].Key和r[j].Key, j = i, i+1, ..., n-i-1。如果发生逆序,则交换r[j-1]和
        r[j]。
         算法图示:
         相邻元素两两比较,反序则交换
          9 | 3 |
                  1 4
                                  8
                                      6
                                          5
              9
算法说明及
图示
          第一轮完毕,将最大元素9浮到数组顶端
                     2
                              8
          同理,第二轮将第二大元素8浮到数组顶端
          1 3
                              6
                                          9
          排序完成
```

属性	平均时间	最坏时间复	本实验运行时间	通过数据组数
算法	复杂度	杂度复杂度		
InsertSort	0(n²)	0 (n²)	3.182 seconds	10
BInsertSort	0 (n <sup>2</sup> )	0 (n²)	3.515 seconds	10
ShellSort	O(nlogn)	0 (n <sup>1.3</sup> )	5.678 seconds	15
BubbleSort	0(n²)	0 (n²)	3.157 seconds	8
QuickSort	O(nlogn)	0 (n²)	6.736 seconds	12
HeapSort	O(nlogn)	O(nlogn)	4.05 seconds	15
MergeSort	O(nlogn)	O(nlogn)	1.802 seconds	15
SelectSort	$0(n^2)$	$0(n^2)$	4.146 seconds	8

# 算法结果分 析

各种常用排序算法						
类别	排序方法	时间复杂度			空间复杂度	ملاحة عاد
		平均情况	最好情况	最坏情况	辅助存储	稳定性
插入排序	直接插入	0 (n²)	0(n)	0 (n²)	0(1)	稳定
	shell排序	0 (n <sup>1, 3</sup> )	0(n)	0 (n²)	0(1)	不稳定
选择排序	直接选择	0 (n²)	0 (n²)	0 (n²)	0(1)	不稳定
	堆排序	O(nlog <sub>2</sub> n)	O(nlog <sub>2</sub> n)	O(nlog <sub>2</sub> n)	0(1)	不稳定
交换排序	冒泡排序	0 (n²)	0(n)	0 (n²)	0(1)	稳定
	快速排序	O(nlog <sub>2</sub> n)	O(nlog <sub>2</sub> n)	0 (n²)	O(nlog <sub>2</sub> n)	不稳定
归并排序		O(nlog <sub>2</sub> n)	O(nlog <sub>2</sub> n)	O(nlog <sub>2</sub> n)	0(1)	稳定

排序结果如图:

### 调试分析

13

81 68 33 40 89 72 75 21 75 3 63 15 54 3 15 21 33 40 54 63 68 72 75 75 81 89

	QuickSort	优点:极快数据移动少;
		缺点: 不稳定;
		此排序算法的效率在序列越乱的时候,效率越高。在数据有序时,会退化
		成冒泡排序;
	BubbleSort	优点: 稳定
各算法的分		缺点:慢,每次只能移动两个相邻的数据;
析总结	SelectSort	交换次数比冒泡排序少多了,由于交换所需 CPU 时间比比较所需的
		CPU 时间多, n 值较小时,选择排序比冒泡排序快。
	ShellSort	比较在希尔排序中是最主要的操作,而不是交换。用已知最好的步长序列
		的希尔排序比直接插入排序要快,甚至在小数组中比快速排序和堆排序还
		快,但在涉及大量数据时希尔排序还是不如快排;
	MergeSort	若 n 较大, 并且要求排序稳定, 则可以选择归并排序;

Ins	ertSort	优点:稳定,快
		缺点:比较次数不一定,比较次数越少,插入点后的数据移动越多,特
		别是当数据总量庞大的时候
		最好情况下,排序前对象已经按关键字大小从小到大有序,每趟只需与
		前面的有序对象序列的最后一个对象的关键字比较 1 次,总的关键字比
		较次数为 n-1, 不需要移动元素。
BIn	sertSort	折半查找比顺序查找快,所以折半插入排序就平均性能来说比直接插入
		排序要快。
		它所需要的关键字比较次数与待排序对象序列的初始排列无关,仅依赖
		于对象个数。
Hea	pSort	由于它在直接选择排序的基础上利用了比较结果形成。效率提高很大。它
		完成排序的总比较次数为 O(nlog2n)。它是对数据的有序性不敏感的一种
		算法。但堆排序将需要做两个步骤:一是建堆,二是排序(调整堆)。所以
		一般在小规模的序列中不合适,但对于较大的序列,将表现出优越的性能。