```
%Autor: Diana Huertas Vargas
%fecha:26/08/2022
%El siguiente Codigo nos ayuda a
% 1) Solucionar Ecuaciones diferenciales homogeneas de segundo orden con coeficientes
      Constantes
% 3) Graficas de: Posición, velocidad y aceleracion
syms x(t)% Esto es para definir una variable simbolica
%valor de los coeficientes de la ecuación diferencial
a=25;b=0;c=7800; % Parametros del Ejemplo 1 del documento latex
%%
%diff(x,t,2); % Esta función me determina de manera simbolica
                % la derivada de orden 2 respecto a t
                %Derivada de orden 1
%diff(x,t)
Ecu=a*diff(x,t,2)+b*diff(x,t)+c*x(t)==0\%Ecuación diferencial segundo orden hogogenea
Ecu(t) =
25 \frac{\partial^2}{\partial t^2} x(t) + 7800 x(t) = 0
         % con coeficientes constantes
%%
% Cuando el problema es con condiciones inciales
%dx=diff(x,t);
Cond1=[dx(0); x(0)]==[0;0.03]
Cond1 =
 \left( \left( \left( \frac{\partial}{\partial t} x(t) \right) \Big|_{t=0} \right) = 0x(0) = \frac{3}{100}
x(t)=dsolve(Ecu,Cond1)%Posición
x(t) =
3\cos(2\sqrt{78}\ t)
      100
%%
%Solucion general de La ED homogena
%x(t)=dsolve(Ecu)
%%
%Frecuencia Angular
%Periodo
vel=diff(x)%Velocidad
vel(t) = -\frac{3\sqrt{78}\sin(2\sqrt{78}t)}{50}
```

Acele(t) =

Acele=diff(x,t,2)%Aceleración

```
-\frac{234\cos(2\sqrt{78}\ t)}{25}
```

```
hold on

fplot(x,[0,6])%grafica Posicion

fplot(vel,[0,6])%grafica Velocidad

fplot(Acele,[0,6])%Grafica de la aceleración

hold off

legend('Posicion', 'Velocidad', 'Acelelarción')
```

