

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего  
профессионального образования  
Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

Лабораторная работа №1  
«Решение баллистической задачи»  
по курсу:  
«Моделирование»

Выполнил:  
студент группы ИУ9-82  
Иванов Георгий

Проверила:  
Домрачева А.Б.

Москва, 2019

# Содержание

<b>1</b>	<b>Постановка задачи</b>	<b>3</b>
<b>2</b>	<b>Теоретические сведения</b>	<b>4</b>
2.1	Модель Галилея . . . . .	4
2.2	Модель Ньютона . . . . .	4
<b>3</b>	<b>Практическая реализация</b>	<b>5</b>
<b>4</b>	<b>Результаты</b>	<b>8</b>
<b>5</b>	<b>Вывод</b>	<b>9</b>

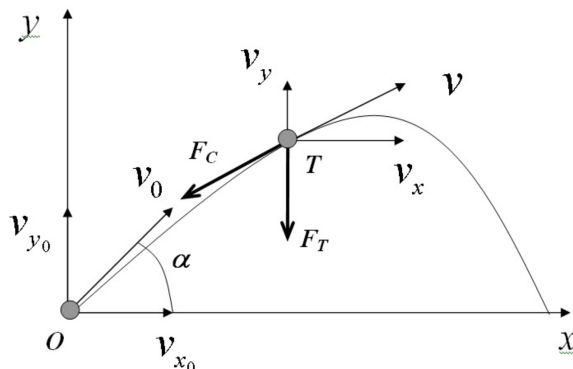
# 1 Постановка задачи

Необходимо определить дальность полёта снаряда, брошенного под углом  $\alpha$  к поверхности Земли с некоторой начальной скоростью  $v_0$ . Рассчитывая методом Ньютона, необходимо учесть сопротивление воздуха (плотность  $\rho = 1.29 \frac{\text{кг}}{\text{м}^3}$ ). Сравнить результат для данного метода с сопротивлением равным нулю, то есть пренебрегая им, и методом Галилея. Ускорение свободного падения примем за константу  $g = 9.8 \frac{\text{м}}{\text{с}^2}$ .

В качестве начальных данных имеем: свинцовый шарик  $\rho = 11340 \frac{\text{кг}}{\text{м}^3}$  диаметром 0,1 м брошен под углом  $\alpha = 45$  градусов с начальной скоростью  $v_0 = 10 \frac{\text{м}}{\text{с}}$ .

## 2 Теоретические сведения

### 2.1 Модель Галилея



Модель Галилея является упрощенной моделью для решения баллистической задачи. В этой модели мы только учитываем силу тяжести. В модели Галилея на входе переменная  $x$ , а на выходе переменная  $y$ , параметром системы будет являться  $g$  (ускорение свободного падения).

Распишем основные уравнения:

$$\begin{cases} x = (v_0 \cos(\alpha))t \\ y = (v_0 \sin(\alpha) - \frac{gt}{2})t \end{cases} \quad (1)$$

Для нахождения уравнения зависимости выразим  $t$  и подставим во второе уравнение. Тогда получим:

$$\begin{cases} t = \frac{x}{v_0 \cos(\alpha)} \\ y = xt g(\alpha) - \frac{gx^2}{2v_0 \cos^2(\alpha)} \end{cases} \quad (2)$$

### 2.2 Модель Ньютона

Основное отличие модели Ньютона от модели Галилея заключается в учетывании сопротивления воздуха. Сила сопротивления воздуха рассчитывается по формуле  $F_c = \beta v^2$ , коэффициент которой вычисляется по формуле:

$$\beta = \frac{C \rho S}{2}, \quad (3)$$

где  $C$  - баллистический коэффициент ( $C \approx 0.15$ ),  $S$  - площадь поперечного сечения снаряда ( $S = \pi r^2$ ),  $\rho$  - плотность воздуха.

При  $\beta \equiv 0$  модель Ньютона оказывается частным случаем методом Галилея.

Составляющие равнодействующей всех сил по осям  $X$  и  $Y$  равны:

$$\begin{cases} F_x = -\beta v_x \sqrt{v_x^2 + v_y^2} \\ F_y = -\beta v_y \sqrt{v_x^2 + v_y^2} - mg \\ \frac{dx}{dt} = v_x \\ \frac{dy}{dt} = v_y \end{cases}, \quad (4)$$

Применяя 2-й закон Ньютона, мы получаем систему, которая описывает движение тела, брошенного под углом к горизонту с учетом сопротивления воздуха. Это является моделью Ньютона.

$$\begin{cases} \frac{dv_x}{dt} = -\frac{\beta v_x}{m} \sqrt{v_x^2 + v_y^2} \\ \frac{dv_y}{dt} = -\frac{\beta v_y}{m} \sqrt{v_x^2 + v_y^2} - g \\ \frac{dx}{dt} = v_x \\ \frac{dy}{dt} = v_y \end{cases}, \quad (5)$$

Эта система должна быть дополнена начальными условиями:

$$\begin{cases} v_x(0) = v_0 \cos(\alpha) \\ v_y(0) = v_0 \sin(\alpha) \\ x(0) = 0 \\ y(0) = 0 \end{cases}. \quad (6)$$

Для численного решения системы дифференциальных уравнений воспользуемся методом Рунге-Кутты 4-го порядка, обеспечивающий достаточно высокую точность вычислений.

### 3 Практическая реализация

Ниже приведена реализация программы на языке Python 3, которая строит графики зависимости координаты y от координаты x в определенный промежуток времени для метода Галилея и методов Ньютона с учётом коэффициента сопротивления и без его учёта (Листинг 1).

```

1  #!/python -v
2  # -*- coding: utf-8 -*-
3
4  from scipy.integrate import solve_ivp
5  import numpy as np
6  import math
7  from matplotlib import pyplot as plt
8

```

```

9   C = 0.15  # баллистический коэффициент
10
11  rho_lead = 11340  # kg/m^3 - плотность меди
12  rho_air = 1.29  # kg/m^3 - плотность воздуха
13
14  v0_1 = 10  # начальная скорость
15
16  diam = 0.5  # диаметр шарика
17  rad = diam / 2  # радиус шарика
18  alpha = math.pi / 4  # угол в радианах
19
20  t_0 = 0  # время начала
21  t_max = 100  # время конца
22
23  beta = 0  # C * rho_air * S / 2
24  S = math.pi * (rad ** 2)  # площадь поперечного сечения
25  V = (4 / 3) * math.pi * (rad ** 3)  # объем шара
26  m = rho_lead * V  # масса шара
27
28  v0 = 150  # тестирование начальной скорости
29
30  eps = 1.e-4
31  g = 9.8  # m/sec^2
32
33  # Начальные условия
34  u0 = v0 * math.cos(alpha)
35  w0 = v0 * math.sin(alpha)
36  x0 = 0
37  y0 = 0
38
39
40  # функции по модели Галилея:
41  def x(t):
42      return v0 * math.cos(alpha) * t
43
44
45  def y(t):
46      return v0 * math.sin(alpha) * t - g * (t ** 2) / 2
47
48
49  # описание системы модели Ньютона:
50  def right_part(t, system):
51      (u, w, x, y) = system
52      factor = -beta * math.sqrt(u ** 2 + w ** 2) / m
53      return np.ndarray((4,), buffer=np.array([u * factor, w * factor - g, u, w]))
54

```

```

55  # начальные условия
56  def init_system():
57      return np.ndarray((4,), buffer=np.array([u0, w0, x0, y0]))
58
59
60  coords = solve_ivp(right_part, (t_0, t_max), init_system(), max_step=eps)
61  t_arr = coords['t']
62  coords = coords['y'][2:]
63
64
65  # удаляем все точки, где x < 0
66  def trim(arr):
67      M = np.where(arr[1] >= 0)[-1][-1]
68      return arr[:M, :M]
69
70
71  coords = trim(coords)
72
73  xvals, yvals = coords
74  gal_xvals = [x(t) for t in t_arr]
75  gal_yvals = [y(t) for t in t_arr]
76  gal_coords = np.ndarray((2, len(gal_xvals)), buffer=np.array([gal_xvals, gal_yvals]))
77  gal_coords = trim(gal_coords)
78  gal_xvals, gal_yvals = gal_coords
79
80  # Построение графика
81  plt.plot(gal_xvals, gal_yvals, 'r-', label='Galileo model')
82  plt.plot(xvals, yvals, 'b', label='Newton model')
83  plt.legend()
84  plt.ylabel('y')
85  plt.xlabel('x')
86  plt.show()

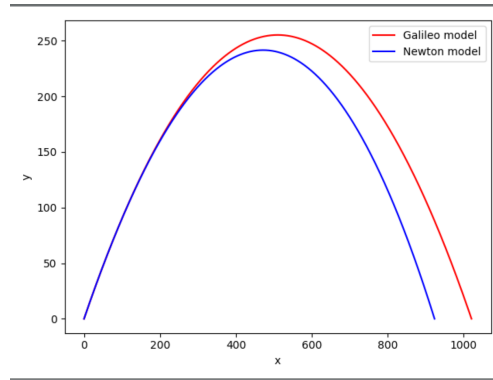
```

## 4 Результаты

Для начала разберем случай модели Ньютона, когда  $\beta \neq 0$ .

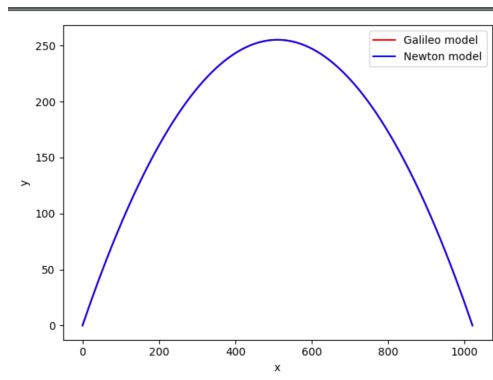
При  $v_0 = 100$  и  $\beta = 0.1$  координаты точки падения в модели Галилея:  $(x, y) = (1020.3985116434825, 0.009651530532778452)$ , а в модели Ньютона:  $(x, y) = (923.052998696859, 0.008128764647009045)$ .

Графический результат работы программы приведен на рисунке ниже.



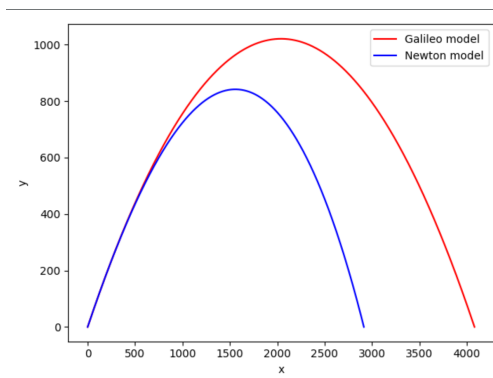
Далее разберем случай модели Ньютона, когда  $\beta = 0$  и сравним с моделью Галилея. При  $v_0 = 100$  координаты точки падения в модели Галилея:  $(x, y) = (1020.3985116434825, 0.009651530532778452)$  а в модели Ньютона:  $(x, y) = (1020.3985116411366, 0.00965152986713986)$ .

Графический результат работы программы приведен на рисунке ниже.



Далее увеличим начальную скорость и разберем случай модели Ньютона, когда  $\beta \neq 0$  и сравним с моделью Галилея. При  $v_0 = 200$  и  $\beta = 0.1$  координаты точки падения в модели Галилея:  $(x, y) = (4081.6151886864536, 0.017464300044139236)$ , а в модели Ньютона:  $(x, y) = (2914.48262197702, 0.014622545483177918)$ .

Графический результат работы программы приведен на рисунке ниже.





## 5 Вывод

В ходе выполнения лабораторной работы были изучены модели Ньютона и Галилея для решения баллистической задачи и была написана их реализация на языке Python 3.

Как модель Галилея, так и модель Ньютона позволяют описать движение тела, брошенного под углом к горизонту, однако модель Ньютона дает более точный результат, так как учитывает силу сопротивления воздуха. При одинаковых значениях параметров дальность полёта по модели Галилея больше, чем у модели Ньютона в силу того, что модель Ньютона учитывает сопротивление воздуха, которое направлена против скорости.

Кроме того, при  $\beta = 0$  модель Галилея является частным случаем модели Ньютона.