

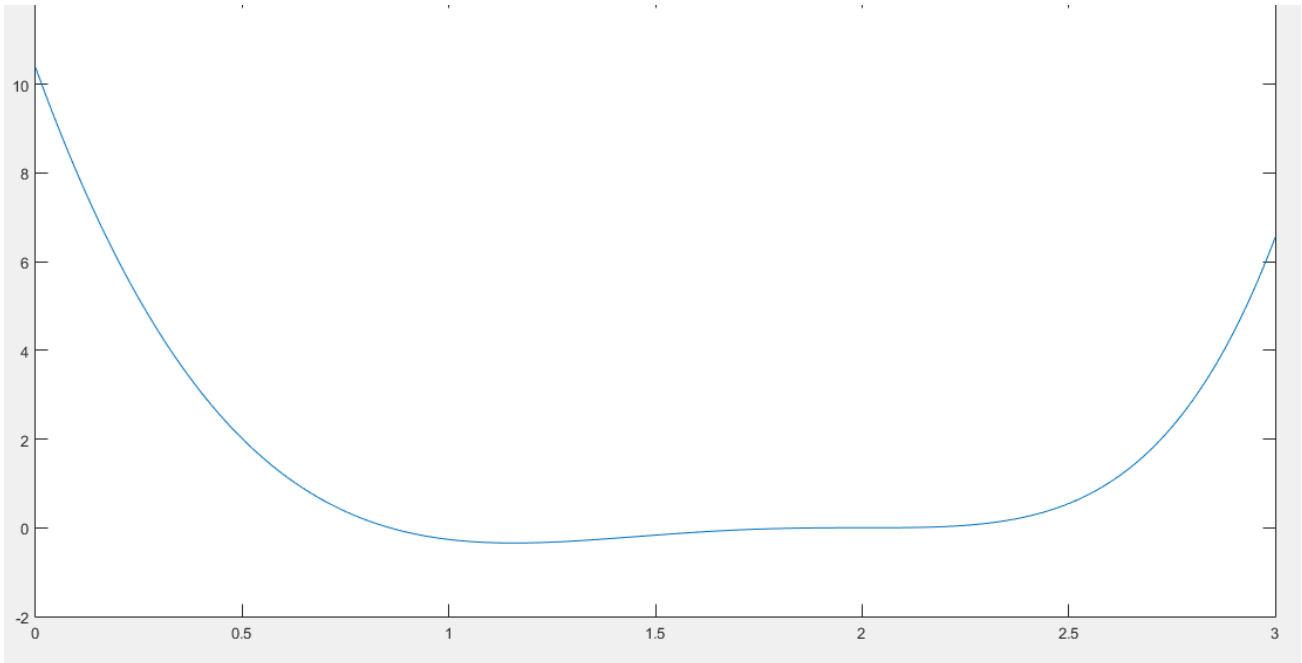
ΑΡΙΘΜΗΤΙΚΗ ΑΝΑΛΥΣΗ
1η ΕΡΓΑΣΙΑ

ονοματεπώνυμο: Παντελής Κυριακίδης
ΑΕΜ: 2551

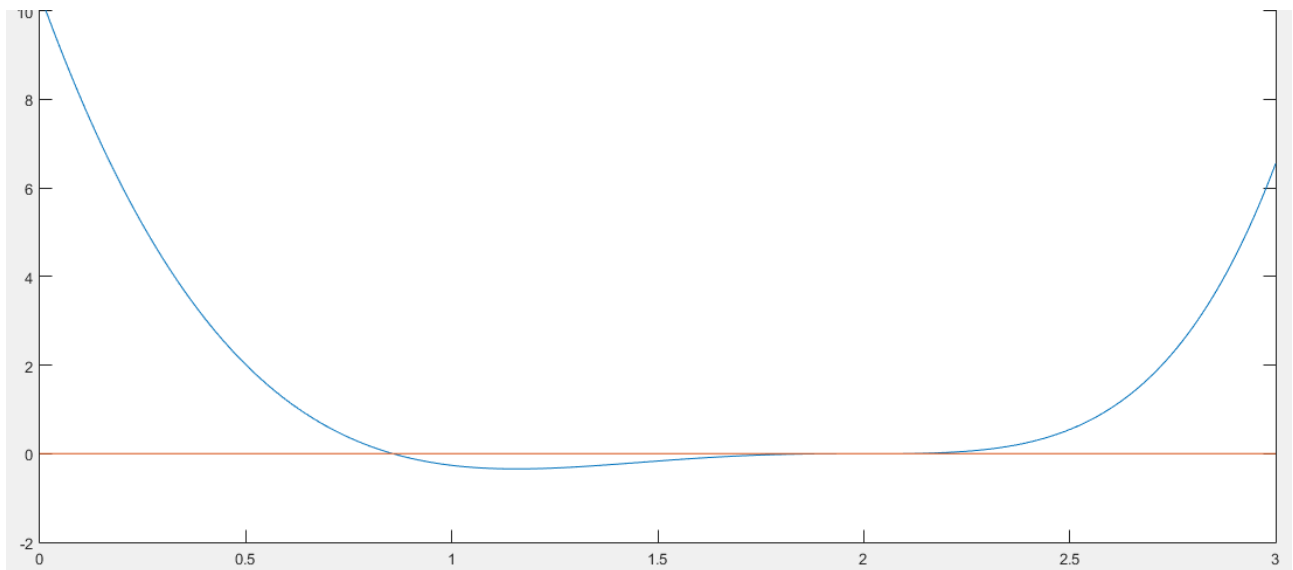
Άσκηση1:

Συνάρτηση: $f(x) = 14 \cdot x \cdot e^{(x-2)} - 12 \cdot e^{(x-2)} - 7 \cdot x^3 + 20 \cdot x^2 - 26x + 12$ στο διάστημα $[0,3]$.

Η γραφική παράσταση της συνάρτησης:



για να χωρίσω τα διαστήματα στα οποία βρίσκονται οι ρίζες της , κοιτάω περίπου σε ποια x μηδενίζεται:



με τη βοήθεια του παραπάνω γραφήματος , ορίζω τα διαστήματα: $[0,1]$ και $[1,3]$.

α) Μέθοδος Διχοτόμησης:

κώδικας matlab:

```

1 function [m,steps]= dixotomisi( a,b )
2 %D Summary of this function goes here
3 if (f(a)*f(b)<0) %Bolzano
4     steps=0; %step counter
5     while (abs(b-a)>10^(-6)/2)
6         m=(a+b)/2;
7         if (f(m)==0)
8             break;
9         end
10        if (f(m)*f(a)<0)
11            b=m;
12        else
13            a=m;
14        end
15        steps=steps+1;
16    end
17 else
18     disp('no root')
19 end
20
21 end

```

I=[0,1]

```
>> [m,steps]=dixotomisi(0,1)
```

```

m =
    0.8571

```

```

steps =
    21

```

Αποτελέσματα:

Παρατήρηση: στο διάστημα [1,3]
βρίσκει με την μία
ρίζα της
συνάρτησης
αλγόριθμος
σταματά στην 1η
επανάληψη.

I=[1,3]

```
>> [m,steps]=dixotomisi(1,3)
```

```

m =
    2

```

```

steps =
    1

```

β) Μέθοδος Newton-Raphson:

κώδικας matlab:

(Αλλάζω μόνο το a και το b
και το ξανατρέχω.)

```

1 %changing initial x value.
2 a=1; b=3; % [0,3]
3 x=b;
4 if (f(x)*ddf(x)<=0)
5     x=a;
6 end
7
8 %loops
9 k=0;
10
11 lastx=x;
12 x=lastx-f(lastx)/df(lastx);
13 e=abs(x-lastx);
14 k=1;
15 while (e>(10^(-6)/2))
16     lastx=x;
17     x=lastx-f(lastx)/df(lastx);
18     e=abs(x-lastx);
19     k=k+1;
20 end

```

Αποτελέσματα:

I=[0,1]

```
>> x
x =
    0.857142857142856
>> k
k =
    7
```

I=[0,1]

```
>> x
x =
    2.000017497293807
>> k
k =
    29
```

γ)Μέθοδος Τέμνουσας:

κώδικας matlab:

```
1 % initial values
2 x0=0; x1=1;
3
4 %loops
5 k=0;
6
7 x=0;
8 e=abs(x1-x0);
9 while (e>(10^(-6)/2))
10     if (k~=0)
11         x0=x1; x1=x;
12     end
13     x=x1-(f(x1)*(x1-x0))/(f(x1)-f(x0));
14     e=abs(x-x1);
15     k=k+1;
16 end
```

Αποτελέσματα:

I=[0,1]

```
>> x
x =
    0.857142857142854
>> k
k =
    8
```

I=[1,3]

```
>> x
x =
    0.857142857142860
>> k
k =
    23
```

I=[1.5,3]

```
>> x
x =
    1.999988860756149
>> k
k =
    38
```

To

τελευταίο
διάστημα το πήρα
γιατί δεν μου εμφα-
νίστηκε η 2η ρίζα
στο [1,3]

- για $\chi=0.8571$:
 - διχοτομηση(21 επαναληψεις)
 - newton-raphson(7)
 - τεμνουσα(8)
- για $\chi=2$:
 - διχοτόμηση(1 γιατί βρήκε τη ρίζα με την πρώτη επανάληψη)
 - newton-raphson(29)
 - τέμνουσα(38)

τετραγωνική σύγκλιση: θα πρέπει η παράγωγος της ($\chi-f(x)/df(x)$) να είναι ίση με 0 για χ : ρίζα. Συγκλίνουν τετραγωνικά οι απλές ρίζες. Αν η α είναι ρίζα πολλαπλότητας μεγαλύτερης ή ίσης του δύο, τότε η μέθοδος δεν συγκλίνει τετραγωνικά. Στα παραδείγματα μας καμία ρίζα δεν συγκλίνει τετραγωνικά.

Άσκηση2:

1. a)

```

1  %changing initial x value.
2  a=0; b=1; % [0,3]
3  x=b;
4  if (f(x)*ddf(x)<=0)
5      x=a;
6  end
7
8  %loops
9  k=0;
10
11  lastx=x;
12  x=lastx-f(lastx)/df(lastx)-(0.5*(f(lastx)^2)*ddf(lastx))/(df(lastx)^3);
13  e=abs(x-lastx);
14  k=1;
15  while(e>(10^(-6)/2))
16      lastx=x;
17      x=lastx-f(lastx)/df(lastx)-(0.5*(f(lastx)^2)*ddf(lastx))/(df(lastx)^3);
18      e=abs(x-lastx);
19      k=k+1;
20  end

```

newton raphson . Αποτελεσματα:
με τροποποίηση

$I=[0,1]$ και $I=[1,3]$

$I=[2, 2.6]$

ίδια αποτελέσματα

```

x =
    1.047190244231963

>> k

k =

    23

```

```

x =
    2.300523983021863

>> k

k =

    4

```

β)
μέθοδος διχοτόμησης με
τροποποίηση:

```
a=1; b=2; %I=[0,3]--> I1=[0,1] , I2=[1,2] , I3=[2,3]

if(f(a)*f(b)<0) %Bolzano
    steps=0; %step counter
    while(abs(b-a)>10^(-6)/2)
        m= rand * (b-a) + a ;
        steps=steps+1;
        if (f(m)==0)
            break;
        end
        if (f(m)*f(a)<0)
            b=m;
        else
            a=m;
        end
    end
else
    disp('no root')
end
```

Αποτελέσματα:

I=[0,1]

```
m =
    0.841068812376971

>> steps

steps =
    24
```

I=[1,2]

```
>> m

m =
    1.047201946810505

>> steps

steps =
    22
```

I=[2,3]

```
m =
    2.300523977822029

>> steps

steps =
    30
```

2. Καθε φορά που το τρέχω βγαίνουν διαφορετικές επαναλήψεις.

γ) τέμνουσα τροποποιημένη:

κώδικας:

```
1      % initial values
2 -    x0=0; x1=1; x2=0.5;
3
4      %loops
5 -    k=0;
6
7 -    x=0;
8 -    e=abs(x2-x1);
9 -    while(e>(10^(-6)/2))
10
11 -        if(k~=0)
12 -            x0=x1; x1=x2; x2=x;
13 -        end
14
15 -        q=f(x0)/f(x1); r=f(x2)/f(x1); s=f(x2)/f(x0);
16 -        x=x2-(r*(r-q)*(x2-x1)+(1-r)*s*(x2-x0))/((q-1)*(r-1)*(s-1));
17
18 -        e=abs(x-x2);
19 -        k=k+1;
20
21 -    end
```

Αποτελέσματα:

x0=0 x1=1 x2=0.5

>> x

x =

1.047193816333577

>> k

k =

29

3.Βάση των αποτελεσμάτων θεωρώ πως οι τροποποιημένες μέθοδοι χρειάζονται περισσότερες επαναλήψεις προκειμένου να έχουμε το ίδιο αποτέλεσμα, επομένως είναι πιο χρονοβόρες και αναποτελεσματικές.

Άσκηση3:

α) L U decomposition

returning x

```
1 function [ L,U,P,x ] = ex3a(A,b)
2 % exercise 3a)
3 [n m] = size(A);
4 L=eye(n);
5 P=eye(n);
6 U=A;
7 %decomposition
8 for j= 1:n
9     [pivot m] = max(abs(U(j:n, j)));
10    m=m+j-1;
11    if m~=j
12        U([m,j],:)= U([j,m], :);
13        P([m,j],:)= P([j,m], :);
14        if (j >=2)
15            L([m,j],1:j-1)=L([j,m], 1:j-1);
16        end
17    end
18    for (i= j+1:n)
19        L(i,j) = U(i,j) / U(j,j);
20        U(i,:) = U(i,:) - L(i,j)*U(j,:);
21    end
22 end
23 %return x :
24 y= size(L,1);
25 [m,n]=size(L);
26 for i=1:m
27     sum=0;
28     for j=1:n
29         sum=sum+P(i,j)*b(j);
30     end
31     for j=1:i-1
32         sum=sum-y(j)*L(i,j);
33     end
34     sum=sum/L(i,i);
35     y(i)=sum;
36 end
37 for i=1:m
38     sum=0;
39     for j=1:n
40         sum=sum+y(j);
41     end
42     for j=1:i-1
43         sum=sum-x(j)*U(i,j);
44     end
45     sum=sum/U(i,i);
46     x(i)=sum;
47 end
48
49
50 end
```

β)

Cholesky
decomposition

```

1  function L = ex3b( M )
2  %EX3B Summary of this function goes here
3  % Detailed explanation goes here
4  n = length( M );
5  L = zeros( n, n );
6  for i=1:n
7      L(i, i) = sqrt(M(i, i) - L(i, :)*L(i, :)' );
8      for j=(i + 1):n
9          L(j, i) = (M(j, i) - L(i, :)*L(j, :)' )/L(i, i);
10     end
11 end
12
13 end
14

```

γ) Gauss-seidel

```

function X = ex3c( A,b )
%EX3C Summary of this function goes here
% Detailed explanation goes here
n = length(b);
X = zeros(n,1);
Error_eval = ones(n,1);

%% Check if the matrix A is diagonally dominant
for i = 1:n
    j = 1:n;
    j(i) = [];
    B = abs(A(i,j));
    Check(i) = abs(A(i,i)) - sum(B); % Is the diagonal value greater than the
remaining row values combined?
    if Check(i) < 0
        fprintf('The matrix is not strictly diagonally dominant at row
%2i\n\n',i)
    end
end

%% Start the Iterative method

iteration = 0;
while max(Error_eval) > (10^(-4)/2)
    iteration = iteration + 1;
    Z = X; % save current values to calculate error later
    for i = 1:n
        j = 1:n; % define an array of the coefficients' elements
        j(i) = []; % eliminate the unknown's coefficient from the remaining
coefficients
        Xtemp = X; % copy the unknowns to a new variable
        Xtemp(i) = []; % eliminate the unknown under question from the set of
values
        X(i) = (b(i) - sum(A(i,j) * Xtemp)) / A(i,i);
    end
    Xsolution(:,iteration) = X;
    Error_eval = sqrt((X - Z).^2);
end

GaussSeidelTable = [1:iteration;Xsolution]
MaTrIx = [A X b]
end

```