PONTIFICIA UNIVERSIDAD JAVERIANA

ESTRUCTURA DE DATOS

ENTREGA#1 PROYECTO

PRESENTA:

Diego Fernando Zabala, Brandon Garcia Rodriguez Santiago Camargo Trujillo David Villareal

PROFESOR

John Jairo Corredor Franco

BOGOTA D.C

2025

Resumen

El procesamiento de volúmenes 3D a partir de imágenes PGM enfrenta el desafío de garantizar una carga estructurada y homogénea de los datos. Se propone una implementación en C++ que organiza las imágenes en una estructura tridimensional, verificando su formato y tamaño. Los resultados muestran una carga eficiente del volumen, permitiendo generar proyecciones en distintas direcciones.

Introducción

En el presente trabajo se aborda el problema de la carga de imágenes en formato pgm y también se aborda la carga y proyección de volúmenes tridimensionales a partir de una serie de imágenes en formato PPM. La dificultad principal radica en garantizar la correcta lectura y estructuración de los datos, asegurando que todas las imágenes posean dimensiones homogéneas y que el volumen resultante sea adecuado para posteriores análisis y proyecciones.

Para solucionar este problema, se propone una implementación en C++ que permite la lectura secuencial de múltiples archivos PPM y de una imagen de tipo PGM donde se usan struct para almacenar imágenes haciendo uso de vectores para datos de tipo entero y para varias imágenes ppm se usa un struct de volumen en el cual se usa un vector de varias imágenes.

Diseño

Proyección de Imágenes

El TAD Proyección de Imágenes permite manejar información de los pixeles de imágenes y también volúmenes 3D de imágenes en escala de grises y generar una proyección 2D a partir de criterios de colapso en una dirección específica.

Datos

El TAD maneja la siguiente información:

volumen: Una serie ordenada de imágenes 2D en escala de grises representadas como una lista de matrices de enteros (valores de intensidad de píxeles en el rango [0, 255]).

ancho (W): Cantidad de columnas en cada imagen del volumen.

alto (H): Cantidad de filas en cada imagen del volumen.

num imagenes (D): Cantidad de imágenes en la serie (profundidad del volumen).

proyección: Matriz resultante después de aplicar la proyección en una dirección dada.

Operaciones

El TAD debe implementar las siguientes operaciones:

1. Cargar una imagen individual en memoria

Entrada: nombre_imagen.pgm (ruta del archivo).

Salida: Mensaje indicando éxito o error.

Descripción: Carga una imagen PGM en memoria, sobrescribiendo cualquier imagen cargada previamente.

2. Cargar un volumen de imágenes en memoria

Entrada: nombre_base (nombre común de los archivos) y n_im (cantidad de imágenes en el volumen).

Salida: Mensaje de éxito o error.

Descripción: Carga una secuencia de imágenes PGM en memoria, formando el volumen 3D.

3. Obtener información de la imagen cargada

Salida: Mensaje con el nombre, ancho y alto de la imagen cargada.

Descripción: Muestra en pantalla la información de la imagen almacenada en memoria.

4. Obtener información del volumen cargado

Salida: Mensaje con el nombre base, tamaño (cantidad de imágenes), ancho y alto del volumen.

Descripción: Muestra en pantalla la información del volumen almacenado en memoria.

5. Generar una proyección 2D del volumen

Entrada: dirección (x, y, z), criterio (mínimo, máximo, promedio, mediana), nombre_archivo.pgm.

Salida: Imagen PGM con la proyección generada y mensaje de éxito o error.

Descripción: Recorre el volumen en la dirección dada, colapsando los valores según el criterio especificado para generar la imagen 2D resultante.

Condiciones

El volumen debe estar cargado antes de ejecutar la proyección.

Los archivos PGM deben ser válidos (deben existir y contener datos en el formato correcto).

El número de imágenes en el volumen no puede superar 99, según la especificación.

Los criterios de proyección deben ser válidos, limitados a mínimo, máximo, promedio y mediana.

La dirección de proyección debe ser válida, siendo x, y o z.

Análisis

El problema central abordado en este proyecto es la carga y estructuración de imágenes en formato PGM y PPM para la generación de volúmenes tridimensionales. La principal dificultad radica en garantizar la coherencia en dimensiones y formato de las imágenes, permitiendo una correcta representación del volumen y su posterior análisis mediante proyecciones.

Para resolver este desafío, se implementó una solución en C++ basada en estructuras de datos eficientes. Se utilizó una representación mediante struct para modelar las imágenes y un vector<vector<int>>> para gestionar el volumen tridimensional. Esta estructura permite acceder de manera eficiente a los valores de píxeles en cualquier posición del espacio 3D y facilita la manipulación de los datos.

Durante el desarrollo, se diseñaron y probaron varias funciones esenciales, tales como:

- 1. **Carga de imágenes individuales:** Se valida la existencia del archivo, su formato y sus dimensiones antes de almacenarlo en memoria.
- 2. **Carga de volúmenes tridimensionales:** Se verifica la consistencia de las imágenes para formar un volumen homogéneo, evitando errores de tamaño o formato.
- 3. **Extracción de información:** Se implementaron funciones para recuperar detalles sobre imágenes individuales y volúmenes completos, facilitando la inspección de los datos.
- 4. **Generación de proyecciones 2D:** Se desarrolló un método para proyectar el volumen en los ejes X, Y y Z, utilizando diferentes criterios de colapso (mínimo, máximo, promedio y mediana).

El diseño adoptado permite una gestión flexible y eficiente de los datos. Sin embargo, el uso de vectores anidados implica un costo en memoria que podría optimizarse con estructuras más avanzadas, como el uso de arreglos dinámicos o técnicas de compresión de datos en volúmenes grandes.

Plan de pruebas

Vamos a probar uno a uno los comandos

Antes compilamos el programa de la siguiente manera:

```
brandon_garcia@localhost:~/Documentos/ESTRUCTURA DE DATOS/PROYECTO

[brandon_garcia@localhost PROYECTO]$ g++ -std=c++20 -o proyecto proyecto.cpp
[brandon_garcia@localhost PROYECTO]$ ./proyecto
```

Esto con el fin de que funcionen las librerías que implementamos en el código, ya que solo funcionan desde –std=c++17 en adelante.

Ahora si ejecutamos el programa y empecemos a probar uno a uno los comandos

Comando: cargar_imagen:

```
brandon_garcia@localhost:~/Documentos/ESTRUCTURA DE DATOS/PROYECTO

[brandon_garcia@localhost PROYECTO]$ g++ -std=c++20 -o proyecto proyecto.cpp
[brandon_garcia@localhost PROYECTO]$ ./proyecto
$ cargar_imagen img_04.pgm
La imagen img_04.pgm ha sido cargada.
$ | |
```

Ya acá tenemos cargada la imagen con nombre img_04.pgm ahora probaremos con una imagen inexistente:

Y tal cual como debería ser la imagen no ha podido ser cargada con ello probamos ambos mensajes tanto el de éxito como el de error.

Comando: info imagen

Ahora probamos la información que debió ser cargada a partir de la función de cargar_imagen la cual debe ser ancho y altura en pixeles de la imagen.



Acá comprobamos que la función cargar_imagen y la función info_imagen funcionan correctamente tanto guardando como mostrando los datos que se piden, igual comprobemos con otra imagen



Con ello ya tenemos que los comandos funcionan perfectamente.

Comando: cargar_volumen













26-0002- IM-211-0003-12 F2-ppm ppm

img_04.pgm

img_06.pgm

gm img_08.pgm

 \oplus brandon_garcia@localhost:~/Documentos/ESTRUCTURA DE DATO! \$ cargar_volumen IM-126-0002-epiT2 36 Cargando volumen desde carpeta: IM-126-8882-epiT2-ppm con 36 imágenes... Leyendo IM-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT201.ppm - Ancho: 256, Alto: 256 Cargando IM-126-0002-ep1T2-ppm/IM-126-0002-ep1T201.ppm (Ancho: 256, Alto: 256)... Leyendo IM-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT202.ppm - Ancho: 256, Alto: 256 Cargando IM-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT202.ppm (Ancho: 256, Alto: 256)... Leyendo IM-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT203.ppm - Ancho: 256, Alto: 256 Cargando IM-126-8802-epiT2-ppm/IM-126-8802-epiT203.ppm (Ancho: 256, Alto: 256)... Leyendo IM-126-8882-epiT2-ppm/IM-126-8882-epiT284.ppm - Ancho: 256, Alto: 256 Cargando IM-126-0002-epi72-ppm/IM-126-0002-epi7204.ppm (Ancho: 256, Alto: 256)... Leyendo IM-126-8882-epiT2-ppm/IM-126-8882-epiT285.ppm - Ancho: 256, Alto: 256 Cargando IN-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT205.ppm (Ancho: 256, Alto: 256)... Levendo IM-126-9902-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT206.ppm - Ancho: 256, Alto: 256 Cargando IM-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT206.ppm (Ancho: 256, Alto: 256)... Leyendo IM-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT207.ppm - Ancho: 256, Alto: 256

La función busca la carpeta que debe tener el mismo nombre base de las imágenes de las cuales se desea obtener la información.

Y se guarda la información de ancho y alto de pixeles que es un promedio de todas las imágenes.

```
Cargando IM-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT234.ppm (Ancho: 256, Alto: 256)...
Leyendo IM-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT235.ppm - Ancho: 256, Alto: 256
Cargando IM-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT235.ppm (Ancho: 256, Alto: 256)...
Leyendo IM-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT236.ppm - Ancho: 256, Alto: 256
Cargando IM-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT230.ppm (Ancho: 256, Alto: 256)...

✓ Volumen cargado correctamente desde 'IM-126-0002-epiT2-ppm'.
```

Tambien la función permite el uso de que las carpetas la ppm acabe en

```
$ cargar_volumen t1_icbm_5mm 36
Cargando volumen desde carpeta: t1_icbm_5mm_ppm con 36 imágenes...
Leyendo t1_icbm_5mm_ppm/t1_icbm_5mm_01.ppm - Ancho: 180, Alto: 216
Cargando t1_icbm_5mm_ppm/t1_icbm_5mm_01.ppm (Ancho: 180, Alto: 216)...
Leyendo t1_icbm_5mm_ppm/t1_icbm_5mm_02.ppm - Ancho: 180, Alto: 216
Cargando t1_icbm_5mm_ppm/t1_icbm_5mm_03.ppm (Ancho: 180, Alto: 216)...
Leyendo t1_icbm_5mm_ppm/t1_icbm_5mm_03.ppm - Ancho: 180, Alto: 216
Cargando t1_icbm_5mm_ppm/t1_icbm_5mm_03.ppm (Ancho: 180, Alto: 216)...
```

Comando: Info volumen

```
Cargando IM-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT235.ppm (Ancho: 256, Alto: 256)...
Leyendo IM-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT236.ppm - Ancho: 256, Alto: 256
Cargando IM-126-0002-epiT2-ppm/IM-126-0002-epiT236.ppm (Ancho: 256, Alto: 256)...

✓ Volumen cargado correctamente desde 'IM-126-0002-epiT2-ppm'.
$ info_volumen
Volumen cargado en memoria: IM-126-0002-epiT2, tamaño: 36, ancho: 256, alto: 256.
$ ■
```

Como lo dice el mismo nombre del comando muestra la información que es proporcionada por el uso de la función cargar volumen

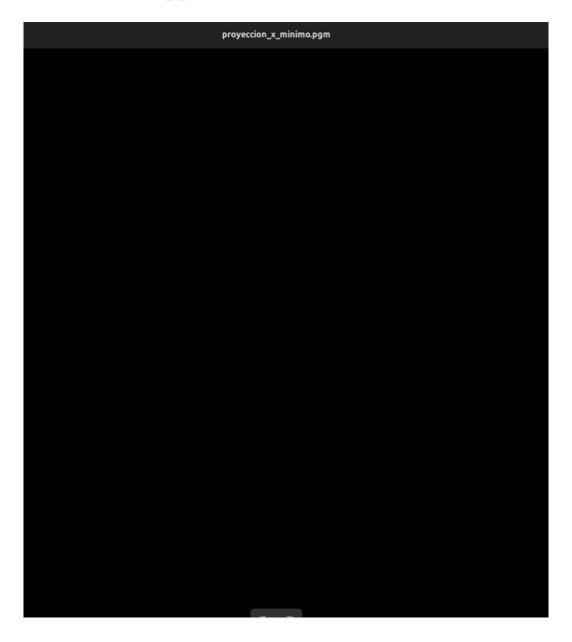


Proyecciones en el eje X:

1. Criterio mínimo:

Copiar

 $proyeccion 2D\,x\,minimo\,proyeccion_x_minimo.pgm$



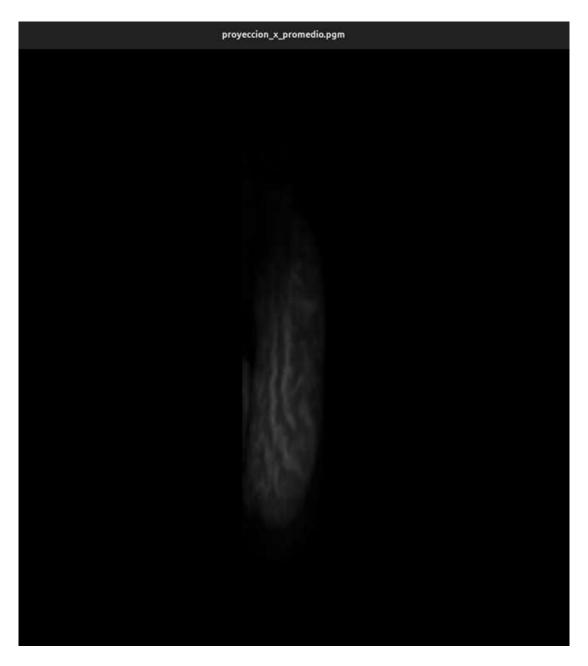
2. Criterio máximo:

Copiar proyeccion2D x maximo proyeccion_x_maximo.pgm



3. Criterio promedio:

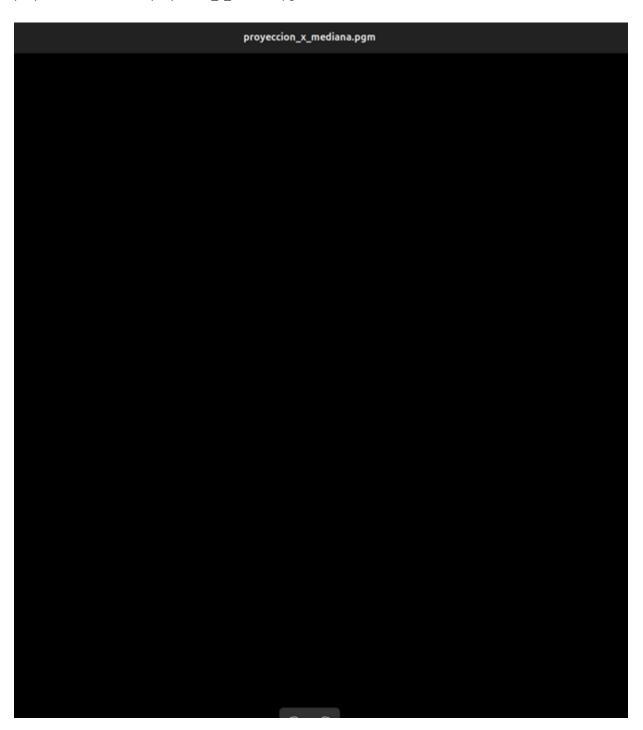
Copiar proyeccion2D x promedio proyeccion_x_promedio.pgm



4. Criterio mediana:

Copiar

proyeccion2D x mediana proyeccion_x_mediana.pgm

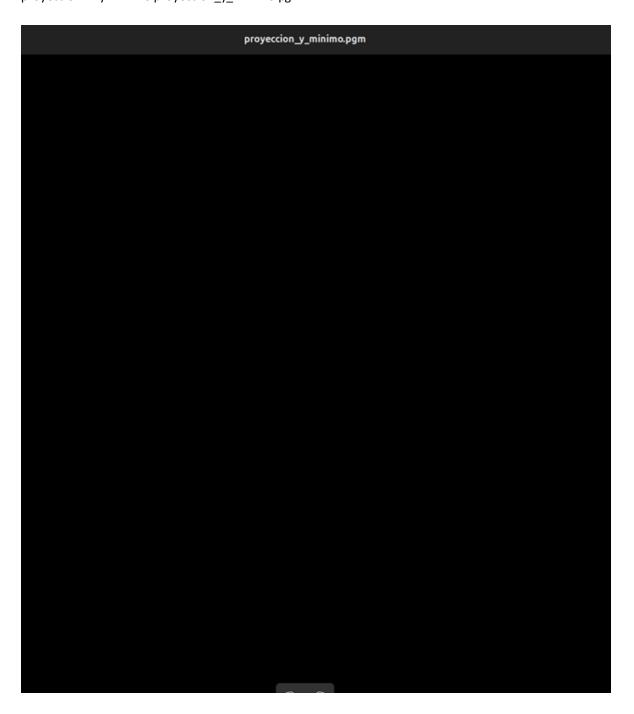


Proyecciones en el eje Y:

1. Criterio mínimo:

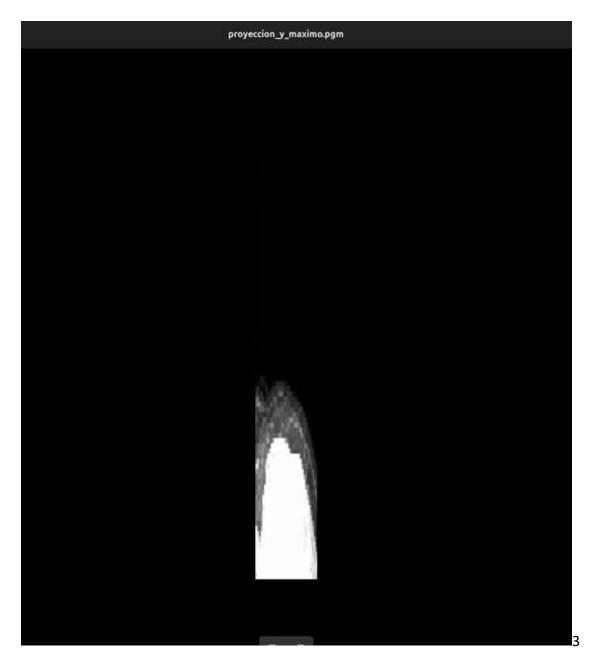
Copiar

 $proyeccion 2D\,y\,minimo\,proyeccion_y_minimo.pgm$



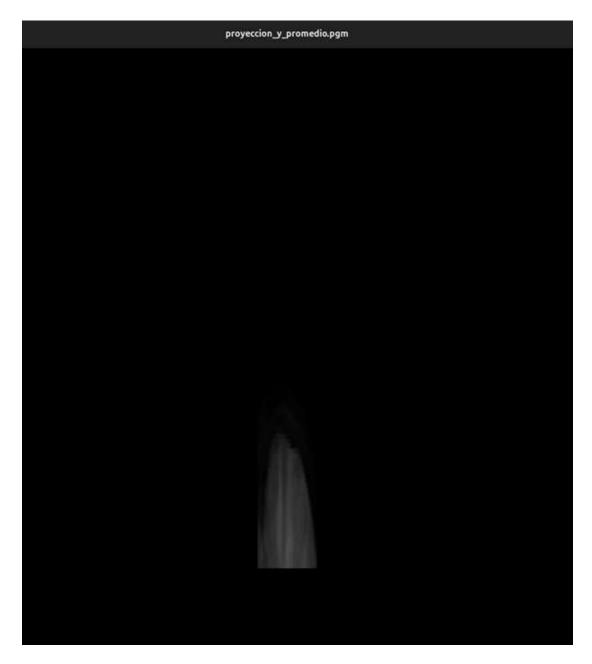
2. Criterio máximo:

Copiar proyeccion2D y maximo proyeccion_y_maximo.pgm



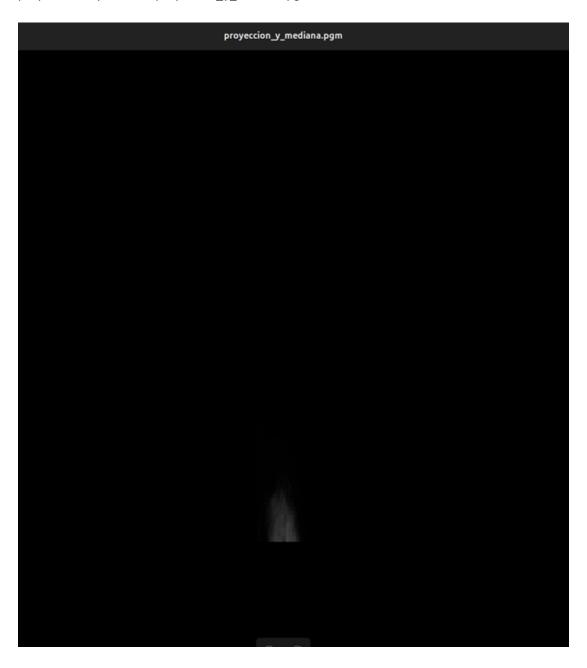
3. Criterio promedio:

Copiar proyeccion2D y promedio proyeccion_y_promedio.pgm



4. Criterio mediana:

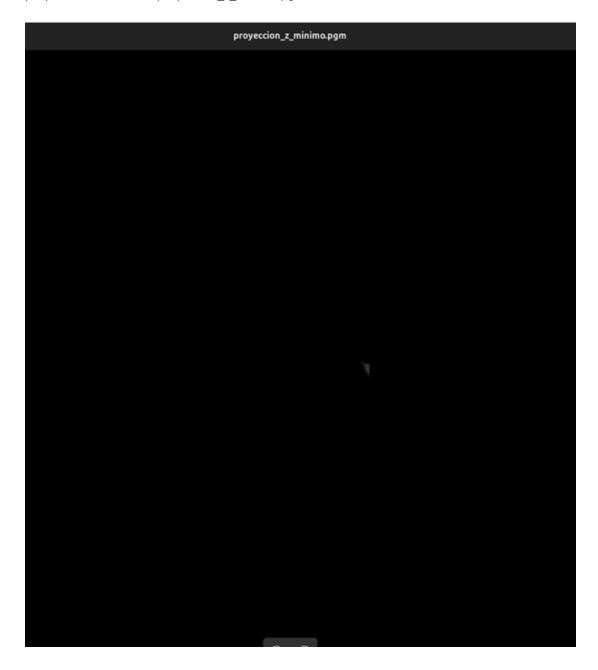
Copiar proyeccion2D y mediana proyeccion_y_mediana.pgm



Proyecciones en el eje Z:

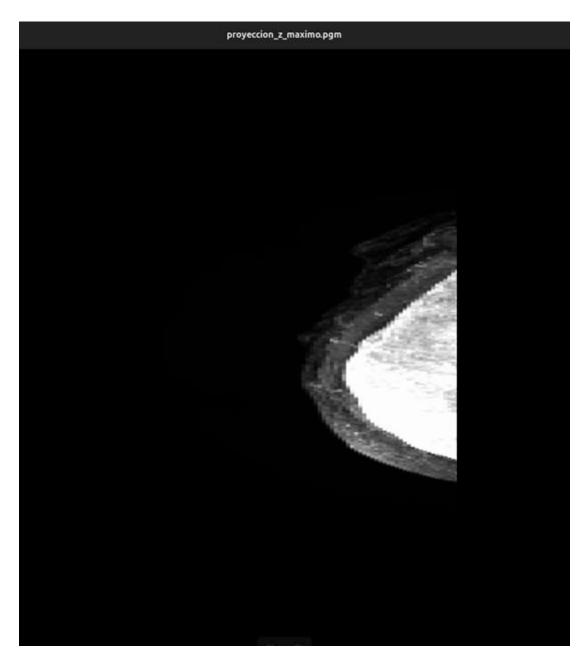
1. Criterio mínimo:

Copiar proyeccion2D z minimo proyeccion_z_minimo.pgm



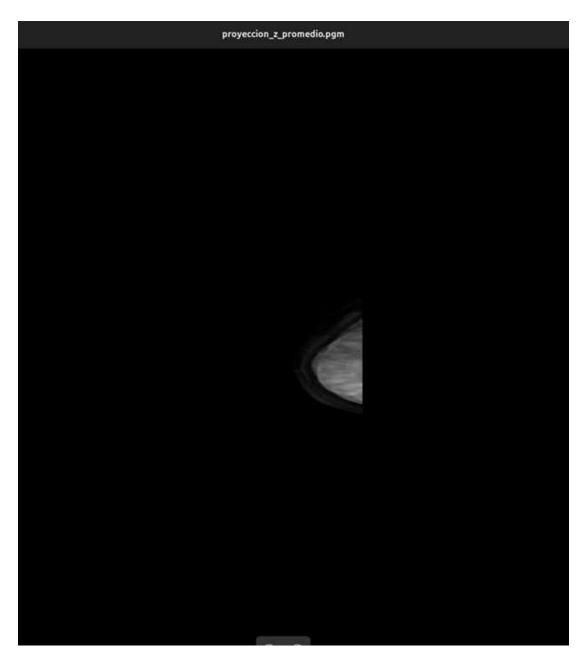
2. Criterio máximo:

Copiar proyeccion2D z maximo proyeccion_z_maximo.pgm



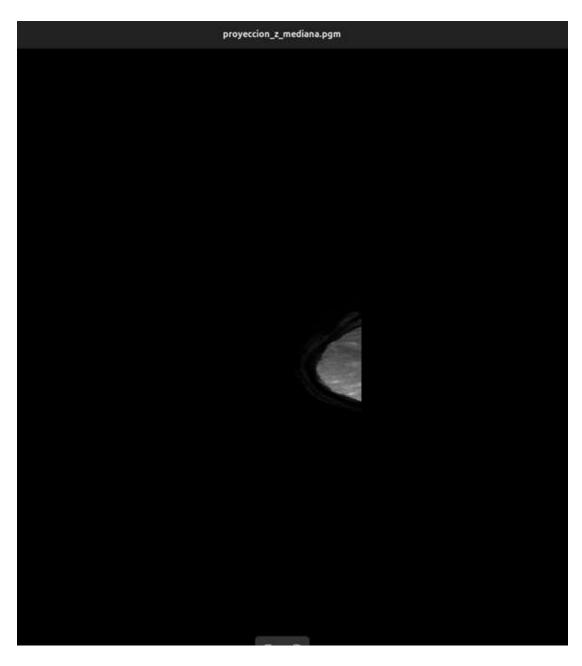
3. Criterio promedio:

Copiar proyeccion2D z promedio proyeccion_z_promedio.pgm



4. Criterio mediana:

Copiar proyeccion2D z mediana proyeccion_z_mediana.pgm



Conclusiones

Los resultados obtenidos confirman que la implementación en C++ desarrollada permite la correcta construcción de volúmenes tridimensionales a partir de imágenes individuales en formato PGM y PPM. Se verificó que el sistema carga de manera eficiente los datos, asegurando que todas las imágenes cumplan con los requisitos de homogeneidad en dimensiones y formato.

Además, el sistema facilita la generación de proyecciones en distintas direcciones (X, Y, Z), permitiendo el análisis del volumen desde diversas perspectivas. La implementación de diferentes criterios de proyección (mínimo, máximo, promedio y mediana) ofrece flexibilidad en la manipulación de los datos, asegurando una representación ajustada a las necesidades del usuario.

Las pruebas realizadas validaron la robustez del sistema, asegurando que las operaciones de carga de imágenes, carga de volumen, recuperación de información y generación de proyecciones funcionan correctamente. Se confirmó que el manejo de errores es adecuado, impidiendo la carga de imágenes inexistentes o con formatos incorrectos.