

Ejercicios Resueltos de Álgebra Lineal para Computación

Kendall Rodríguez Bustos

I Semestre 2013

Este material¹ es una recopilación de ejercicios tomados de exámenes de semestres y veranos anteriores, y también de algunos libros del tópico de Álgebra Lineal y Álgebra Abstracta.

Además este material está dirigida principalmente a estudiantes de Ingeniería en Computación y Administración en Tecnologías de la Información.

Agradezco al profesor Cristhian Páez Páez por sus correcciones y sugerencias a este material.

¹Primera parte del material

MATRICES, DETERMINANTES Y SISTEMAS DE ECUACIONES

1. Para las matrices $C = \begin{pmatrix} 5 & 7 & -2 \\ -2 & -3 & 0 \\ 3 & 4 & 1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & -1 & -2 \end{pmatrix}$ dadas, calcule el resultado de $I_3 - C^{-1} + 3B^t B$.

Solución:

Primero se calcula C^{-1} .

$$\begin{aligned}
 (C|I_3) &= \left(\begin{array}{ccc|ccc} 5 & 7 & -2 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & -3 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{2F_2+F_1} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & -2 & 1 & 2 & 0 \\ -2 & -3 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \\
 &\xrightarrow[-3F_1+F_3]{2F_1+F_2} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & -2 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & -4 & 2 & 5 & 0 \\ 0 & 1 & 7 & -3 & -6 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{-F_2} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & -2 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & -2 & -5 & 0 \\ 0 & 1 & 7 & -3 & -6 & 1 \end{array} \right) \\
 &\xrightarrow[-F_2+F_3]{-F_2+F_1} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -6 & 3 & 7 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & -2 & -5 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & -1 & -1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\frac{1}{3}F_3} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -6 & 3 & 7 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & -2 & -5 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{array} \right) \\
 &\xrightarrow[-4F_3+F_2]{6F_3+F_1} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 5 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{2}{3} & -\frac{11}{3} & -\frac{4}{3} \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{array} \right) \\
 &\text{Entonces, } C^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 2 \\ -\frac{2}{3} & -\frac{11}{3} & -\frac{4}{3} \\ -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

Se tiene que:

$$\bullet I_3 - C^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 5 & 2 \\ -\frac{2}{3} & -\frac{11}{3} & -\frac{4}{3} \\ -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -5 & -2 \\ \frac{2}{3} & \frac{14}{3} & \frac{4}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix}$$

$$\bullet 3B^tB = \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ 6 & -3 \\ 12 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & -1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3+12 & 6-6 & 12-12 \\ 6-6 & 12+3 & 24+6 \\ 12-12 & 24+6 & 48+12 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 15 & 0 & 0 \\ 0 & 15 & 30 \\ 0 & 30 & 60 \end{pmatrix}$$

Así,

$$I_3 - C^{-1} + 3B^tB = \begin{pmatrix} 0 & -5 & -2 \\ \frac{2}{3} & \frac{14}{3} & \frac{4}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 15 & 0 & 0 \\ 0 & 15 & 30 \\ 0 & 30 & 60 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 15 & -5 & -2 \\ \frac{2}{3} & \frac{59}{3} & \frac{94}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{91}{3} & \frac{182}{3} \end{pmatrix} \quad \blacksquare$$

2. Sean H y G matrices de $n \times n$ tal que H es invertible y se cumple que $HG = O_n$. Pruebe entonces que $G = O_n$.

Solución:

$$HG = O_n \Rightarrow H^{-1} \cdot (HG) = H^{-1} \cdot O_n, \quad (H \text{ es invertible})$$

$$\Rightarrow (H^{-1}H)G = O_n$$

$$\Rightarrow I_n G = O_n$$

$$\Rightarrow G = O_n$$

Por lo tanto si H y G son matrices de $n \times n$ tal que H es invertible y se cumple que $HG = O_n$, entonces $G = O_n$. ■

3. Considere las matrices $C = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 2 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ -2 & 1 & 2 \end{pmatrix}$. Calcule $B^t \cdot (C + 2I_3)^{-1}$.

Solución:

Primero se calcula $C + 2I_3$.

$$\begin{aligned} C + 2I_3 &= \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 2 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 2 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Entonces

$$\begin{aligned}
 (C + 2I_3 | I_3) &= \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow[-F_1+F_3]{-F_1+F_2} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \\
 &\xrightarrow{-F_2} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{-2F_2+F_1} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 4 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \\
 &\xrightarrow[2F_3+F_2]{-4F_3+F_1} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 3 & 2 & -4 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right)
 \end{aligned}$$

$$Es \ decir, (C + 2I_3)^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -4 \\ -1 & -1 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Así,

$$\begin{aligned}
 B^t \cdot (C + 2I_3)^{-1} &= \begin{pmatrix} 2 & 1 & -2 \\ -3 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 & 2 & -4 \\ -1 & -1 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} 6-1+2 & 4-1+0 & -8+2-2 \\ -9+0-1 & -6+0+0 & 12+0+1 \\ 0+1-2 & 0+1+0 & 0-2+2 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} 7 & 3 & -8 \\ -10 & -6 & 13 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

■

4. Determine el conjunto de solución del sistema:

$$\begin{cases} x + 3y - 2z = -3 \\ 3x + 5y - 2z - w = -2 \\ x - y + 2z - w = 4 \end{cases}$$

Solución:

Una representación matricial está dada por:

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & 0 \\ 3 & 5 & -2 & -1 \\ 1 & -1 & 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Resolviendo este sistema de ecuaciones:

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & 0 & -3 \\ 3 & 5 & -2 & -1 & -2 \\ 1 & -1 & 2 & -1 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow[-F_1+F_3]{-3F_1+F_2} \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & 0 & 3 \\ 0 & -4 & 4 & -1 & 7 \\ 0 & -4 & 4 & -1 & 7 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{-\frac{1}{4}F_2} \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & -1 & \frac{1}{4} & \frac{-7}{4} \\ 0 & -4 & 4 & -1 & 7 \end{pmatrix} \xrightarrow[4F_2+F_3]{-3F_2+F_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & -\frac{3}{4} & \frac{9}{4} \\ 0 & 1 & -1 & \frac{1}{4} & \frac{-7}{4} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Así:

$$x + z - \frac{3}{4}w = \frac{9}{4} \Rightarrow \boxed{x = -z + \frac{3}{4}w + \frac{9}{4}}$$

$$y - z + \frac{1}{4}w = -\frac{7}{4} \Rightarrow \boxed{y = z - \frac{1}{4}w - \frac{7}{4}}$$

Por lo tanto $S = \left\{ \left(-z + \frac{3}{4}w + \frac{9}{4}, z - \frac{1}{4}w - \frac{7}{4}, z, w \right) / z, w \in \mathbb{R} \right\}$.

■

5. Se dice que una matriz de $n \times n$ es ortogonal si cumple que $A^{-1} = A^t$.

(a) Pruebe que si B y C son ortogonales, entonces BC es ortogonal.

Solución:

Hipótesis:

1. B es ortogonal ($B^{-1} = B^t$).

2. C es ortogonal ($C^{-1} = C^t$).

HQM: BC es ortogonal, es decir, $(BC)^{-1} = (BC)^t$.

$$(BC)^{-1} = C^{-1} \cdot B^{-1}$$

$$\Rightarrow (BC)^{-1} = C^t \cdot B^t \quad (\text{Hipótesis 1 y 2})$$

$$\Rightarrow (BC)^{-1} = (BC)^t$$

Por lo tanto si B y C es ortogonal, entonces BC es ortogonal.

(b) Pruebe que si B es ortogonal, entonces $\det(B) = -1$ o $\det(B) = 1$.

Solución:

Hipótesis: B es ortogonal ($B^{-1} = B^t$).

HQM: $|B| = -1$ o $|B| = 1$.

$$B^{-1} = B^t \Rightarrow |B^{-1}| = |B^t|$$

$$\Rightarrow |B^{-1}| = |B|$$

$$\Rightarrow \frac{1}{|B|} = |B|$$

$$\Rightarrow |B|^2 = 1$$

$$\Rightarrow |B|^2 - 1 = 0$$

$$\Rightarrow (|B| + 1)(|B| - 1) = 0$$

$$\Rightarrow |B| + 1 = 0 \quad \vee \quad |B| - 1 = 0$$

$$\Rightarrow |B| = -1 \quad \vee \quad |B| = 1$$

Por lo tanto si B es ortogonal, entonces $|B| = -1$ o $|B| = 1$. ■

6. Demuestre la igualdad
$$\begin{vmatrix} a+b & a & a \\ a & a+b & a \\ a & a & a+b \end{vmatrix} = b^2(3a+b).$$

Solución:

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} a+b & a & a \\ a & a+b & a \\ a & a & a+b \end{vmatrix} &= (a+b) \cdot \begin{vmatrix} a+b & a \\ a & a+b \end{vmatrix} - a \cdot \begin{vmatrix} a & a \\ a & a+b \end{vmatrix} + a \cdot \begin{vmatrix} a & a+b \\ a & a \end{vmatrix} \\ &= (a+b)(a^2 + 2ab + b^2 - a^2) - a(a^2 + ab - a^2) + a(a^2 - a^2 - ab) \\ &= (a+b)(2ab + b^2) - a \cdot ab + a \cdot -ab \\ &= 2a^2b + ab^2 + 2ab^2 + b^3 - a^2b - a^2b \\ &= ab^2 + 2ab^2 + b^3 \end{aligned}$$

$$= b^2(3a + b)$$

■

7. Utilizando el método de Gauss-Jordan, resuelva el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\begin{cases} -8a + 3b + c = -25 \\ 5a - 2b = 16 \\ a - c = 1 \\ -5a + 2b + c = -16 \end{cases}$$

Solución:

Una representación matricial está dada por:

$$\begin{pmatrix} -8 & 3 & 1 \\ 5 & -2 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ -5 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -25 \\ 16 \\ 1 \\ -16 \end{pmatrix}$$

Resolviendo este sistema de ecuaciones:

$$\begin{pmatrix} -8 & 3 & 1 & -25 \\ 5 & -2 & 0 & 16 \\ 1 & 0 & -1 & 1 \\ -5 & 2 & 1 & -16 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_1 \leftrightarrow F_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 5 & -2 & 0 & 16 \\ -8 & 3 & 1 & -25 \\ -5 & 2 & 1 & -16 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} -5F_1 + F_2 \\ 8F_1 + F_3 \\ 5F_1 + F_4 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & -2 & 5 & 11 \\ 0 & 3 & -7 & -17 \\ 0 & 2 & -4 & -11 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_3 + F_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & -6 \\ 0 & 3 & -7 & -17 \\ 0 & 2 & -4 & -11 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} -3F_2 + F_3 \\ -2F_2 + F_4 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & -6 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Así, el sistema equivalente es igual a:

$$\begin{cases} a = c + 1 \\ b = 2c - 6 \\ c = -1 \\ 0 = 1 \end{cases}$$

Es claro que el sistema de ecuaciones no tiene solución, pues $0 = 1$ es falso.

Por lo tanto el conjunto solución del sistema de ecuaciones es vacío, es decir, $S = \emptyset$. ■

8. Sean A una matriz de tamaño $r \times p$, B matriz de $q \times r$, C matriz de $r \times q$. Pruebe, entrada por entrada, que $(2B^t - C)^t A = 2BA - C^t A$.

Solución:

Note que las matrices de cada miembro de la igualdad son de tamaño de $q \times p$.

HQM: $\langle (2B^t - C)^t A \rangle_{ij} = \langle 2BA - C^t A \rangle_{ij} \quad \forall i = 1, 2, \dots, q, \forall j = 1, 2, \dots, p.$

Veamos, $\forall i = 1, 2, \dots, q, \forall j = 1, 2, \dots, p$ se tiene que:

$$\begin{aligned} \langle (2B^t - C)^t A \rangle_{ij} &= \sum_{k=1}^r \langle (2B^t - C)^t \rangle_{ik} \langle A \rangle_{kj} \quad (\text{Multiplic. de matrices}) \\ &= \sum_{k=1}^r \langle 2B^t - C \rangle_{ki} \langle A \rangle_{kj} \quad (\text{Matriz transpuesta de una matriz}) \\ &= \sum_{k=1}^r (\langle 2B^t \rangle_{ki} - \langle C \rangle_{ki}) \langle A \rangle_{kj} \quad (\text{Sustracción de matrices}) \\ &= \sum_{k=1}^r \langle 2B^t \rangle_{ki} \langle A \rangle_{kj} - \langle C \rangle_{ki} \langle A \rangle_{kj} \quad (\text{Distrib. por la derecha en matrices}) \\ &= \sum_{k=1}^r \langle 2B^t \rangle_{ki} \langle A \rangle_{kj} - \sum_{k=1}^r \langle C \rangle_{ki} \langle A \rangle_{kj} \quad \left(\sum_{k=1}^n \langle A \rangle_{ij} - \langle B \rangle_{ij} = \sum_{k=1}^n \langle A \rangle_{ij} - \sum_{k=1}^n \langle B \rangle_{ij} \right) \\ &= \sum_{k=1}^r 2 \langle B^t \rangle_{ki} \langle A \rangle_{kj} - \sum_{k=1}^r \langle C \rangle_{ki} \langle A \rangle_{kj} \quad (\text{Multiplic. por un escalar en una matriz}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= \sum_{k=1}^r 2\langle B \rangle_{ik} \langle A \rangle_{kj} - \sum_{k=1}^r \langle C^t \rangle_{ik} \langle A \rangle_{kj} \quad (\text{Matriz transpuesta de una matriz}) \\
 &= \sum_{k=1}^r \langle 2B \rangle_{ik} \langle A \rangle_{kj} - \sum_{k=1}^r \langle C^t \rangle_{ik} \langle A \rangle_{kj} \quad (\text{Multiplic. por un escalar en una matriz}) \\
 &= \langle 2BA \rangle_{ij} - \langle C^t A \rangle_{ij} \quad (\text{Multiplic. de matrices}) \\
 &= \langle 2BA - C^t A \rangle_{ij} \quad (\text{Sustracción de matrices})
 \end{aligned}$$

$$\text{Así, } \left\langle (2B^t - C)^t A \right\rangle_{ij} = \langle 2BA - C^t A \rangle_{ij} \quad \forall i = 1, 2, \dots, q, \forall j = 1, 2, \dots, p$$

Por lo tanto $(2B^t - C)^t A = 2BA - C^t A$. ■

9. Si se sabe que (a, b, c, d) es la solución del sistema:

$$\begin{cases} 2x - z = 1 \\ 3y - 2w = 0 \\ x - y + w = -2 \\ 5y + 4z + w = 0 \end{cases}$$

Utilice la regla de Cramer para encontrar el valor de la constante b .

Solución:

Una representación matricial es:

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & -2 \\ 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 5 & 4 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{Sea } A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & -2 \\ 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 5 & 4 & 1 \end{pmatrix}$$

Se calcula $|A|$.

$$|A| = \begin{vmatrix} 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & -2 \\ 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 5 & 4 & 1 \end{vmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & -2 \\ 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 5 & 4 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{-\frac{1}{2}F_1+F_3} \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & -2 \\ 0 & -1 & \frac{1}{2} & 1 \\ 0 & 5 & 4 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow[\begin{matrix} \frac{1}{3}F_2+F_3 \\ -\frac{5}{3}F_2+F_4 \end{matrix}]{\begin{matrix} \frac{1}{3}F_2+F_3 \\ -\frac{5}{3}F_2+F_4 \end{matrix}} \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{3} \\ 0 & 0 & 4 & \frac{13}{3} \end{pmatrix} \xrightarrow{-8F_3+F_4} \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{3} \\ 0 & 0 & 0 & \frac{5}{3} \end{pmatrix}$$

$$|A| = 2 \cdot 3 \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{5}{3} = 5 \quad (\text{Matriz Triangular Superior})$$

Ahora se calcula el determinante para la constante \mathbf{b} .

$$\text{Sea } B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \\ 1 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 4 & 1 \end{pmatrix}$$

$$|B| = \begin{vmatrix} 2 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \\ 1 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 4 & 1 \end{vmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \\ 1 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 4 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_2 \leftrightarrow F_4} \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 1 \\ 1 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{-\frac{1}{2}F_1 + F_3} \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 1 \\ 0 & -\frac{5}{2} & \frac{1}{2} & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_2 \leftrightarrow F_3} \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & -\frac{5}{2} & \frac{1}{2} & 1 \\ 0 & 0 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

$$|B| = (2 \cdot -\frac{5}{2} \cdot 4 \cdot -2) = 40 \quad (\text{Matriz Triangular Superior})$$

Observe que el efecto de los dos intercambios de filas aplicados no afecta en el resultado anterior.

Así, por Regla de Cramer:

$$b = \frac{|B|}{|A|} = \frac{40}{5} = 8$$

■

10. Si A es una matriz de tamaño $n \times n$ y $|A| \neq 0$, entonces:

(a) Demuestre que $|Adj(A)| = |A|^{n-1}$.

Solución:

Se sabe que:

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} \cdot Adj(A) \Leftrightarrow |A^{-1}| = \left| \frac{1}{|A|} \cdot Adj(A) \right|$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{|A|} = \left(\frac{1}{|A|} \right)^n \cdot |Adj(A)|$$

$$\Leftrightarrow |Adj(A)| = \frac{\frac{1}{|A|}}{\left(\frac{1}{|A|}\right)^n}$$

$$\Leftrightarrow |Adj(A)| = \left(\frac{1}{|A|}\right)^{1-n}$$

$$\Leftrightarrow |Adj(A)| = (|A|^{-1})^{1-n}$$

$$\Leftrightarrow |Adj(A)| = |A|^{n-1}$$

Por lo tanto si A es una matriz de tamaño $n \times n$ y $|A| \neq 0$, entonces $|Adj(A)| = |A|^{n-1}$.

(b) Si $\lambda \in \mathbb{R}$, demuestre que $|Adj(\lambda A)| = (\lambda^n |A|)^{n-1}$.

Solución:

Se sabe que:

$$\begin{aligned} A^{-1} = \frac{1}{|A|} \cdot Adj(A) &\Leftrightarrow (\lambda A)^{-1} = \frac{1}{|\lambda A|} \cdot Adj(\lambda A) \\ \Leftrightarrow |(\lambda A)^{-1}| &= \left| \frac{1}{\lambda^n |A|} \cdot Adj(\lambda A) \right| \\ \Leftrightarrow \frac{1}{|\lambda A|} &= \left(\frac{1}{\lambda^n |A|} \right)^n \cdot |Adj(\lambda A)| \\ \Leftrightarrow |Adj(\lambda A)| &= \frac{\frac{1}{\lambda^n |A|}}{\left(\frac{1}{\lambda^n |A|} \right)^n} \\ \Leftrightarrow |Adj(\lambda A)| &= \left(\frac{1}{\lambda^n |A|} \right)^{1-n} \\ \Leftrightarrow |Adj(\lambda A)| &= ((\lambda^n |A|)^{-1})^{1-n} \\ \Leftrightarrow |Adj(\lambda A)| &= (\lambda^n |A|)^{n-1} \end{aligned}$$

Por lo tanto si A es una matriz de tamaño de $n \times n$ y $|A| \neq 0$, entonces $|Adj(\lambda A)| = (\lambda^n |A|)^{n-1}$
 $\forall \lambda \in \mathbb{R}$. ■

11. Si A y B son matrices de 4×4 , tales que $\det(A) = -5$ y $\det(B^{-1}) = \frac{4}{3}$, calcule $\det(2B \cdot \text{Adj}(A^t))$.

Solución:

$$\text{Sabemos que } |B^{-1}| = \frac{1}{|B|} \Rightarrow |B| = \frac{1}{|B^{-1}|} \Rightarrow |B| = \frac{1}{\frac{4}{3}} = \frac{3}{4}.$$

Además $|\text{Adj}(A^t)| = |(\text{Adj}(A))^t| = |\text{Adj}(A)|$. Como $|\text{Adj}(A)| = |A|^{n-1}$ (Ejercicio 10.), entonces $|\text{Adj}(A^t)| = (-5)^3 = -125$.

$$\text{Así, } |2B \cdot \text{Adj}(A^t)| = 2^4 \cdot |B| \cdot |\text{Adj}(A^t)| = 16 \cdot \frac{3}{4} \cdot -125 = -1500. \quad \blacksquare$$

12. Considere el sistema de ecuaciones con variables x, y , donde $m, n \in \mathbb{R}$:

$$\begin{cases} mx - 3y = 1 \\ 2mx + my = n \end{cases}$$

Determine los valores de m y n para que el sistema:

- (a) Tenga solución única.
- (b) No tenga solución.
- (c) Tenga infinita cantidad de soluciones.

Solución:

Una representación matricial está dada por:

$$\begin{pmatrix} m & -3 \\ 2m & m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ n \end{pmatrix}$$

Entonces se calcula $\begin{vmatrix} m & -3 \\ 2m & m \end{vmatrix}$ que es $m^2 + 6m$.

- Si $m^2 + 6m \neq 0$, es decir $m \neq 0$ y $m \neq -6$ entonces el sistema tiene solución única.
- Si $m^2 + 6m = 0$, es decir si $m = 0$ o $m = -6$, el sistema es inconsistente o posee infinita cantidad de soluciones.

Caso $m = 0$.

Se sustituye $m = 0$ en el sistema de ecuaciones.

$$\begin{cases} -3y = 1 \\ 0 = n \end{cases}$$

Si $n = 0$ el sistema posee infinita cantidad de soluciones. Si $n \neq 0$ el sistema es inconsistente.

Caso $m = -6$.

Se sustituye $m = -6$ en el sistema de ecuaciones.

$$\begin{cases} -6x - 3y = 1 \\ -12x - 6y = n \end{cases} \xrightarrow{-2F_1} \begin{cases} 12x + 6y = -2 \\ -12x - 6y = n \end{cases} \xrightarrow{F_1+F_2} \begin{cases} 12x + 6y = -2 \\ 0 = n - 2 \end{cases}$$

Así, si $n = 2$ el sistema posee infinita cantidad de soluciones y si $n \neq 2$ el sistema es inconsistente.

Por lo tanto

- Si $m \neq 0$ y $m \neq -6$ con $n \in \mathbb{R}$ entonces el sistema de ecuaciones tiene solución única.
- Si $m = 0$ y $n \neq 0$ o $m = -6$ y $n \neq 2$ entonces el sistema de ecuaciones no tiene solución.
- Si $m = 0$ y $n = 0$ o $m = -6$ y $n = 2$ entonces el sistema de ecuaciones tiene infinita cantidad de soluciones. ■

13. Si A es una matriz de $n \times n$ tal que $A^3 = O_n$, pruebe que $(I_n - A)^{-1} = I_n + A + A^2$.

Solución:

Hipótesis: $A^3 = O_n$.

HQM: $(I_n - A)^{-1} = I_n + A + A^2$.

Se sabe que al multiplicar la matriz $I_n - A$ por la matriz $(I_n - A)^{-1}$ se obtiene la matriz identidad.

$$\Leftrightarrow (I_n - A)^{-1} \cdot (I_n - A) = (I_n + A + A^2) \cdot (I_n - A)$$

$$\Leftrightarrow I_n = I_n^2 + A \cdot I_n + A^2 \cdot I_n - I_n \cdot A - A^2 - A^3$$

$$\Leftrightarrow I_n = I_n + A + A^2 - A - A^2 - A^3$$

$$\Leftrightarrow I_n = I_n - A^3$$

$$\Leftrightarrow I_n = I_n - O_n \quad (\text{Por hipótesis})$$

$$\Leftrightarrow I_n = I_n \quad \checkmark$$

Por lo tanto si A es una matriz de $n \times n$ tal que $A^3 = O_n$, entonces se cumple que $(I_n - A)^{-1} = I_n + A + A^2$. ■

14. Considere el sistema de ecuaciones en las variables x, y , donde $a, b \in \mathbb{R}$:

$$\begin{cases} 3ax - 4y = 2b \\ -x + 3ay = 3b + 1 \end{cases}$$

Determine los valores de las constantes a y b para que el sistema:

- (a) No tenga solución.
- (b) Tenga solución única.
- (c) Tenga infinita cantidad de soluciones.
- (d) Determine el conjunto solución en el caso de que la solución es única.

Solución:

Una representación matricial es:

$$\begin{pmatrix} 3a & -4 \\ -1 & 3a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2b \\ 3b + 1 \end{pmatrix}$$

Se calcula $\begin{vmatrix} 3a & -4 \\ -1 & 3a \end{vmatrix}$ que es $9a^2 - 4$.

- Si $9a^2 - 4 \neq 0$, es decir $a \neq \pm \frac{2}{3}$ entonces el sistema tiene solución es única.
- Si $9a^2 - 4 = 0$, es decir, si $a = \pm \frac{2}{3}$ el sistema es inconsistente o posee infinito número de soluciones.

Caso $a = \frac{2}{3}$.

Se sustituye $a = \frac{2}{3}$ en el sistema de ecuaciones.

$$\begin{cases} 2x - 4y = 2b \\ -x + 2y = 3b + 1 \end{cases} \xrightarrow{2F_2} \begin{cases} 2x - 4y = 2b \\ -2x + 4y = 6b + 2 \end{cases} \xrightarrow{F_1 + F_2} \begin{cases} 2x - 4y = 2b \\ 0 = 8b + 2 \end{cases}$$

Así, si $b = -\frac{1}{4}$ el sistema posee infinito número de soluciones y si $b \neq -\frac{1}{4}$ el sistema es inconsistente.

Caso $a = -\frac{2}{3}$.

Se sustituye $a = -\frac{2}{3}$ en el sistema de ecuaciones.

$$\left\{ \begin{array}{l} -2x - 4y = 2b \\ -x - 2y = 3b + 1 \end{array} \right. \xrightarrow{-2F_2} \left\{ \begin{array}{l} -2x - 4y = 2b \\ 2x + 4y = -6b - 2 \end{array} \right. \xrightarrow{F_1 + F_2} \left\{ \begin{array}{l} -2x - 4y = 2b \\ 0 = -4b - 2 \end{array} \right.$$

Así, si $b = -\frac{1}{2}$ el sistema posee infinito número de soluciones y si $b \neq -\frac{1}{2}$ el sistema es inconsistente.

Por lo tanto

a) Si $a = \frac{2}{3}$ y $b \neq -\frac{1}{4}$ o $a = -\frac{2}{3}$ y $b \neq -\frac{1}{2}$ entonces el sistema de ecuaciones no tiene solución.

b) Si $a \neq \frac{2}{3}$ y $a \neq -\frac{2}{3}$ con $b \in \mathbb{R}$ entonces el sistema de ecuaciones tiene solución única.

c) Si $a = \frac{2}{3}$ y $b = -\frac{1}{4}$ o $a = -\frac{2}{3}$ y $b = -\frac{1}{2}$ entonces el sistema de ecuaciones tiene infinita cantidad de soluciones.

d) Se sabe que el conjunto solución es de la forma $x = A^{-1}b$. Donde $A = \begin{pmatrix} 3a & -4 \\ -1 & 3a \end{pmatrix}$ y $b = \begin{pmatrix} 2a \\ 3b + 1 \end{pmatrix}$.

Primero se calcula A^{-1} .

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 3a & -4 & 1 & 0 \\ -1 & 3a & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\frac{1}{3a}F_1} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & -\frac{4}{3a} & \frac{1}{3a} & 0 \\ -1 & 3a & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\begin{aligned}
 & \xrightarrow{F_1+F_2} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & -\frac{4}{3a} & \frac{1}{3a} & 0 \\ 0 & \frac{-4+9a^2}{3a} & \frac{1}{3a} & 1 \end{array} \right) \xrightarrow[-4+9a^2]{\frac{3a}{-4+9a^2} F_2} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & -\frac{4}{3a} & \frac{1}{3a} & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{-4+9a^2} & \frac{3a}{-4+9a^2} \end{array} \right) \\
 & \xrightarrow[\frac{4}{3a} F_2+F_1]{} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & \frac{3a^3}{-12a+27a^3} & \frac{4}{-4+9a^2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{-4+9a^2} & \frac{3a}{-4+9a^2} \end{array} \right)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{Entonces } x &= A^{-1}b = \begin{pmatrix} \frac{3a^3}{-12a+27a^3} & \frac{4}{-4+9a^2} \\ \frac{1}{-4+9a^2} & \frac{3a}{-4+9a^2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2a \\ 3b+1 \end{pmatrix} = \\
 & \begin{pmatrix} \frac{6a^4}{-12a+27a^3} + \frac{4}{-4+9a^2} \cdot (3b+1) \\ \frac{2a}{-4+9a^2} + \frac{3a}{-4+9a^2} \cdot (3b+1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2a^3+4(3b+1)}{-4+9a^2} \\ \frac{2a+3a(3b+1)}{-4+9a^2} \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

$$\text{Por lo tanto } S = \left\{ \left(\frac{2a^3+4(3b+1)}{-4+9a^2}, \frac{2a+3a(3b+1)}{-4+9a^2} \right) / a \neq 0 \wedge a \neq \pm \frac{2}{3}, b \in \mathbb{R} \right\} \quad \blacksquare$$

15. Si A una matriz involutiva de $n \times n$ tal que $\frac{1}{2}(A + I_n)$ es invertible, demuestre que $\det(\frac{1}{2}(A + I_n)) = 1$.

Solución:

Hipótesis:

1. A es involutiva ($A^2 = I_n$).
2. $\frac{1}{2}(A + I_n)$ es invertible.

HQM: $\det(\frac{1}{2}(A + I_n)) = 1$.

$$\begin{aligned}
\left(\frac{1}{2}(A + I_n)\right)^2 &= \frac{1}{4}(A^2 + 2A \cdot I_n + I_n^2) \\
&= \frac{1}{4}(A^2 + 2A + I_n) \\
&= \frac{1}{4}(I_n + 2A + I_n) \quad (\text{Por hipótesis 1}) \\
&= \frac{1}{4}(2(A + I_n)) \\
&= \frac{1}{2}(A + I_n)
\end{aligned}$$

Es decir, $\frac{1}{2}(A + I_n)$ es idempotente.

Como $\frac{1}{2}(A + I_n)$ es idempotente, entonces:

$$\begin{aligned}
\left(\frac{1}{2}(A + I_n)\right)^2 &= \frac{1}{2}(A + I_n) \\
\Rightarrow \left|\left(\frac{1}{2}(A + I_n)\right)^2\right| &= \left|\frac{1}{2}(A + I_n)\right| \\
\Rightarrow \left|\frac{1}{2}(A + I_n)\right| \cdot \left|\frac{1}{2}(A + I_n)\right| &= \left|\frac{1}{2}(A + I_n)\right| \\
\Rightarrow \left|\frac{1}{2}(A + I_n)\right| \cdot \left|\frac{1}{2}(A + I_n)\right| - \left|\frac{1}{2}(A + I_n)\right| &= 0 \\
\Rightarrow \left|\frac{1}{2}(A + I_n)\right| \left(\left|\frac{1}{2}(A + I_n)\right| - 1\right) &= 0 \\
\Rightarrow \left|\frac{1}{2}(A + I_n)\right| = 0 \quad \vee \quad \left|\frac{1}{2}(A + I_n)\right| = 1
\end{aligned}$$

Como $\frac{1}{2}(A + I_n)$ es invertible (Hipótesis 2) entonces $\left|\frac{1}{2}(A + I_n)\right| \neq 0$, es decir $\left|\frac{1}{2}(A + I_n)\right| = 1$.

Por lo tanto si A es una matriz involutiva de $n \times n$ tal que $\frac{1}{2}(A + I_n)$ es invertible, entonces $\det(\frac{1}{2}(A + I_n)) = 1$. ■

16. Si A y B son matrices de 4×4 , tales que $\det(A) = -4$ y $\det(B^{-1}) = \frac{5}{4}$, calcule $\det(3B \cdot \text{Adj}(2A))$.

Solución:

$$\text{Sabemos que } |B^{-1}| = \frac{1}{|B|} \Rightarrow |B| = \frac{1}{|B^{-1}|} \Rightarrow |B| = \frac{1}{\frac{5}{4}} = \frac{4}{5}.$$

$$\text{Además } |\text{Adj}(2A)| = (2^4 \cdot -4)^3 = -262144. \text{ (Por ejercicio 10.)}$$

$$\text{Así, } |3B \cdot \text{Adj}(2A)| = 3^4 \cdot |B| \cdot |\text{Adj}(2A)| = 81 \cdot \frac{4}{5} \cdot -262144 = -\frac{84934656}{5}. \quad \blacksquare$$

17. Se sabe que si A es una matriz de $n \times n$ que posee inversa, se cumple:

$$A \cdot \frac{\text{Adj}(A)}{\det(A)} = I_n$$

Donde I_n es la matriz identidad de $n \times n$. Demuestre que si B es una matriz de $n \times n$ que posee inversa, entonces:

$$(\text{Adj}(B^t))^t = \det(B) \cdot B^{-1}$$

Solución:

$$(\text{Adj}(B^t))^t = \det(B) \cdot B^{-1} \Leftrightarrow (\text{Adj}(B)^t)^t = \det(B) \cdot B^{-1}$$

$$\Leftrightarrow \text{Adj}(B) = \det(B) \cdot B^{-1}$$

$$\Leftrightarrow \text{Adj}(B) \cdot B = (\det(B) \cdot B^{-1}) \cdot B$$

$$\Leftrightarrow \text{Adj}(B) \cdot B = \det(B) \cdot (B^{-1} \cdot B)$$

$$\Leftrightarrow \text{Adj}(B) \cdot B = \det(B) \cdot I_n$$

$$\Leftrightarrow \text{Adj}(A) \cdot B = \det(B)$$

$$\Leftrightarrow \text{Adj}(B) \cdot B \cdot \det(B)^{-1} = \det(B) \cdot \det(B)^{-1}$$

$$\Leftrightarrow B \cdot \frac{\text{Adj}(B)}{\det(B)} = I_n$$

$$\Leftrightarrow I_n = I_n \quad \checkmark \quad (\text{Hipótesis})$$

Por lo tanto si A y B son matrices invertibles de tamaño $n \times n$, donde se cumple que $A \cdot \frac{\text{Adj}(A)}{\det(A)} = I_n$, entonces $(\text{Adj}(B^t))^t = \det(B) \cdot B^{-1}$. ■

18. Calcule el determinante de orden n :

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \cdots & n \\ 1 & x+1 & 3 & \cdots & n \\ 1 & 2 & x+1 & \cdots & n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 2 & 3 & \cdots & x+1 \end{vmatrix}$$

Solución:

Se aplican operaciones elementales buscando transformarlo en una matriz triangular superior para calcular su determinante; multiplicando los elementos de su diagonal.

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \cdots & n \\ 1 & x+1 & 3 & \cdots & n \\ 1 & 2 & x+1 & \cdots & n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 2 & 3 & \cdots & x+1 \end{vmatrix} \xrightarrow{-F_1+F_2} \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \cdots & n \\ 0 & x-1 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 2 & x+1 & \cdots & n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 2 & 3 & \cdots & x+1 \end{vmatrix}$$

$$\xrightarrow{-F_1+F_3} \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \cdots & n \\ 0 & x-1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & x-2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 2 & 3 & \cdots & x+1 \end{vmatrix} \xrightarrow[\begin{smallmatrix} -F_1+F_{n-2} \\ -F_1+F_{n-1} \end{smallmatrix}]{\begin{smallmatrix} -F_1+F_4 \\ \vdots \end{smallmatrix}} \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \cdots & n \\ 0 & x-1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & x-2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 2 & 3 & \cdots & x+1 \end{vmatrix}$$

$$\xrightarrow{-F_1+F_n} \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \cdots & n \\ 0 & x-1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & x-2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & x-(n-1) \end{vmatrix}$$

Por lo tanto su determinante es igual a $(x-1)(x-2) \cdot \dots \cdot (x-(n-1))$. ■

19. Sean $X \in M_{n \times 1}$, B una matriz simétrica de tamaño $n \times n$ y considere la matriz

$$A = B - \frac{2}{X^t X} X X^t$$

Pruebe, entrada por entrada, que $A^t = A$.

Solución:

Hipótesis: B es una matriz simétrica ($B^t = B$).

HQM: $\langle A^t \rangle_{ij} = \langle A \rangle_{ij} \quad \forall i, j = 1, 2, \dots, n$. (Ya que A es una resta de dos matrices de $n \times n$)

Es claro que $\frac{2}{X^t X}$ es una constante, pues X^t es de tamaño $1 \times n$ y X es de tamaño $n \times 1$; por lo tanto $X^t X$ es de tamaño 1×1 . (Considerado como un número en este curso)

Veamos que $\forall i, i = 1, 2, \dots, n$ se tiene que:

$$\begin{aligned} \langle A^t \rangle_{ij} &= \left\langle \left(B - \frac{2}{X^t X} X X^t \right)^t \right\rangle_{ij} \\ &= \left\langle B - \frac{2}{X^t X} X X^t \right\rangle_{ji} \quad (\text{Matriz transpuesta de una matriz}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \langle B \rangle_{ji} - \left\langle \frac{2}{X^t X} X X^t \right\rangle_{ji} \quad (\text{Sustracción de matrices}) \\
&= \langle B \rangle_{ji} - \frac{2}{X^t X} \langle X X^t \rangle_{ji} \quad (\text{Multiplic. por escalar en una matriz}) \\
&= \langle B^t \rangle_{ji} - \frac{2}{X^t X} \langle X X^t \rangle_{ji} \quad (\text{Hipótesis}) \\
&= \langle B \rangle_{ij} - \frac{2}{X^t X} \sum_{k=1}^n \langle X \rangle_{jk} \langle X^t \rangle_{ki} \quad (\text{Multiplic. de matrices}) \\
&= \langle B \rangle_{ij} - \frac{2}{X^t X} \sum_{k=1}^n \langle X^t \rangle_{kj} \langle X \rangle_{ik} \quad (\text{Matriz transpuesta de una matriz}) \\
&= \langle B \rangle_{ij} - \frac{2}{X^t X} \sum_{k=1}^n \langle X \rangle_{ik} \langle X^t \rangle_{kj} \quad (\text{Conmutativa}) \\
&= \langle B \rangle_{ij} - \frac{2}{X^t X} \langle X X^t \rangle_{ij} \quad (\text{Multiplic. de matrices}) \\
&= \langle B \rangle_{ij} - \left\langle \frac{2}{X^t X} X X^t \right\rangle_{ij} \quad (\text{Multiplic. por escalar en una matriz}) \\
&= \left\langle B - \frac{2}{X^t X} X X^t \right\rangle_{ij} \quad (\text{Sustracción de matrices}) \\
&= \langle A \rangle_{ij}
\end{aligned}$$

Así, $\forall i, j = 1, 2, \dots, n$ $\langle A^t \rangle_{ij} = \langle A \rangle_{ij}$.

Por lo tanto si $A = B - \frac{2}{X^t X} X X^t$ con B una matriz simétrica, entonces $A^t = A$. ■

20. Suponga que A es una matriz de $n \times n$ que satisface la condición $A^2 = A$. Pruebe que que $\forall k \in \mathbb{N}$, con $k \geq 1$, se cumple que:

$$(A + I_n)^k = I_n + (2^k - 1) A$$

Solución:

Se demuestra por inducción sobre k .

- Para $k = 1 \Leftrightarrow (A + I_n)^1 = I_n + (2^1 - 1) A \Leftrightarrow A + I_n = I_n + A \checkmark$.
- Asumimos validez para algún $k > 1$, es decir $(A + I_n)^k = I_n + (2^k - 1) A$ es nuestra hipótesis inductiva (HI).
- Con base en lo anterior hay que probar la validez para $k + 1$, es decir, hay que probar $(A + I_n)^{k+1} = I_n + (2^{k+1} - 1) A$.

• **Prueba:**

$$\begin{aligned}
 (A + I_n)^{k+1} &= (A + I_n)^k (A + I_n) \\
 &\stackrel{\text{HI}}{=} (I_n + (2^k - 1) A) (A + I_n) \\
 &= I_n \cdot A + I_n^2 + (2^k - 1) A^2 + (2^k - 1) A \cdot I_n \\
 &= A + I_n + (2^k - 1) A + (2^k - 1) A \quad (\text{Hipótesis: } A^2 = A) \\
 &= A + I_n + 2(2^k - 1) A \\
 &= I_n + 2(2^k - 1) A + A \\
 &= I_n + (2^{k+1} - 2) A + A \\
 &= I_n + (2^{k+1} - 2 + 1) A \\
 &= I_n + (2^{k+1} - 1) A
 \end{aligned}$$

Por lo tanto $(A + I_n)^k = I_n + (2^k - 1) A$, $\forall k \in \mathbb{N}$ con $k \geq 1$. ■

Bibliografía

- [1] Arce C. (2003). *Ejercicios Resueltos de Álgebra Lineal*. Editorial Universidad de Costa Rica. San José, Costa Rica.
- [2] Ávila E. *Álgebra Lineal para Computación*. Publicaciones ITCR. Cartago, Costa Rica.
- [3] Barrantes H. (2012). *Elementos de Álgebra Lineal*. 2a ed. Editorial Universidad Estatal a Distancia. San José, Costa Rica
- [4] Páez C. (2010). *Matrices, Determinantes y Sistemas de Ecuaciones Lineales*. Publicaciones ITCR. Cartago, Costa Rica.