# Introducción a GPU Computing



- CPU (Central Processing Unit): Diseñadas para ser un procesador multipropósito
- GPU (Graphics Processing Unit): Diseñadas específicamente para el procesamiento de gráficos



- CPU (Central Processing Unit): Diseñadas para ser un procesador multipropósito
- GPU (Graphics Processing Unit): Diseñadas específicamente para el procesamiento de gráficos

	СРИ	GPU
Número de núcleos	2-8	Miles



# Ejemplo

Supongamos que queremos dibujar un cuadrado:

Ciclo	1 núcleo	4 núcleos
Ciclo 1	Calcula la primera línea	Cada núcleo calcula una línea
Ciclo 2	Calcula la segunda línea	Cada núcleo dibuja una línea
Ciclo 3	Calcula la tercera línea	
Ciclo 4	Calcula la cuarta línea	
Ciclo 5	Dibuja la primera línea	
Ciclo 6	Dibuja la segunda línea	
Ciclo 7	Dibuja la tercera línea	
Ciclo 8	Dibuja la cuarta línea	



- CPU (Central Processing Unit): Diseñadas para ser un procesador multipropósito
- GPU (Graphics Processing Unit): Diseñadas específicamente para el procesamiento de gráficos

	СРИ	GPU
Número de núcleos	2-8	Miles
Frecuencia	3,5 GHz	1500 MHz



- CPU (Central Processing Unit): Diseñadas para ser un procesador multipropósito
- GPU (Graphics Processing Unit): Diseñadas específicamente para el procesamiento de gráficos

	CPU	GPU
Frecuencia	3,5 GHz	1500 MHz
Tipo de ejecución	Secuencial	Paralelo
Datos por ciclo	Pocos	Muchos
Ancho de banda	Pequeño	Grande



- CPU (Central Processing Unit): Diseñadas para ser un procesador multipropósito
- GPU (Graphics Processing Unit): Diseñadas específicamente para el procesamiento de gráficos

	CPU	GPU
Número de núcleos	2-8	Miles
Frecuencia	3,5 GHz	1500 MHz
Controlador de memoria	64 bits	32 bits



# **GPU Computing**

- Dos tipos de dispositivos: Host (CPU) y Device (GPU)
- Se utiliza para hacer cálculos masivos sobre las GPUs
- Problema: Lenguajes diseñados para realizar gráficos en pantalla
- Solución: CUDA (Arquitectura Unificada de Dispositivos de Cómputo)



#### CUDA

- Programación en lenguajes de alto nivel como C o C++
- Permite especificar el código que queremos que se ejecute en el device
- Se creó una única unidad de ejecución con el mismo set de instrucciones y mismos recursos



# Secuencia de operaciones CUDA

- Declarar y asignar memoria para host y device.
- 2. Inicializar datos del host.
- 3. Transferir datos del host al device.
- Ejecutar uno o más kernels.
- 5. Transferir datos desde el device al host.
- 6. Liberar recursos.



Declarar y asignar memoria para host y device.

```
//Allocate host memory
a = (float*)malloc(sizeof(float) * N);
b = (float*)malloc(sizeof(float) * N);
out = (float*)malloc(sizeof(float) * N);
//Allocate device memory
cudaMalloc((void**)&d_a, sizeof(float) * N);
cudaMalloc((void**)&d_b, sizeof(float) * N);
cudaMalloc((void**)&d_out, sizeof(float) * N);
```



2. Inicializar datos del host.

```
//Initialize host arrays
for(int i = 0; i < N; i++){
    a[i] = 1.0f;
    b[i] = 2.0f;
}</pre>
```



Transferir datos del host al device.

```
//Transfer data from host to device memory
cudaMemcpy(d_a, a, sizeof(float) * N, cudaMemcpyHostToDevice);
cudaMemcpy(d_b, b, sizeof(float) * N, cudaMemcpyHostToDevice);
```



4. Ejecutar uno o más kernels:

```
función<<<Número de bloques, número de hilos por bloque>>>
  (parámetros);

//Executing kernel
vector add<<<1,256>>>(d out, d a, d b, N);
```



4. Ejecutar uno o más kernels:

```
función<<<Número de bloques, número de hilos por bloque>>>
  (parámetros);

//Executing kernel
vector_add<<<<1,256>>>(d_out, d_a, d_b, N);
```

Núcleo: formafo por bloques

Bloque: formado por hilos



5. Transferir datos desde el device al host.

```
//Transfer data back to host memory
cudaMemcpy(out, d_out, sizeof(float) * N, cudaMemcpyDeviceToHost);
```



Liberar memoria. //Deallocate device memory cudaFree(d\_a); cudaFree(d\_b); cudaFree(d\_out); //Deallocate host memory free(a); free(b); free(out);



```
_global__ void vector_add(float *out, float *a, float *b, int n) {
   int index = threadIdx.x;
   int stride = blockDim.x;
   for(int i = index; i < n; i += stride){
      out[i] = a[i] + b[i];
   }
}</pre>
```



```
_global__ void vector_add(float *out, float *a, float *b, int n) {
   int index = threadIdx.x;
   int stride = blockDim.x;
   for(int i = index; i < n; i += stride){
      out[i] = a[i] + b[i];
   }
}</pre>
```



```
_global__ void vector_add(float *out, float *a, float *b, int n) {
   int index = threadIdx.x;
   int stride = blockDim.x;
   for(int i = index; i < n; i += stride){
      out[i] = a[i] + b[i];
   }
}</pre>
```



```
_global__ void vector_add(float *out, float *a, float *b, int n) {
   int index = threadIdx.x;
   int stride = blockDim.x;
   for(int i = index; i < n; i += stride){
      out[i] = a[i] + b[i];
   }
}</pre>
```



Función suma de vectores \_global\_\_ void vector\_add(float \*out, float \*a, float \*b, int n) { int index = threadIdx.x; int stride = blockDim.x; for(int i = index; i < n; i += stride){</pre> out[i] = a[i] + b[i];vector\_add<<<1,256>>>(d\_out, d\_a, d\_b, N);



vector\_add<<<1,256>>>(d\_out, d\_a, d\_b, N);

Función suma de vectores
\_\_global\_\_ void vector\_add(float \*out, float \*a, float \*b, int n) {
 int index = threadIdx.x; → de 0 a 255
 int stride = blockDim.x;
 for(int i = index; i < n; i += stride){
 out[i] = a[i] + b[i];
 }
}</pre>



```
__global__ void vector_add(float *out, float *a, float *b, int n) {
    int index = threadIdx.x; → de 0 a 255
    int stride = blockDim.x; → 256
    for(int i = index; i < n; i += stride){
        out[i] = a[i] + b[i];
    }
}
vector_add<<<<1,256>>>(d_out, d_a, d_b, N);
```

