

Smart city

Tussentijds verslag

Groep 6

KU Leuven Kulak, Wetenschap & Technologie

Academiejaar 2020 – 2021

Inhoudsopgave

1	Eerste hoofdstuk	4
1.1	Sectie-titel	4
1.1.1	Deel 1 ontwerpsproces	4
1.1.2	Deel 2 ontwerpsproces	4
1.2	Planning	4

Inleiding

Hoofdstuk 1

Eerste hoofdstuk

1.1 Sectie-titel

Inleiding

1.1.1 Deel 1 ontwerpsproces

Wat auto moet kunnen en algemeen wat je zal gebruiken. - herkennen lijnen: welke soort sensor (bv reflectie voor lijnen) - stoplicht: kleurensensor, tot stilstand komen blabla - snelheid: massa belangrijk - andere wagens detecteren =, remafstand, massa belangrijk =, stoppen door signaal zodat motoren vertragen - op afstand ingrijpen

1.1.2 Deel 2 ontwerpsproces

Zeer specifiek toelichten waarom je elk onderdeel heb gekozen.

iiiiiii HEAD ===== - reflectie sensor: wrm analoge en niet digitale

1.2 Planning

Eerst bestelden we onze materialen. Van deze hebben we CAD-modellen en technische tekeningen gemaakt om inzicht te krijgen in de opbouw. We zijn voorlopig nog bezig met de implementatie en de assemblage van het wagentje.

lllllll AdministratieveDocumenten

Besluit

Afsluitende tekst.

