1 Билет номер 5

1.1 Устойчивость по Ляпунову. Асимптотическая устойчивость

Рассматривается общая система дифференциальных уравнений

$$\frac{d\bar{x}}{dt} = \bar{f}(t, x^1, \dots, x^n) \tag{1}$$

Пусть $\bar{x} = \bar{\varphi}(t, \bar{x}_0)$ – решение этой системы, такое что $\bar{\varphi}(t_0, \bar{x}_0) = \bar{x}_0$. А $\psi(t, \bar{x}_0)$ – произвольное решение, такое что $\psi(t, \bar{x}_0) = \bar{x}_0$.

Определение 1.1. Решение $\bar{x} = \bar{\varphi}(t, \bar{x}_0)$ называется устойчивым по Ляпунову, если

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 : \forall \bar{x}_0 : |\bar{x}_0 - \bar{x}_0| < \delta \rightarrow |\bar{\psi}(t, \bar{x}_0) - \bar{\varphi}(t_0, \bar{x}_0)| < \varepsilon \ \forall t \in [t_0, +\infty]$$

Определение 1.2. Решение $\bar{x} = \bar{\varphi}(t, \bar{x}_0)$ называется асимптотически устойчивым, если оно устойчиво по Ляпунову, а так же

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 : \forall \bar{x}_0 : |\bar{x}_0 - \bar{x}_0| < \delta \to \lim_{t \to \infty} |\bar{\psi}(t, \bar{x}_0) - \bar{\varphi}(t_0, \bar{x}_0)| = 0$$

1.2 Автономные линейные системы

Пусть в конечномерном линейном пространстве B линейный оператор задается матрицей $A = ||a_{ij}(t)||$. Если a_{ij} ограничены, тогда норма матрицы

$$||A|| = \max_{i,j=\overline{1,n}} |\sup_{t \in I(t)} (a_{ij}(t))|$$

Можно записать следующее неравенство:

$$||A\bar{x}|| \le ||A|| \cdot ||\bar{x}||$$

Теперь рассмотрим систему однородных уравнений, где A постоянна

$$\frac{d\bar{x}}{dt} = A\bar{x} \tag{2}$$

Тогда $\bar{x} = 0$ – решение.

Лемма 1.1. Если однородная линейная система имеет неограниченное решение, то нулевое решение не устойчиво.

Доказательство. Будем рассматривать систему (2). Пусть решение $\bar{\varphi}(t,\bar{x}_0)$ неограниченно. То есть

$$\forall M > 0 \exists t^* : |\bar{\varphi}(t^*, \bar{x}_0)| > M$$

Обратим определение устойчивости нулевого приближения

$$\exists \varepsilon_0 > 0 : \forall \delta > 0 \exists \bar{x}_0 : |\bar{x}_0| < \delta, \exists t^* \in [t_0, +\infty) : |\bar{\varphi}(t^*, \bar{x}_0)| > \varepsilon$$

Воспользуемся неограниченностью решения

$$\forall C>0
ightarrow ar{\psi}(t,ar{x}_0) = C \cdot ar{arphi}(t,ar{x}_0)$$
 – неограниченно

Теперь для произвольного $\delta>0$ возьмем $C=\frac{\delta}{2|\bar{x}_0|}$

$$|\bar{\psi}(t_0, \bar{x}_0)| = C \cdot |\bar{\varphi}(t_0, \bar{x}_0)| = \frac{\delta |\bar{x}_0|}{2|\bar{x}_0|} = \frac{\delta}{2}$$

Таким образом

$$\exists \varepsilon_0, \exists t : |\bar{\psi}(t, \bar{x}_0)| > \varepsilon_0$$

Теорема 1.1. Пусть $\lambda_1, \ldots, \lambda_k$ – собственные числа матрицы A кратности l_1, \ldots, l_k соответственно. Тогда

- 1. Если $Re(\lambda_i) < 0, i = \overline{1,k}$, то нулевое решение асимптотически устойчиво.
- 2. Пусть $Re(\lambda_i) < 0, i \neq l, Re(\lambda_l) = 0$. И существует базис из собственных векторов e_{l_1}, \ldots, e_{l_k} . Тогда нулевое решение устойчиво по Ляпунову.
- 3. Если $\exists l: Re(\lambda_l) > 0$, или $Re(\lambda_l) = 0$, но собственные вектора не образуют базис, тогда нулевое решение не устойчиво

Доказательство. Рассмотрим решение $\bar{\varphi}(t,\bar{x}_0)$, такое что $\bar{\varphi}(0,\bar{x}_0) = \bar{x}_0$. Тогда

$$\bar{x}(t) = e^{tA} \cdot \bar{x}_0$$

где

$$e^{tA} = S \begin{vmatrix} e^{\lambda_1 t} P_{ij}^1(t) & 0 & 0 & \dots \\ 0 & e^{\lambda_2 t} P_{ij}^2(t) & 0 & \dots \\ & & \dots & \\ & & 0 & 0 & e^{\lambda_k t} P_{ij}^k(t) \end{vmatrix} S^{-1} = ||e^{\lambda_s t} P_{ij}(t)||$$

S – матрица перехода к Жорданову базису. P_{ij} – многочлены степени m

$$m \le \max_{s=\overline{1.k}} (l_s - 1)$$

Рассмотрим случаи по порядку:

1. $e^{(\alpha_s+i\omega_s)t}P^s_{ij}(t)$ – элемент e^{tA} . $e^{(\alpha_s+i\omega_s)t}P^s_{ij}(t)=e^{\alpha_s t}(\cos{(\omega_s t)}+i\sin{(\omega_s t)})P^s_{ij}(t)$. Тогда $|e^{(\alpha_s+i\omega_s)t}P^s_{ij}(t)|=e^{\alpha_s t}|P^s_{ij}(t)|$. Положим $\alpha=\inf_{i=\overline{1,k}}|\alpha_i|$. Распишем

$$e^{tA} = e^{-\alpha t}(e^{\alpha t}e^{tA}) = e^{-\alpha t}\Phi(t)$$

Произвольный элемент матрицы $\Phi(t)$

$$\Phi_{ij}(t) = e^{-rt} P_{ij}(t)$$

где r > 0. Отсюда видно, что

$$\lim_{t \to \infty} e^{-rt} P_{ij}(t) = 0$$

Тогда все элементы матрицы $\Phi(t)$ ограничены. Обозначим норму этой матрицы

$$m = ||\Phi(t)||$$

Для произвольного ε возьмем $\delta=\frac{\varepsilon}{m}.$ Теперь возьмем норму решения $\bar{x}(t).$

$$||\bar{x}(t)|| = ||e^{tA} \cdot \bar{x}_0|| \le ||e^{tA}|| \cdot ||\bar{x}_0|| = e^{-\alpha t} ||\Phi(t)|| \cdot ||\bar{x}_0|| \le e^{-\alpha t} m ||\bar{x}_0|| \le e^{-\alpha t} m \delta \le e^{-\alpha t} \varepsilon$$

$$\lim_{t \to \infty} e^{-\alpha t} \varepsilon = 0$$

- 2. В данном случае $P_{ij}^l=const,$ тогда $e^{-\alpha t}$ не будет. Следовательно $||\bar{x}(t)||\leq \varepsilon$ устойчивость по Ляпунову.
- 3. $Re(\lambda_s) > 0$. Тогда решение

$$\bar{\varphi}(t,\bar{x}_0) = e^{(\alpha_s + i\omega_s)t} \cdot C$$
 – неограниченно

А если $Re(\lambda_s)=0$, но в базисе присутствуют присоединенные вектора, тогда решение принимает вид $P_{ij}(t)$ – неограниченно при $t\to +\infty$