

# 1 Билет 6. Первые интегралы автономных систем. Линейные однородные уравнения в частных производных первого порядка

## 1.1 Общее решение линейного однородного уравнения в частных производных первого порядка

**Определение 1.1.** Рассмотрим уравнение

$$\sum_{i=1}^n f^i(\vec{x}, u) \frac{\partial u}{\partial x^i} = F(\vec{x}, u) \quad (1)$$

Функция  $u(\vec{x})$  называется решением уравнения (1), если  $u(\vec{x}) \in C^1(\mathbb{R}^n)$  и после подстановки в (1) получается тождество, причём  $f^i(\vec{x}, u) \in C^1(\mathbb{R}^n \times \mathbb{R})$  – некоторые заданные функции. Уравнение (1) называется квазилинейным уравнением в частных производных первого порядка.

**Определение 1.2.** Рассмотрим систему ДУ:

$$\begin{cases} \dot{x}^1 = f^1(\vec{x}, u) \\ \dots \\ \dot{x}^n = f^n(\vec{x}, u) \end{cases} \quad (2)$$

Система (2) называется характеристической системой уравнения (1), а  $\vec{x}(t)$  – фазовые кривые (2) – называются характеристиками (1).

Основное свойство характеристик состоит в том, что уравнение для  $u(\vec{x})$  в силу (2) имеет вид

$$\frac{du}{dt} = F(\vec{x}(t), u) -$$

обыкновенное ДУ. Действительно, пусть  $u$  – решение (1), тогда

$$\frac{du}{dt} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial u}{\partial x^i} \frac{\partial x^i}{\partial t} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial u}{\partial x^i} f^i = F(\vec{x}(t), u)$$

Будем рассматривать уравнения вида

$$\sum_{i=1}^n f^i(\vec{x}, u) \frac{\partial u}{\partial x^i} = F(\vec{x}, u) \quad (3)$$

**Определение 1.3.** Уравнения вида (3) называются линейными однородными уравнениями первого порядка в частных производных. Характеристической системой для (3) будем называть систему вида

$$\begin{cases} \dot{x}^1 = f^1(\vec{x}) \\ \dots \\ \dot{x}^n = f^n(\vec{x}) \end{cases} \quad (4)$$

**Теорема 1.1.** Пусть  $\nu_1(\vec{x}) = C_1, \dots, \nu_k(\vec{x}) = C_k$  являются независимыми первыми интегралами системы (4). Тогда функция  $u(\vec{x}) = F(\nu_1(\vec{x}), \dots, \nu_k(\vec{x}))$  является решением уравнения (3).

*Доказательство.* Запишем уравнение (3) следующим способом:

$$\sum_{i=1}^n f^i(\vec{x}) \frac{\partial u}{\partial x^i} = \sum_{i=1}^n f^i(\vec{x}) \sum_{l=1}^k \frac{\partial u}{\partial \nu_l} \frac{\partial \nu_l}{\partial x^i} = \sum_{l=1}^k \frac{\partial u}{\partial \nu_l} \sum_{i=1}^n f^i(\vec{x}) \frac{\partial \nu_l}{\partial x^i} = 0$$

Получили тождество, значит  $u(\vec{x}) = F(\nu_1(\vec{x}), \dots, \nu_k(\vec{x}))$  действительно решение уравнения (3). ■

**Теорема 1.2.** Пусть функция  $u(\vec{x}) = F(\nu_1(\vec{x}), \dots, \nu_k(\vec{x}))$  является решением уравнения (3). Тогда  $\nu_1(\vec{x}) = C_1, \dots, \nu_k(\vec{x}) = C_k$  являются независимыми первыми интегралами системы (4).

*Доказательство.* Так как  $u(\vec{x})$  – решение, то

$$\sum_{i=1}^n f^i \frac{\partial u}{\partial x^i} = 0$$

Значит  $u(\vec{x})$  – первый интеграл системы (4) по критерию первого интеграла. Этот первый интеграл может зависеть только от независимых переменных  $\nu_1(\vec{x}), \dots, \nu_k(\vec{x})$ , причём  $u(\nu_1(\vec{x}), \dots, \nu_k(\vec{x})) = C_0$ , где  $\nu_1(\vec{x}), \dots, \nu_k(\vec{x})$  – первые интегралы системы (4). ■

## 1.2 Задача Коши для уравнения в частных производных первого порядка

Пусть  $S : g(\vec{x}) = 0$  – гладкая поверхность в  $\mathbb{R}^n$  и

$$\nabla g = \left\| \frac{\partial g}{\partial x^1}, \dots, \frac{\partial g}{\partial x^n} \right\| \neq \vec{0}$$

**Определение 1.4.** Точка  $\vec{a} \in S$  называется некритической точкой поверхности, если в системе (4)  $\vec{f}(\vec{a}) \neq \vec{0}$  и  $(\nabla g(\vec{a}), \vec{f}(\vec{a})) \neq 0$  (фазовые траектории не лежат на  $S$ ).

Пусть на  $S$  задана функция  $U_0(\vec{x})$  и  $U_0(\vec{x}) \in C^1(\mathbb{R}^n)$ .

Задача Коши: найти такое решение  $u(\vec{x})$  уравнения (3), что  $u(\vec{x}) = U_0(\vec{x}) \forall \vec{x} \in S$ .

**Теорема 1.3.** Пусть на гладкой поверхности  $S$  задана непрерывно дифференцируемая функция  $U_0(\vec{x})$ . Тогда если точка  $\vec{a}_0 \in S$  является некритической, то существует окрестность этой точки, в которой решение задачи Коши  $u(\vec{x}) = U_0(\vec{x})$  для уравнения (3) существует и единственно.

*Доказательство.* Запишем параметризацию поверхности  $S$  в  $\mathbb{R}^n$ :  $x^i = \varphi^i(u_1, \dots, u_{n-1})$ ,  $i = \overline{1, n}$ . Поверхность  $S$  может быть параметризована, поскольку требование  $\nabla g \neq \vec{0}$  означает, что

$$\text{rank} \left\| \frac{\partial g}{\partial x^1}, \dots, \frac{\partial g}{\partial x^n} \right\| = 1 \neq 0.$$

Значит по теореме о неявной функции параметризация поверхности  $S$  задаётся следующим образом:

$$\begin{cases} x^1 = \varphi(x^2, \dots, x^n) \\ x^2 = x^2 \\ \dots \\ x^n = x^n \end{cases}$$

Значит  $u(\vec{x}) = u(x^1, \dots, x^n) = u(\varphi(x^2, \dots, x^n), \dots, x^n) = U_0(x^2, \dots, x^n)$ .

Так как  $\vec{a}_0 \in S$  является некритической по условию, то существует такая окрестность этой точки  $\mathcal{U}(\vec{a}_0)$ , где существуют  $n - 1$  независимых первых интегралов системы (4):  $\nu_1(\vec{x}) = C_1, \dots, \nu_{n-1}(\vec{x}) = C_{n-1}$ , а общее решение уравнения (3)  $u = u(\nu_1(\vec{x}), \dots, \nu_{n-1}(\vec{x}))$ .

Рассмотрим систему уравнений относительно  $x^1, \dots, x^n$ :

$$\begin{cases} \nu_1(\vec{x}) = C_1 \\ \dots \\ \nu_{n-1}(\vec{x}) = C_{n-1} \\ g(\vec{x}) = 0 \end{cases} \quad (5)$$

Допустим, что систему удалось разрешить и была получена параметризация поверхности  $S$   $g(\vec{x}) = 0$ :

$$\begin{cases} x_S^1 = x_S^1(C_1, \dots, C^{n-1}) \\ \dots \\ x_S^n = x_S^n(C_1, \dots, C^{n-1}) \end{cases}$$

Рассмотрим

$$J(\vec{a}_0) = \begin{vmatrix} \frac{\partial \nu_1}{\partial x^1} & \dots & \frac{\partial \nu_1}{\partial x^n} \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial \nu_{n-1}}{\partial x^1} & \dots & \frac{\partial \nu_{n-1}}{\partial x^n} \\ \frac{\partial g}{\partial x^1} & \dots & \frac{\partial g}{\partial x^n} \end{vmatrix}(\vec{a}_0)$$

Так как  $\vec{f}(\vec{a}_0) \neq 0$ , то умножим  $i$ -ый столбец определителя  $J(\vec{a}_0)$  на  $r^i = f^i(\vec{a}_0)$  и прибавим к первому столбцу все те столбцы, которые умножились  $r^i = f^i(\vec{a}_0) \neq 0$ . Учтём, что  $\forall i = 1, n-1$ :

$$\sum_{j=1}^n \frac{\partial \nu_i}{\partial x^j}(\vec{a}_0) f^j(\vec{a}_0) = 0$$

так как  $\nu_i$  – первый интеграл. Преобразованный определитель будет выглядеть следующим образом:

$$J'(\vec{a}_0) = \begin{vmatrix} 0 & \frac{\partial \nu_1}{\partial x^2} r^2 & \dots & \frac{\partial \nu_1}{\partial x^n} r^n \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \frac{\partial \nu_{n-1}}{\partial x^2} r^2 & \dots & \frac{\partial \nu_{n-1}}{\partial x^n} r^n \\ (\nabla g, \vec{f}) & \frac{\partial g}{\partial x^2} r^2 & \dots & \frac{\partial g}{\partial x^n} r^n \end{vmatrix}(\vec{a}_0) = (-1)^{n+1} (\nabla g, \vec{f}) \begin{vmatrix} \frac{\partial \nu_1}{\partial x^2} r^2 & \dots & \frac{\partial \nu_1}{\partial x^n} r^n \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial \nu_{n-1}}{\partial x^2} r^2 & \dots & \frac{\partial \nu_{n-1}}{\partial x^n} r^n \end{vmatrix} \neq 0$$

Утверждение справедливо, так как  $(\nabla g, \vec{f}) \neq 0$  в нехарактеристической точке  $\vec{a}_0$  и

$$\text{rank} \begin{vmatrix} \frac{\partial \nu_1}{\partial x^2} & \dots & \frac{\partial \nu_1}{\partial x^n} \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial \nu_{n-1}}{\partial x^2} & \dots & \frac{\partial \nu_{n-1}}{\partial x^n} \end{vmatrix} = n - 1$$

так как первые интегралы функционально независимы.

Таким образом в силу непрерывности рассматриваемых функций существует окрестность  $\mathcal{U}(\vec{a}_0)$  в которой исходный определитель

$$J(\vec{a}_0) = \begin{vmatrix} \frac{\partial \nu_1}{\partial x^1} & \dots & \frac{\partial \nu_1}{\partial x^n} \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial \nu_{n-1}}{\partial x^1} & \dots & \frac{\partial \nu_{n-1}}{\partial x^n} \\ \frac{\partial g}{\partial x^1} & \dots & \frac{\partial g}{\partial x^n} \end{vmatrix} \neq 0,$$

то есть определитель матрицы Якоби исходной системы (5) не равен нулю. Тогда по теореме о системе неявных функций система однозначно разрешима и существуют единственным образом определённые функции  $x_S^1 = x_S^1(C_1, \dots, C^{n-1}), \dots, x_S^2 = x_S^2(C_1, \dots, C^{n-1})$ , а значит  $u = u(x_S^1(C_1, \dots, C^{n-1}), \dots, x_S^n(C_1, \dots, C^{n-1}))$  является решением уравнения (3) и  $u(\vec{x}_S) = U_0(\vec{x}) \forall \vec{x} \in S$ . ■