

# Induktionsgesetz

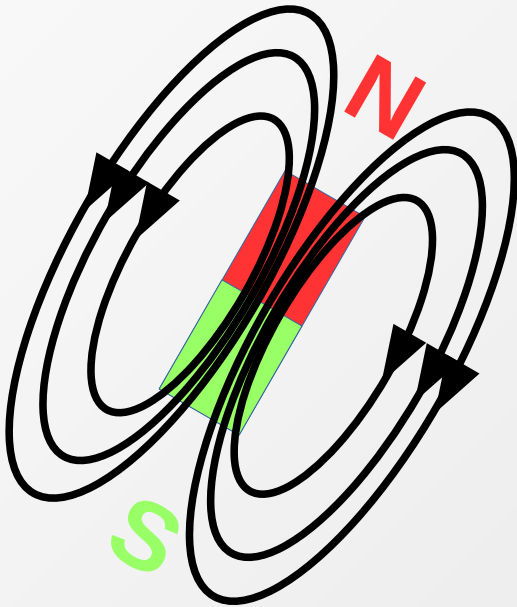
**Ernst Lenz**

# Was wissen wir aus den vorhergehenden Vorlesungen I:

- Ein von einem elektrischem Strom  $I$  durchflossener elektrischer Leiter

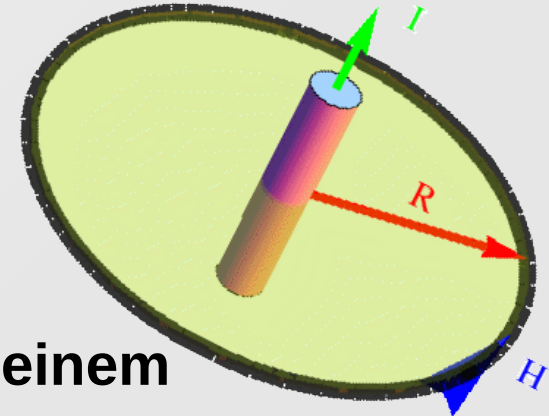
$$U = R \cdot I \quad \leftarrow \quad \underline{j} = \sigma \underline{E}$$

- Magnetfeld eines Stabmagneten



- Magnetfeld  $\underline{H}$  eines von einem elektrischen Strom  $I$  durchflossenen elektrischen Leiters

$$H_{\phi}(R) = \frac{I}{2\pi R}$$



# Was wissen wir aus den vorhergehenden Vorlesungen II:

- Kraft  $\underline{F}_{\text{el}}$  auf eine Probeladung  $Q_p$  im elektrischen Feld  $\underline{E}$ :

$$\underline{F}_{\text{el}} = Q_p \cdot \underline{E}$$

→ Die Richtung des elektrischen Feldes  $\underline{E}$  ist parallel zur Kraftwirkung auf eine positive Probeladung  $Q_p$ .

- Lorenzkraft  $\underline{F}_L$  auf eine Probeladung  $Q$  mit der Geschwindigkeit  $\underline{v}_Q$  ( $v_Q \ll c_0$ ) im elektrischen Feld  $\underline{E}$  und magnetischen Feld  $\underline{B}$ :

$$\underline{F}_L = Q \cdot (\underline{E} + \underline{v}_Q \times \underline{B})$$

# Was wissen wir aus den vorhergehenden Vorlesungen III:

- Ein von einem elektrischem Strom  $I$  durchflossener Leiter erzeugt Ein Magnetfeld  $H$

→ Ablenkung einer Kompassnadel (Stabmagneten)

$$\underline{H}(r) = \frac{I}{2\pi r} \quad , \quad \text{mit } [H] = \frac{A}{m}$$

- Sich ergebende Proportionalitätskonstante aus dem Verhältnis der Auftretenden Kraft  $\underline{F}$  und dem Produkt aus Stromstärke  $I$  und Länge  $\underline{L}$  des Leiters ist die magnetische Flussdichte  $\underline{B}$

$$\underline{F} = I(\underline{L} \times \underline{B}) \quad \rightarrow \quad \underline{B} = \frac{\underline{F}}{I \cdot \underline{L}} \quad , \quad \text{mit } [B] = \frac{V \cdot s}{m^2} = T$$

- Zusammenhang zwischen magnetischer Flussdichte  $\underline{B}$  Magnetischem Feld  $\underline{H}$

$$\underline{H} = \frac{\underline{B}}{\mu} \quad ; \quad \mu = \text{konst.} \quad \text{und} \quad [\mu] = \frac{V \cdot s}{A \cdot m}$$

- Durch Integration über die von der magnetischen Flussdichte  $\underline{B}$  durchsetzten Fläche  $\underline{A}$  ergibt sich der magnetische Fluss  $\Phi$

$$\Phi = \int_A \underline{B} \cdot d\underline{A} \stackrel{B, \text{homogen}}{=} \underline{B} \cdot \int_A d\underline{A} \stackrel{A, \text{nicht gekrümmt}}{=} \underline{B} \cdot \underline{A} \quad , \quad \text{mit } [\Phi] = V \cdot s = \text{Wb}$$

# Zeitliche Differentiation des magnetischen Flusses $\Phi$

- Differentiation nach der Zeit

$$\begin{aligned}\frac{d}{dt} \Phi &= \frac{d}{dt} \left\{ \int_A \underline{B} \cdot d\underline{A} \right\} \stackrel{B, \text{ homogen}}{=} \frac{d}{dt} \left\{ \underline{B} \cdot \int_A d\underline{A} \right\} \stackrel{A, \text{ nicht gekrümmt}}{=} \frac{d}{dt} \{ \underline{B} \cdot \underline{A} \} \\ &= \underbrace{\left( \frac{d}{dt} \{ \underline{B} \} \right) \cdot \underline{A}}_{\text{Zeitliche Änderung der (homogenen) magnetischen Flussdichte } \underline{B} \text{ welche die Fläche } \underline{A} \text{ (senkrecht) durchsetzt.}} + \underbrace{\underline{B} \cdot \left( \frac{d}{dt} \{ \underline{A} \} \right)}_{\text{Zeitliche Änderung der Fläche } \underline{A} \text{ welche vom (homogenen) magnetischen Flussdichte } \underline{B} \text{ senkrecht durchsetzt wird.}}\end{aligned}$$

- Die Dimension der zeitlichen Differentiation des magnetischen Flusses  $\Phi$  ergibt sich zur Dimension der elektrischen Spannung  $U$  (Betrag der induzierten Spannung)

$$|U| = \left| \frac{d}{dt} \Phi \right|$$

$$\left[ \frac{d}{dt} \Phi \right] = \frac{1}{s} \cdot V \cdot s = V = [U]$$

# Vorzeichen der induzierten Spannung $U$

- In vollständiger Darstellung ergibt sich aus dem bisherigen das Induktionsgesetz für eine induzierte Spannung  $U$

$$U = -\frac{d}{dt} \Phi \triangleq \text{Induktionsgesetz}$$

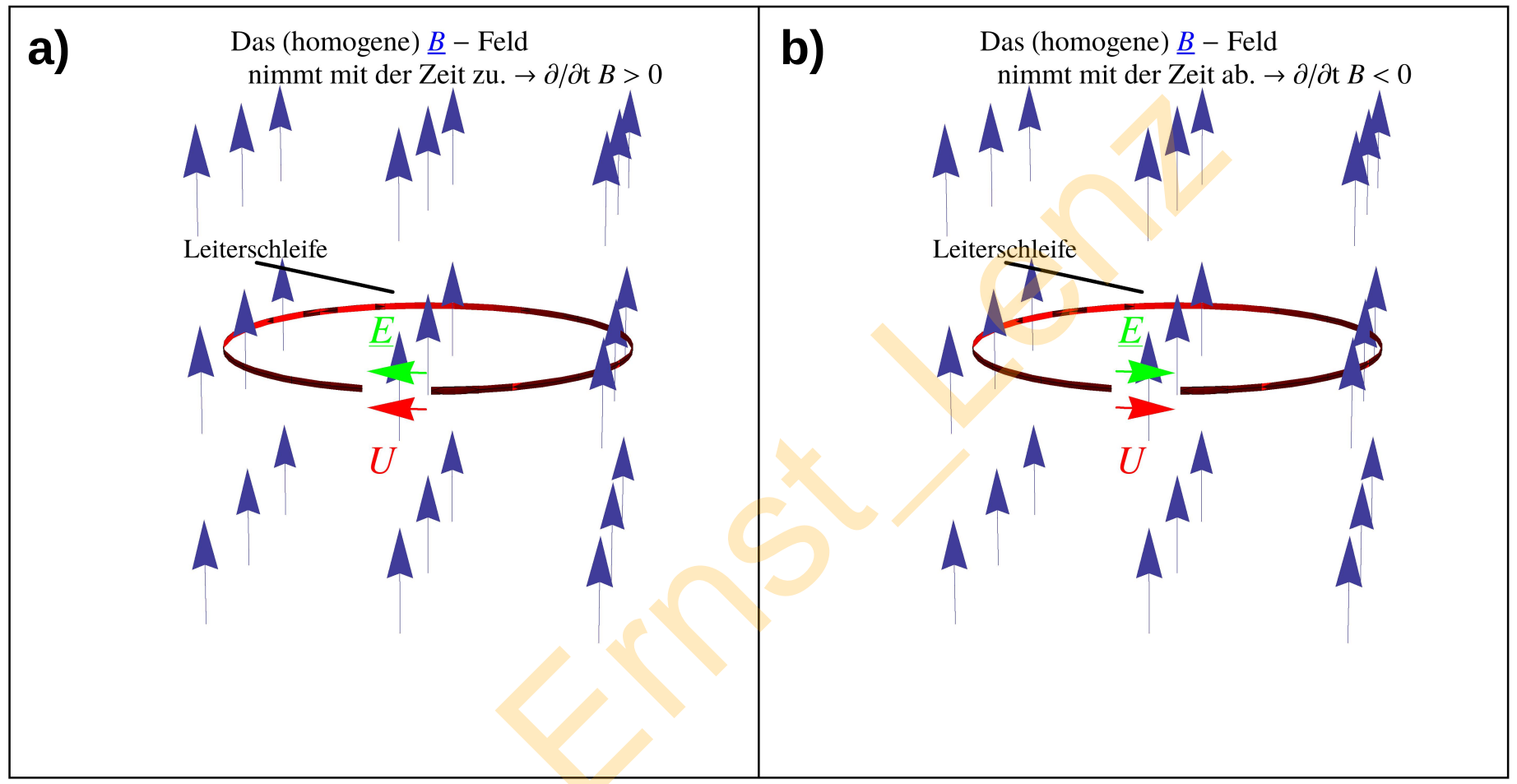
$$\left[ \frac{d}{dt} \Phi \right] = \frac{1}{s} \cdot V \cdot s = V = [U]$$

- Hierbei spiegelt das Minuszeichen die „Lenzsche-Regel“ wieder:

“Das induzierte elektrische Feld ist so gerichtet, dass die Ursache seiner Entstehung abgeschwächt wird.”

Der Effekt der induzierten Spannung  $U$  wirkt seiner Ursache entgegen.

# Zeitlich veränderliches B - Feld



- "Rechte Hand Regel"

- Daumen der rechten Hand in B-Feld Richtung der gekrümmten Finger der rechten Hand weisen:
  - a) für zunehmendes B- Feld gegen die Richtung des Spannungsabfalls
  - b) für abnehmendes B- Feld in Richtung des Spannungsabfalls

# Animation – Für veränderliche effektive Fläche $\underline{A}_{\text{eff}}$

Dr. Ernst Lenz

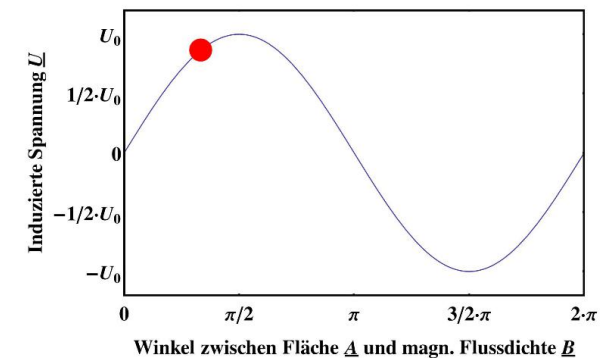
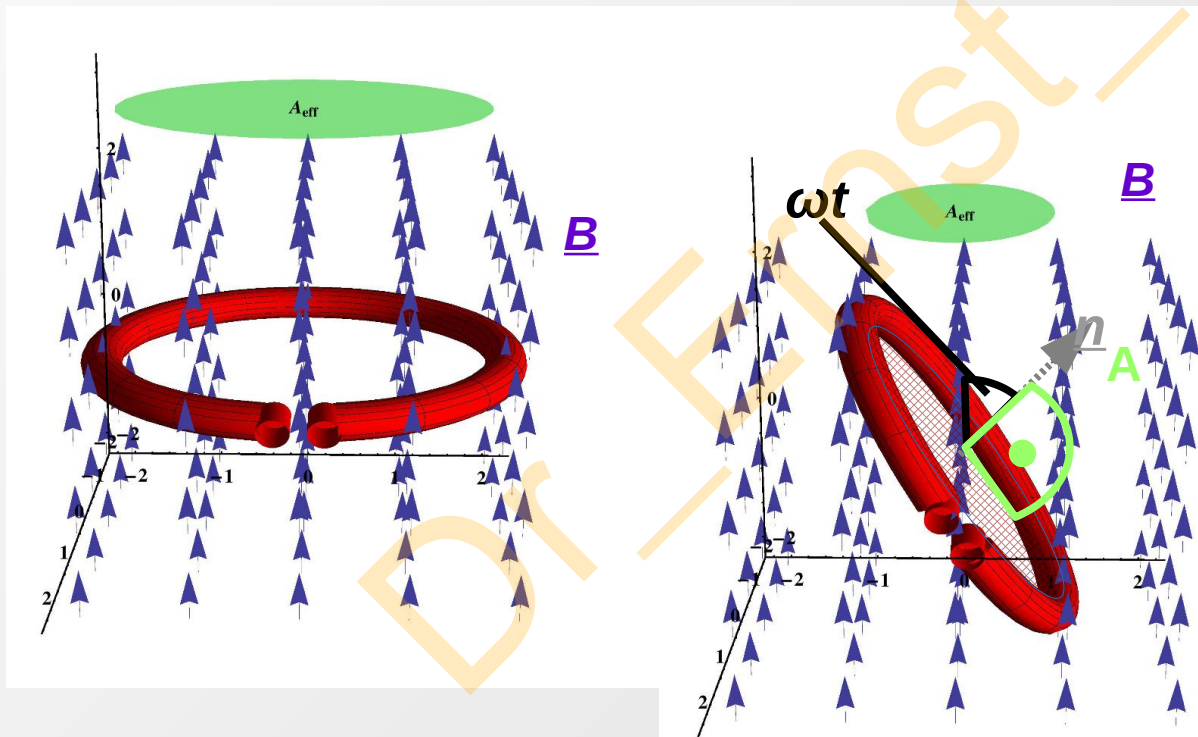


# Rotierende Leiterschleife im homogenen Magnetfeld

- Nach dem Induktionsgesetz erwarten wir eine Induzierte Elektrische Spannung zwischen den jeweiligen Drahtenden:

$$\begin{aligned} U &= -\frac{d}{dt} \Phi = -\frac{d}{dt} \{ \underline{B} \cdot \underline{A} \} = -\underline{B}_0 \cdot \frac{d}{dt} \{ \underline{A} \} = -\underline{B}_0 \cdot \frac{d}{dt} \{ \underline{A}_0 \cdot \cos(\omega \cdot t) \} \\ &= -\underline{B}_0 \cdot \underline{A}_0 \cdot \frac{d}{dt} \{ \cos(\omega \cdot t) \} = \underline{B}_0 \cdot \underline{A}_0 \cdot \omega \cdot \sin(\omega \cdot t) \\ &= U_0 \cdot \sin(\omega \cdot t) \end{aligned}$$

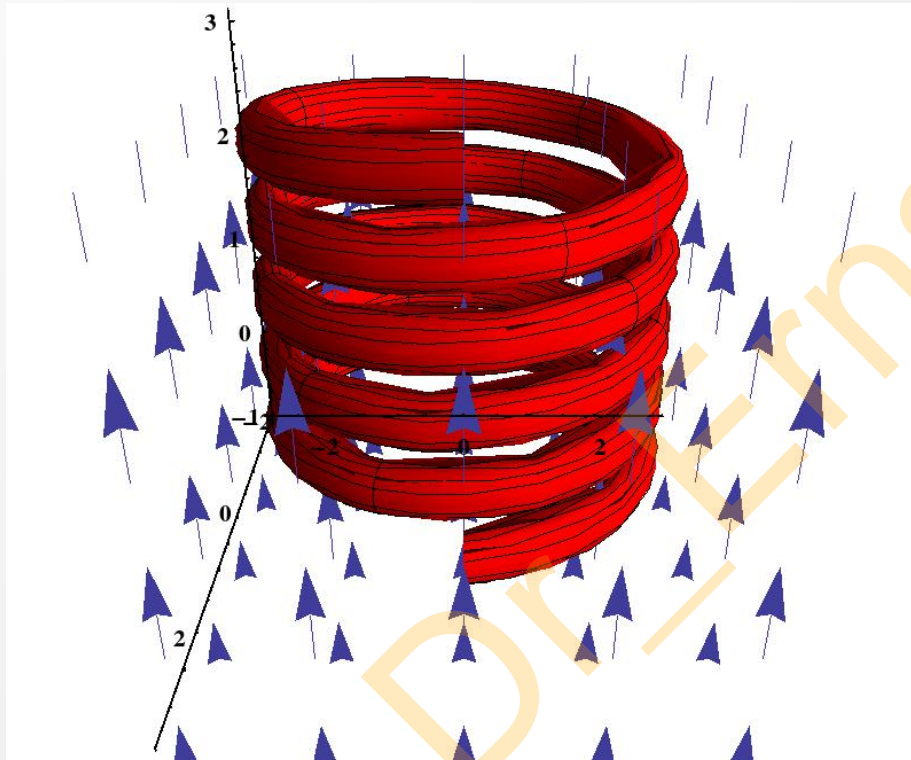
$A_{\text{eff}} = A_0 \cos(\omega \cdot t) \perp \underline{B}_0$



# Was mit einer Leiterschleife klappt geht auch mit mehreren

- Ein Objekt mit  $N$  Leiterschleifen (Windungen) nennen wir natürlich eine Spule
- Das Induktionsgesetz gilt für jede Windung

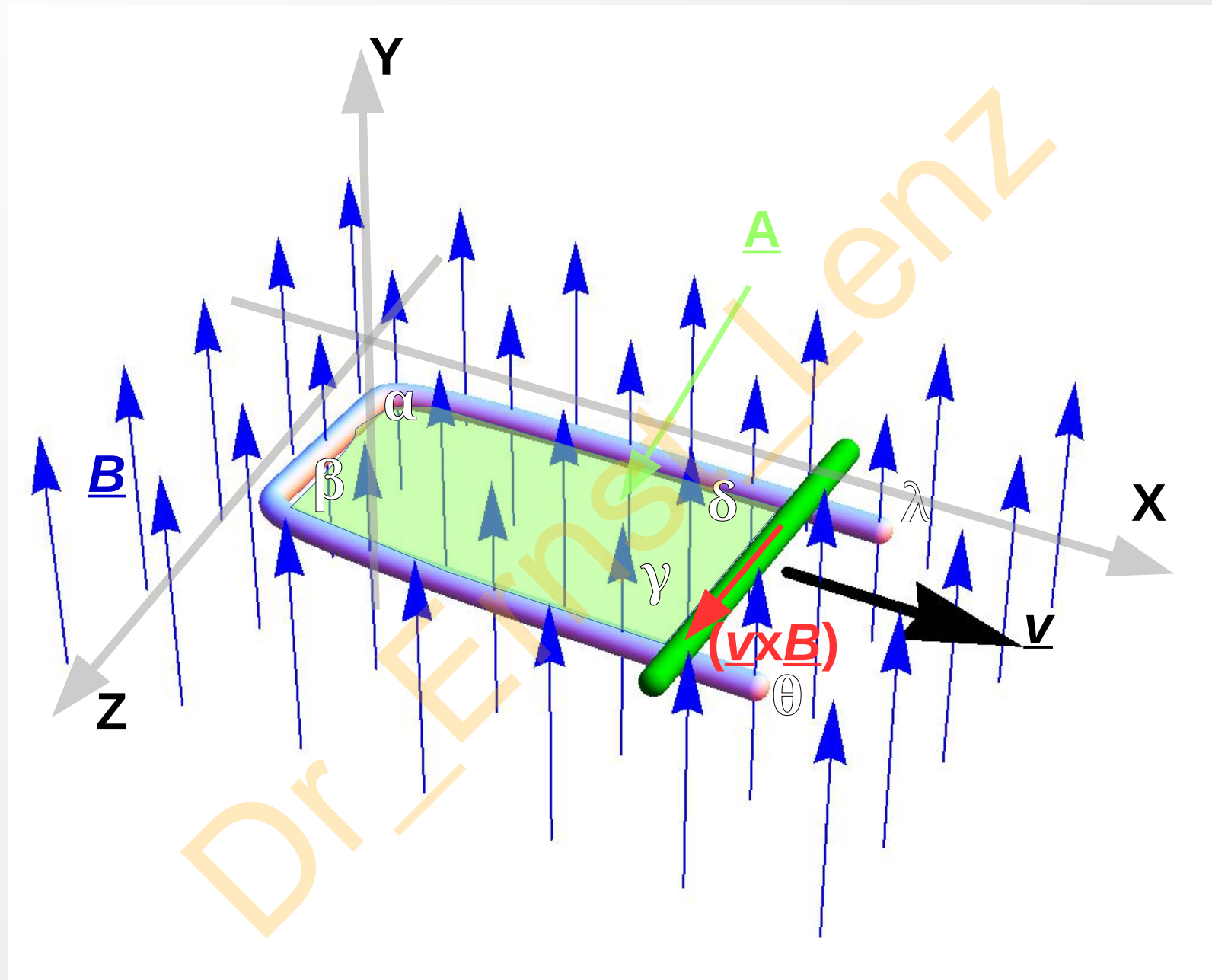
$$\vec{U} = -N \cdot \frac{d}{dt} \Phi$$



- Somit erhöht sich die Induzierte Spannung proportional mit der Anzahl der Windungen der Drahtschleife die Entsprechend am Vorgang beteiligt sind.
- Erzeugung von Zündfunken im Benzinmotor durch zeitliche Variation des magnetischen Flusses  $\Phi$

Primärspannung: 12 V  
Sekundärspannung: ca. 35 kV

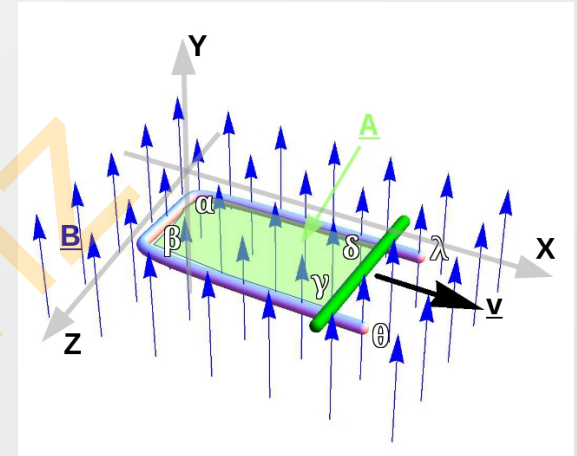
# Statisches Magnetfeld -- bewegter Leiter mit $(\underline{v}||\underline{x})$ konst.



# A) Berechnung über Induktionsgesetz und Lenzsche-Regel

- Nach dem Induktionsgesetz gilt:

$$\begin{aligned}U &= -\frac{d}{dt}\Phi \\&= -\frac{d}{dt}(\underline{B} \cdot \underline{A}) = -\frac{d}{dt}(B \cdot (\Delta z \Delta x)) \\&= -B \Delta z \frac{d}{dt}(x_2 - x_1) = -B \Delta z v\end{aligned}$$



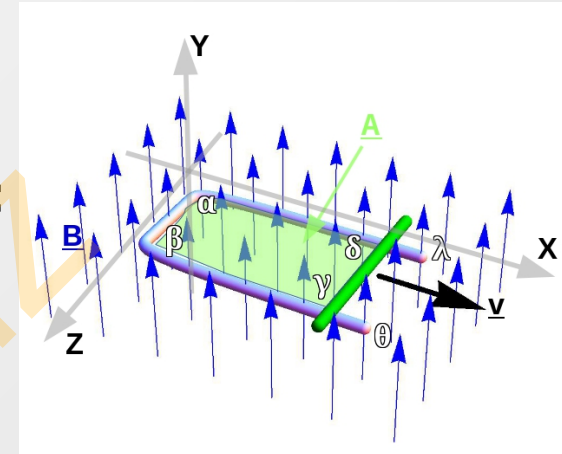
- Nach der Lenzschen-Regel ist die Spannung derart „gerichtet“, dass der durch Sie verursachte Strom dem Magnetfeld bzw. der magnetischen Flussdichte entgegenwirkt.
- Demnach ist das induzierte elektrische Feld parallel zu  $\underline{e}_z$ .

## B) Berechnung über Lorentzkraft

- Was erhalten wir hier ?

- Die (konstante) Geschwindigkeit  $\underline{v}$  stellt sich dar als:

$$\underline{v} = |\underline{v}| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$



- Die (konstante) magnetische Flussdichte  $\underline{B}$  stellt sich dar als:

$$\underline{B} = |\underline{B}| \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

- Somit ergibt sich die Lorentzkraft zu:

$$\underline{F}_L = q \underline{v} \times \underline{B} = q |\underline{v}| |\underline{B}| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = q |\underline{v}| |\underline{B}| \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Auf die Elektronen des Drahtstückes zwischen den Punkten  $\gamma$  und  $\delta$  wirkt eine Kraft in Richtung  $-\underline{e}_z$ .

- Somit ergibt sich die Richtung des äquivalenten elektrischen Feldes  $\underline{E}$  parallel zu  $\underline{e}_z$ .

# Mathematische Herleitung des Induktionsgesetzes (Ausblick)

- Für die im allgemeinen abfallende Spannung  $U$  in einem geschlossenen Stromkreis der Fläche  $A$  mit der Kontur  $C$  gilt nach den Transformationsformeln ( $v \ll c_0$ ):

$$U = \oint_C (\underline{E} + \underline{v} \times \underline{B}) \cdot d\underline{l} = \oint_C \underline{E} \cdot d\underline{l} + \oint_C (\underline{v} \times \underline{B}) \cdot d\underline{l}$$

$$\oint_C \underline{E} \cdot d\underline{l} = \int_A (\nabla \times \underline{E}) \cdot d\underline{f} \quad , \quad \text{Stokescher Satz}$$

$$= \int_A \left( -\frac{\partial}{\partial t} \underline{B} \right) \cdot d\underline{f} = -\frac{\partial}{\partial t} \int_A \underline{B} \cdot d\underline{f} \quad , \quad \text{Maxwell-Gleichungen}$$

$$= -\frac{\partial}{\partial t} \Phi \quad \rightarrow \quad \text{nur zeitliche Änderung des Gesamtflusses Kontur konstant}$$

$$\oint_C (\underline{v} \times \underline{B}) \cdot d\underline{l} = \int \frac{(d\underline{u} \times \underline{B}) \cdot d\underline{l}}{dt}$$

$$= \int -\frac{\underline{B} \cdot (d\underline{u} \times d\underline{l})}{dt} = -\int_A \frac{\underline{B} \cdot d\underline{f}}{dt}$$

$$= -\frac{\partial}{\partial t} \Phi \quad \rightarrow \quad \text{nur zeitliche Änderung der Fläche } \underline{B} \text{ konstant}$$

- Somit ergibt sich letztlich:

$$\rightarrow U = \oint_C \underline{E} \cdot d\underline{l} + \oint_C (\underline{v} \times \underline{B}) \cdot d\underline{l} = -\frac{d}{dt} \Phi$$