

## 计算机学院实验报告

实验题目：实验三：Z-buffering算法		学号：202000120101
日期：2022. 10. 11	班级：20. 2	姓名：尹国泰
Email: 1018693208@qq.com		
<b>实验目的：</b> 了解消隐的算法思想。在屏幕上绘制两个不同的图形，利用 Z-buffering 算法实现离视点更近的图形显示在上层。		
<b>实验环境介绍：</b> 操作系统：Window10 编译器环境：MinGW, VSCode OpenGL 环境：freeglut		
<b>解决问题的主要思路：</b> 1. 创建帧缓存器f_buffer[][]存储屏幕像素点颜色信息，初始化为背景色。创建z缓存器z_buffer[][]存储屏幕像素点显示的图形的z坐标，初始化为无穷小。 2. 使用多边形扫描转换算法依次转换每一个多边形，对于每个多边形上的每个像素点对f_buffer和z_buffer进行更新。 3. 所有多边形转换完毕后，根据f_buffer输出屏幕上每个像素点。 4. 设计键盘鼠标控制函数用于多边形的输入、绘制		
<b>实验步骤：</b> 1. 创建帧缓存器 f_buffer[][]和 z 缓存器 z_buffer[][], cntz 记录已转换的多边形数，输入多边形时，让新输入的多边形 z 坐标更大，即设置成 cntz（离我们更近） <pre>struct frame{     float r,g,b;     frame(){}     frame(float _r, float _g,float _b)     :r(_r), g(_g), b(_b) {} };  frame f_buffer[w+1][h+1]; int z_buffer[w+1][h+1],cntz;</pre> 2. 实现 z_buffer 算法。首先初始化 f_buffer 为背景色，z_buffer 为无穷小；然后扫描转换每个多边形，并更新 f_buffer 和 z_buffer；转换完毕，根据 f_buffer 输出屏幕像素点。 <div><pre>void exec_z_buffer(){     //初始化 f_buffer 为背景色，z_buffer 为无穷小     for(int i=0;i&lt;=w;i++){         for(int j=0;j&lt;=h;j++){</pre></div>		

```

        f_buffer[i][j].r=0;
        f_buffer[i][j].g=0;
        f_buffer[i][j].b=0;
        z_buffer[i][j]=-1e9;
    }
}
//扫描转换每个多边形，并更新 f_buffer 和 z_buffer
for(auto p:polyset){
    PolyScan(p);
}
//转换完毕，根据 f_buffer 输出屏幕像素点
for(int i=0;i<=w;i++){
    for(int j=0;j<=h;j++){
        frame frm=f_buffer[i][j];
        glBegin(GL_POINTS);
        glColor3f(frm.r, frm.g, frm.b);
        glVertex2f(i, j);
        glEnd();
    }
}
}

```

3.多边形扫描转换中更新 f\_buffer 和 z\_buffer 的代码如下

```

//以 AET 中的点两两配对的形式来进行填充
curAET=headAET->next;
while (curAET!= NULL && curAET->next != NULL){
    for (int x = (int)curAET->x; x < curAET->next->x; x++){
        if(poly.z > z_buffer[x][i]){
            f_buffer[x][i].r=poly.f.r;
            f_buffer[x][i].g=poly.f.g;
            f_buffer[x][i].b=poly.f.b;
            z_buffer[x][i]=poly.z;
        }
    }
    curAET=curAET->next->next;
}
}

```

4. 设计键盘鼠标控制函数用于多边形的输入、绘制

```

//向多边形集合中加入一个新的多边形
void creatnewpoly(){
    polyset.push_back(Poly());
    int last=polyset.size()-1;
    polyset[last].z = ++cntz;
    polyset[last].f.r=randf();
}

```

```

    polyset[last].f.g=randf();
    polyset[last].f.b=randf();
}
void mymouse(int button, int state, int x, int y){
    if (button == GLUT_LEFT_BUTTON && state == GLUT_DOWN){
        point p(x, h - y);
        int last=polyset.size()-1;
        polyset[last].vertex.push_back(p);
    }//左键确定多边形的顶点

    if (button == GLUT_RIGHT_BUTTON && state == GLUT_DOWN){
        glClear(GL_COLOR_BUFFER_BIT);
        exec_z_buffer();
        glFlush();
        creatnewpoly();
    }//右键运行 z_buffer 输出所有多边形

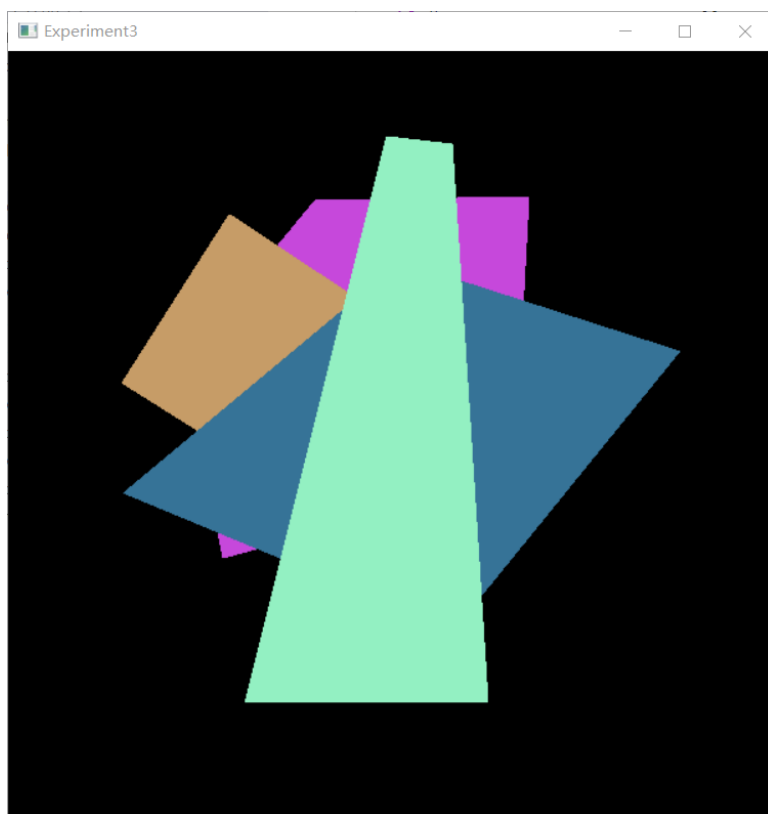
    if (button == GLUT_MIDDLE_BUTTON && state == GLUT_DOWN){
        glClear(GL_COLOR_BUFFER_BIT);
        polyset.clear();
        cntz=0;
        creatnewpoly();
        glFlush();
    }//中键清空已输入的多边形
}
void myKeyboard(unsigned char key, int x, int y){
    //按下 Tab 键将所有已经输入的多边形 z 坐标取相反数
    if(key==9){
        for(int i=0;i<polyset.size();i++) {
            polyset[i].z=-polyset[i].z;
        }

        glClear(GL_COLOR_BUFFER_BIT);
        exec_z_buffer();
        glFlush();
        creatnewpoly();
    }
}
}

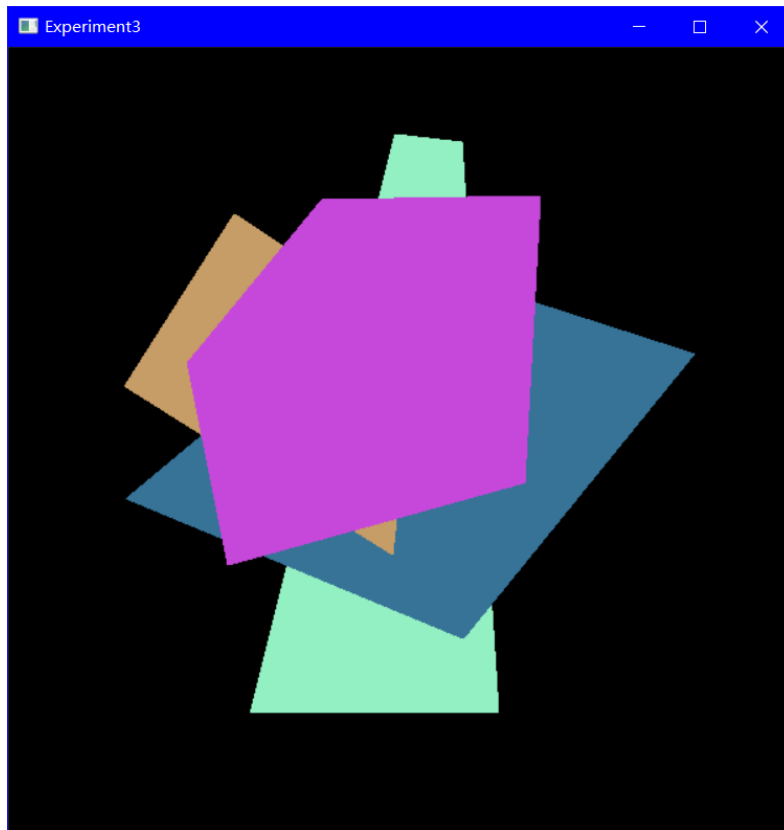
```

实验结果展示及分析：

1. 绘制输入的多个多边形，新输入的多边形  $z$  坐标更大



2. 按下 Tab 键能够让所有多边形的  $z$  坐标取相反数



实验中存在的问题及解决:

1. 一次 z\_buffer 算法中要扫描转换多个多边形, 在每一次扫描转换之前必须要清空 AET 和 NET, 该如何实现?

可以创建一个clearET(ET\* cur)函数, 删除以cur为头结点的边表

```
void clearET(ET* cur){
    while(cur!=NULL){
        ET* nxt=cur->next;
        delete cur;
        cur=nxt;
    }
}
```

执行完每次扫描线转换后, 通过以下方式删除存在的AET和NET

```
clearET(headAET);
headAET=NULL;
for(int i=ymin;i<=ymax;i++) clearET(headNET[i]),headNET[i]=NULL;
```

2. 输入的不同多边形需要用不同的颜色来区分, 有什么方法来让每次输入的多边形颜色区分度比较明显?

可以创建一个randf函数生成[0 , 1.0]的随机浮点数

```
float randf(){
    return rand()/double(RAND_MAX);
}
```

初始化多边形时用三个randf()随机设置多边形的RGB

```
polyset[last].f.r=randf();
polyset[last].f.g=randf();
polyset[last].f.b=randf();
```

附件:

```
#include<iostream>
#include <GL/glut.h>
#include<algorithm>
#include<vector>
#include<stack>
#include<queue>
#include<Windows.h>
#include<ctime>
using namespace std;

const int w=600,h=600;

float randf(){
    return rand()/double(RAND_MAX);
```

```

}
struct point{
    int x, y;
    point(){}
    point(int _x, int _y)
        :x(_x), y(_y) {}
};
struct frame{
    float r,g,b;
    frame(){}
    frame(float _r, float _g, float _b)
        :r(_r), g(_g), b(_b) {}
};
struct Poly{
    int z;
    frame f;
    vector<point> vertex;//多边形顶点集合
};
vector<Poly> polyset;

frame f_buffer[w+1][h+1];
int z_buffer[w+1][h+1],cntz;

typedef struct ET{
    float x;
    float dx;
    float ymax;
    ET* next;
}AET,NET;//活性边表, 新边表
AET* headAET;
NET* headNET[h+5];
void clearET(ET* cur){
    while(cur!=NULL){
        ET* nxt=cur->next;
        delete cur;
        cur=nxt;
    }
}

void PolyScan(Poly poly){

    //确定扫描线最低和最高值
    int ymin=h,ymax=0;

```

```

for(auto i:poly.vertex) ymin=min(ymin,i.y),ymax=max(ymax,i.y);

//初始化活性边表和新边表
headAET=new AET;
headAET->next=NULL;

for(int i=ymin;i<=ymax;i++){
    headNET[i] = new NET;
    headNET[i]->next = NULL;
}
//建立新边表 NET
for(int j=0;j<poly.vertex.size();j++){//遍历多边形顶点(按顺序)
    int pre=(j-1+poly.vertex.size())%poly.vertex.size();//前一个点
    在 poly.vertex 中的下标
    int aft=(j+1)%poly.vertex.size();//后一个点在 poly.vertex 中的下
    标

    if (poly.vertex[pre].y > poly.vertex[j].y){
        //与前一个点构成的边是一条新的边
        NET* cur=new NET;
        cur->x = poly.vertex[j].x;
        cur->ymin = poly.vertex[pre].y;
        float DX = poly.vertex[pre].x-poly.vertex[j].x;
        float DY = poly.vertex[pre].y-poly.vertex[j].y;
        cur->dx = DX/DY;
        cur->next = headNET[poly.vertex[j].y]->next;
        headNET[poly.vertex[j].y]->next = cur;
    }
    if (poly.vertex[aft].y > poly.vertex[j].y){
        //与后一个点构成的边是一条新的边
        NET* cur = new NET;
        cur->x = poly.vertex[j].x;
        cur->ymin = poly.vertex[aft].y;
        float DX = poly.vertex[aft].x-poly.vertex[j].x;
        float DY = poly.vertex[aft].y-poly.vertex[j].y;
        cur->dx = DX/DY;
        cur->next = headNET[poly.vertex[j].y]->next;
        headNET[poly.vertex[j].y]->next = cur;
    }
}
//通过活性边表 AET 来进行区域填充
for(int i=ymin;i<=ymax;i++){
    NET *curNET;
    AET *curAET,*preAET;
    //删除 AET 中到达 ymax 的边

```

```

preAET=headAET;
curAET=headAET->next;
while (curAET){
    if (curAET->ymax == i){
        preAET->next = curAET->next;
        delete curAET;
        curAET = preAET->next;
    }else{
        preAET = preAET->next;
        curAET = curAET->next;
    }
}

//将 NET 中在 y=i 这一扫描线新的边用插入排序加入到 AET 中
curNET=headNET[i]->next;
while(curNET){
    curAET= headAET;
    while (curAET->next != NULL && curNET->x >
curAET->next->x)
        curAET = curAET->next;
    if(curAET->next != NULL && curNET->x == curAET->next->x
&&curNET->dx > curAET->next->dx)
        curAET = curAET->next;
    AET *tmp=new AET;
    tmp->dx=curNET->dx;
    tmp->ymax=curNET->ymax;
    tmp->x=curNET->x;
    tmp->next=curAET->next;
    curAET->next=tmp;

    curNET = curNET->next;
}
//以 AET 中的点两两配对的形式来进行填充
curAET=headAET->next;
while (curAET!= NULL && curAET->next != NULL){
    for (int x = (int)curAET->x; x < curAET->next->x; x++){
        if(poly.z > z_buffer[x][i]){
            f_buffer[x][i].r=poly.f.r;
            f_buffer[x][i].g=poly.f.g;
            f_buffer[x][i].b=poly.f.b;
            z_buffer[x][i]=poly.z;
        }
    }
    curAET=curAET->next->next;
}

```



```

    }

    //更新 AET 中边的 x
    curAET=headAET->next;
    while(curAET){
        curAET->x+=curAET->dx;
        curAET=curAET->next;
    }

}

clearET(headAET);
headAET=NULL;
for(int i=ymin;i<=ymax;i++) clearET(headNET[i]),headNET[i]=NULL;
}

void exec_z_buffer(){
    //初始化 f_buffer 为背景色, z_buffer 为无穷小
    for(int i=0;i<=w;i++){
        for(int j=0;j<=h;j++){
            f_buffer[i][j].r=0;
            f_buffer[i][j].g=0;
            f_buffer[i][j].b=0;
            z_buffer[i][j]=-1e9;
        }
    }
    //扫描转换每个多边形, 并更新 f_buffer 和 z_buffer
    for(auto p:polyset){
        PolyScan(p);
    }
    //转换完毕, 根据 f_buffer 输出屏幕像素点
    for(int i=0;i<=w;i++){
        for(int j=0;j<=h;j++){
            frame frm=f_buffer[i][j];
            glBegin(GL_POINTS);
            glColor3f(frm.r, frm.g, frm.b);
            glVertex2f(i, j);
            glEnd();
        }
    }
}

void creatnewpoly(){
    polyset.push_back(Poly());
}

```

```

    int last=polyset.size()-1;
    polyset[last].z = ++cntz;
    polyset[last].f.r=randf();
    polyset[last].f.g=randf();
    polyset[last].f.b=randf();
}
void mymouse(int button, int state, int x, int y){
    if (button == GLUT_LEFT_BUTTON && state == GLUT_DOWN){
        point p(x, h - y);
        int last=polyset.size()-1;
        polyset[last].vertex.push_back(p);
    }//左键确定多边形的顶点

    if (button == GLUT_RIGHT_BUTTON && state == GLUT_DOWN){
        glClear(GL_COLOR_BUFFER_BIT);
        exec_z_buffer();
        glFlush();
        creatnewpoly();
    }//右键填充

    if (button == GLUT_MIDDLE_BUTTON && state == GLUT_DOWN){
        glClear(GL_COLOR_BUFFER_BIT);
        polyset.clear();
        cntz=0;
        creatnewpoly();
        glFlush();
    }//中键清空
}
void myKeyboard(unsigned char key, int x, int y){
    if(key==9){
        for(int i=0;i<polyset.size();i++) {
            polyset[i].z=-polyset[i].z;
        }

        glClear(GL_COLOR_BUFFER_BIT);
        exec_z_buffer();
        glFlush();
        creatnewpoly();
    }
}
void display(){}

void Init(){
    //设置颜色

```

```

glClearColor(0.0, 0.0, 0.0, 0.0);
//颜色过渡形式
glShadeModel(GL_SMOOTH);
glMatrixMode(GL_PROJECTION);
glLoadIdentity();
gluOrtho2D(0.0, (GLdouble)w, 0.0, (GLdouble)h);

cntz=0;
creatnewpoly();
srand((int)time(0));
}
int main(int argc, char** argv) {

    glutInit(&argc, argv);
    glutInitDisplayMode(GLUT_SINGLE | GLUT_RGB);

    //设置初始窗口的位置
    glutInitWindowPosition(100, 100);
    //设置初始窗口的大小
    glutInitWindowSize(w, h);
    //根据前面设置建立窗口，参数设置为变体

    glutCreateWindow("Experiment3");
    Init();
    //绘图时被调用的函数
    glutDisplayFunc(display);
    glutMouseFunc(mymouse);
    glutKeyboardFunc(myKeyboard);
    //进行消息循环，用于显示窗体，窗体关闭后自动退出循环
    glutMainLoop();
    return 0;
}

```