实验六 数字滤波器结构

一、实验目的:

- 1. 掌握 IIR 滤波器的三种结构(直接形式、级联形式、并联形式)及其它们的互相转换。
- 2. 掌握线性相位 FIR 滤波器的四种结构 (横截(直接)形、级联形、线性相位形、频率抽样形) 及其它们的互相转换。

二、实验原理:

1. IIR 滤波器

IIR 滤波器可写成:

$$h(z) = \frac{B(z)}{A(z)} = \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + \dots + b_M z^{-M}}{1 + a_1 z^{-1} + \dots + a_N z^{-N}}$$

当 $a_N \neq 0$ 时,滤波器的阶为 N。IIR 滤波器的差分方程表示为:

$$y(n) = \sum_{m=0}^{M} b_m x(n-m) - \sum_{m=1}^{N} a_m y(n-m)$$

实现 IIR 滤波器可采用三种不同的结构:直接形式、级联形式、并联形式。

(1) 直接形式为:

可用 DSP 工具箱函数 filter 实现 IIR 滤波器的直接形式设计。Y=filter(B,A,X)是一维的数字滤波器。其中 B,A 为系数矩阵,B={b1,b2,.....bM},A={a1,a2,......aN},X 为信号矩阵。

(2) 级联形式:

IIR 化为二阶节的形式。

$$h(z) = b_0 \prod_{k=1}^{K} \frac{1 + B_{k,1} z^{-1} + B_{k,2} z^{-2}}{1 + A_{k,1} z^{-1} + A_{k,2} z^{-2}}$$

(3)并联形式:

$$H(z) = \sum_{k=1}^{K} \frac{B_{k,0} + B_{k,1} z^{-1}}{1 + A_{k,1} z^{-1} + A_{k,2} z^{-2}} + \sum_{k=0}^{M-N} C_k z^{-k}$$

其中 K=N/2,每一部分均为二阶,它们之间是并联关系.

2. FIR 滤波器

FIR 滤波器可表示为

$$H(z) = b_0 + b_1 z^{-1} + \dots + b_{M-1} z^{-(M-1)}$$

其差分方程为:

$$y(n) = b_0 x(n) + b_1 x(n-1) + \dots + b_{M-1} x(n-M+1)$$

(1)直接形式:

可用 MATLAB 中函数 filter 实现 FIR 滤波器的直接形式设计。

(2)级联形式:

$$H(z) = b_0 + b_1 z^{-1} + \dots + b_{M-1} z^{-(M-1)} = b_0 \prod_{k=1}^{K} (1 + B_{k,1} z^{-1} + B_{k,2} z^{-2})$$

(3)线性相位形式:

线性相位条件: 频率响应的相角 $\angle H(e^{jw}) = \beta - \alpha \omega$ $-\pi < \omega \leq \pi$

其中 $\beta = 0$ 或 $\beta = \pm \pi/2$, α 为常数。对于因果滤波器,设冲激响应处于[0,M-1]区间上,则上述条件就表示下列对称性:

可用 MATLAB 中函数 filter 实现 FIR 滤波器的线性相位形式设计。

(4)频率取样形式:

冲激响应 h(n) 的 M 点 DFT 为 H(k) $(0 \le k \le M - 1)$ 则有

$$H(z) = \mathbb{Z}[h(n)] = \mathbb{Z}[IDFT(H(k))]$$

利用内插公式可得:

$$H(z) = \left(\frac{1 - z^{-M}}{M}\right) \sum_{k=0}^{M-1} \frac{H(k)}{1 - W_M^{-k} z^{-1}} = \left(\frac{1 - z^{-M}}{M}\right) \sum_{k=0}^{M-1} C_I \frac{B_{i,0} + B_{i,1} Z^{-1}}{A_{i,0} + A_{i,1} z^{-1} + A_{i,2} z^{-2}}$$

这种结构采用了离散付里叶变换H(k),而不是冲激响应h(n)。这种结构分成两部分:

第一部分由
$$\frac{1-z^{-M}}{M}$$
 构成,第二部分由 $M \uparrow \frac{H(k)}{1-W_{n'}^{-k}z^{-1}}$ 并联而成。

三、实验内容:

1.IIR 滤波器

- (1)已知直接型的滤波器系数为矩阵 b 和 a,假设级联形式的滤波器结构为 b_0 , $B_{k,i}$ 和 $A_{k,i}$ 编一扩展函数 dir2cas 来实现由直接形转换成级联形式。(function[b0,B,A]=dir2cas(b,a)).
- (2) 编一扩展函数 casfiltr.m 来实现级联形式滤波器的函数。 (function y=casfiltr(b0,B,A,x).
- (3) 已知级联型的滤波器结构为 b_0 , $B_{k,i}$ 和 $A_{k,i}$ 设直接型的滤波器的系数为矩阵 b 和 a,编一扩展函数 cas2dir 来实现由级联形转换成直接形式。(function [b,a]=cas2dir(b0,B,A)
- (4) 已知直接型的滤波器系数为矩阵 b 和 a,假设并联形式的滤波器结构为C, $B_{k,i}$ 和 $A_{k,i}$ 编一

扩展函数 dir2par 来实现由直接形转换成并联形式。

(function[b0,B,A]=dir2par(b,a)) .

(5) 编一扩展函数 parfiltr.m 来实现并联形式滤波器的函数。

(function y=parfiltr(C,B,A,x))

(6) 已知并联型的滤波器结构为C, $B_{k,i}$ 和 $A_{k,i}$ 设直接型的滤波器的系数为矩阵 b 和 a,编一扩

展函数 par2dir 来实现由并联形转换成直接形式。(function [b,a]=par2dir(c0,B,A))

(7)编程:有一滤波器

$$15y(n) + 10y(n-1) + 3y(n-2) - 5y(n-3) - 2y(n-4)$$

= $x(n) - 4x(n-1) + 10x(n-2) - 25x(n-3) + 16x(n-4)$

求出该滤波器的级联结构和并联结构,并验证其正确性。然后求出这3种形式表示时的单位冲激响应。

2.FIR 滤波器

(1)编程:有一FIR 滤波器传递函数为

$$H(z) = 1 + 8.125z^{-3} + z^{-6}$$

确定并画出滤波器的直接、线性相位及级联形式结构.

(2) 给定脉冲响应 h(n)或 DFT H(k), 把直接形式转换成频率采样形式。

(function[C,B,A]=dir2fs(h))

(3)设
$$h(n) = \frac{1}{9} \{1, 2, 3, 2, 1\}$$
,求出并画出频率采样结构。

(4)32 点线性相位 FIR 滤波器的频率样本由下式决定;

$$|H(k)| = \begin{cases} 1 & k = 0,1,2 \\ 0.5 & k = 3 \\ 0 & k = 4,5,\dots 15 \end{cases}$$

求出它的频率采样形式,并比较它与线性相位形式的计算复杂度。