

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего профессионального образования

«Дальневосточный федеральный университет»

ИНСТИТУТ МАТЕМАТИКИ И КОМПЬЮТЕРНЫХ ТЕХНОЛОГИЙ Департамент математического и компьютерного моделирования

ОТЧЕТ

по лабораторной работе

по дисциплине «Вычислительная математика» по направлению подготовки «01.03.02 Прикладная математика и информатика» шифр и название направления

образовательная программа «Математика и компьютерные технологии» название образовательной программы

на тему «LU-Разложение»

Выполнил студент гр. Б9122 Пелагеев Даниил Иванович
Проверил Журавлев Павел Викторович
(оценка)

Оглавление

Вв	еден	ние			3
1	Пос	становка задачи			4
2	Teo	оретическое описание метода			4
	2.1	LU-разложение			4
	2.2	Определения матриц			4
	2.3	Ограничения и замечания			6
3	Практическая часть				6
	3.1	Описание реализации			6
	3.2	Тестовые примеры			7
Заключение					12
Список использованных источников					13
А Пример кода					

Введение

Вычисление решения системы линейных алгебраических уравнений (СЛАУ) является фундаментальной задачей численного анализа и прикладной математики. Методы решения СЛАУ применяются во всех областях науки и техники, начиная с решения уравнений механики сплошной среды и заканчивая экономическими моделями. Одним из часто используемых подходов является разложение матрицы на произведение двух треугольных матриц (LU-разложение). Этот метод позволяет упростить процесс решения и многократно использовать одно и то же разложение при решении СЛАУ с разными векторами правых частей.

В данном отчёте рассматривается реализация и применение LUразложения для решения заданных систем линейных уравнений. Основное внимание уделено практической реализации, оценке точности полученного решения и анализу невязки.

1 Постановка задачи

Требуется решить задачу нахождения вектора неизвестных x для уравнений:

$$Ax = b$$
,

где A — квадратная невырожденная матрица размера $n \times n, b$ — заданный вектор правых частей, а x — искомый вектор. Необходимо:

- a) Реализовать на языке Python метод решения СЛАУ с использованием LU-разложения;
- б) Проверить работоспособность реализации на нескольких тестовых системах;
 - в) Оценить погрешность полученно решения.

2 Теоретическое описание метода

2.1 LU-разложение

LU-разложение[1] представляет собой факторизацию квадратной матрицы A в произведение нижнетреугольной матрицы L и верхнетреугольной матрицы U:

$$A = LU$$
,

где матрица L имеет диагональные элементы, равные 1, а U — верхнетреугольная.

Тот же метод Гаусса, но записанный через разложение матриц:

2.2 Определения матриц

$$D_{1} := \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ -d_{21} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ -d_{31} & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -d_{n1} & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix};$$

$$A_{1} = D_{1}A.$$

Элементы d_{ij} вычисляются так, чтобы занулить элементы ниже главной диагонали в k-м столбце преобразованной матрицы. Это означает:

$$d_{ij} = \frac{a_{ij}}{a_{jj}}, \quad i > j, j = k,$$

где a_{jj} — текущий диагональный элемент. Знак минус в D_k возникает из-за того, что элементарные преобразования для зануления элементов столбца выполняются с использованием вычитания строк.

$$D_{2} := \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -d_{32} & 1 & \dots & 0 \\ 0 & -d_{42} & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & 1 \end{pmatrix};$$

$$A_{2} = D_{2}A_{1}.$$

Последовательное преобразование матриц:

$$A_{n-1} = D_{n-1}A_{n-2}.$$

$$U = A_{n-1} = D_{n-1}A_{n-2} = D_{n-1}D_{n-2}A_{n-3} = \dots$$

$$U = D_{n-1}D_{n-2}\dots D_1A.$$

$$D = D_{n-1}D_{n-2}\dots D_1.$$

$$U = DA.$$

Структура матрицы U:

$$U = \begin{pmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} & \dots & u_{1n} \\ 0 & u_{22} & u_{23} & \dots & u_{2n} \\ 0 & 0 & u_{33} & \dots & u_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & u_{nn} \end{pmatrix}.$$

$$L := D^{-1}.$$

Структура матрицы L:

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ d_{21} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ d_{31} & d_{32} & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ d_{n1} & d_{n2} & d_{n3} & \dots & 1 \end{pmatrix};$$

Тогда:

$$A = LU$$
.

Далее решение исходной системы линейных алгебраических уравнений (СЛАУ) Ax = b сводится к двум простым шагам:

- а) Решается вспомогательная система Ly = b методом прямого хода;
- б) Решается система Ux = y методом обратного хода.

2.3 Ограничения и замечания

- Матрица A должна быть невырожденной, то есть $\det(A) \neq 0$;
- При отсутствии выбора главного элемента (Pivoting) могут возникать численные проблемы. Для более устойчивого решения на практике часто используют LUP-разложение[2];
- В данной работе рассматривается базовая реализация без выбора ведущих элементов.

3 Практическая часть

3.1 Описание реализации

В ходе практической части был реализован следующий алгоритм: Функция lu(A, b), где:

- На вход подаются матрица A и вектор b;
- Выполняется построение матриц L и U;
- Решается система Ly = b, затем Ux = y;
- Возвращается решение x.

3.2 Тестовые примеры

Для тестирования метода были использованы следующие матрицы:

Пример 1.

$$A_1 = \begin{bmatrix} 0.411 & 0.421 & -0.333 & 0.313 & -0.141 & -0.381 & 0.245 \\ 0.241 & 0.705 & 0.139 & -0.409 & 0.321 & 0.0625 & 0.101 \\ 0.123 & -0.239 & 0.502 & 0.901 & 0.243 & 0.819 & 0.321 \\ 0.413 & 0.309 & 0.801 & 0.865 & 0.423 & 0.118 & 0.183 \\ 0.241 & -0.221 & -0.243 & 0.134 & 1.274 & 0.712 & 0.423 \\ 0.281 & 0.525 & 0.719 & 0.118 & -0.974 & 0.808 & 0.923 \\ 0.246 & -0.301 & 0.231 & 0.813 & -0.702 & 1.223 & 1.105 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{b}_{1} = \begin{bmatrix} 0.096 \\ 1.252 \\ 1.024 \\ 1.023 \\ 1.155 \\ 1.937 \\ 1.673 \end{bmatrix}.$$

Результат 1.

$$L_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0.586375 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0.29927 & -0.79669 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1.00487 & -0.24894 & 1.40425 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0.586375 & -1.02123 & 0.33829 & 11.3252 & 1 & 0 & 0 \\ 0.683698 & 0.517669 & 0.891324 & 1.29885 & -0.376198 & 1 & 0 \\ 0.59854 & -1.20703 & 0.960619 & 6.06925 & 0.114446 & 0.926633 & 1 \end{bmatrix}$$

$$U_1 = \begin{bmatrix} 0.411 & 0.421 & -0.333 & 0.313 & -0.141 & -0.381 & 0.245 \\ 0 & 0.458136 & 0.334263 & -0.592535 & 0.403679 & 0.285909 & -0.0426618 \\ 0 & 0 & 0.867961 & 0.335261 & 0.606804 & 1.1608 & 0.213691 \\ 0 & 0 & 0 & -0.0678191 & -0.186925 & -1.05803 & -0.373887 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 3.68062 & 12.8171 & 4.39784 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 6.08181 & 2.72719 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -0.0596219 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{x}_1 = \begin{bmatrix} 11.09196963 \\ -2.51573632 \\ 0.72098648 \\ -2.54467447 \\ -1.60482658 \\ 3.62397366 \\ -4.94958981 \end{bmatrix}.$$

Невязка решения: $\|\mathbf{b}_1 - A_1 \mathbf{x}_1\|_2 = 8.18898849141959 \times 10^{-15}$.

Пример 2.

$$A_2 = \begin{bmatrix} 1.231 & -0.231 & 0.613 & -0.314 & 0.281 & 0.271 & -0.301 \\ -0.421 & 1.052 & 0.128 & 0.523 & -0.328 & 0.813 & 0.291 \\ 0.319 & -0.123 & 1.402 & 0.319 & 0.714 & -0.213 & 0.134 \\ -0.314 & 0.413 & 0.217 & 1.118 & 0.412 & -0.319 & 0.284 \\ 0.213 & -0.328 & 0.913 & 0.251 & 1.105 & 0.114 & -0.213 \\ -0.231 & 0.412 & -0.214 & 0.319 & 0.522 & 1.312 & 0.319 \\ 0.142 & 0.318 & -0.231 & 0.216 & -0.213 & 0.421 & 1.089 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{b}_{2} = \begin{bmatrix} 0.823 \\ 1.231 \\ 0.912 \\ 1.132 \\ 0.926 \\ 1.543 \\ 0.874 \end{bmatrix}.$$

Результат 2.

$$L_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -0.341998 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0.259139 & -0.0648911 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -0.255077 & 0.363903 & 0.198008 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0.17303 & -0.296023 & 0.716871 & 0.15213 & 1 & 0 & 0 \\ -0.187652 & 0.378883 & -0.179357 & 0.223497 & 1.43352 & 1 & 0 \\ 0.115353 & 0.354211 & -0.333035 & 0.308368 & -0.194542 & 1.00135 & 1 \end{bmatrix}$$

$$U_2 = \begin{bmatrix} 1.231 & -0.231 & 0.613 & -0.314 & 0.281 & 0.271 & -0.301 \\ 0 & 0.972998 & 0.337645 & 0.415613 & -0.231898 & 0.905682 & 0.188058 \\ 0 & 0 & 1.26506 & 0.427339 & 0.626134 & -0.224456 & 0.224204 \\ 0 & 0 & 0 & 0.802046 & 0.444085 & -0.53501 & 0.0943924 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0.471315 & 0.577509 & -0.280334 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0.271149 & 0.612246 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0.435061 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{x}_2 = \begin{bmatrix} 0.73933376 \\ 0.64757658 \\ 0.12413174 \\ 0.86438883 \\ 0.57054077 \\ 0.62736704 \\ 0.24100584 \end{bmatrix}.$$

Невязка решения: $\|\mathbf{b}_2 - A_2\mathbf{x}_2\|_2 = 1.5700924586837752 \times 10^{-16}$.

Пример 3.

$$A_3 = \begin{bmatrix} 0.531 & 0.621 & -0.211 & 0.213 & 0.431 & 0.112 & 0.125 \\ 0.331 & 1.105 & 0.112 & -0.209 & 0.621 & -0.221 & 0.211 \\ -0.213 & -0.331 & 1.211 & 0.401 & 0.201 & 0.713 & 0.321 \\ 0.311 & 0.213 & 0.419 & 1.165 & 0.523 & -0.118 & 0.193 \\ 0.121 & -0.121 & -0.321 & 0.214 & 1.372 & 0.512 & 0.413 \\ 0.212 & 0.412 & 0.719 & 0.218 & -0.671 & 1.312 & 0.823 \\ -0.126 & -0.213 & 0.314 & 0.713 & -0.812 & 1.002 & 1.015 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{b}_{3} = \begin{bmatrix} 1.012 \\ 0.923 \\ 1.131 \\ 0.874 \\ 1.564 \\ 1.213 \\ 0.932 \end{bmatrix}$$

Результат 3.

$$L_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0.623352 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -0.40113 & -0.114081 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0.585687 & -0.209935 & 0.514412 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0.227872 & -0.365662 & -0.159313 & 0.151389 & 1 & 0 & 0 \\ 0.399247 & 0.228539 & 0.647741 & -0.106678 & -0.813005 & 1 & 0 \\ -0.237288 & -0.0914392 & 0.247976 & 0.841546 & -0.61496 & 1.33413 & 1 \end{bmatrix}$$

$$U_3 = \begin{bmatrix} 0.531 & 0.621 & -0.211 & 0.213 & 0.431 & 0.112 & 0.125 \\ 0 & 0.717898 & 0.243527 & -0.341774 & 0.352335 & -0.290815 & 0.133081 \\ 0 & 0 & 1.15414 & 0.447451 & 0.414082 & 0.72475 & 0.386323 \\ 0 & 0 & 0 & 0.738324 & 0.131528 & -0.617469 & -0.0510018 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1.44868 & 0.589078 & 0.502446 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1.27735 & 0.895493 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0.118231 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{x}_{3} = \begin{bmatrix} 9.42193428 \\ -5.26418664 \\ 2.74015438 \\ -3.51368396 \\ 0.44158435 \\ -3.91772088 \\ 6.82449553 \end{bmatrix}.$$

Невязка решения: $\|\mathbf{b}_3 - A_3\mathbf{x}_3\|_2 = 1.683736582170148 \times 10^{-15}$.

Программа показала корректное поведение на заданных примерах, а вычисленные невязки были достаточно малы, что свидетельствует о правильности решения.

Заключение

В данной работе был реализован алгоритм LU-разложения с использованием языка программирования Python и библиотеки NumPy. Алгоритм успешно применён для решения системы линейных уравнений, позволяя разложить исходную матрицу на две треугольные матрицы L и U, что значительно упрощает вычисления.

Полученные результаты демонстрируют, что использование LUразложения является эффективным методом для решения систем линейных уравнений, особенно при наличии больших матриц.

Список использованных источников

- 1. *Белов*, *С.А.* Численные методы линейной алгебры: Лабораторный практикум / С.А. Белов, Н.Ю. Золотых // Издательство Нижегородского государственного университета. 2005. Дата обращения: 10.12.2024.
- 2. Сеченов, П. А. Сравнение быстродействия численных методов Гаусса и LUP-разложения в задаче нахождения равновесного химического состава / П. А. Сеченов // Вестник ВГТУ. 2023. по. 2. Дата обращения: 10.12.2024.

Приложение А Пример кода

Ниже приведён пример кода на языке Python:

```
import numpy as np
2
   from tabulate import tabulate
3
4
5
   def lu(A, b):
6
        n = len(A)
7
        L = np.zeros((n, n))
        U = np.zeros((n, n))
8
9
        y = np.zeros like(b)
10
11
        for i in range(n):
12
            for k in range(i, n):
                 sum upper = sum(L[i][j] * U[j][k] for j in range(i))
13
                U[i][k] = A[i][k] - sum\_upper
14
15
            L[i][i] = 1
16
17
            for k in range (i + 1, n):
18
                 sum_lower = sum(L[k][j] * U[j][i] for j in range(i))
                L[k][i] = (A[k][i] - sum\_lower) / U[i][i]
19
20
        print (tabulate (L), tabulate (U))
21
22
        for i in range(n):
23
            sum forward = sum(L[i][j] * y[j] for j in range(i))
24
25
            y[i] = b[i] - sum forward
26
27
        x = np.zeros like(y)
28
        for i in reversed (range(n)):
29
            sum backward = sum(U[i][j] * x[j] for j in range(i + 1, n))
30
            x[i] = (y[i] - sum\_backward) / U[i][i]
31
32
33
        return x
34
35
    def main():
36
        A1 = np.array([
            \begin{bmatrix} 0.411, & 0.421, & -0.333, & 0.313, & -0.141, & -0.381, & 0.245 \end{bmatrix}
37
38
            [0.241, 0.705, 0.139, -0.409, 0.321, 0.0625, 0.101],
39
            [0.123, -0.239, 0.502, 0.901, 0.243, 0.819, 0.321],
            [0.413, 0.309, 0.801, 0.865, 0.423, 0.118, 0.183],
40
            [0.241, -0.221, -0.243, 0.134, 1.274, 0.712, 0.423],
41
            [0.281, 0.525, 0.719, 0.118, -0.974, 0.808, 0.923],
42
            [0.246, -0.301, 0.231, 0.813, -0.702, 1.223, 1.105],
43
```

```
44
        1)
        b1 = np.array([0.096, 1.252, 1.024, 1.023, 1.155, 1.937, 1.673])
45
46
        A2 = np.array([
47
             [1.231, -0.231, 0.613, -0.314, 0.281, 0.271, -0.301],
48
            [-0.421, 1.052, 0.128, 0.523, -0.328, 0.813, 0.291],
49
            [0.319, -0.123, 1.402, 0.319, 0.714, -0.213, 0.134],
50
51
            [-0.314, 0.413, 0.217, 1.118, 0.412, -0.319, 0.284],
52
            [0.213, -0.328, 0.913, 0.251, 1.105, 0.114, -0.213],
            [-0.231, 0.412, -0.214, 0.319, 0.522, 1.312, 0.319],
53
54
            [0.142, 0.318, -0.231, 0.216, -0.213, 0.421, 1.089],
55
        1)
        b2 = np.array([0.823, 1.231, 0.912, 1.132, 0.926, 1.543, 0.874])
56
57
58
        A3 = np.array([
            \begin{bmatrix} 0.531, & 0.621, & -0.211, & 0.213, & 0.431, & 0.112, & 0.125 \end{bmatrix}
59
60
             [0.331, 1.105, 0.112, -0.209, 0.621, -0.221, 0.211],
61
            [-0.213, -0.331, 1.211, 0.401, 0.201, 0.713, 0.321],
             [0.311, 0.213, 0.419, 1.165, 0.523, -0.118, 0.193],
62
63
            [0.121, -0.121, -0.321, 0.214, 1.372, 0.512, 0.413],
64
            [0.212, 0.412, 0.719, 0.218, -0.671, 1.312, 0.823],
            [-0.126, -0.213, 0.314, 0.713, -0.812, 1.002, 1.015],
65
66
        ])
        b3 = np.array([1.012, 0.923, 1.131, 0.874, 1.564, 1.213, 0.932])
67
68
69
        x1 = lu(A1, b1)
70
71
        print ("Solution of the first system Ax = b:", x1, end = " \setminus n \setminus n".)
72
73
        residual1 = b1 - np.dot(A1, x1)
74
        residual norm1 = np.linalg.norm(residual1)
        print ("Solution inequality (vector norm b - Ax):", residual norm1,
75
            end = " \setminus n \setminus n ")
76
77
        x2 = lu(A2, b2)
78
79
        print ("Solution of the second system Ax = b:", x2, end = " \n \n \".)
80
81
        residual2 = b2 - np.dot(A2, x2)
82
        residual norm2 = np.linalg.norm(residual2)
83
        print ("Solution inequality (vector norm b - Ax):", residual norm2,
            end = " \setminus n \setminus n ")
84
        x3 = lu(A3, b3)
85
86
        print("Solution of the third system Ax = b:", x3, end=" \n \n \n \".)
87
```