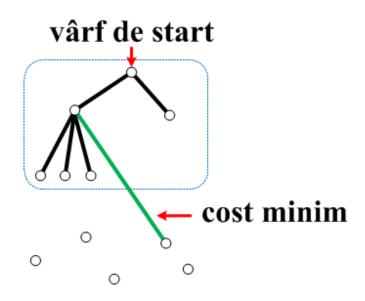
# Arbori parțiali de cost minim

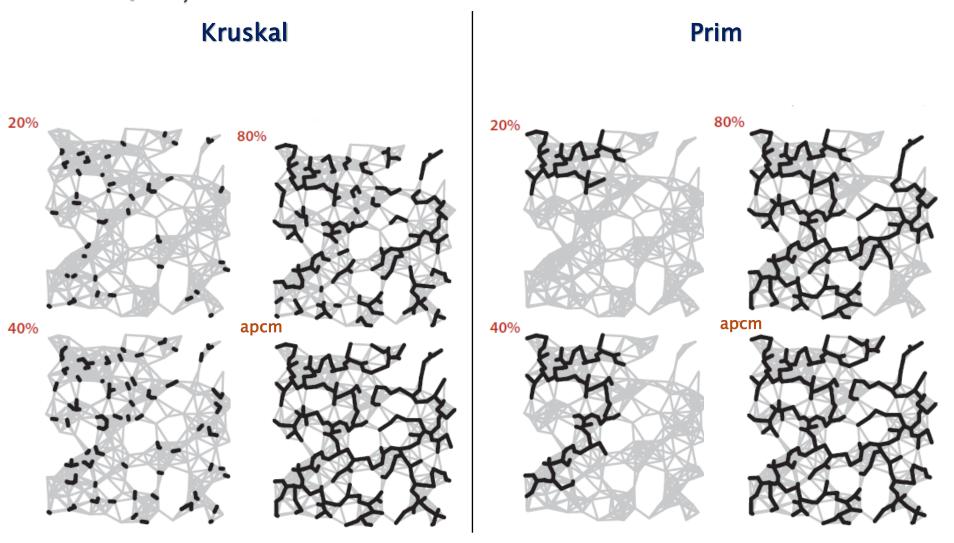
# Algoritmul lui Prim

# Algoritmul lui Prim

- Se porneşte de la un vârf (care formează arborele iniţial)
- La un pas este selectată o muchie de cost minim de la un vârf deja adăugat la arbore la unul neadăugat



## Arbori parțiali de cost minim



Imagine din

R. Sedgewick, K. Wayne - Algorithms, 4th edition, Pearson Education, 2011

## O primă formă a algoritmului

#### Kruskal

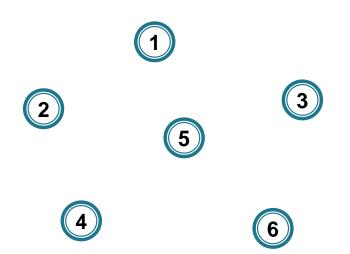
- Iniţial T= (V; ∅)
- pentru i = 1, n−1
  - alege o muchie uv cu cost minim a.î. u,v sunt în componente conexe diferite (T+uv aciclic)
  - $\triangleright$  E(T) = E(T)  $\cup$  uv

#### Prim

- s- vârful de start
- Iniţial T= ({s}; ∅)
- pentru i = 1, n−1
  - > alege o muchie uv cu **cost minim** a.î.  $u \in V(T)$  și  $v \notin V(T)$
  - $ightharpoonup V(T) = V(T) \cup \{v\}$
  - $\triangleright$  E(T) = E(T)  $\cup$  uv

#### Kruskal

 Iniţial: cele n vârfuri sunt izolate, fiecare formând o componentă conexă



 Se încearcă unirea acestor componente prin muchii de cost minim

#### Prim

 Iniţial: se porneşte de la un vârf de start

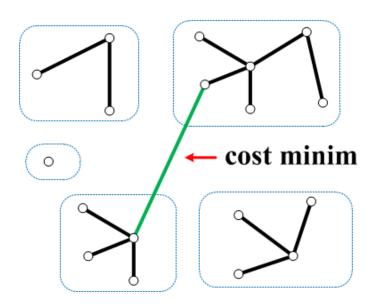


 Se adăugă pe rând câte un vârf la arborele deja construit, folosind muchii de cost minim

#### Kruskal

#### La un pas:

Muchiile selectate formează o **pădure** 

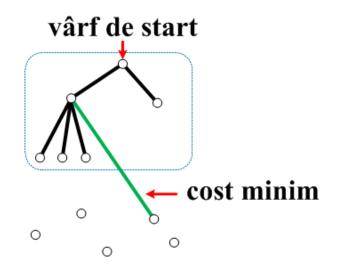


Este selectată o muchie de cost minim care unește doi arbori din pădurea curentă (două componente conexe)

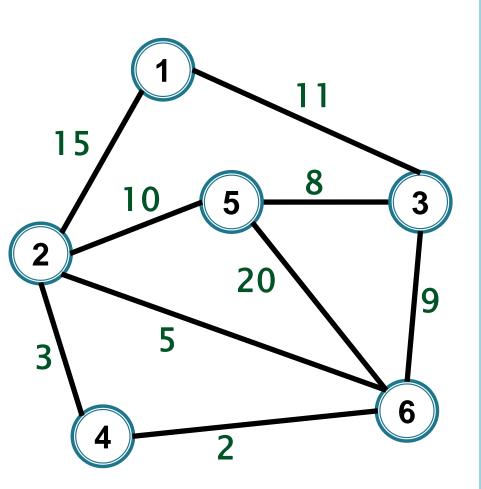
#### Prim

#### La un pas:

Muchiile selectate formează un arbore



Este selectată o muchie de cost minim care unește un vârf din arbore cu unul care nu este în arbore(neselectat)





Cum alegem *eficient* o muchie de cost minim cu o extremitate selectată (deja în arbore) și cealaltă nu?



 La fiecare pas parcurgem toate muchiile şi o alegem pe cea de cost minim cu o extremitate selectată şi una neselectată



 La fiecare pas parcurgem toate muchiile şi o alegem pe cea de cost minim cu o extremitate selectată şi una neselectată

O(nm)

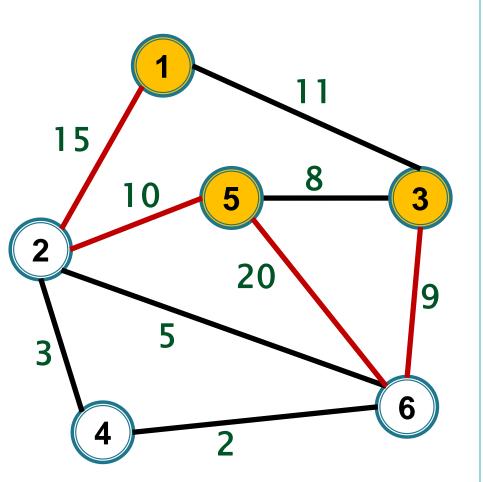


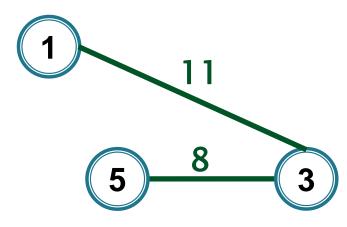


Cum evităm să comparam de fiecare dată toate muchiile cu o extremitate în arbore și cealaltă nu.

#### Exemplu:

După ce vârfurile 1 și 5 au fost adăugate în arbore, muchiile (2,1) și (2,5) sunt comparate la fiecare pas, deși w(2,1)>w(2,5), deci (2,1) nu va fi selectată niciodată





Cum evităm să comparam de fiecare dată toate muchiile cu o extremitate în arbore și cealaltă nu.



Pentru un vârf (neselectat) memorăm doar muchia de cost minim care îl unește cu un vârf din arbore (selectat)

#### Variante $O(n^2)/O(mlog n)$

 memorăm la fiecare pas pentru fiecare vârf muchia de cost minim care îl uneşte de un vârf care este deja în arbore

#### sau

- heap de muchii

(v. laborator+seminar)

# Detalii implementare Algoritmul lui Prim

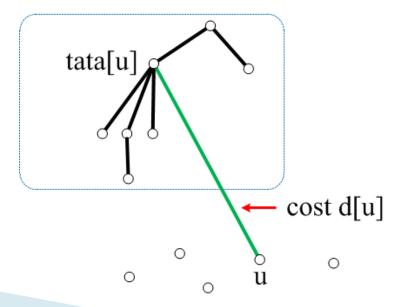
Asociem fiecărui vârf u următoarele informații (etichete) – pentru a reține muchia de cost minim care îl unește de un vârf selectat deja în arbore:

Asociem fiecărui vârf u următoarele informații (etichete) – pentru a reține muchia de cost minim care îl unește de un vârf selectat deja în arbore:

• d[u] = costul minim al unei muchii de la u la un vârf selectat deja în arbore

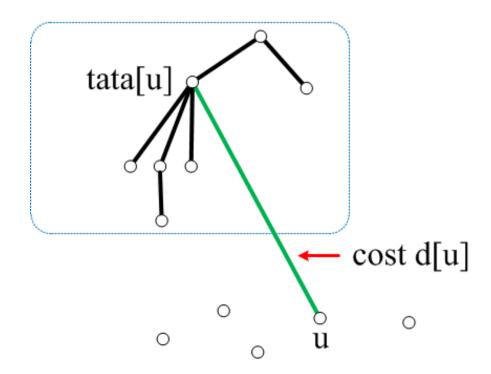
tata[u] = acest vârf din arbore pentru care se realizează

minimul



#### Avem

- (u, tata[u]) este muchia de cost minim de la u la un vârf din arbore
- d[u] = w(u, tata[u])

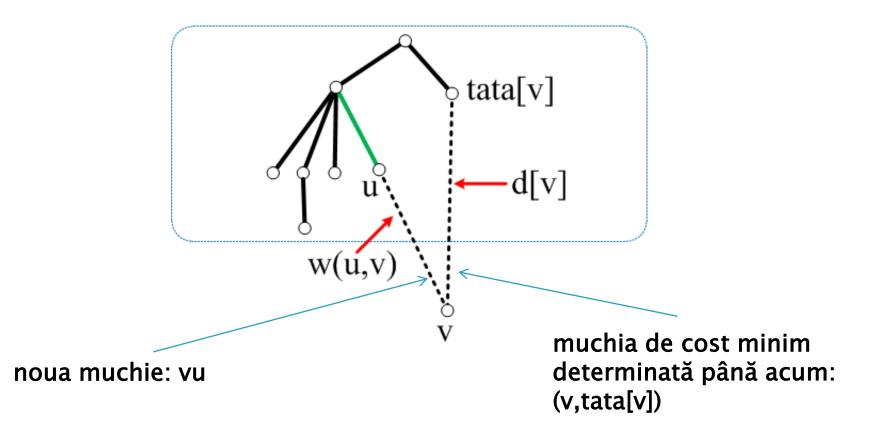


## Atunci algoritmul se modifică astfel:

- La un pas
- se alege **un vârf** u cu **eticheta d minimă** care nu este încă în arbore și se adaugă la arbore muchia (tata[u], u)

### Atunci algoritmul se modifică astfel:

- La un pas
- se alege **un vârf** u cu **eticheta d minimă** care nu este încă în arbore și se adaugă la arbore muchia (tata[u], u)
- se actualizează etichetele vârfurilor v∉V(T) vecine cu u astfel:



dacă 
$$w(u,v) < d[v]$$
 atunci  $d[v] = w(u,v)$  tata $[v] = u$ 

Muchiile arborelui vor fi în final (u, tata[u]), u≠ s

Notăm Q=V(G) - V(T) = mulțimea vârfurilor neselectate încă în arbore

- s- vârful de start
- inițializează Q cu V
- pentru fiecare u∈V executa
   d[u] = ∞; tata[u]=0
   d[s] = 0
- cat timp Q ≠ Ø executa
   extrage un vârf u∈Q cu eticheta d[u] minimă
   pentru fiecare uv∈E executa
   daca v∈Q si w(u,v)<d[v] atunci
   d[v] = w(u,v)
   tata[v] = u</pre>
- scrie (u, tata[u]), pentru u≠ s



Cum putem memora Q pentru a determina eficient vârful u∈Q cu eticheta minimă?

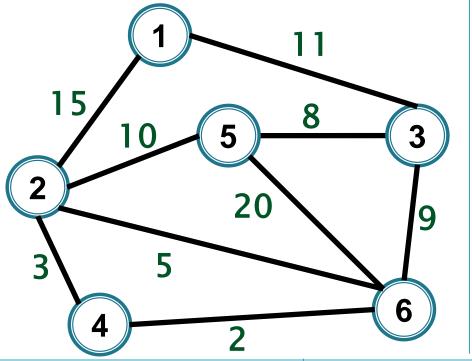
#### Varianta 1 – Folosim vector de vizitat

$$Q[u] = 1$$
, dacă  $u \notin Q$   
0, altfel

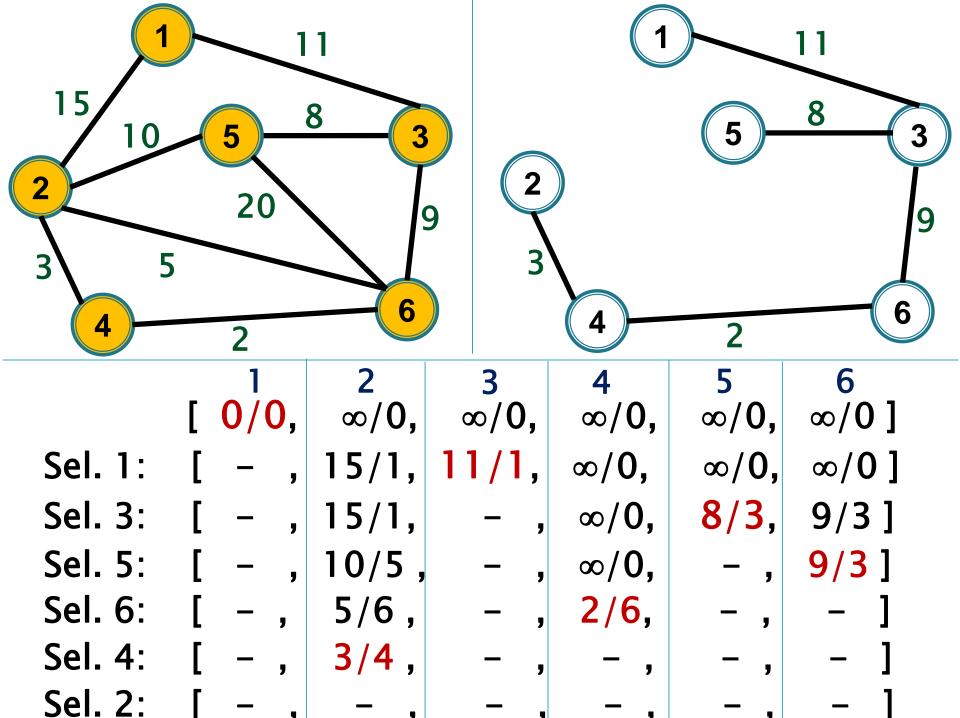
### Complexitate

Varianta 1 - cu vector de vizitat

- Iniţializări −> O(n)
- n \* extragere vârf minim −> O(n²)
- actualizare etichete vecini -> O(m)  $O(n^2)$



1 d/tata= [0/0,	2 ∞/0,	$\infty/0$ ,	4 ∞/0,	5 ∞/0,	6 ∞/0]



**Varianta 2 -** memorarea vârfurilor din Q într-un minheap (min-ansamblu)

- Iniţializare Q −>
- n \* extragere vârf minim ->
- actualizare etichete vecini ->

```
Prim(G, w, s)
pentru fiecare u∈V executa
     d[u] = \infty; tata[u]=0
 d[s] = 0
 inițializează Q cu V
 cat timp Q \neq \emptyset executa
       u=extrage vârf cu eticheta d minimă din Q
       pentru fiecare v adiacent cu u executa
              daca v \in Q si w(u,v) < d[v] atunci
                  d[v] = w(u,v)
                  tata[v] = u
                   //actualizeaza Q - pentru Q heap
 scrie (u, tata[u]), pentru u≠ s
```

**Varianta 2 -** memorarea vârfurilor din într-un min-heap Q (min-ansamblu)

- Iniţializare Q −> O(n)
- n \* extragere vârf minim -> O(n log n)
- actualizare etichete vecini -> O(m log n)O(m log n)

**Observație** – Dacă graful este complet (spre exemplu dacă toate punctele se pot conecta și distanța dintre puncte este distanța euclidiană) m = n(n-1)/2 este de ordin  $n^2$ 

 $\Rightarrow$  O(n<sup>2</sup>) mai eficient

# Corectitudine

## Corectitudine Kruskal + Prim



- Cei doi algoritmi determină corect un apcm? Chiar dacă muchiile au şi costuri negative?
- Costul arborelui obținut de algoritmul lui Prim nu depinde de vârful de start ?

#### Corectitudine Kruskal + Prim

- Fie A ⊆ E o mulţime de muchii
- ▶ Notăm  $A \subseteq apcm \Leftrightarrow \exists T un apcm astfel încât <math>A \subseteq E(T)$

#### Corectitudine Kruskal + Prim

# Atât algoritmul lui Kruskal, cât și cel al lui Prim funcționează după următoarea schemă:

- $A \leftarrow \emptyset$  (mulțimea muchiilor selectate în arborele construit)
- pentru i = 1, n-1 execută
   alege o muchie e astfel încât A ∪ {e} ⊆ apcm
   A = A ∪ {e}
- returnează T = (V, A)

#### Corectitudine Kruskal + Prim

vom demonstra un criteriu de alegere a muchiei e la un pas astfel încât:

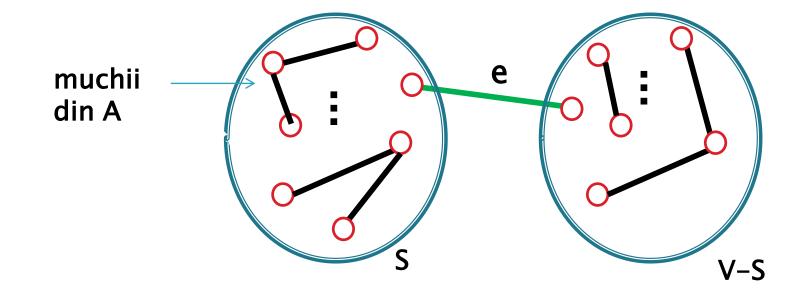
$$A \subseteq apcm \Rightarrow A \cup \{e\} \subseteq apcm$$

şi

vom demonstra că algoritmii lui Kruskal şi Prim aplică acest criteriu.

▶ Propoziție. Fie G=(V, E, w) un graf conex ponderat și  $A \subseteq E$  o submulțime a mulțimii muchiilor unui apcm al lui G. Fie  $S \subseteq V$  a.î. orice muchie din A are ambele extremități în S sau ambele extremită în S sau ambele extremități în S sau ambele extremită în S sau ambele ext

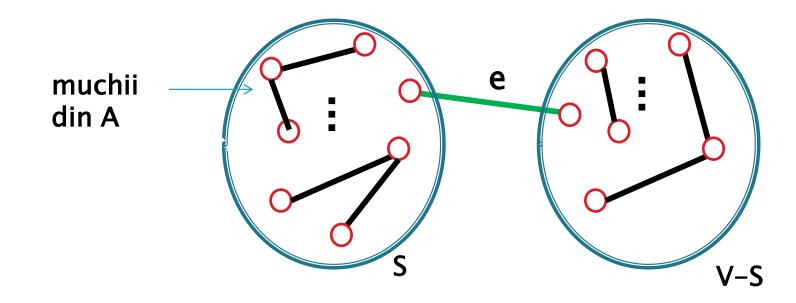
▶ Propoziție. Fie G=(V, E, w) un graf conex ponderat și  $A \subseteq E$  o submulțime a mulțimii muchiilor unui apcm al lui G. Fie  $S \subseteq V$  a.î. orice muchie din A are ambele extremități în S sau ambele extremită în S sau ambele



▶ Propoziție. Fie G=(V, E, w) un graf conex ponderat și  $A\subseteq E$  o submulțime a mulțimii muchiilor unui apcm al lui G.

Fie  $S \subseteq V$  a.î. orice muchie din A are ambele extremități în S sau ambele extremități în V-S .

Fie e=uv o muchie de cost minim cu o extremitate în S și cealaltă în V-S.

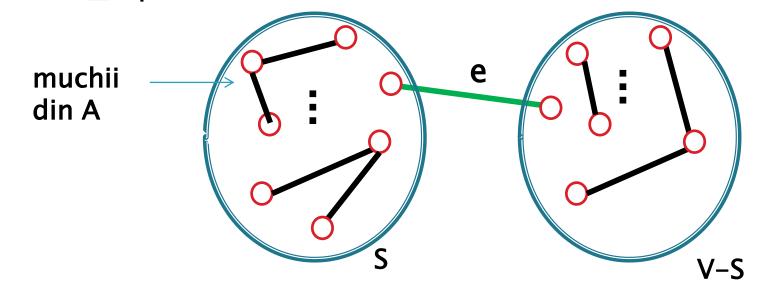


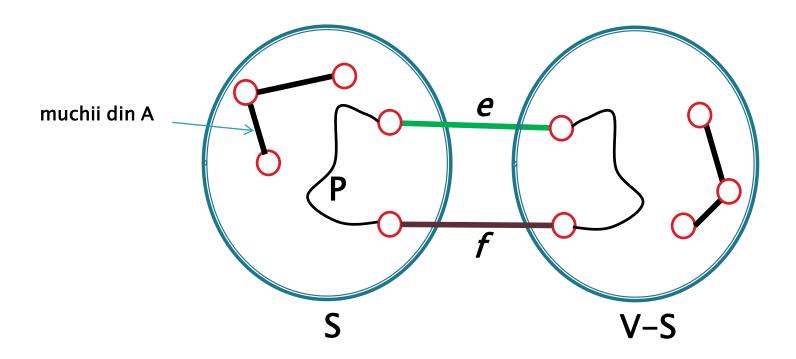
▶ Propoziție. Fie G=(V, E, w) un graf conex ponderat și  $A\subseteq E$  o submulțime a mulțimii muchiilor unui apcm al lui G.

Fie  $S \subseteq V$  a.î. orice muchie din A are ambele extremități în S sau ambele extremități în V-S .

Fie e=uv o muchie de cost minim cu o extremitate în S și cealaltă în V-S.

Atunci A  $\cup$  {e}  $\subseteq$  apcm.





#### Algoritmi bazați pe eliminare de muchii



**Temă** – Care dintre următorii algoritmi determină corect un arbore parțial de cost minim (justificați)? Pentru fiecare algoritm corect precizați ce complexitate are.

- 2. T ← G cât timp T conţine cicluri execută alege C un ciclu oarecare din T şi fie e muchia de cost maxim din C T ← T - e

Gruparea unor obiecte în k clase cât mai *bine separate* (k dat)

obiecte din clase diferite să fie cât mai diferite

Gruparea unor obiecte în k clase cât mai *bine separate* (k dat)

obiecte din clase diferite să fie cât mai diferite

#### Exemplu: k= 3, mulțime de cuvinte:

sinonim, ana, apa, care, martian, este, case, partial, arbore, minim

#### $\Rightarrow$ 3 clase

arbore este ana case apa care martian partial

sinonim minim

#### Sunt necesare (se dau):

- Criteriu de "asemănare" între 2 obiecte ⇒ o distanță
- Măsură a gradului de separare a claselor

#### Cadru formal

#### Se dau:

- O mulțime de **n obiecte**  $S = \{o_1, ..., o_n\}$ 
  - · cuvinte, imagini, fișiere, specii de animale etc
- ▶ O funcție de **distanță**  $d: S \times S \rightarrow \mathbb{R}_+$ 
  - $d(o_i, o_j) = gradul de asemănare între <math>o_i$  și  $o_j$
- k un număr natural
  - k = numărul de clase

#### Definiții

Un k-clustering a lui S = o partiţionare a lui S în k submulţimi nevide (numite clase sau clustere)

$$\mathscr{C} = (C_1, ..., C_k)$$

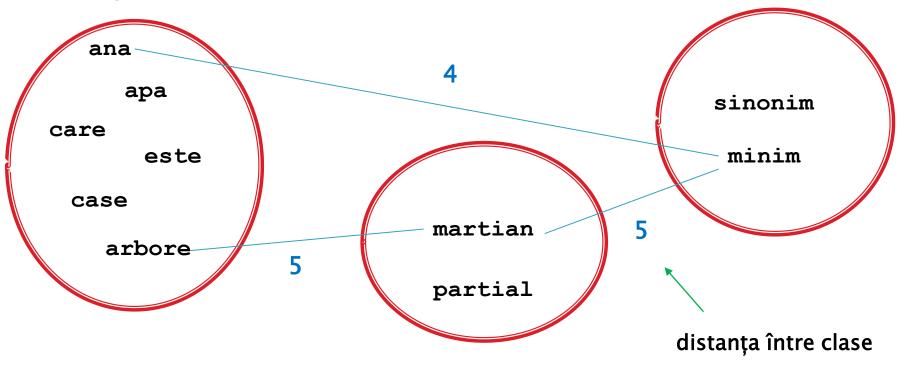
- ▶ Gradul de separare a lui
  - = distanța minimă dintre două obiecte aflate în clase diferite
  - = distanța minimă dintre două clase ale lui 🔗

$$\begin{aligned} \textbf{sep(\mathscr{C})} &= \min\{d(o,o') \mid o,o' \in S, \ o \ \text{$;$ o'$ sunt în clase diferite ale lui } \mathscr{C}\} \\ &= \min\{\ d(C_i,\ C_i) \mid i \neq j \in \{1,...,\ k\}\} \end{aligned}$$

- obiecte= cuvinte
- ▶ d = distanța de editare d(ana, care) = 3:  $ana \rightarrow cana \rightarrow cara \rightarrow care$
- k = 3



- obiecte= cuvinte,
- d = distanţa de editare
- k = 3

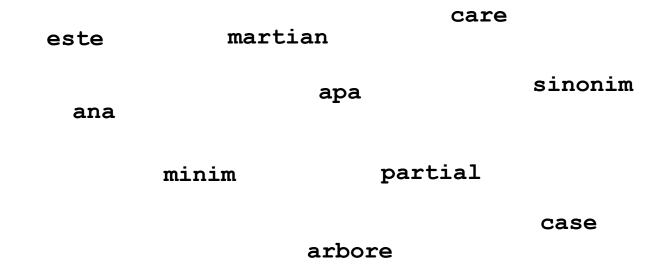


3-clustering cu gradul de separare = 4

Problemă Clustering:

Date S, d și k, să se determine un k-clustering cu grad de separare maxim





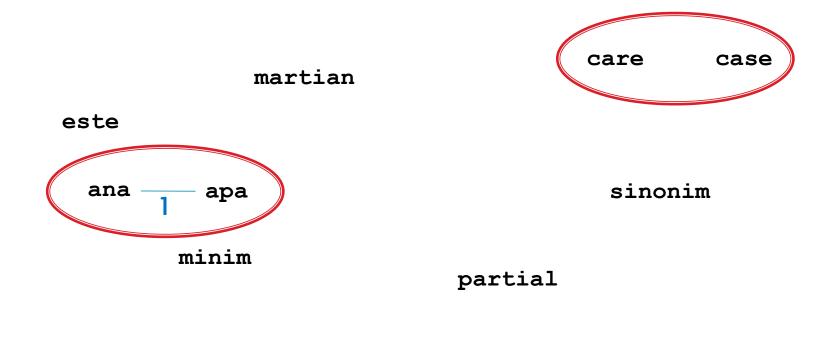
#### Idee

- Iniţial fiecare obiect (cuvânt) formează o clasă
- La un pas determinăm cele mai asemănătoare (apropiate) două obiecte aflate în clase diferite (cu distanţa cea mai mică între ele) şi unim clasele lor
- Repetăm până obținem k clase ⇒ n k paşi

#### Cuvinte - distanța de editare

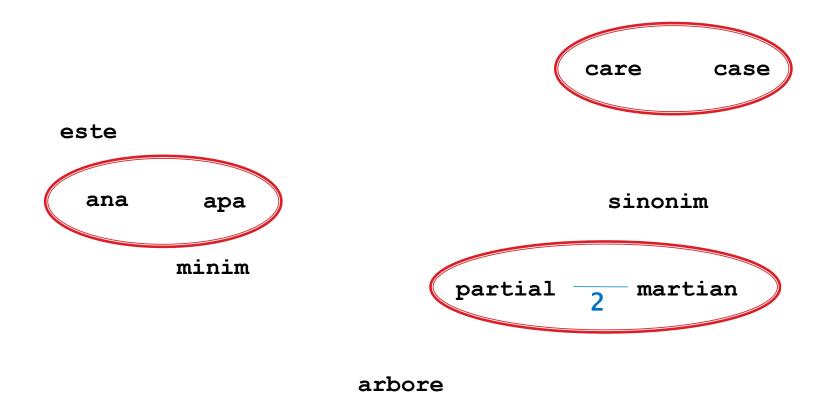
care martian este apa sinonim ana minim partial arbore case

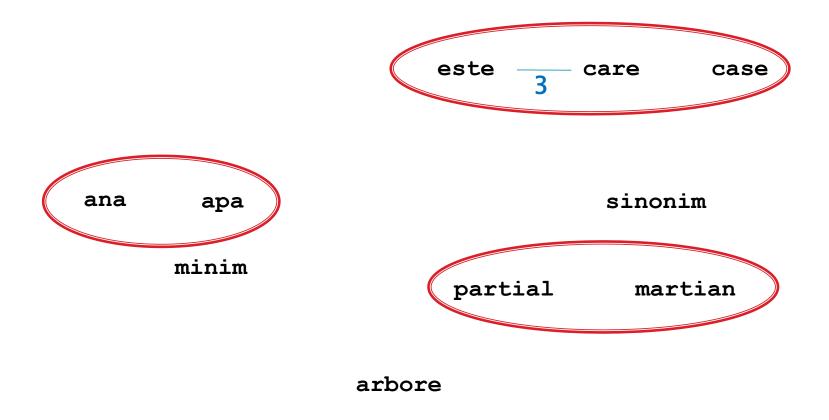
care case martian este apa sinonim ana minim partial arbore

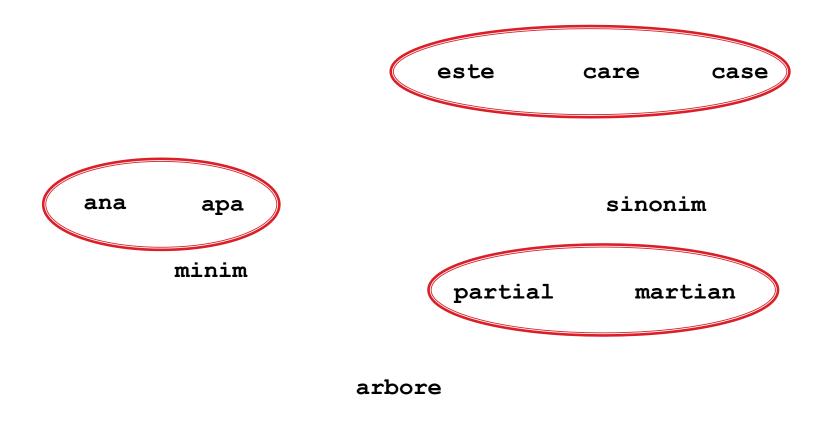


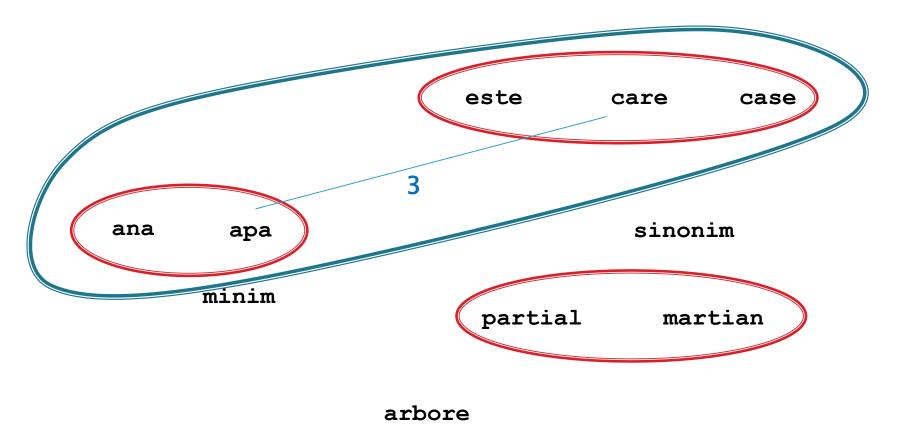
K = 3 clustere

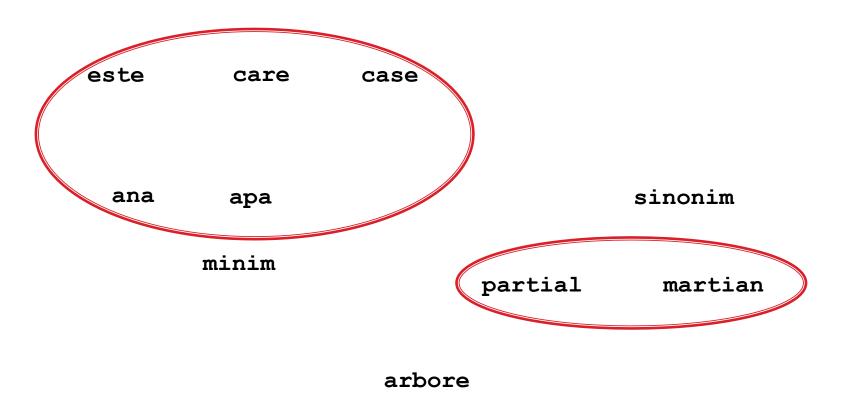
arbore

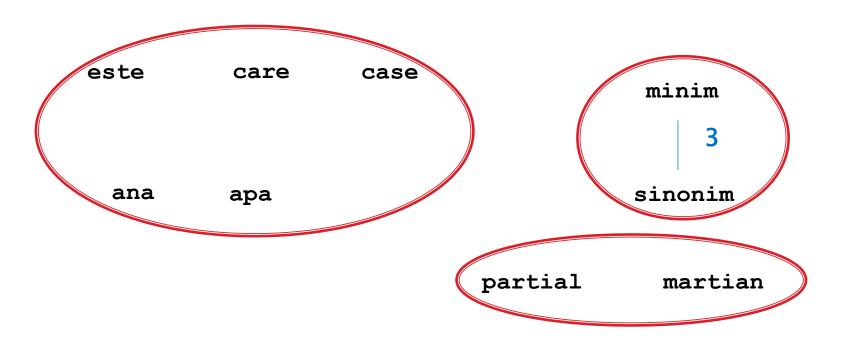




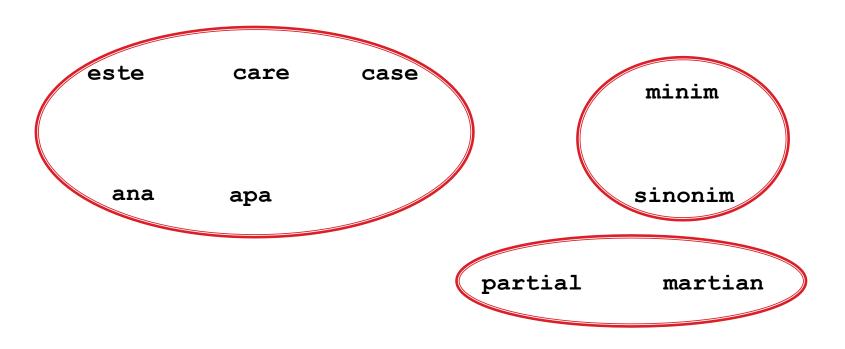




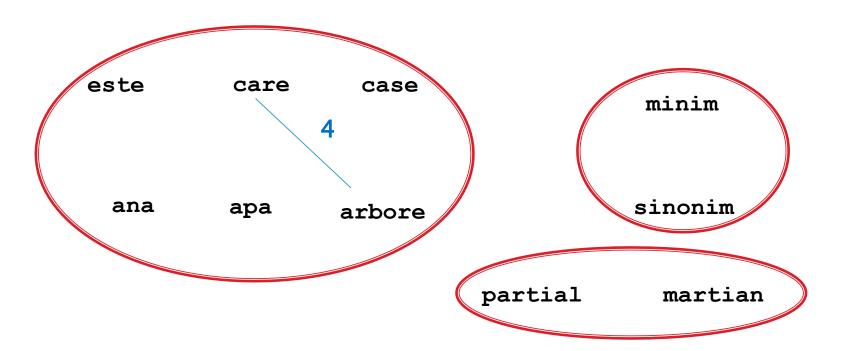


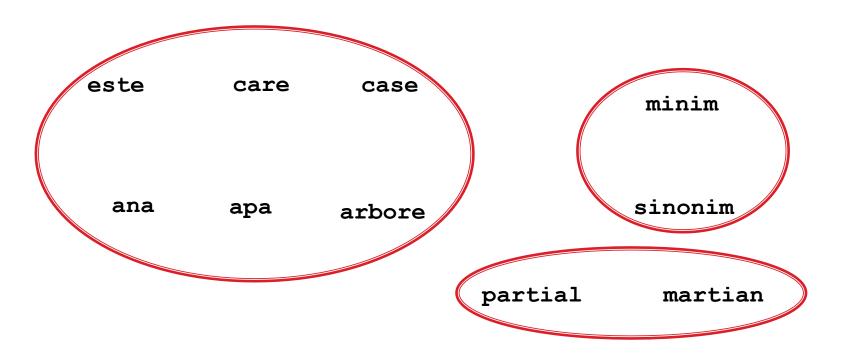


arbore

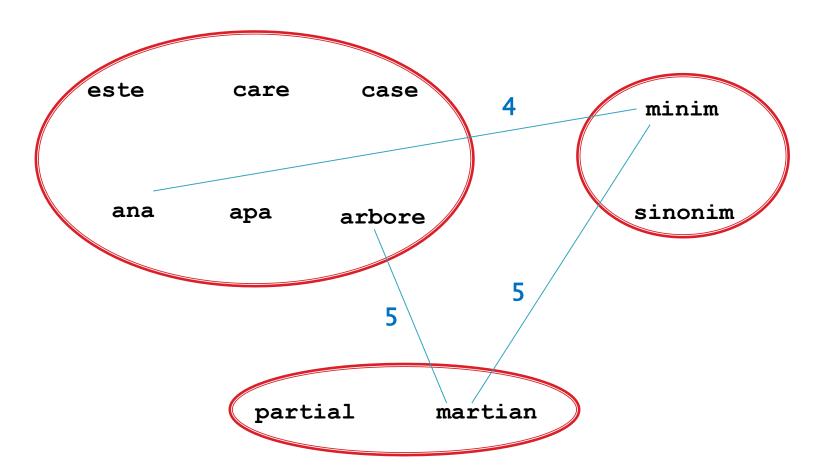


arbore





Soluția cu k= 3 clustere



Grad de separare =4

#### Pseudocod:

- Inițial fiecare obiect (cuvânt) formează o clasă
- pentru i = 1, n-k
  - alege două obiecte o<sub>r</sub>, o<sub>t</sub> din clase diferite cu d(o<sub>r</sub>, o<sub>t</sub>)
     minimă
  - reunește (clasa lui o<sub>r</sub>, clasa lui o<sub>t</sub>)
- afișează cele k clase obținute

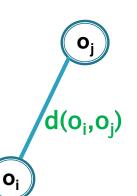
#### Pseudocod:

- Inițial fiecare obiect (cuvânt) formează o clasă
- pentru i = 1, n-k
  - alege două obiecte  $o_r$ ,  $o_t$  din clase diferite cu  $d(o_r, o_t)$  minimă
  - reunește (clasa lui o<sub>r</sub>, clasa lui o<sub>t</sub>)
- afișează cele k clase obținute



Modelare cu graf ponderat (complet)

⇒ n - k paşi din algoritmul lui Kruskal



#### **Pseudocod:**

Inițial fiecare obiect (cuvânt) formează o clasă

pentru i = 1, n-k

- alege două obiecte o<sub>r</sub>, o<sub>t</sub> din clase diferite cu d(o<sub>r</sub>, o<sub>t</sub>) minimă
- reunește clasa lui o<sub>r</sub> și clasa lui o<sub>t</sub>

returneză cele k clase obținute

#### **Pseudocod** – modelare cu graf complet G:

$$V = \{o_1, ..., o_n\}, w(o_i o_i) = d(o_i, o_i)$$

Inițial fiecare vârf formează o componentă conexă (clasă):  $T'=(V, \emptyset)$ 

pentru i = 1, n-k

- alege o muchie e<sub>i</sub>=uv de cost minim din G astfel încât u şi v sunt în componente conexe diferite ale lui T'
- reuneşte componenta lui u şi componenta lui v: E(T')=E(T') ∪ {uv}

returnează cele k mulțimi formate cu vârfurile celor k componente conexe ale lui T'

- Observație. Algoritmul este echivalent cu următorul, mai general
  - determină un apcm T al grafului complet G
  - consideră mulțimea {e<sub>n-k+1</sub>, ..., e<sub>n-1</sub>} formată cu k-1 muchii cu cele mai mari ponderi în T
  - fie pădurea  $T'=T-\{e_{n-k+1}, \dots, e_{n-1}\}$
  - definește clasele k-clustering-ului & ca fiind mulțimile vârfurilor celor k componente conexe ale pădurii astfel obținute

#### Corectitudine

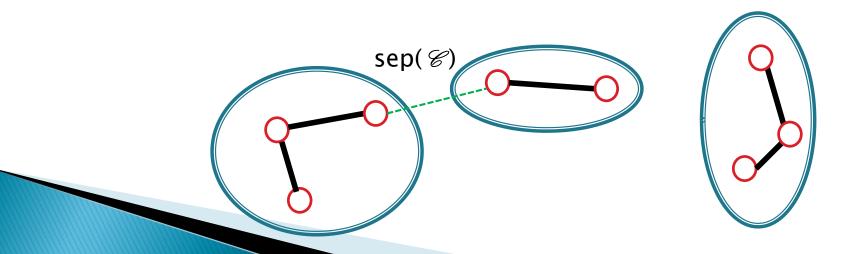
 k-clusteringul obţinut de algoritm are grad de separare maxim

Jon Kleinberg, Éva Tardos, **Algorithm Design**, Addison-Wesley 2005 **Secțiunea 4.7** 

http://www.cs.princeton.edu/~wayne/kleinbergtardos/pdf/04GreedyAlgorithmsII-2x2.pdf

#### Demonstrație

- La finalul algoritmului
  - $E(T') = \{e_1, ..., e_{n-k}\}, \text{ cu } w(e_1) \le \cdots \le w(e_{n-k})$
  - T' este o pădure cu k componente conexe, vârfurile componentelor determinând clasele lui 8.
- sep(ℰ) = min{w(e)| e = uv ∈ E(G) ce unește două componente conexe din T'}



#### Demonstrație

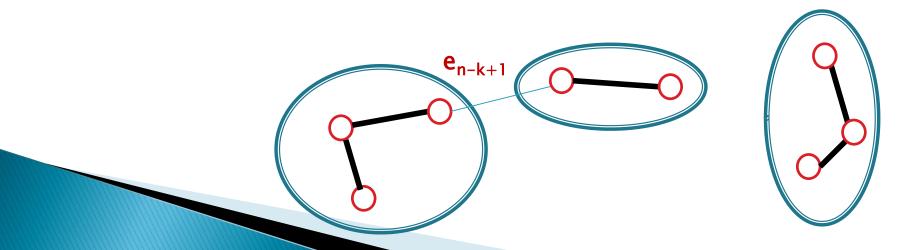
Atunci

$$sep(\mathscr{C}) = w(e_{n-k+1}), unde$$

 $e_{n-k+1} = muchia de cost minim care unește două componente conexe din T'$ 

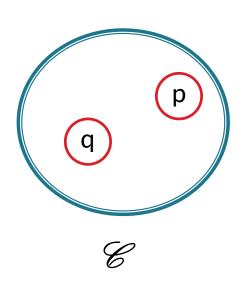
următoarea muchie care ar fi fost

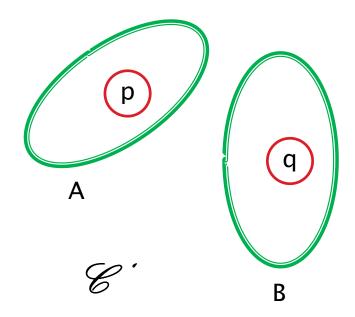
selectată de algoritm dacă ar fi continuat cu i = n-k+1



#### Demonstrație

- PRA că există un alt k-clustering & 'cu sep(&') > sep(&)
- Atunci există două obiecte p și q care sunt
  - în aceeași clasă în &,
  - în două clase diferite în & ' notate A, B

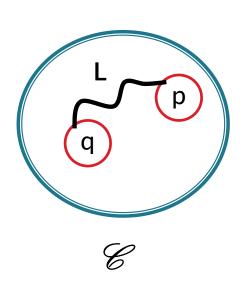


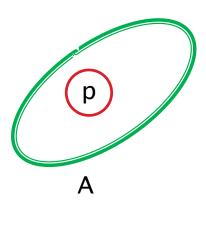


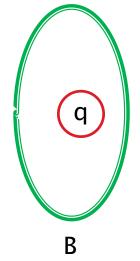
#### Demonstrație

- p și q sunt în aceeași clasă în 8
  - ⇒ în aceeași componentă a lui T'
  - ⇒ există L un lanț de la p la q în T'

(cu muchii din mulţimea =  $\{e_1, ..., e_{n-k}\}$ )

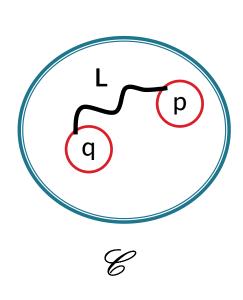


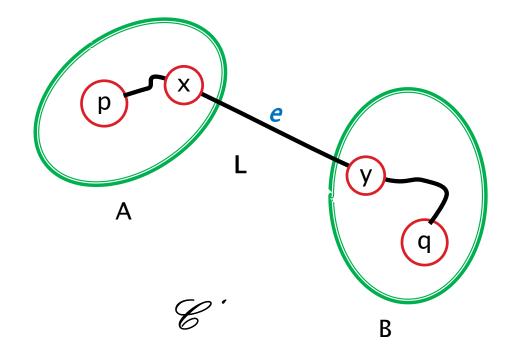




#### Demonstrație

- ▶ p și q sunt în clase diferite în  $\mathscr{C}'$  (p∈A, q∈B)
  - ⇒ există în L o muchie e=xy cu o extremitate în A și cealaltă în B





#### Demonstrație

Avem

$$sep(\mathscr{C}') \leq w(e) \leq w(e_{n-k}) \leq w(e_{n-k+1}) = sep(\mathscr{C}) \quad \text{Contradicție}$$
 
$$\uparrow$$
 
$$e \in E(T')$$

