

11. Übungsblatt

Mathias Jaeger, Marius Höthing

Hausaufgabe 1: Der Weinkeller

$$\frac{\partial T}{\partial t} = K \frac{\partial^2}{\partial x^2} T \quad \text{mit } T(x,t) = f(x)g(t) \quad \text{folgt}$$

A1	A2	A3	A4	Σ
4,5	5	5	5	19,5 / 20 Super

$$\frac{g'(t)}{g(t)} = \nu \quad \frac{f''(x)}{f'(x)} = \beta \quad \checkmark$$

Lösung der 1. DGL.

$$g(t) - \beta g(t) = 0 \rightarrow g(t) = e^{\beta t} \quad \text{mit } \beta = i\omega \quad \checkmark$$

Lösung der 2. DGL

$$f''(x) - \frac{\beta}{K} f(x) = 0 \Rightarrow f(x) = \begin{cases} e^{i\sqrt{\frac{\beta}{K}} x} & \text{Ist unbrauchbar für unsere Zwecke} \\ e^{-i\sqrt{\frac{\beta}{K}} x} \end{cases} \quad \checkmark$$

In die Gleichung $T(x,t) = T_0 + T_1 \cos(\omega t)$ eingesetzt folgt

$$T(x,t) = T_0 + A e^{i\omega t} e^{i\sqrt{\frac{\omega}{K}} x} \quad \text{mit } \Gamma = \frac{1}{2}(1+i) \quad \checkmark$$

$$= T_0 + A e^{i\omega t} \underbrace{e^{-\sqrt{\frac{\omega}{2K}} x}}_{e^{-\frac{x}{L}}} e^{-i\sqrt{\frac{\omega}{2K}} x} \quad k = \sqrt{\frac{\omega}{2K}} \Rightarrow l = \frac{\omega}{k} = \sqrt{2\omega k}$$

Somit ist die Eindringtiefe $L = \sqrt{\frac{2K}{\omega}}$ und die Eindringgeschwindigkeit

$$V = \omega L = \sqrt{2\omega k} \quad \checkmark$$

Berechnung des Real-teils:

$$T(x,t) = T_0 + A e^{-\frac{x}{L}} (\cos(\omega t) + i \sin(\omega t)) (\cos(\frac{x}{L}) - i \sin(\frac{x}{L}))$$

$$T_{\text{echt}}(x,t) = \text{Re}(T(x,t)) = T_0 + A e^{-\frac{x}{L}} (\cos(\omega t) \cos(\frac{\omega t}{L}) + \sin(\omega t) \sin(\frac{\omega t}{L}))$$

mit $A_0 = T_1$ und Additionstheorem folgt

$$T_{\text{echt}}(x,t) = T_0 + T_1 e^{-\frac{x}{L}} \cos(\omega t - \frac{x}{L}) \quad \checkmark$$

Mit dieser Formel, $T_1 = 10^\circ\text{C}$ und $K = 0,08 \frac{\text{m}^2}{\text{Tag}}$ ergibt sich

$$\textcircled{1} \quad 0,1 = T_1 e^{-\frac{x}{L}}$$

$$\Leftrightarrow x = \ln\left(\frac{0,1}{T_1}\right)(-L) = \ln\left(\frac{0,1}{T_1}\right)\left(-\sqrt{\frac{2K}{\omega}}\right) \\ = -0,73 \text{ m} \quad \checkmark$$

$$\textcircled{2} \quad 2,5 = T_1 e^{-\frac{x}{L}}$$

10°C ist ziemlich wenig im Jahr
 $x = \ln\left(\frac{2,5}{T_1}\right)\left(-\sqrt{\frac{2K}{\omega}}\right) = -4,17 \text{ m} \quad \checkmark$

L, V für Jahres- / Tagesschwankungen? \Rightarrow zumindest L muss
 reell sein (V)

4,5/15

$$a) \text{ Sei } S(\vec{r}, t) = S_1(\vec{r}) \cdot S_2(t)$$

$$\begin{aligned} M &= \int d^3 r S(\vec{r}, t) = \underbrace{\int d^3 r S_1(\vec{r})}_{M} \cdot S_2(t) = S_2(t) \cdot \int d^3 r S_1(\vec{r}) \\ \Leftrightarrow \frac{M}{S_2(t)} &= \int d^3 r S_1(\vec{r}) \stackrel{S_2(t) \neq \text{kons. aber keine Zeithängigkeit,}}{\underset{\text{ungekennstig im Sinne der DGL...}}{=}} \end{aligned}$$

wegen M konst. ist und wir
 $S_2(t)$ aufgr. der mangelnden r -Abhängigkeit vors Integral
ziehen können.

$$b) \cdot \frac{\partial S(\vec{u}, v)}{\partial t} = \frac{\partial S(\vec{u}(r, t), v(t))}{\partial t} = (\vec{\nabla}_{\vec{u}} S) \cdot \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \frac{\partial S}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial t} \quad \checkmark$$

$$\begin{aligned} &= (\vec{\nabla}_{\vec{u}} S) \cdot \left(-\frac{1}{2} \frac{\vec{r}}{v \partial v} \right) + \frac{\partial S}{\partial v} \cdot 1 \\ &= (\vec{\nabla}_{\vec{u}} S) \cdot \left(-\frac{\vec{u}}{2v} \right) + \frac{\partial S}{\partial v} = \frac{\partial S(\vec{u}, v)}{\partial t} \end{aligned} \quad (1)$$

$$\Delta_{\vec{r}} S(\vec{u}, v) = \Delta_{\vec{r}} S(\vec{u}(\vec{r}), v) = \vec{\nabla}_{\vec{r}} \cdot (\vec{\nabla}_r S(\vec{u}(\vec{r}), v)) = \vec{\nabla}_{\vec{r}} \cdot (\vec{\nabla}_{\vec{u}} S(\vec{u}(\vec{r}), v) \cdot \vec{\nabla}_{\vec{r}} \vec{u})$$

Kettenregel

$$= (\vec{\nabla}_{\vec{r}} \vec{\nabla}_{\vec{u}} S) \cdot (\vec{\nabla}_{\vec{r}} \vec{u}) + (\vec{\nabla}_{\vec{u}} S) \cdot (\Delta_{\vec{r}} \vec{u})$$

$$= (\vec{\nabla}_{\vec{u}} \vec{\nabla}_{\vec{u}} S) \cdot (\vec{\nabla}_{\vec{r}} \vec{u}) \cdot (\vec{\nabla}_{\vec{r}} \vec{u}) + (\vec{\nabla}_{\vec{u}} S) \cdot (\Delta_{\vec{r}} \vec{u})$$

$$\left. \begin{array}{l} \vec{\nabla}_{\vec{r}} \vec{u} = \frac{1}{\sqrt{v}} = \frac{1}{\sqrt{0v}} ; \Delta_{\vec{r}} \vec{u} = 0 \\ \hline \end{array} \right\}$$

$$= (\Delta_{\vec{u}} S) \cdot \frac{1}{\partial v} = \Delta_{\vec{r}} S(\vec{u}, v) \quad \checkmark \quad (2)$$

(1) und (2) einsetzen in Diffusionsgleichung:

$$\frac{-\vec{u}}{2v} \cdot (\vec{\nabla}_{\vec{u}} S) + \frac{\partial S}{\partial v} = D \cdot \frac{1}{\partial v} \cdot \Delta_{\vec{u}} S \quad | \cdot v \quad | + \frac{\vec{u}}{2} \cdot (\vec{\nabla}_{\vec{u}} S)$$

$$\Leftrightarrow v \cdot \frac{\partial S}{\partial v} = \Delta_{\vec{u}} S + \frac{\vec{u}}{2} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{u}} S \quad \checkmark \quad (3)$$

Aha! Links stehen nur v -Abhängigkeiten, rechts nur \vec{u} -Abhängigkeiten.
Auf in die Separation!

$$S(\vec{u}, v) = F(\vec{u}) \cdot G(v) \quad (\text{Ansatz})$$

Einsetzen in (3) und wie üblich durch $S = F \cdot G$ teilen liefert:

$$\frac{1}{G(v)} \cdot \left(v \cdot \frac{\partial G(v)}{\partial v} \right) = \frac{1}{F(\vec{u})} \cdot \left(\Delta_{\vec{u}} F(\vec{u}) + \frac{\vec{u}}{2} \nabla_{\vec{u}} F(\vec{u}) \right) =: \alpha$$

links nur v -Abh., rechts nur \vec{u} -Abh. Das geht nur wenn beide Seiten konst. sind!

$$\frac{v}{G(v)} \cdot \frac{\partial G(v)}{\partial v} = \alpha \quad \checkmark \quad (4)$$

und $\Delta_{\vec{u}} F(\vec{u}) + \frac{\vec{u}}{2} \nabla_{\vec{u}} F(\vec{u}) - \alpha \cdot F(\vec{u}) = 0 \quad \checkmark \quad (5)$

(4) löst sich durch Trennung der Variablen lösen. Es ist nämlich $\frac{dG(v)}{dv} = \frac{\partial G(v)}{\partial v}$

$$\frac{1}{G(v)} dG(v) = \alpha \cdot \frac{1}{v} dv \quad |S$$

$$\ln(G(v)) = \alpha \cdot \ln(v) \quad (+ \text{Integr. konst.})$$

$$\Leftrightarrow G(v) = \exp(\alpha \cdot \ln v) = \exp(\ln v^\alpha) = v^\alpha$$

$$G(v) = v^\alpha \quad \checkmark \quad (6)$$

Das setzen wir jetzt in die Normierungsbedingung ein.

Jetzt müssen wir das transformieren:

$$M = \int_{-\infty}^{\infty} S(\vec{r}, t) d^3r \quad \frac{dr}{du} = \sqrt{Dv} \Rightarrow d^3r = \sqrt{(Dv)^3} du \quad (7)$$

$$= \int_{\vec{u}(\vec{r} \rightarrow -\infty)}^{\vec{u}(\vec{r} \rightarrow \infty)} S(\vec{u}, v) \cdot (Dv)^{3/2} d^3u \quad \checkmark$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} F(\vec{u}) \cdot G(v) \cdot (Dv)^{3/2} d^3u = \int_{-\infty}^{\infty} F(\vec{u}) \cdot v^\alpha \cdot (Dv)^{3/2} d^3u = M \quad (7)$$

Mit derselben Argumentation wie der aus a) muss nun die v -Abhängigkeit konstant sein.

Das geht hier aber nur für $v^\alpha \cdot v^{3/2} \stackrel{!}{=} v^0 = 1 \Rightarrow \alpha = -\frac{3}{2} \quad \checkmark$

Löst $F(\vec{u}) = C \cdot \exp(-\frac{\vec{u}^2}{4})$ die PDEL (5)? \rightarrow Einsetzen!

NR: $\vec{\nabla}_{\vec{u}} F(\vec{u}) = -\frac{\vec{u}}{2} \cdot F(\vec{u})$ Produktregel

$$\begin{aligned} \Delta_{\vec{u}} F(\vec{u}) &= \vec{\nabla}_{\vec{u}} \left(-\frac{\vec{u}}{2} F(\vec{u}) \right) = F(\vec{u}) \cdot \underbrace{\left(\vec{\nabla}_{\vec{u}} \frac{-\vec{u}}{2} \right)}_{\frac{3}{2}} - \frac{\vec{u}}{2} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{u}} F(\vec{u}) = F(\vec{u}) \cdot \left(-\frac{3}{2} + \frac{\vec{u}^2}{4} \right) \\ &= -\frac{3}{2} \quad = -\frac{\vec{u}}{2} F(\vec{u}) \end{aligned}$$

$\frac{3}{2}$ Punkt (5) dann also:

$$F(\vec{u}) \cdot \left(\frac{\vec{u}^2}{4} - \frac{3}{2} \right) + \frac{\vec{u}}{2} \cdot \left(-\frac{\vec{u}}{2} \right) F(\vec{u}) + \frac{3}{2} F(\vec{u}) = 0$$

$$\Rightarrow F(\vec{u}) = C \cdot \exp\left(-\frac{\vec{u}^2}{4}\right)$$

Damit ist $F(\vec{u}) \cdot \left(\frac{\vec{u}^2}{4} - \frac{\vec{u}^2}{4} \right) + F(\vec{u}) \cdot \left(-\frac{3}{2} + \frac{3}{2} \right) = 0 \quad \checkmark \quad \checkmark$ ist Lösung

$$S(\vec{u}, v) = F(\vec{u}) \cdot G(v) = \frac{C}{\sqrt{v^3}} \cdot \exp\left(-\frac{\vec{u}^2}{4}\right) \quad \checkmark$$

$$\Rightarrow S(\vec{r}, t) = \frac{C}{\sqrt{t^3}} \cdot \exp\left(-\frac{\vec{r}^2}{4Dt}\right) \quad \checkmark$$

Die Ergänzung von $D^{-\frac{3}{2}}$ ist sinnvoll aufgrund der Normierungsbedingung (7).

$$N = \int_{-\infty}^{\infty} F(\vec{u}) \cdot D^{\frac{3}{2}} d^3 u = \int_{-\infty}^{\infty} F(\vec{u}) \cdot D^{-\frac{3}{2}} \cdot D^{\frac{3}{2}} d^3 u = \int_{-\infty}^{\infty} F(\vec{u}) d^3 u$$

Subst. $\vec{u} = \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{4Dt} \quad \frac{d\vec{u}}{d\vec{r}'} = \frac{-1}{4Dt} \Rightarrow d^3 \vec{r}' = \frac{1}{8} d^3 \vec{u} \quad (-\sqrt{4Dt})^3$

$$C(\vec{r}') = C(\vec{r} - \sqrt{4Dt} \vec{u}) \quad \checkmark$$

$$\Rightarrow \frac{1}{\sqrt{(4Dt)^3}} \int_{-\infty}^{\infty} C(\vec{r}') \exp\left(-\frac{(\vec{r} - \vec{r}')^2}{4Dt}\right) d\vec{r}' = - \int_{-\infty}^{\infty} 8 \cdot C(\vec{r} - \sqrt{4Dt} \vec{u}) \cdot \exp(-\vec{u}^2) d^3 \vec{u} = S(\vec{r}, t) \quad \checkmark$$

$$S(\vec{r}, t=0) = m \cdot 8 \cdot \int_{-\infty}^{\infty} C(\vec{r} - 0) \cdot \exp(-\vec{u}^2) d^3 \vec{u} = 8C(\vec{r}) \cdot \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} \exp(-\vec{u}^2) d^3 \vec{u}}_{\sqrt{\pi^3}} = 8C(\vec{r}) \left(\frac{1}{\sqrt{\pi^3}}\right)^{-1} = S(\vec{r}, t=0) \quad (\checkmark)$$

e) Punktmasse

$$S(\vec{r}, 0) = m \cdot \delta(\vec{r}) \quad \Rightarrow \quad C(\vec{r}) = \frac{m}{8} \sqrt{\pi^3}^{-1} S(\vec{r})$$

Einsetzen in (7):

$$S(\vec{r}, t) = \frac{1}{\sqrt{(Dt)^3}} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{m}{8} \sqrt{\pi^3}^{-1} S(\vec{r}') \exp\left(-\frac{(\vec{r} - \vec{r}')^2}{4Dt}\right) d^3 \vec{r}'$$

$$= \frac{1}{\sqrt{(Dt)^3}} \frac{m}{8} \sqrt{\pi^3}^{-1} \exp\left(-\frac{(\vec{r})^2}{4Dt}\right) \quad (\checkmark)$$

B1 a) i) Für die Rechnungen in ii) schreiben wir der Faulheit halber $P_c = P$ und $\frac{dP}{dx} = P'$

$$\text{DGL: } \frac{d}{dx} \left((1-x^2) \frac{dP}{dx} \right) + \ell(\ell+1)P = \underbrace{P''(1-x^2) - 2xP' + \ell(\ell+1)P}_{\text{(*)}}$$

1. Ablitung: $\frac{d}{dx} \otimes \quad (\ell=2)$

$$= P'''(1-x^2) - \underline{2xP''} - \underline{2xP'} - \underline{2P} + \ell(\ell+1)P'$$

Vorfaktor für $\ell+1$ -Term: $(1-x^2)$
 " " " ℓ -Term: $-4x$
 " " " $\ell-1$ -Term: $-2 + \ell(\ell+1)$

2. Ablitung: $\frac{d^2}{dx^2} \otimes \quad (\ell=3)$

$$= P''''(1-x^2) - \underline{4xP'''} - \underline{2xP''} - \underline{4P''} - \underline{2P'} + \ell(\ell+1)P''$$

$(1-x^2)$
 - $6x$
 - $6 + \ell(\ell+1)$

3. Ablitung: $\frac{d^3}{dx^3} \otimes \quad (\ell=4)$

$$= P'''''(1-x^2) - \underline{2xP''''} - \underline{6xP'''} - \underline{6P''} - \underline{6P'} + \ell(\ell+1)P'''$$

$(1-x^2)$
 - $8x$
 - $12 + \ell(\ell+1)$

Es bildet sich ein Muster ab!

$$a(x, \ell) = (1-x^2) \quad \checkmark \quad b(x, \ell) = -2\ell x \quad \checkmark$$

$$c(x, \ell) = \sum_{j=1}^{\ell-1} -2j + \ell \cdot (\ell+1) = -\ell \cdot (\ell-1) + \ell \cdot (\ell+1) \quad \checkmark$$

Gauß-Formel (der kleine Gauß!)

Außerdem $c(x, \ell)$ ist nicht direkt klar. Aber eine Überprüfung der 4. Ablitung zeigt, dass $c(x, \ell=5) = -20 + \ell(\ell+1)$ ist.

Nun zeigen wir die gl. (8) aus der Aufgabe:

$$\frac{d}{dx} \left((1-x^2)^m \frac{d^m}{dx^m} P \right) = -2mx(1-x^2)^{m-1} \frac{d^m}{dx^m} P + (1-x^2)^m \frac{d^{m+1}}{dx^{m+1}} P$$

$$= \underbrace{-2mx(1-x^2)^{m-1} \frac{d^m}{dx^m} P}_{b(x, m)} + \underbrace{(1-x^2) \cdot (1-x^2)^{m-1} \frac{d^{m+1}}{dx^{m+1}} P}_{a(x)} + \underbrace{(1-x^2)^{m-1} \cdot c(x) \cdot \frac{d^{m-1}}{dx^{m-1}} P}_{-(1-x^2)^{m-1} c(x) \frac{d^{m-1}}{dx^{m-1}} P}$$

kluges Ergänzen
einer Null

$$= (1-x^2)^{m-1} \cdot \underbrace{\left(a(x) \frac{d^{m+1}}{dx^{m+1}} P + b(x) \frac{d^m}{dx^m} P + c(x) \frac{d^{m-1}}{dx^{m-1}} P \right)}_{=0} - (1-x^2)^{m-1} c(x) \frac{d^{m-1}}{dx^{m-1}} P$$

$$= -(1-x^2)^{m-1} \cdot \left(\ell(\ell+1) - m(m-1) \right) \frac{d^{m-1}}{dx^{m-1}} P \quad \checkmark$$

SCHÖN

$$\begin{aligned}
 \text{iii)} \int_{-1}^1 dx P_e^m P_{e'}^m &= \int_{-1}^1 (-1)^m (-1)^{m'} (1-x^2)^{\frac{m}{2} + \frac{m'}{2}} \left(\frac{d^m}{dx^m} P_e \right) \left(\frac{d^{m'}}{dx^{m'}} P_{e'} \right) dx \\
 &= \underbrace{\int_{-1}^1 (1-x^2)^m \left(\frac{d^m}{dx^m} P_e \right) \left(\frac{d^{m'}}{dx^{m'}} P_{e'} \right) dx}_{u v} = u v - \int u' v \\
 &= \left[\underbrace{(1-x^2)^m \frac{d^m}{dx^m} P_e}_{\substack{u \\ \text{u}}} \cdot \frac{d^{m-1}}{dx^{m-1}} P_{e'} \right]_{-1}^1 - \int_{-1}^1 -c(m) \cdot (1-x^2)^{m-1} \frac{d^{m-1}}{dx^{m-1}} P_e \frac{d^{m-1}}{dx^{m-1}} P_{e'} dx \\
 &\quad \stackrel{u' = -c(m) \cdot (1-x^2)^{m-1} \frac{d^{m-1}}{dx^{m-1}} P_e}{\text{gl.(8)}} \\
 &= 0 \text{ für } |x|=1 \\
 &= +c(m) \cdot \int_{-1}^1 P_e^{m-1} P_{e'}^{m-1} dx = +c(m) \cdot I_{ll'm-1} = I_{ll'm} \\
 &= +c(m) \cdot (+c(m-1) \cdot I_{ll'm-2}) \\
 &\stackrel{m \text{ mal}}{=} \prod_{j=1}^m c(m) \cdot I_{ll'0} \quad \checkmark
 \end{aligned}$$

$$\prod_{j=1}^m c(m) = \prod_{j=1}^m \frac{(l+j) \cdot (l-j+1)}{l!} \quad \checkmark$$

(und hier konkret:

Es ist folgender Sachverhalt:

$$0 \rightarrow a \rightarrow b$$

$$\begin{aligned}
 (a+1) \cdot (a+2) \cdot \dots \cdot (a+b) \\
 = \frac{b!}{a!}
 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \prod_{j=1}^m c(m) = \frac{(l+m)!}{l!} \cdot \frac{l!}{(l-m)!} = \frac{(l+m)!}{(l-m)!} \quad \checkmark$$

$$\underline{\underline{I_{ll'm} = \frac{(l+m)!}{(l-m)!} \cdot I_{ll'0}}} \quad \checkmark$$

$$E_{\ell \ell'} = \int_{-1}^1 \frac{1}{2^{\ell} \ell!} \frac{d^{\ell}}{dx^{\ell}} (x^2 - 1)^{\ell} \cdot \frac{1}{2^{\ell'} \ell'!} \frac{d^{\ell'}}{dx^{\ell'}} (x^2 - 1)^{\ell'} dx$$

$$= \frac{1}{2^{\ell+\ell'} \ell! \ell'!} \cdot \underbrace{\int_{-1}^1 \left(\frac{d^{\ell}}{dx^{\ell}} (x^2 - 1)^{\ell} \cdot \frac{d^{\ell'}}{dx^{\ell'}} (x^2 - 1)^{\ell'} \right) dx}_{*}$$

Fall 1: $\ell \neq \ell'$ wir führen i partielle Integrationen durch mit $0 \leq i \leq \ell$

$$* = (-1)^i \int_{-1}^1 \frac{d^{\ell-i}}{dx^{\ell-i}} ((x^2 - 1)^{\ell}) \cdot \frac{d^{\ell'+i}}{dx^{\ell'+i}} ((x^2 - 1)^{\ell'}) dx \quad (\text{Satz I})$$

Beweis: Induktion es ist o.B.d.A. $\ell > \ell'$

① $i=0$: ja, passt. Beide Seiten der Gl. sind identisch.

② Induktionsgeschritt:

$$\begin{aligned} * &= (-1)^i \int_{-1}^1 \underbrace{\frac{d^{\ell-i}}{dx^{\ell-i}} ((x^2 - 1)^{\ell})}_{\text{st. Int.}} \cdot \underbrace{\frac{d^{\ell+i}}{dx^{\ell+i}} ((x^2 - 1)^{\ell'})}_{\text{st. Int.}} dx \quad (\text{Ind.-annahme}) \\ &= (-1)^i \cdot \left[\underbrace{\frac{d^{\ell-i-1}}{dx^{\ell-i-1}} ((x^2 - 1)^{\ell})}_{\text{NR}} \cdot \underbrace{\frac{d^{\ell+i}}{dx^{\ell+i}} ((x^2 - 1)^{\ell'})}_{\text{NR}} \right]_{-1}^1 \\ &\quad - (-1)^i \cdot \int_{-1}^1 \underbrace{\frac{d^{\ell-i-1}}{dx^{\ell-i-1}} ((x^2 - 1)^{\ell})}_{\text{NR}} \cdot \underbrace{\frac{d^{\ell+i+1}}{dx^{\ell+i+1}} ((x^2 - 1)^{\ell'})}_{\text{NR}} dx \end{aligned}$$

NR Es gilt für $f(x) = \frac{d^n}{dx^n} (x^2 - 1)^n$: $f^{(i)}(x) = (x^2 - 1)^{n-i} \cdot \underbrace{P_i^*}_{\substack{\text{V0 ist 1} \\ \text{Polynom}}} \quad \forall 0 \leq i \leq n$

Beweis: 1) Ind.anfang $i=0$ Aussage ist wahr.

$$2) \frac{d^{i+1}}{dx^{i+1}} f(x) = 2x (x^2 - 1)^{n-i-1} \cdot P_i^* + (x^2 - 1)^{n-i} \cdot \frac{d}{dx} P_i^* \quad (P_i^* = 1 \text{ ist ein Polynom})$$

$$= (x^2 - 1)^{n-i-1} \cdot \underbrace{\left(2x P_i^* + (x^2 - 1) \cdot \frac{d}{dx} P_i^* \right)}_{=: P_{i+1}^* \text{ ist auch ein Polynom!}}$$

Dann gilt aber $f^{(i)}(x=1) = 0$

Nun ist $\ell - i - 1 =: j$: $0 \leq j \leq \ell - 1$ (da nach Vorr. $0 \leq i \leq \ell$)

und daher $\frac{d^{\ell-i-1}}{dx^{\ell-i-1}} ((x^2 - 1)^{\ell}) \Big|_{-1}^1 = 0$

Weiter im Beweis:

$$* = 0 + (-1)^{i+1} \left(\int_{-1}^1 \frac{d^{l-i}}{dx^{l-i}} ((x^2-1)^e) \cdot \frac{d^{l+i+1}}{dx^{l+i+1}} ((x^2-1)^e) dx \right)$$

Hier wählen wir $i = l' < l$ (nach Vorr. gültig)
Oder $e > l'$

Dann ist aber die $(2l'+1)$ -Ableitung eines Polynoms $(x^2-1)^e$ vom Grad $2l'$ gleich 0. ✓

Somit ist $I_{ll'0} = 0 \quad \forall l \neq l'$ ✓

(Denn die Begründung für $l \leftrightarrow l'$ ist aufgr. der Symmetrie dieser.)

Fall 2 $l = l'$

Erneut verwenden wir Satz I:

$$* = (-1)^i \int_{-1}^1 \frac{d^{l-i}}{dx^{l-i}} ((x^2-1)^e) \cdot \frac{d^{l+i}}{dx^{l+i}} ((x^2-1)^e) dx$$

Hier wählen $i = l$ (Anzahl der partiellen Integrationen)

$$* = (-1)^l \cdot \int_{-1}^1 (x^2-1)^l \cdot \underbrace{\frac{d^{2l}}{dx^{2l}} ((x^2-1)^e)}_{\text{Die 2l. Ableitung eines Polynoms vom Grad } 2l}$$

$$= (-1)^l \cdot 2l! \cdot \int_{-1}^1 (x^2-1)^l dx$$

liegt gerade den Koeffizienten des Terms vom Grad $2l$, und zwar $2l$ mal abgeleitet: $\frac{d^{2l}}{dx^{2l}} ((x^2-1)^e) = \frac{d^{2l}}{dx^{2l}} x^{2e} = (2l)! \checkmark$

Hierfür führen wir erneut l partielle Integrationen durch. ✓

$$= 2l! \cdot \int_{-1}^1 (1-x^2)^e dx = 2l! \cdot \int_{-1}^1 \underbrace{(1-x)^e}_{u} \cdot \underbrace{(1+x)^e}_{v'} dx$$

NR:
 $u \cdot v' = (1-x)^e \cdot (1+x)^{l+1}$

$$= 2l! \cdot \frac{l}{l+1} \int_{-1}^1 (1-x)^{l-1} \cdot (1+x)^{l+1} dx$$

$\checkmark \quad \frac{1}{l+1} l! \quad = 0$

$$= 2l! \cdot \frac{l}{l+1} \cdot \frac{l-1}{l+2} \cdot \int_{-1}^1 (1-x)^{l-2} (1+x)^{l+2} dx$$

$$= 2l! \cdot \frac{l!}{(l+1) \dots (l+l)} \cdot \int_{-1}^1 (1+x)^{2l} dx = \frac{l! \cdot l!}{2l+1} \left[(1+x)^{2l+1} \right]_{-1}^1 = \frac{l! \cdot l! \cdot 2^{2l+1}}{2l+1} \quad \square$$

$= \frac{l! \cdot l! \cdot (l+1) \dots (2l)}{(l+1) \dots (2l+l)} = l! \cdot l! \quad \checkmark$

$$\text{ist } I_{\ell\ell'0} = \frac{1}{2^{2\ell} \ell! \ell'} \cdot * = \frac{1}{2^{2\ell} \ell! \ell'} \cdot \frac{\ell! \ell! 2^{2\ell+1}}{2\ell+1} = \underline{\underline{\frac{2}{2\ell+1}}} \quad \checkmark \quad \square$$

$$I_{\ell\ell'0} = \delta_{\ell\ell'} \cdot \frac{2}{2\ell+1} \quad \text{sehr gut}$$

iv) 2:

$$\int_0^{2\pi} d\phi \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta Y_{\ell'm'}^* Y_{\ell'm}$$

$$= \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta \sqrt{\frac{2\ell+1}{4\pi} \frac{(\ell-m)!}{(\ell+m)!}} P_{\ell}^m(\cos \theta) e^{-im'\phi} \sqrt{\frac{2\ell'+1}{4\pi} \frac{(\ell'-m')!}{(\ell'+m')!}} P_{\ell'}^m(\cos \theta) e^{im\phi} \quad (**)$$

Der Doppelintegrale halber führen wir zunächst die ϕ -Integr. durch:

$$\int_0^{2\pi} d\phi e^{-im\phi} e^{im'\phi} = \int_0^{2\pi} e^{i\phi(m-m')} d\phi = \begin{cases} 2\pi, & m=m' \\ 0, & \text{sonst} \end{cases} \quad (\int_0^{2\pi} 1 d\phi = 2\pi)$$

$$= \delta_{mm'} \cdot 2\pi \quad \text{Integration über eine Periode}$$

θ -Integration mit $m=m'$ (sonst sowieso 0, wie gesagt)

$$\int_0^{\pi} \sin \theta d\theta P_{\ell}^m(\cos \theta) P_{\ell'}^m(\cos \theta) = \int_{-1}^1 dx P_{\ell}^m(x) P_{\ell'}^m(x) = \int_{-1}^1 P_{\ell}^m(x) P_{\ell'}^m(x) dx$$

$x := \cos \theta \quad x(\theta=\pi) = -1$
 $dx = -\sin \theta \quad x(\theta=0) = 1$

$$= I_{\ell\ell'm}$$

Die Kronecker-Deltas haben wir damit schon mal. Ist das jetzt auch normiert?

Mit $\ell=\ell'$ und $m=m'$ sind die Vorfaktoren aus Gleichung (**)

$$\sqrt{\frac{2\ell+1}{4\pi} \frac{(\ell-m)!}{(\ell+m)!}} \cdot \sqrt{\frac{2\ell'+1}{4\pi} \frac{(\ell-m)!}{(\ell+m)!}} = \frac{2\ell+1}{4\pi} \frac{(\ell-m)!}{(\ell+m)!}$$

$$\rightarrow \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta \frac{2\ell+1}{4\pi} \frac{(\ell-m)!}{(\ell+m)!} P_{\ell}^m P_{\ell'}^m e^{i\phi(m-m')} = \delta_{mm'} \cdot 2\pi \cdot I_{\ell\ell'm} \cdot \frac{2\ell+1}{4\pi} \cdot \frac{(\ell-m)!}{(\ell+m)!}$$

$$= \underbrace{\delta_{mm'} \frac{4\pi}{2\ell+1}}_{= I_{\ell\ell'0}} \cdot \frac{2\ell+1}{4\pi} \cdot \underbrace{\frac{(\ell-m)!}{(\ell+m)!}}_{\substack{m \\ \prod_{j=1}^m j}} \cdot \delta_{\ell\ell'} = \delta_{mm'} \delta_{\ell\ell'} \quad \checkmark$$

$$b) \cdot Y_{00}(\theta, \phi) = \sqrt{\frac{1}{4\pi}} \cdot P_0^0(\cos \theta) \cdot e^0 = \underline{\underline{\sqrt{\frac{1}{4\pi}}}} \checkmark$$

mit $P_0^0(\cos \theta) = 1$ für $m > 0$ ist $(l-m)!$ und damit Y_{lm} nicht definiert.

$$\bullet Y_{10}(\theta, \phi) = \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \cdot P_1^0(\cos \theta) \cdot 1 = \underline{\underline{\sqrt{\frac{3}{4\pi}} \cdot \cos \theta}} \checkmark$$

$$\text{mit } P_1^0(\cos \theta) = \frac{d}{d \cos \theta} (\cos^2 \theta - 1) \stackrel{!}{=} 2 \cos \theta \cdot \frac{1}{2} = \cos \theta$$

$$\bullet Y_{11}(\theta, \phi) = \sqrt{\frac{3}{8\pi}} \cdot P_1^1(\cos \theta) e^{i\phi} = -\sqrt{\frac{3}{8\pi}} \sin \theta e^{i\phi}$$

$$\text{mit } P_1^1(\cos \theta) = \frac{-1}{2} \cdot \underbrace{(1-\cos^2 \theta)^{\frac{1}{2}}}_{=\sin \theta} \cdot \underbrace{\frac{d^2}{d \cos \theta^2} (\cos^2 \theta - 1)}_{=\frac{d}{d \cos \theta} 2 \cos \theta = 2} \\ = -\frac{\sin \theta}{\cancel{2\cos \theta}}$$

Erst jetzt (auch wenn wir nicht gezeigt) auch $Y_{l,-m}(\theta, \phi)$ definiert:

$$Y_{l,-m}(\theta, \phi) = (-1)^m Y_{lm}^*(\theta, \phi)$$

$$\Rightarrow \bullet Y_{1,-1}(\theta, \phi) = -1 \cdot \underline{\underline{-\sqrt{\frac{3}{8\pi}} \sin \theta e^{-i\phi}}} = \underline{\underline{\sqrt{\frac{3}{8\pi}} \sin \theta e^{-i\phi}}} \checkmark$$

Kugeloberfläche:

$$\vec{r} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = R \begin{pmatrix} \cos \phi \sin \theta \\ \sin \phi \sin \theta \\ \cos \theta \end{pmatrix} = \vec{r}(\phi, \theta)$$

$$\text{Erst } \sin \phi = \frac{1}{2i} (e^{i\phi} - e^{-i\phi}) \quad \checkmark$$

$$\text{und } \cos \phi = \frac{1}{2} (e^{i\phi} + e^{-i\phi}) \quad \checkmark$$

$$\Rightarrow \cos \phi \sin \theta = \sin \theta \frac{1}{2} e^{i\phi} + \sin \theta \frac{1}{2} e^{-i\phi}$$

$$= -\frac{1}{2} \cdot \sqrt{\frac{8\pi}{3}} Y_{11} + \frac{1}{2} \sqrt{\frac{8\pi}{3}} Y_{1,-1} = \underline{\underline{\frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{\frac{4\pi}{3}} (Y_{1,1} + Y_{1,-1})}}$$

$$\sin \phi \cos \sin \theta = \sin \theta \cdot \frac{1}{2i} (e^{i\phi} - e^{-i\phi})$$

$$= -\frac{1}{\sqrt{2}i} (Y_{1,1} + Y_{1,-1}) \cdot \sqrt{\frac{4\pi}{3}}$$

$$\cos \theta = \sqrt{\frac{4\pi}{3}} \cdot Y_{10}$$

$$\Rightarrow \vec{r} = R \cdot \sqrt{\frac{4\pi}{3}} \cdot \begin{pmatrix} -Y_{1,1} + Y_{1,-1} \\ -Y_{1,1} - Y_{1,-1} \\ Y_{10} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 1 \end{pmatrix} \quad (\vee)$$

515



Hausaufgabe 4

$$c(x,t)|_{t=0} = \frac{A}{\sqrt{2\pi}} e^{-\alpha t} e^{ikx} \quad \text{mit} \quad \frac{\partial^2}{\partial t^2} - D \Delta p$$

$$\Rightarrow -\alpha c(x,t) = -k^2 D c(x,t)$$

$$-\alpha = -k^2 D \quad \checkmark$$

$$c(x,t)|_{t=0} = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{A}{\sqrt{2\pi}} \cdot e^{-k^2 Dt} e^{ikx} dk \quad (**)$$

$$c(x,0) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{A(k)}{\sqrt{2\pi}} e^{ikx} dk = A(x) \quad (*) \quad \checkmark$$

b) $A(k) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-ikx} A(x) dx$

nach (*) ist $c(x,0) = A(x) = C_0 e^{-\frac{x^2}{e^2}}$ \checkmark

$$A(k) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} C_0 e^{-\frac{x^2}{e^2}} e^{-ikx} dx$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} C_0 e^{-\frac{1}{e^2}(x^2 + ikxe^2)} dx$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} C_0 e^{-\frac{1}{e^2}[(x + i\frac{ke^2}{2})^2 + \frac{k^2 e^4}{4}]} dx$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{1}{e^2} \frac{k^2 e^4}{4}} C_0 \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{1}{e^2}(x + i\frac{ke^2}{2})^2}}_{\text{Nach Hinweis}} \quad \checkmark$$

$$= \sqrt{\pi} e^{\frac{k^2 e^2}{4}}$$

$$= \frac{C_0}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{1}{e^2} \frac{k^2 e^4}{4}} \cdot \sqrt{\pi} e^{\frac{k^2 e^2}{4}} \quad \checkmark$$

c) Einsetzen von $A(k)$ in (**)

$$c(x,t)|_{t=0} = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \cdot \frac{C_0 e^{-\frac{k^2 e^2}{4}}}{\sqrt{2}} e^{ikx} e^{-k^2 Dt} dk$$

$$= \frac{C_0 \cdot e^{-\frac{k^2 e^2}{4}}}{2\sqrt{\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{ikx} e^{-k^2 Dt} dk$$

$$= \frac{C_0 \cdot e^{-\frac{k^2 e^2}{4}}}{2\sqrt{\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{k^2 e^2}{4} + ikx - k^2 Dt} dk \quad \checkmark$$

NR: $k^2 (-\frac{e^2}{4} - Dt) + ikx$

$$\Leftrightarrow -(\frac{e^2}{4} + Dt)(k^2 - \frac{ikx}{(\frac{e^2}{4} + Dt)})$$

$$\Leftrightarrow -(\frac{e^2}{4} + Dt) \left[k - \frac{ix}{(\frac{e^2}{4} + 2Dt)} \right]^2 + \frac{x^2}{(\frac{e^2}{4} + 2Dt)^2} \quad \checkmark$$

$$\Rightarrow C(x,t)|_{t=0} = \frac{C_0 \cdot e}{2\pi} e^{-\left(\frac{e^2}{4} + Dt\right) \left(\frac{x^2}{(\frac{e^2}{4} + 2Dt)^2}\right)} \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} e^{-(x - \frac{ix}{(\frac{e^2}{4} + 2Dt)})^2} \cdot \frac{(e^2 + Dt)}{dt} dt}_{\text{Nach Hinweis}} \\ = \sqrt{\frac{\pi}{(\frac{e^2}{4} + Dt)}} \quad \checkmark$$

gelingt woche einfacher

$$\Leftrightarrow C(x,t)|_{t=0} = \frac{C_0 \cdot e}{2\pi} e^{-\left(\frac{e^2}{4} + Dt\right) \left(\frac{x^2}{(\frac{e^2}{4} + 2Dt)^2}\right)} \sqrt{\frac{\pi}{(\frac{e^2}{4} + Dt)}}$$

$$d) \frac{C_0 \cdot e}{2\pi} \cdot \sqrt{\frac{\pi}{(\frac{e^2}{4} + Dt)}} = \frac{C_0}{2} \quad \text{mit } x=0 \quad \{ \checkmark \}$$

$$\Leftrightarrow \frac{C_0^2 \cdot e^2}{4\pi} \cdot \frac{\pi}{(\frac{e^2}{4} + Dt)} = \frac{C_0^2}{4}$$

$$\Leftrightarrow \frac{C_0^2 \cdot e^2}{4} = \frac{C_0^2}{4} \cdot \left(\frac{e^2}{4} + Dt\right)$$

$$\Leftrightarrow \frac{C_0^2 \cdot e^2}{4} = \frac{C_0^2 \cdot e^2}{8} + \frac{C_0^2 \cdot Dt}{4} \quad \{$$

$$\Leftrightarrow t = \frac{3e^2}{4D} \quad (\checkmark) \quad \text{(\textcircled{v})}$$

Mit den gegebenen Werten ergibt sich

$$t = 18797 \text{ s} = 313,28 \text{ min} = 5,22 \text{ std.} \quad (\checkmark)$$

5/5