第五章 常微分方程初值问题的数值解法

常微分方程的一般形式:

$$\begin{cases} \frac{dy}{dx} = f(x,y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$
 (0.1)

(定解条件)对于问题0.1,如果函数 f(x,y) 关于 y 满足 Lipschitz 条件,即 $\exists L$ 使得 $|f(x,y)-f(x,\overline{y})| \leq L|y-\overline{y}|$ 成立则由微分方程理论可知,初值问题0.1的解存在且唯一。

首先,将自变量 x 的区间进行离散,i.e. $x_n = x_{n-1} + h_n$,若等步长,则 $x_n = x_0 + nh$

1 Euler 方法

1.1 向前 Euler 方法

用 y_n 表示 $y(x_n)$ 的近似解, i.e. $y_n \approx y(x_n)$ 由0.1显然有 $\frac{dy}{dx}|_{x=x_n} = f(x_n,y(x_n)) = y'(x_n)$, 而 $\frac{dy}{dx}|_{x=x_n} \approx \frac{y(x_{n+1})-y(x_n)}{h}$, i.e. $\frac{y(x_{n+1})-y(x_n)}{h} \approx f(x_n,y(x_n)) \Rightarrow y(x_{n+1}) \approx y(x_n) + hf(x_n,y(x_n))$, 若用 $y_n \approx y(x_n), y_{n+1} \approx y(x_{n+1})$, 则上式可写为:

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n), n = 0, 1, 2, \dots$$
 (1.1)

向前 Euler 公式,显式方法。

泰勒公式展开法推导

$$y(x_{n+1}) = y(x_n) + hy'(x_n) + \frac{h^2}{2}y''(\xi)$$

$$\Rightarrow y(x_{n+1}) \approx y(x_n) + hf(x_n, y(x_n))$$

$$\Rightarrow y_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n)$$

积分方法推导: 由0.1可得:

$$\int_{x_n}^{x_{n+1}} \frac{dy}{dx} dx = \int_{x_n}^{x_{n+1}} f(x, y) dx = y(x_{n+1}) - y(x_n) \approx f(x_n, y(x_n))(x_{n+1} - x_n) = hf(x_n, y(x_n))$$

1.2 向后 Euler 公式, 梯形公式和改进 Euler 公式

向后 Euler 公式, 隐式公式:

$$y(x_{n+1}) \approx y(x_n) + hf(x_{n+1}, y(x_{n+1})) \Rightarrow y_{n+1} = y_n + hf(x_{n+1}, y_{n+1})$$
(1.2)

梯形公式 (隐式公式), 当 f(x,y) 关于 y 是线性, 则可以直接求出 y_{n+1} :

$$f(x, y(x)) \approx \frac{f(x_n, y(x_n)) + f(x_{n+1}, y(x_{n+1}))}{2}$$

$$y(x_{n+1}) \approx y(x_n) + h \frac{f(x_n, y(x_n)) + f(x_{n+1}, y(x_{n+1}))}{2}, n = 0, 1, 2, \dots$$
(1.3)

隐式方法的稳定性往往较好(可取较大步长),但对于非线性问题,方程难解。

以梯形公式1.3为例说明如何而求 y_{n+1} :

$$\begin{aligned} y_{n+1}^{(0)} &= y_n + hf(x_n, y_n) \\ y_{n+1}^{(k+1)} &= y_n + h\frac{f(x_n, y_n) + f(x_{n+1}, y_{n+1}^{(k)})}{2}, k = 0, 1, 2, \dots \end{aligned}$$

若迭代一次即终止,则有如下公式:

$$\overline{y}_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n)$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2} [f(x_n, y_n) + f(x_{n+1}, \overline{y}_{n+1})], n = 0, 1, 2, \dots$$

整理可得改进 Euler 公式:

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2} [f(x_n, y_n) + f(x_{n+1}, y_n + hf(x_n, y_n))]$$
 (1.4)

1.3 单步法的截断误差和阶

所有单步法均可写成:

$$y_{n+1} = y_n + h\phi(x_n, y_n, y_{n+1}, h)$$

其中 ϕ 与 f 有关, ϕ 称为增量函数

若方法显式则:

$$y_{n+1} = y_n + h\phi(x_n, y_n, h)$$
(1.5)

称 $e_{n+1} = y(x_{n+1}) - y_{n+1}$ 为在 x_{n+1} 点的整体截断误差

定义 1.1. 设 y(x) 是初值问题 0.1 的准确解。称

$$T_{n+1}(x) = y(x_{n+1}) - y(x_n) - h\phi(x_n, y(x_n), h)$$
(1.6)

为显式单步法1.5在 x_{n+1} 处的局部截断误差。

定义 1.2. 若 $T_{n+1} = O(h^{P+1})$,则称此方法具有 P 阶精度,若 $T_{n+1} = \phi^*(x_n,y(x_n))h^{P+1} + O(h^{P+2})$,则称 $\phi^*(x_n,y(x_n))h^{P+1}$ 为该方法的局部截断误差主项。

对于单步隐式方法 $T_{n+1} = y(x_{n+1}) - y(x_n) - h\phi(x_n, y(x_n), y(x_{n+1}), h)$ 例: 求梯形公式的局部截断误差主项和阶解:

$$T_{n+1} = y(x_{n+1}) - y(x_n) - h \frac{f(x_n, y(x_n)) + f(x_{n+1}, y(x_{n+1}))}{2}$$

$$= y(x_n + h) - y(x_n) - \frac{h}{2} [y'(x_n) + y'(x_n + h)]$$

$$= -\frac{h^3}{12} y'''(x_n) + O(h^4)$$

:. 梯形公式的局部截断误差为 $-\frac{h^3}{12}y^{'''}(x_n) + O(h^4)$,主项为: $-\frac{h^3}{12}y^{'''}(x_n)$, 阶: 2 阶。

思考题: 改进 Euler 方法的 T_{n+1} =? 主项为? 阶? (多元函数求 2 阶导)证明.

$$y(x_{n+1}) = y(x_n) + hf + \frac{h^2}{2}(f_x + ff_y) + \frac{h^3}{6}(f_{xx} + f_{xy}f + ff_{yx} + f^2f_{yy} + f_yf_x + f_y^2f) + O(h^4)$$

$$\overline{y} = y(x_n) + \frac{h}{2}f + \frac{h}{2}(f + h(f_x + ff_y))$$

$$\frac{h^2}{2}(f_{xx} + f_{xy}f + ff_{yx} + f^2f_{yy} + f_yf_x + f_y^2f) + O(h^3))$$

$$y(x_{n+1}) - \overline{y}$$

$$= -\frac{h^3}{12}(f_{xx} + f_{xy}f + ff_{yx} + f^2f_{yy} + f_yf_x + f_y^2f) + O(h^4)$$

2 Runge-kutta 方法

2.1 R-K 法基本思想

向前 Euler(1 阶):

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + hk_1 \\ k_1 = f(x_n, y_n) \end{cases}$$

梯形公式 (2 阶):

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + h(\frac{1}{2}k_1 + \frac{1}{2}k_2) \\ k_1 = f(x_n, y_n) \\ k_2 = f(x_{n+1}, y_{n+1}) \end{cases}$$

取更多点斜率加权平均,构造更高精度的数值方法。

2.2 R-K 方法的构造

假设 P 级 R-K 方法的公式为:

$$y_{n+1} = y_n + h \sum_{i=1}^{P} c_i k_i, k_1 = f(x_n, y_n) k_i = f(x_n + a_i h, y_n + h \sum_{j=1}^{i-1} b_{ij} k_j), i = 2, 3, \dots, P$$
 (2.1)

以 P=2 为例,构造 R-K 方法:

$$y_{n+1} = y_n + h(c_1k_1 + c_2k_2), k_1 = f(x_n, y_n)$$

$$k_2 = f(x_n + a_2h, y_n + hb_{21}k_1)$$

$$T_{n+1} = y(x_{n+1}) - y(x_n) - h\{c_1 f(x_n, y(x_n)) + c_2 f[x_n + a_2 h, y(x_n + b_{21} h f(x_n, y(x_n)))]\}$$

构造麻烦的地方在于 $y(x_n + b_{21}f(x_n, y(x_n))$ 无法写成 y 的形式,使用 2 元函数泰勒展开。

$$y(x_{n+1}) = [y + hy' + \frac{h^2}{2}y'' + \frac{h^3}{6}y''' + O(h^4)]|_{x=x_n}$$

$$= y + hf + \frac{h^2}{2}(f_x + f_y f) + \frac{h^3}{6}()$$

$$\overline{y}_{n+1} = y + h\{c_1 f + c_2[f + a_2 h f_x + h b_{21} f f_y]\} + O(h^3)$$

将 $y(x_{n+1})$ 与 \overline{y}_{n+1} 中前三项对应相等即可得:

$$\begin{cases} c_1 + c_2 = 1 \\ c_2 a_2 = \frac{1}{2} \\ c_2 b_{21} = \frac{1}{2} \end{cases}$$

取 $c_2 = 1$ 则 $c_1 = 0, a_2 = b_{21} = \frac{1}{2}$,

$$\begin{cases} k_1 = f(x_n, y_n) \\ k_2 = f(x_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{1}{2}hk_1) \end{cases}$$

$$\begin{cases} k_1 = f(x_n, y_n) \\ k_2 = f(x_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{1}{2}hk_1) \end{cases}$$

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + hk_2 \\ y_{n+1} = y_n + hf(x_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{1}{2}hf(x_n, y_n)) \end{cases}$$
(2.2)

如果取 $c_1 = c_2 = \frac{1}{2}, a_2 = b_{21} = 1$ 即可得改进 Euler 公式1.4。 4 阶 R-K 方法:

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + \frac{h}{6} [k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4], k_1 = f(x_n, y_n) \\ k_2 = f(x_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{h}{2}k_1), k_3 = f(x_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{h}{2}k_2) \\ k_4 = f(x_n + h, y_n + hk_3) \end{cases}$$
(2.3)

单步法基本理论 3

定义 3.1. 对于所有初值问题 (0.1) (假设 f 满足 Lipschitz 条件) 的一种单步 法:

$$y_{n+1} = y_n + h\phi(x_n, y_n, h) \tag{3.1}$$

产生的近似解, 若对任意固定的 $x_n = x_0 + nh$, 均有 $\lim_{h\to 0} y_n = y(x_n)$ 则 称方法3.1是收敛的。

定义 3.2. 若方法3.1的增量函数 ϕ 满足条件:

$$\phi(x, y, 0) = f(x, y)$$

则称方法3.1与初值问题0.1相容。

稳定性 以向前 Euler 方法1.1为例, $y_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n)$ 假设 $\bar{y}_n =$ $y_n + \varepsilon_n(\varepsilon_n)$ 为计算误差),记 $\varepsilon_{n+1} = \bar{y}_{n+1} - y_{n+1}, \bar{y}_{n+1} = \bar{y}_n + hf(x_n, \bar{y}_n),$ 上述两式相减得:

$$\varepsilon_{n+1} = \varepsilon_n + h[f(x_n, \bar{y}_n) - f(x_n, y_n)]$$
$$= \varepsilon + h(f'_y(x_n, \eta)(\bar{y}_n - y_n))$$
$$= [1 + hf'_y(x_n, \eta)]\varepsilon_n$$

 \therefore if. $|1+hf_y^{'}(x_n,\eta)|\leq 1\Rightarrow |\varepsilon_{n+1}|\leq \varepsilon_n$ 则此时向前 Euler 方法稳定,否则不稳定。

由此可得,若 $f_y' > 0$,则称方程0.1具有先天性不稳定性。

将数值方法应用于如下试验方程:

$$y^{'} = \lambda y$$

在此种情况易证

$$y_{n+1} = E(\lambda h)y_n \tag{3.2}$$

定义 3.3. 如果3.2式中, $|E(\lambda h)| < 1$,则称方法3.1是绝对稳定的,在复平面上复变量 λh 满足 $|E(\lambda h)| < 1$ 的区域,称此方法3.1的绝对稳定性区域,它与实轴的交称为绝对稳定区间。

例 1. 已知求解初值问题 $y' = f(x,y), y(x_0) = y_0$ 的显式单步法

$$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{4}h[f(x_n, y_n) + 3f(x_n + \frac{2}{3}h, y_n + \frac{2}{3}hf(x_n, y_n))]$$

- 1. 求其局部截断误差和精度阶数
- 2. 求其绝对稳定性区域和绝对稳定性区间

$$\mathbf{F}$$
 $T_{n+1} = y(x_{n+1}) - \widetilde{y}_{n+1}$

$$y(x_{n+1}) = y(x_n + h) = y(x_n) + hy'(x_n) + \frac{h^2}{2}y^{(2)}(x_n) + \frac{h^3}{6}y^{(3)}(x_n) + O(h^4)$$

$$\text{for } y' = f_x + f_y f, y'' = f_{xx} + 2f f_{xy} + f^2 f_{yy} + f_y (f_x + f f_y)$$

$$\widetilde{y}_{n+1} = y(x_n) + \frac{h}{4} \{ f + 3[f + f_x \frac{2}{3}h + f_y \frac{2}{3}hf + \frac{1}{2} (f_{xx}(\frac{2}{3}h)^2 + 2f_{xy} \frac{2}{3}hf + f_{yy}(\frac{2}{3}hf)^2)] + O(h^3) \}$$

$$T_{n+1} = y(x_{n+1}) - \widetilde{y}_{n+1}$$

$$= \frac{h^3}{6} f_y(x_n, y(x_n)) [f_x(x_n, y(x_n)) + f(x_n, y(x_n) f_y(x_n, y(x_n)))] + O(h^4)$$

所以精度为2阶

(2) 将该方法应用于试验方程 $y' = \lambda y$ 得

$$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{4}h[\lambda y_n + 3\lambda(y_n + \frac{2}{3}hf(x_n, y_n))]$$

= $[1 + \lambda h + \frac{1}{2}(\lambda h)^2]y_n$

- ∴ 绝对稳定性区域为 $|1 + \lambda h + \frac{1}{2}(\lambda h)^2| < 1$ 由上述不等式 $\Rightarrow \lambda h(\frac{1}{2}\lambda h + 1) < 0 \Rightarrow \lambda h > -2$
- \therefore 绝对稳定性区间为 $(-2,0)(\lambda)$ 必须为负,否则方程具有先天性不稳定性。)

例 2. 将改进的 Euler 方法应用于求解初值问题 $y' = -20y, y(x_0) = y_0$,试问步长 h 满足什么条件时才能得证该方法的绝对稳定性。

解 :: $y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}[f(x_n, y_n) + f(x_n + h, y_n + hf(x_n, y_n))]$ 将上述方法应用于 y' = -20y 得:

$$\begin{aligned} y_{n+1} &= y_n + \frac{h}{2} [-20y_n + -20(y_n + hf(x_n, y_n))] \\ &= y_n + \frac{h}{2} [-20y_n - 20(y_n - 20hy_n)] \\ &= [1 - 20h + \frac{1}{2}(20h)^2] y_n \end{aligned}$$

$$\therefore E(\lambda h) = 1 - 20h + \frac{1}{2}(20h)^2, \therefore |E(\lambda h)| < 1$$
 得 $h < 0.1$