人工智能原理课程作业01

项目简介

本次作业我结合 Google Teachable Machine 平台提供的AI模型,利用JavaScript编写了一个简单的贪吃蛇小游戏。

由于之前在学习JavaScript编程时,简单实现过一个贪吃蛇小游戏,所以本次作业中想到了在之前代码的基础上加入 Google Teachable Machine提供的图像、语音分类模型来代替上下左右键控制,实现效果类似于AR体感游戏。

游戏整体沿用了寒假写的贪吃蛇游戏的界面,并用p5.js重构了控制部分代码,大概用时两天独立完成,代码上传至github。

游戏方法

• 打开主目录中的index.html进入游戏界面(需要配置localhost),或者访问已经部署好的demo 使用本地打开时,可能需要改写./scripts/main.js中的以下代码,更改localhost后的端口,当然也可以使用第二行中的远程访问模型(需要挂梯子)

```
let soundModel = 'http://localhost:63342/homework01/my_audio_model/';
// let soundModel =
'https://teachablemachine.withgoogle.com/models/70xN2ehl0/';
```

- 待左下角视频窗口加载出图像后,点击左边栏的三个选项切换游戏模式
- 三种模式分别为:

KeyBoard Control:默认模式, I,K,J,L键控制上下左右。

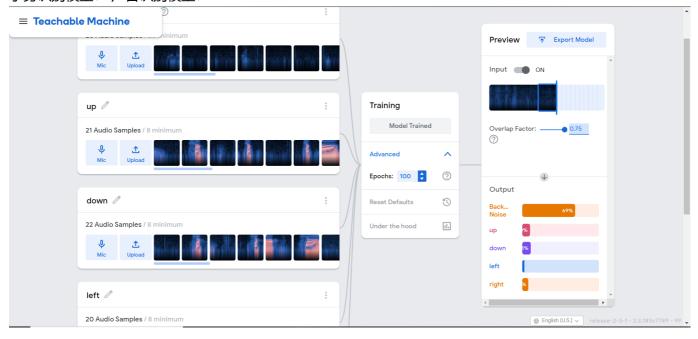
Gesture Control:根据手势控制移动,上下左右分别为

Audio Control:根据语音控制移动

- 按空格键开始游戏, restart键重新开始开始游戏, 游戏过程中左下角窗口下方会显示当前识别的手势方向, 游戏窗口上方显示当前蛇运动的方向。
- 游戏与传统贪吃蛇的区别之处为,由于AI识别灵敏度并不高,有些时候会导致蛇乱跑,所以没有设置游戏失败判定并且降低了蛇的移动速度。

模型训练

手势识别模型: 声音识别模型:



代码实现

在main.js中利用p5.js的global mode实现一个p5对象负责连接AI模型(),并用instance mode实现另一个p5对象来处理游戏逻辑。

AI部分其实就是把Google Teachable Machine提供的样例代码少作改动,把训练好的模型下载到本地调用。

部分代码:

```
// Classifier Variable
let classifier;
let audio classifier;
// Model URL
let imageModelURL = './my_model/';
let soundModel = 'http://localhost:63342/homework01/my audio model/';
// let soundModel = 'https://teachablemachine.withgoogle.com/models/70xN2ehl0/';
// Video
let video;
let flippedVideo;
// To store the classification
let label = "";
// Load the model first
function preload() {
    classifier = ml5.imageClassifier(imageModelURL + 'model.json');
    audio_classifier = ml5.soundClassifier(soundModel + 'model.json');
}
function setup() {
    frameRate(100);
    let myWindow = createCanvas(videoWidth, videoHeight);
```

```
myWindow.parent("aiWindow");

// 图像检测
video = createCapture(VIDEO);
video.size(videoWidth, videoHeight);
video.hide();

flippedVideo = ml5.flipImage(video);

// 图像检测
classifyVideo();
// 声音检测
audio_classifier.classify(audio_gotResult);
}
.....
```

游戏逻辑部分主要是解决两个问题: ① 手势识别模式中,AI模型会时刻对画面进行采样,并返回一个方向值,但识别出的方向并不是每次都准确,所以可能会造成蛇乱跑的问题。

我采用的解决方法是,以20次画面识别为一组,每次选择这20次中被识别最多次的方向作为蛇的移动方向,这样只要模型识别的准确率超过25%,就能得到正确的方向。

```
// 更新方向计数
function countDirection(direct){
    if(controlMode!=="gesture")
        return;
    switch(direct){
        case "up":
            upNum++;
            break;
        case "down":
            downNum++;
            break;
        case "left":
            leftNum++;
            break;
        case "right":
            rightNum++;
            break;
    dirCnt++;
}
function updDirection(){
    if(dirCnt<sampleTime) return;</pre>
    if(upNum>max(downNum, max(leftNum, rightNum))) direction = "up";
    else if(downNum>max(upNum, max(leftNum, rightNum))) direction = "down";
    else if(leftNum>max(downNum, max(upNum, rightNum))) direction = "left";
    else if(rightNum>max(downNum, max(leftNum, upNum))) direction = "right";
    // 计数器清零
```

```
dirCnt = upNum = downNum = leftNum = rightNum = 0;
}
```

②对不同的控制模式进行区分

只需要维护一个全局变量controlMode来记录当前模式,每中控制模式的相应函数在改变方向时都检测一下 controlMode的值是否符合要求。

有待解决的问题