

Metoda Divide et Impera

Capitolul

4

- ❖ Prezentarea metodei
- ❖ Implementări sugerate
- ❖ Probleme propuse
- ❖ Soluțiile problemelor

4.1. Prezentarea metodei

Divide et Impera (*Împarte și Stăpânește*) este o metodă de programare care se aplică problemelor care pot fi descompuse în subprobleme independente, *similare* problemei inițiale, de dimensiuni mai mici și care pot fi rezolvate foarte ușor.

Metoda presupune:

Descompunerea problemei inițiale în subprobleme independente;

Rezolvarea subproblemelor;

Construirea rezultatului prin *compunerea soluțiilor* problemelor de dimensiuni mici.

Această metodă se poate implementa atât iterativ cât și recursiv. Datorită faptului că problemele se împart în subprobleme în mod recursiv, de obicei împărțirea se realizează până când șirul obținut prin împărțire este de lungime 1, caz în care rezolvarea subproblemei este foarte ușoară, chiar banală.

Fie un vector $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ asupra căruia se aplică o prelucrare. Pentru orice $i, j \in \{1, 2, \dots, n\}$ astfel încât $i < j$, există o valoare p , astfel încât prin prelucrarea secvențelor $\{x_i, x_{i+1}, \dots, x_p\}$ și $\{x_{p+1}, x_{p+2}, \dots, x_j\}$ se obțin soluțiile corespunzătoare subșirurilor care prin combinare conduc la soluția prelucrării secvenței $\{x_i, x_{i+1}, \dots, x_j\}$.

Subalgoritm Divide(i, j, rez) :

dacă $i < j$ **atunci**

 Împarte(i, j, p)

 Divide($i, p, rez1$)

 Divide($p+1, j, rez2$)

 rez=Combină($rez1, rez2$)

altfel

 Rezolvă(rez)

sfârșit subalgoritm

3.2. Implementări sugerate

1. recapitularea algoritmului căutării binare și realizarea implementării recursive;
2. calcularea produsului a n numere cu metoda *Divide et Impera*;
3. determinarea celui mai mare (celui mai mic) număr într-un șir dat cu metoda *Divide et Impera*;
4. plierea unui vector (Se consideră un vector de lungime n . Definim plierea vectorului prin suprapunerea unei jumătăți, numite *donatoare* peste cealaltă jumătate, numită *receptoare*. Dacă numărul de elemente este impar, elementul din mijloc este eliminat. În acest mod se ajunge la un subșir ale cărui elemente au numerotarea corespunzătoare jumătății receptoare. a) Fiind dat un indice i , să se determine dacă al i -lea element poate fi element final ca rezultat al unor plieri succesive. b) Să se precizeze toate elementele finale posibile. c) Fiind dat un element i final, să se determine o succesiune de plieri prin care se ajunge la el);
5. sortare prin interclasare (*merge-sort*);
6. sortare rapidă (*quick-sort*);
7. determinarea minimului dintr-un șir, precum și a indicelelui uneia dintre valorile minime;
8. verificarea dacă un șir de numere este ordonat crescător;
9. determinarea celui mai mare divizor comun al elementelor unui șir;
10. determinarea celui mai mare număr par dintr-un șir dat;
11. înmulțirea a două polinoame folosind metoda *Divide et Impera*;
12. calcularea valorii unui polinom într-un punct dat;
13. **Raftul de cărți.** Fie n cărți de matematică, fizică, literatură și informatică (având ca simboluri M, F, L, și I) așezate pe raftul A într-o ordine oarecare. Există, de asemenea, două rafturi B și X la dispoziție. Să se transfere cărțile pe rafturile LF , LMI , LL după următoarele reguli:
 - pe rafturile A și B se pot pune sau lua oricâte cărți;
 - pe raftul X se poate pune sau lua o singură carte;
 - pe rafturile LF , LMI , LL se pot pune cărți și nu se pot lua;
 - la orice mutare avem acces la o singură carte, și anume la cea din vârful teancului de pe raftul A ;
 - tipul cărții se poate citi numai pe raftul B și numai când aici se află o singură carte;
 - în final cărțile de pe rafturile LF , LMI , LL trebuie să fie în aceeași ordine în care erau pe raftul A .
14. **Produsul a două matrice.** Produsul a două matrice presupune un număr mare de operații (n^3 înmulțiri și $n^2 \cdot (n - 1)$ adunări, astfel încât complexitatea algoritmului clasic de înmulțire este $O(n^3)$). Folosind metoda *Divide et Impera* se reduce complexitatea, dacă se folosește următoarea formulă:

- $\begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} \\ C_{21} & C_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{pmatrix}$, unde:
- $C_{11} = A_{11} B_{11} + A_{12} B_{21}$, $C_{12} = A_{11} B_{12} + A_{12} B_{22}$,
- $C_{21} = A_{21} B_{11} + A_{22} B_{21}$, $C_{22} = A_{21} B_{12} + A_{22} B_{22}$.
- Se obține astfel matricea rezultat în urma înmulțirii a 8 matrice de ordin $n/2$.

4.3. Probleme propuse

4.3.1. Minim

Determinați valoarea minimă dintr-un șir de numere, folosind metoda *Divide et Impera*.

Date de intrare

Prima linie a fișierului de intrare **MINIM.IN** va conține un număr întreg n , care reprezintă numărul de elemente din șir. Pe următoarea linie se află n numere întregi, separate prin câte un spațiu, reprezentând valorile elementelor din șir.

Date de ieșire

Fișierul de ieșire **MINIM.OUT** va conține o linie pe care se va afla valoarea minimă care a fost găsită în șir.

Restricții și precizări

- $1 \leq n \leq 10000$;
- Valorile din șir sunt numere întregi mai mici decât 30000.

Exemplu

MINIM.IN

7
720 212 10 13 150 15 17

MINIM.OUT

10

4.3.2. Produsul numerelor prin metoda *Divide et Impera*

Calculați produsul a n numere folosind metoda *Divide et Impera*.

Date de intrare

Prima linie a fișierului de intrare **PRODUS.IN** va conține un număr întreg n , care reprezintă numărul de elemente din șir. Pe următoarea linie se află, separate prin spații, n numere reale, reprezentând valorile numerice ale elementelor din șir.

Date de ieșire

Fișierul de ieșire **PRODUS.OUT** va conține o linie pe care se va afla numărul real, cu două zecimale exacte, reprezentând produsul elementelor.

Restricții și precizări

- $1 \leq n \leq 100$.

Exemplu

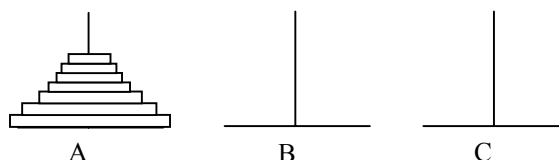
PRODUS.IN	PRODUS.OUT
7	6.00
10 0.1 100 2 0.1 3 0.1	

4.3.3. Turnurile din Hanoi

Se dau trei tije verticale A , B și C . Pe tija A se găsesc discuri de diametre diferite, perforate la mijloc, aranjate în ordine descrescătoare a diametrelor discurilor, de la bază spre vârf. Celelalte tije sunt goale.

Se cere să se găsească o strategie de mutare a discurilor de pe tija A pe tija B respectând următoarele reguli:

- La un moment dat se va muta un singur disc (cel care se află deasupra celorlalte discuri pe o tijă).
- Un disc poate fi așezat doar peste un alt disc având diametru mai mare decât al său, sau pe o tijă goală.

**Date de intrare**

Fișierului de intrare **HANOI.IN** conține un singur număr natural n , care reprezintă numărul de discuri existente pe tija A .

Date de ieșire

Fișierul de ieșire **HANOI.OUT** va conține pe fiecare linie două litere separate de un spațiu. Aceste litere reprezintă mutarea care se realizează la un moment dat, și anume prima literă reprezintă tija de pe care se ia discul, iar a doua literă reprezintă tija pe care se așează discul respectiv.

Restricții și precizări

- $0 < n \leq 10$.

Exemplu**HANOI . IN**

3

HANOI . OUT

A -> B

A -> C

B -> C

A -> B

C -> A

C -> B

A -> B

4.3.4. Sortare prin interclasare (*merge-sort*)

Implementați metoda sortării prin interclasare pentru un șir de numere dat.

Date de intrare

Fișierului de intrare **MERGE . IN** conține pe prima linie un număr natural n , care reprezintă numărul de elemente ale șirului. Pe a doua linie, separate prin câte un spațiu, se află cele n numere din șir.

Date de ieșire

Fișierul de ieșire **MERGE . OUT** va conține numerele din șirul dat (separate prin câte un spațiu) în ordine crescătoare.

Restricții și precizări

- $0 \leq n \leq 10000$;
- Numerele sunt întregi.

Exemplu**MERGE . IN**

8

23 8 7 17 90 3 17 29

MERGE . OUT

3 7 8 17 17 23 29 90

4.3.5. Sortare rapidă (*quick-sort*)

Implementați metoda *sortării rapide* pentru un șir de numere dat.

Date de intrare

Fișierul de intrare **QUICK . IN** conține pe prima linie numărul n al elementelor șirului. Pe a doua linie se află cele n numere din șir, separate prin câte un spațiu.

Date de ieșire

Fișierul de ieșire **QUICK . OUT** va conține numerele din șir în ordine crescătoare, separate de câte un spațiu.

Restricții și precizări

- $0 \leq n \leq 10000$;
- Numerele sunt întregi.

Exemplu**QUICK.IN**

```
9
8 5 4 10 12 6 3 9 7
```

QUICK.OUT

```
3 4 5 6 7 8 9 10 12
```

4.3.6. Serbare

Pentru serbarea școlii profesorul de dans a adus un costum de urs polar care poate fi îmbrăcat doar de un copil care are înălțimea adecvată. El încearcă să găsească elevul potrivit pentru a purta costumul. Profesorul, observând că nu există doi elevi cu aceeași înălțime, cere elevilor să se așeze în ordinea crescătoare a înălțimii lor. Speră astfel ca să găsească mai ușor elevul potrivit.

Cunoscând numărul elevilor, precum și înălțimile lor în ordine crescătoare, scrieți un program care să determine dacă există un elev cu înălțimea cerută și care este locul lui în șirul elevilor. Dacă nu există un astfel de elev, determinați locul elevului care are cea mai mică înălțime și este mai înalt decât înălțimea cerută – adică locul pe care ar sta un elev cu înălțimea potrivită.

Date de intrare

Prima linie a fișierului de intrare **SERBARE.IN** va conține două numere întregi pozitive: înălțimea căutată h în centimetri și numărul de elevi n . Aceste numere vor fi separate printr-un spațiu. Pe următoarea linie se află n numere întregi, separate prin câte un spațiu, în ordine strict crescătoare, reprezentând înălțimea elevilor în centimetri.

Date de ieșire

Fișierul de ieșire **SERBARE.OUT** va conține o linie pe care se va afla răspunsul 'NU', dacă nu există un elev de înălțime potrivită, sau 'DA' dacă acesta există. Pe următoarea linie se va scrie poziția elevului în șirul ordonat fie că este cel găsit, fie că este a elevului imediat mai mare.

Restricții și precizări

- $60 \leq h \leq 200$;
- $1 \leq n \leq 1000$.

Exemple**SERBARE.IN**

```
150 7
110 112 140 137 150 151
167
```

SERBARE.OUT

```
DA
5
```

SERBARE . IN	SERBARE . OUT
131 9	NU
110 112 120 137 153 151	4
155 158 167	

4.3.7. Joc „Ghicirea numărului ascuns”

Deseori o persoană cere alteia să ghicească un număr. După prima încercare se poate ca cel care a ascuns numărul să zică „este prea mare”, sau „este prea mic”, sau chiar „felicitări – ai ghicit”.

Se cere să se scrie un program care simulează acest joc, și anume o bibliotecă externă generează numărul ascuns și programul îl ajută pe cel care încearcă să ghicească numărul. La sfârșit să se afișeze numărul de pași în care s-a găsit numărul ascuns.

Descrierea bibliotecii

Pentru a utiliza biblioteca externă, în program va trebui să includeți instrucțiunea `uses nr;` (pentru limbajul Pascal), respectiv `#include "nr.h"`.

Biblioteca vă pune la dispoziție rutine pentru:

- inițializare
- ghicirea numărului

Antetele funcțiilor și procedurilor:

```
procedure Init;
void Init(void);
```

Acesta este folosit pentru inițializarea bibliotecii.

```
function Incercare(nr:Integer):Integer;
int Incercare(int nr);
```

Aceasta se folosește pentru a testa `nr`. Dacă s-a returnat 1, înseamnă că `nr` este prea mare, 2 înseamnă că `nr` este prea mic, 0 înseamnă că s-a ghicit numărul ascuns.

4.3.8. Patinoarul

Un patinoar de formă dreptunghiulară prezintă defecte ale gheții datorită temperaturilor ridicate, dar și a antrenamentelor numeroase. Proprietarii doresc să evite accidente prin delimitarea unei zone fără probleme pentru patinatori, astfel încât să acopere o suprafață cât mai mare din cea inițială. Laturile zonei îngrădite pot fi realizate doar prin garduri paralele cu marginile patinoarului.

Se cunosc coordonatele în plan ale patinoarului, precum și ale zonelor care pot provoca accidente, considerate punctiforme. Sunteți rugați să ajutați proprietarii să determine coordonatele unei zone dreptunghiulare de arie maximă care nu prezintă nici un risc, precum și aria acestei zone.

Date de intrare

Prima linie a fișierului de intrare **PATINA.IN** va conține coordonatele patinoarului (ordonata și abscisa colțului stânga-sus, respectiv dreapta-jos), separate prin câte un spațiu. Pe următoarea linie se află numărul n a punctelor cu probleme de pe suprafața patinoarului. Pe următoarele n linii se află câte două numere întregi, separate de un spațiu, reprezentând coordonatele punctelor nesigure din zonă.

Date de ieșire

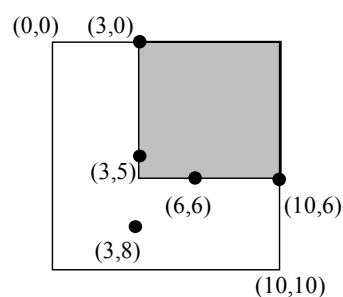
Fișierul de ieșire **PATINA.OUT** va conține o linie pe care se vor afla cinci numere, reprezentând aria și coordonatele (ordonata și abscisa) colțului stânga-sus, respectiv colțului dreapta-jos a zonei sigure. Aceste numere vor fi separate printr-un spațiu.

Restricții și precizări

- Coordonatele sunt numere naturale;
- $0 \leq n \leq 200$;
- Dacă există mai multe soluții, în fișier se va scrie una singură;
- Zonele cu probleme se consideră punctiforme și pot fi pe marginea împrejuririi.

Exemplu

PATINA.IN	PATINA.OUT
0 0 10 10	42 3 0 10 6
3	
3 5	
3 8	
6 6	

**4.3.9. Ora de sport**

Profesorul de sport dorește să aleagă un elev care să conducă un grup dintr-o clasă de n elevi la încălzirea de la ora de sport. Deoarece el ar vrea ca la fiecare oră, în principiu, să fie alt elev care are acest rol, la începutul orei îi aranjează pe elevi la întâmplare și le împarte tricouri numerotate de la 1 la n . Apoi dă comenzi una după alta, rostind cuvintele „stânga” sau „dreapta”, urmând ca după fiecare comandă jumătatea „opusă” comenzii date din șirul de elevi să plece spre zona de încălzire, iar dintre cei rămași să aleagă mai departe. Dacă numărul grupului de elevi împărțit la un moment dat este impar, elevul din mijloc pleacă și el la încălzire. Alegerea se repetă până când rămâne un singur elev pe care profesorul îl numește *conducător* pentru ziua respectivă.

Într-o zi profesorul se întreabă oare câți elevi au șansa să devină conducători și care ar fi aceștia? Dar el ar vrea să mai știe și dacă un elev purtând un tricou cu un anumit

număr poate sau nu deveni conducător și, în caz afirmativ, ce comenzi trebuie să spună pentru ca acesta să ajungă conducător?

Scrieți un program care determină elevii care pot fi conducători, cunoscând numărul total al elevilor din clasă. Apoi, pe baza numărului de pe tricoul unui elev dat, stabiliți dacă acesta poate fi în ziua respectivă conducător sau nu. În caz afirmativ, determinați o succesiune de comenzi *stânga-dreapta* în urma cărora el devine conducător.

Date de intrare

Fișierul de intrare **SPORT.IN** conține două numere naturale n și t , separate printr-un spațiu, reprezentând numărul de elevi din clasă, respectiv numărul de ordine de pe tricoul unui elev.

Date de ieșire

Fișierul de ieșire **SPORT.OUT** va conține pe prima linie numerele de pe tricourile elevilor care pot deveni conducători, separate prin câte un spațiu. Pe a doua linie se va afla cuvântul 'DA' sau cuvântul 'NU', după cum elevul cu numărul t pe tricou poate să fie conducător sau nu. În caz afirmativ, pe a treia linie veți scrie un șir de caractere format din literele mici 's' și 'd' care reprezintă succesiunea de comenzi necesară. Dacă pe al doilea rând ați scris 'NU', în fișier nu se mai scrie nimic.

Restricții și precizări

- $0 < n \leq 10000$:
- $0 < t \leq n$.

Exemple

SPORT.IN

7 3

SPORT.IN

7 4

SPORT.OUT

1 3 5 7

DA

sd

SPORT.OUT

1 3 5 7

NU

4.4. Soluțiile problemelor propuse

4.4.1. Minim

Din enunțul problemei se deduce clar care sunt cerințele și cum trebuie determinată soluția. Dacă nu s-ar fi specificat metoda de rezolvare, probabil că o parcurgere a șirului de la primul element la ultimul, cu determinarea minimului local ar fi fost o soluție care nu ridică nici un fel de probleme. Dar metoda este impusă, și anume *Divide et Impera*.

Metoda presupune împărțirea problemei în subprobleme care se rezolvă, iar apoi rezultatele subproblemelor se combină și se obține soluția problemei date.

În cazul determinării minimului dintr-un șir de numere, descompunerea problemei revine la a împărți șirul în două subșiruri. De exemplu, dacă avem șirul (x_1, x_2, \dots, x_n) el poate fi împărțit în subșirul (x_1, \dots, x_m) și în (x_{m+1}, \dots, x_n) , unde n este numărul de elemente din șir, iar $m = \lfloor (1 + n) / 2 \rfloor$ este indicele elementului din mijloc. După determinarea minimului pentru fiecare dintre cele două subșiruri (\min_1 respectiv \min_2), combinarea rezultatelor se realizează prin compararea valorilor celor două minimuri ($\min_1 < \min_2$). În funcție de rezultat se obține rezultatul final al valorii minime din șir, și anume dacă \min_1 este mai mic decât \min_2 , vom avea $\min = \min_1$, respectiv $\min = \min_2$, dacă \min_1 este mai mare sau egal cu \min_2 .

Rezultatul obținut este corect, deoarece, dacă \min_1 este valoarea minimă dintre elementele șirului (x_1, \dots, x_m) , înseamnă că orice altă valoare din acest șir este mai mare sau egală cu \min_1 . Analog se poate raționa pentru \min_2 și șirul (x_{m+1}, \dots, x_n) . Atunci, dacă $\min_1 < \min_2$, acest lucru implică $\min_1 < x_j$, pentru $j \in \{m+1, \dots, n\}$, în plus prin rezolvarea subproblemelor, \min_1 este determinat ca fiind mai mic sau egal decât elementele x_k , unde $k \in \{1, \dots, m\}$. Deci \min_1 conține valoarea minimă din întreg șirul. Analog, dacă rezultatul comparației $\min_1 < \min_2$ este fals, se obține că \min_2 conține valoarea minimă din întreg șirul.

Dar determinarea lui \min_1 pentru primul subșir, respectiv a lui \min_2 pentru al doilea subșir este o problemă de rezolvat la fel ca problema inițială pentru întreg șirul. Se va împărți subșirul $\{x_1, \dots, x_m\}$ în alte două subșiruri și, la rândul lor, cele două subșiruri în altele, până când subșirul care se obține este de dimensiune 1, adică are un singur element, care este valoarea minimă din acest subșir de lungime 1.

```

Subalgoritm Minim(st,dr) :
    dacă st < dr atunci
        mij ← (st+dr) div 2      { se determină indicele elementului din mijloc }
        min1 ← Minim(st,mij)
        min2 ← Minim(mij+1,dr)
        dacă min1 < min2 atunci
            minim ← min1
        altfel
            minim ← min2
        sfârșit dacă
    altfel
        Minim ← x[st] { dacă st=dr atunci minimul este singurul element din șir }
    sfârșit dacă
sfârșit subalgoritm

```

4.4.2. Produsul numerelor prin metoda Divide et Impera

Din enunțul problemei se deduce clar care sunt cerințele și cum trebuie determinată soluția. Dacă nu s-ar fi specificat metoda de rezolvare, o parcurgere a șirului de la primul element la ultimul ar fi fost o soluție care nu ridică nici un fel de probleme, dar trebuie să lucrăm cu metoda *Divide et Impera*.

Metoda presupune împărțirea problemei în subprobleme care se rezolvă, apoi rezultatele subproblemelor se combină și se obține soluția.

Pentru a calcula produsul a n numere, se calculează produsul numerelor din prima jumătate a șirului, produsul numerelor din a doua jumătate și apoi rezultatul final se obține prin înmulțirea celor două produse calculate. De exemplu, șirul (x_1, x_2, \dots, x_n) poate fi împărțit în subșirurile (x_1, \dots, x_m) și (x_{m+1}, \dots, x_n) , unde n este numărul de elemente din șir, iar $m = \lfloor (1 + n) / 2 \rfloor$.

Calculul produsului numerelor din prima jumătate se poate realiza de asemenea folosind metoda *Divide et Impera* și astfel primul subșir se împarte în două subșiruri, și așa mai departe până când, prin împărțirea în subșiruri, se obțin șiruri de lungime 1. Aceste subșiruri conțin un singur element și în acest caz „produsul numerelor” este egal cu numărul respectiv.

```

Subalgoritm Produs(st,dr) :
    dacă st=dr atunci
        Produs ← x[st]
    altfel
        m ← (st+dr) div 2           { se determină indicele elementului din mijloc }
        p1 ← Produs(st,mij)
        p2 ← Produs(mij+1,dr)
        Produs ← p1 * p2
    sfârșit dacă
sfârșit subalgoritm

```

4.4.3. Turnurile din Hanoi

Se observă că există reguli stricte privind mutarea unui disc.

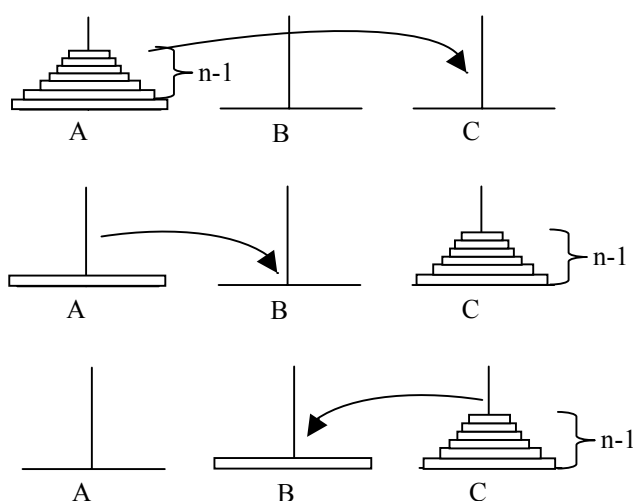
De asemenea, se observă că dacă pe tija A ar exista un singur disc, unica mutare necesară ar fi $A \rightarrow B$.

Pentru două discuri existente pe tija A , mutările ar fi: $A \rightarrow C$, $A \rightarrow B$ și $C \rightarrow B$. Pentru un număr mai mare de discuri, evident va fi un număr mult mai mare de mutări.

Împărțim problema în subprobleme astfel:

- se mută primele $n - 1$ discuri de pe tija A pe tija C ,
- se mută ultimul disc (cel care are diametrul cel mai mare) de pe tija A pe tija B ,
- se mută cele $n - 1$ discuri de pe tija C pe tija B .

Acum au apărut două probleme mai „simple” și anume mutarea a $n - 1$ discuri de pe tija A pe tija C , respectiv cele $n - 1$ discuri de pe tija C pe tija B . La rândul lor, aceste operații se pot împărți în subprobleme până când rămâne de mutat un singur disc. Astfel, problema se rezolvă folosind metoda *Divide et Impera*.



La un transfer al unui disc acesta este în vârful tijei și este așezat tot în vârful unei tije, astfel că o mutare este definită prin numele tijelor de pe care se ia un disc, respectiv cea pe care se așează. Pentru a asigura precizarea lor pentru fiecare subproblemă care trebuie rezolvată, vom folosi trei parametri (pentru tija sursă, tija destinație și tija auxiliară) care vor primi valori în momentul autoapelării subalgoritmului.

```

Subalgoritm Hanoi( $n, A, B, C$ ) :
    dacă  $n=1$  Mută un disc de pe tija  $A$  pe tija  $B$ 
        Hanoi( $n-1, A, C, B$ )
        Mută un disc de pe tija  $A$  pe tija  $B$ 
        Hanoi( $n-1, C, B, A$ )
    sfârșit dacă
sfârșit subalgoritm

```

Combinarea soluțiilor subproblemelor nu este necesară în cazul rezolvării acestei probleme.

4.4.4. Sortare prin interclasare (*merge-sort*)

Un șir de valori poate fi ordonat cu diverse metode (în celebra carte a lui *D. Knuth*, *Arta programării calculatoarelor* sunt prezentate peste 30 de metode de ordonare).

De data aceasta se cere explicit să se rezolve această problemă cu metoda de sortare prin interclasare.

Metoda presupune împărțirea șirului în *subșiruri ordonate* și apoi interclasarea lor, obținându-se astfel un șir ordonat.

Prima etapă, și anume împărțirea șirului în subșiruri ordonate, începe prin împărțirea șirului inițial în două subșiruri (cu atenție, astfel încât elementul din mijloc să nu apară în ambele). Este foarte posibil ca cele două subșiruri obținute să nu fie ordonate, dar la rândul lor și acestea vor fi împărțite în două subșiruri și așa mai departe. Subșirurile se vor împărți până când subșirul obținut are un singur element, și acesta este sigur ordonat. Urmează etapa a doua în care interclasăm subșirurile.

O astfel de rezolvare se încadrează în metoda *Divide et Impera*. Împărțirea problemei în subprobleme este realizată prin divizarea unui șir în subșiruri, iar combinarea rezultatelor parțiale se realizează prin interclasarea celor două subșiruri ordonate.

Astfel, la un pas al prelucrării vom avea subșirul (x_{st}, \dots, x_{dr}) care se va împărți în două subșiruri (x_{st}, \dots, x_m) și (x_{m+1}, \dots, x_{dr}) , unde $m = \lfloor (st + dr) / 2 \rfloor$. Aceste subșiruri se ordonează, apoi urmează interclasarea lor pentru a obține subșirul inițial cu elementele în ordinea cerută.

```

Subalgoritm Ordonare(st, dr) :
    dacă st = dr atunci
        ieșire forțată din subalgoritm          { subșirul conține un singur element }
    altfel
        m ← (st+dr) div 2
        Apel prelucrare pentru șirul de indici st, m
        Apel prelucrare pentru șirul de indici m+1, dr
        Interclasare(st, m, dr)  { interclasarea șirurilor  $(x_{st}, \dots, x_m)$  și  $(x_{m+1}, \dots, x_{dr})$  }
    sfârșit dacă
sfârșit subalgoritm

```

Interclasarea a două șiruri ordonate înseamnă crearea unui nou șir care conține elementele primelor două și, în plus, acest nou șir este de asemenea ordonat după același criteriu ca șirurile inițiale. Trebuie menționat că cele două șiruri inițiale trebuie să fie ordonate după același criteriu, de exemplu ambele să fie ordonate crescător.

Exemplu

Fie două șiruri ordonate: $a = (1, 3, 5, 17, 21)$ și $b = (3, 3, 8, 11, 23, 27)$. Prin interclasarea lor se obține șirul ordonat $c = (1, 3, 3, 3, 5, 11, 17, 21, 23, 27)$.

Pentru cele două subșiruri (x_{st}, \dots, x_m) și (x_{m+1}, \dots, x_{dr}) care sunt ordonate crescător, interclasarea presupune parcurgerea lor relativ simultan cu ajutorul a doi indici și trecerea în al treilea șir a elementului minim dintre cele două elemente comparate la un moment dat.

Reamintim subalgoritmul de interclasare, sub forma clasică, actualizată pentru ordonare prin interclasare prezintă câteva modificări. Acum toate elementele fac parte din *același șir x*. În cadrul algoritmului clasic se „consuma” pe rând câte un element din cele două șiruri și se trecea în al treilea șir – cel care conținea șirurile interclasate. Acum al treilea șir trebuie să fie unul auxiliar, altfel s-ar suprascrie valori din șirul inițial. La sfârșitul subalgoritmului vom copia în *x* (de fapt în subșirul (x_{st}, \dots, x_{dr})) valorile din șirul auxiliar.

Subalgoritm Interclasare(st,m,dr) :

```

i ← st
j ← m + 1
k ← 0
cât timp (i ≤ m) și (j ≤ dr) execută:
    dacă  $x_i < x_j$  atunci { dacă  $x_i$  ( $i \leq m$ ) este mai mic decât  $x_j$  ( $j \leq dr$ ) }
        k ← k + 1 { il copiem în șirul auxiliar a pe poziția curentă k }
         $a_k \leftarrow x_i$ 
        i ← i + 1 { avansăm în subșirul din stânga }
    altfel { dacă  $x_j$  ( $j \leq dr$ ) este mai mic sau egal cu  $x_i$  ( $i \leq m$ ) }
        k ← k + 1 { il copiem în șirul auxiliar a pe poziția curentă k }
         $a_k \leftarrow x_j$ 
        j ← j + 1 { avansăm în subșirul din dreapta }
    sfârșit dacă
sfârșit cât timp
cât timp i ≤ m execută: { dacă în subșirul din stânga mai există elemente }
    k ← k + 1 { le copiem în a }
     $a_k \leftarrow x_i$ 
    i ← i + 1
sfârșit cât timp
cât timp j ≤ dr execută: { dacă în subșirul din dreapta mai există elemente }
    k ← k + 1 { le copiem în a }
     $a_k \leftarrow x_j$ 
    j ← j + 1
sfârșit cât timp
pentru i=1,k execută:
    { în șirul a avem  $k = dr - st + 1$  elemente care trebuie copiate în  $x_{st}, \dots, x_{dr}$  }
     $x_{st+i-1} \leftarrow a_i$ 
sfârșit subalgoritm

```

4.4.5. Sortare rapidă (quicksort)

Problema ordonării unui șir poate fi soluționată prin diverse metode de ordonare. Acum se cere explicit rezolvarea cu ajutorul metodei de sortare rapidă.

După această parcurgere, numărul **8**, cel care a fost în șirul inițial pe prima poziție, se află acum pe poziția sa finală în șir. Toate elementele din subsirul din stânga lui **8** sunt mai mici decât acesta și toate cele din subsirul din dreapta lui **8** sunt mai mari de-

cât el. Primul număr din șir, în cazul de față **8**, a fost comparat cu toate elementele din șir și prin interschimbări cu cele care sunt mai mici decât el au ajuns în stânga sa, iar cele mai mari au ajuns în subșirul din partea dreaptă.

Se obțin astfel două subșiruri (care trebuie ordonate) și un element care se află pe poziția sa finală în șir.

(5, 7, 6, 2, 4), **8**, (11, 10, 9)

Cele două subșiruri obținute se împart la rândul lor după cum urmează:

(5, 7, 6, 2, 4) → (4, 7, 6, 2, **5**) → (4, **5**, 6, 2, 7) → (4, **5**, 6, 2, 7) → (4, 2, 6, **5**, 7) → (4, 2, **6**, 5, 7) → (4, 2, **5**, 6, 7) → (4, 2), **5**, (6, 7)

(11, 10, 9) → (9, 10, **11**) → (9, **10**, 11) → (9, 10), **11**

Metoda presupune împărțirea șirului în două subșiruri, astfel încât toate elementele din primul subșir să fie mai mici decât toate elementele din al doilea subșir.

Împărțirea șirului în subșiruri se realizează până când se obțin subșiruri de lungime 1, caz în care se consideră că acel subșir este ordonat.

Metoda sortării rapide lucrează cu metoda *Divide et Impera*, deoarece problema inițială se împarte în subprobleme independente unele de altele, care se rezolvă mai ușor. Datorită faptului că subșirurile se ordonează direct, combinarea rezultatelor parțiale nu se mai realizează.

Astfel, la o împărțire a unui subșir $[x_{st}, \dots, x_{dr}]$ se poate scrie algoritmul:

Subalgoritm Quick(st, dr) :

dacă st < dr **atunci**

 Împarte(st, dr, p) { se determină poziția p care reprezintă locul unde se taie șirul în }
 { două subșiruri după ce un element a ajuns pe poziția sa finală p }

 Quick(st, p-1) { se procedează similar pentru subșirul (x_{st}, \dots, x_{p-1}) }

 Quick(p+1, dr) { și pentru subșirul (x_{p+1}, \dots, x_{dr}) }

sfârșit dacă

sfârșit subalgoritm

Cea mai importantă parte a algoritmului o reprezintă cea în care se împarte șirul în subșiruri, procedură în care se realizează și o ordonare a elementelor față de primul număr din șir.

Trebuie ca în fiecare moment să se păstreze cei doi indici ai elementelor care se compară. La fiecare pas se modifică unul dintre cei doi indici, fie cel din dreapta, fie cel din stânga.

Se vor folosi două variabile auxiliare *ii* și *jj* (deplasamente), cu ajutorul cărora se va ști în fiecare moment care este indicele care crește (respectiv scade). Pentru început primul număr se compară cu elemente luate de la sfârșitul șirului avansând spre început. Deci primul indice (*i*) rămâne constant și al doilea (*j*) scade. Astfel $ii \leftarrow 0$, iar $jj \leftarrow -1$. După prima interschimbare de valori, primul indice (*i*) crește și al doilea (*j*)

rămâne constant, adică $ii \leftarrow 1$ și $jj \leftarrow 0$. Operațiile de comparare și trecerea la pasul următor se realizează până când i devine egal cu j . În situația $i = j$, elementul care a fost inițial pe prima poziție din șir este acum pe poziția i , care este poziția sa finală în șir, și s-au obținut cele două subșiruri.

Subalgoritm Împarte(st, dr, p) :

```

i ← st
j ← dr
ii ← 0
jj ← -1
cât timp i < j execută:
    dacă  $x_i > x_j$  atunci                                { dacă elementele nu sunt în ordinea dorită }
        aux ←  $x_i$                                          { se interschimbă elementele }
         $x_i \leftarrow x_j$ 
         $x_j \leftarrow aux$ 
        aux ← ii                                           { totodată se schimbă și sensul de comparare }
        ii ← -jj
        jj ← -aux
    sfârșit dacă
    i ← i + ii
    j ← j + jj
sfârșit cât timp
sfârșit subalgoritm

```

Comparativ cu alte metode de ordonare, în cazul sortării rapide, un singur element este comparat cu toate celelalte, după care se obțin două subșiruri mai scurte ca lungime și acest fapt conduce la un timp mai mic de execuție a algoritmului.

4.4.6. Serbare

Dacă șirul nu ar fi ordonat, profesorul ar fi nevoit să încerce să găsească elevul potrivit luând elev după elev și verificând înălțimea sa. În momentul în care a găsit elevul căruia i se potrivește costumul, căutarea profesorului ar lua sfârșit. Copilul căutat poate fi primul, dar tot așa de bine poate fi și ultimul.

Având în vedere faptul că înălțimea elevilor este dată în ordine crescătoare, o soluție prin care se găsește elevul potrivit ar trebui să țină cont de acest fapt.

O strategie posibilă este ca profesorul să încerce să găsească elevul potrivit studiind înălțimea elevului aflat pe poziția din mijloc al șirului. Dacă elevul căutat nu este cel din mijloc, profesorul își poate da seama dacă elevul este în prima sau în cea de-a doua jumătate a șirului. Șirul este ordonat crescător, iar dacă elevul din mijloc este mai mic decât cel căutat, este sigur că elevul căutat nu se găsește în prima jumătate a șiru-

lui. Dacă elevul din mijloc este mai mare decât cel căutat, este de asemenea sigur că elevul căutat nu se găsește în cea de-a doua jumătate. În cele ce urmează, profesorul trebuie să continue căutarea doar în grupul format din jumătate dintre elevi, grup care la rândul lui este un șir ordonat.

Acest subșir va fi împărțit în două (la fel ca șirul inițial) și eventual (dacă elevul căutat nu este cel din mijlocul subșirului) se continuă căutarea în jumătatea corespunzătoare a subșirului. Această metodă se repetă până când este găsit elevul cu înălțimea potrivită sau în cazul în care nu există un astfel de elev până când lungimea subșirului este egală cu 1. În acest caz răspunsul la problema profesorului este: „Nu se află în șir nici un elev cu înălțimea potrivită”.

Această strategie aplică algoritmul de *căutare binară*. Algoritmul constă în căutarea unei valori *val* într-un șir ordonat de elemente. Astfel, dacă trebuie găsită valoarea *val* în șirul x_1, x_2, \dots, x_n , se testează dacă *val* este egal cu x_m , unde $m = \lfloor (n + 1)/2 \rfloor$.

Dacă cele două valori sunt egale, căutarea se oprește cu succes.

Dacă cele două valori nu sunt egale, nu înseamnă că nu vom găsi în viitor valoarea *val*. S-ar putea ca valoarea căutată să se găsească într-unul dintre cele două subșiruri obținute: în subșirul x_1, \dots, x_{m-1} în situația în care $x_m > val$ sau în subșirul x_{m+1}, \dots, x_n , în situația în care $x_m < val$.

Împărțirea șirului în două subșiruri arată că problema face parte din categoria celor rezolvate cu ajutorul metodei *Divide et Impera*, deoarece împărțirea unui astfel de subșir se poate realiza *independent* de împărțirea celorlalte subșiruri. În concluzie, problema se împarte în subprobleme *independente*. Metoda de rezolvare *Divide et Impera* în majoritatea cazurilor conduce la algoritmi având complexitate logaritmică.

Problemele care se rezolvă folosind această metodă presupun posibilitatea de a le împărți în subprobleme distincte care se pot rezolva mai ușor și soluțiile acestor subprobleme se combină pentru a obține rezultatul final al problemei de rezolvat.

În cazul căutării binare împărțirea problemei în subprobleme se realizează prin determinarea celor două subșiruri. Astfel, dacă se caută o valoare în șirul (x_{st}, \dots, x_{dr}) , împărțirea problemei constă în stabilirea subșirurilor (x_{st}, \dots, x_{m-1}) și (x_{m+1}, \dots, x_{dr}) , unde $m = \lfloor (st + dr) / 2 \rfloor$.

Subalgoritm CăutareBinară(*st*,*dr*,*h*) :

```

    mij ← (st + dr) div 2           { stabilirea mijlocului subșirului curent }
    dacă h = x[mij] atunci
        scrie DA, mij
    altfel
        dacă h < x[mij] atunci
            CăutareBinară(st, mij-1, h)
        altfel
            CăutareBinară(mij+1, dr, h)
sfârșit subalgoritm

```

În rezolvarea acestei probleme nu există compunerea soluțiilor subproblemelor pentru a obține soluția finală. Practic găsim valoarea căutată în „ultima” clipă sau aflăm că nu există soluție.

4.4.7. Joc „Ghicirea numărului ascuns”

Pentru a ghici un număr dintr-un anume interval, prima tendință este de a încerca valoarea din mijloc. Dacă este prea mare se va reduce intervalul în care se caută la prima jumătate. De exemplu, dacă intervalul inițial este $[0, 200]$ se va încerca cu valoarea 100. Apoi se încearcă cu 50 și la fel se obține jumătate din ultimul interval considerat, dacă 50 nu a fost cumva numărul ascuns.

După câte se observă strategia de găsim a numărului ascuns se bazează pe metoda Divide et Impera. În cazul de față metoda este folosită de persoana care utilizează programul (încearcă să ghicească numărul).

Algoritmul de găsim a numărului ascuns se numește căutare binară și este cel mai rapid algoritm de căutare a unei valori într-un șir ordonat de numere. Numărul maxim de căutări va fi de ordinul $\log_2 n$, unde n este numărul valorilor din șir.

4.4.8. Patinoarul

Dacă patinoarul nu are zone punctiforme cu probleme în interiorul său, atunci zona maximă coincide cu patinoarul inițial.

Dacă ar avea un singur punct problemă de coordonate (x, y) , problema s-ar reduce la a împărți patinoarul în zone mai mici, delimitate de punctul respectiv ca în figura 2, respectiv ca în figura 3, dreptunghiuri care nu conțin acest punct, el fiind pe marginea zonei. Se obțin astfel 4 zone dreptunghiulare. Zona căutată este una dintre cele patru zone, cea de arie maximă.

În situația în care patinoarul conține mai multe zone nesigure este foarte probabil ca între cele patru dreptunghiuri obținute prin împărțire, să existe unele care au la rândul lor puncte cu probleme. Aceste noi dreptunghiuri, care au puncte cu probleme se vor trata la fel ca dreptunghiul inițial și vor fi împărțite în alte zone mai mici. Împărțirea se repetă până când dreptunghiurile obținute nu conțin nici un punct interior și dintre acestea soluția este dată de dreptunghiul de arie maximă.

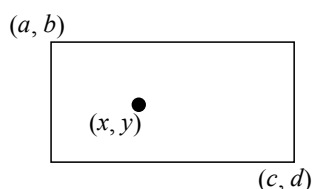


Fig. 1

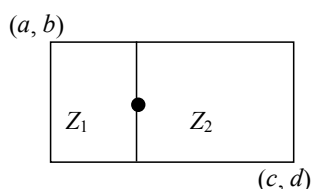


Fig. 2

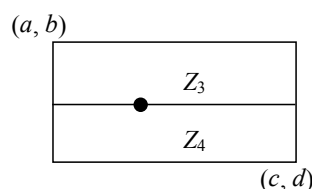


Fig. 3

Dacă se cunosc coordonatele dreptunghiului de împărțit $((a, b), (c, d))$ și coordonatele punctului curent (x, y) , se pot calcula foarte ușor coordonatele noilor dreptunghiuri care se formează:

Z_1 : colțul stânga-sus rămâne (a, b) , colțul dreapta-jos devine (c, y)

Z_2 : colțul stânga-sus devine (a, y) , colțul dreapta-jos rămâne (c, d)

Z_3 : colțul stânga-sus rămâne (a, b) , colțul dreapta-jos devine (x, d)

Z_4 : colțul stânga-sus devine (x, b) , colțul dreapta-jos rămâne (c, d)

Aria unei zone de coordonate $(a, b), (c, d)$ se calculează cu formula:

$$A = (c - a) \cdot (d - b).$$

Pentru a determina dacă un dreptunghi conține puncte cu probleme se poate folosi o funcție care returnează indicele unui punct din tabloul în care sunt memorate, punct cu probleme din interiorul dreptunghiului ales la un moment dat. Dacă acesta nu există returnează 0. Condiția ca un punct de coordonate (x, y) să se afle în interiorul unui dreptunghi având coordonatele colțurilor în (a, b) , respectiv (c, d) este ca $(a < x, x < c, b < y$ și $y < d)$.

Subalgoritm Există(a_1, b_1, c_1, d_1, i) :

{ caută un punct interior dreptunghiului de coordonate (a_1, b_1) }

$i \leftarrow 1$ { și (c_1, d_1) (nu și pe margini) }

găsit \leftarrow fals

cât timp ($i \leq n$) **și nu găsit** **execută:**

dacă ($a_1 < x[i]$) **și** ($x[i] < c_1$) **și**
($b_1 < y[i]$) **și** ($y[i] < d_1$) **atunci**

găsit \leftarrow adevărat { se va returna indicele i a punctului găsit }

altfel

$i \leftarrow i + 1$

sfârșit dacă

sfârșit cât timp

dacă nu găsit atunci { dacă nici un punct nu se află în interior }

$i \leftarrow 0$

sfârșit dacă

sfârșit subalgoritm

Rezolvarea este realizată astfel prin metoda *Divide et Impera*. Împărțirea problemei în subprobleme se realizează prin determinarea a patru dreptunghiuri. Rezolvarea subproblemelor revine la a căuta dacă există puncte nesigure în fiecare dintre dreptunghiurile nou obținute. Dacă există astfel de puncte se trece la o nouă împărțire.

Pentru un dreptunghi fără puncte cu probleme se calculează aria sa și se compară cu aria maximă obținută deja.

Subalgoritm Împart(a_1, b_1, c_1, d_1) :

Există(a_1, b_1, c_1, d_1, i) { se caută un punct în interiorul dreptunghiului }

```

dacă i = 0 atunci                                { dacă în zonă nu există nici un punct nesigur }
    aria ← (c1-a1)*(d1-b1)                          { se calculează aria }
                                { dacă aria este mai mare decât maximul găsit până acum }
    dacă aria > max atunci
        max ← aria  { se păstrează aria și coordonatele dreptunghiului respectiv }
        am ← a1
        bm ← b1
        cm ← c1
        dm ← d1
    altfel                                { se împarte terenul în cele patru dreptunghiuri noi }
        Împart(a1,b1,x[t],d1)
        Împart(x[t],b1,c1,d1)
        Împart(a1,b1,c1,y[t])
        Împart(a1,y[t],c1,d1)
    sfârșit dacă
sfârșit dacă
sfârșit subalgoritm

```

4.4.9. Ora de sport

Să observăm că enunțul precizează explicit modelul după care se desfășoară activitatea profesorului care urmărește descoperirea/stabilirea conducătorului grupului de elevi.

- Nu există criterii de inteligență (profesorul ar putea fi subiectiv...);
- Nu există considerente privind înălțimea, greutatea sau culoarea ochilor... (șirul nu este ordonat după nici un criteriu), ci doar după numărul de pe tricouri. Rezultă că aceste numere vor fi considerate numere de ordine (indici) în șir.

Ceea ce „alege” profesorul este jumătatea care *rămâne* (de aici rezultând și jumătatea care pleacă)! Rezultă că rezolvarea, adică stabilirea răspunsului la cerința problemei este dirijată de comenzile profesorului. Se observă că profesorul dă comenzi până când în șirul (grupul) de elevi rămâne unul singur! În concluzie, în urma comenzilor profesorului, grupul se înjumătățește, rămânând în continuare de împărțit jumătatea „preferată”, adică cea care nu a plecat.

Se observă că faptul că dacă la un moment dat pleacă, de exemplu, jumătatea din stânga din șir, nu are nici o legătură cu o comandă viitoare imediată sau ulterioară a profesorului; el alege să plece o parte sau alta din grupul existent la momentul respectiv. Altfel spus, faptul că dintre copiii c_1, c_2, \dots, c_n la un moment dat vor rămâne copiii c_1, c_2, \dots, c_q , unde $q = \lfloor (1+n)/2 \rfloor$ sau, în funcție de paritatea lui n , $q = \lfloor (1+n)/2 \rfloor - 1$, nu are nici o legătură cu faptul că la un pas viitor se va alege jumătate dintr-un șir c_p, c_{p+1}, \dots, c_r .

Rezultă că împărțirea unui astfel de subșir se poate face *independent* de împărțirea celorlalte subșiruri. În concluzie, problema se împarte în subprobleme *independente*. În astfel de probleme metoda de rezolvare recomandată este *Divide et Impera*.

Stabilită fiind metoda, să definim o subproblemă: la un moment dat avem elevii cu numerele de ordine $st, st + 1, \dots, dr$ într-un subșir care urmează să fie împărțit. La comanda profesorului, acest șir se împarte în două subșiruri, în funcție de paritatea lungimii șirului ($st - dr + 1$):

1. Dacă $st - dr + 1$ este număr par, rezultă subșirurile formate din copiii având numerele de ordine $st + 1, st + 2, \dots, mij$ și $mij + 1, mij + 2, \dots, dr$, unde mij este $[(st + dr)/2]$
2. Dacă $st - dr + 1$ este număr impar, vor rezulta subșirurile $(st + 1, st + 2, \dots, mij - 1)$ și $(mij + 1, mij + 2, \dots, dr)$, urmând ca cel cu numărul de ordine mij să meargă direct la încălzire.

În funcție de comandă rămâne în continuare în „prelucrare” fie subșirul din stânga, fie cel din dreapta.

Să observăm că dacă numărul n este putere a lui 2, vor putea deveni conducători toți copiii. Adică, dacă $n = 2^k$, la prima împărțire obținem două subșiruri, ambele de lungimi puteri ale lui 2, (care, evident, sunt numere pare) și așa mai departe, fiecare împărțire dă naștere la subșiruri având număr par de elevi. De exemplu, dacă $n = 16$, prima împărțire conduce la subșirurile formate din elementele având indice între 1..8 și 9..16. Dacă s-a comandat *stânga*, se reține primul subșir (1..4). Dacă urmează din nou o comandă *stânga*, rămân copiii cu numerele de ordine 1 și 2. În funcție de următoarea comandă conducător va fi fie 1 fie 2. Dar la fel s-ar împărți și celelalte subșiruri în funcție de comenzile profesorului.

Să vedem ce se întâmplă dacă n nu este putere a lui 2, dar este număr par. Evident, împărțind un astfel de număr la 2, putem obține, fie un număr par fie unul impar. De exemplu, dacă $n = 10$, și prima comandă este *dreapta*, rămâne subșirul 6..10. O comandă nouă *dreapta* dă naștere subșirului 9..10, deoarece mij ar avea valoarea 8, dar copilul care are acest număr de ordine pleacă la încălzire deoarece în subșirul 6..10 au fost 5 (un număr impar) de elevi.

Rezultă că dacă avem subșirul $st, st + 1, \dots, dr$, unde numărul de elevi ($dr - st + 1$) este impar, elevul având numărul de ordine $mij = [(st + dr)/2]$ nu poate să fie conducător. Așa pare, că împărțind pur și simplu numărul n în mod repetat la 2, am putea răspunde la prima întrebare (*oare câți elevi au șansa să fie conducătorii și care ar fi aceștia?*). Dar nu este așa! Trebuie să rezolvăm aceeași subproblemă pentru subșiruri rezultate atât în partea stângă, cât și în partea dreaptă!

Cea de-a doua întrebare (*un elev purtând un tricou cu un anumit număr poate sau nu deveni conducător?*) într-un fel este “inversa” primei întrebări. Adică, îndepărtând dintre cei n elevi pe cei care nu pot fi conducători, rămân cei care pot fi. Rezultă că vom păstra numerele de ordine care în urma divizării repetate rămân singure într-un subșir. Din cauză că șirul nu se împarte exact în două, ci în funcție de paritatea elementelor, cel din mijloc se elimină din prelucrare, este nevoie de o variabilă suplimentară $mij1$ în care păstrăm numărul de ordine al mijlocului șirului, urmând ca în funcție de paritatea elementelor în subșirul actual să stabilim limitele subșirurilor rezultate.

```

Subalgoritm Com1(st,dr):
    { afișează toate numerele elevilor care pot deveni conducători }
    dacă st < dr atunci
        mij ← (st+dr) div 2      { se determină numărul de ordine din mijloc }
        mij1 ← mij + 1
        dacă (dr-st+1) este număr impar atunci
            mij ← mij - 1      { elevul din mijloc este eliminat }
        sfârșit dacă
        Com1(st,mij)           { repetarea comenzii pentru prima jumătate }
        Com1(mij1,dr)          { repetarea comenzii pentru a doua jumătate }
    altfel
        scrie st      { st=dr, adică în șir a rămas un singur elev, acesta se afișează }
    sfârșit dacă
sfârșit subalgoritm

```

În a treia întrebare ni se cer comenzile care trebuie spuse pentru ca un anumit elev să ajungă conducător. Pentru aceasta vom determina mijlocul subșirului, apoi în funcție de valoare, vom elimina (depăși) sau nu acest punct de mijloc. Dacă numărul de ordine este mai mic, îl vom căuta în continuare în stânga, ceea ce necesită comanda *stânga*, altfel în dreapta, corespunzător unei comenzi *dreapta*. Comenzile (caracterele corespunzătoare) le vom păstra concatenate într-o variabilă de tip **string**.

```

Subalgoritm Com2(st,dr): { se determină dacă numărul căutat este conducător }
    { și succesiunea de comenzi necesară pentru ca acesta să devină conducător }
    dacă st < dr atunci
        mij ← (st+dr) div 2      { se determină numărul de ordine din mijloc }
        t1 ← mij
        mij1 ← mij + 1
        dacă (dr-st+1) este număr impar atunci
            mij ← mij - 1      { elevul din mijloc este eliminat }
        sfârșit dacă
        dacă t ≤ t1 atunci
            comanda ← comanda+'s'      { căutăm numărul de ordine în stânga }
            Com2(st,mij)
        altfel
            comanda ← comanda+'d'      { căutăm numărul de ordine în dreapta }
            Com2(mij1,dr)
        sfârșit dacă
    altfel
        dacă t = st atunci găsit ← adevărat    { t este un posibil conducător }
        sfârșit dacă
    sfârșit subalgoritm

```