



Universidade Federal
de São João del-Rei

**UNIVERSIDADE FEDERAL DE SÃO JOÃO DEL-REI
DEPARTAMENTO DE CIÊNCIA DA COMPUTAÇÃO
SISTEMAS OPERACIONAIS**

TRABALHO PRÁTICO 1

Diogo Augusto Martins Honorato

Guilherme Garcia de Oliveira

Leonardo da Silva Vieira

São João del-Rei

2025

Sumário

1	Introdução	1
1.1	Objetivo	1
2	Abordagem do Problema	1
3	Introdução aos Algoritmos	1
3.1	Função <code>ShellCd</code>	2
3.2	Função <code>help</code>	2
3.3	Função <code>executeCommand</code>	2
3.4	Função <code>Pipe</code>	3
3.5	Função <code>createProcess</code>	3
3.6	Função <code>readCommand</code>	3
3.7	Estrutura <code>Trie</code>	3
4	Conclusão	4
5	Referências	6

1 Introdução

Este é um trabalho prático da disciplina de Sistemas Operacionais no curso de Ciência da Computação na UFSJ, tendo como docente o professor Rafael Sachetto Oliveira.

1.1 Objetivo

Neste trabalho prático, temos como objetivo aprofundar o conhecimento sobre criação de processos, uso de pipes, leitura de entrada e execução de programas no Linux por meio da construção de um shell de comandos.

2 Abordagem do Problema

A construção de um Shell de comandos em linguagem C teve como objetivo principal a criação de uma interface capaz de interpretar e executar comandos inseridos pelo usuário, simulando o comportamento básico de terminais. A abordagem adotada seguiu uma estrutura modular, separando responsabilidades em componentes distintos para facilitar manutenção, compreensão e futuras expansões.

Inicialmente, o shell foi projetado para ler entradas do usuário, identificar comandos internos (como `cd` e `exit`) e executar comandos externos através da criação de processos filhos com `fork()` e `execvp()`. Em seguida, foram adicionadas funcionalidades como execução em background (com `&`) e, posteriormente, suporte à execução encadeada de comandos com pipes (`|`), utilizando chamadas de sistema como `pipe()`, `dup2()` e `wait()` para estabelecer a comunicação entre processos.

Essa abordagem incremental permitiu o desenvolvimento controlado de cada funcionalidade, garantindo que o shell permanecesse funcional em todas as etapas e facilitando testes modulares.

3 Introdução aos Algoritmos

Para compreender melhor as análises deste trabalho, iremos, de maneira breve, explicar um pouco do funcionamento dos algoritmos implementados, sendo eles

3.1 Função ShellCd

A função shellCd implementa o comando interno cd, que é usado para mudar o diretório de trabalho atual do shell. Funcionalidade:

- Recebe o vetor de strings argv (argumentos do comando). argv[0] contém "cd" e argv[1] (se existir) contém o diretório para o qual mudar.
- Se argv[1] for NULL, tenta mudar para o diretório home do usuário (obtido através da variável de ambiente HOME).
- Se argv[1] existir, tenta mudar para o diretório especificado.
- Em caso de erro ao mudar o diretório (por exemplo, diretório não existe), imprime uma mensagem de erro usando perror.

3.2 Função help

A função shellHelp implementa o comando interno help, que exibe uma mensagem de ajuda com os comandos internos disponíveis e algumas instruções de uso do shell.

3.3 Função executeCommand

A função executeCommand é responsável por interpretar e executar os comandos inseridos pelo usuário no shell. Ele faz a análise do comando, verifica se é um comando interno (builtin) ou externo, e executa a ação apropriada.

Funções Principais:

- Recebe a string do comando e a raiz da árvore Trie (que armazena os comandos internos).
- Utiliza a função tokenString() (do arquivo ReadCommand.c) para dividir o comando em tokens (palavras individuais).
- Verifica se o comando é vazio e, se for, libera a memória e retorna.
- Identifica se o comando deve ser executado em background (verificando o símbolo "&").
- Conta a quantidade de pipes ("|") no comando.
- Se houver pipes (pipeCount > 0): Chama a função execute_with_pipes() (do arquivo Pipe.c) para lidar com a execução dos comandos encadeados por pipes. Esta função se encarrega de criar os pipes necessários, bifurcar processos para cada comando, redirecionar as entradas e saídas adequadamente e aguardar a finalização dos processos filhos.

- Se não houver pipes: Procura o comando na árvore Trie (`Search(root, tokens[0])`). Se encontrar, chama a função interna correspondente. Se não for um comando interno, assume que é um comando externo e chama a função `createProcess()` (do arquivo `CreateProcess.c`) para criar um novo processo e executá-lo.
- Libera a memória alocada para os tokens

3.4 Função Pipe

A funcionalidade de pipes (`|`) foi adicionada ao shell com o objetivo de permitir a execução de comandos encadeados, onde a saída padrão de um processo serve como entrada padrão para o próximo.

A implementação se baseia na criação de múltiplos processos filhos, conectados por canais de comunicação (pipes), utilizando as chamadas de sistema `pipe()`, `fork()`, `dup2()` e `execvp()`.

3.5 Função `createProcess`

A função `createProcess` é responsável por criar um novo processo com a chamada `fork()` e executar um comando utilizando `execvp()`. Caso o comando deva ser executado em background, o processo pai não espera sua finalização. Caso contrário, o processo pai aguarda o término do processo filho com `wait()`.

3.6 Função `readCommand`

A função `readCommand` realiza a leitura do comando digitado pelo usuário por meio da biblioteca `readline`. Também trata o sinal `SIGINT` para garantir que o shell permaneça estável após interrupções (`Ctrl+C`) e adiciona o comando ao histórico de execução.

3.7 Estrutura Trie

A estrutura `Trie` é utilizada no shell para armazenar e gerenciar comandos internos (builtins) de forma eficiente. Ela permite associar uma sequência de caracteres (nome do comando) a uma função específica, facilitando a execução rápida de comandos implementados diretamente no shell, como `cd`, `exit` e `help`.

Etapas da Implementação:

1. Divisão do comando

- O comando inserido pelo usuário é dividido em subcomandos usando o delimitador |.
- Cada subcomando representa uma etapa da pipeline.

2. Criação de Pipes

- Para conectar cada par de comandos, é criado um pipe com `pipe(pipefd)`.
- Um pipe fornece dois descritores de arquivo: um para leitura (`pipefd[0]`) e outro para escrita (`pipefd[1]`).

3. Criação de Processos (`fork`)

- Para cada subcomando, é criado um processo filho usando `fork()`.

4. Redirecionamento de Entrada e Saídas

- Se o processo não é o primeiro, seu `stdin` é redirecionado para a leitura do pipe anterior.
- Se o processo não é o último, seu `stdout` é redirecionado para a escrita no pipe atual.

5. Execução do Comando

- Cada processo executa seu subcomando com `execvp()`, que substitui o processo atual pela execução do comando desejado.

6. Fechamento de Descritores

- Os processos pais fecham os descritores que não utilizam, evitando vazamentos de recursos.

7. Sincronização com `wait()`

- O processo pai espera a finalização de todos os filhos para manter a sincronização e evitar zumbis.

4 Conclusão

A implementação de um Shell de comandos em linguagem C proporcionou uma compreensão prática e aprofundada dos principais mecanismos de controle de processos, manipulação de entrada e saída, e comunicação entre processos no ambiente Unix/Linux. Durante o projeto, foi possível aplicar na prática conceitos como criação de processos com `fork()`, execução de programas com `execvp()` e comunicação entre processos com `pipe()`.

Foram adicionadas funcionalidades importantes, como comandos internos, execução de comandos externos, suporte à execução em background e uso de pipes para encadear comandos.

No geral, esse projeto contribuiu bastante para o entendimento de como o terminal opera por trás das interfaces gráficas, reforçando conhecimentos sobre processos, chamadas de sistema e controle de fluxo na linguagem C, de compreender o funcionamento do sistema operacional para resolver problemas mais complexos.

5 Referências

TANENBAUM, A. S. Sistemas operacionais modernos. Rio De Janeiro (Rj): Prentice-Hall Do Brasil, 2010.