



# Álgebra Linear

## Base e Mudança de Base

Camila Martins Saporetti  
([camila.saporetti@iprj.uerj.br](mailto:camila.saporetti@iprj.uerj.br))

# Base de um Espaço Vetorial

- **Definição:** Um conjunto  $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n\}$  de vetores de  $V$  será uma **base** de  $V$  se:

i)  $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n\}$  é LI

$$a\mathbf{v}_1 + b\mathbf{v}_2 + \dots + n\mathbf{v}_n = \mathbf{0}, \text{ onde } a = b = n = 0$$

ii)  $[\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n]$  é  $V$

$$a\mathbf{v}_1 + b\mathbf{v}_2 + \dots + n\mathbf{v}_n = \text{vetor genérico do espaço, Ex: } \mathbb{R}^2 = (x, y)$$

Esse conjunto gera todos os vetores de  $V$ .

# Base de um Espaço Vetorial

- **Exemplo 1:**  $V = \mathbb{R}^2$ ,  $\mathbf{e}_1 = (1, 0)$  e  $\mathbf{e}_2 = (0, 1)$
- $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\}$  é base de  $V$ , conhecida como **base canônica** de  $\mathbb{R}^2$
- O conjunto  $\{(1, 1), (0, 1)\}$  **também é uma base** de  $V = \mathbb{R}^2$ 
  - De fato, se  $(0, 0) = a(1, 1) + b(0, 1) = (a, a + b)$ , então  $a = b = 0$ 
    - Assim,  $\{(1, 1), (0, 1)\}$  é LI
  - Ainda  $[(1, 1), (0, 1)] = V$  pois dado  $\mathbf{v} = (x, y) \in V$ , temos:  $(x, y) = x(1, 1) + (y - x)(0, 1)$
  - Ou seja, todo vetor de  $\mathbb{R}^2$  é uma combinação linear dos vetores  $(1, 1)$  e  $(0, 1)$

# Base de um Espaço Vetorial

- **Exemplo 2:**  $\{(0,1), (0,2)\}$  não é base de  $\mathbb{R}^2$ , pois é um conjunto LD
  - Se  $(0,0) = a(0,1) + b(0,2)$ , então  $a = -2b$  e  $a$  e  $b$  não são zero necessariamente
- **Exemplo 3:**  $\{(1,0,0), (0,1,0), (0,0,1)\}$  é uma base de  $\mathbb{R}^3$ ?
  - Base canônica de  $\mathbb{R}^3$
  - i)  $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\}$  é LI
  - ii)  $(x, y, z) = x.\mathbf{e}_1 + y.\mathbf{e}_2 + z.\mathbf{e}_3$
- **Exemplo 4:**  $\{(1,0,0), (0,1,0)\}$  não é base de  $\mathbb{R}^3$ . Por que?
  - É LI mas não gera todo  $\mathbb{R}^3$

# Base de um Espaço Vetorial

- **Teorema:** Sejam  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n$  vetores não nulos que geram um espaço vetorial  $V$ . Então dentre esses vetores podemos extrair uma base de  $V$ .
  - Isso independe de  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n$  serem LD ou LI
- **Teorema:** Seja um espaço vetorial  $V$  gerado por um conjunto finito de vetores  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n$ .
- Então, qualquer conjunto com mais de  $n$  vetores é necessariamente LD (e, portanto, qualquer conjunto LI tem no máximo  $n$  vetores)

# Base de um Espaço Vetorial

- **Corolário:** Qualquer base de um espaço vetorial tem sempre o mesmo número de elementos. Este número é chamado *dimensão de  $V$* , e denotado por  $\dim V$
- **Exemplo 1:**  $V = \mathbb{R}^2$ :  $\dim V = 2$
- $\{(1,0), (0,1)\}$  e  $\{(1,1), (0,1)\}$  são bases de  $V$
- **Exemplo 2:**  $V = \mathbb{R}^3$ :  $\dim V = 3$
- $\{(1,0,0), (0,1,0), (0,0,1)\}$  é base de  $V$

# Base de um Espaço Vetorial

- **Exemplo 3:**  $V = M(2, 2)$ :  $\dim V = 4$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{É uma base de } V$$

# Base de um Espaço Vetorial

- **Teorema:** Qualquer conjunto de vetores LI de um espaço vetorial  $V$  de dimensão finita pode ser completado de modo a formar uma base de  $V$
- **Corolário:** Se  $\dim V = n$ , qualquer conjunto de  $n$  vetores LI formará uma base de  $V$
- **Teorema:** Se  $U$  e  $W$  são subespaços de um espaço vetorial  $V$  que tem dimensão finita, então  $\dim U \leq \dim V$  e  $\dim W \leq \dim V$ . Além disso:
  - $\dim(U + W) = \dim U + \dim W - \dim(U \cap W)$



# Base de um Espaço Vetorial

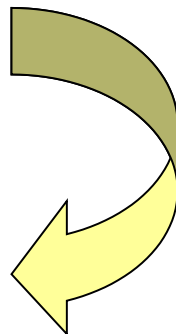
- **Teorema:** Dada uma base  $\beta = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n\}$  de  $V$ , cada vetor de  $V$  é escrito de maneira **única** como combinação linear de  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n$ .
- **Definição:** Sejam  $\beta = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n\}$  base de  $V$  e  $\mathbf{v} \in V$  onde  $\mathbf{v} = a_1\mathbf{v}_1 + \dots + a_n\mathbf{v}_n$ . Chamamos esses números  $a_i$  de coordenadas de  $\mathbf{v}$  em relação à base  $\beta$  e denotamos por:

$$[\mathbf{v}]_{\beta} = \begin{pmatrix} a_1 \\ \dots \\ a_n \end{pmatrix}$$

# Base de um Espaço Vetorial

- **Exemplo 1:**  $V = \mathbb{R}^2$
- $\beta = \{(1, 0), (0, 1)\}$
- $(4, 3) = 4 \cdot (1, 0) + 3 \cdot (0, 1)$
- Logo:

$$[(4, 3)]_{\beta} = \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix}$$



Observe que os coeficientes são representados como elementos de uma matriz coluna.

# Base de um Espaço Vetorial

- **Exemplo 2:**  $V = \mathbb{R}^2$
- $\beta = \{(1, 1), (0, 1)\}$
- $(4, 3) = x.(1, 1) + y.(0, 1) \Rightarrow x=4 \text{ e } y=-1$
- Logo:

$$[(4, 3)]_{\beta} = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \end{pmatrix}$$

# Base de um Espaço Vetorial

- **Exemplo 3:** Observe que a ordem dos elementos de uma base influi na matriz das coordenadas de um vetor em relação à esta base
- $V = \mathbb{R}^2$
- $\beta_1 = \{(1, 0), (0, 1)\}$  e  $\beta_2 = \{(0, 1), (1, 0)\}$

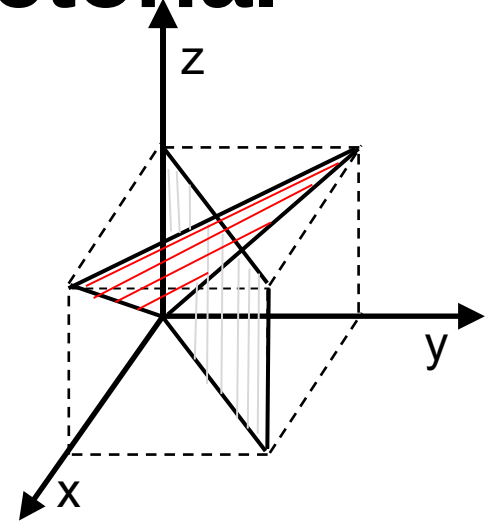
$$[(4, 3)]_{\beta_1} = \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix} \quad [(4, 3)]_{\beta_2} = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}$$

# Base de um Espaço Vetorial

- **Exemplo 4:** Considere:
  - $V = \{(x, y, z): x + y - z = 0\}$
  - $W = \{(x, y, z): x = y\}$
  - Determine  $V + W$
  - $V: x + y - z = 0 \Rightarrow z = x + y$ 
    - Base:  $(x, y, z) = (x, y, x + y) = x \cdot (1, 0, 1) + y \cdot (0, 1, 1)$
    - Logo: Base =  $[(1, 0, 1), (0, 1, 1)]$
  - $W: x = y$ 
    - Base:  $(x, y, z) = (y, y, z) = y \cdot (1, 1, 0) + z \cdot (0, 0, 1)$
    - Logo: Base =  $[(1, 1, 0), (0, 0, 1)]$

# Base de um Espaço Vetorial

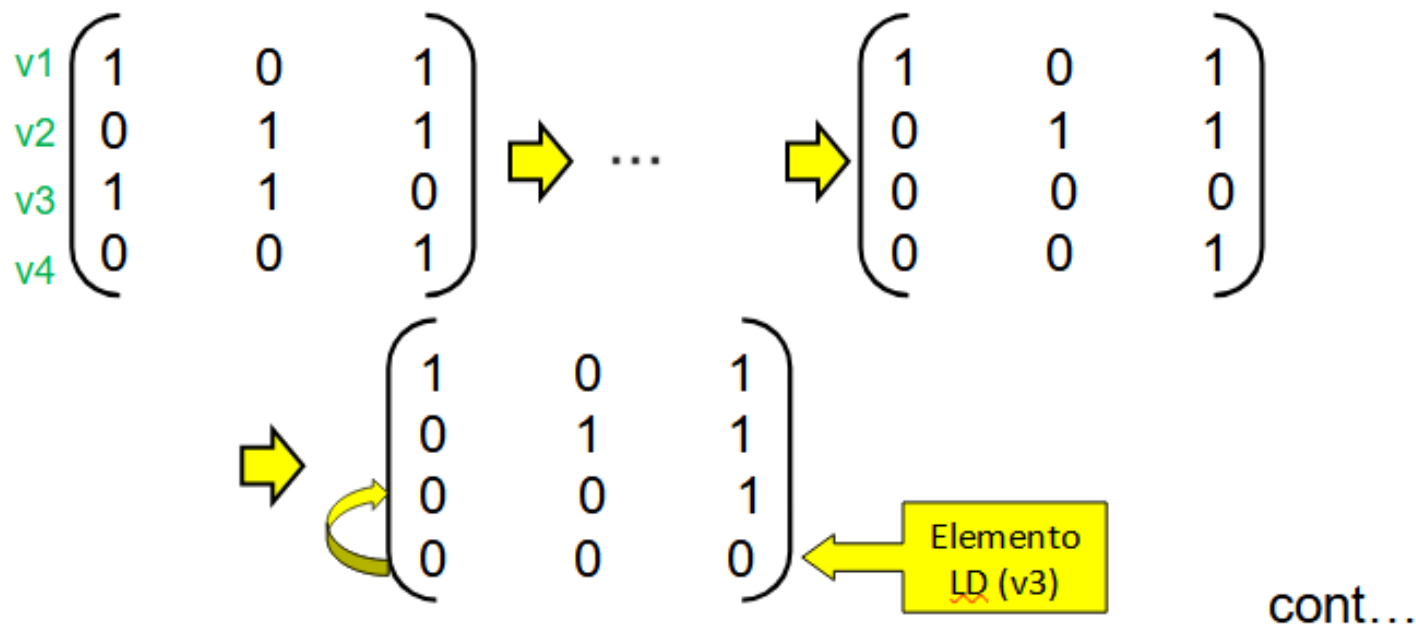
- **Exemplo 4:** (cont..)
- Como:
- $V = [(1, 0, 1), (0, 1, 1)]$
- $W = [(1, 1, 0), (0, 0, 1)]$
- Então  $V + W = [(1,0,1), (0,1,1), (1,1,0), (0,0,1)]$
- Mas espera-se que o resultado esteja no  $\mathbb{R}^3$ , logo essa base deve ter algum elemento LD



cont...

# Base de um Espaço Vetorial

- **Exemplo 4:** (cont..)
- Vamos escalonar....



# Base de um Espaço Vetorial

- **Exemplo 4:** (cont..)
  - Logo  $V + W = [(1,0,1), (0,1,1), (0,0,1)]$
  - Assim,  $V + W = \mathbb{R}^3$
  - $\dim \mathbb{R}^3 = \dim V + \dim W - \dim(V \cap W)$
  - $V \cap W = ??$



# Base de um Espaço Vetorial

- **Exemplo 4:** (cont..)
- $V \cap W = \{(x,y,z); x + y - z = 0 \text{ e } x = y\}$ 
  - = Resolva o sistema...
  - =  $\{(x,y,z); x = y = z/2\}$
  - =  $[(1, 1, 2)]$
- $\dim(V \cap W) = 1$
- $\dim \mathbb{R}^3 = \dim V + \dim W - \dim(V \cap W)$
- $\dim \mathbb{R}^3 = 2 + 2 - 1 = 3$ 
  - Como esperado....

# Mudança de Base - Exemplo

- Sejam as bases  $\beta = \{(2, -1), (3, 4)\}$  e  $\beta' = \{(1, 0), (0, 1)\}$  de um espaço  $V$
- Dado o vetor  $(x, y)$  de  $V$  como ele seria descrito em função das bases  $\beta$  e  $\beta'$ ?
- Em relação à base  $\beta \Rightarrow (x, y) = z(2, -1) + w(3, 4)$
- Em relação à base  $\beta' \Rightarrow (x, y) = x(1, 0) + y(0, 1)$
- E se quisermos descrever a base  $\beta'$  em função da base  $\beta$ ? Como ficaria?
- $\beta' \Rightarrow (x, y) = x(1, 0) + y(0, 1)$

(a)  $(1,0) = a(2,-1) + b(3,4) \Rightarrow$  Quem é  $a$  e  $b$ ?

- $a = 4/11$  e  $b = 1/11 \Rightarrow (1,0) = 4/11(2,-1) + 1/11(3,4)$

(b)  $(0,1) = c(2,-1) + d(3,4) \Rightarrow$  Quem é  $c$  e  $d$ ?

- $c = -3/11$  e  $d = 2/11 \Rightarrow (0,1) = -3/11(2,-1) + 2/11(3,4)$
- Note que  $(x,y)$  relação à base  $\beta \Rightarrow (x,y) = z(2,-1) + w(3,4)$
- Então,  $z(2,-1) + w(3,4) = x(4/11(2,-1) + 1/11(3,4)) + y(-3/11(2,-1) + 2/11(3,4))$

# Mudança de Base - Exemplo

- Continuando...
- $z(2, -1) + w(3, 4) = x(\frac{4}{11}(2, -1) + \frac{1}{11}(3, 4)) + y(\frac{-3}{11}(2, -1) + \frac{2}{11}(3, 4))$
- Da equação acima temos que...
- $z = \frac{4x}{11} - \frac{3y}{11}$
- $w = \frac{1x}{11} + \frac{2y}{11}$
- Na notação de matriz temos...
- $\begin{bmatrix} z \\ w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4/11 & -3/11 \\ 1/11 & 2/11 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$

# Mudança de Base

- Sejam  $\beta = \{\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_n\}$  e  $\beta' = \{\mathbf{w}_1, \dots, \mathbf{w}_n\}$  duas bases ordenadas de um mesmo espaço vetorial  $V$
- Dado o vetor  $\mathbf{v} \in V$ , podemos escrevê-lo como:
  - $\mathbf{v} = x_1 \mathbf{u}_1 + \dots + x_n \mathbf{u}_n$
  - $\mathbf{v} = y_1 \mathbf{w}_1 + \dots + y_n \mathbf{w}_n$

(1)

# Mudança de Base

- Como podemos relacionar as coordenadas de  $\mathbf{v}$  em relação à base  $\beta$

$$[\mathbf{v}]_{\beta} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

- com as coordenadas do mesmo vetor  $\mathbf{v}$  em relação à base  $\beta'$

$$[\mathbf{v}]_{\beta'} = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

# Mudança de Base

- Já que  $\{\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_n\}$  é base  $(\beta)$  de  $V$ , podemos escrever os vetores  $\mathbf{v}$  e  $\mathbf{w}$  como combinação linear dos  $\mathbf{u}_j$ , isto é: (Lembrando que  $\mathbf{v} = y_1 \mathbf{w}_1 + \dots + y_n \mathbf{w}_n$ )

$$\left\{ \begin{array}{l} \mathbf{w}_1 = a_{11} \mathbf{u}_1 + a_{21} \mathbf{u}_2 + \dots + a_{n1} \mathbf{u}_n \\ \mathbf{w}_2 = a_{12} \mathbf{u}_1 + a_{22} \mathbf{u}_2 + \dots + a_{n2} \mathbf{u}_n \\ \dots\dots\dots \\ \mathbf{w}_n = a_{1n} \mathbf{u}_1 + a_{2n} \mathbf{u}_2 + \dots + a_{nn} \mathbf{u}_n \end{array} \right. \quad (2)$$

- Substituindo (2) em (1):
- $\mathbf{v} = y_1 \mathbf{w}_1 + \dots + y_n \mathbf{w}_n = y_1 (a_{11} \mathbf{u}_1 + \dots + a_{n1} \mathbf{u}_n) + \dots + y_n (a_{1n} \mathbf{u}_1 + \dots + a_{nn} \mathbf{u}_n) = \mathbf{u}_1 (a_{11} y_1 + \dots + a_{1n} y_n) + \dots + \mathbf{u}_n (a_{n1} y_1 + \dots + a_{nn} y_n)$

# Mudança de Base

- Mas  $\mathbf{v} = x_1 \mathbf{u}_1 + \dots + x_n \mathbf{u}_n$ , e como as coordenadas em relação a uma base ( $\beta$ ) são únicas temos:
  - $\mathbf{v} = x_1 \mathbf{u}_1 + \dots + x_n \mathbf{u}_n = \mathbf{u}_1(a_{11}y_1 + \dots + a_{1n}y_n) + \dots + \mathbf{u}_n(a_{n1}y_1 + \dots + a_{nn}y_n)$
  - $x_1 = a_{11}y_1 + \dots + a_{1n}y_n$
  - .....
  - $x_n = a_{n1}y_1 + \dots + a_{nn}y_n$
- Ou, em forma matricial

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

# Mudança de Base

- Isso é denotado por:

$$[I]_{\beta}^{\beta'} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

- Temos:

$$[\mathbf{v}]_{\beta} = [I] [\mathbf{v}]_{\beta'}$$

$$[I]_{\beta}^{\beta'} \Rightarrow \text{Matriz de mudança da base } \beta' \text{ para a base } \beta$$



# Mudança de Base

- Observe que, encontrando  $[I]_{\beta}^{\beta'}$ , podemos encontrar as coordenadas de qualquer vetor  $\mathbf{v}$  em relação à base  $\beta$ , multiplicando a matriz pelas coordenadas de  $\mathbf{v}$  na base  $\beta'$

# Mudança de Base

- Exemplo: Sejam  $\beta = \{(2, -1), (3, 4)\}$  e  $\beta' = \{(1, 0), (0, 1)\}$  bases de  $\mathbb{R}^2$ :

$$[I]_{\beta}^{\beta'} = ?$$

- $w_1 = (1, 0) = a_{11}(2, -1) + a_{21}(3, 4) = (2a_{11} + 3a_{21}, -a_{11} + 4a_{21})$

- $\Rightarrow 2a_{11} + 3a_{21} = 1 \quad \text{e} \quad -a_{11} + 4a_{21} = 0$

- $\Rightarrow a_{11} = 4a_{21} \Rightarrow a_{21} = 1/11 \text{ e } a_{11} = 4/11$

- $w_2 = (0, 1) = a_{12}(2, -1) + a_{22}(3, 4) = (2a_{12} + 3a_{22}, -a_{12} + 4a_{22})$

- $\Rightarrow 2a_{12} + 3a_{22} = 0 \quad \text{e} \quad -a_{12} + 4a_{22} = 1$

- $\Rightarrow a_{22} = 2/11 \text{ e } a_{12} = -3/11$

$$\left\{ \begin{array}{l} w_1 = a_{11}u_1 + a_{21}u_2 + \dots + a_{n1}u_n \\ w_2 = a_{12}u_1 + a_{22}u_2 + \dots + a_{n2}u_n \\ \dots\dots\dots \\ w_n = a_{1n}u_1 + a_{2n}u_2 + \dots + a_{nn}u_n \end{array} \right.$$

# Mudança de Base

- Exemplo: (cont.)

- Assim:

- $w_1 = (1,0) = (4/11)(2,-1) + (1/11)(3,4)$

- $w_2 = (0,1) = (-3/11)(2,-1) + (2/11)(3,4)$

$$[I]_{\beta}^{\beta'} = \begin{pmatrix} 4/11 & -3/11 \\ 1/11 & 2/11 \end{pmatrix}$$



Linhas tornam-se  
colunas!!!

# Mudança de Base

- Exemplo: (cont.) Podemos usar essa matriz para encontrar, por exemplo,  $[\mathbf{v}]_{\beta}$  para  $\mathbf{v} = (5, -8)$

$$[(5, -8)]_{\beta} = [I]_{\beta}^{\beta'} [(5, -8)]_{\beta'}$$

$$\begin{pmatrix} 4/11 & -3/11 \\ 1/11 & 2/11 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 \\ -8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Isto é:  $(5, -8) = 4.(2, -1) + (-1).(3, 4)$

# A Inversa da Matriz Mudança de Base

- Temos  $[\mathbf{v}]_{\beta} = [I]_{\beta}^{\beta'} [\mathbf{v}]_{\beta'}$
- Um fato importante é que  $[I]_{\beta}^{\beta'}$  e  $[I]_{\beta'}^{\beta}$  são matrizes inversíveis:

$$([I]_{\beta}^{\beta'})^{-1} = [I]_{\beta'}^{\beta}$$

# A Inversa da Matriz Mudança de Base

- Exemplo:
- Do exemplo anterior, vamos calcular  $[I]_{\beta}^{\beta'}$  a partir de  $[I]_{\beta}^{\beta}$ , Note que  $[I]_{\beta}^{\beta}$  é fácil de ser calculada pois  $\beta'$  é a base canônica:
- $(2, -1) = 2.(1, 0) + (-1).(0, 1)$
- $(3, 4) = 3.(1, 0) + 4.(0, 1)$

Assim:  $[I]_{\beta'}^{\beta} = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -1 & 4 \end{pmatrix}$

Então:  $[I]_{\beta}^{\beta'} = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -1 & 4 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 4/11 & -3/11 \\ 1/11 & 2/11 \end{pmatrix}$

# Espaço Vetorial

- **Exemplo:** Considere o subespaço de  $\mathbb{R}^4$  gerado pelos vetores  $v_1 = (1, -1, 0, 0)$ ,  $v_2 = (0, 0, 1, 1)$ ,  $v_3 = (-2, 2, 1, 1)$  e  $v_4 = (1, 0, 0, 0)$
- a) O vetor  $(2, -3, 2, 2) \in [v_1, v_2, v_3, v_4]$ ?
- b) Exiba uma base para  $[v_1, v_2, v_3, v_4]$ ? Qual sua dimensão?
- c)  $[v_1, v_2, v_3, v_4] = \mathbb{R}^4$ ?

Cont.

# Espaço Vetorial

- **Exemplo:**

- a) O vetor  $(2, -3, 2, 2) \in [v_1, v_2, v_3, v_4]$ ?
- Ou seja, existem  $a, b, c, d$ , tal que:
  - $(2, -3, 2, 2) = a.(1, -1, 0, 0) + b.(0, 0, 1, 1) + c.(-2, 2, 1, 1) + d.(1, 0, 0, 0)$

$$\begin{cases} a - 2c + d = 2 \\ -a + 2c = -3 \\ b + c = 2 \\ \textcolor{red}{b + c = 2} \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & 2 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$



Cont.

# Espaço Vetorial

- **Exemplo:**
- a) O vetor  $(2, -3, 2, 2) \in [v_1, v_2, v_3, v_4]$ ?
  - Sistema admite infinitas soluções.
  - Por exemplo:  $a = 3, b = 2, c = 0, d = -1$
  - Logo, como existe solução, o vetor pertence a  $[v_1, v_2, v_3, v_4]$

Cont.

# Espaço Vetorial

- **Exemplo:**
- b) Exiba uma base para  $[v_1, v_2, v_3, v_4]$ ? Qual sua dimensão?

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ -2 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\quad} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- Com isso, descobrimos que  $v_2$  (ou  $v_3$ ) é combinação linear dos outros vetores. Logo, a base é formada por  $[v_1, v_2, v_4]$  ou  $[v_1, v_3, v_4]$ .

Cont.

# Espaço Vetorial

- **Exemplo:**

- b) Exiba uma base para  $[v_1, v_2, v_3, v_4]$ ? Qual sua dimensão?
  - Base =  $[v_1, v_2, v_4] \Rightarrow \dim = 3$
- c)  $[v_1, v_2, v_3, v_4] = \mathbb{R}^4$ ?
  - Como  $\dim \text{Base} = 3$  e  $\dim \mathbb{R}^4 = 4$ , então  $[v_1, v_2, v_3, v_4] \neq \mathbb{R}^4$

# Espaço Vetorial

- **Exemplo:** Considere o subespaço de  $\mathbb{R}^3$  gerado pelos vetores  $v_1=(1,1,0)$ ,  $v_2=(0,-1,1)$  e  $v_3=(1,1,1)$ .
- $[v_1, v_2, v_3] = \mathbb{R}^3$ ?
- $v_1=(1,1,0)$ ,  $v_2=(0,-1,1)$  e  $v_3=(1,1,1)$  é LI?

Cont.

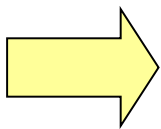
# Espaço Vetorial

- **Exemplo:** Solução 1:
- Existem  $a, b, c$  tal que:
  - $(x, y, z) = a.(1, 1, 0) + b.(0, -1, 1) + c.(1, 1, 1)$

$$a + c = x$$

$$a - b + c = y$$

$$b + c = z$$



$$a = 2x - y - z$$

$$b = x - y$$

$$c = -x + y + z$$

Ou seja, há valores para  $a, b$  e  $c$  que podem gerar qualquer vetor no  $\mathbb{R}^3$ .

Cont.

# Espaço Vetorial

- **Exemplo:** Solução 2:
- Vamos tentar escalonar:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\quad} \dots \xrightarrow{\quad} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

O que isso significa?

Significa que, com esses vetores e operações lineares, conseguimos gerar a base canônica. Logo, podemos gerar todo o  $\mathbb{R}^3$ .

# Espaço Vetorial

- $v_1=(1,1,0)$ ,  $v_2=(0,-1,1)$  e  $v_3=(1,1,1)$  é LI?

- $(0, 0, 0) = a.(1,1,0) + b.(0,-1,1) + c.(1,1,1)$

$$a + c = 0 \rightarrow a = -c$$

$$a - b + c = 0 \rightarrow -c - b + c = 0 \rightarrow -b=0 \rightarrow b=0$$

$$b + c = 0 \rightarrow b = -c$$

Logo,  $c = 0$  e  $a = 0$

São LI

# Exercícios

**1-** Quais são as coordenadas de  $x = (1, 0, 0)$  em relação a base  $\beta = \{(1, 1, 1), (-1, 1, 0), (1, 0, -1)\}$ ?



# Exercícios

**2-** Determine uma base para o seguinte espaço vetorial:

$$S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / y = 2x\}$$

# Exercícios

**3-** Sejam  $\beta = \{(1,0), (0,1)\}$  e  $\beta_1 = \{(-1,1), (1,1)\}$  bases ordenadas de  $\mathbb{R}^2$ .

a) Ache as matrizes de mudança de base  $[I]_{\beta}^{\beta_1}$

b) Quais são as coordenadas do vetor  $v = (3,-2)$  em relação as bases:

i)  $\beta$

ii)  $\beta_1$