

## Trabalho prático I

Inteligência Artificial

#### **Discente:**

Diogo Sousa AL73928 Francisco Gouveia AL74044

#### **Docente**

Professor José Paulo

Barroso de Moura Oliveira

#### Resumo

No âmbito da disciplina de Inteligência Artificial, foi realizada a etapa I do trabalho prático relacionado com o projeto de desenvolvimento de um aquário. Para este efeito, foi utilizada a ferramenta NetLogo, onde se realizou o executável requerido pelo docente, e o processador de texto, Microsoft Word 2021, para a realização do relatório de trabalho.

Este trabalho é constituído por três pilares basais, essenciais para a compreensão do trabalho. O primeiro referente à conversação e explicação entre os dois membros do grupo. Aqui através de diversas reuniões, sendo as primeiras dedicadas a brainstorming, discutiu-se o que se deveria implementar no programa, e quais seriam os métodos de trabalho e planeamento mais corretos a utilizar para este propósito. No segundo passo, o grupo separou-se em funções diferentes. Aqui há alguma divisão de tarefas, principalmente de funcionalidades, onde cada um dos membros do projeto se ocupa de diversas tarefas. Mais tarde, ainda nessa etapa, juntou-se às funcionalidades no projeto atual, e começou-se a procura por erros e melhorias que poderiam ser adicionadas. Na terceira e última etapa, existe a contextualização e redação do relatório referente, portanto, à etapa atual, pelos dois membros do grupo.

Procuramos assim explicitar e contextualizar o recetor de todos os diversos conceitos, funcionalidades e métodos. Para isso recorremos a figuras e diagramas da nossa autoria, para melhor compreensão.

## Índice

Resumo	
Introdução	
Objetivos da Etapa	
Parte 1	7
Introdução:	7
Desenvolvimento:	8
Parte 2	17
Introdução:	17
Desenvolvimento:	17
Conclusão e Notas Finais	24
Bibliografia	25
ANEXO	26

### Índice Figuras

Figura 1 - Captura de ecrã do modelo do aquário	7
Figura 2 - Captura de ecrã do aquário para visualizar as espécies dos peixes	8
Figura 3-Código usado para a criação das duas espécies	8
Figura 4-Captura de ecrã do aquário para visualizar a cor e os limites	9
Figura 5 - Excerto de código que mostra a água e os limites do aquário	9
Figura 6 - Excerto de código sobre a movimentação dos peixes	9
Figura 7 - Excerto do código da construção do obstáculo	10
Figura 7.1 – Visualização do Obstáculo	11
Figura 8 - Capturas de ecrã que representam como funciona a sujidade do aquário	11
Figura 9 - Excerto de código que representa como funciona a sujidade no aquário	12
Figura 10 - Captura de ecrã que mostra os dois botões	12
Figura 11 - Deslizadores que geram o número dos peixes de cada espécie	13
Figura 12 - Captura de ecrã de como funciona o gráfico que mostra a quantidade de peixes de cada espécie	
Figura 13 - Captura de ecrã quando o botão "Feed" é acionado e o excerto do código que cria a comida	
Figura 14 - Captura de ecrã de comportamento da comida	14
Figura 15- Excerto do código que mostra o movimento da comida	15
Figura 16- Excerto de código que mostra como os peixes comem a comida	15
Figura 17- Captura de ecrã que mostra a idade dos peixes	16
Figura 18- Excerto de código que mostra como foi feita a idade dos peixes	16
Figura 19- Excerto de código que mostra como aumenta a idade dos peixes e como el falecem	
Figura 20- Excerto de Código, com a variável com terminação _num	17
Figura 21- Excerto de Código com ambos os botões para adicionar peixes de forma singular	17
Figura 22 -Excerto de código que tem como função a limpeza do aquário	17
Figura 23 – Excerto de código que limpa a comida perdida no aquário	18
Figura 24 – Excerto de código que faz a reprodução dos peixes amarelos	18
Figura 25 – Excerto de código que mostra que quando o peixe come recebe energia n peixes vermelhos	
Figura 26 – Excerto de código que permite escolher a quantidade de comida	19
Figura 27 –Excerto de código que mostra que quando o peixe come recebe energia no peixes amarelos	
Figura 28 – Duas linhas de código que permitem desenhar caminho onde os peixes passam.	19

Figura 29- Captura do ecrã que mostra o aquário com a resistência elétrica e um deslizador que permitiu alterar a temperatura para 79°	20
Figura 30- Captura do ecrã que mostra o aquário com a resistência elétrica e um deslizador que permitiu alterar a temperatura para 37°	. 20
Figura 31 - Mostra a variação da temperatura	20
Figura 32- Excerto de código que permitiu criar a resistência elétrica e trocar a sua cor consoante a temperatura	. 20
Figura 33- Excerto de código que cria a função "graus"	20
Figura 34 -Linha de código que permite alterar a opção de reprodução ativa ou não.	21
Figura 35 – Excerto de código que faz com que os peixes morrem	22
Figura 36 – Definições do gráfico que permite mostrar a evolução da sujidade	22
Figura 37 – Excerto de código que mostra a energia ou idade em uma etiqueta no per	ixe .22
Figura 38- Linha de código que tem como objetivo a possibilidade de doenças nos peixes	. 23

#### Introdução

É verdade que não há definição consensual sobre o conceito de Inteligência Artificial. Até podemos ir mais longe e afirmar com grande causalidade que dentro da Engenharia Informática a inteligência artificial deve ser dos ramos, que, ao mesmo tempo, é tão importante quanto a sua incompreensão. Como disse o grande teórico americano, Roger Schank: "Mesmo os praticantes de IA estão de certo modo confusos em relação ao que Inteligência Artificial é realmente.". Isto, na nossa opinião, deve-se, em grande parte, ao facto de que o conceito de Inteligência Artificial é acompanhado de dois conceitos muito complexos e trabalhosos de se definir: Inteligência, e Artificial.

Podemos afirmar que Inteligência, tem sido ao longo da nossa história definida de formas diferentes. Esta depende imenso das doutrinas a que se rege o autor que se atreve a definir inteligência. No entanto, de uma forma comum e vulgar, podemos dizer que se classifica como a capacidade de alguém/algo para lógica, abstração, compreensão, autoconhecimento e raciocínio, conceitos estes que estão também muito presentes em inteligência artificial, como iremos mais a diante ver.

Recorrendo então à definição de inteligência, e munindo-nos de diversas obras redigidas pelos teoristas e engenheiros da área, podemos chegar a algo próximo de definição, pelos termos convencionais: A Inteligência Artificial é a capacidade de dispositivos eletrônicos operarem com uma lógica que remete ao raciocínio. Ou seja, dispositivos criados pelo homem que possam desempenhar determinadas funções sem a interferência humana. Este conceito é até evidenciado no ecossistema que criamos, para esta presente etapa.

Neste trabalho propomos assim, para além do que o Docente requer, tentar compreender melhor estes conceitos complexos, de Inteligência Artificial, através deste trabalho.

#### Objetivos da Etapa

#### Parte 1

#### Introdução:

Neste primeiro trabalho prático foi proposto a realização de um modelo *NetLogo* que permita simular um ecossistema simplificado, onde os agentes, são representados por peixes dentro de um habitáculo – neste caso um aquário. Dentro deste habitáculo, certas condições têm de ser cumpridas, nomeadamente: os peixes comerem, deixarem lixo, e o habitáculo ir-se degradando. Para além disso os peixes não se podem mover livremente e necessitam de estar encapsulados dentro dos limites da janela de visualização.

Este trabalho foi dividido em duas fases. Numa primeira instância vamos mostrar e legendar todas as funcionalidades que a nossa simulação possui.

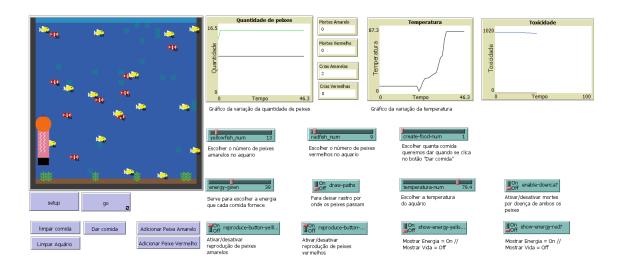


Figura 1 - Captura de ecrã do modelo do aquário

#### Desenvolvimento:

Como já referido em anteriormente, a primeira fase tem vários pontos na elaboração do projeto. Um dos primeiros pontos é a criação de espécies de "peixes-age"-variável interna referente à idade dos peixes.

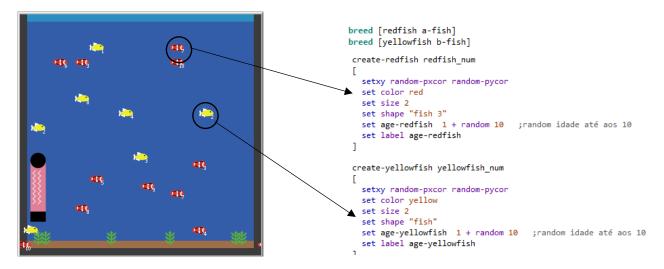


Figura 3 - Captura de ecrã do aquário para visualizar as espécies dos peixes

Figura 2-Código usado para a criação das duas espécies

Começamos por criar as duas raças (*breed*) que designamos com o nome de *redfish* e *yellowfish*. Este excerto de código que podemos visualizar em cima está ligado à ação do botão *setup*. Atribuímos nele as diferentes definições dos peixes: duas cores diferentes (*set color*), tamanho das duas raças (*set size 2*) e as texturas dos peixes (*set shape "fish"* ou "*fish 3"*). O resto do código por enquanto não é relevante e irá ser explicado quando for necessário, mais à frente no relatório.

Outro ponto fundamental requerido, para a nossa simulação, é o habitáculo ter um aspeto de aquário. Desta forma a água, que no nosso caso representa todas as *patches* de *background*, deve ter uma cor azulada. Optamos também por fazer um limite à volta do modelo sem ter o topo tapado e no fundo do aquário ter algo que aparenta ser uma camada de terra.

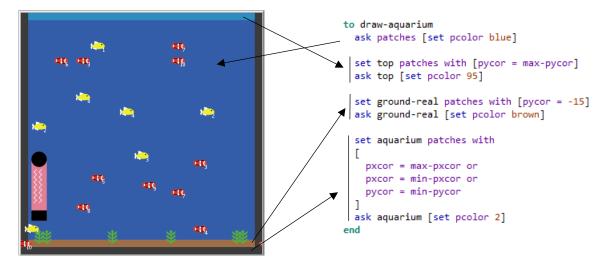


Figura 4-Captura de ecrã do aquário para visualizar a cor e os limites

Figura 5 - Excerto de código que mostra a água e os limites do aquário

Nomeamos a função de "draw-aquarium". Na primeira linha de código referimonos a todos os *patches*, e definimos a cor de fundo de azul — esta representa a água. Definimos posteriormente a cor do topo, com a ajuda da variável global *top*. Aqui colocamos a cor mais clara, e usando só os *patches* do topo, através do comando *pycor* = *maxpycor*. Depois disto, utilizando a variável global, *ground-real*, fazemos o chão, com aspeto de terra. Utilizamos coordenadas, pois deve ser ligeiramente acima das bordeiras que colocamos para o desenho do aquário em si. O passo seguinte foi desenhar as fronteiras do aquário. Utilizando a relação entre *pxcor*, *pycor*, *max-pycor*, *max-pycor* e os mínimos relativos fizemos o desenho. De notar que não desenhamos o topo, de forma a simular um aquário na vida real que não está preenchido no seu máximo.

Como já temos o aquário feito, só falta a movimentação dos peixes. A função *move* é talvez a mais complexa desta simulação. Isto deve-se ao facto de tentarmos executar com bastante precisão o movimento de um peixe na vida real.

```
to move [ dist ]
  let turn-angle (random-float 60) - 30

; if world does not wrap target patch could be nobody
  let target-patch patch-right-and-ahead turn-angle dist

ifelse target-patch != nobody and not member? target-patch obstacle
  [ rt turn-angle ]
  [ rt turn-angle - 180 ]

; turtle could still wind up outside region, so then don't move
  set target-patch patch-right-and-ahead 0 dist
  if target-patch != nobody and not member? target-patch obstacle
  [ fd dist ]
end
```

Figura 6 - Excerto de código sobre a movimentação dos peixes

A função tem como parâmetro uma distância. Essa distância, no nosso caso, tem um valor *default* de um. São definidas as seguintes variáveis:

- 1. *Turn Angle*: refere-se a um *random float* entre 0 e 60, que é subtraído por 30. No nosso caso imaginemos que estes valores são graus.
- 2. Target Patch: esta variável vai armazenar o patch que está a um certo "turn-angle" e à distância de um, ou seja, o turtle atual vai olhar na direção de um angulo que foi aleatoriamente escolhido no ponto um. Após isto, irá verificar se, a um patch de distância, se encontra lá algo.

No primeiro bloco *IfElse*, se o *patch* que definimos antes, *target-patch*, não for alguém (ou seja, ninguém, falando de forma vulgar) e se não for um membro do obstáculo, então ele irá fazer um *right-turn* (*rt* no código) com o ângulo que foi aleatoriamente gerado anteriormente no ponto um. Se isso não acontecer, ou seja: se for alguém ou um obstáculo, então ele irá fazer o *turn-right* só que com uma subtração de 180 graus. Ou seja, vira no sentido oposto do primeiramente definido. O segundo bloco IfElse, serve para no caso de existir algum peixe que dê *spawn* fora do obstáculo, assim que se detete uma border, então irá ficar parado nessa zona, não interferindo com nada que seja dentro do habitáculo.

Por fim, agora na Figura 7, é criado um obstáculo. Criou-se essa funcionalidade para que quando o peixe batesse nos limites do aquário, existisse uma entidade padronizada para podermos efetuar o controlo de comportamento após esse evento.

```
to draw-obstacle
  set obstacle patches with
[
    pxcor = max-pxcor or
    pxcor = min-pxcor or
    pycor = 16 or
    pycor = min-pycor
]
    ask obstacle [set pcolor red]
    ask n-of num-turtles patches with [pcolor != red] [ sprout 1 [ set color red set heading random 360 ]]
end
```

Figura 7 - Excerto do código da construção do obstáculo

Como podemos ver aqui, a função é bastante simples, sendo que desenha uma fronteira quadrada vermelha. Esta tem lugar debaixo da fronteira preta que se vê na simulação. Escolhemos a cor vermelha para conseguirmos ver bem a sua construção do início do *setup procedure*, e conseguir observar melhor o controlo dela.



Figura 7.1 – Visualização do Obstáculo

Como todos os aquários ficam sujos, este não é exceção. Outro ponto fundamental neste trabalho foi a criação de sujidade, como mostra a figura abaixo:

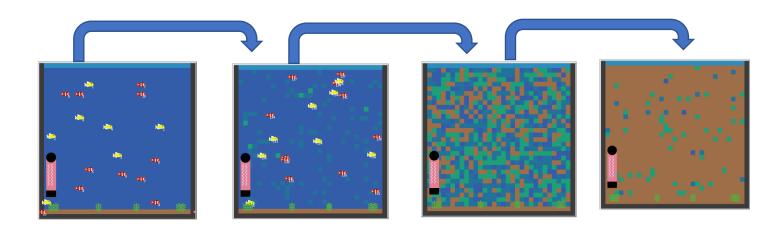


Figura 8 - Capturas de ecrã que representam como funciona a sujidade do aquário

Nesta etapa, a nossa ideia foi alterar a cor perante o aumento dos ticks que faz analogia à sujidade "ao longo do tempo". No excerto de código criamos uma função chamada *toxicity*, que tem como objetivo uma condição que pergunta a todos os *patches* e compara se a cor que está presente é o azul. Se for verdade, troca a cor (*set pcolor 94*) e assim sucessivamente com o resto das outras cores, até todas os *patches* ficarem castanhos.

```
to toxicity
  ask one-of patches
    if pcolor = blue
      set pcolor 94
  ]
  ask one-of patches
  [
    if pcolor = 94
      set pcolor 75
  ]
  ask one-of patches
    if pcolor = 75
      set pcolor
                  brown
 1
end
```

Figura 9 - Excerto de código que representa como funciona a sujidade no aquário

Mais um dos pontos do projeto foi a criação de botões, deslizadores e gráficos.

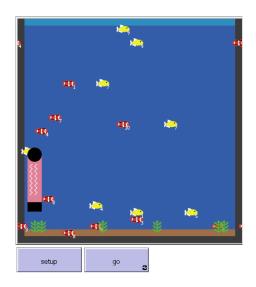


Figura 10 - Captura de ecrã que mostra os dois botões

Os primeiros botões que criamos foi o *Setup* e o *Go*. O botão *Setup* tem como objetivo limpar o ambiente, colocar a cor escolhida, que foi o azul em todas as células, criar e introduzir no mundo os agentes (como se evidencia na figura 3), etc. De uma forma resumida, todas as funções que o botão faz foram referidas em cima. Alongando o assunto, dizemos que o botão faz as *setup procedures*. O botão *Go* quando pressionado faz com que os peixes circulem no aquário de forma aleatória usando a função do movimento que já foi referida em cima (figura 6).



Figura 11 - Deslizadores que geram o número dos peixes de cada espécie

Criamos dois deslizadores que permitem definir o número de peixes de cada espécie. A implementação desta funcionalidade no código acaba por ser fácil. Bastou colocar o nome do deslizador na frente do "*create-readfish*" como designado na figura 3.

Foi feito um gráfico que permite visualizar a evolução das populações de peixes.

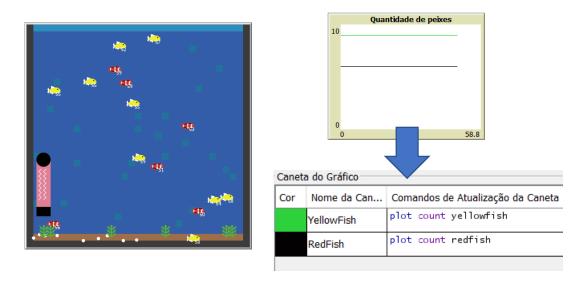


Figura 12 - Captura de ecrã de como funciona o gráfico que mostra a quantidade de peixes de cada espécie

A criação do gráfico é um processo simples. Colocamos o "plot count" dos peixes amarelos e dos vermelhos e através disso ele contabiliza todos os peixes. Coloca os peixes amarelos como linha verde no gráfico enquanto os peixes vermelhos ficam com a linha preta, gerando assim a contagem pretendida.

Como último ponto, criamos um botão chamado "Feed" que serve para alimentar os peixes.

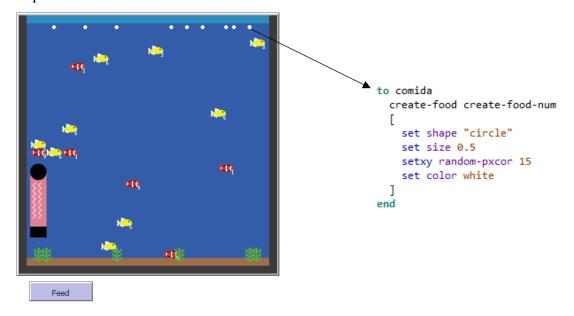


Figura 13 - Captura de ecrã quando o botão "Feed" é acionado e o excerto do código que cria a comida

O excerto de código acima cria a comida como um agente branco, redondo e em lugares aleatoriamente gerados, mas apenas com o mesmo ponto no eixo das ordenadas. Quando o botão é acionado deposita uma quantidade de agentes *comida* na parte superior do aquário.

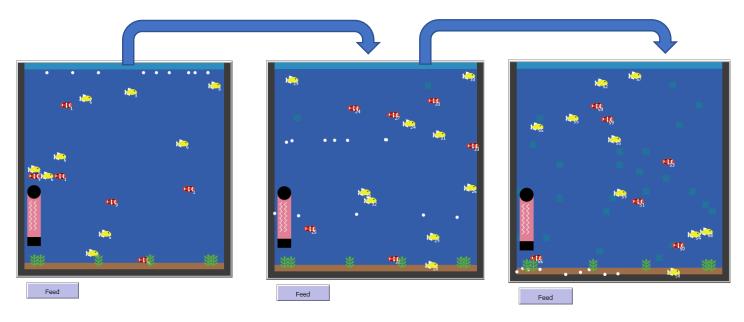


Figura 14 - Captura de ecrã de comportamento da comida

A comida deposita-se gradualmente em direção ao fundo do aquário e os peixes podem deslocar-se em direção à superfície para se alimentarem como ilustram as figuras em cima, ou aproveitar a comida que permanece no fundo do aquário.

O movimento da comida é do tipo "zig-zag" na vertical, e foi elaborada com a seguinte função

```
to move-food [dist ]
  set heading 180
  let turn-angle (random-float 60) - 30

; if world does not wrap target patch could be nobody
  let target-patch patch-right-and-ahead turn-angle dist

ifelse target-patch != nobody and not member? target-patch ground
  [ rt turn-angle]
  [ rt turn-angle - 0 ]

; turtle could still wind up outside region, so then don't move
  set target-patch patch-right-and-ahead 0 dist
  if target-patch != nobody and not member? target-patch ground
  [ fd dist ]
end
```

Figura 15- Excerto do código que mostra o movimento da comida

A função "move-food" funciona de forma igual ao movimento dos peixes que foi referido na figura 6. A única diferença é que nos blocos *ElseIf* referimo-nos ao obstáculo como *ground*, já que é uma localização diferente. Para além disso, se bater, em vez de ir no sentido oposto, fica no mesmo. Isto tem o propósito de quando a comida chega ao fundo, permanece lá.

E assim sendo, criamos uma função que está situada no botão "GO" para que cada espécie consiga comer a comida que depositamos a partir da parte superior do aquário.

```
to yellowfish-eat

ask yellowfish

[
ask food-here
[
die

]
end

to redfish-eat
ask redfish

[
die

die

to redfish-eat
ask redfish

[
die

ask food-here
[
die

]
]
end
```

Figura 16- Excerto de código que mostra como os peixes comem a comida

Com estas duas funções, quando a comida e o peixe estiverem na mesma célula, usamos a função "die" para eliminar a comida, realizando assim a simulação que o peixe a comeu.

Por fim, executamos uma variável que representa a idade dos peixes, para que, quando se exceder um determinado tick, os peixes morram naturalmente.

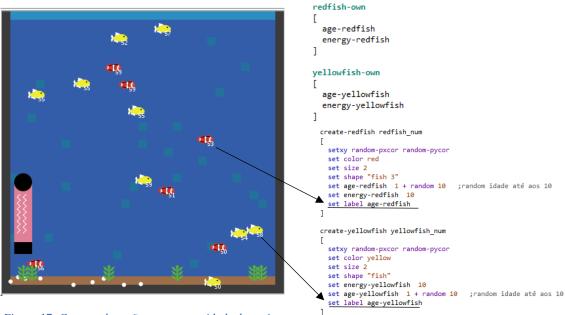


Figura 17- Captura de ecrã que mostra a idade dos peixes

Figura 18- Excerto de código que mostra como foi feita a idade dos peixes

Para esse efeito, criou-se as variáveis internas de cada *breed*, a idade e a energia (discutiremos mais à frente o propósito da variável *energy*). Usamos no botão *Setup o* "set age-redfish/yellowfish 1 + random 10. Isto tem a finalidade de os peixes criados inicialmente tenham uma idade que não seja igual para todos, somando o valor 1 a um valor aleatório entre 0 e 10 que será mostrado debaixo de cada peixe, através da *label* que criamos. Por fim efetuamos o aumento de idade em relação ao aumento dos *ticks*.

```
ask redfish
[
  move 1
  set age-redfish (age-redfish + 1)
  set label round age-redfish
  if age-redfish = 300
[
    set count_red-death count_red-death + 1
    die
]
```

Figura 19- Excerto de código que mostra como aumenta a idade dos peixes e como eles falecem

Ao colocar esta função no botão "GO" sempre que avançar um tick ele aumenta a sua idade no valor de um. Isto é feito através do " $set\ age-redfish\ (age-redfish\ +\ 1)$ ". Quando os peixes chegam à idade 300 acabam por falecer.

#### Parte 2 Introdução:

Na segunda fase de implementação, pretende-se aumentar o grau de dificuldade do trabalho. Aqui, ao contrário da primeira parte, pretende-se que os discentes utilizem a sua criatividade para adicionar elementos ao aquário. No nosso trabalho adicionamos alguns elementos.

#### Desenvolvimento:

#### 1. Número de peixes a dar spawn:

Para este efeito, utilizamos um *slider*. Cada um destes tem uma variável associada, com terminação *num*, que depois é inserida no lugar da criação dos peixes.

```
yellowfish_num 29

Escolher o número de peixes amarelos no aquario

Create-redfish redfish_num

[
setxy random-pxcor random-pycor set color red set size 2 set shape "fish 3" set age-redfish 1 + random 10 ; random idade até aos 10 set energy-redfish 17

]
```

Figura 20- Excerto de Código, com a variável com terminação \_num.

#### 2. Adicionar singularmente um peixe:

Para este efeito, criamos um botão, tanto para peixes vermelhos como para peixes amarelos, onde tem o código da Figura 20.

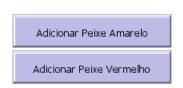


Figura 21- Excerto de Código com ambos os botões para adicionar peixes de forma singular.

#### 3. Limpar Aquário:

Para esta funcionalidade, utilizamos *reverse-engineering*, para contradizer o efeito da toxicidade. Questionamos todos os *patches*, e os que tiverem cor que não seja azul, colocamo-la a azul.

```
to clean-tank
   ask patches
[
   if pcolor = 94 or pcolor = 75 or pcolor = brown
   [
      set pcolor blue
   ]
]
```

Figura 22 -Excerto de código que tem como função a limpeza do aquário

#### 4. Limpar Comida:

Para este efeito, simplesmente temos uma função associada a um botão, que pede a todos os agentes do tipo *comida*, que sejam eliminados.

```
to clean-food
  ask food [die]
end
```

Figura 23 – Excerto de código que limpa a comida perdida no aquário

#### 5. Reprodução:

Quando dois peixes da mesma espécie se tocam, reproduzem um peixe do mesmo tipo. Isto é feito através da função *hatch*. Estes peixes precisam de um mínimo de energia para se reproduzirem. O propósito disto, será explicado no próximo ponto. Para além disto, também se

```
to reproduce-yellow
yellowfish-eat
ask yellowfish
[
    if any? yellowfish-on patch-ahead 1 and energy-yellowfish > 15
    [
        set energy-yellowfish energy-yellowfish - 5
        hatch 1
    [
        set count_yel-mating count_yel-mating + 1
    ]
]
end
```

Figura 24 – Excerto de código que faz a reprodução dos peixes amarelos

utiliza uma variável para a contagem das crias – *count\_yel-mating*; os peixes perdem energia por acasalarem.

#### 6. Energia como internal value:

Esta variável decidiu-se implementada para impedir ıım problema grave que se encontrou depois de alguma experimentação. peixes quando se tocam, reproduzem-se. Se um peixe se reproduzir então, ele olhará automaticamente para frente para verificar se é da mesma espécie e se

```
ser to redfish-eat
ask redfish
um [
if any? food-here
rou [
set energy-redfish energy-redfish + 2
ão. ]
ask food-here
am, [
die
se ]
ará end
```

Figura 25 – Excerto de código que mostra que quando o peixe come recebe energia nos peixes vermelhos

pode se reproduzir. Isto faz com que, quando um acasalamento aconteça se tornem exponencialmente incontroláveis, dando *crash* no programa. Para isto precisamos de controlar através de uma variável. Quando um peixe nasce então terá sempre valor de energia inferior ao necessário para acasalar. Precisa também

necessariamente de comer. Isto é feito através da variável *energy-yellowfish* da Figura 24 e da função *yellowfish/redfish-eat*.

#### 7. Selecionar quantidade de comida:

Indica-se, da mesma forma que na quantidade de peixes criados, através de um *slider*, a quantidade de comida que queremos criar na função.

```
to comida
  create-food create-food-num
[
   set shape "circle"
   set size 0.5
   setxy random-pxcor 15
   set color white
]
end
```

Figura 26 – Excerto de código que permite escolher a quantidade de comida

#### 8. Energia selecionada por comida:

Indica-se da mesma forma que a figura anterior, Figura 26, quanta energia queremos colocar por unidade de comida (energy-given) criada na função yellowfish/redfish-eat. Assim desta forma podemos experimentar ver a evolução dos nascimentos e mortes dos peixes.

```
to yellowfish-eat
   ask yellowfish
[
    if any? food-here
   [
      set energy-yellowfish energy-yellowfish + energy-given
   ]
   ask food-here
   [
      die
   ]
   ]
end
```

Figura 27 – Excerto de código que mostra que quando o peixe come recebe energia nos peixes amarelos

#### 9. Desenhar caminhos:

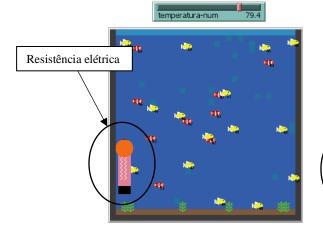
Para esta funcionalidade utilizamos um *switch*, que alterna entre colocar a *pen-down*, ou *pen-up*. Além disso, para funcionar corretamente também adicionamos a prioridade "*pen*" à lista de variáveis internas das *turtles*. Utilizou-se um ciclo *IfElse* para o efeito.

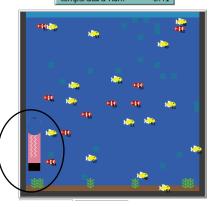
```
turtles-own [pen]
ifelse draw-paths [ pen-down ] [ pen-up ]
```

Figura 28 – Duas linhas de código que permitem desenhar caminho onde os peixes passam.

#### 10. Temperatura da Água:

Criou-se um agente chamado *temperatura*. Este agente é mais tarde invocado no gráfico para ser monitorizado. Usamos uma resistência elétrica que mantém a temperatura da água no valor desejado.





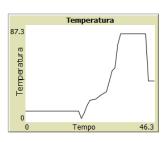


Figura 31 - Mostra a variação

da temperatura

Figura 29- Captura do ecrã que mostra o aquário com a resistência elétrica e um deslizador que permitiu alterar a temperatura para 79°

Figura 30- Captura do ecrã que mostra o aquário com a resistência elétrica e um deslizador que permitiu alterar a temperatura para 37°

Como podemos verificar nas figuras acima, podemos através dos deslizadores a temperatura que idealizámos para o nosso aquário, trocando a cor da resistência elétrica consoante as temperaturas escolhidas. O gráfico da temperatura muda consoante alteração da mesma.

```
create-resistencial 1
[
setxy -14 -4
set size 3
set shape "circle"
set color blue

if temperatura-num < 10 and temperatura-num >= 0 [set color 89
ask redfish[
    set count_red-death count_red-death + 1
    die ]
]
if temperatura-num < 50 and temperatura-num > 11[set color blue]
if temperatura-num < 70 and temperatura-num > 71[set color green]
if temperatura-num < 90 and temperatura-num > 91[set color 25]
if temperatura-num = 101 and temperatura-num > 91[
    ask redfish[
        set count_red-death count_red-death + 1
        die ]
    ask yellowfish [
        set count_vellow-death count_yellow-death + 1
        die ]
    set color 12
    ]
]
set color 12
]
```

```
to graus
  create-temperatura temperatura-num
[
  set shape "temperatura"
   set temperaturas-grafico temperatura-num
]
end
```

Figura 33- Excerto de código que cria a função "graus"

Figura 32- Excerto de código que permitiu criar a resistência elétrica e trocar a sua cor consoante a temperatura

A função *drawn-resistencias* serve para colocar a resistência elétrica no aquário e escolhendo as suas características, logo abaixo dessa função temos o *create-resistencia1* que faz a criação de um círculo na parte superior da resistência com o objetivo de mudar as cores perante a troca de temperatura. No final do código temos uma função que caso a temperatura da água seja superior a 91 graus todos os peixes do aquário não aguentam com o calor e acabam por falecer. Devido ao facto de os peixes amarelos terem melhores condições para viver em águas frias comparativamente aos peixes vermelhos, se o termómetro descer para baixo dos 10 graus os peixes vermelhos não irão resistir. Enquanto à figura 24, o excerto de código lá presente é uma função que faz com que o gráfico da figura 22 troque consoante a temperatura do aquário.

#### 11. Reprodução ativada:

Para esta funcionalidade utilizou-se ifelse reproduce-button-red[reproduce-red][] um esquema similar ao do Ponto 9. Um bloco de código *IfElse*, de *Figura 34 - Linha de código que permite alterar a opção de reprodução ativa ou não* forma a podermos alternar se queremos a reprodução ativa ou não. Invoca-se também, consequentemente, as funções de reprodução respetivas aos dois tipos de *breed*.

#### 12. Número de Crias:

Utilizou-se um monitor, para esta funcionalidade. Esse monitor está relacionado com a variável *count\_yel-mating* ou *count\_red-mating*. Assim, sempre que existir um nascimento, será contabilizado pelo monitor. Podemos ver essa variável na Figura 24.

#### 13. Número de Mortes:

Utilizou-se a mesma metodologia que a utilizada no Ponto 12. Se o peixe tiver mais de 300 ticks, morre. Logo fazemos nesse local uma contagem para detetar a morte do peixe.

```
ask yellowfish
[
  move 1
  set energy-yellowfish(energy-yellowfish - 1)
  set age-yellowfish (age-yellowfish + 1)
  set label round energy-yellowfish
  ifelse reproduce-button-yelllow[reproduce-yellow][]
  if age-yellowfish = 300
  [
    set count_yellow-death count_yellow-death + 1
    die
  ]
  ifelse draw-paths [ pen-down ] [ pen-up ]
]
ask food [move-food 1]
  tick
end
```

Figura 35 – Excerto de código que faz com que os peixes morrem

#### 14. Gráfico de Toxicidade:

O gráfico de toxicidade está associado ao seguinte comando:

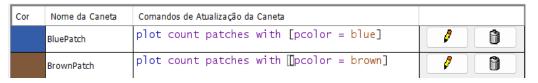


Figura 36 – Definições do gráfico que permite mostrar a evolução da sujidade

Este serve para se contabilizar todas as *patches* da simulação. Quando elas ficarem com a cor castanha, significa que a toxicidade chegou ao topo da sua cadeia. Sendo assim, o gráfico irá contar essas *patches*.

#### 15. Mostrar Energia ou Vida:

Para melhor visualização criou-se este switch. Dentro da função go, anteriormente explicada, temos o bloco IfElse, que é responsável por isto. Se o botão for acionado, irá executar um bloco. Se não se verificar, origina o bloco seguinte. Em ambos os blocos estão labels que são diferentes na variável que apresentam. Essas variáveis referem-se às duas internal variables dos peixes.

```
ifelse show-energy-red?
[ set label energy-redfish
   set label-color orange
]
[ set label age-redfish
   set label-color black
]

ifelse reproduce-button-red[reproduce-red][]
if age-redfish = 300
[
```

Figura 37 – Excerto de código que mostra a energia ou idade em uma etiqueta no peixe

#### 16. Ativar desativar mortes por doença:

Para esta funcionalidade foi criado um switch de nome *enable-doença*. Este está ligado a um bloco *ifElse*, que se for verificado, coloca um dos peixes a meter a idade aleatória entre os 250 e 300. Ora se acontece que chega a 300, o peixe morre.

```
ifelse enable-doenca? [ask one-of redfish [set random-death-redfish random 1000]][]
```

Figura 38- Linha de código que tem como objetivo a possibilidade de doenças nos peixes

#### Conclusão e Notas Finais

Com o desenvolvimento terminado, pretendemos agora sintetizar os objetivos, e fornecer algumas notas adicionais.

Neste trabalho, separado em seis capítulos, podemos dizer com convicção que os objetivos colocados pelo docente foram completados com sucesso. Em primeiro lugar, obtivemos conhecimentos importantes e essenciais para a esférica teórica da Unidade Curricular. Isto graças em parte à pesquisa aprofundada que realizamos para tentar contextualizar o melhor possível o leitor, tal como, graças ao material fornecido pelo Docente da Unidade Curricular. Em segundo lugar, e em último, mas não menos importante achamos que a nossa simulação tem os elementos requeridos pelo professor:

- 1. Os peixes mexem-se dentro de um habitáculo, que simula um aquário;
- 2. O estado do habitáculo evolui, dependendo de certas condições;
- 3. A direção dos peixes é aleatória;

Assim sendo, concluímos este trabalho com um sentido de realização, podendo assim, todos os membros do grupo, dizer que, tanto o relatório como os assuntos discutidos nele, foram de grande importância, e que certamente contribuirão de forma positiva, para futuros projetos, tanto na Unidade Curricular presente, como no resto da vida académica que provirá.

#### Bibliografia

Novak, M. and Wilensky, U. (2011). NetLogo Fish Tank Genetic Drift model. <a href="http://ccl.northwestern.edu/netlogo/models/FishTankGeneticDrift">http://ccl.northwestern.edu/netlogo/models/FishTankGeneticDrift</a>. Center for Connected Learning and Computer-Based Modeling, Northwestern University, Evanston, IL.

Wilensky, U. (1999). NetLogo. <a href="http://ccl.northwestern.edu/netlogo/">http://ccl.northwestern.edu/netlogo/</a>. Center for Connected Learning and Computer-Based Modeling, Northwestern University, Evanston, IL.

Desconhecido. (n.d.). *netlogo: asking turtles-on patch-here whether breed is the same - Stack Overflow*. Retrieved October 23, 2022, from <a href="https://stackoverflow.com/questions/43499886/netlogo-asking-turtles-on-patch-here-whether-breed-is-the-same">https://stackoverflow.com/questions/43499886/netlogo-asking-turtles-on-patch-here-whether-breed-is-the-same</a>

Coelho, Helder. (1995). Inteligência artificial em 25 lições.

Rich, Elaine., & Knight, Kevin. (1994). Inteligencia artificial.

Nilsson, N. J. (1998). Artificial Intelligence: a new synthesis. 513.

Neisser, U., Boodoo, G., Bouchard, T. J., Boykin, A. W., Brody, N., Ceci, S. J., Halpern, D. F., Loehlin, J. C., Perloff, R., Sternberg, R. J., & Urbina, S. (1996). Intelligence: Knowns and unknowns. *American Psychologist*, *51*(2), 77–101. https://doi.org/10.1037/0003-066x.51.2.77

*Inteligência* – *Wikipédia, a enciclopédia livre*. (n.d.). Retrieved October 23, 2022, from https://pt.wikipedia.org/wiki/Intelig%C3%AAncia

O que é a inteligência artificial e como funciona? | Atualidade | Parlamento Europeu. (n.d.). Retrieved October 23, 2022, from <a href="https://www.europarl.europa.eu/news/pt/headlines/society/20200827STO85804/o-que-e-a-inteligencia-artificial-e-como-funciona">https://www.europarl.europa.eu/news/pt/headlines/society/20200827STO85804/o-que-e-a-inteligencia-artificial-e-como-funciona</a>

Oliveira M., Paulo. (2021). Inteligência Artificial – Introdução.

*NetLogo 6.3.0 User Manual: NetLogo Dictionary.* (n.d.). Retrieved October 23, 2022, from https://ccl.northwestern.edu/netlogo/docs/dictionary.html

# **ANEXO**

```
breed [redfish a-fish]
breed [yellowfish b-fish]
breed [food foods]
breed [plant plants]
breed [resistencia resistencias]
breed [temperatura temperaturas]
breed [resistencia1 resistencias1]
globals
obstacle
ground
ground-real
aquarium
top
num-turtles
births-redfish
births-yellowfish
deaths-redfish
deaths-yellowfish
count_red-death
count_yellow-death
count_red-mating
count_yel-mating
count-blue-patch
count-brown-patch
temperaturas-grafico
turtles-own [pen]
temperatura-own [grafico-temperatura]
redfish-own
age-redfish
energy-redfish
random-death-redfish
1
```

```
yellowfish-own
age-yellowfish
energy-yellowfish
random-death-yellowfish
to setup
clear-all
set births-redfish 0
set births-yellowfish 0
set temperaturas-grafico 10
create-redfish redfish_num
 setxy random-pxcor random-pycor
 set color red
 set size 2
 set shape "fish 3"
 set age-redfish 1 + random 10 ;random idade até aos 10
 set energy-redfish 17
 set random-death-redfish 0
]
create-yellowfish yellowfish_num
 setxy random-pxcor random-pycor
 set color yellow
 set size 2
 set shape "fish"
 set energy-yellowfish 19
 set random-death-yellowfish 0
 set age-yellowfish 1 + random 10 ;random idade até aos 10
1
drawn-plants
draw-obstacle
draw-ground
draw-aquarium
reset-ticks
end
......
```

to go

```
if ticks > 20
 toxicity
drawn-resistencias
graus
ask redfish
 kill-random-red
 set energy-redfish(energy-redfish - 1) ;nao pode ir para função externa, Contagem dos ticks!
 set age-redfish (age-redfish + 1)
 set label round age-redfish
 ifelse show-energy-red?
 [ set label energy-redfish
  set label-color orange
 [ set label age-redfish
  set label-color black
 if age-redfish = 300
  set count_red-death count_red-death + 1
  die
 ]
 ifelse draw-paths [pen-down] [pen-up]
 move 1
1
ask yellowfish
 move 1
 kill-random-yellow
 set energy-yellowfish(energy-yellowfish - 1)
 set age-yellowfish (age-yellowfish + 1)
 set label round energy-yellowfish
 ifelse show-energy-yellow?
  set label energy-yellowfish
  set label-color orange
  set label age-yellowfish
  set label-color black
 ifelse reproduce-button-yelllow[reproduce-yellow][]
 if age-yellowfish = 300
  set count_yellow-death count_yellow-death + 1
```

```
die
 ifelse draw-paths [ pen-down ] [ pen-up ]
 ask food [move-food 1]
 tick
end
to kill-random-red
 ifelse enable-doenca? [ask one-of redfish [set random-death-redfish random 1000]][]
  if random-death-redfish = 1
   ask one-of redfish [die]
   set count_red-death count_red-death + 1
end
to kill-random-yellow
 ifelse enable-doenca? [ask one-of yellowfish [set random-death-yellowfish random 1000]][]
  if random-death-yellowfish = 1
   ask one-of yellowfish [die]
   set count_yellow-death count_yellow-death + 1
end
to adicionar-yellow
create-yellowfish 1
  setxy random-pxcor random-pycor
  set color yellow
  set size 2
  set shape "fish"
  set energy-yellowfish 19
  set age-yellowfish 1 + random 10 ;random idade até aos 10
  set label age-yellowfish
 ]
end
to adicionar-red
 create-redfish 1
  setxy random-pxcor random-pycor
  set color red
```

```
set size 2
  set shape "fish"
  set energy-redfish 19
  set age-redfish 1 + random 10 ;random idade até aos 10
  set label age-redfish
end
to clean-food
 ask food [die]
end
to reproduce-yellow
 yellowfish-eat
 ask yellowfish
  if any? yellowfish-on patch-ahead 1 and energy-yellowfish > 15
   set energy-yellowfish energy-yellowfish - 5
   hatch 1
   set count_yel-mating count_yel-mating + 1
  ]
 ]
end
to reproduce-red
 redfish-eat
 ask redfish
  if any? redfish-on patch-ahead 1 and energy-redfish > 15
   set energy-redfish energy-redfish - 5
   hatch 1
   set count_red-mating count_red-mating + 1
  ]
 ]
end
to yellowfish-eat
 ask yellowfish
  if any? food-here
   set energy-yellowfish energy-yellowfish + energy-given
  ask food-here
   die
end
```

```
to redfish-eat
 ask redfish
  if any? food-here
   set energy-redfish energy-redfish + energy-given
  ask food-here
   die
end
to graus
 create-temperatura temperatura-num
 set shape "temperatura"
  set temperaturas-grafico temperatura-num
end
to drawn-resistencias
 create-resistencia 1
 setxy -14 -7
 set size 7
 set shape "resistencia2"
 set color blue
 create-resistencial 1
  setxy -14 -4
  set size 3
  set shape "circle"
  set color blue
  if temperatura-num < 10 and temperatura-num >= 0 [set color 89
  ask redfish[
     set count_red-death count_red-death + 1
     die ]
  if temperatura-num < 50 and temperatura-num > 11[set color blue]
  if temperatura-num < 70 and temperatura-num > 51[set color green]
  if temperatura-num < 90 and temperatura-num > 71[set color 25]
  if temperatura-num < 101 and temperatura-num > 91[
   ask redfish[
     set count_red-death count_red-death + 1
     die ]
   ask yellowfish [
    set count_yellow-death count_yellow-death + 1
```

```
die
   set color 12
  1
end
to comida
 create-food create-food-num
  set shape "circle"
  set size 0.5
  setxy random-pxcor 15
  set color white
 ]
end
to move-food [dist]
 set heading 180
 let turn-angle (random-float 60) - 30
 ; if world does not wrap target patch could be nobody
 let target-patch patch-right-and-ahead turn-angle dist
 ifelse target-patch != nobody and not member? target-patch ground
 [rt turn-angle]
 [rt turn-angle - 0]
 ; turtle could still wind up outside region, so then don't move
 set target-patch patch-right-and-ahead 0 dist
 if target-patch != nobody and not member? target-patch ground
 [fd dist]
end
to move [dist]
 let turn-angle (random-float 60) - 30
 ; if world does not wrap target patch could be nobody
 let target-patch patch-right-and-ahead turn-angle dist
 ifelse target-patch != nobody and not member? target-patch obstacle
 [rt turn-angle]
 [rt turn-angle - 180]
 ; turtle could still wind up outside region, so then don't move
 set target-patch patch-right-and-ahead 0 dist
 if target-patch != nobody and not member? target-patch obstacle
 [fd dist]
end
```

```
to toxicity
 ask one-of patches
  if pcolor = blue
   set pcolor 94
 ask one-of patches
  if pcolor = 94
   set pcolor 75
 ask one-of patches
  if pcolor = 75
   set pcolor brown
 ]
end
to clean-tank
 ask patches
  if pcolor = 94 or pcolor = 75 or pcolor = brown
   set pcolor blue
 ]
end
to drawn-plants
 create-plant 1
  setxy 4 -14
  set size 2
  set shape "plant"
  set color green
 create-plant 1
  setxy -4 -14
  set size 2
  set shape "plant"
  set color green
```

```
]
 create-plant 1
  setxy 13 -14
  set size 2
  set shape "plant"
  set color green
 create-plant 1
  setxy 13.9 -14
  set size 2
  set shape "plant"
  set color green
 create-plant 1
  setxy -14 -14
  set size 2
  set shape "plant"
  set color green
 create-plant 1
  setxy -13 -14
  set size 2
  set shape "plant"
  set color green
end
to draw-obstacle
 set obstacle patches with
  pxcor = max-pxcor or
  pxcor = min-pxcor or
  pycor = 16 or
  pycor = min-pycor
 ask obstacle [set pcolor red]
 ask n-of num-turtles patches with [pcolor != red] [ sprout 1 [ set color red set heading random
360]]
end
to draw-ground
 set ground patches with [pycor = min-pycor]
 ask ground [set pcolor black]
end
to draw-aquarium
 ask patches [set pcolor blue]
 set top patches with [pycor = max-pycor]
```

```
ask top [set pcolor 95]

set ground-real patches with [pycor = -15]
ask ground-real [set pcolor 34]

set aquarium patches with
[
    pxcor = max-pxcor or
    pxcor = min-pxcor or
    pycor = min-pycor
]
ask aquarium [set pcolor 2]
end
```